

# 最近公共祖先 —倍增算法



主讲人：邓哲也



# 大纲

➤ 树的定义

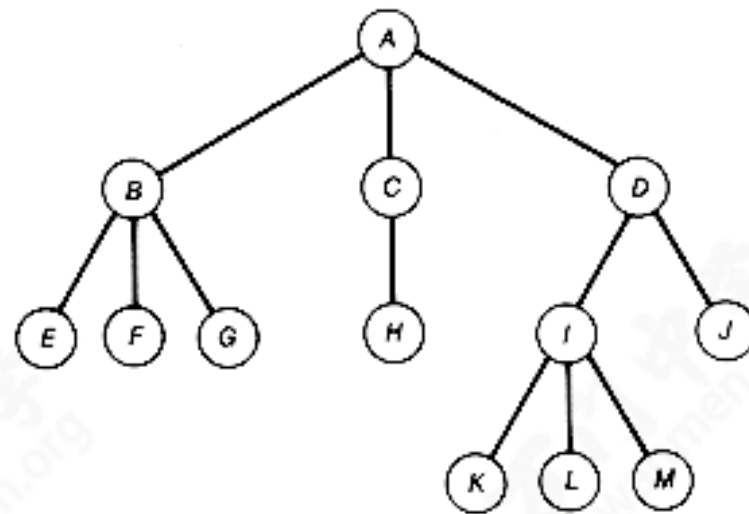
➤ LCA的定义

➤ 暴力算法

➤ 倍增算法

# 回顾树的定义

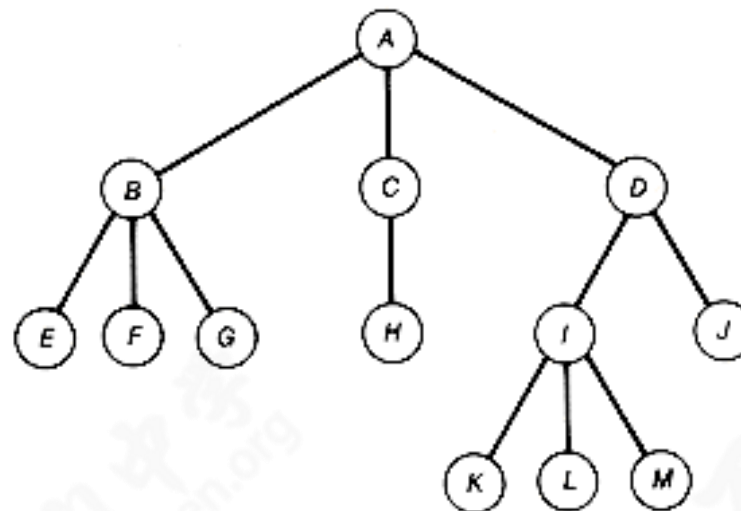
- **树**是一种无向图，其中任意两个顶点间存在唯一一条路径。
- 在一棵树中可以指定一个特殊的节点作为**根**。一个有根的树叫做**有根树**。
- 有根树的节点可以根据到根的距离分层，我们可以定义一个点的**深度**为它到根的距离。
- 一条边的两个端点中，靠近根的节点叫做另一个节点的**父节点**。
- 沿着父节点一直到根的所有节点都叫做这个点的**祖先**。



# LCA的定义

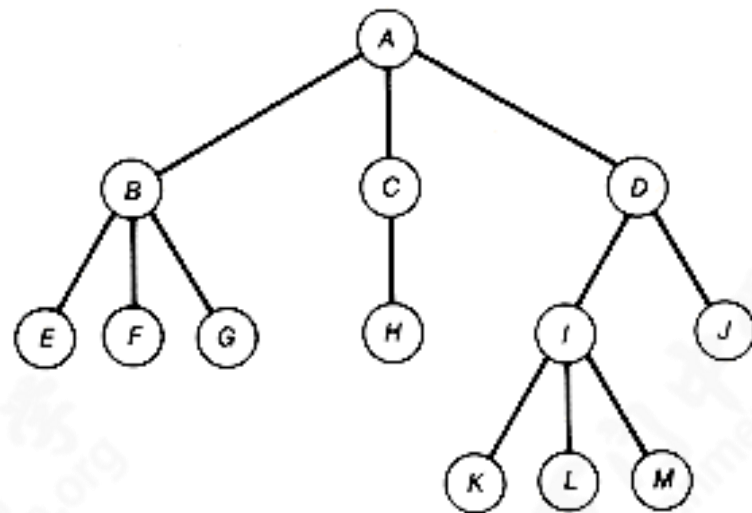
- 定义：给出有根树T中的两个不同的节点u和v，找到一个离根最远的节点x，使得x同时是u和v的祖先，x就是u和v的最近公共祖先 (Lowest common ancestor)

- 例子：
  - B和M的最近公共祖先是A
  - K和J的最近公共祖先是D
  - C和H的最近公共祖先是C



# 暴力算法

- 简单算法：
  - 先从u往根节点遍历，经过的点都打一个标记
  - 再从v往根节点遍历，路上碰到的第一个打标记的点就是它们的LCA.
- 时间复杂度：一次询问是 $O(n)$ 的， $n$ 为树的节点个数。



# 倍增算法

- 我们记  $fa[u]$  为  $u$  的父节点，即从  $u$  向根走 1 步能到达的节点，对根节点我们记  $fa[root] = 0$ 。
- 记  $up[u][k]$  为从  $u$  向根走  $2^k$  步到达的节点。
- 显然有

- $up[u][0] = fa[u]$

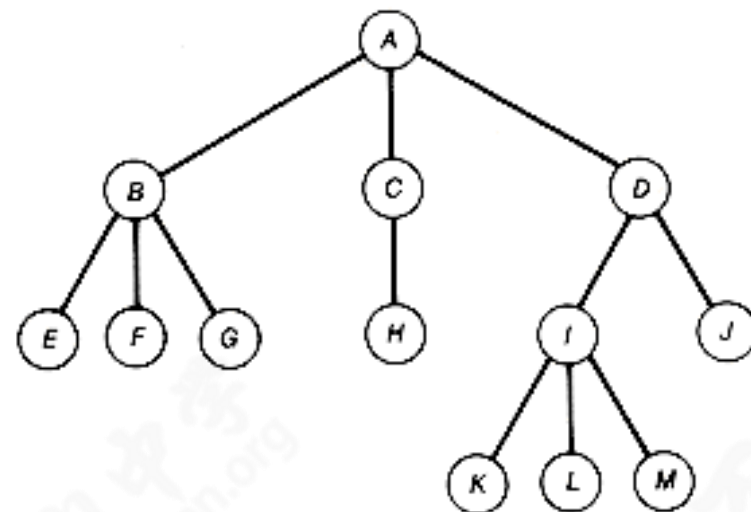
- $up[u][k] = up[up[u][k-1]][k-1]$

- 例如

- $up["K"][0] = "I",$

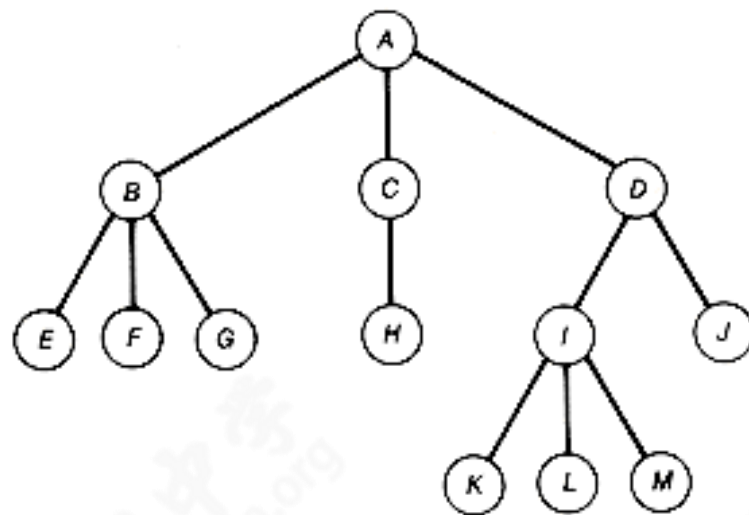
- $up["I"][0] = "D",$

- $up["K"][1] = "D".$



# 倍增算法

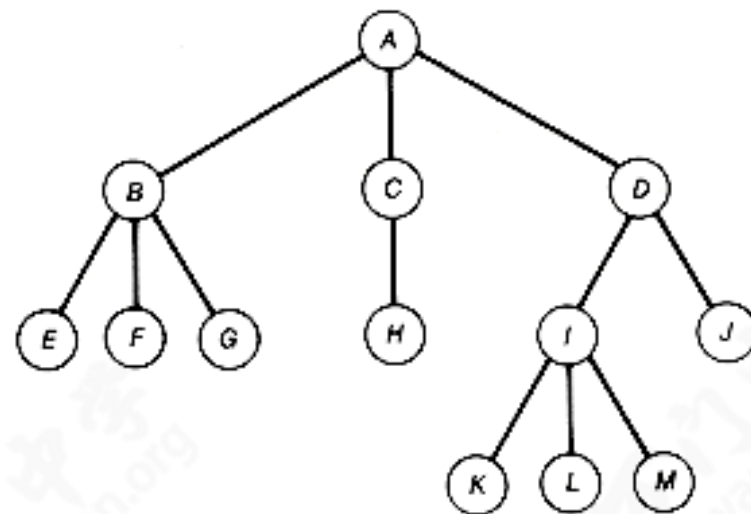
- 那么，有了 $up[u][k]$ 数组之后我们怎么求LCA呢？
- 若 $u$ 和 $v$ 的深度不同，则通过 $up$ 数组先把他们调整到同一深度
- 我们从大到小枚举 $k$ ，比较 $up[u][k]$ 与 $up[v][k]$ 
  - 若 $up[u][k] == up[v][k]$ 
    - 说明 $up[u][k]$ 是 $u$ 和 $v$ 的公共祖先
  - 若 $up[u][k] != up[v][k]$ 
    - 说明 $u$ 和 $v$ 还没有走过LCA
    - 令 $u = up[u][k]$ ,  $v = up[v][k]$
- 可以证明，最后 $u$ 和 $v$ 的父亲就是所求的LCA.



# 倍增算法

- 代码实现:

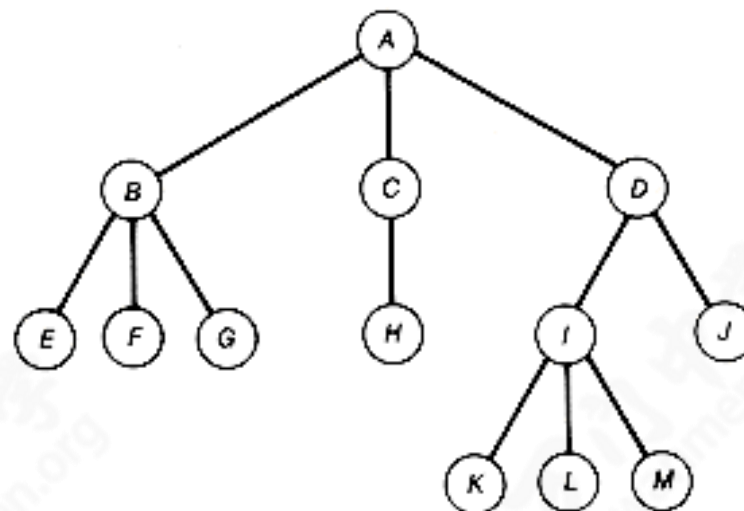
```
1  int lca(int u, int v) {
2      if (dep[u] < dep[v])    // 令u是深度大的点
3          swap(u, v);
4      if (dep[u] != dep[v]) { // 若深度不同, 则让u往上爬到和v同一深度
5          for (int k = 20; k >= 0; k --)
6              if (dep[up[u][k]] >= dep[v])
7                  u = up[u][k];
8      }
9      if (u == v)              // 若此时u已经等于v, 就可以直接返回了
10         return u;
11     for (int k = 20; k >= 0; k --)
12         if (up[u][k] != up[v][k])    // u和v一起向上爬
13             u = up[u][k], v = up[v][k];
14     return up[u][0];
15 }
```





# 倍增算法

- 时间复杂度分析：
  - 预处理：
    - fa数组：通过dfs或bfs遍历一遍树得到， $O(n)$
    - up数组：第一层大小为 $n$ ，第二层大小为 $\log n$ ，故为 $O(n \log n)$
  - 每次询问：
    - 两个点向上爬的次数是 $O(\log n)$ 的。
- 于是我们在 $O(n \log n) - O(\log n)$ 的时间复杂度下完美的解决了LCA问题，且倍增算法是在线的。
- 后续我们将介绍两个时间复杂度更优秀的在线和离线做法。



下节课再见