

求解抛物方程 1.2

作者：周铁军

2019年9月29日

1 抛物方程

题目：

$$\begin{aligned}
 u_t &= \alpha(u_{xx} + u_{yy}) + f(x, t) & (x, y) \in G = (0, 1) \times (0, 1), t > 0 \\
 u(0, y, t) &= u(1, y, t) = 0, & y \in [0, 1], t \geq 0 \\
 u(x, 0, t) &= u(x, 1, t) = 0, & x \in [0, 1], t \geq 0 \\
 u(x, y, 0) &= 0, & (x, y) \in [0, 1] \times [0, 1]
 \end{aligned} \tag{1}$$

其中 $f(x, y, t) = \sin 5\pi t \sin 2\pi x \sin \pi y$, $\alpha = 1$, 网格步长 $h_1 = h_2 = 0.1, 0.05, \tau = 0.01$. 计算 u 在 $t = 0.1, 0.2, 0.4, 0.8$ 的近似值。

2 ADI 法求解

首先, 对进行网格剖分, 其中 h_1 和 h_2 分别为区间 $[0, 1] \times [0, 1]$ 上的剖分步长。

其次, 利用五点差分离散二阶空间导数 $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ 和 $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$, 得到:

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \frac{u_{i+1,j} + u_{i-1,j} - 2u_{i,j}}{h_1^2} + O(h_1^2) \\
 \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \frac{u_{i,j+1} + u_{i,j-1} - 2u_{i,j}}{h_2^2} + O(h_2^2)
 \end{aligned} \tag{2}$$

利用向前差分离散一阶时间导数 $\frac{\partial u}{\partial t}$, 得到:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{u_{i,j}^{n+1} - u_{i,j}^n}{\tau} + O(\tau) \tag{3}$$

其中 $i, j = 0, 1, \dots, n$, 于是方程可表示为:

$$\frac{u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}} - u_{i,j}^n}{\frac{\tau}{2}} = \frac{u_{i+1,j}^{n+\frac{1}{2}} + u_{i-1,j}^{n+\frac{1}{2}} - 2u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}}}{h^2} + \frac{u_{i,j+1}^n + u_{i,j-1}^n - 2u_{i,j}^n}{h^2} + f^n(x(i), y(j)),$$

$$\frac{u_{i,j}^{n+1} - u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}}}{\frac{\tau}{2}} = \frac{u_{i+1,j}^{n+\frac{1}{2}} + u_{i-1,j}^{n+\frac{1}{2}} - 2u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}}}{h^2} + \frac{u_{i,j+1}^{n+1} + u_{i,j-1}^{n+1} - 2u_{i,j}^{n+1}}{h^2} + f^n(x(i), y(j)),$$

化简得:

$$-\frac{\tau}{2h^2}(u_{i+1,j}^{n+\frac{1}{2}} + u_{i-1,j}^{n+\frac{1}{2}}) + (1 + \frac{\tau}{h^2})u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}} = \frac{\tau}{2h^2}(u_{i,j+1}^n + u_{i,j-1}^n) + (1 - \frac{\tau}{h^2})2u_{i,j}^n + \frac{\tau}{2}f^n(x(i), y(j)),$$

$$-\frac{\tau}{2h^2}(u_{i,j+1}^{n+1} + u_{i,j-1}^{n+1}) + (1 + \frac{\tau}{h^2})u_{i,j}^{n+1} = \frac{\tau}{2h^2}(u_{i+1,j}^{n+\frac{1}{2}} + u_{i-1,j}^{n+\frac{1}{2}}) + (1 - \frac{\tau}{h^2})2u_{i,j}^{n+\frac{1}{2}} + \frac{\tau}{2}f^n(x(i), y(j)),$$

考虑边值条件, 有:

$$\begin{aligned}
 u(x(0), y, t) &= u(x(n), y, t) = 0 \\
 u(x, y(0), t) &= u(x, y(n), t) = 0
 \end{aligned} \tag{4}$$

则只需求解红色区域内的点 (见图 1):

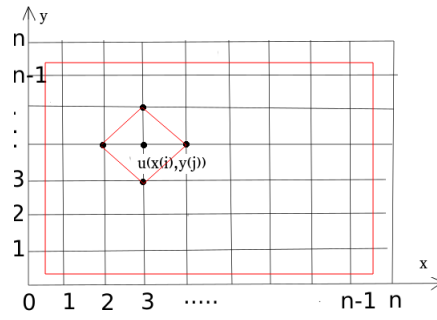


图 1: 网格剖分

令 $U^k = (u_{11}^k, u_{12}^k, \dots, u_{1,n-1}^k, u_{21}^k, u_{22}^k, \dots, u_{2,n-1}^k, \dots)^T$ (U^k 为 $(n-1)^2 \times 1$ 向量)

$F^k = (f_{11}^k, f_{12}^k, \dots, f_{1,n-1}^k, f_{21}^k, f_{22}^k, \dots, f_{2,n-1}^k, \dots)^T$ (F^k 为 $(n-1)^2 \times 1$ 向量, $f_{i,j}^k = f(x(i), y(j), t(k)) = \sin 5\pi t_k \sin 2\pi x_i \sin \pi y_j$),

系数矩阵:

$$A_1 = \begin{bmatrix} B_1 & C & \cdots & 0 \\ C & B_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_1 \end{bmatrix}_{(n-1)^2 \times (n-1)^2}, \quad (5)$$

其中,

$$B_1 = (1 + \frac{\tau}{h^2})I_{n-1}, \quad C = -\frac{\tau}{2h^2}I_{n-1} \quad (6)$$

$$A_2 = \begin{bmatrix} B_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & B_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_2 \end{bmatrix}_{(n-1)^2 \times (n-1)^2}, \quad B_2 = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\tau}{h^2} & \frac{\tau}{2h^2} & \cdots & 0 \\ \frac{\tau}{2h^2} & 1 - \frac{\tau}{h^2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 - \frac{\tau}{h^2} \end{bmatrix}_{(n-1) \times (n-1)} \quad (7)$$

$$A_3 = \begin{bmatrix} B_3 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & B_3 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_3 \end{bmatrix}_{(n-1)^2 \times (n-1)^2}, \quad B_3 = \begin{bmatrix} 1 + \frac{\tau}{h^2} & -\frac{\tau}{2h^2} & \cdots & 0 \\ -\frac{\tau}{2h^2} & 1 + \frac{\tau}{h^2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 + \frac{\tau}{h^2} \end{bmatrix}_{(n-1) \times (n-1)} \quad (8)$$

$$A_4 = \begin{bmatrix} B_4 & -C & \cdots & 0 \\ -C & B_4 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_4 \end{bmatrix}_{(n-1)^2 \times (n-1)^2}, \quad B_4 = (1 - \frac{\tau}{h^2})I_{n-1} \quad (9)$$

于是得到如下迭代格式：

$$A_1 U^{n+\frac{1}{2}} = A_2 U^n + \frac{\tau}{2} f^n(x(i), y(j))$$

$$A_3 U^{n+1} = A_4 U^{n+\frac{1}{2}} + \frac{\tau}{2} f^{n+\frac{1}{2}}(x(i), y(j))$$

3 求解结果

不妨令 $tmax = 1$, 则 $t \in [0, tmax]$,

Part I: $h_1 = h_2 = 0.05$ 不同时刻的 \mathbf{u} 的近似值的图像。

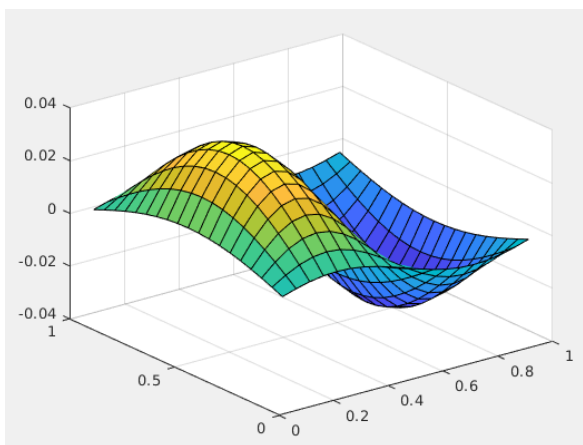


图 2: 0.1 时刻的 u 的近似解.

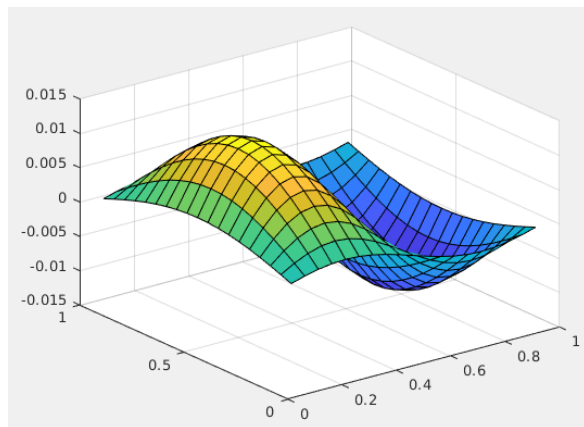


图 3: 0.2 时刻的 u 的近似解.

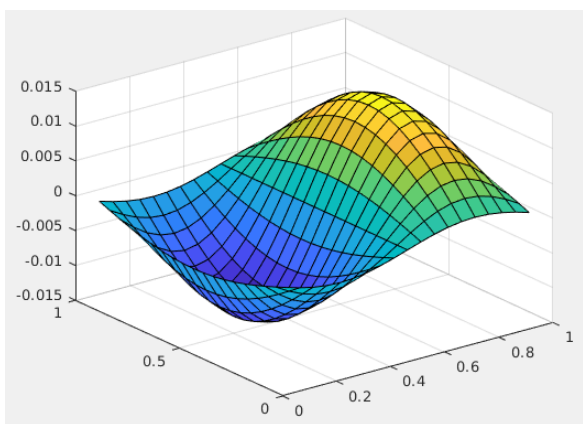


图 4: 0.4 时刻的 u 的近似解.

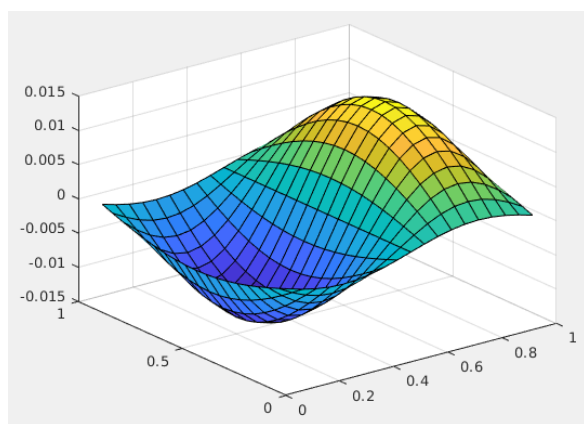


图 5: 0.8 时刻的 u 的近似解.

Part II: $h_1 = h_2 = 0.1$ 不同时刻的 u 的近似值的图像。

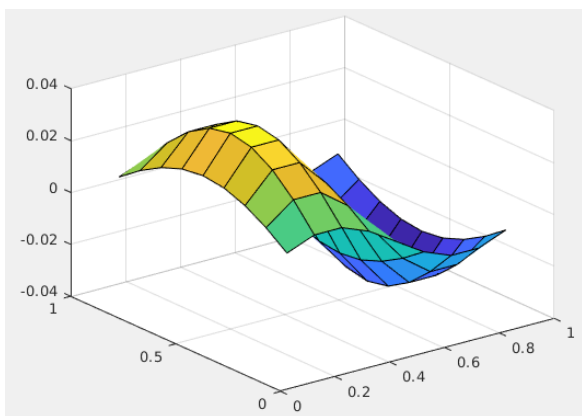


图 6: 0.1 时刻的 u 的近似解.

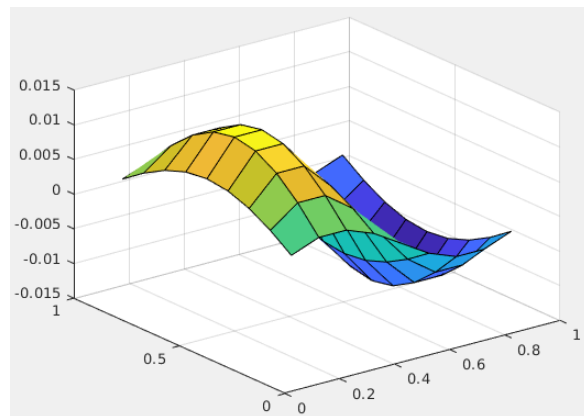


图 7: 0.2 时刻的 u 的近似解.

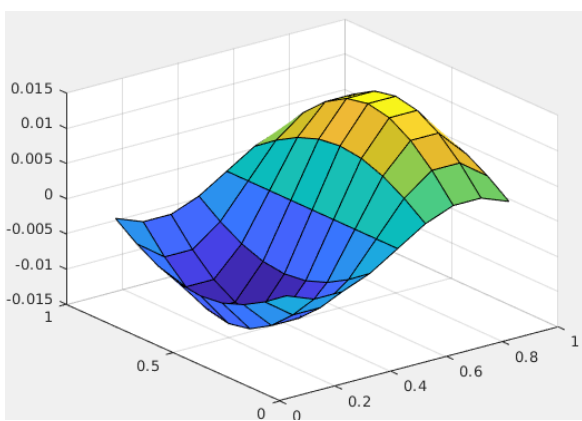


图 8: 0.4 时刻的 u 的近似解.

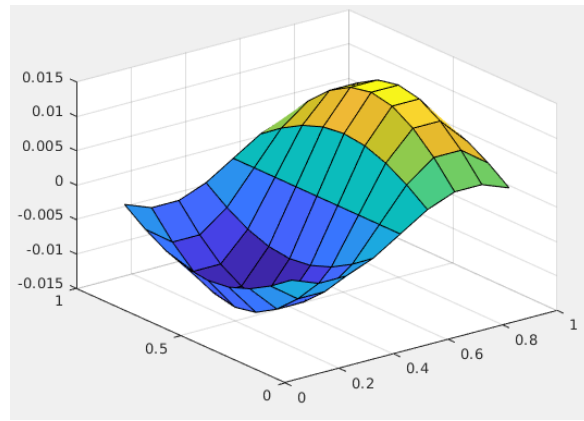


图 9: 0.8 时刻的 u 的近似解.

以上为 u 在 $t = 0.1, 0.2, 0.4, 0.8$ 的近似值。

这一次可以看到,随着迭代次数的不断增加,函数近似值的图像最终区域稳定。

4 误差分析

我们选取如下节点的近似解来分析误差

$$\begin{bmatrix} (0.2, 0.2) & (0.4, 0.2) & \cdots & (0.8, 0.2) \\ (0.2, 0.4) & (0.4, 0.4) & \cdots & (0.8, 0.4) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (0.2, 0.8) & (0.4, 0.8) & \cdots & (0.8, 0.8) \end{bmatrix} \quad (10)$$

如图, "×" 表示的位置

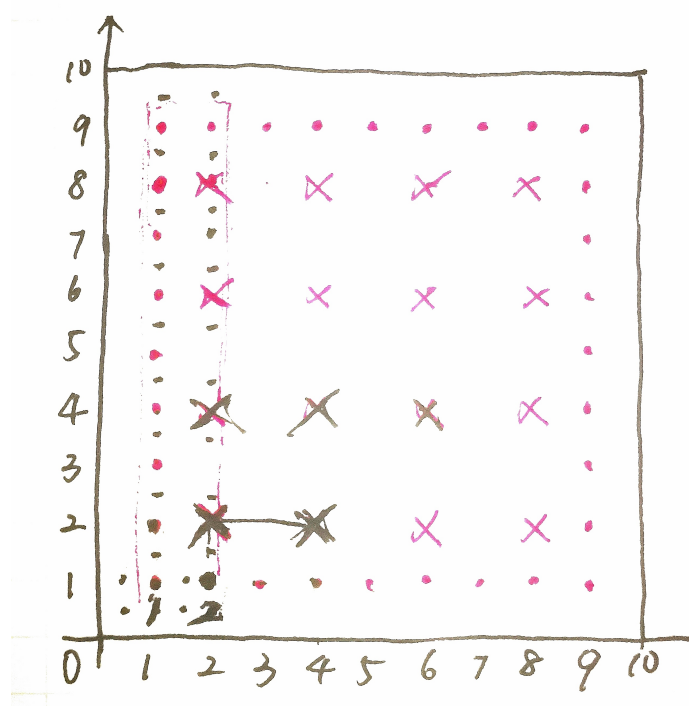


图 10: 节点坐标

作如下四种剖分, 剖分步长 $h = 0.2, 0.1, 0.05, 0.025$;

并将剖分最密者 (即 $h = 0.025$) 看作精确解。

得到如下误差

表 1: 误差分析

h	max 范数	L_2 范数	max 的阶	L_2 的阶
0.2	1.5467e-4	4.2750e-4	2.1711	2.1711
0.1	3.4344e-5	9.4925e-5	2.3470	2.3470
0.05	6.7503e-6	1.8657e-5		
0.025		看作精确解		