

ESPACE EUCLIDIEN ET ESPACE HERMITIEN

1 Espace euclidien

Dans cette section, E désigne un espace vectoriel sur \mathbb{R} .

1.1 Produit scalaire et norme

1.1.1 Définition

Soit f une fbs sur E . On dit que f est un produit scalaire sur E si elle est non dégénérée et positive, c-a-d, si $\text{Ker } f = 0$ et $f(x, x) \geq 0$ pour tout $x \in E$.

Dans le cas où E est de dimension finie n , f est une produit scalaire si elle a pour signature $(n, 0)$.

1.1.2 Proposition

Soit f une fbs positive sur E de fq associé q . Alors

- $\forall x \in E, (q(x) = 0 \Rightarrow x \in \text{Ker } f)$.
- $\forall x, y \in E, |f(x, y)| \leq \sqrt{q(x)q(y)}$

1.1.3 Définition

On appelle norme sur E toute application $N : E \rightarrow \mathbb{R}_+$ telle que

- (i) Si $N(x) = 0$ alors $x = 0$
- (ii) $\forall x, y \in E, N(x + y) \leq N(x) + N(y)$
- (iii) $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{R}, N(\lambda x) = |\lambda|N(x)$

1.1.4 Proposition

Soit f un produit scalaire sur E et q la fq associé à f . L'application $x \mapsto \sqrt{q(x)}$ est une norme sur E .

1.1.5 Définition

Un espace euclidien est un espace vectoriel sur \mathbb{R} de dimension finie et muni d'un produit scalaire.

Notation: Si E est un espace euclidien, son produit scalaire sera noté \langle , \rangle .

Remarque: Toute espace euclidien admet une base orthonormale.

1.2 Adjoint d'un endomorphisme

1.2.1 Définition

Soit E un espace euclidien et u un endroit (ou opérateur) sur E . On appelle adjoint de u l'endo u^* défini par

$$\forall x, y \in E, \langle u^*, y \rangle = \langle x, u(y) \rangle.$$

1.2.2 Proposition

Soit E un espace euclidien et (a_1, \dots, a_n) une base orthonormale de E . Si $M = \text{Mat}(u, (a_i))$ et $M^* = \text{Mat}(u^*, (a_i))$, alors $M^* = M^t$.

1.2.3 Proposition

Soit u, v des opérateurs sur E et $\lambda \in \mathbb{R}$. On a:

- (i) $(u^*)^* = u$;
- (ii) $(u + v)^* = u^* + v^*$, $(\lambda u)^* = \lambda u^*$;
- (iii) $(uv)^* = v^*u^*$.

1.2.4 Définition

Soit E un espace euclidien et u un opérateur sur E . On dit que u est:

- symétrique (ou auto-adjoint) si $u^* = u$;
- orthogonal si u est inversible et $u^* = u^{-1}$.

1.3 Diagonalisation d'un endo symétrique

1.3.1 Proposition

Soit u un endroit symétrique sur E , espace euclidien de dimension n . Alors

- (1) u admet n valeurs propres réelles
- (2) Si λ et μ sont deux valeurs propres distinctes de u , alors $\text{Ker}(u - \lambda e)$ et $\text{Ker}(u - \mu e)$ sont orthogonaux.

1.3.2 Proposition

Soit u un endroit symétrique d'un espace euclidien E de dimension n . Alors il existe une base (b_1, \dots, b_n) de E telle que les b_i soient des vecteurs propres de u .

1.3.3 Corollaire

Tout endo symétrique d'un espace euclidien E est diagonalisable.

1.3.4 Proposition

Soit u un endroit symétrique d'un espace euclidien E . La forme g définie par

$$\forall x, y \in E, g(x, y) = \langle u(x), y \rangle$$

est une fbs sur E .

1.3.5 Proposition

Soit g une fbs sur E . Alors il existe un unique endo symétrique u de E tel que

$$\forall x, y \in E, g(x, y) = \langle u(x), y \rangle.$$

2 Espace hermitien

2.1 Forme sémi-linéaire et forme sesqui-linéaire

Soit E et F deux espaces vectoriels sur \mathbb{C} .

2.1.1 Définition

Une forme sémi-linéaire sur E est une application $h : E \rightarrow \mathbb{C}$ ayant les propriétés suivantes :

- (i) Pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, $h(x + y) = h(x) + h(y)$;
- (ii) Pour tout $x \in E$ et pour tout $\lambda \in \mathbb{C}$, $h(\lambda x) = \bar{\lambda}(x)$.

2.1.2 Définition

Une forme sesqui-linéaire sur E est une application $h : E \times F \rightarrow \mathbb{C}$ telle que :

- (1) Pour tout $y \in F$, $f_{\cdot y}$ est une forme linéaire sur E ;
- (2) Pour tout $x \in E$, f_x est une forme sémi-linéaire sur F

2.2 Forme hermitienne

Soit E un espace vectoriel sur \mathbb{C} .

2.2.1 Définition

Une forme hermitienne sur E est une forme sesqui-linéaire f sur $E \times E$ vérifiant les propriétés suivante:

$$\forall x, y \in E, f(x, y) = \overline{f(y, x)}.$$

2.2.2 Définition

Soit f une forme hermitienne sur E . On appelle forme quadratique associée à f l'application $q : E \rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow q(x) = f(x, x)$.

NB: f et q sont liées par la relation

$$f(x, y) = \frac{1}{4} \{ [q(x + y) - q(x - y)] + i[q(x, +iy) - q(x - iy)] \}.$$

2.2.3 Définition

On appelle noyau d'une fh f le noyau de l'application sémi-linéaire $\varphi : E \rightarrow E^*, y \rightarrow \varphi(y) = f_{\cdot y}$. Autrement dit,

$$Ker f = \{y; f(x, y) = 0 \ \forall x \in E\}.$$

Remarque: On a également $Ker f = \{x; f(x, y) = 0 \ \forall y \in E\}$

2.2.4 Définition

On dit qu'une fh f est non dégénérée si $\text{Ker } f = 0$.

Expression d'une fh

Soit E un Cev de dimension n , $\mathcal{B} = (e_j)$ une base de E , $x = \sum_i x_i e_i$ et $y = \sum_j y_j e_j$ deux vecteurs de E . On a :

$$f(x, y) = \sum_{i,j} f(x_i e_i, y_j e_j) = \sum_{i,j} f(e_i, e_j) x_i y_j.$$

En posant $a_{i,j} = f(e_i, e_j)$, on a $a_{j,i} = a_{i,j}^*$. La matrice $(a_{i,j})$ est appelée la matrice de f dans la base \mathbb{B} . Notons $a_{i,i}$ que est réel pour tout i .

Toute fh a donc pour Expression de la forme

$$\sum_i a_i x_i \bar{y}_i + \sum_{i \neq j} a_{i,j} x_i \bar{x}_j$$

et la fq associée a pour expression

$$q(x) = \sum_i a_i |x_i|^2 + \sum_{i \neq j} a_{i,j} x_i \bar{x}_j$$

où les a_i sont des réels et $a_{j,i} = a_{i,j}^*$ pour tout couple (i, j) tel que $i \neq j$.

2.2.5 Proposition

Une fh d'un Cev de dimension n est non dégénérée SSI sa matrice est de rang n .

2.2.6 Proposition

Soit F un sev d'un Cev E et f une fh sur E . Alors $E = F \oplus F^\perp$ ssi la restriction de f à F est non dégénérée.

2.2.7 Proposition

Si $\dim E = n$ et f une fh de rang R , alors E admet une base f -orthogonale (a_i) telle que $f(a_i, a_i) \neq 0$ pour $i \leq r$ et 0 sinon.

2.2.8 Proposition

Si $\dim E = n$ et f une fh de rang R , alors il existe un couple unique (p, p') tel que $p + p' = r$ et une base f -orthogonale dans laquelle la fq associée a pour expression

$$q(x) = \sum_{i=1}^p |x_i|^2 - \sum_{i=p+1}^r |x_i|^2.$$

Le couple (p, p') est appelée signature de f (ou de q).

2.2.9 Définition

On dit qu'une fh (ou fqh associé q) est positive si $q(x) \geq 0$ pour tout x .

2.2.10 Proposition (Inégalité de Schwarz)

Si f est une fh positive , on a $\forall x, y, |f(x, y)|^2 \leq f(x, x)f(y, y)$.

2.2.11 Proposition

Si f est une fh positive et q la fqh associée, alors l'application $x \rightarrow \sqrt{q(x)}$ est une norme sur E .

2.2.12 Définition

Un espace hermitien est un Cev de dimension finie muni d'un produit scalaire, c-à-d, muni d'une fh non dégénérée positive.

2.2.13 Proposition

Tout espace hermitien admet une base orthonormale.

2.3 Adjoint d'un endo

2.3.1 Définition

Soit E un espace hermitien dont le produit scalaire est noté ($|$) et soit u un opérateur sur E . On déduit l'adjoint u^* de u comme dans le cas réel par

$$\forall x, y \in E, (u^*(x)|y) = (x|u(y)).$$

2.3.2 Proposition

Soit E un espace hermitien, u et v deux opérateurs sur E et $\lambda \in \mathbb{C}$.

- Si A est la matrice de u dans la base orthonormale, alors \bar{A}^t est la matrice de u^* dans la base orthonormale;
- On a $(u^*)^* = u$, $(u + v)^* = u^* + v^*$, $(\lambda u)^* = \bar{\lambda}u^*$ et $(uv)^* = v^*u^*$.

2.3.3 Définition

Un opérateur d'un espace hermitien est dit hermitien s'il est égal à son adjoint.

2.3.4 Proposition

Soit u un opérateur. Alors

$$u \text{ hermitien} \Leftrightarrow \forall x, (u(x)|x) \text{ réel}$$

2.3.5 Proposition

Tout opérateur hermitien u d'un espace hermitien E de dimension n admet n valeurs propres réelles et est diagonalisable.