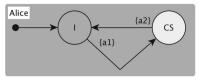
# Alice et Bob avec UPPAAL

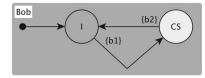
Les premiers exercices avec UPPAAL seront basés sur l'exemple de Alice et Bob vus lors du TD précédant.

NOTE : Utiliser la commande « File → Save System As » pour sauvegarder les modèles intermédiaires que vous allez obtenir.

## Exercice 1 Assertion:

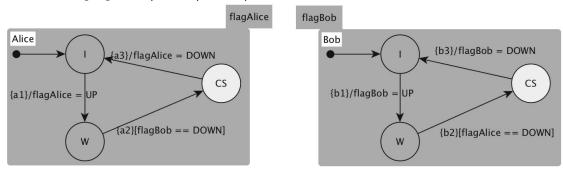
- 1. Modéliser avec UPPAAL les automates Alice et Bob suivants. Ceux-ci correspondent au comportement idéal souhaité par Alice et Bob. N'oublier pas de sauver votre modèle.
- 2. Simuler le modèle obtenu afin d'arriver dans l'état ou les deux animaux sont dans le jardin.
- **3.** Rédiger une « query » UPPAAL [P1] permettant de vérifier que le modèle n'arrive jamais dans cet « état redouté ».
- 4. Vérifier que la « query » [P1] n'est pas respectée par le modèle.





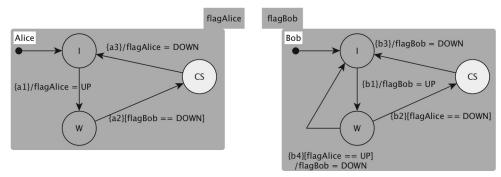
#### Exercice 2 Deadlock:

- 1. Afin d'éviter l'état redouté lors de la dernière séance on a introduit un modèle basé sur l'utilisation de deux drapeaux. Modifié le modèle précédent pour introduire les drapeaux, comme illustré dans la figure suivante.
- 2. Simuler ce modèle, et identifier le chemin qui permet d'arriver à un deadlock.
- 3. Vérifier que ce modèle respecte l'assertion [P1]
- **4.** Rédiger une « query » [P2] permettant de vérifier que le système n'arrive jamais dans un état « deadlock ».
- 5. Vérifier [P2] n'est pas respectée par le modèle.



#### Exercice 3 *Progress*:

- 1. Pour éviter le « deadlock », modifier le modèle précédent (figure suivante).
- 2. Simuler ce modèle, observer l'absence du « deadlock ». Trouver le chemin  $\omega$  qui représente le « livelock » présent dans ce modèle.
- 3. Vérifier que ce modèle respecte les assertions [P1, P2].
- 4. Rédiger une « query » [P3] permettant de vérifier que sur tous les chemins au moins un des deux arrive dans la section critique.
- 5. Vérifier que [P3] n'est pas respectée par le modèle. Quel est le contre-exemple ? Estce qu'il correspond au chemin infini que vous avez identifié en simulation ?

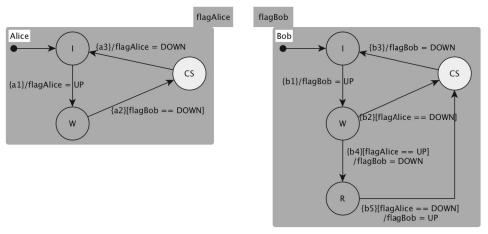


**Exercice 4** *Progress* : Rappel : UPPAAL utilise le formalisme d'automates temporisées. Quel est l'invariant temporel implicite présent dans chaque état.

- 1. Corriger le modèle en marquant les états « urgent ».
- 2. Vérifier les propriétés [P1, P2, P3] avec ce nouveau modèle. Quel est le contreexemple pour [P3].
- 3. Comment sont-ils représentés les contre-exemples infinis dans le simulateur UPPAAL ?

Exercice 5 Equité: Note: Un modèle non équitable est un « modèle chevaleresque ».

- 1. Modifier le modèle comme illustré dans la figure suivante.
- 2. Simuler afin d'assurer que ce modèle ne contient pas le contre-exemple précédemment obtenu.
- **3.** Rédiger les « queries » [P4] permettant de vérifier sur tous les chemins que si un des deux lève le drapeau alors son animal arrive fatalement dans la section critique.
- **4.** Vérifier les queries **[P4]** sur le modèle. Identifier le cas dans lequel il y a un contreexemple.



## Exercice 6 Peterson:

- 1. Modéliser l'algorithme de Petterson pour Alice et Bob, illustré dans la figure suivante.
- 2. Simuler le modèle afin de s'assurer qu'il ne contient pas le contre-exemple obtenu pour [P4].
- 3. Vérifier que les propriétés [P1, P2, P3, P4] sont bien respectées par ce modèle.

