```
% ----- Desenhando Splines (Modificar esta parte para as Splines
Cúbicas)
    % Posição dos pontos dentro do gráfico:
    pos bt1 = get(handles.bt1, 'position')-pos graf;
    pos bt2 = get(handles.bt2, 'position')-pos graf;
    pos bt3 = get(handles.bt3, 'position')-pos graf;
    pos_bt3 = get(handles.bt3, position')-pos_graf;
pos_bt4 = get(handles.bt4, 'position')-pos_graf;
pos_bt5 = get(handles.bt5, 'position')-pos_graf;
    vx1 = pos bt1(1)+1;
    vy1 = pos bt1(2) + .5;
    vx2 = pos bt2(1)+1;
    vy2 = pos bt2(2) + .5;
    vx3 = pos bt3(1)+1;
    vy3 = pos bt3(2) + .5;
    vx4 = pos bt4(1)+1;
    vy4 = pos bt4(2) + .5;
    vx5 = pos bt5(1)+1;
    vy5 = pos bt5(2) + .5;
    dados = {vx1 vy1; vx2 vy2; vx3 vy3; vx4 vy4; vx5 vy5};
    set(handles.posicoes, 'Data', dados);
    % Splines (insira aqui o código para gerar as Splines)
    vx = [vx1 vx2 vx3 vx4 vx5];
    vy = [vy1 vy2 vy3 vy4 vy5];
    % Cálculo de a:
    a1 = vy1;
    a2 = vy2;
    a3 = vy3;
    a4 = vy4;
    a5 = vy5;
    % Cálculo de c:
    h1 = vx2-vx1;
    h2 = vx3-vx2;
    h3 = vx4-vx3;
    h4 = vx5-vx4;
    MA = [1 0 0 0 0; ...]
        h1 2*(h1+h2) h2 0 0; ...
        0 h2 2*(h2+h3) h3 0;...
        0 0 h3 2*(h3+h4) h4;...
        0 0 0 0 1];
    Mb = [0; \dots]
         3/h2*(a3-a2)-3/h1*(a2-a1);...
         3/h3*(a4-a3)-3/h2*(a3-a2); ...
         3/h4*(a5-a4)-3/h3*(a4-a3); ...
         0];
    %Resolver o sistema MA*c=Mb para encontrar c1, c2, c3 e c4.
```

 $Mc = MA \backslash Mb;$

```
c1 = Mc(1);
    c2 = Mc(2);
    c3 = Mc(3);
    c4 = Mc(4);
    c5 = Mc(5);
    % Cálculo de b e d:
    b1 = 1/h1*(a2-a1)-h1/3*(2*c1+c2);
     b2 = 1/h2*(a3-a2)-h2/3*(2*c2+c3);
     b3 = 1/h3*(a4-a3)-h3/3*(2*c3+c4);
     b4 = 1/h4*(a5-a4)-h4/3*(2*c4+c5);
     d1 = (c2-c1)/(3*h1);
     d2 = (c3-c2)/(3*h2);
     d3 = (c4-c3)/(3*h3);
     d4 = (c5-c4)/(3*h4);
    % Gráfico
    vx gr1 = linspace(vx1, vx2, 20);
    for i=1:20;
        vy_gr1(i) = a1+b1*(vx_gr1(i)-vx1)+c1*(vx_gr1(i)-vx1)
vx1)^2+d1*(vx gr1(i)-vx1)^3;
    end;
    vx gr2 = linspace(vx2, vx3, 20);
    for i=1:20;
        vy gr2(i) = a2+b2*(vx gr2(i)-vx2)+c2*(vx gr2(i)-vx2)
vx2)^2+d2*(vx_gr2(i)-vx2)^3;
    end;
    % fica faltando desenhar as outras duas partes do gráfico
    plot(vx gr1, vy gr1, vx gr2, vy gr2);
    axis([0,pos_graf(3),0,pos_graf(4)]);
end
```