

# Mecânica e Campo Eletromagnético

16 Nov 2021

Aula - Movimento oscilatório

- Movimento harmónico simples
- Movimento amortecido
- Movimento forçado
- Exemplos

Isabel Malaquias

[imalaquias@ua.pt](mailto:imalaquias@ua.pt)

Gab. 13.3.16

1

1

## Movimento Harmónico Simples (MHS)

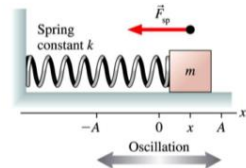
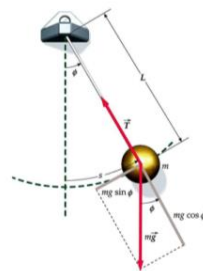
Se a força que atua sobre um corpo:

- é proporcional ao deslocamento em relação à posição de equilíbrio
- aponta sempre para a posição de equilíbrio

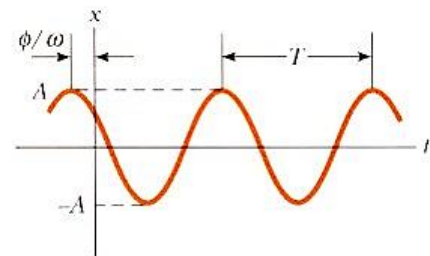
O corpo tem movimento **periódico, harmónico, oscilatório ou vibratório**

Ex: Bloco preso a uma mola, balanço (pêndulo), corda a vibrar, moléculas a vibrar num sólido, etc...

$$\omega = 2\pi f \text{ (rad/s)}$$



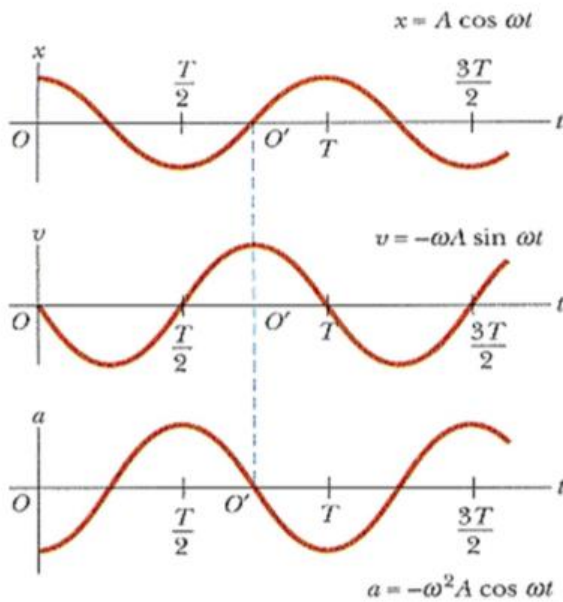
$$x = A \cos(\omega t + \phi)$$



MCE\_IM\_2021-2022

2

2



MCE\_IM\_2021-2022

3

3

## Pêndulo simples

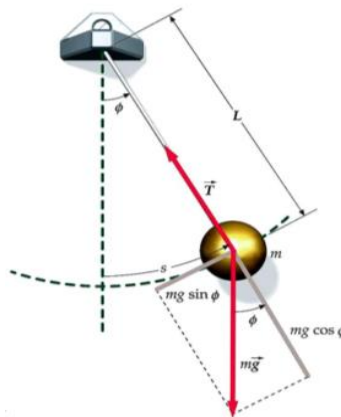
**Força restauradora:**

$$-mg \sin \phi$$

**aceleração tangencial:**

$$\frac{d^2 s}{dt^2} = L \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$

$$-mg \sin \phi = m \frac{d^2 s}{dt^2} = mL \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$



$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\frac{g}{L} \sin \phi \approx -\frac{g}{L} \phi \text{ se } \phi \ll 1$$

$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\omega^2 \phi \text{ com } \omega^2 = \frac{g}{L}$$

solução:  $\phi = \phi_0 \cos(\omega t + \delta)$

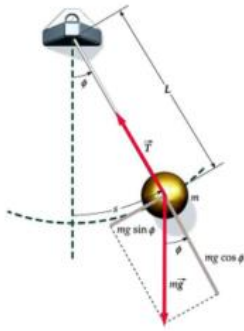
MCE\_IM\_2021-2022

4

4

## Pêndulo simples

Para pequenas oscilações, tem-se:



eq. movimento:

$$\frac{d^2\phi}{dt^2} = -\omega^2\phi \quad \text{com} \quad \omega^2 = \frac{g}{L}$$

solução:

$$\phi = \phi_0 \cos(\omega t + \delta)$$

período:

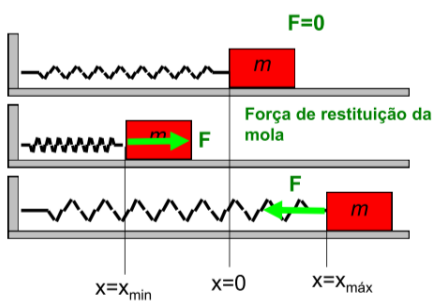
$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$$

MCE\_IM\_2021-2022

5

5

## Sistema massa-mola



F: Força restauradora

$$F = -kx$$

k: constante da mola

Equação do movimento

$$F = -kx = ma_x \quad \Rightarrow \quad a_x = -\frac{k}{m}x$$

$$\Rightarrow \quad \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$$

$$\Rightarrow \quad \frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2x = 0$$

$$\text{definimos } \omega^2 = \frac{k}{m} \quad \text{or} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$\omega$ : frequência angular (radianos/s)

MCE\_IM\_2021-2022

6

6

## Energia no Movimento Harmónico Simples (MHS)

Num M.H.S. a Energia Mecânica é constante:  $E = \frac{1}{2} kA^2$

**Energia potencial elástica:**  $E_{pe} = \frac{1}{2} kx^2$   
 $E_{pe}(0)=0$  (posição de equilíbrio)

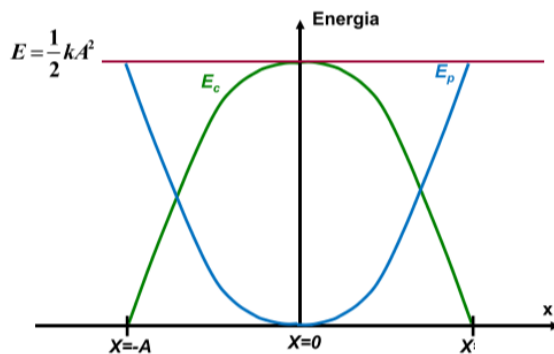
**Energia cinética:**  $E_c = E - E_{pe} = \frac{1}{2} k(A^2 - x^2)$

MCE\_IM\_2021-2022

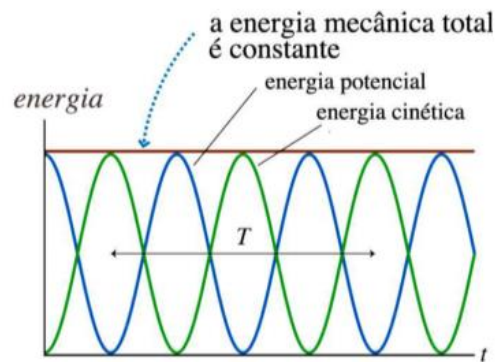
7

7

### Energia no MHS em função de x



### Energia no MHS em função de t



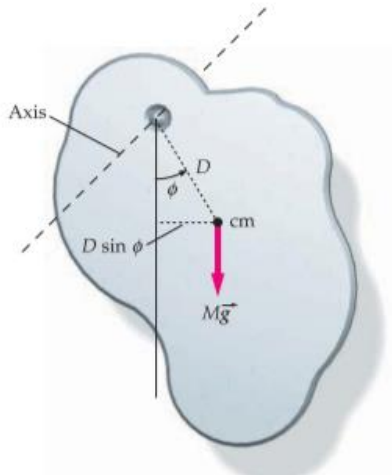
$$E = \frac{1}{2} mv_x^2 + \frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} kA^2 = \frac{1}{2} mv_{\max}^2 = \text{constante}$$

MCE\_IM\_2021-2022

8

8

## Pêndulo físico ou Pêndulo composto



$$\tau = -Mg D \sin\Phi \approx -MgD\Phi$$

Para pequenos ângulos  
 $\sin\Phi \approx \Phi$

$$\tau = I \alpha = -MgD \Phi$$

$$\text{com } \alpha = \frac{d^2\Phi}{dt^2}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{MgD}}$$

**NB** - O período do pêndulo físico depende da distribuição de massa, mas não da massa total, M. O momento de inércia I é proporcional a M, pelo que a razão I/M é independente de M

MCE\_IM\_2021-2022

9

9

## Oscilador amortecido

Na realidade, na ausência de forças externas, a amplitude de um oscilador diminui no tempo, devido a forças dissipativas (atrito, viscosidade, etc.).

Se **A** diminui, a **Energia Mecânica** diminui também:

$$E = \frac{1}{2} kA^2$$

Diz-se que o movimento é **amortecido**

MCE\_IM\_2021-2022

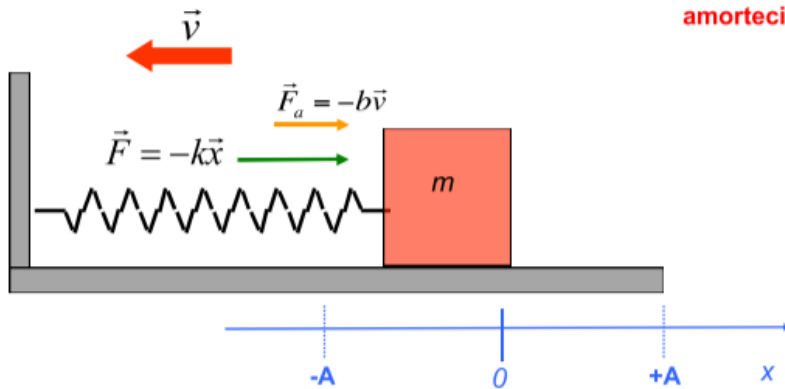
10

10

Exemplo de força dissipativa:  $\vec{F}_a = -b\vec{v}$

Força devida à viscosidade de um fluido

**Coeficiente de amortecimento**



MCE\_IM\_2021-2022

11

11

$$\sum F = -kx - bv = -kx - b \frac{dx}{dt} = ma = m \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$\hookrightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{b}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x = 0$$

$$\hookrightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0 \quad \text{com}$$

$$\boxed{\begin{aligned} \omega_0^2 &= \frac{k}{m} \\ \gamma &= \frac{b}{2m} \end{aligned}}$$

MCE\_IM\_2021-2022

12

12

**8** Um pêndulo 1 m de comprimento é largado com um ângulo de  $15,0^\circ$ . Após 1000 s, a sua amplitude foi reduzida para  $5,5^\circ$ . Qual é o coeficiente de amortecimento?

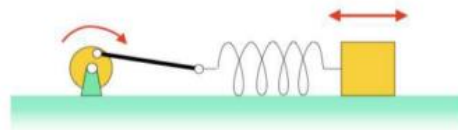
**13** Um pêndulo simples tem um período de 2 s e uma amplitude de  $2^\circ$ . Depois de 10 oscilações completas, a sua amplitude foi reduzida para  $1,5^\circ$ . Calcular o coeficiente de amortecimento. Discuta a influência da viscosidade do ar no período do pêndulo.

MCE\_IM\_2021-2022

13

13

## Oscilador Forçado



“mola” ligada a um “motor”

MCE\_IM\_2021-2022

14

14



## Oscilador Forçado

- Para manter um sistema a oscilar na presença de forças dissipativas, temos de fornecer energia, aplicando uma **força externa**. Ao fim de algum tempo, o movimento terá a **frequência da força externa**.
- Nessa altura, a energia fornecida (numa oscilação) será igual à dissipada, a **amplitude mantém-se constante**, e o seu valor depende da frequência externa.

Este movimento designa-se

## Oscilação Forçada

MCE\_IM\_2021-2022

15

15

## Equações do movimento

Força externa:

$$F_{ext} = F_0 \cos \omega t$$

frequência  
angular da  
força externa

2ª Lei de Newton:

$$\sum F = F_0 \cos \omega t - b \frac{dx}{dt} - kx = ma_x = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

amortec.

força elástica

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

com

$$\gamma = \frac{b}{2m}$$

MCE\_IM\_2021-2022

16

16



## Solução geral

$$\text{solução: } x(t) = x_t(t) + x_p(t)$$

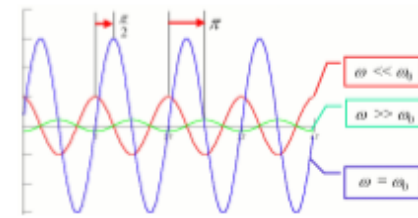
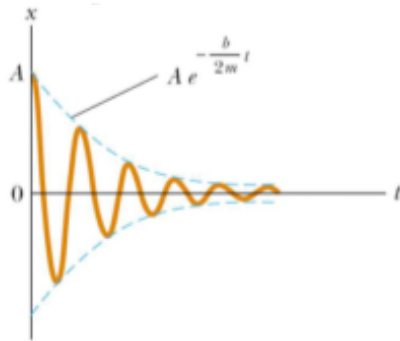
solução transiente:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0$$

+

solução permanente:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$



MCE\_IM\_2021-2022

17

17

## Solução permanente

$$x_p(t) = A \cos(\omega t - \delta)$$

com  $A = \frac{F_0 / m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\gamma^2 \omega^2}}$  amplitude

$\delta = \arctan \frac{2\gamma\omega}{\omega_0^2 - \omega^2}$  desfasamento entre a posição x e a força  
 $0 \leq \delta \leq \pi$

MCE\_IM\_2021-2022

19

19

## Oscilador Forçado

Força externa:  $F_{ext}(t) = F_0 \cos(\omega t)$

Posição:  $x_p(t) = A \cos(\omega t - \delta)$

Mesma  
frequência!

$$\text{Amplitude: } A = \frac{\frac{F_0}{m}}{\sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + \left(\frac{b\omega}{m}\right)^2}}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

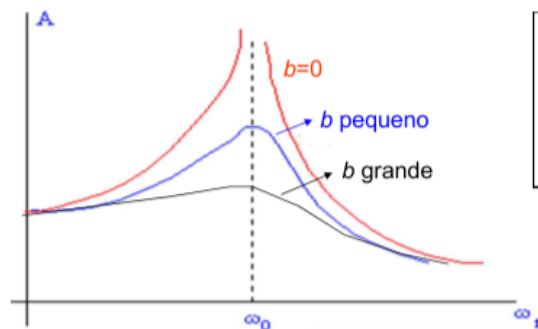
MCE\_IM\_2021-2022

20

20

## Ressonância no oscilador forçado

$$A = \frac{\frac{F_0}{m}}{\sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + \left(\frac{b\omega}{m}\right)^2}} \Rightarrow A \text{ é máximo quando } \omega \approx \omega_0 \Rightarrow \text{ressonância}$$



Na ausência de  
amortecimento  
 $A \rightarrow \infty$   
quando  $\omega \rightarrow \omega_0$

MCE\_IM\_2021-2022

21

21

## Sobre a energia

Considerando a solução permanente:

na ressonância:

- energia dissipada máxima
- trabalho realizado pelo motor máximo
- energia mecânica do oscilador máxima

nota: num período

energia dissipada pelo atrito = trabalho realizado  
pelo motor

MCE\_IM\_2021-2022

22

22

[The Tacoma  
Narrows Bridge Collapse](#)

1940



<https://youtu.be/7saC-DnQ9Rc?t=36>

A Ponte do Estreito de Tacoma caiu em 1940, devido a torques vibracionais induzidos pelo vento, fazendo a ponte oscilar com  $\omega \approx$  frequência de ressonância!

MCE\_IM\_2021-2022

23

23