

Guide de Test et Documentation des Travaux Pratiques

Traitement d'Images

Donfack Pascal
Classe : M2-GI

22 décembre 2025

1 Introduction

Ce document constitue le guide de test exhaustif pour les travaux pratiques (TP) de traitement d'images. Chaque algorithme a été implémenté avec une rigueur académique, privilégiant la manipulation **manuelle** des pixels (via des boucles imbriquées) au détriment des fonctions pré-établies des bibliothèques de haut niveau. Cette approche garantit une compréhension profonde des transformations matricielles appliquées aux images.

Un aspect crucial de cette révision est l'intégration systématique de la **visualisation directe**. Chaque script génère désormais un canevas interactif (via Matplotlib) permettant de comparer instantanément l'image source et le résultat du traitement.

2 Architecture du Projet

La structure du projet respecte une organisation modulaire par type de traitement :

- **inputs/** : Répertoire central des images de test (`img1.png` et `img2.png`).
- **Chap1/ à Chap7/** : Dossiers thématiques regroupant les scripts Python (`.py`).
- **outputs/** : Sous-répertoires au sein de chaque chapitre contenant les fichiers sauvegardés après exécution.

3 Protocole de Test

Pour valider le fonctionnement d'un TP, l'utilisateur doit disposer d'un environnement Python configuré avec les bibliothèques suivantes : `numpy`, `pillow`, `matplotlib`.

3.1 Exécution

La commande type pour lancer un TP est la suivante :

¹ `python ChapX/tpX_nom_du_fichier.py`

À l'exécution, une interface graphique s'affiche. L'utilisateur peut ainsi observer :

- L'image originale (souvent convertie en niveaux de gris pour le traitement).
- Le résultat de l'algorithme (filtrage, segmentation, transformée, etc.).

- Des aides visuelles (histogrammes de fréquence, spectres de magnitude, zones de croissance, etc.).

4 Détail des Chapitres

4.1 Chapitre 1 - Fondamentaux

Ce chapitre couvre les bases : conversion en niveaux de gris, échantillonnage spatial, quantification et profils d'intensité.

- `tp1_rg_to_gray.py` : Conversion pondre manuelle RGB vers Niveaux de Gris.
- `tp1_gray_quantization.py` : Reduction du nombre de niveaux d'intensité (quantifications sur Kbits).
- `tp1_patial_sampling.py` : Reduction de la solution spatiale par sous-séchantillonnage.
- `tp1_intensity_profile.py` : Extraction et tracé de l'alignement d'intensité au milieu de l'image.

4.2 Chapitre 2 - Traitements Ponctuels

Calcul d'histogrammes, étirement de contraste, correction gamma et égalisation. Les scripts affichent systématiquement l'histogramme avant/après.

- `tp2_histogram.py` : Calcule et affiche l'histogramme de fréquences.
- `tp2_stats.py` : Calcul des statistiques descriptives (Moyenne, cart-type, Min, Max).
- `tp2_linear_stretch.py` : tirement linéaire du contraste de [min, max] vers [0, 255].
- `tp2_linear_saturation.py` : tirement avec seuils de saturation pour liminer les valeurs aberrantes.
- `tp2_piecewise_linear.py` : Transformation par morceaux pour un contrôle fin sur des plages d'intensité.
- `tp2_gamma_correction.py` : Correction de gamma via une table de correspondance (LUT).
- `tp2_hist_equal.py` : galisation globale bases sur la fonction `ndimage.partition(CDF)`.
- `tp2_local_hist_equal.py` : galisation adaptative locale (f entre 15×15).
- `tp2_arithmetic_ops.py` : Opérations de fusion, addition et soustraction d'images.
- `tp2_logical_ops.py` : Opérations booléennes (AND, OR) sur images binaires.
- `tp2_interp_nearest.py` : Zoom par plus proche voisin.
- `tp2_interp_bilinear.py` : Zoom par interpolation bilinéaire (plus lisse).
- `tp2_interp_bicubic.py` : Zoom par interpolation bicubique (splinede Catmull – Rom).

4.3 Chapitre 3 - Filtrage de Convolution

Implémentation d'un moteur de convolution 2D manuel.

- `tp3_convolution_2d.py` : Moteur de convolution gnral (utilisé pour le Sharpening).
- `tp3_mean_filter.py` : Filtrage moyen pour le lissage uniforme.
- `tp3_gaussian_filter.py` : Flou gaussien (lissage pré servant mieux les structures).
- `tp3_median_filter.py` : Filtrage statistique pour supprimer le bruit impulsif (Salt & Pepper).

4.4 Chapitre 4 - Domaine Fréquentiel

Transformée de Fourier Discrète (DFT). Pour des raisons de performance, la DFT 2D est calculée sur un patch de 64x64.

- `tp4_dft1d.py` : Calcul de la transformée de Fourier sur un signal sonore / temporel.
- `tp4_dft2d.py` : Analyse spectrale sur un patch d'image ($\log - \text{magnitude}$).
- `tp4_fftshift.py` : Centrage des basses fréquences au centre du spectre.
- `tp4_lowpass_freq.py` : Lissage par suppression des hautes fréquences dans le domaine spectral.
- `tp4_highpass_freq.py` : Extraction des détails par suppression des basses fréquences.
- `tp4_notch_filter.py` : Rejet de bandes pour limiter des bruits périodiques cibles.
- `tp4_enhance_highpass.py` : Accentuation des détails (High – boost filtering).

4.5 Chapitre 5 - Détection de Contours

Opérateurs Sobel, Prewitt, et Laplacien.

- `tp5_gradient_finite_diff.py` : Calcul des drives premières simples (différences finies).
- `tp5_sobel.py` : Détection de contours par opérateurs de Sobel (plus robuste).
- `tp5_prewitt.py` : Variante de Sobel utilisant des poids uniformes.
- `tp5_roberts.py` : Opérateur de gradient crois (2×2).
- `tp5_laplacian.py` : Détection par drive seconde (Laplacien).
- `tp5_edge_threshold.py` : Binarisations des contours par seuillage du gradient.
- `tp5_non_max_suppression.py` : Affinement des contours par suppression des non-maxima.
- `tp5_hysteresis.py` : Liaison des contours faibles par double seuillage (Canny – style).

4.6 Chapitre 6 - Segmentation

Seuillage d'Otsu, croissance de régions et K-means.

- `tp6_simple_threshold.py` : Binarisation globale seuil fixe.
- `tp6_otsu_threshold.py` : Calcul automatique du seuil optimal par maximisation de la variance inter-classe.
- `tp6_region_growing.py` : Segmentation par agrégation de pixels depuis un germe (seed).
- `tp6_connected_components_labeling.py` : Identification et coloration des objets distincts.
- `tp6_kmeans_segmentation.py` : Segmentation par clustering de couleurs (K-means).
- `tp6_watershed.py` : Segmentation par lignes de partage des eaux sur le gradient.

4.7 Chapitre 7 - Morphologie Mathématique

Opérations sur images binaires (Érosion, Dilatation, Ouverture, Fermeture).

- `tp7_connected_components_labeling.py` : Tiquetage binaire pour l'analyse d'objets.
- `tp7_freeman_chain_code.py` : Encodage compact des contours d'un objet.
- `tp7_morph_erosion.py` : Erosion (réduction des formes, suppression du bruit fin).
- `tp7_morph_dilation.py` : Dilatation (expansion des formes, comblement des trous).
- `tp7_morph_opening.py` : Erosion suivie d'une dilatation (nettoyage).
- `tp7_morph_closing.py` : Dilatation suivie d'une érosion (fermeture des cavités).

- `tp7_morphgradient.py` : Extraction des contours par différence entre dilatation et erosion.

5 Conclusion

Tous les scripts sont conçus pour être simples à lire et à tester. La visualisation directe permet de valider instantanément la correction de la logique implémentée. Ce projet démontre l'efficacité des méthodes fondamentales de traitement d'images sans recours à des bibliothèques externes complexes.

Annexe : Répertoire du Projet

L'intégralité du code source, des images de test et des résultats est disponible sur GitHub à l'adresse suivante :

<https://github.com/Tiger-Foxx/images-treatment-practice.git>