# 动态规划的基本概念

主讲人:邓哲也



#### 1.阶段和阶段变量

将问题的全过程恰当地分成若干个相互联系的阶段。 阶段的划分一般根据时间和空间的自然特征去划分。 阶段的划分要便于把问题转化成多阶段决策问题。

#### 2. 状态和状态变量

通常一个阶段包含若干状态。

状态可由变量来描述。

3. 决策、决策变量和决策允许集合。

在对问题的处理中作出的每种选择性的行动就是决策。

即从该阶段的每一个状态出发,通过一次选择性的行动转移至下一阶段的相应状态。

一个实际问题可能需要有多次决策和多个决策点,在每一个阶段 的每一个状态中都需要有一次决策,决策也可以用变量来描述, 称这种变量为决策变量。

在实际问题中,决策变量的取值往往限制在某一个范围之内,此范围就称为决策允许集合。

#### 4. 策略和最优策略

所有阶段一次排列构成问题的全过程。

全过程中各阶段决策变量所组成的有序总体称为策略。

在实际问题中,从决策允许集合中找出最优效果的策略称为最优策略。

#### 5. 状态转移方程

前一阶段的终点就是后一阶段的起点,对前一阶段的状态做出某种决策,产生后一种阶段的状态,这种关系描述了从 i 阶段到 i+1 阶段状态的演变规律,称为状态转移方程。

- 1.阶段
- 2.状态
- 3.决策
- 4.策略
- 5.状态转移方程

从n个数中取出k个数,使得他们的和最大。

f[i][j]表示现在考虑到了第 i 个数,已经选出了 j 个数。

阶段:

状态:

决策:

策略:

状态转移方程:

从n个数中找出最长上升子序列。

f[i][j]表示目前考虑到了第 i 个数,子序列中最后一个数是 j

的最长上升子序列长度。

阶段:

状态:

决策:

策略:

状态转移方程:

# 下节课再见