

TIPE - Bibliographie

[3] [1] [5] [4] [6] [2] [7] [8]

Bibliographie

- [1] Giuseppe CIABURRO. *Hands-on simulation modeling with python develop simulation models to help you get accurate results and enhance the decision-making process*. 2ème édition. Packt Publishing, 2023. ISBN : 978-1-80461-446-4.
- [2] GILLES TAGNE FOKAM. « Commande et planification de trajectoires pour la navigation de véhicules autonomes ». Thèse de doct. Université de Technologie de Compiègne, 4 juin 2015. 207 p. URL : <https://theses.hal.science/tel-01160233/document>.
- [3] JEAN-PIERRE BROSSARD. *Dynamique du véhicule : modélisation des systèmes complexes*. Presses polytechniques et universitaires romandes, 2006. ISBN : 978-2-88915-014-4.
- [4] LIONEL MAIFFREDY. *Bases de la dynamique du véhicule*. Techniques de l'ingénieur. URL : <https://www-techniques-ingenieur-fr.docelec.univ-lyon1.fr/base-documentaire/sciences-fondamentales-th8/applications-en-mecanique-physique-42643210/bases-de-la-dynamique-du-vehicule-af5100/> (visité le 15/04/2023).
- [5] LIONEL MAIFFREDY. *Bases de la dynamique du véhicule - État stationnaire, stabilité et régime transitoire des mouvements de lacet-dérive et de roulis*. Techniques de l'ingénieur. URL : <https://www-techniques-ingenieur-fr.docelec.univ-lyon1.fr/base-documentaire/sciences-fondamentales-th8/applications-en-mecanique-physique-42643210/bases-de-la-dynamique-du-vehicule-af5101/>.
- [6] MICHAIL MAKRIDIS et al. « MFC Free-Flow Model : Introducing Vehicle Dynamics in Microsimulation ». In : *Transportation Research Record* 2673 (31 mars 2019), p. 762-77. ISSN : 0361-1981.
- [7] NICK ROTH. *FormulaPy*. GitHub. 6 juin 2015. URL : <https://github.com/rothnic/formulapy>.
- [8] SAMUEL BAMBA. *Modélisation de trafic et microsimulation*. GitHub. 13 avr. 2016. URL : <https://github.com/samgrat/SimulateurTrafficPYTHON>.