

Санкт-Петербургский политехнический университет
Петра Великого

Институт прикладной математики и механики
Кафедра «Прикладная математика»

ОТЧЁТ ПО ЛАБОРАТОРНЫМ РАБОТАМ
ПО ДИСЦИПЛИНЕ «МЕТОДЫ ОПТИМИЗАЦИИ»
«РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ ЛИНЕЙНОГО
ПРОГРАММИРОВАНИЯ СИМПЛЕКС-МЕТОДОМ»

Выполнили
студенты группы 3630102/80201

Деркаченко А. О.
Хрипунков Д. В.
Войнова А. Н.

Руководитель
к. ф.-м. н., доц.

Родионова Елена Александровна

Санкт-Петербург
2021

1 Постановка задачи

Поставлена задача линейного программирования, состоящая из пяти переменных, включающая три равенства и два неравенства разных знаков. На знаки для четырёх переменных поставлены ограничения:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 \geq 1 \\ 2x_1 + 3x_2 + 8x_3 + x_5 = 2 \\ x_1 + 4x_2 + 5x_4 + x_5 = 3 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 2x_5 = 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 6x_4 + x_5 \leq 5 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{cases} \quad (1)$$

Функция цели:

$$F(x) = 4x_1 + 3x_2 + 2x_3 \longrightarrow \min \quad (2)$$

1. Привести задачу к виду, необходимому для применения симплекс-метода.
2. Построить к данной задаче двойственную и также привести к виду, необходимому для применения симплекс-метода.
3. Автоматизировать приведение исходной задачи к каноническому виду.
4. Решить обе задачи симплекс-методом с выбором начального приближения методом искусственного базиса.
5. Решить обе задачи методом перебора крайних точек.

Симплекс-метод является классическим методом решения задач линейного программирования, который на практике зачастую бывает замечательно быстрым.

2 Исследование применимости метода

Алгоритм **симплекс-метода** применим к задачам линейного программирования на нахождение минимума. Метод работает на задачах в канонической форме при всяких вещественных значениях компонент $A \in \mathbb{R}_{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}_m$, $c \in \mathbb{R}_n$. Матрица A должно иметь ранг m , что гарантирует наличие хотя бы одного опорного вектора.

Проверим применимость **симплекс-метода** к нашей выбранной задаче. Для вычисления ранга приведем матрицу к ступенчатому виду, используя элементарные

преобразования над строками и столбцами матрицы:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \\ 2 & 3 & 8 & 0 & 1 \\ 1 & 4 & 0 & 5 & 1 \\ 3 & 7 & 4 & 0 & 2 \\ 2 & 3 & 5 & 6 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -8 & 1 \\ 0 & 2 & -3 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -5 & -12 & 2 \\ 0 & -1 & -1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 8 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -15 & 3 \\ 0 & 0 & -3 & -20 & 3 \\ 0 & 0 & -3 & 6 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \\
 \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 8 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -15 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & -65 & 12 \\ 0 & 0 & 0 & -39 & 9 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 8 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -15 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -\frac{12}{65} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{9}{39} \end{pmatrix} \quad (3)$$

Так как ненулевых строк 5, то $\text{rang}(A) = 5$, столько же, сколько строк в матрице.

Можно сделать вывод, что симплекс-метод применим к нашей задаче.

3 Описание алгоритма

3.1 Алгоритм перевода из общей в каноническую форму

Вход: система уравнений

1. Проверяем знаки в системе
2. Если « \leq », то к левой части добавляем $w[i]$, если « \geq », то из левой части вычитаем $w[i]$, $w[i] \geq 0$.
3. Знаки неравенства в системе заменяем на равенство.
4. Производим замену переменных:
если $x[i] \leq 0$, то $x'[i] = -x[i] \geq 0$;
если $x[i]$ любого знака, то $x[i] = u[i] - v[i]$, $v[i], u[i] \geq 0$.

3.2 Алгоритм построения двойственной задачи

Рассмотрим задачу минимума:

$$\begin{aligned} (x[N], c[N]) &\longrightarrow \min_{x[N]}, x[N] \in S, x[N] \geq 0 \\ S &:= \{x[N] | A[M, N] \cdot x[N] \geq b[M]\}, x[N] \geq 0 \end{aligned} \quad (4)$$

Если же перед нами стоит задача максимума, то домножим вектор коэффициентов матрицы цели на -1 .

1. Транспонируем заданную матрицу A^T

2. Новый вектор коэффициентов, стоящий в системе справа, равен вектору коэффициентов функции цели (2).
3. Новый вектор коэффициентов функции цели равен вектору коэффициентов, стоящему в системе (1) справа.
4. Если ограничение на $x[i] \geq 0$, то i -ая строка новой системы имеет знак « \leq ». Если нет ограничения на знак, то i -ая строка новой системы имеет знак « $=$ ».
5. Если ограничение i -ой строки в исходной системе « \geq » (тк рассматриваем задачу минимума), то ограничение на знак новой переменной $y[i] \geq 0$. Если ограничение i -ой строки в исходной системе « $=$ », то $y[i]$ любого знака.
6. Если исходная задача на поиск минимума, то двойственная на поиск максимума.

3.3 Алгоритм симплекс-метода

Рассмотрим алгоритм в качестве псевдокода:

Algorithm 1: Симплекс-метод решения задачи линейного программирования

Data: задача линейного программирования в стандартной форме
Result: n -мерный вектор $\bar{x} = (\bar{x}_j)$, который является оптимальным решением задачи линейного программирования

```
1 Simplex( $A, b, c$ ) :  
2 ( $N, B, A, b, c, v$ ) = Initialize – Simplex( $A, b, c$ )  
3 Пусть  $\Delta$  - новый вектор длиной  $m$   
4 while  $c_j > 0$  для некоторого индекса  $j \in N$  do  
5   | Выбрать индекс  $e \in B$ , для которого  $c_e > 0$   
6   | for каждого индекса  $i \in B$  do  
7   |   | if  $a_{ie} > 0$  then  
8   |   |   |  $\Delta_i = b_i / a_{ie}$   
9   |   |   | else  
10  |   |   |   |  $\Delta_i = \infty$   
11  |   |   | end  
12  | end  
13  | Выбрать индекс  $l \in B$ , который минимизирует  $\Delta_l$   
14  | if  $\Delta_l == \infty$  then  
15  |   | return задача неограничена  
16  | else  
17  |   | ( $N, B, A, b, c, v$ ) = Pivot( $N, B, A, b, c, v, l, e$ )  
18  | end  
19  | for  $i = 1$  to  $n$  do  
20  |   | if  $i \in B$  then  
21  |   |   |  $\bar{x}_i = b_i$   
22  |   |   | else  
23  |   |   |   |  $\bar{x}_i = 0$   
24  |   |   | end  
25  | end  
26  | return ( $\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_n$ )  
27 end
```

Процедура **Simplex** работает следующим образом:

- В строке 2 выполняется процедура *Initialize* – *Simplex*(A, b, c), которая или определяет, что предложенная задача неразрешима, или возвращает каноническую форму, базисное решение которой является допустимым.
- Главная часть алгоритма содержится в цикле **while** в строках 4 – 16.

Если все коэффициенты целевой функции отрицательны, цикл **while** завершается. В противном случае в строке 5 мы выбираем в качестве вводимой перемен-

ной некоторую переменную x_e , коэффициент при которой в целевой функции положителен.

- Затем, в строках 6 – 12, выполняется проверка каждого ограничения и выбирается то, которое более всего лимитирует величину увеличения x_e .

Базисная переменная, связанная с этим ограничением, выбирается в качестве выводимой переменной x_i .

- Если ни одно из ограничений не лимитирует возможность увеличения вводимой переменной, алгоритм выдает сообщение “задача неограниченная” (строка 15).

В противном случае в строке 17 роли вводимой и выводимой переменных меняются путем вызова описанной выше процедуры $Pivot(N, B, A, b, c, v, l, e)$

- В строках 19–25 вычисляется решение $(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_n)$ исходной задачи линейного программирования путем присваивания
небазисным переменным нулевого значения,
базисным переменным \bar{x}_i — соответствующих значений b_i ,
а строка 26 возвращает эти значения.

3.4 Алгоритм перебора опорных векторов

Опорные векторы можно искать прямо по определению, перебирая все возможные базисы и находя соответствующие ненулевые коэффициенты из решения СЛАУ.

Algorithm 2: Метод перебора опорных векторов решения задачи линейного программирования в канонической форме

Data: $A[M, N], b[M], c[N]$ – параметры задачи линейного программирования, поставленной в канонической форме ($m = |M|, n = |N|$)

Result: опорный вектор $x_*[N]$, минимизирующий целевую функцию $(x[N], c[N])$

```

1  $V := \emptyset$  – будущий список опорных векторов;
2 for  $i$  в диапазоне  $\{0; C_m^n\}$  do
3    $A[M, N_k] := \text{extractMatrix}(i)$ ;
4   if  $|\det(A[M, N_k])| > \text{eps}$  then
5      $x[N_k] := \text{inv}(A[M, N_k], b[M])$ ;
6     Дополняем нулями до  $x[N]$ ;
7     Добавляем  $x[N]$  в  $V$ ;
8   end
9 end
10 Выбираем  $x_*$  – любой вектор из  $V$ ;
11 for  $v \in V$  do
12   if  $(v, c) < (x_*, c)$  then
13      $x_* := v$ ;
14   end
15 end
```

Метод перебора крайних точек заключается в следующем:

- Рассматривается матрица $A[M, N]$, где число строк матрицы меньше, чем число столбцов ($M < N$).
- Генерируются квадратные матрицы, выделяемые из матрицы $A[M, N]$, таких матриц получится C_M^N .
- Для каждой такой квадратной матрицы проверяется, что определитель отличен от нуля $|det(A[M, N_k])| > eps$. Если это не так, то эта матрица к рассмотрению не принимается, иначе решается соответственно система $A[M, N_k]x[N] = b[M]$ и находится решение.
- Если оказывается, что все компоненты решения удовлетворяют неравенству ≥ 0 , то эта точка является полученной частью компонент крайней точки. Для получения крайней точки мы просто пополняем полученное решение нулевыми значениями соответствующих компонент.
- Находим значение функции цели в крайней точке и запоминаем его.
- Генерируем следующую матрицу и продолжаем вышеперечисленные шаги.
- Сравниваем сохраненные значения между собой и выбираем то решение, которое соответствует меньшему значению функции цели.

4 Практическое решение задач

4.1 Результат нахождения задачи двойственной к заданной

Найдём двойственную задачу для прямой задачи (1):

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 \geq 1 \\ 2x_1 + 3x_2 + 8x_3 + x_5 = 2 \\ x_1 + 4x_2 + 5x_4 + x_5 = 3 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 2x_5 = 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 6x_4 + x_5 \leq 5 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{array} \right. \implies \left\{ \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + 1x_3 + 3x_4 + 2x_5 \leq 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 + 7x_4 + 3x_5 \leq 3 \\ 3x_1 + 8x_2 + 4x_3 + 5x_5 \leq 2 \\ 4x_1 + 5x_3 + 6x_5 \leq 0 \\ x_2 + x_3 + 2x_4 + x_5 \leq 0 \\ x_1 \geq 0, x_5 = 0 \end{array} \right. \quad (5)$$

Функция цели:

$$F(x) = x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 + 5x_5 \longrightarrow \max$$

4.2 Результат приведения задач линейного программирования к каноническому виду

- Приведём задачу (1) к каноническому виду:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 \geq 1 \\ 2x_1 + 3x_2 + 8x_3 + x_5 = 2 \\ x_1 + 4x_2 + 5x_4 + x_5 = 3 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 2x_5 = 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 6x_4 + x_5 \leq 5 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} -x_1 - 2x_2 - 3x_3 - 4x_4 \leq -1 \\ 2x_1 + 3x_2 + 8x_3 + x_5 = 2 \\ x_1 + 4x_2 + 5x_4 + x_5 = 3 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 2x_5 = 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 6x_4 + x_5 \leq 5 \\ x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{array} \right. \quad (6)$$

Функция цели:

$$F(x) = x_1 + 3x_2 + 2x_3 \longrightarrow \min$$

- Приведём двойственную задачу (5) к каноническому виду:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + 2x_5 \leq 4 \\ 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 + 7x_4 + 3x_5 \leq 3 \\ 3x_1 + 8x_2 + 4x_3 + 5x_5 \leq 2 \\ 4x_1 + 5x_3 + 6x_5 \leq 1 \\ x_2 + x_3 + 2x_4 + x_5 = 0 \\ x_1 \geq 0, x_5 \leq 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 + 2x_3 - 2x_4 - 3x_5 - 3x_6 + 2x_7 - 2x_8 + x_9 = 4 \\ 2x_1 + 4x_2 + 3x_3 - 3x_4 - 7x_5 - 7x_6 + 3x_7 - 3x_8 + x_{10} = 3 \\ 3x_1 + 5x_3 - 8x_4 - 4x_5 - 4x_6 + 8x_7 - 8x_8 + x_{11} = 2 \\ 4x_1 + 5x_2 + 6x_3 - x + 12 = 1 \\ x_2 + x_3 - x_4 - 2x_5 - 2x_6 + 1x_7 - x_8 = 0 \\ x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6, x_7, x_8 = 0 \end{array} \right. \quad (7)$$

Функция цели:

$$F(x) = x_1 + 3x_2 + 5x_3 - 2x_4 - 4x_5 - 4x_6 + 2x_7 - 2x_8 - 2x_9 \longrightarrow \max$$

4.3 Результат решения прямой и двойственной задач линейного программирования

- Решение прямой задачи методом перебора крайних точек:

$$x^* = (0, 0.10084403, 0.00084034, 0.19327731, 1.63025211, 0, 0, 1.86554621)$$

- Решение двойственной задачи методом перебора крайних точек:

$$x^* = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 4, 3, 2, 0)$$

- Решение прямой задачи симплекс - методом:

$$x^* = (0, 0.10084403, 0.00084034, 0.19327731, 1.63025211, 0, 0, 1.86554621)$$

5 Обоснование результатов

Теорема

Чтобы вектор $x[N]$ был решением исходной задачи в канонической форме, необходимо и достаточно, чтобы существовал положительный вектор $Y_*[M]$, являющийся решением двойственной задачи и удовлетворяющий следующим условиям:

$$\begin{aligned} C^T[N] - Y_*^T[M]A[M, N] &\geq 0 \\ (C^T[N] - Y_*^T[M]A[M, N]) * X_*[N] &= 0 \end{aligned}$$

Проверим полученные результаты:

6 Выводы

Симплекс метод был предложен американским математиком Р.Данцигом в 1947 году, с тех пор не утратил свою актуальность, для нужд промышленности этим методом нередко решаются задачи линейного программирования с тысячами переменных и ограничений.

Основные преимущества метода:

- Симплекс-метод является универсальным методом, которым можно решить любую задачу линейного программирования, в то время, как графический метод пригоден лишь для системы ограничений с двумя переменными.
- Решение будет гарантировано найдено за $O(2^n)$ операций, где n - это количество переменных.
- Не так хорош для больших задач, но есть множество улучшений базового симплекс-метода, которые компенсируют эту проблему.

7 Приложения

URL: Выполненная лабораторная работа на GitHub

<https://github.com/ThinkingFrog/OptimizationMethods/tree/main/Simplex>