

Algorithme

1 Algorithme

On commence par calculer un couplage par un algorithme glouton puis on le rend maximum.

S'il sature tous les sommets de X , on cherche les arêtes à enlever.

```
algo principal( $g$ )
  Data: graphe( $X, Y, E$ )
  Result: graphe( $X, Y, E$ )
  initialization;
   $matchingEdges \leftarrow matching(g)$ 
   $matchingEdges \leftarrow matchingMax(g)$ 
  if  $|matchingEdges| < |X|$  then
    |  $return(false)$ 
  end
   $RE \leftarrow RemoveEdge(g)$   $return(RE)$ 
```

1.1 Couplage maximum

On regarde tous les sommets de X non saturé.

On calcule une chaîne augmentante à partir de ces sommets.

On améliore le couplage, c'est à dire que si une arête du couplage est dans la chaîne augmentante, on l'enlève du couplage, sinon on la met dans le couplage.

```
matchingMax( $g$ )
  Data: graphe( $X, Y, E$ )
  Result: graphe( $X, Y, E$ )
  initialization;
  foreach  $x \in X$  do
    | if  $x \notin matchingNodes$  then
      | |  $AlternatingPath \leftarrow alternatingPath(g, x, matchingNodes)$ 
      | |  $(matchingNodes, matchingEdges) \leftarrow$ 
      | |  $upgradeMatching(graphe(X, Y, E), AlternatingPath)$ 
    | end
  end
```

Algorithm 1: Algorithme de la fonction couplage max

1.1.1 Couplage

On regarde chaque sommet de X , si un de ses voisins y n'est pas saturé, on met l'arête (x,y) dans le couplage sinon on passe au sommet suivant.

```
matching( $g$ )
Data:  $g$  : graphe( $X,Y,E$ )
Result:  $matchingNodes$  : Ensemble des sommets saturees
 $matchedEdges$  : Ensemble des arretes dans le couplage
initialization;
foreach  $x \in X$  do
    if  $\exists y \in neighbor(x) \setminus matchingNodes$  then
         $matchingNodes \leftarrow matchingNodes \cup \{x\} \cup \{y\}$ 
         $matchedEdges \leftarrow matchedEdges \cup \{(x,y)\}$ 
    end
end
return( $matchingNodes, matchedEdges$ )
```

Algorithm 2: Algorithme de la fonction couplage

1.1.2 Chaine augmentante

On fait un parcours en profondeur à partir d'un sommet x de X non sature. On finit le parcours une fois qu'on trouve un sommet y de Y non saturé. On renvoie la chaine entre x et y .

```
alternatingPath( $g, x$ )
Data: graphe( $X,Y,E$ )
 $matchingNodes$  : Ensemble des sommets saturees
 $x$  : sommet de depart
 $visited$  : Les sommets deja visites
Result:
 $path$  : La chaine augmentante
 $stack$  : Les futurs sommets a explorer
initialization;
 $visited \leftarrow visited \cup \{x\}$ 
if  $neighbor(x) \setminus visited = \emptyset$  then
    | On revient en arriere
else
     $y \leftarrow FirstElement(Stack)$ 
    remove( $y, Stack$ )
     $AlternatingPath_s \leftarrow y$ 
    if  $y \notin matchingNodes$  then
        | return( $AlternatingPath_s$ )
    end
     $x \leftarrow$  voisin qui va bien de  $y$ 
     $AlternatingPath_s \leftarrow x$ 
    alternatingPath( $g, x, matchingNodes, AlternatingPath_s, Stack$ )
end
```

Algorithm 3: Algorithme de la fonction chaine augmentante

1.2 On enleve les arretes

On fait un parcours à partir de tous les sommets non saturés de Y , on marque toutes les arêtes parcourues comme *used*.

On marque toutes les arêtes appartenant à une composante fortement connexe comme *used* à l'aide de l'algorithme de tarjan.

On enlève toutes les arêtes qui ne sont pas marquées comme *used* et qui ne sont pas dans le couplage maximum calculé précédemment.

```

RemoveEdge( $g$ )
  Data: graphe( $X, Y, E$ )
  Result: graphe( $X, Y, E$ )
  initialization;
  foreach  $y \in Y$  do
    if  $y \notin Sat_s$  then
       $Used \leftarrow dfs(g, y)$ 
    end
  end
   $P \leftarrow Tarjan(g)$  foreach  $C \in P$  do
    if  $|C| \geq 1$  then
       $Used \leftarrow edge(C)$ 
    end
  end
  foreach  $e \in E$  do
    if  $e \notin Used$  then
      if  $e \in matchingEdges$  then
         $vital \leftarrow e$ 
      end
       $RE \leftarrow e$  remove( $e, g$ )
    end
  end
  return( $RE$ )

```

1.2.1 Tarjan

Tarjan(g)

Data: graphe(X, Y, E)

Result: *Partition* : Les differentes composantes connexes
initialization;

$num \leftarrow 0$

$P \leftarrow \emptyset$

$Partition \leftarrow \emptyset$

foreach $x \in X$ **do**

if $num(x)$ non definit **then**
 | $Partition \leftarrow StrongConnect(x)$
 end

end

return($Partition$)

Algorithm 4: Algorithme de la fonction parcours

1.2.2 Composante connexe

```
StrongConnect( $x$ )
Data: graphe( $X, Y, E$ )
Result: Partition
initialization;
 $y \leftarrow$  voisin qui va bien  $x$ 
 $num(x) = num$ 
 $num\_accessible(x) = num$ 
 $num = num + 1$ 
 $num(y) = num$ 
 $num\_accessible(y) = num$ 
 $num = num + 1$ 
 $P \leftarrow x \cup y$ 
 $C \leftarrow \emptyset$ 
foreach  $x \in voisin(y)$  do
    if  $num(x)$  non definit then
        StrongConnect( $x$ )
         $num\_accessible(y) = \min(num\_accessible(y), num\_accessible(x))$ 
    else
        if  $x \in P$  then
             $num\_accessible(y) = \min(num\_accessible(y), num(x))$ 
        end
    end
end
if  $num\_accessible(x) = num(x)$  then
    while  $y \in P \neq x$  do
        remove  $y$  p
         $C \leftarrow y$ 
    end
     $Partition \leftarrow C$ 
end
return(partition)
```

Algorithm 5: Algorithme de Tarjan (composante connexe)