

优化区域形状的 SCFT 模拟

作者：周铁军

2019年9月16日

1 问题简述

1.1 引言

考虑了 nAB 二嵌段共聚物与 N 在 S 表面聚合的总表面积 $|S|$, A 块的体积分数是 f , B 块的体积分数是 $1 - f$, 两个嵌段不同点在于其 Flory-Huggins 参数 χN 。

考虑一般曲面的 SCFT 问题, 假设统计段的长度和体积两个块是相等的, 即 $b_A = b_B = b, v_A = v_b = v_0$ 。共聚物链的特征长度可由旋转的无扰动半径定义, 使所有空间长度都以单位表示 $Rg = b\sqrt{N}/6$ 。在不可压缩熔体假设下, 平均段密度在空间上是均匀的, 由 $v_0 = 1/0 = V/(nN)$ 给出。

哈密顿量:

$$H[w_+, w_-] = \frac{1}{|S|} \int d\mathbf{x} \left\{ -w_+(\mathbf{x}) + \frac{w_-^2(\mathbf{x})}{\chi N} \right\} - \log Q[w_+(\mathbf{x}), w_-(\mathbf{x})] \quad (1)$$

场 w_{\pm} 满足:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} w_+(\mathbf{x}, t) &= \frac{\delta H[w_+, w_-]}{\delta w_+(x, t)} \\ \frac{\partial}{\partial t} w_-(x, t) &= -\frac{\delta H[w_+, w_-]}{\delta w_-(x, t)} \end{aligned} \quad (2)$$

Q 是受外加场 w_+ 和 w_- 的作用单链配分泛函:

$$Q = \frac{1}{|S|} \int d\mathbf{x} q(\mathbf{x}, 1) = \frac{1}{|S|} \int d\mathbf{x} q(\mathbf{x}, s) q^\dagger(\mathbf{x}, s), \quad \forall s \in [0, 1] \quad (3)$$

ϕ_A, ϕ_B 为块 A, B 的单体密度:

$$\begin{aligned} \phi_A(\mathbf{x}) &= \frac{1}{Q} \int_0^f ds q(\mathbf{x}, s) q^\dagger(\mathbf{x}, s) \\ \phi_B(\mathbf{x}) &= \frac{1}{Q} \int_f^1 ds q(\mathbf{x}, s) q^\dagger(\mathbf{x}, s) \end{aligned} \quad (4)$$

1.2 SCFT 方程优化问题

为获得给定有序结构的最优表面尺寸, 将 SCFT 的有效哈密顿量视为曲面大小函数, 以及场函数的泛函。

此外, 我们用 $\mathcal{S}_\Gamma = \{\Gamma \cdot \mathbf{x} : \mathbf{x} \in \mathcal{S}_0\}$ 代替曲面 S , 故完整的求解 SCFT 方程的优化问题变为求:

$$\min_{\Gamma} \max_{w_+} \min_{w_-} H[w_+(\mathbf{x}), w_-(\mathbf{x}), \Gamma] \quad (5)$$

其中 $\Gamma > 0$ 是描述表面尺寸的尺度因子。例如, 球体的 Γ 参数是它的半径。

1.2.1 问题求解: SCFT 迭代

1. 给参数 $\chi N, f$, 区域 S , 和合适的初始分布的场 w_{\pm} 。
2. 固定 S , 通过 **FSP法** 找到 SCFT 的鞍点, 得到有效的哈密顿量。
3. 固定 w_{\pm} , 利用曲面自适应优化方法优化区域 S , 并评估有效哈密顿量的值。
4. 重复步骤 2-3, 直到有效哈密顿量差异小于给定的收敛准则。

1.2.2 鞍点搜索: FSP 法

1. 初始化场 $w_{\pm}(\mathbf{x}, 0)$ 。
2. 计算一般曲面上的正向和反向传播算子 $q(\mathbf{x}, s)$ 和 $q^{\dagger}(\mathbf{x}, s)$ 。
3. 得到 $Q, \phi A(\mathbf{x})$ 和 $\phi B(\mathbf{x})$ 的积分方程, 并评估有效哈密顿量 H 的值。
4. 通过 (2) 式使用鞍点搜索迭代方法, 更新场 $w_+(\mathbf{x}, t)$ 和 $w_-(\mathbf{x}, t)$ 。
5. 重复步骤 2-4, 直到满足收敛准则。

1.2.3 获得传播子: 表面有限元离散方法

给出如下方程, $q(\mathbf{x}, s)$ 为正向传播子:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial s} q(\mathbf{x}, s) &= [\Delta_S - w(\mathbf{x}, s)] q(\mathbf{x}, s) \\ q(\mathbf{x}, 0) &= 1 \\ w(\mathbf{x}, s) &= \begin{cases} w_+(\mathbf{x}) - w_-(\mathbf{x}), & 0 \leq s \leq f \\ w_+(\mathbf{x}) + w_-(\mathbf{x}), & f \leq s \leq 1 \end{cases} \end{aligned} \quad (6)$$

同样, 有反向传播子 $q^{\dagger}(\mathbf{x}, s)$, 求解与 $q(\mathbf{x}, s)$ 类似。

$q(\mathbf{x}, s)$ 求解过程:

1. 将 (4) 式改写为变分问题

$$\left(\frac{\partial}{\partial s} q, v \right)_s = -(\nabla_s q, \nabla_s v)_s - (wq, v)_s, \text{ for all } v \in H^1(S) \quad (7)$$

2. 用有限维空间 V_h 代替无限维空间 $H^1(S)$, 得到线性有限元离散化,

$$\left(\frac{\partial}{\partial s} q_h, v_h \right)_{S_h} = -(\nabla_{S_h} q_h, \nabla_{S_h} v_h)_{S_h} - (w_h q_h, v_h)_{S_h}, \text{ for all } v_h \in \mathcal{V}_h \quad (8)$$

其中 $q_t = \sum_{i=1}^N q_i(s) \varphi_i(x)$, $w_A(x, s) = \sum_{i=1}^N w(x_i, s) \varphi_i(x)$ 为 $w(x, s)$ 的线性插值。

得到:

$$M \frac{\partial}{\partial s} q(s) = -(A + F)q(s) \quad (9)$$

其中

$$q(s) = (q_1(s), q_2(s), \dots, q_N(s))^t$$

$$M_{i,j} = (\varphi_i, \varphi_j), A_{i,j} = (\nabla_S \varphi_i, \nabla_S \varphi_j), F_{i,j} = (w_h \varphi_i, \varphi_j)$$

3. 使用 *Crank_Nicolson* 方法离散 (7) 式, 得:

$$M \frac{q^{n+1} - q^n}{\Delta s} = -\frac{1}{2}(A + F) [q^{n+1} + q^n] \quad (10)$$

整理得到迭代格式:

$$\left[M + \frac{\Delta s}{2}(A + F) \right] q^{n+1} = \left[M - \frac{\Delta s}{2}(A + F) \right] q^n \quad (11)$$

2 计算结果

表 1: 计算参数值设定

Test	L	l	h	node	fa	chiAB
1	10	2	0.2	11215	0.5	0.25
2	15	2	0.2	25190	0.5	0.25
3	10	2	0.2	11215	0.4	0.25
4	10	2	0.2	11215	0.3	0.25

下面是以上不同参数条件下的计算结果图像

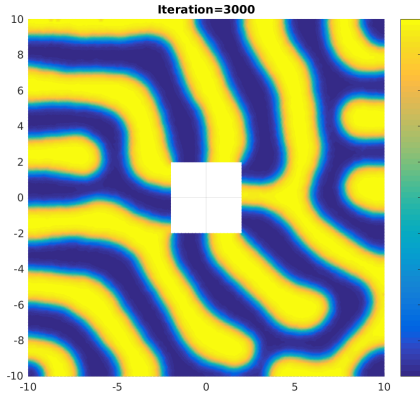


图 1: Test1 第 3000 步迭代图像.

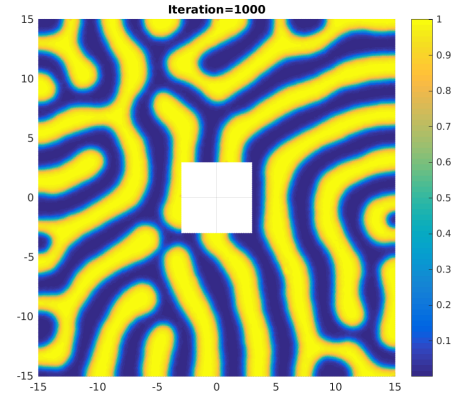


图 2: Test2 第 1000 步迭代图像.

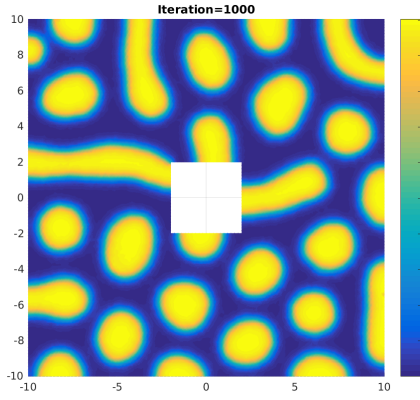


图 3: Test3 第 1000 步迭代图像.

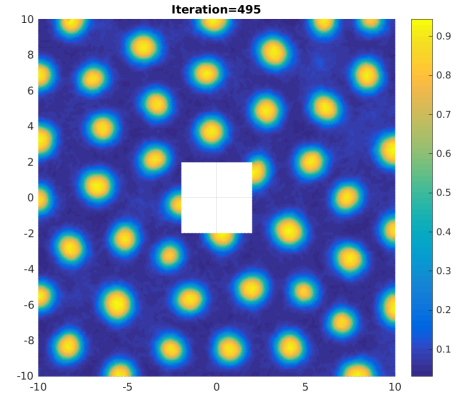


图 4: Test4 第 495 步迭代图像.

3 待解决的问题

1. 如何自适应地改变区域,从而重新网格剖分?

如下图所示,首先我们可以手动的改变控制顶点坐标,从而达到目的,但是,当区域复杂或者控制顶点更多时,手动操作则不便于处理,于是我们希望能够自适应地改变区域形状,以达到预期目的。



图 5: 原始区域.

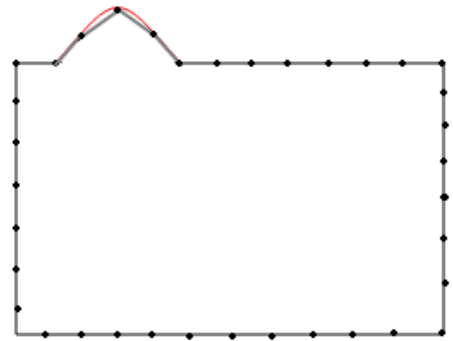


图 6: 调整后区域.

4 附录

4.1 网格剖分函数

外矩形边长: L

内矩形边长: l

获取区域函数 `fd:ddiff(drectangle(p,-L,L,-L,L),drectangle(p,-l,l,-l,l))`

网格剖分函数: `[p,t]=distmesh2d(fd,fh,h,bbox,pfix);` %%fh 控制网格类型, h 控制网格大小, `bbox` 为最大边界, `pfix` 为控制顶点位置。

有限元网格剖分方法参见: <http://persson.berkeley.edu/distmesh/index.html>

4.2 FEniCS 使用

1.Docker 安装:

`Sudo apt-get update`

`Sudo apt-get install docker-ce`

2. 运行 FEniCS Docker 镜像:

`Curl -s https://get.fenicsproject.org | bash`

3. 检验:

Sudo docker run hello-world

4. 设置镜像:

Sudo docker pull quay.io/fenicsproject/stable:latest

5. 启动 fenics:

Sudo docker run -ti quay.io/fenicsproject/stable:latest

6. 主机与容器文件共享:

Sudo docker run -ti -v\$(pwd):/home/fenics/shared quay.io/fenicsproject/stable:latest