

第六章选做作业文档说明

Author: YanMi

说明:该程序利用python3.8编写,并且使用了numpy, scipy,matplotlib库,所以在使用过程中要保证下载好了numpy, scipy,matplotlib库和python的版本对应, 并且python是一个缩进较为严格的语言, 故在运行时对缩进格式需要注意。

1.DMRG（密度矩阵重整化群）算法



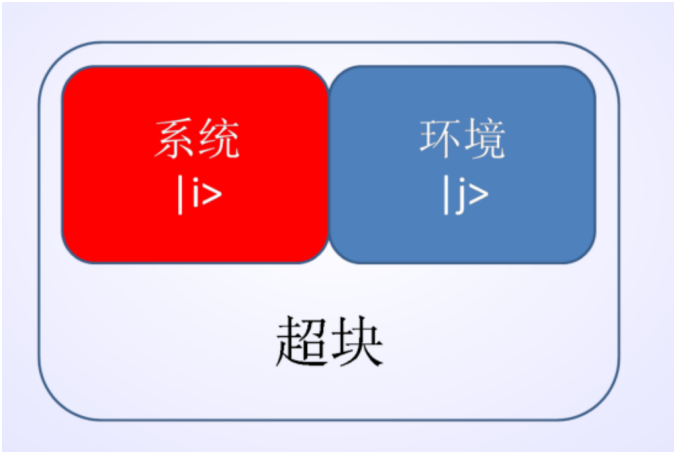
Steven R. White

1.1.简介

密度矩阵重整化群 (Density Matrix Renormalization Group), 简称DMRG, 是一种数值算法, 于公元1992年由美国物理学家Steven R. White提出。密度矩阵重整化群是用来计算量子多体系统（例如：Hubbard model、t-J模型、海森堡模型, 等等）的一个非常精准的数值算法, 在一维或准一维的系统可以得到系统尺寸很大且很准确的计算结果, 但是在二维的量子多体系统中却很难达到所需要的精确度。此算法仍无法计算三维的量子系统。

1.2 算法

DMRG算法的核心点是, 将研究对象（即一个超块）分为系统和环境两个部分。



在该Heisenberg Model:

$$H = \sum_i S_i S_{i+1}$$

在计算 $L = 4$ 的格点时, 我们可以将两个格点作为系统, 两个格点作为环境。



接下来的计算步骤为:

- 对超块的矩阵进行对角化, 得到该系统的波函数（通常为基态波函数） ψ
- 将波函数表征为系统和环境波函数的矩阵 ψ_{ij} 即指标 i 表征系统, j 表征环境
- 利用 ψ_{ij} 分别求出系统和环境的约化密度矩阵:

$$\rho_{ii'}^s = \sum_{j,j'} \psi_{ij} \psi_{ij'}$$
$$\rho_{jj'}^e = \sum_{i,i'} \psi_{ij} \psi_{i'j}$$

- 将约化密度矩阵进行对角化:

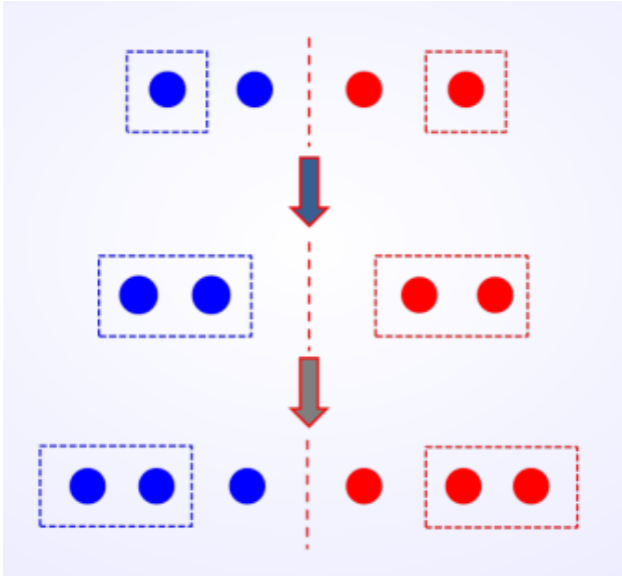
$$\rho^s = U^s \Lambda^s U^{s\dagger}$$
$$\rho^e = U^e \Lambda^e U^{e\dagger}$$

对对角化后的特征向量进行截断, 取特征值较大的前 t 项, 得到新的基矢。

- 利用新基矢将系统和环境的各个矩阵进行表示, 需要表示的为

$$H^s, H^e, S_2, S_3$$

- 在上述步骤的基础上，在系统块和环境块中分别插入两个点：



使得超块和系统的哈密顿矩阵为：

$$H^{Super} = \bar{H}^s + \vec{\bar{S}}_2 \cdot \vec{S}_3 + \vec{S}_3 \cdot \vec{S}_4 + \vec{S}_4 \cdot \vec{\bar{S}}_5 + \bar{H}^e$$

$$H^s = \bar{H}_s + \vec{\bar{S}}_2 \cdot \vec{S}_3$$

$$H^e = \bar{H}_e + \vec{S}_4 \cdot \vec{\bar{S}}_5 + \bar{H}^e$$

在此基础上继续上述步骤，直到能量收敛。

2.程序算法与结果展示

2.1.结果展示

在计算格点数目 $L = 1000$,截断指标 t 不同的情况下，各自的能量收敛情况为：

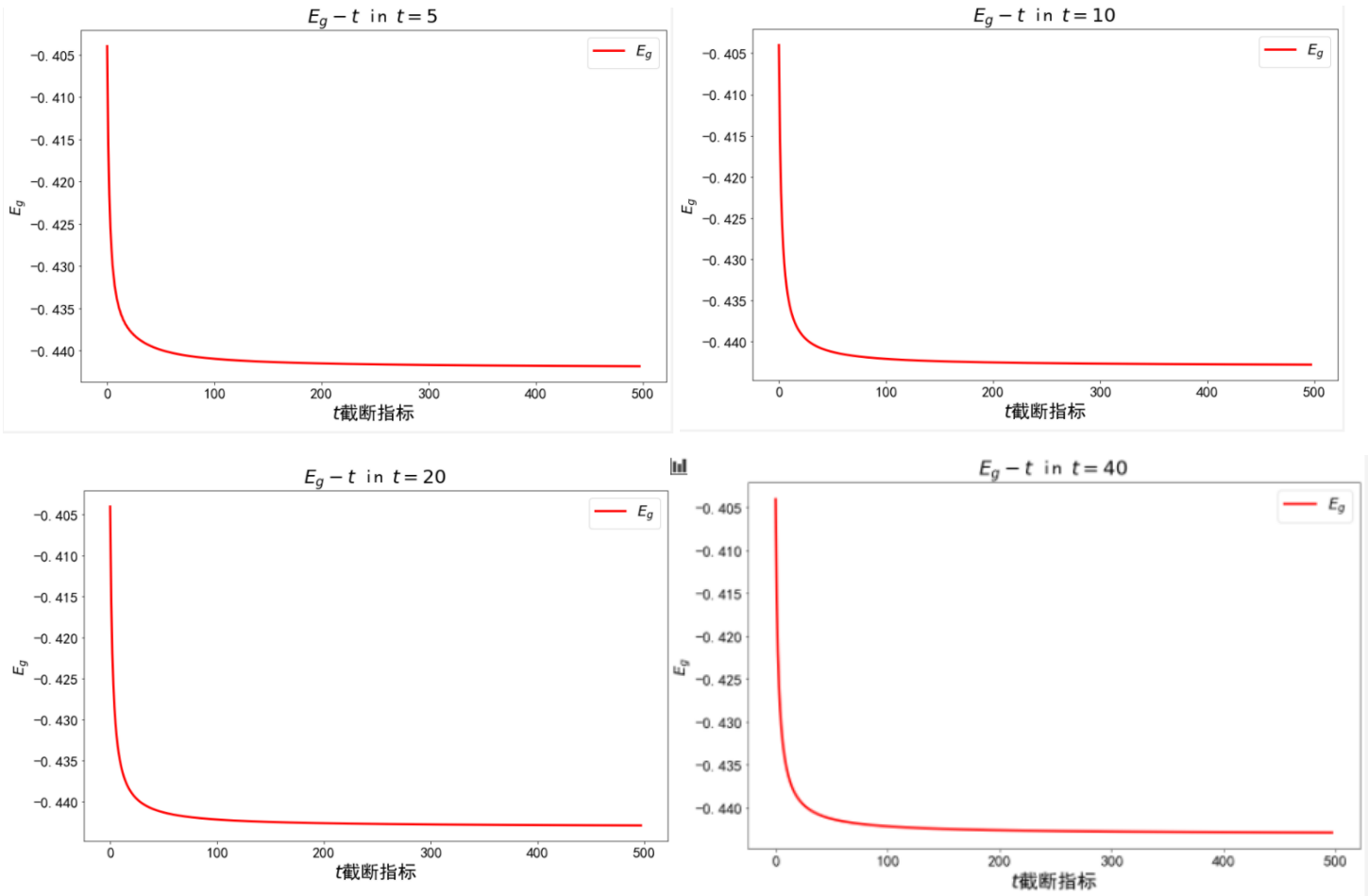
截断指标 t	基态能量 E_g
5	-0.44181701506398807
10	-0.4427732988065388
25	-0.44294457391870545
40	-0.4429549012128679

可以发现上述结果即使在截断指标较小的情况下，也会具有较好的结果，但是这和理论值 $E_g = 1/4 - \ln 2 \approx -0.4431472$ 相比即使在截断指标 $t = 40$ 的情况下，精度依然不够。

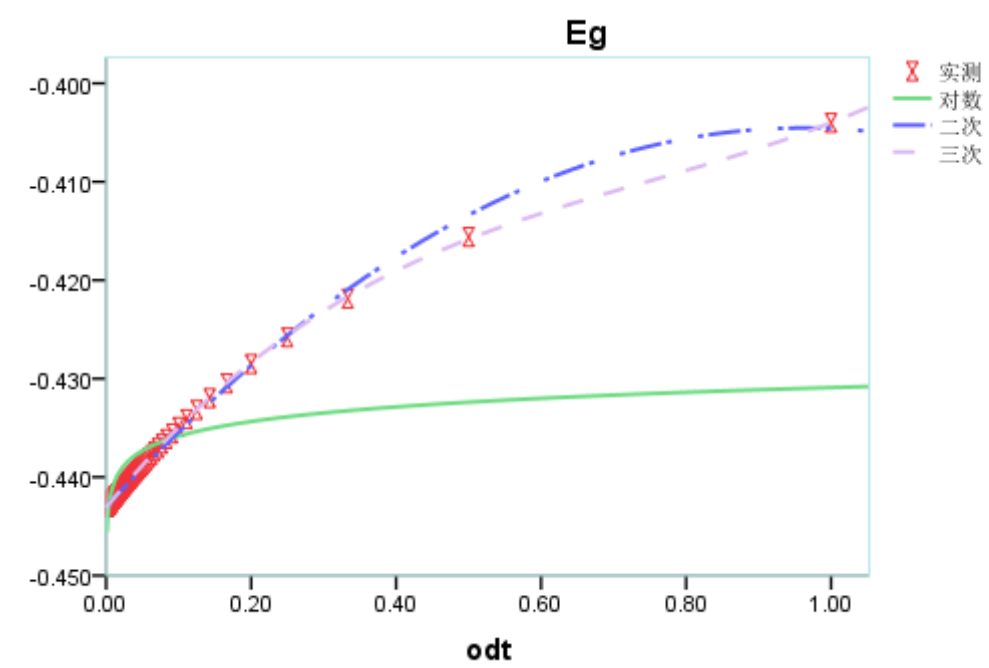
2.2 程序改进

2.2.1 采用拟合收敛到定值

各指标的收敛图（下图中的横轴坐标为迭代次数 $n = (L - 4)/2$ ，图中出现了错误）如下：



从上面的四张图中能够看出，随着迭代次数的增加，收敛速度成直线下降，而下降的这个在 $L = 100$ 左右，在 $L = 100$ 左右之后几乎成一条直线，虽然无法进行线性拟合（线性拟合的斜率是一定的，所以导致无法进行 $L = \infty$ 的预测）。所以为了进行拟合操作，可以对 $E_g - 1/L$ 进行拟合，利用二次，三次和对数拟合可以得到如下结果（odt为 $1/L$ ）：



其模型参数如下所示：

方程	R^2	F	自由度1	自由度2	显著性	常量	b_1	b_2	b_3
对数	0.548	601.847	1	496	0.000	-0.430905	0.002		
二次	0.997	80666.954	2	495	0.000	-0.443034	0.080	-0.042	
三次	1.000	2591456.445	3	494	0.000	-0.443108	0.091	-0.093	0.041

从上表可以发现，三次形式的拟合完全符合 $R^2 = 1$,故可以使用该形式，由于 $L \rightarrow \infty$, $1/L \rightarrow 0$,所以基态能量为：-0.443108

2.2.2 利用White论文中的方法

查看White的论文，可以发现，他在文章中有一句话：

Table I shows results for the ground-state energies of the infinite $S = \frac{1}{2}$ and $S = 1$ chains. The energy per site was determined from the difference in total energy of the system $A \cdots A$ from one iteration to the next. The procedure was iterated until the energy converged to about eight digits, about 100 iterations for the $S = 1$ case.

也就是，他本人使用的是这个方法去计算能量。在100个格点下，利用该方法进行测试得到的结果为：

截断指标 t	E_g	E_g with first method
5	-0.4421720109180107	-0.44181701506398807
10	-0.44291169771029004	-0.4427732988065388
20	-0.443115048287261	-0.44294457391870545
40	-0.4431277298395493	-0.4429549012128679

考虑到第二列的数据比第三列的数据整整少900个格点，所以White的方法确实可以对收敛到真实结果起到一定的作用。所以计算结果为：-0.4431277298395493

3.源代码

```
1  #-*- coding: utf-8 -*-
2  #author:Miyan
3  #Start data:2021.6.6
4  #End data:2021.6.7
5
6  import numpy as np
7  import time
8  from scipy.sparse.linalg import eigsh
9  import scipy
10 import time
11 import matplotlib.pyplot as plt
12 from scipy.linalg import norm
```

```

13 from scipy.optimize import curve_fit
14
15 def dagger(Array):
16     return np.conj(np.transpose(Array))
17
18 def dim(Array):
19     return max(Array.shape)
20
21 def getRandomVector(dimension):
22     res = np.random.random(dimension)
23     res /= np.sqrt(norm(res))
24     return res
25
26 class Solution:
27     def __init__(self):
28         self.sx = np.array([[0,1/2+0j],[1/2,0]])
29         self.sy = np.array([[0,-0.5j],[0.5j,0]])
30         self.sz = np.array([[1/2+0j,0],[0,-1/2+0j]])
31
32         self.bo = np.array([
33             [0.25,0,0,0],
34             [0,-0.25,0.5,0],
35             [0,0.5,-0.25,0],
36             [0,0,0,0.25]
37         ])
38         self.truncationIndex = 40
39         self.eps = 1e-5
40         # self.loop = 2**31 - 1
41         self.loop = 100
42
43     def dmrg(self):
44         Sys = np.copy(self.bo)
45         Env = np.copy(self.bo)
46
47         '''
48         超块矩阵: S1 S2 I3 I4 + I1 S2 S3 I4 + I1 I2 S3 S4
49         '''
50         Super = np.kron(self.bo,np.eye(4)) + np.kron(np.kron(np.eye(2),self.bo),np.eye(2)) + np.kron(np.eye(4),self.bo)
51         lastEnergy = 0
52         e = []
53         for L in range(4, self.loop, 2):
54             startVector = getRandomVector(dim(Super))
55             [va,ve] = eigsh(Super,k = 1,v0 = startVector)
56
57             # energy = va[0]
58             # print(energy/L)
59             energy = (va[0] - lastEnergy) / 2
60             lastEnergy = va[0]
61             print(energy)
62             length = int(np.sqrt(dim(ve)))
63             psi = np.reshape(ve,(length,-1))
64
65             SystemRho = psi @ dagger(psi)
66             EnvironmentRho = dagger(psi) @ psi
67             [SystemValue,SystemVector]=np.linalg.eigh(-SystemRho)
68             [EnvironmentValue,EnvironmentVector] = np.linalg.eigh(-EnvironmentRho)
69             SystemVector = SystemVector[:, 0 : self.truncationIndex]
70             EnvironmentVector = EnvironmentVector[:, 0 : self.truncationIndex]
71
72             #系统和环境各自插入一个格点，构造下一个系统和环境的哈密顿量
73             length = int(length / 2)
74             eye = np.eye(length)
75
76             sxbar = dagger(SystemVector) @ np.kron(eye,self.sx) @ SystemVector
77             sybar = dagger(SystemVector) @ np.kron(eye,self.sy) @ SystemVector
78             szbar = dagger(SystemVector) @ np.kron(eye,self.sz) @ SystemVector
79             Scoupling = np.kron(sxbar, self.sx) + np.kron(sybar, self.sy) + np.kron(szbar, self.sz)
80             Sys = np.kron(dagger(SystemVector) @ Sys @ SystemVector,np.eye(2)) + Scoupling
81
82             sxbar = dagger(EnvironmentVector) @ np.kron(self.sx,eye) @ EnvironmentVector
83             sybar = dagger(EnvironmentVector) @ np.kron(self.sy,eye) @ EnvironmentVector
84             szbar = dagger(EnvironmentVector) @ np.kron(self.sz,eye) @ EnvironmentVector
85             Scoupling = np.kron(self.sx,sxbar) + np.kron(self.sy,sybar) + np.kron(self.sz,szbar)
86             Env = np.kron(np.eye(2),dagger(EnvironmentVector) @ Env @ EnvironmentVector) + Scoupling
87
88             spaceDimension = int(dim(Env)/2)
89             Super=np.kron(Sys,np.eye(spaceDimension*2)) + np.kron(np.eye(spaceDimension),np.kron(self.bo,np.eye(spaceDimension))) +
90             np.kron(np.eye(spaceDimension*2),Env)

```

```
91         # lastEnergy = energy
92         # e.append(lastEnergy/L)
93
94         e.append(lastEnergy)
95
96     return [lastEnergy / L,L,e]
97
98
99 s = Solution()
100 time_start = time.time()
101 [energy,L,e] = s.dmrp()
102 time_end = time.time()
103
104 Lens = np.array([2*i+4 for i in range(0,dim(np.array(e)))])
105 plt.figure(figsize=(14,14*0.618))
106 plt.plot(Lens,e,c = "red",linewidth=3.0)
107 plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['SimHei'] # 指定默认字体
108 plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False # 解决保存图像是负号 '-' 显示为方块的问题
109 plt.title(r"$E_g - n$ in $t = %d$ "%s.truncationIndex,fontsize = 25)
110 plt.ylabel(r"$E_g$",fontsize=20)
111 plt.xlabel(r"$n$",fontsize=25)
112 plt.xticks(fontsize=20)
113 plt.yticks(fontsize=20)
114 plt.legend([r"$E_g$"],fontsize=20)
115
116 print("Go for length = %d and the energy is %2.12f"%(L,energy))
```