## Contents

```
import numpy as np
     import matplotlib
     import matplotlib.pyplot as plt
     {\bf import\ json}\quad \textit{\# optionnel : pas necessaire pour un premier test}
 4
     import csv # optionnel : pour améliorer la lecture, plus tard
 6
     \#Constants
    M = 29.0e-3
     R = 8.31
 9
    P0 = 1.0e5
10
    g0 = 9.8
11
12
    RT = 6.4e3
13
     pi = np.pi
14
     #Data
15
     zexp = np.array([0.0,
16
17
                       10.0,
18
19
                       12.0,
                       20.0,
20
                       25.0,
21
22
                       30.0,
23
                       35.0,
24
                       40.0,
                       45.0,
25
                       48.0,
26
27
                       52.0,
                       55.0,
28
29
                       60.0,
                       65.0,
30
31
                       70.0,
                       75.0,
32
                       80.0,
33
34
                       84.0,
                       92.0,
35
36
                       95.0,
                       100.0])
37
38
     Texp = np.array([15.0,
39
                       -18.0,
40
41
                       -49.0,
                       -56.0,
42
                       -56.0,
43
44
                       -51.0,
                       -46.0,
45
46
                       -37.0,
                       -22.0,
47
48
                       -8.0,
                       -2.0,
49
                       -2.0,
50
                       -7.0,
51
                       -17.0,
52
53
                       -33.0,
                       -54.0,
54
                       -65.0,
55
                       -79.0,
56
                       -86.0,
57
58
                       -86.0,
                       -81.0,
59
60
                       -72.0])
61
62
63
     # Travail fait en classe lundi
64
     def T(z,unite):
```

```
z km = z / 1000 #conversion
66
67
          alpha = 1 # facteur de conversion
68
          if unite == 'C':
69
 70
              alpha = 0
71
 72
          while z_km > zexp[i+1]: # recherche de l'indice i
73
74
             i = i + 1
75
          rate = ( Texp[i+1] - Texp[i] ) / ( zexp[i+1] - zexp[i] )
76
 77
          temperature = alpha*273 + Texp[i] + rate * (z_km - zexp[i])
          return temperature
78
79
 80
     # Suite
81
82
83
     #Gravity
84
     def g(z):
85
86
         return g0 * RT**2 / (RT + z)**2
87
    #Temperature
88
89 N = 1000
     zmax = 100.0e3 #c'est ici que je définis l'altitude max #deplace
90
     dz = zmax / (N-1)
91
92
     print(N, zmax, dz)
     zatm = np.array([ k * dz for k in range(N) ])
93
     Tatm = np.array([ T(zatm[k], 'C') for k in range(N) ])
TatmK = np.array([ T(zatm[k], 'K') for k in range(N) ])
95
     gatm = np.array([ g(zatm[k]) for k in range(N)])
97
    fig, ax = plt.subplots()
98
99
    ax.plot( TatmK,zatm)
    ax.plot( Tatm,zatm)
100
101
     plt.savefig("mon profil")
102
103
104
    #Pressure
105
106
     #Calcul du champ de pression par une méthode d'Euler (basique)
107
    Patm = [P0]
108
    gatm = [g0]
109
    deltap = 0
110
111
     gradient = 0
     for k in range(N-1):
112
         gradient = - M * g( zatm[k] ) / (R * TatmK[k] )
113
          deltap = gradient * dz
114
         Patm.append( Patm[k] + deltap )
115
116
          gatm.append( gatm[k] )
     Patm = np.array(Patm)
117
     print(M,R,P0,g0,RT)
118
119
120
121
     #Mass
122
123
     #calcul de la masse d'air par la méthode des rectangles
     #situé entre deux sphères d'altitude z et z+dz
124
125
126
     def masse_atm(z):
127
         masse = 0
128
         k = 0
129
130
          Cte = 4*pi*M/R
          while zatm[k] < z:</pre>
131
              dm = Cte * dz * (RT + z)**2 * Patm[k] / T(zatm[k], 'K')
132
              masse = masse + dm
133
```

## $1000\ 100000.0\ 100.10010010010010011\ 0.029\ 8.31\ 100000.0\ 9.8\ 6400.0\ 2.2013954250074244e+16$

