# オートマトンと言語

### 大阪分散技術コミュニティ

### 2019年1月21日

タイトル オートマトンと言語

著者 Michael Sipser

訳者 太田和夫,田中圭介

出版日 2008/5/21

出版社 共立出版

ISBN10 4320122070

ISBN13 978-4320122079

ページ数 240

言語 ja

内容 MIT 屈指の名講義の講義ノートをまとめた書

## 1 Notation

使用する記号と用語についてまとめる。

- Σ: Alphabet 空でない有限集合
- s: Symbol(文字) アルファベットの元
- $\omega$ : String over an alphabet 有限の文字列
- $|\omega|$ : Length 文字列の長さ
- $\varepsilon$ : Empty string(空列)  $|\varepsilon| := 0$
- L: Language(言語) 文字列の集合
- $\Sigma_{\varepsilon} := \Sigma \cup \{\varepsilon\}$
- 2<sup>A</sup>: A のべき集合
- №: 0を含む自然数
- $w = s_1 s_2 \cdots s_n$  であり、文字列と文字は区別される。 |w| = n である。

## star(スター演算)

集合 A に対してスター演算を以下で定義する。

$$A^* = \{x_1 x_2 \cdots x_k | x_i \in A, k \in \mathbb{N}\}$$

例 
$$\Sigma = \{0,1\}$$
 とすると、 $\Sigma^* = \{\varepsilon,0,1,00,01,10,11,\cdots\}$ 

### 2 Automaton

Finite Automaton(有限オートマトン)M を以下で定義する。

$$M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$$

Q: States(状態集合) 空でない有限集合

Σ: Alphabet 空でない有限集合

 $\delta$ : Transition functions(遷移関数)  $Q \times \Sigma \to Q$ 

 $q_0$ : Start state(開始状態)  $q_0 \in Q$ 

F: Set of accept states(受理状態集合)  $F \subset Q$ 

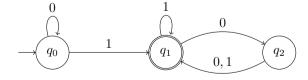
Q の元 q を State(状態) と言う。オートマトンは初期状態  $q_0$  から遷移関数に従って動作する。 ある入力  $\omega=s_0s_1\cdots s_n\in \Sigma^*$  に対して、

$$M(\omega) := \delta(\delta(\cdots \delta(\delta(\delta(q_0, s_0), s_1), s_2), \cdots, s_{n-1}), s_n)$$

を定義する。 $M(\omega) \in F$  であれば M は入力  $\omega$  を受理 (Accept) すると言う。受理しない時、 M は入力  $\omega$  を拒否 (reject) すると言う。

# 3 State Diagram

オートマトンは状態遷移図 (state diagram) と呼ばれる図によって記述することができる。



この図から、

$$M = <\{q_0,q_1,q_2\},\{0,1\},\delta,q_0,\{q_1\}>$$

が分かる。

### 4 Nondeterministic Automaton

先述の定義は Deterministic Finite Automaton(DFA, 決定性有限オートマトン) と呼ばれ、遷移関数  $\delta$ :  $\Sigma$  を a に置き換えたものを、Nondeterministic Finite Automaton(NFA, 非決定性有限オートマトン) と呼ぶ。

# 5 Turing machine

Turing 機械に対して、M の言語 (the language of M) を

$$L(M) = \{ \omega \in \Sigma^* | M(\omega) = accept \}$$

によって定義する。

### 5.1 Turing-recognizable

言語 L が認識可能とは、ある Turing 機械 M が存在し、L(M) = L となることである。

### 5.2 Turing-decidable

Turing 機械 M が判定装置 (decider) であるとは

$$\forall \omega \in \Sigma^*, M(\omega) \neq loop$$

となることである。

言語 L が判定可能とは、L が認識可能かつ M が判定装置であることである。

### 6 Annotation

p15,—をつなげてるとき、その有向グラフを強連結 (strongly connected) という.

正確な定義は任意の 2 点間に有向路 (directed path) が存在することである。例えば図 0.16 だと頂点は繋がっているが (connected)、3 から 6 は辿ることができない。よって強連結 (strongly connected) とは言えない。

# 7 Questions

# p30, 演習

### 0.1

- a). 奇数
- b). 負を含む偶数
- c). 偶数
- d). 偶数かつ奇数
- e).  $\{(0,0),(0,1),(1,0),(1,1)\}$
- f). Ø

### 0.2

- a).  $\{1, 10, 100\}$
- b).  $\{m \in \mathcal{Z} | m > 5\}$
- c).  $\{n \in \mathcal{N} | n < 5\}$
- d).  $\{abc\}$
- e).  $\{\epsilon\}$
- f). Ø

### 0.3

- a). はい。
- b). いいえ。
- c).  $\{x, y, z\}$
- d).  $\{x, y\}$
- e).  $\{(x,x),(x,y),(y,x),(y,y),(z,x),(z,y)\}$
- f).  $\{\{x,y\},\{x\},\{y\},\emptyset\}$
- f). 集合 B の冪集合 (power set) は  $2^B$  という記号で表すことが多い。

### 0.4

 $a \times b$ 

## 0.5

 $2^c$ 

## 0.6

- a). 7
- b). X, Y
- c). 6
- d).  $X \times X, Y$
- e). 8

### 0.7

- a). 例えば、a=a' or b=b' によって関係 R を定めると
- b). b
- c). b mathématicha

## 8.0

pandax 宿題

## 0.9

pandax 宿題