## Treinamento de NUMPY.

Para um melhor entendimento das operações efetuadas nos cálculos de caminhada, manipulação dos vetores da Robô e das posições de motores. Concluir os exercícios disponíveis no HackerRank sobre a biblioteca. O próprio site possui uma explicação sobre o funcionamento das funções, mas fica disponibilizado o material de apoio oficial da biblioteca.

## Exercícios

## Material de apoio

Por conta do treinamento de Python acredito que todos já estejam familiarizados com o site, porém qualquer dúvida, chamem o diretor ou membros da área para auxiliá-los. Será marcada uma reunião final para a "apresentação" da tarefa para o diretor, o grupo deverá informar uma data (dentro do prazo estipulado) para essa reunião. Lembrando que a tarefa é individual e que todos precisam aprender o que foi passado.