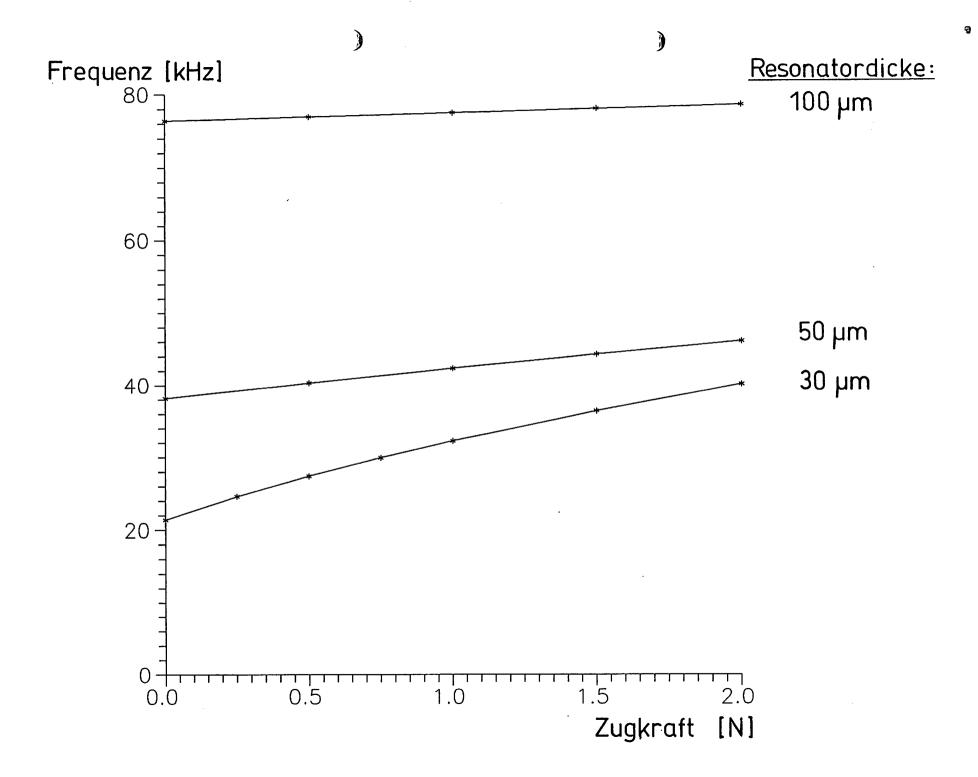
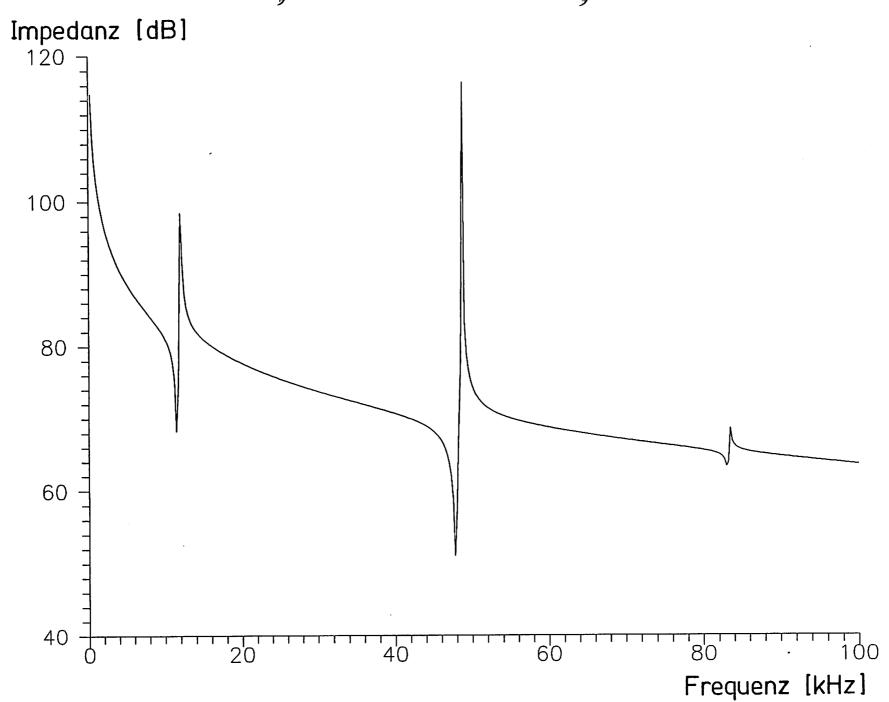


Frequenz [kHz]





## Matrixgleichungen der FE-Modellierung Tabelle 1:

(1) lineare Statik:

$$[K] \cdot \{u\} = \{F\}$$

(2) <u>nichtlineare Statik:</u>

$$[K(u,T,...)] \cdot \{u\} = \{F\}$$

(3) <u>lineare Modalanalyse:</u>

$$[M] \cdot \{\ddot{\mathbf{u}}\} + [K] \cdot \{\mathbf{u}\} = 0$$

(4) Modalanalyse mit Vorspannung:  $[M] \cdot \{\ddot{u}\} + [K + S] \cdot \{u\} = 0$ 

(5) Frequenzganganalyse: 
$$[M] \cdot \{\ddot{u}\} + [C] \cdot \{\dot{u}\} + [K] \cdot \{u\} = \{F(t)\}$$

(6) Gekoppelte piezoelektrische Feldgleichung:

$$\begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \ddot{u} \\ \ddot{\underline{e}} \end{Bmatrix} + \begin{bmatrix} C & 0 \\ 0 & C_{\phi} \end{Bmatrix} \begin{Bmatrix} \dot{u} \\ \dot{\underline{e}} \end{Bmatrix} + \begin{bmatrix} K_{uu} & K_{u\phi} \\ K_{u\phi}^{t} & K_{\phi\phi} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u \\ \underline{e} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} F \\ Q \end{Bmatrix}$$

M, C, K: Massen-, Dämpfungs-, Steifigkeitsmatrix

ü, ü, u : Beschleunigungs-, Geschwindigkeits-, Verschiebungsvektor

F(t), S: zeitabhängige Anregungskraft, Spannungsversteifungsmatrix

•, Q : elektrisches Potential, elektrische Ladung an den Knoten

: dielektrische Dämpfungsmatrix Cå

: elastische Steifigkeitsmatrix (= K) Kuu

: piezoelektrische Kopplungsmatrix  $K_{u\phi}$ 

: dielektrische Steifigkeitsmatrix  $K_{\phi\phi}$ 

: Temperatur T