# 上海大学研究生 量子场论讲义

主讲: 陆杰

整理: 杨光耀 严禹坤 吴梦之

# 目录

1	引言	Î	2
	1.1	引言	2
		1.1.1 因果律问题的分析	2
		1.1.2 构建理论的一般步骤	3
	1.2	分析力学回顾	3
		1.2.1 最小作用量原理与 Euler-Lagrange 方程	3
		1.2.2 哈密顿力学	4
	1.3	量子力学中的谐振子	5
		1.3.1 无耦合多体谐振子与自由全同粒子的粒子数表象	5
		1.3.2 多体耦合谐振子	6
	1.4	二次量子化:波函数算符化	7
	1.5	多体系统的连续极限与场概念的引入	8
	1.6	经典相对论性场	9
		1.6.1 张量运算复习	9
		1.6.2 基本的经典相对论性场	6
		1.6.3 电磁场的进一步讨论	6
		1.6.4 标量场	10
<b>2</b>	量子	产力学中的对称性	10
	2.1	概述	10
		2.1.1 时间平移	11
		2.1.2 空间平移	12
	2.2	转动变换	12
3	自由	3场的量子化	13
4	相方	<b>5</b> 作用的量子场与费曼图	13

# 1 引言

# 1.1 引言

构建 OFT 的一些初衷

- 相对论性量子力学中的负能态问题
- 量子力学二级微扰论的虚粒子的诠释
- 因果律 (causality)

# 1.1.1 因果律问题的分析

我们考虑传播子

$$K(\vec{x}_2, \vec{x}_1; t_2, t_1) := \langle \vec{x}_2 | \hat{U}(t_2, t_1) | \vec{x}_1 \rangle \tag{1}$$

其中  $\hat{U}(t_2,t_1)$  是时间演化算符。这一项的物理意义是,假设在 t1 时刻有一个由  $|\vec{x}_1\rangle$  来刻画的量子态,即位于  $\vec{x}_1$  处的坐标算符本征态。让这个态经过一段时间演化后,它会变成弥漫于空间的波,在 t2 时刻有一定几率处于  $\vec{x}_2$ , $K(\vec{x}_2,\vec{x}_1;t_2,t_1)$  所刻画的正是这个概率。在狭义相对论中,我们知道物质的运动和信息的传播都不能超光速,即类空的两点之间不应该有关联,所以类空的两点之间的传播子应该为 0。我们计算非相对论性量子力学中的自由粒子的传播子可以得到:(取 Planck 常数  $\hbar=1$ )

$$K(\vec{x}_{2}, \vec{x}_{1}; t, 0) = \langle \vec{x}_{2} | e^{-i\frac{\vec{p}^{2}}{2m}t} | \vec{x}_{1} \rangle$$

$$= \int \frac{d^{3}p}{(2\pi)^{3}} \langle \vec{x}_{2} | e^{-i\frac{\vec{p}^{2}}{2m}t} | \vec{p} \rangle \langle \vec{p} | \vec{x}_{1} \rangle$$

$$= \int \frac{d^{3}p}{(2\pi)^{3}} e^{-i\frac{\vec{p}^{2}}{2m}t} e^{i\vec{p}(\vec{x}_{2} - \vec{x}_{1})}$$

$$= \left(\frac{m}{2\pi it}\right)^{3/2} e^{im|\vec{x}_{2} - \vec{x}_{1}|/2t}$$
(2)

当  $|\vec{x}_2 - \vec{x}_1|$  很大而 t 很小时,这个传播子仍然不为 0,说明在类空间隔下的两个点之间存在关联,这与狭义相对论是矛盾的。所以我们应当考虑相对论性量子力学,此时自由粒子的传播子是

$$K(\vec{x}_{2}, \vec{x}_{1}; t, 0) = \langle \vec{x}_{2} | e^{-it\sqrt{\vec{p}^{2} + m^{2}}} | \vec{x}_{1} \rangle$$

$$= \int \frac{d^{3}p}{(2\pi)^{3}} e^{-it\sqrt{\vec{p}^{2} + m^{2}}} e^{i\vec{p}(\vec{x}_{2} - \vec{x}_{1})}$$

$$= \frac{1}{2\pi^{2} |\vec{x}_{2} - \vec{x}_{1}|} \int p \sin(p|\vec{x}_{2} - \vec{x}_{1}|) e^{-it\sqrt{\vec{p}^{2} + m^{2}}} dp$$

$$\sim e^{-m\sqrt{\vec{x}^{2} - t^{2}}}$$
(3)

这个传播子在类空间隔下仍然不为 0, 说明相对论性量子力学在因果律方面存在一些问题, 这将在 QFT 中得到回答。

# 1.1.2 构建理论的一般步骤

- 1 写下拉氏量,比如  $\mathcal{L}[\phi] = \partial^{\mu}\phi \partial_{\mu}\phi \frac{1}{2}m^{2}\phi^{2} + \lambda\phi^{4}$
- 2 写下路径积分,比如  $Z = \int \mathcal{D}\phi e^{i\int \mathcal{L}[\phi]}$
- 3 对路径积分依照耦合系数进行微扰展开
- 4 微扰计算路径积分
- 5 发现存在发散问题
- 6 正规化来分离发散部分,比如引入截断  $\Lambda$ ,于是  $\int_{\mathbb{R}} \frac{1}{x^2} dx \to \int_{|x| > \frac{1}{\lambda} \frac{1}{2}} dx$
- 7 令耦合系数为截断的微扰展开式
- 8 重整化,只考虑路径积分的有限项
- 9 与实验比较
- 10 拿 Nobel 奖,或者从头开始

# 1.2 分析力学回顾

# 1.2.1 最小作用量原理与 Euler-Lagrange 方程

分析力学中,我们用广义坐标 q(t) 与广义速度  $\dot{q}=\frac{dq}{dt}$  来刻画一个质点系统的运动状态。拉氏量  $L(q_i,\dot{q}_i;t)$  是关于广义坐标和广义速度的泛函,用来刻画系统的运动规律。

Note: 函数  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^2$ 

泛函  $L: C(\Omega) \to \mathbb{R}$ , 其中  $C(\Omega)$  是  $\Omega$  上的全体函数 力学体系的作用量定义为

$$S = \int_{t_1}^{t_2} L(q_i(t), \dot{q}_i(t); t) dt$$
 (4)

最小作用量原理 (哈密顿原理): 对于真实的一个运动轨迹,当坐标发生一个变分后,作用量不会变小。 也就是说  $\delta S=0$ 。

注:这里的变分是等时变分,即  $\delta t = 0$ ,故拉氏量的变分中没有  $\frac{\delta L}{\delta t} \delta t$  项。

$$0 = \delta S = \delta \int_{t_{1}}^{t_{2}} L(q_{i}, \dot{q}_{i}; t) dt$$

$$= \int_{t_{1}}^{t_{2}} dt \left( \frac{\delta L}{\delta q_{i}} \delta q_{i} + \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_{i}} \delta \dot{q}_{i} \right)$$

$$= \int_{t_{1}}^{t_{2}} dt \frac{\delta L}{\delta q_{i}} \delta q_{i} + \int_{t_{1}}^{t_{2}} (\delta \dot{q}_{i} dt) \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_{i}} \delta \dot{q}_{i}$$

$$= \int_{t_{1}}^{t_{2}} dt \frac{\delta L}{\delta q_{i}} \delta q_{i} + \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_{i}} \delta q_{i} \Big|_{t_{1}}^{t_{2}} - \int_{t_{1}}^{t_{2}} dt \frac{d}{dt} \left( \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_{i}} \right) \delta q_{i}$$

$$= \int_{t_{1}}^{t_{2}} dt \left( \frac{\delta L}{\delta q_{i}} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_{i}} \right) \right) \delta q_{i}$$

$$(5)$$

于是我们得到了 Euler-Lagrange 方程如下

$$\frac{\delta L}{\delta q_i} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\delta L}{\delta \dot{q}_i} \right) = 0 \tag{6}$$

Euler-Lagrange 方程是系统的运动方程,比如对于一个谐振子,其拉氏量为  $L=\frac{1}{2}m\dot{x}^2-\frac{1}{2}kx^2$ ,根据 Euler-Lagrange 方程可以得到,这正是谐振子的运动方程  $m\ddot{x}+kx=0$ 。

考虑 Newton 第二定律  $\vec{F} = m\ddot{x}$ ,对于保守力  $\vec{F}$ ,一般总可以写成势能的梯度  $\vec{F} = \nabla V$ ,于是 Newton 第二定律可以写成  $m\ddot{x} - \nabla V$ 。这与 Euler-Lagrange 方程具有相同的形式,即如果令  $L = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 - V$ ,则 Euler-Lagrange 方程给出的正是 Newton 第二定律,并且我们顺便得到了在保守力系统中,L = T - V。

#### 1.2.2 哈密顿力学

定义广义动量

$$p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \tag{7}$$

对拉氏量作 Legendre 变换, 定义哈密顿量, 它是广义坐标和广义动量的函数

$$H(q_i, p_i; t) = p_i \dot{q}_i - L \tag{8}$$

由于 L 不显含  $p_i$ ,我们计算得到  $\frac{\partial H}{\partial p_i} = \dot{q}_i$ ;以及根据 Euler-Lagrange 方程 (6), $\frac{\partial H}{\partial q_i} = -\frac{\partial L}{\partial q_i} = -\frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = -\frac{d}{dt}q_i = -\dot{q}_i$ 。于是我们得到了哈密顿正则方程

$$\begin{cases}
\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i} \\
\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}
\end{cases}$$
(9)

对于保守力系统,我们已经证明了其拉氏量等于动能减势能,即 L=T-V。由 (7),不难得到 H=T+V。应注意此式仅对保守力学系统成立,对于经典电磁场下带电质点,其哈密顿量为  $H=\frac{(\vec{p}+e\hat{A})^2}{2m}+e\phi(x)$ ,就不再是 T+V 的形式了。

对于一个谐振子,不难计算得到其哈密顿量  $H=\frac{p^2}{2m}+\frac{1}{2}kx^2$ 。利用哈密顿正则方程,不难得到谐振子的运动方程是

$$\begin{cases} \dot{p}_i = -kx \\ \dot{q}_i = \frac{p}{m} \end{cases} \tag{10}$$

定义泊松括号

$$\{A, B\} = \frac{\partial A}{\partial q_i} \frac{\partial B}{\partial p_i} - \frac{\partial B}{\partial q_i} \frac{\partial A}{\partial p_i}$$

$$\tag{11}$$

这里默认对指标 i 求和,称为 Einstein 求和。当然,严格来讲 Einstein 求和是一上一下两个指标求和,称为缩并,本质上来讲是流形的切空间及其对偶空间的内积,这里的  $q_i$  和  $p_i$  并不构成流形的切空间和对偶空间,所以这里不强调上下标。当然,更精细的理论会从辛几何的角度来理解分析力学,此时拉格朗日力学是切丛上的力学,哈密顿力学是余切丛上的力学,Einstein 求和也确实是切空间和余切空间的内积。于是可以得到广义坐标和广义动量的对易关系

$$\{q_i, p_j\} = \frac{\partial q_i}{\partial q_k} \frac{\partial p_j}{\partial q_k} - \frac{\partial p_j}{\partial q_k} \frac{\partial q_i}{\partial p_k}$$

$$= \delta_{ik} \delta_{jk}$$

$$= \delta_{ij}$$
(12)

力学量  $F = F(q_i, p_i; t)$  的演化方程为

$$\frac{dF}{dt} = \frac{\partial F}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial F}{\partial p_i} \dot{p}_i + \frac{\partial F}{\partial t} 
= \frac{\partial F}{\partial q_i} \frac{\partial H}{\partial p_i} - \frac{\partial H}{\partial q_i} \frac{\partial F}{\partial p_i} + \frac{\partial F}{\partial t} 
= \{F, H\} + \frac{\partial F}{\partial t}$$
(13)

特别地,对于哈密顿量,我们有

$$\frac{dH}{dt} = \frac{\partial H}{\partial t} \tag{14}$$

这意味着  $\frac{\partial H}{\partial t}=0$   $\Rightarrow$   $\frac{dH}{dt}=0$ ,也就是说如果哈密顿量不显含时,那么哈密顿量是一个守恒量。

# 1.3 量子力学中的谐振子

一维谐振子的哈密顿量  $\hat{H}=rac{\hat{p}^2}{2m}+rac{1}{2}m\omega^2\hat{x}^2=-rac{\hbar^2}{2m}\nabla^2rac{1}{2}m\omega^2x^2$ 。定义产生湮灭算符

$$\begin{cases}
\hat{a} = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} (\hat{x} + \frac{i}{m\omega} \hat{p}) \\
\hat{a}^{\dagger} = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} (\hat{x} - \frac{i}{m\omega} \hat{p})
\end{cases}$$
(15)

产生与湮灭算符的基本性质是

$$\hat{a} |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$$

$$\hat{a}^{\dagger} |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$$
(16)

于是可以求出第 n 能级的态矢量为

$$|n\rangle = \frac{(\hat{a}^{\dagger})^n}{\sqrt{n!}} |0\rangle \tag{17}$$

定义粒子数算符  $\hat{N} = \sum_{i} \hat{a}^{\dagger} \hat{a}$ , 于是

$$\hat{N}|n\rangle = n|n\rangle \tag{18}$$

# 1.3.1 无耦合多体谐振子与自由全同粒子的粒子数表象

N 个无耦合谐振子的哈密顿量和态空间 (Fock 态) 为

$$\hat{H} = \hat{H}_k = \sum \frac{\hat{p}_k^2}{2m_k} + \frac{1}{2} m_k \omega_k \hat{x}_k^2 = \sum (\hat{a}^{\dagger} \hat{a} + \frac{1}{2}) \hbar \omega_k$$

$$|n_1 n_2 ... n_k ... n_N\rangle = (\hat{a}_1^{\dagger})^{n_1} (\hat{a}_2^{\dagger})^{n_2} ... (\hat{a}_N^{\dagger})^{n_N}$$
(19)

多体无耦合谐振子的 Fock 态空间可以用于刻画自由全同粒子系统。不严格来讲,可以按照以下表格来对应

谐振子系统	全同粒子系统
第 k 个谐振子	第 m 个粒子
$E = \sum_{k=1}^{N} n_k \hbar \omega_k$	$E = \sum_{m=1}^{N} n_m E_m$
Quanta in oscillators	particles in momentum

真空态定义为  $|\Omega\rangle = |00\rangle$ , 于是  $\hat{a}_{p_1}^{\dagger}\hat{a}_{p_2}^{\dagger}|\Omega\rangle \propto |11\rangle$ , 以及  $\hat{a}_{p_2}^{\dagger}\hat{a}_{p_1}^{\dagger}|\Omega\rangle \propto |11\rangle$ 。我们可以得到

$$\hat{a}_{n_1}^{\dagger} \hat{a}_{n_2}^{\dagger} = \lambda \hat{a}_{n_1}^{\dagger} \hat{a}_{n_1}^{\dagger}, \ |\lambda| = 1 \tag{20}$$

其中  $\lambda=1$  时为玻色子, $\lambda=-1$  时为费米子, $\lambda=e^{i\theta}$  为任意子。玻色子和费米子产生湮灭算符的对易关系为

$$[\hat{a}_i^{\dagger}, \hat{a}_j^{\dagger}] = [\hat{a}_i, \hat{a}_j] = 0$$

$$[\hat{a}_i, \hat{a}_j^{\dagger}] = \delta_{ij}$$

$$|n_1 n_2 \dots\rangle = \Pi_m \frac{1}{\sqrt{n_m!}} (\hat{a}_{p_m}^{\dagger})^{n_m} |0\rangle$$
(21)

$$\{\hat{c}_i^{\dagger}, \hat{c}_j^{\dagger}\} = \{\hat{c}_i, \hat{c}_j\} = 0$$
  
$$\{\hat{c}_i, \hat{c}_j^{\dagger}\} = \delta_{ij}$$
(22)

#### 1.3.2 多体耦合谐振子

经典耦合谐振子的哈密顿量

$$H = \sum_{j} \frac{p_j^2}{2m} + \frac{1}{2}K(q_{j+1} - q_j)^2$$
(23)

这里广义坐标  $q_j$  是第 j 个谐振子绝对位置相对于其平衡位置的相对坐标,我们假定相邻两个谐振子平衡位置的距离是 a,于是第 j 个谐振子的平衡位置是 ja,它的绝对位置是  $x_j = q_j + ja$ 。对于两个耦合谐振子的情形,我们可以对坐标  $(q_1,q_2)$  做可逆变换

$$\begin{pmatrix} q_1' \\ q_2' \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix} \tag{24}$$

对动量也做相同变换,我们不难将哈密顿量改写成无耦合的形式  $H=\frac{p_1^2}{2m}+\frac{p_2^2}{2m}+\frac{1}{2}m\omega_1^2q_1^2+\frac{1}{2}m\omega_2^2q_2^2$ 。但是如果用相同的方式处理 N 个耦合谐振子,这个可逆矩阵并不容易构造,于是我们尝试傅里叶变换的方法。从泛函分析的观点来看,傅里叶变换实际上是希尔伯特空间上的基矢变换。我们不难知道,全体满足哈密顿正则方程的  $(q_1(t),...,q_n(t);p_1(t),...,p_n(t))$  张成一个有限维线性空间,因此是一个希尔伯特空间。我们取这个线性空间的一组基  $\{(e^{i(ka-\omega t)},...,e^{i(kja-\omega t)},...,e^{i(kNa-\omega t)};e^{i(ka-\omega t)},...,e^{i(kja-\omega t)},...,e^{i(kNa-\omega t)}):k\in\mathbb{R}\}$ ,这组基的物理图像是一个行波运动在这个谐振子链上,每个谐振子的相位由其平衡位置坐标决定。我们对系统要求周期性边界条件  $x_{N+j}=x_j$ ,进而对波矢 k 有一个限制条件:

$$e^{ikNa} = 1 (25)$$

于是有  $k = \frac{2n\pi}{Na}$ ,共有 N 种允许的取值,恰好可以描述系统的 N 个独立自由度。于是对  $q_j(t)$  和  $p_j(t)$  可做线性展开,即离散傅里叶变换

$$q_{j} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k} \tilde{q}_{j} e^{-ikja}$$

$$q_{j} = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k} \tilde{p}_{j} e^{ikja}$$
(26)

 $e^{i(kja-\omega t)}$  称为波矢 k 的振动模式或第 k 个振动模式,之后将会看到,它代表了一个集体激发,在固体物理中称为格波,波矢 k 是格波波矢,对格波做正则量子化后得到声子。利用傅里叶变换,哈密顿量可以转化为

$$\hat{H} = \sum_{k} \frac{1}{2m} \tilde{p}_{k} \tilde{p}_{-k} + \frac{1}{2} m \omega_{k}^{2} \tilde{q}_{k}^{2}$$
(27)

这是 N 个无耦合的谐振子的系统哈密顿量,其中声子的振动频率  $\omega_k^2 = \frac{4K}{m} \sin^2 \frac{ka}{2}$ ,K 是弹簧劲度系数,k 是格波波矢。接下来我们对其进行正则量子化,引入产生湮灭算符

$$\tilde{q}_k = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega_k}} (\hat{a}_k + \hat{a}_k^{\dagger})$$

$$\tilde{p}_k = -i\sqrt{\frac{2m\hbar\omega_k}{2}} (\hat{a}_k - \hat{a}_k^{\dagger})$$
(28)

于是哈密顿量变成

$$\hat{H} = \sum_{k=1}^{N} \frac{1}{2} \hbar \omega_k (\hat{a}_k \hat{a}_k^{\dagger} + \hat{a}_{-k}^{\dagger} \hat{a}_{-k})$$
 (29)

由于  $\hat{a}_{-k}^{\dagger}\hat{a}_{-k} = \hat{a}_{-k}\hat{a}_{-k}^{\dagger} + 1$ ,于是哈密顿量进而变成

$$\hat{H} = \sum_{k}^{N} \hbar \omega_k (\hat{a}_k \hat{a}_k^{\dagger} + \frac{1}{2}) \tag{30}$$

其中,当系统的谐振子数 N 趋于无穷时,第二项会贡献一个无穷大的零点能,不具有可观测效应,这个之后我们再详细讨论。

# 1.4 二次量子化:波函数算符化

不严格地来讲,一次量子化可以理解为把粒子变成波,二次量子化可以理解为把波变成粒子。(二次量子化:对于多个自由粒子,将具有相同状态的粒子平面波构成的波包视为状态特定的"粒子"?产生湮灭算符作用在一个波包上面产生或者湮灭一个平面波。)。

在粒子数表象下,波函数变为算符,作用在多粒子态上在 x 处产生确定的具有不同动量的粒子。

$$\begin{cases}
\Psi^{\dagger}(x) = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{p} \hat{a}_{p}^{\dagger} e^{-i\vec{p}\cdot\vec{x}} \\
\Psi(x) = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{p} \hat{a}_{p} e^{-i\vec{p}\cdot\vec{x}}
\end{cases}$$
(31)

玻色子和费米子分别满足对易关系和反对易关系

$$[\Psi(\vec{x}), \Psi^{\dagger}(\vec{y})] = \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{y})$$

$$[\Psi(\vec{x}), \Psi(\vec{y})] = [\Psi^{\dagger}(\vec{x}), \Psi^{\dagger}(\vec{y})] = 0$$
(32)

$$\begin{aligned}
\{\Psi(\vec{x}), \Psi^{\dagger}(\vec{y})\} &= \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{y}) \\
\{\Psi(\vec{x}), \Psi(\vec{y})\} &= \{\Psi^{\dagger}(\vec{x}), \Psi^{\dagger}(\vec{y})\} = 0
\end{aligned} \tag{33}$$

于是算符可以表达为

$$\hat{A} = \sum_{\alpha\beta} |\alpha\rangle \langle \alpha| \, \hat{A} \, |\beta\rangle \langle \beta| 
= \sum_{\alpha\beta} A_{\alpha\beta} |\alpha\rangle \langle \beta| 
= \sum_{\alpha\beta} A_{\alpha\beta} \hat{a}_{\alpha}^{\dagger} \hat{a}_{\beta}$$
(34)

特别地, 动量算符、哈密顿量算符(自由粒子)、势能算符表达为

$$\hat{p} = \sum_{p} \vec{p} \, \hat{a}_{p}^{\dagger} \hat{a}_{p} = \sum_{p} \vec{p} \, \hat{n}_{p} 
\hat{H} = \sum_{p} \frac{\vec{p}^{2}}{2m} \hat{a}_{p}^{\dagger} \hat{a}_{p} = \sum_{p} \frac{\vec{p}^{2}}{2m} \hat{n}_{p} 
\hat{V} = \sum_{p_{1}, p_{2}} V_{\vec{p}_{1} - \vec{p}_{2}^{2}} \hat{a}_{p}^{\dagger} \hat{a}_{p} = \sum_{p_{1}, p_{2}} V_{\vec{p}_{1}^{2} - \vec{p}_{2}^{2}} \hat{n}_{p}$$
(35)

# 1.5 多体系统的连续极限与场概念的引入

核心思路是: 单体系统-> 多提系统-> 连续极限-> 场 多体谐振子的哈密顿量和拉氏量是

$$H = \sum_{j} \left(\frac{p_{j}^{2}}{2m} + \frac{1}{2}k(q_{j+1} - q_{j})^{2}\right)$$

$$L = \sum_{j} \left(\frac{p_{j}^{2}}{2m} - \frac{1}{2}k(q_{j+1} - q_{j})^{2}\right)$$
(36)

当  $N \to \infty$  时,我们可以认为  $\frac{q_{j+1}-q_j}{l} \to \frac{\partial \phi(t,\vec{x})}{\partial x} \sim \nabla \phi$ ,即连续极限下,离散的格点可以过渡到连续的场。此时,动能和势能分别过渡到

$$T = \sum_{j} \frac{1}{2} m \left(\frac{\partial q_{i}}{\partial t}\right)^{2} \to \frac{1}{l} \int dx \frac{1}{2} \left(\frac{\partial \phi(t, \vec{x})}{\partial t}\right)^{2} = \int dx \frac{1}{2} \rho \left(\frac{\partial \phi}{\partial t}\right)^{2}$$

$$V = \sum_{j} \frac{1}{2} k (q_{j+1} - q_{i})^{2} \to \sum_{j} k l^{2} \left(\frac{\partial \phi(t, \vec{x})}{\partial \vec{x}}\right)^{2} \sim \int dx \tau (\nabla \phi)^{2}$$
(37)

这样,哈密顿量和拉氏量过渡到连续体系中变成

$$H = \int d^{3} \left[ \frac{1}{2} \rho \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)^{2} + \frac{1}{2} \tau (\nabla \phi)^{2} \right]$$

$$L = \int d^{x} \left[ \frac{1}{2} \rho \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)^{2} - \frac{1}{2} \tau (\nabla \phi)^{2} \right]$$
(38)

场论中我们希望所有可观测量满足 Lorentz 协变性,但哈密顿量和拉氏量在 Lorentz 变换下都不是协变量,这为我们研究可观测量带来不便。我们可以引入拉氏密度  $\mathcal{L}=\frac{1}{2}\rho\left(\frac{\partial\phi}{\partial t}\right)^2-\frac{1}{2}\tau(\nabla\phi)^2$ ,这是一个 Lorentz 协变量,于是拉氏量可以表示为  $L=\int d^x\mathcal{L}$ 。这样,作用量就可以写成 Lorentz 协变的形式

$$S = \int dt L = \int d^4x \mathcal{L} \tag{39}$$

最小作用量原理给出场论中的 Euler-Lagrange 方程

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \partial_{\mu} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} = 0 \tag{40}$$

仿照分析力学,我们可以引入  $\phi$  场的正则共轭动量场,以及哈密顿量密度

$$\pi(x) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}}$$

$$\mathcal{H} = \pi \dot{\phi} - \mathcal{L}$$
(41)

类似有正则方程

$$\begin{cases}
\dot{\phi} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi} \\
\dot{\pi} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} + \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\nabla \phi)}
\end{cases}$$
(42)

# 1.6 经典相对论性场

我们采用记号  $\eta^{\mu\nu} = diag(1, -1, -1, -1)$  的度规。

### 1.6.1 张量运算复习

考虑闵氏时空, 坐标  $x^{\mu}=(t,\vec{x})$ ,  $x_{\mu}=g_{\mu\nu}x^{\nu}=(t,\vec{-x})$ 。取自然单位制  $c=\hbar=1$ , 此时

$$p^{\mu} = (E, \vec{p})$$

$$p^{2} = p^{\mu}p^{\mu}\eta_{\mu\mu} = E^{2} - \vec{p}^{2} = m^{2}$$

$$\partial^{2} = \partial_{\mu}\partial^{\mu} = \partial^{\mu}\partial_{\mu}$$

$$(43)$$

### 1.6.2 基本的经典相对论性场

在场论中,我们所研究的场必须满足 Lorentz 对称性,用数学语言讲,就是场必须是 Poincare 群的群表示。通过对 Pioncare 群的结构进行分析,低自旋的相对论性场只有以下几种

实标量场 Klein-Gorden 方程  $(\partial^2 + m^2)\phi(x) = 0$ 

经典拉氏量  $\mathcal{L} = \frac{1}{2} (\partial^{\mu} \phi)(\partial_{\mu} \phi) - \frac{1}{2} m^2 \phi^2$ 

复标量场  $\phi = \frac{1}{\sqrt{2}}(\phi_1 + i\phi_2), \ \phi^* = \frac{1}{\sqrt{2}}(\phi_1 - i\phi_2)$ 

经典拉氏量  $\mathcal{L} = (\partial^{\mu}\phi^*)(\partial_{\mu}\phi) - m^2\phi^*\phi$ 

Dirac 场 Dirac 方程  $(i\gamma^{\mu}\partial_{\mu}+m)\Psi=0$ 

经典拉氏量  $\mathcal{L} = \bar{\Psi}(i\gamma^{\mu}\partial_{\mu} + m)\Psi$ 

γ 矩阵将在后面进行详细介绍。

电磁场 Maxwell 方程组

经典拉氏量  $\mathcal{L} = -\frac{1}{4}F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} - J_{\mu}A^{\mu}$ 

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & E_1 & E_2 & E_3 \\ -E_1 & 0 & -B_3 & B_2 \\ -E_2 & B_3 & 0 & -B_1 \\ -E_3 & -B_2 & B_1 & 0 \end{pmatrix}$$
(44)

#### 1.6.3 电磁场的进一步讨论

由  $F_{\mu\nu}$  可以构造出两个 Lorentz 标量: $F_{\mu\nu}F^{\mu\nu}=2(\vec{B}^2-\vec{E}^2)$  和  $\epsilon^{\mu\nu\alpha\beta}F_{\mu\nu}F_{\alpha\beta}\propto\vec{E}\cdot\vec{B}$ ,其中第二项是 Lorentz 赝标量,会破坏字称,与量子反常和拓扑效应有密切的关系。

在进阶的场论中,我们将会知道, Lorentz 对称性要求无质量的矢量场必须耦合到一个守恒流上, 即

$$\partial_{\mu}J^{\mu} = 0 \tag{45}$$

基于电磁场的拉氏量,可以推导出 Maxwell 方程组

$$\partial_{\lambda} F^{\lambda \mu} = J^{\mu} \implies \begin{cases} \nabla \cdot \vec{E} = \rho \\ \nabla \times \vec{B} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

$$(46)$$

$$\partial_{\lambda}G^{\lambda\mu} = 0 \implies \begin{cases} \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{cases}$$
 (47)

其中  $G_{\mu\nu} = \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta} F^{\alpha\beta}$  是  $F_{\mu\nu}$  的对偶 (Hodge duality)。此外,(47) 也可以由  $F^{\mu\nu}$  的 Bianchi 恒等式

$$\partial_{\lambda}F_{\mu\nu} + \partial_{\mu}F_{\nu\lambda} + \partial_{\nu}F_{\lambda\mu} = 0$$

得到。

我们知道在经典电磁学中,如果引入磁单极子,那么在(47)的右侧需要引入磁荷密度和磁流密度,即

$$\partial_{\lambda}G^{\lambda\mu} = J_{m}^{\mu} \implies \begin{cases} \nabla \cdot \vec{B} = \rho_{m} \\ \nabla \times \vec{E} = \vec{J}_{m} - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{cases}$$

$$(48)$$

# 1.6.4 标量场

实标量场的拉氏量写作

$$\mathcal{L} = \partial^{\mu}\phi \partial_{\mu}\phi - m^2\phi^2 \tag{49}$$

由 Euler-Lagrange 方程可得 Klein-Gorden 方程:

$$(\partial^2 + m^2)\phi = 0 \tag{50}$$

我们称系数 m 为质量,我们在动量空间来理解它的物理意义。动量空间中  $\partial_{\mu}$   $ip_{\mu}$ ,于是动量空间的 KG 方程是  $(-p^{\mu}p_{\mu}+m^2)\phi=0$ 。即  $\phi$  的质量是  $m_{\phi}$ ,由狭义相对论的能量动量关系  $E^2=\vec{p}^2+m_{\phi}^2$  知道  $p^{\mu}p_{\mu}=E^2-\vec{p}^2=-m_{\phi}^2$ ,于是  $m^2=m_{\phi}^2$ ,说明 KG 方程的系数  $m^2$  代表了  $\phi$  的质量。

64 理论的拉氏量是

$$\mathcal{L} = \partial^{\mu}\phi \partial_{\mu}\phi - m^2\phi^2 - \frac{1}{4!}\lambda\phi^4 \tag{51}$$

这是场论中最重要的一个例子,后面几章我们将会深入研究它。

最后,对于 Klein-Gorden 方程的物理图像,我们做以下注记。在相对论性量子力学中,我们将  $\phi(x)$  诠释为一个相对论性粒子的波函数, $|\phi(x)|^2$  诠释为该粒子出现在 x 的概率,KG 方程是这个粒子的运动方程,地位相当于量子力学中的薛定谔方程。但是在场论中,我们的物理图像是完全不同的。这里,我们将  $\phi(x)$  诠释为一个经典场,类似于经典流体的流速场或者经典电磁场,KG 方程是这个经典场的运动方程,地位相当于流体力学中的 Navier-Stokes 方程或者电动力学中的 Maxwell 方程组。事实上,这个物理图像在场论中是普遍的,狄拉克场、电磁场都是这样的物理图像,甚至在非相对论场论中,薛定谔方程的物理图像也转换为一个经典场的场方程。量子场论的正则量子化,就是对各种经典场来做量子化的。

# 2 量子力学中的对称性

#### 2.1 概述

幺正算符复习

幺正算符的生成元

变换的主动观点与被动观点

主动观点: 态不变, 参考系变换

被动观点: 态变换,参考系不变

希尔伯特空间的 U(1) 对称性:量子力学中的物理态并不构成希尔伯特空间,而是希尔伯特空间模掉复数  $\mathbb{C}^{\times} = \mathbb{C} - \{0\}$  的商空间,有时称为投影希尔伯特空间。对于有限维情形,物理态空间就是复射影空间  $\mathbb{CP}^n = \mathbb{C}^n/\mathbb{C}^{\times}$ 。而态矢量  $|\psi\rangle$  由于是归一化的并且具有自由全局相位,因此既不定义在希尔伯特空间上,也不定义在物理态空间上,而是定义在希尔伯特空间模掉正实数  $\mathbb{R}^+$  的商空间上,模掉  $\mathbb{R}^+$  代表了态的归一化。态矢量  $|\psi\rangle$  的自由相位在微分几何上代表了物理态空间上的纤维,因而态矢量构成的空间是物理态空间上的纤维丛,这在拓扑学上称为 Hopf 纤维化。

以二能级系统为例,其物理态空间是  $\mathbb{CP}^1 = \mathbb{C}^2/\mathbb{C}^\times$ ,拓扑上同胚于单位球面  $S^2$ ,因此可以用 Bloch 球上的点来描述物理态;而态矢量的空间是  $\mathbb{C}^2/\mathbb{R}^+$ ,拓扑上同胚于高维球面  $S^3$ ,可以定义 Hopf 映射  $\pi: S^3->S^2$ ,可以诱导一个纤维  $S^3/\pi=U(1)$ ,这正是态矢量的全局相位所构成的群。

# 2.2 典型的幺正算符

# 2.2.1 时间平移

一个量子态由  $t_1$  演化到  $t_2$  的过程可以表述为

$$|\psi(t_2)\rangle = \hat{U}(t_2, t_1) |\psi(t_1)\rangle \tag{52}$$

 $\hat{U}(t_2,t_1)$  称为时间演化算符,满足性质

$$\hat{U}(t,t) = 1 
\hat{U}(t_3, t_2) \hat{U}(t_2, t_1) = \hat{U}(t_3, t_1) 
\hat{U}(t_1, t_2) = \hat{U}^{\dagger}(t_2, t_1) = \hat{U}^{-1}(t_2, t_1) 
\hat{U}(t_4, t_3) [\hat{U}(t_3, t_2) \hat{U}(t_2, t_1)] = [\hat{U}(t_4, t_3) \hat{U}(t_3, t_2)] \hat{U}(t_2, t_1)$$
(53)

因此全体时间演化算符  $\hat{U}(t_2,t_1)$  构成李群。我们考虑无穷小的时间平移

$$|\Psi(t+dt)\rangle = U(dt) |\psi(t)\rangle$$
 (54)

由于

$$|\psi(t+dt)\rangle = |\psi(t)\rangle + \frac{d\psi(t)}{dt}dt$$
 (55)

以及薛定谔方程

$$\hat{H}(t)|\psi(t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt}|\psi(t)\rangle \tag{56}$$

可得

$$|\psi(t+dt)\rangle = (1 - i\hat{H}dt)|\psi(t)\rangle \tag{57}$$

对于有限长时间的演化

$$|\psi(0+t)\rangle = (1 - i\hat{H}(t_N \equiv t)dt)(1 - i\hat{H}(t_{N-1})dt)...(1 - \hat{H}(t_1))(1 - \hat{H}(t_0 \equiv 0)) |\psi(0)\rangle$$

$$= e^{-i\mathbb{T}\int \hat{H}dt}$$
(58)

其中 T 代表编时乘积。

# 2.2.2 空间平移

我们将一个量子态由 x 平移到 x+dx 处 (被动观点), 于是

$$|\psi(x+dx)\rangle = |\psi(x)\rangle + \frac{d|\psi(x)\rangle}{dx}dx$$

$$= (1+i\hat{p}dx)|\psi(x)\rangle$$
(59)

对于有限远平移

$$|\psi(x+a)\rangle = \lim_{N \to \infty} (1 + i\hat{p}\frac{a}{N})^N |\psi(x)\rangle = e^{i\hat{p}a} |\psi(x)\rangle$$
 (60)

若使用主动观点

$$\hat{U}(a) = e^{-i\hat{p}a} \tag{61}$$

综合考虑时空平移

$$\hat{U}(a_{\mu}) = e^{-ip^{\mu}a_{\mu}} = e^{-i\hat{H}t + i\hat{p}\cdot\vec{a}}$$
(62)

# 2.3 转动变换

二维转动

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \tag{63}$$

三维转动的刻画有多种方式,例如由绕 x 轴、y 轴、z 轴的三种转动复合构成,又如欧拉角。我们考虑 x,y,z 轴三种转动的复合

$$R_x(\theta_x) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0\\ 0 & \cos \theta_x & -\sin \theta_x\\ 0 & \sin \theta_x & \cos \theta_x \end{pmatrix}$$

$$\tag{64}$$

$$R_y(\theta_y) = \begin{pmatrix} \cos \theta_y & 0 & -\sin \theta_y \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin \theta & 0 & \cos \theta_y \end{pmatrix}$$
 (65)

$$R_z(\theta_z) = \begin{pmatrix} \cos \theta_z & -\sin \theta_z & 0\\ \sin \theta_z & \cos \theta_z & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\tag{66}$$

一般转动矩阵是

$$R(\vec{\theta}) = R_z(\theta_z) R_y(\theta_y) R_x(\theta_x) \tag{67}$$

转动矩阵的性质

全体转动矩阵构成 O(3) 群。由于 O(3) 并不是一个连通的流形,我们考虑其连通分支 SO(3),代表连续变换。其余变换可以分解为反射变换和连续变换的复合。

考虑连续转动矩阵作用于量子态上。由于量子态空间构成线性空间,因此是 SO(3) 群的群表示。以动量本征态为例,动量本征态和动量算符的变换是

$$|R(\vec{\theta})\vec{p}\rangle = \hat{U}(\vec{\theta})|\vec{p}\rangle$$

$$\hat{U}(\vec{\theta})\hat{p}\hat{U}^{\dagger}(\vec{\theta}) = R(\theta)\hat{p}$$
(68)

转动变换的生成元是角动量,于是转动变换的幺正算符

$$\hat{U}(\vec{\theta}) = e^{-i\hat{J}\cdot\vec{\theta}} = e^{-i(\hat{J}\cdot\vec{n})\theta} \tag{69}$$

- 3 自由场的量子化
- 4 相互作用的量子场与费曼图