

Министерство образования и науки Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»

---

*Кафедра «Прикладная математика»*



## ***Курсовая работа***

по дисциплине «Дифференциальные уравнения»

## **Подводный старт ракеты**

*Выполнил* студент группы ФН2-41

*Разумов Т.Е.*

*Научный  
руководитель* профессор кафедры ФН-2

*Кувыркин Г.Н.*

# Оглавление

Введение . . . . .	3
1. Постановка задачи . . . . .	3
2. Решение . . . . .	3
2.1. Дифференциальное уравнение, описывающее движение для произвольного $n$ . . . . .	3
2.2. Решение при $n = 1$ и отсутствии силы тяги . . . . .	4
2.3. Решение при $n = 1$ и с силой тяги . . . . .	7
2.4. Решение при $n = 2$ и отсутствии силы тяги . . . . .	11
2.4.1. Решение при $mg > F_{\text{арх}}(C > 0)$ . . . . .	12
2.4.2. Решение при $mg < F_{\text{арх}}(C < 0)$ . . . . .	14
2.4.3. Решение при $mg = F_{\text{арх}}(C = 0)$ . . . . .	17
2.5. Решение при $n = 2$ и с силой тяги . . . . .	19
2.6. Численное решение при $n = 7/4$ и отсутствии силы тяги . . . . .	21
2.7. Численное решение при $n = 7/4$ и с силой тяги . . . . .	22
Заключение . . . . .	22
Список литературы . . . . .	23

## Введение

### 1. Постановка задачи

Исследовать вертикальное движение баллистической ракеты на подводном участке траектории после ее выталкивания на глубине  $H_0$  с начальной скоростью  $v_0$  из стартовой шахты подводной лодки. Сила сопротивления движению ракеты в воде  $F = kv^n$ , где  $k$  - коэффициент сопротивления,  $v$  - скорость,  $n > 0$ . На глубине  $H_1 \leq H_0$  включается ракетный двигатель, развивающий силу тяги  $P = P_0 - aH$ , где  $P_0$  - сила тяги на поверхности воды,  $H$  - текущее значение глубины,  $a > 0$ . Объем  $V_0$  и массу  $m_0$  ракеты принять постоянными на подводном участке траектории.

Построить математическую модель вертикального движения ракеты и получить точное аналитическое решение при  $n = 1, 2$ . Провести численный анализ этой модели при  $n = 7/4$  и согласованных с руководителем значениях остальных параметров.

### 2. Решение

#### 2.1. Дифференциальное уравнение, описывающее движение для произвольного $n$

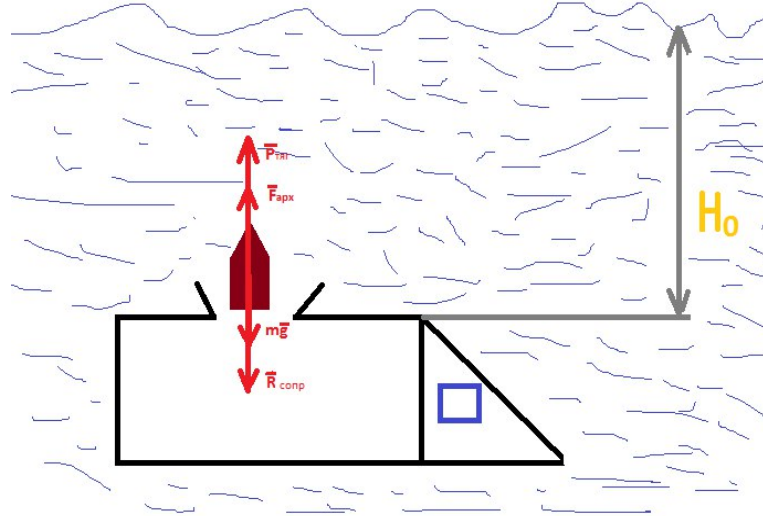


Рис. 1. Силы, действующие на ракету

Баллистическая ракета совершает поступательное движение, следовательно, получив закон движения одной материальной точки, мы опишем закон движения для всей ракеты. Тело совершает движение в инерциальной системе отсчета, векторное дифференциальное уравнение имеет вид:

$$m\vec{a} = \vec{F}_{\text{арх}} + m\vec{g} + \vec{P} + \vec{R}_{\text{сопр}}. \quad (2.1.1)$$

В проекции на вертикальную ось, направленную вниз, это уравнение имеет вид

$$m \frac{d^2 H}{dt^2} = m \frac{dv}{dt} = mg + R_{\text{сопр}} - F_{\text{арх}} - P, \quad (2.1.2)$$

т.к. масса и объем ракеты по условию приняты постоянными, то для удобства в дальнейших вычислениях обозначим величину  $mg - F_{\text{арх}} = \text{const}$ , буквой  $C$ . Поскольку  $R_{\text{сопр}} = kv^n$ , то

$$m \frac{dv}{dt} = C + kv^n - P. \quad (2.1.3)$$

## 2.2. Решение при $n = 1$ и отсутствии силы тяги

Пусть  $n = 1$ ,  $H_1 \leq H \leq H_0 \Rightarrow$  ракетный двигатель выключен, т.е.  $P \equiv 0$ , тогда  $m \frac{dv}{dt} = C + kv$  - уравнение с разделяющимися переменными. Найдем  $v(t)$  и  $H(t)$ :

$$\begin{aligned} \frac{dv}{C + kv} &= \frac{dt}{m}, \\ \frac{1}{k} \ln |C + kv| &= \frac{t}{m} + C_1. \end{aligned}$$

С помощью начальных условий при  $t = 0$   $v = v_0$  найдем неизвестную  $C_1$ :

$$\begin{aligned} \frac{1}{k} \ln |C + kv_0| &= C_1, \\ \frac{1}{k} \ln |C + kv| &= \frac{t}{m} + \frac{1}{k} \ln |C + kv_0|, \\ \frac{1}{k} \ln \left| \frac{C + kv}{C + kv_0} \right| &= \frac{t}{m}, \\ \ln \left| \frac{C + kv}{C + kv_0} \right| &= \frac{k}{m} t, \\ \frac{dH}{dt} = v(t) &= \frac{C + kv_0}{k} \exp \left( \frac{k}{m} t \right) - \frac{C}{k}. \end{aligned} \quad (2.2.1)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

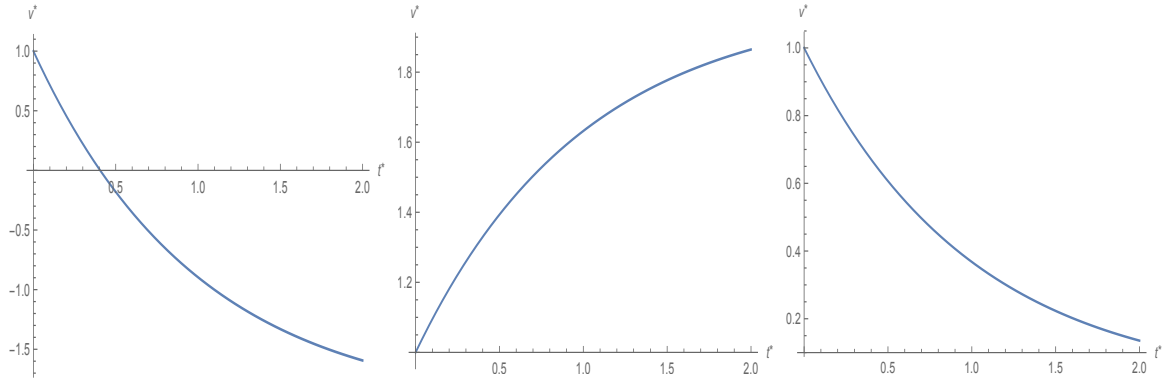
$$v^* = \frac{v}{v_0} = \left( \frac{C}{kv_0} + 1 \right) \exp(-t^*) - \frac{C}{kv_0},$$

где  $-t^* = \frac{k}{m} t$ . Знак минус берется в силу того, что  $k < 0$  для  $n = 1$ , т.к. при проекции дифференциального уравнения на ось направленную вниз, отрицательность скорости означает движение ракеты вверх, а т.к. вектор силы сопротивления движению всегда направлен в противоположную сторону к вектору скорости, следовательно при  $F_{\text{сопр}} = kv$  коэффициент пропорциональности  $k < 0$  (при  $n=1$ ). Следовательно решение данного дифференциального уравнения в безразмерном виде:

$$v^*(t^*) = (A + 1) \exp(-t^*) - A,$$

где  $v^* = \frac{v}{v_0}$ ;  $t^* = -\frac{k}{m} t$ ;  $A = \frac{C}{kv_0}$ .

Рассмотрим графики решения при различных значениях параметра  $A$ :



A=2

A=-2

A=0

Рис. 2. Графики решения при различных значениях параметров

$$H = \int \left( \frac{C + kv_0}{k} \exp\left(\frac{k}{m}t\right) - \frac{C}{k} \right) dt = \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \exp\left(\frac{k}{m}t\right) - \frac{C}{k}t + C_2.$$

С помощью начальных условий при  $t = 0$   $H = H_0$  найдем неизвестное  $C_2$ :

$$H_0 = \frac{m(C + kv_0)}{k^2} + C_2,$$

$$C_2 = H_0 - \frac{m(C + kv_0)}{k^2},$$

$$H = \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \exp\left(\frac{k}{m}t\right) - \frac{C}{k}t + H_0 - \frac{m(C + kv_0)}{k^2},$$

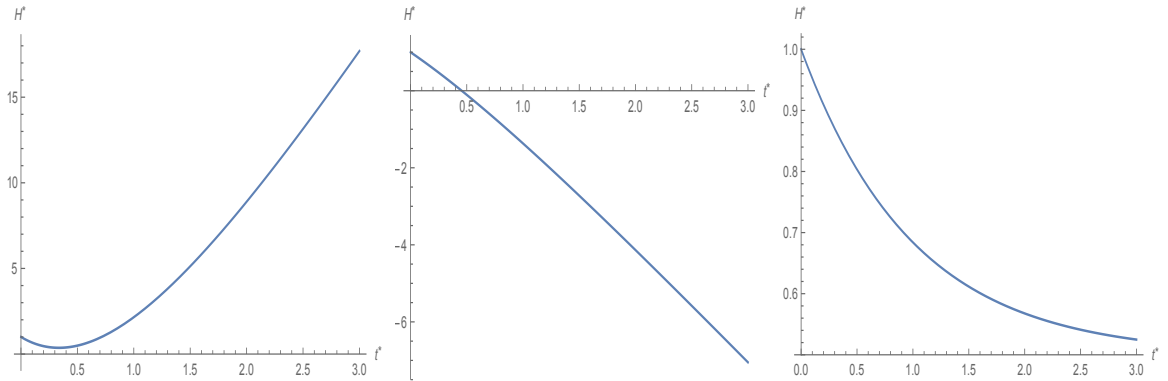
$$H(t) = \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \left( \exp\left(\frac{k}{m}t\right) - 1 \right) - \frac{C}{k}t + H_0. \quad (2.2.2)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем наше решение к безразмерному виду:

$$\frac{H(t)}{H_0} = \left( \frac{mC}{k^2 H_0} + \frac{mv_0}{k H_0} \right) \exp\left(\frac{k}{m}t\right) - 1 - \frac{C}{k H_0}t + 1,$$

$$-t^* = \frac{k}{m}t \Rightarrow t^* = -\frac{k}{m}t,$$

$$H^*(t^*) = (A + B)(\exp(-t^*) - 1) + At^* + 1.$$



A=10,B=4

A=-3,B=2

A=0,B=0.5

Рис. 3. Графики решения при различных значениях параметров

Найдем время  $t_1$  и скорость  $v_1$ , за которое ракета достигнет высоты  $H_1$ .

Так как из уравнения (2.2.2) нельзя однозначно выразить переменное  $t$ , то воспользуемся разложением функции  $f(t) = \exp\left(\frac{k}{m}t\right)$  в ряд Маклорена:  $f(t) = 1 + \frac{k}{m}t + o(t)$ . Пренебрегая малыми слагаемыми преобразуем формулу (2.2.2):

$$\begin{aligned} H &= \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \left( \exp\left(\frac{tk}{m}\right) - 1 \right) - \frac{C}{k}t + H_0 \approx \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \left( 1 + \frac{k}{m}t - 1 \right) - \frac{C}{k}t + H_0 = \\ &= \frac{m(C + kv_0)}{k^2} \left( \frac{k}{m}t \right) - \frac{C}{k}t + H_0 = \frac{(C + kv_0)}{k}t - \frac{C}{k}t + H_0 = \frac{C}{k}t + v_0t - \frac{C}{k}t + H = v_0t + H_0. \end{aligned}$$

Тогда при  $H = H_1$   $t_1 \approx \frac{H_1 - H_0}{v_0}$ . Из уравнения (1.1) выразим  $v_1$ :

$$v_1 \approx \frac{C + kv_0}{k} \exp\left(\frac{k}{m}t_1\right) - \frac{C}{k}.$$

Найдем зависимость  $H(v)$ ; для этого преобразуем уравнение  $m \frac{dv}{dt} = C + kv$ :

$$\frac{dv}{dt} \frac{dH}{dv} = v \frac{dv}{dH} \Rightarrow v \frac{dv}{dH} = \frac{C + kv}{m} - \text{уравнение с разделяющимися переменными,}$$

$$\begin{aligned} \frac{v dv}{C + kv} &= \frac{dH}{m}, \\ \frac{C + kv - C}{k(C + kv)} dv &= \frac{dH}{m}, \\ \left( \frac{1}{k} - \frac{C}{k(C + kv)} \right) dv &= \frac{dH}{m}, \\ \frac{v}{k} - \frac{C}{k^2} \ln |C + kv| &= \frac{H}{m} + C_3. \end{aligned}$$

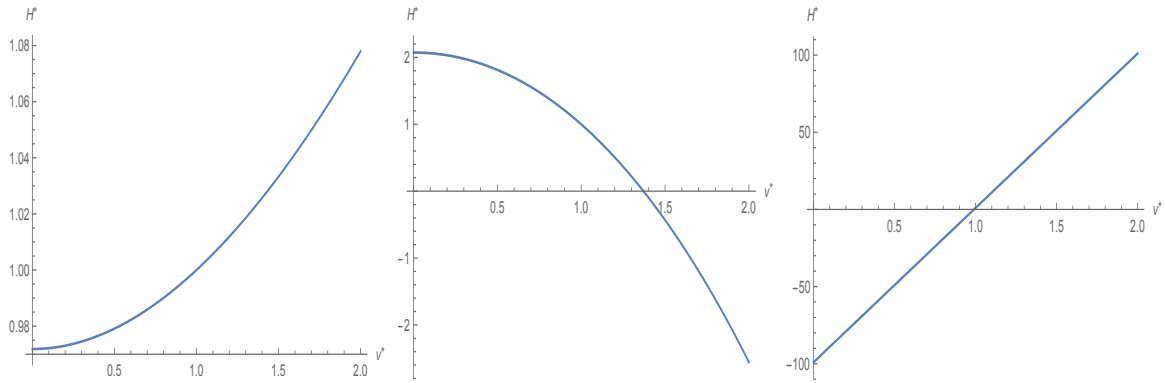
С помощью начальных условий при  $H = H_0$   $v = v_0$  найдем неизвестное  $C_3$ ,

$$\begin{aligned} C_3 &= \frac{v_0}{k} - \frac{C}{k^2} \ln |C + kv_0| - \frac{H_0}{m}, \\ H &= m \left( \frac{v}{k} - \frac{C}{k^2} \ln |C + kv| - \frac{v_0}{k} + \frac{C}{k^2} \ln |C + kv_0| + \frac{H_0}{m} \right), \\ H(v) &= \frac{m(v - v_0)}{k} + \frac{Cm}{k^2} \ln \left| \frac{C + kv_0}{C + kv} \right| + H_0. \end{aligned} \quad (2.2.3)$$

Для того, чтобы уменьшить число неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{H}{H_0} = \frac{v_0 m \left( \frac{v}{v_0} - 1 \right)}{k H_0} - \frac{Cm}{H_0 k^2} \ln \left| \frac{\frac{1}{v_0} \left( \frac{C}{k} + v \right)}{\frac{1}{v_0} \left( \frac{C}{k} + v_0 \right)} \right| + 1 = \frac{v_0 m \left( \frac{v}{v_0} - 1 \right)}{k H_0} - \frac{Cm v_0}{H_0 v_0 k^2} \ln \left| \frac{\frac{C}{kv_0} + \frac{v}{v_0}}{\frac{C}{kv_0} + 1} \right| + 1,$$

$$H^* = A(v^* - 1) - AB \ln \left| \frac{B + v^*}{B + 1} \right| + 1.$$



A=0.6, B=10

A=20, B=-10

A=100, B=0

Рис. 4. Графики решения при различных значениях параметров

### 2.3. Решение при $n = 1$ и с силой тяги

Теперь пусть  $H \leq H_1 \Rightarrow$  включился ракетный двигатель, т.е.  $P = P_0 - aH$ ,

$$m \frac{dv}{dt} = C + kv - P_0 + aH.$$

Найдем  $v(t)$  и  $H(t)$

$$\frac{d^2 H}{dt^2} = \frac{C - P_0}{m} + \frac{k dH}{m dt} + \frac{a}{m} H,$$

$\frac{d^2 H}{dt^2} - \frac{k dH}{m dt} - \frac{a}{m} H = \frac{C - P_0}{m}$  - диф. ур. второго порядка с квазимногочленом в правой части.

1) Найдем корни характеристического уравнения:

$$\lambda^2 - \frac{k}{m} \lambda - \frac{a}{m} = 0,$$

$$D = \frac{k^2}{m^2} + 4 \frac{a}{m} > 0 \text{ (т.к. } a > 0, m > 0, k \neq 0),$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{\frac{k}{m} \pm \sqrt{\frac{k^2}{m^2} + 4 \frac{a}{m}}}{2}.$$

ФСР:  $\{C_1 \exp(\lambda_1 t); C_2 \exp(\lambda_2 t)\}$

$$H_{o.o} = C_1 \exp(\lambda_1 t) + C_2 \exp(\lambda_2 t).$$

2) Комплексное число, соответствующее нашему квазимногочлену  $\mu = 0$ . Т.к. оно не совпадает ни с одним из корней характеристического уравнения, то его кратность  $r = 0$ . Максимальная степень многочлена  $\deg P = 0$ . Значит,  $H_{ч.н} = B$ . Подставляя неизвестное  $B$  в дифференциальное уравнение получаем  $-\frac{a}{m} B = \frac{C - P_0}{m}$ , откуда  $B = \frac{P_0 - C}{a}$ . Тогда

$$H_{o.н} = C_1 \exp(\lambda_1 t) + C_2 \exp(\lambda_2 t) + \frac{P_0 - C}{a}.$$

С помощью начальных условий  $t = t_1$   $H = H_1$   $v = v_1$  найдем неизвестные  $C_1, C_2$ :

$$\begin{cases} H_1 = C_1 \exp(\lambda_1 t_1) + C_2 \exp(\lambda_2 t_1) + \frac{P_0 - C}{a}, \\ v_1 = C_1 \lambda_1 \exp(\lambda_1 t_1) + C_2 \lambda_2 \exp(\lambda_2 t_1), \end{cases} \Rightarrow C_1 = \frac{v_1 - \lambda_2 \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{\lambda_1 - \lambda_2}}{\lambda_1 \exp(\lambda_1 t_1)},$$

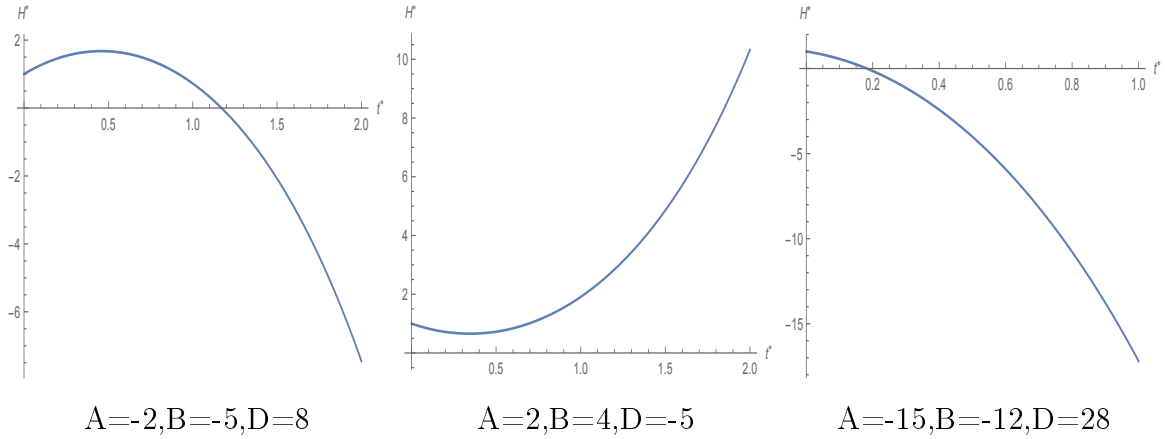
$$C_2 = \frac{\lambda_1 (H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) - v_1}{\exp(\lambda_2 t_1) (\lambda_1 - \lambda_2)},$$

$$H(t) = \left( \frac{v_1}{\lambda_1} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \left( \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{\lambda_1 - \lambda_2} \right) \right) \exp(\lambda_1 (t - t_1)) +$$

$$+ \frac{\lambda_1 (H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) - v_1}{\lambda_1 - \lambda_2} \exp(\lambda_2 (t - t_1)) + \frac{P_0 - C}{a}. \quad (2.3.1)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{H}{H_1} = H^* = A \exp(t^*) + B \exp(-t^*) + D.$$



A=-2, B=-5, D=8

A=2, B=4, D=-5

A=-15, B=-12, D=28

Рис. 5. Графики решения при различных значениях параметров

Во втором слагаемом перед  $t^*$  присутствует минус, т.к.  $\lambda_2 < 0$  Так как  $v = \frac{dH}{dt}$ , то

$$v(t) = \left( v_1 - \lambda_2 \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{\lambda_1 - \lambda_2} \right) \exp(\lambda_1 (t - t_1)) + \lambda_2 \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{\lambda_1 - \lambda_2} \exp(\lambda_2 (t - t_1)). \quad (2.3.2)$$

Для того, чтобы уменьшить число неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{v}{v_0} = \left( 1 - \lambda_2 \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{(\lambda_1 - \lambda_2) v_1} \right) \exp(\lambda_1 (t - t_1)) + \lambda_2 \frac{(H_1 - \frac{P_0 - C}{a}) \lambda_1 - v_1}{(\lambda_1 - \lambda_2) v_1} \exp(\lambda_2 (t - t_1)),$$

$$v^*(t^*) = (1 - A) \exp(t^*) + A \exp(-t^*).$$



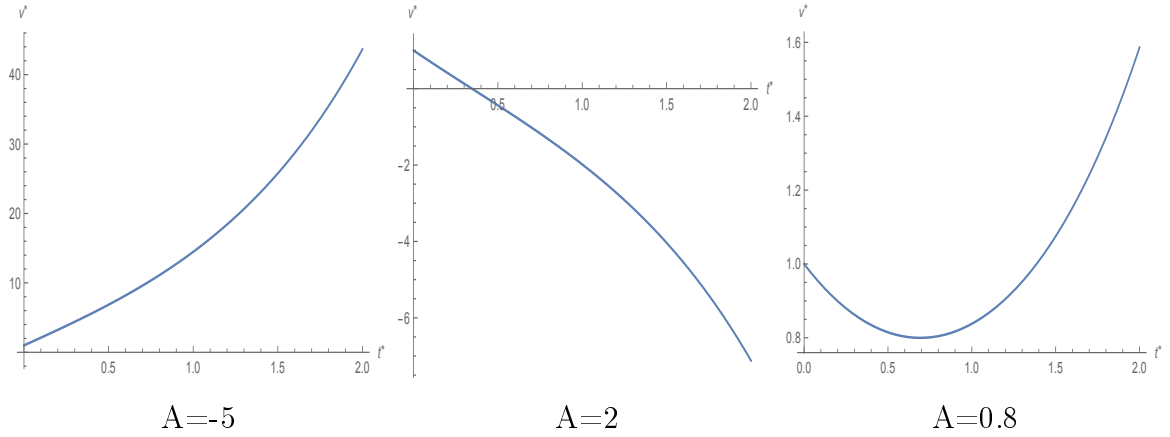


Рис. 6. Графики решения при различных значениях параметров

Найдем зависимость  $H(v)$ :

$$mv \frac{dv}{dH} = C + kv - P_0 + aH,$$

$$\frac{dv}{dH} = \frac{aH + kv - P_0 + C}{mv} - \text{уравнение, приводящееся к однородному,}$$

$$\begin{vmatrix} a & k \\ 0 & m \end{vmatrix} = am \neq 0 \Rightarrow \begin{cases} aH + kv - P_0 + C = 0, \\ mv = 0, \end{cases} \Rightarrow v^* = 0; H^* = -\frac{C - P_0}{a}.$$

Замена  $h = H - H^*$ ;  $dh = dH$  :

$$\frac{dv}{dh} = \frac{ah + kv}{mv} = \frac{ah}{mv} + \frac{k}{m}.$$

Замена  $h = vu(v)$ ;  $\frac{dh}{dv} = u(v) + v \frac{du}{dv}$ ,

$$u + v \frac{du}{dv} = \frac{mv}{kv + auv},$$

$$u + v \frac{du}{dv} = \frac{m}{k + au},$$

$$\frac{du}{dv} = \frac{m - au^2 - ku}{v(k + au)},$$

$$\int \frac{k + au}{m - au^2 - ku} du = \int \frac{dv}{v}.$$

Рассмотрим левую часть выражения

$$\int \frac{k + au}{m - au^2 - ku} du = \int \frac{k + au}{\frac{k^2}{4a} - (\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}})^2 + m} du.$$

Замена  $x = \sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} \Rightarrow u = \frac{1}{\sqrt{a}}(x - \frac{k}{2\sqrt{a}})$ ;  $dx = \sqrt{a}du \Rightarrow du = \frac{dx}{\sqrt{a}}$ ,

$$\frac{1}{\sqrt{a}} \int \frac{a(\frac{x}{\sqrt{a}} - \frac{k}{2a}) + k}{\frac{k^2}{4a} + m - x^2} dx = \frac{1}{\sqrt{a}} \int \frac{\sqrt{a}x - \frac{k}{2} + k}{\frac{k^2}{4a} + m - x^2} dx = 2 \frac{a}{\sqrt{a}} \int \frac{2\sqrt{a}x + k}{k^2 + 4am - 4ax^2} dx =$$

$$= 2\sqrt{a} \left( \int \frac{2\sqrt{a}x}{k^2 + 4am - 4ax^2} dx + \int \frac{k}{k^2 + 4am - 4ax^2} dx \right),$$

$$\begin{aligned} \int \frac{2\sqrt{a}x}{k^2 + 4am - 4ax^2} dx &= \sqrt{a} \int \frac{d(x^2)}{k^2 + 4am - 4ax^2} = -\frac{\sqrt{a}}{4a} \ln |k^2 + 4am - 4ax^2| = \\ &= -\frac{1}{4\sqrt{a}} \ln |k^2 + 4am - 4ax^2|, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int \frac{k}{k^2 + 4am - 4ax^2} dx &= \frac{k}{4a} \int \frac{dx}{\frac{k^2}{4a} + m - x^2} = \frac{k}{8a\sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right| \\ &= \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{8a\sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}}, \end{aligned}$$

$$2\sqrt{a} \left( -\frac{1}{4\sqrt{a}} \ln |k^2 + 4am - 4ax^2| + \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{8a\sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}} \right) = -\frac{1}{2} \ln |k^2 + 4am - 4ax^2| +$$

$$+ 2\sqrt{a} \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{4\sqrt{4ma^2 + ak^2}}} = \ln |k^2 + 4am - 4ax^2|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{2k\sqrt{a}}{4\sqrt{4ma^2 + ak^2}}} =$$

$$= \ln |k^2 + 4am - 4ax^2|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma + k^2}}},$$

$$\ln |k^2 + 4am - 4ax^2|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{x + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{x - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma + k^2}}} = \ln |v| + C_3,$$

$$\ln |k^2 + 4am - 4a(\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}})^2|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma + k^2}}} = \ln |v| + C_3,$$

$$\ln |k^2 + 4am - 4a(au^2 + ku + \frac{k^2}{4a})|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma + k^2}}} = \ln |v| + C_3,$$

$$\ln |4a(m - ku - au^2)|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{\sqrt{a}u + \frac{k}{2\sqrt{a}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma + k^2}}} = \ln |v| + C_3,$$

Обратная замена  $u = \frac{H-H^*}{v}$ :

$$\ln |4a(m - k \frac{H-H^*}{v} - a \frac{(H-H^*)^2}{v^2})|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma+k^2}}} = \ln |v| + C_3.$$

С помощью начальных условий  $H = H_1$   $v = v_1$  найдем неизвестное  $C_3$ :

$$C_3 = -\ln |v_1| + \ln |4a(m - k \frac{H_1-H^*}{v_1} - a \frac{(H_1-H^*)^2}{v_1^2})|^{-\frac{1}{2}} + \ln \left| \frac{\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}}{\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}}} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma+k^2}}}.$$

Тогда уравнение примет вид

$$\begin{aligned} & \ln \left| \frac{(\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})(\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})}{(\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})(\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma+k^2}}} + \\ & + \ln \left| \frac{m - k \frac{H-H^*}{v} - a \frac{(H-H^*)^2}{v^2}}{m - k \frac{H_1-H^*}{v_1} - a \frac{(H_1-H^*)^2}{v_1^2}} \right|^{-\frac{1}{2}} = \ln \frac{|v|}{|v_1|}, \\ & \left| \frac{(\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})(\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})}{(\sqrt{a \frac{H-H^*}{v} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} - \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})(\sqrt{a \frac{H_1-H^*}{v_1} + \frac{k}{2\sqrt{a}}} + \sqrt{m + \frac{k^2}{4a}})} \right|^{\frac{k}{2\sqrt{4ma+k^2}}} * \\ & * \left| \frac{m - k \frac{H_1-H^*}{v_1} - a \frac{(H_1-H^*)^2}{v_1^2}}{m - k \frac{H-H^*}{v} - a \frac{(H-H^*)^2}{v^2}} \right|^{\frac{1}{2}} = \frac{|v|}{|v_1|}. \end{aligned} \quad (2.2.3)$$

#### 2.4. Решение при $n = 2$ и отсутствии силы тяги

Решим исходное дифференциальное уравнение при  $n=2$ . Пусть  $H_1 \leq H \leq H_0 \Rightarrow$  ракетный двигатель выключен, т.е.  $P \equiv 0$ . Найдем зависимость  $H(v)$ :  $mv \frac{dv}{dH} = C + kv^2$ -уравнение с разделяющимися переменными.

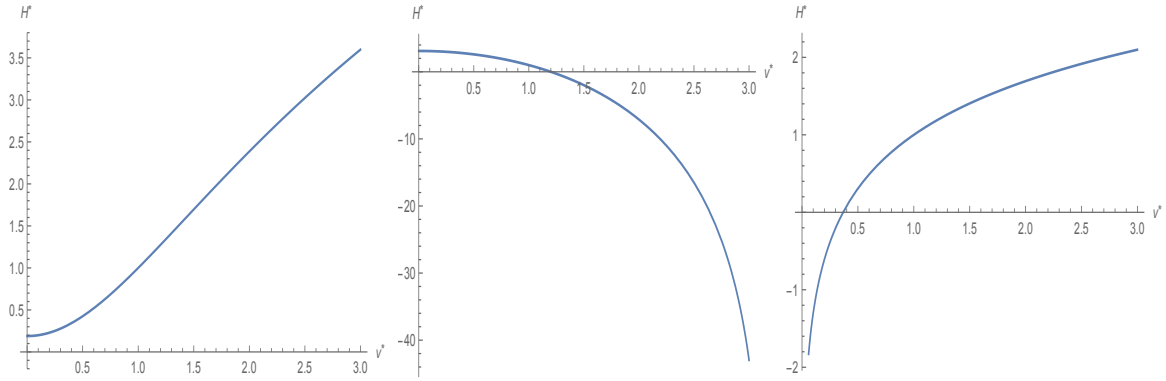
$$\frac{md(v^2)}{2(C + kv^2)} = dH \Rightarrow H = \frac{m}{2k} \ln |C + kv^2| + C_1.$$

С помощью начальных условий при  $H = H_0$   $v = v_0$  найдем неизвестное  $C_1$ :

$$\begin{aligned} C_1 &= H_0 - \frac{m}{2k} \ln |C + kv_0^2| \Rightarrow H = \frac{m}{2k} \ln |C + kv^2| + H_0 - \frac{m}{2k} \ln |C + kv_0^2|, \\ H(v) &= \frac{m}{2k} \ln \left| \frac{C + kv^2}{C + kv_0^2} \right| + H_0. \end{aligned} \quad (2.4.1)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\begin{aligned} \frac{H(v)}{H_0} &= \frac{m}{2kH_0} \ln \left| \frac{\frac{C}{v_0^2} + \frac{v^2}{v_0^2}}{\frac{C}{v_0^2} + 1} \right| + 1, \\ H^*(v^*) &= A \ln \left| \frac{B + v^*}{B + 1} \right| + 1. \end{aligned}$$



A=2,B=2

A=20,B=-10

A=0.5,B=0

Рис. 7. Графики решения при различных значениях параметров

Найдем скорость  $v_1$ , которую разовьет ракета, когда достигнет высоты  $H_1$ :

$$H_1 = \frac{m}{2k} \ln \left| \frac{C + kv_1^2}{C + kv_0^2} \right| + H_0,$$

$$\frac{2k(H_1 - H_0)}{m} = \ln \left| \frac{C + kv_1^2}{C + kv_0^2} \right|,$$

$$\frac{C + kv_1^2}{C + kv_0^2} = \exp \frac{2k(H_1 - H_0)}{m},$$

$$C + kv_1^2 = (C + kv_0^2) \exp \frac{2k(H_1 - H_0)}{m} \Rightarrow v_1 = \sqrt{\frac{(C + kv_0^2) \exp \frac{2k(H_1 - H_0)}{m}}{k} - \frac{C}{k}}.$$

Найдем  $v(t)$  и  $H(t)$ :

$$m \frac{dv}{dt} = C + kv^2 \text{ - уравнение с разделяющимися переменными,}$$

$$\frac{dv}{C + kv^2} = \frac{dt}{m}.$$

Данное уравнение имеет различные решения, зависящие от знака параметра  $C$ .

#### 2.4.1. Решение при $mg > F_{\text{арх}} (C > 0)$

Рассмотрим случай когда  $C > 0$ :

$$\frac{dv}{C + kv^2} = \frac{dt}{m},$$

$$\frac{\arctan \left( \sqrt{\frac{k}{C}} v \right)}{\sqrt{Ck}} = \frac{t}{m} + C_2.$$

С помощью начальных условий при  $t = 0$   $v = v_0$  найдем неизвестное  $C_2$ :

$$C_2 = \frac{\arctan \left( \sqrt{\frac{k}{C}} v_0 \right)}{\sqrt{Ck}} \Rightarrow \frac{\arctan \left( \sqrt{\frac{k}{C}} v \right)}{\sqrt{Ck}} = \frac{t}{m} + \frac{\arctan \left( \sqrt{\frac{k}{C}} v_0 \right)}{\sqrt{Ck}},$$

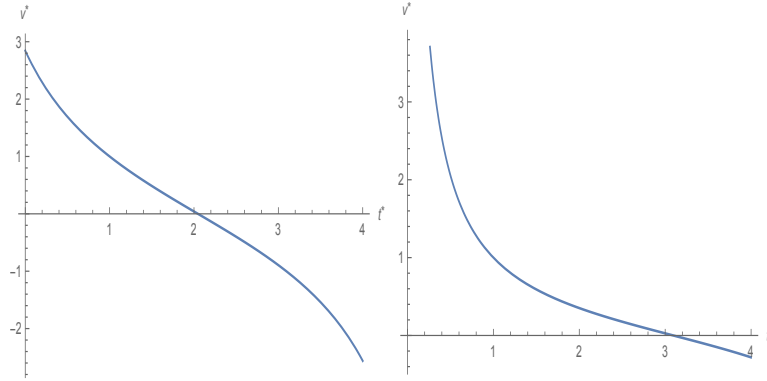
$$\arctan\left(\sqrt{\frac{k}{C}}v\right) = \frac{\sqrt{Ck}}{m}t + \arctan\left(\sqrt{\frac{k}{C}}v_0\right).$$

Для удобства в дальнейшем изложении обозначим  $B = \arctan\left(\sqrt{\frac{k}{C}}v_0\right)$ :

$$\begin{aligned}\sqrt{\frac{k}{C}}v &= \tan\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right), \\ v(t) = \frac{dH}{dt} &= \sqrt{\frac{C}{k}} \tan\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right).\end{aligned}\tag{2.4.2}$$

В безразмерном виде

$$v^*(t^*) = A \tan\left(\frac{t^*}{2} + B\right).$$



$$A = -\sqrt{3}, B = -\left(\frac{\pi}{6} + \frac{1}{2}\right) \quad A = -\frac{\sqrt{3}}{3}, B = -\left(\frac{\pi}{3} + \frac{1}{2}\right)$$

Рис. 8. Графики решения при различных значениях параметров

$$\begin{aligned}\int dH &= \int \sqrt{\frac{C}{k}} \tan\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right) dt, \\ H &= -\frac{m}{\sqrt{Ck}} \sqrt{\frac{C}{k}} \ln \left| \cos\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right) \right| + C_3 = -\frac{m}{k} \ln \left| \cos\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right) \right| + C_3.\end{aligned}$$

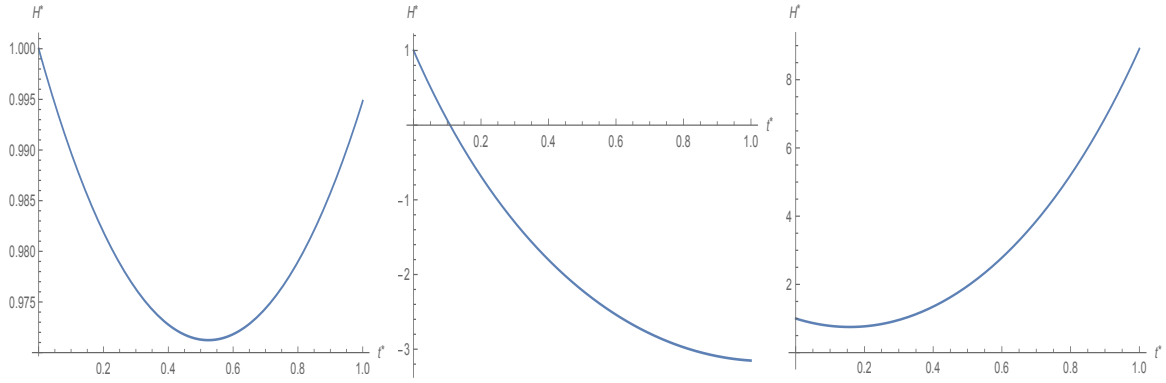
С помощью начальных условий при  $t = 0$   $H = H_0$  найдем неизвестное  $C_3$ :

$$\begin{aligned}C_3 &= H_0 + \frac{m}{k} \ln |\cos(B)| \Rightarrow H = -\frac{m}{k} \ln \left| \cos\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right) \right| + H_0 + \frac{m}{k} \ln |\cos(B)|, \\ H(t) &= \frac{m}{k} \ln \left| \frac{\cos(B)}{\cos\left(\frac{\sqrt{Ck}}{m}t + B\right)} \right| + H_0.\end{aligned}\tag{2.4.3}$$

В безразмерном виде:

$$\frac{H}{H_0} = H^*(t^*) = A \ln \left| \frac{\cos(B)}{\cos\left(\frac{t^*}{2} + B\right)} \right| + 1,$$

где  $B = \arctan\left(\sqrt{\frac{k}{C}}v_0\right)$ ,  $t^* = \frac{\sqrt{Ck}}{m}$ ,  $A = \frac{m}{kH_0}$ .



$$A = 0, 2; B = -\frac{\pi}{6}$$

$$A = 6; B = -\frac{\pi}{3}$$

$$A = 20; B = -\frac{\pi}{20}$$

Рис. 9. Графики решения при различных значениях параметров

Найдем время  $t_1$  за которое ракета достигнет высоты  $H_1$ :

$$H_1 = -\frac{m}{k} \ln \left( \cos \left( \frac{\sqrt{Ck}}{m} t^* + B \right) \right) + H_0 + \frac{m}{k} \ln (\cos (B)),$$

$$-(H_1 - H_0 - \frac{m}{k} \ln (\cos (B))) \frac{k}{m} = \ln \left( \cos \left( \frac{\sqrt{Ck}}{m} t^* + B \right) \right),$$

$$\arccos \left( \exp \left( (H_0 - H_1) \frac{k}{m} + \ln (\cos (B)) \right) \right) = \frac{\sqrt{Ck}}{m} t^* + B,$$

$$t_1 = \frac{m}{\sqrt{Ck}} (\arccos (\exp ((H_0 - H_1) \frac{k}{m} + \ln (\cos B))) - B).$$

#### 2.4.2. Решение при $mg < F_{\text{арх}} (C < 0)$

Теперь рассмотрим случай, когда  $C < 0$ .

Обозначим  $C = -b$ , тогда уравнение примет вид

$$\frac{dv}{kv^2 - b} = \frac{dt}{m}.$$

Разложим дробь  $\frac{1}{kv^2 - b}$  на простейшие:

$$\frac{1}{kv^2 - b} = \frac{A}{\sqrt{kv} - \sqrt{b}} + \frac{B}{\sqrt{kv} + \sqrt{b}} = \frac{(\sqrt{kv} + \sqrt{b})A + (\sqrt{kv} - \sqrt{b})B}{kv^2 - b},$$

$$\begin{cases} v : \sqrt{k}A + \sqrt{k}B = 0, \\ v^0 : \sqrt{b}A + \sqrt{b}B = 1, \end{cases} \Rightarrow A = \frac{1}{2\sqrt{b}}; B = -\frac{1}{2\sqrt{b}}.$$

Тогда дифференциальное уравнение примет вид

$$\left( \frac{1}{2(\sqrt{k}bv - b)} - \frac{1}{2(\sqrt{k}bv + b)} \right) dv = \frac{dt}{m},$$

$$\frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln |\sqrt{k}bv - b| - \ln |\sqrt{k}bv + b| = t + C_2$$

$$\begin{aligned}\frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln \left| \frac{\sqrt{kb}v - b}{\sqrt{kb}v + b} \right| &= t + C_2, \\ \frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln \left| \frac{\sqrt{kb}v + b - 2b}{\sqrt{kb}v + b} \right| &= t + C_2, \\ \frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln \left| 1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b} \right| &= t + C_2.\end{aligned}$$

С помощью начальных условий при  $t = 0$   $v = v_0$  найдем неизвестное  $C_2$ :

$$\frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln \left| 1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b} \right| = C_2.$$

Тогда

$$\begin{aligned}\frac{m}{2\sqrt{kb}} \ln \left| \frac{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b}}{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}} \right| &= t, \\ \ln \left| \frac{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b}}{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}} \right| &= \frac{2\sqrt{kb}}{m} t, \\ \frac{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b}}{1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}} &= \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right), \\ 1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b} &= \left(1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right), \\ \frac{2b}{\sqrt{kb}v + b} &= 1 - \left(1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right) \\ \frac{\sqrt{kb}v + b}{2b} &= \frac{1}{1 - \left(1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)}, \\ \sqrt{kb}v + b &= \frac{2b}{1 - \left(1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)}, \\ v &= \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k}\left(1 - \left(1 - \frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b}\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \sqrt{\frac{b}{k}}, \\ v &= \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k}\left(1 + \left(\frac{2b}{\sqrt{kb}v_0 + b} - 1\right) \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \sqrt{\frac{b}{k}} \\ v &= \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k}\left(1 + \frac{2b - \sqrt{kb}v_0 - b}{\sqrt{kb}v_0 + b} \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \sqrt{\frac{b}{k}}, \\ v(t) &= \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k}\left(1 + \frac{b - \sqrt{kb}v_0}{\sqrt{kb}v_0 + b} \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \sqrt{\frac{b}{k}}.\end{aligned}\tag{2.4.4}$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{v}{v_0} = \frac{2}{v_0} \sqrt{\frac{b}{k}} \frac{1}{\left(1 + \frac{1 - \frac{1}{v_0} \sqrt{\frac{b}{k}}}{1 + \frac{1}{v_0} \sqrt{\frac{b}{k}}} \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \frac{1}{v_0} \sqrt{\frac{b}{k}},$$

$$v^*(t^*) = 2A \frac{A + 1}{(A + 1 + (A - 1) \exp t^*)} - A.$$

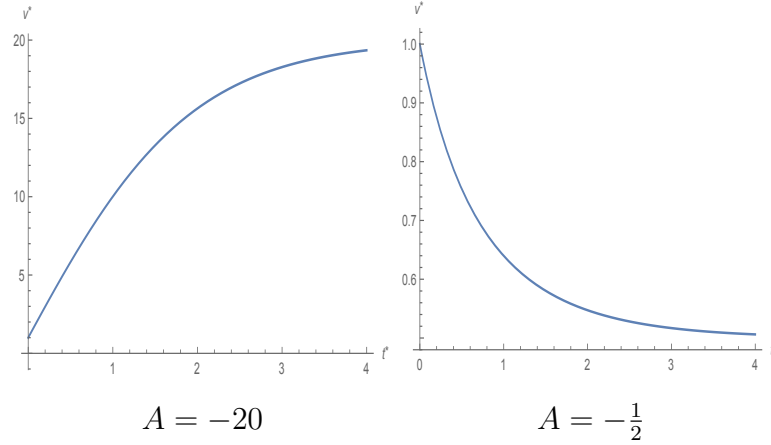


Рис. 10. Графики решения при различных значениях параметров

Найдем зависимость  $H(t)$ :

$$H = \int \left( \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k} \left(1 + \frac{b - \sqrt{kb}v_0}{\sqrt{kb}v_0 + b} \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} - \sqrt{\frac{b}{k}} \right) dt,$$

$$H = \int \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k} \left(1 + \frac{b - \sqrt{kb}v_0}{\sqrt{kb}v_0 + b} \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t\right)\right)} dt - \int \sqrt{\frac{b}{k}} dt.$$

Для удобства в дальнейших вычислениях обозначим  $\xi = \frac{b - \sqrt{kb}v_0}{\sqrt{kb}v_0 + b}$ . Рассмотрим первый интеграл:

$$\int \frac{2\sqrt{b}}{\sqrt{k} (1 + \xi \exp(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t))} dt = \frac{2}{\xi} \sqrt{\frac{b}{k}} \int \frac{dt}{(\frac{1}{\xi} + \exp(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t))}.$$

Замена  $z = \exp(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t)$ ;  $dz = \frac{2\sqrt{kb}}{m} \exp(\frac{2\sqrt{kb}}{m} t) dt \Rightarrow dt = \frac{m}{2\sqrt{kb}} \frac{dz}{z}$ ,

$$\frac{2}{\xi} \sqrt{\frac{b}{k}} \frac{m}{2\sqrt{kb}} \int \frac{dz}{z(z + \frac{1}{\xi})} = \frac{m}{k\xi} \int \left( \frac{A}{z} + \frac{B}{z + \frac{1}{\xi}} \right) dz = \frac{m}{k\xi} \int \left( \frac{A(z + \frac{1}{\xi}) + Bz}{z(z + \frac{1}{\xi})} \right) dz,$$

$$\begin{cases} z : A + B = 0, \\ z^0 : \frac{1}{\xi} A = 1, \end{cases} \Rightarrow A = \xi; B = -\xi,$$

$$\frac{m}{k\xi} \int \left( \frac{\xi}{z} - \frac{\xi}{z + \frac{1}{\xi}} \right) dz = \frac{m}{k\xi} (\xi \ln z - \xi \ln(z + \frac{1}{\xi})) = \frac{m}{k} (\ln z - \ln(z + \frac{1}{\xi})).$$



Обратная замена:  $z = \exp\left(\frac{2\sqrt{kb}}{m}t\right)$ ;  $\xi = \frac{b-\sqrt{kb}v_0}{\sqrt{kb}v_0+b}$ ,

$$H = \frac{m}{k} \left( \ln \left( \exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) \right) - \ln \left( \exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0} \right) \right) - \int \sqrt{\frac{b}{k}} dt,$$

$$H(t) = \frac{m}{k} \frac{2\sqrt{kb}}{m} t - \frac{m}{k} \ln \left( \exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0} \right) - \sqrt{\frac{b}{k}} t + C_3,$$

$$H(t) = \sqrt{\frac{b}{k}} t - \frac{m}{k} \ln \left| \exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0} \right| + C_3,$$

Найдем неизвестное  $C_3$  с помощью начальных условий  $t = 0$   $H = H_0$ :

$$C_3 = H_0 + \frac{m}{k} \ln \left| 1 + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0} \right|.$$

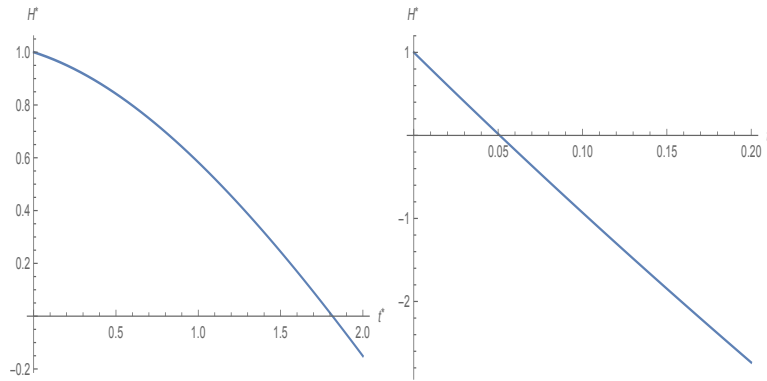
Тогда

$$H(t) = \sqrt{\frac{b}{k}} t + \frac{m}{k} \ln \left| \frac{1 + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0}}{\exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) + \frac{\sqrt{kb}v_0+b}{b-\sqrt{kb}v_0}} \right| + H_0. \quad (2.4.5)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{H}{H_0} = \sqrt{\frac{b}{k}} \frac{t}{H_0} + \frac{m}{kH_0} \ln \left| \frac{2b}{(b-\sqrt{kb}v_0) \exp \left( \frac{2\sqrt{kb}}{m}t \right) + \sqrt{kb}v_0+b} \right| + 1,$$

$$H^* = \frac{1}{2} A t^* - A \ln \left| \frac{(1-B) \exp(t^*) + 1 + B}{2} \right| + 1.$$



$$A = 2; B = -0.2$$

$$A = 20; B = -2$$

Рис. 11. Графики решения при различных значениях параметров

### 2.4.3. Решение при $mg = F_{\text{арх}}(C = 0)$

При  $C = 0$ :

$$\frac{dv}{kv^2} = \frac{dt}{m} \Rightarrow -\frac{1}{kv} = \frac{t}{m} + C_2.$$

При  $t = 0$   $v = v_0 \Rightarrow C_2 = -\frac{1}{kv_0}$ . Тогда

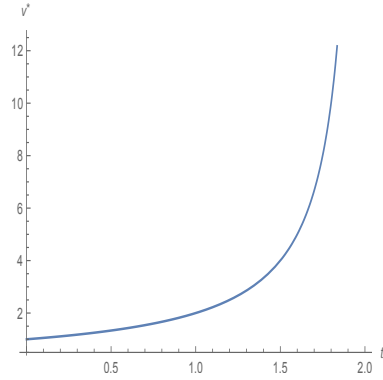
$$-\frac{1}{kv} = \frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0} \Rightarrow -kv = \frac{1}{\frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0}},$$

$$v(t) = -\frac{1}{k\left(\frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0}\right)}. \quad (2.4.6)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$v^*(t^*) = -\frac{1}{At^* - 1}.$$

где  $A$ -безразмерный параметр ( $A < 1$ ).



$$A = \frac{1}{2}$$

Рис. 12. График решения

$$H = -\frac{m}{k} \ln \left| \frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0} \right| + C_3,$$

При  $t = 0$   $H = H_0 \Rightarrow C_3 = H_0 + \frac{m}{k} \ln \left| -\frac{1}{kv_0} \right|$ . Тогда

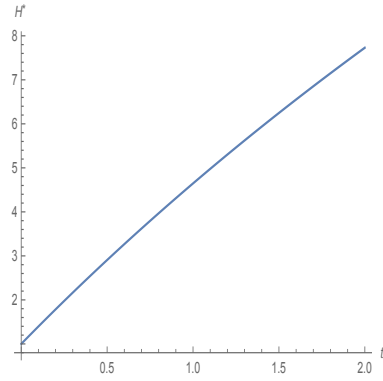
$$H = -\frac{m}{k} \ln \left| \frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0} \right| + \frac{m}{k} \ln \left| -\frac{1}{kv_0} \right| + H_0 = \frac{m}{k} \ln \left| \frac{-\frac{1}{kv_0}}{\frac{t}{m} - \frac{1}{kv_0}} \right| + H_0,$$

$$H(t) = \frac{m}{k} \ln \left| \frac{1}{1 - \frac{kv_0 t}{m}} \right| + H_0. \quad (2.4.7)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$H^*(t^*) = -A \ln |1 - Bt^*| + 1.$$

где  $B$ -безразмерный параметр ( $B < 0$ ).



$$A = 20, B = -0.2$$

Рис. 13. График решения

### 2.5. Решение при $n = 2$ и с силой тяги

Теперь пусть  $H \leq H_1 \Rightarrow$  включился ракетный двигатель, т.е.  $P = P_0 - aH$ , то

$$m \frac{dv}{dt} = C + kv^2 - P_0 + aH.$$

Найдем  $H(v)$ :

$$mv \frac{dv}{dH} = C + kv^2 - P_0 + aH \Rightarrow v \frac{dv}{dH} - \frac{k}{m} v^2 = \frac{C - P_0}{m} + \frac{aH}{m} - \text{уравнение Бернулли.}$$

$$\text{Замена } z = v^2 \Rightarrow dz = 2v dv \Rightarrow dv = \frac{dz}{2v},$$

$$\frac{1}{2} \frac{dz}{dH} - \frac{k}{m} z = \frac{C - P_0}{m} + \frac{aH}{m},$$

$$\frac{dz}{dH} - 2 \frac{k}{m} z = 2 \left( \frac{C - P_0}{m} + \frac{aH}{m} \right) - \text{неоднородное уравнение,}$$

$$1) \frac{dz}{dH} = 2 \frac{k}{m} z,$$

$$\ln z = 2 \frac{k}{m} H + \ln C_0 \Rightarrow z_0 = C_0 \exp \left( 2 \frac{k}{m} H \right).$$

$$2) C'_0 \exp \left( 2 \frac{k}{m} H \right) + 2 \frac{k}{m} C_0 \exp \left( 2 \frac{k}{m} H \right) - 2 \frac{k}{m} C_0 \exp \left( 2 \frac{k}{m} H \right) = 2 \left( \frac{C - P_0}{m} + \frac{aH}{m} \right),$$

$$C'_0 = \frac{2}{m} (C - P_0 + aH) \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right),$$

$$C_0 = \frac{2}{m} (C - P_0 + aH) \left( -\frac{m}{2k} \right) \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) + \frac{a}{k} \int \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) dH,$$

$$C_0 = -\frac{C - P_0 + aH}{k} \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) - \frac{am}{2k^2} \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) + C_1,$$

$$z = \left( -\frac{C - P_0 + aH}{k} \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) - \frac{am}{2k^2} \exp \left( -2 \frac{k}{m} H \right) + C_1 \right) \exp \left( 2 \frac{k}{m} H \right),$$

$$v = \sqrt{-\frac{C - P_0 + aH}{k} - \frac{am}{2k^2} + C_1 \exp\left(2\frac{k}{m}H\right)},$$

С помощью начальных условий при  $H = H_1$   $v = v_1$  найдем неизвестное  $C_1$ :

$$v_1^2 = -\frac{C - P_0 + aH_1}{k} - \frac{am}{2k^2} + C_1 \exp\left(2\frac{k}{m}H_1\right) \Rightarrow C_1 = \left(v_1^2 + \frac{C - P_0 + aH_1}{k} + \frac{am}{2k^2}\right) \exp\left(-2\frac{k}{m}H_1\right),$$

Тогда

$$v(H) = \sqrt{-\frac{C - P_0 + aH}{k} - \frac{am}{2k^2} + \left(v_1^2 + \frac{C - P_0 + aH_1}{k} + \frac{am}{2k^2}\right) \exp\left(-2\frac{k}{m}H_1\right) \exp\left(2\frac{k}{m}H\right)},$$

$$v(H) = \sqrt{-\frac{C - P_0 + aH}{k} - \frac{am}{2k^2} + \left(v_1^2 + \frac{C - P_0 + aH_1}{k} + \frac{am}{2k^2}\right) \exp\left(2\frac{k}{m}(H - H_1)\right)}. \quad (2.5.1)$$

Для того, чтобы уменьшить количество неизвестных параметров, приведем решение к безразмерному виду:

$$\frac{v(H)}{v_1} = \sqrt{-\frac{C - P_0}{kv_1^2} - \frac{am}{2k^2v_1^2} - \frac{aH}{kv_1^2} \frac{H_1}{H_1} + \left(1 + \frac{C - P_0}{kv_1^2} + \frac{am}{2k^2v_1^2} + \frac{aH_1}{kv_1^2}\right) \exp\left(2\frac{k}{m}H_1\left(\frac{H}{H_1} - 1\right)\right)},$$

$$v^*(H^*) = \sqrt{-(A + BH^*) + (1 + A + B) \exp(D(H^* - 1))}.$$

где  $H^* = \frac{H}{H_1}$ ;  $v^* = \frac{v}{v_1}$ ;  $A = \frac{C - P_0}{kv_1^2} + \frac{am}{2k^2v_1^2}$ ;  $B = \frac{aH_1}{kv_1^2}$ ;  $D = 2\frac{k}{m}H_1$ .

Рассмотрим графики решения при различных значениях параметров:

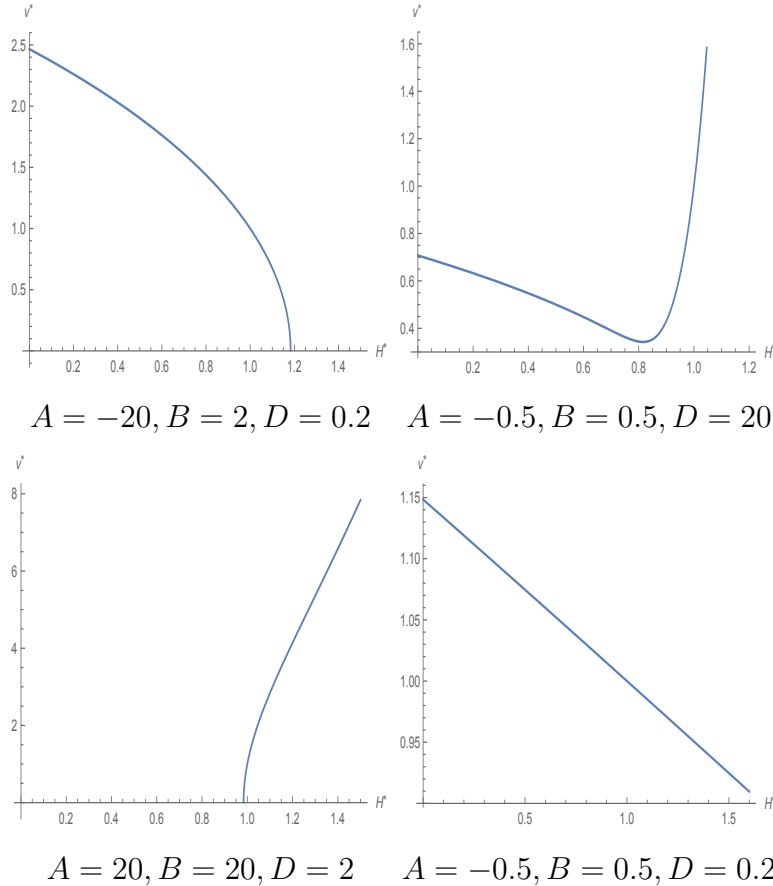


Рис. 14. Графики решения

### 2.6. Численное решение при $n = 7/4$ и отсутствии силы тяги

Пусть  $n = 7/4$ ,  $H_1 \leq H \leq H_0 \Rightarrow$  ракетный двигатель выключен, т.е.  $P \equiv 0$ , тогда  $m \frac{dv}{dt} = C + kv^{\frac{7}{4}}$ . Для получения численного решения воспользуемся пакетом Wolfram Mathematica.

Рассмотрим графики решения при различных значениях параметров.

Зависимость  $v(t)$  с начальной скоростью  $v_0 = 10$  (м/с):

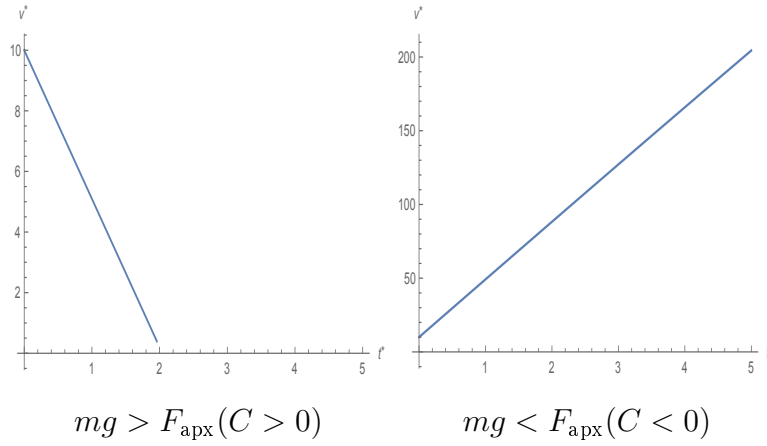


Рис. 15. Графики решения

Зависимость  $H(t)$  с начальной скоростью  $v_0 = 10$  (м/с), и глубиной  $H_0 = 100$  (м):

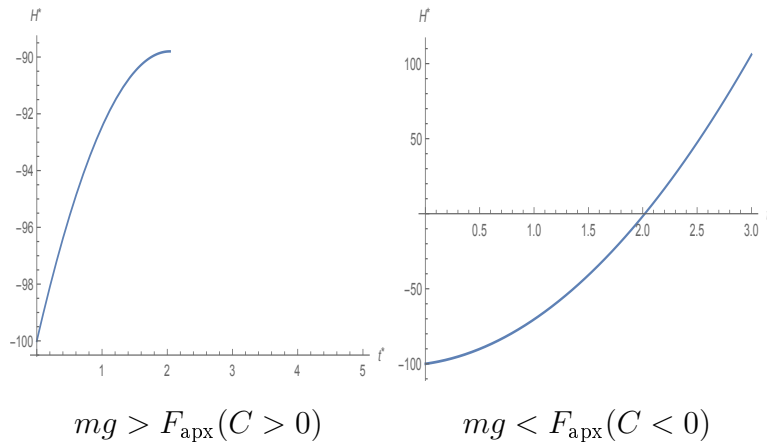


Рис. 16. Графики решения

Зависимость  $H(v)$  с начальной скоростью  $v_0 = 10$  (м/с), и глубиной  $H_0 = 100$  (м):

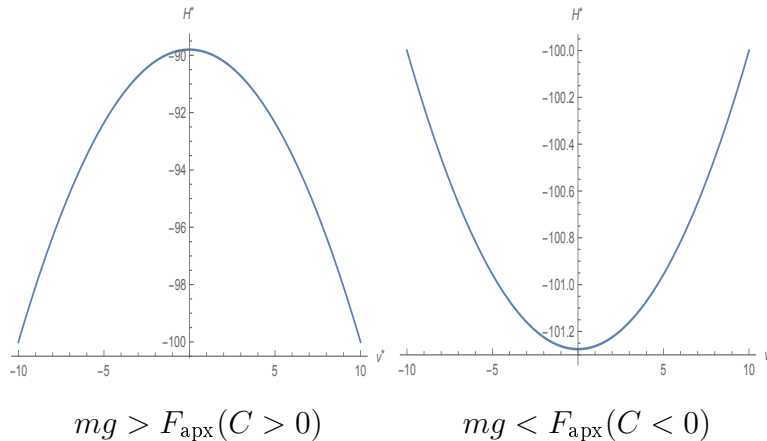


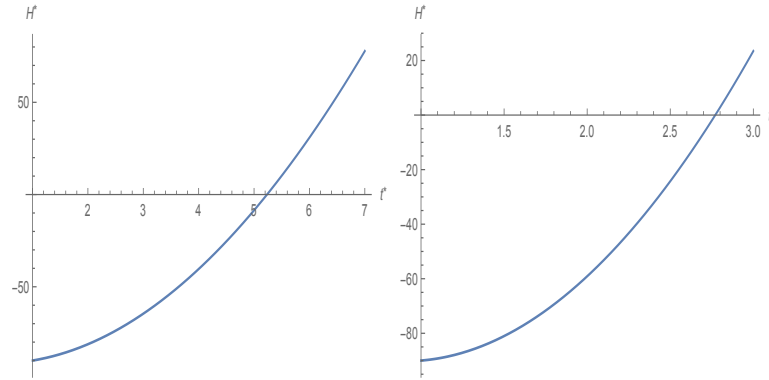
Рис. 17. Графики решения

### 2.7. Численное решение при $n = 7/4$ и с силой тяги

Теперь пусть  $H \leq H_1 \Rightarrow$  включился ракетный двигатель, т.е.  $P = P_0 - aH$ , тогда

$$m \frac{dv}{dt} = C + kv^{\frac{7}{4}} - P_0 + aH.$$

Рассмотрим графики решения при различных значениях параметров. Зависимость  $H(t)$  при  $t_1 = 1(\text{с})$ ,  $v_1 = 5 \text{ (м/с)}$ ,  $H_1 = 90 \text{ (м)}$ :

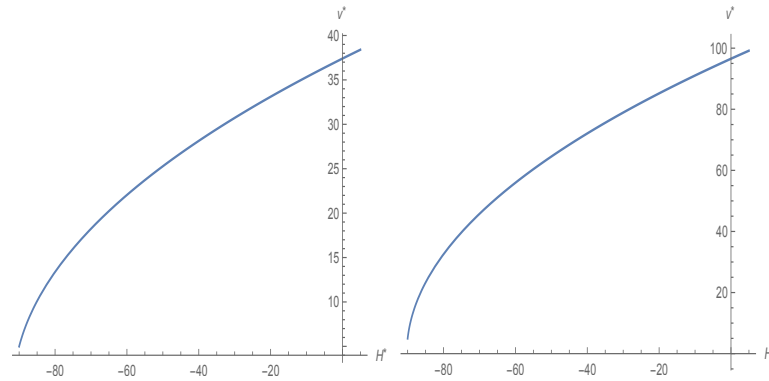


$mg > F_{\text{арх}} (C > 0)$

$mg < F_{\text{арх}} (C < 0)$

Рис. 18. Графики решения

Зависимость  $v(h)$  при  $t_1 = 1(\text{с})$ ,  $v_1 = 5 \text{ (м/с)}$ ,  $H_1 = 90 \text{ (м)}$ :



$mg > F_{\text{арх}} (C > 0)$

$mg < F_{\text{арх}} (C < 0)$

Рис. 19. Графики решения

## Заключение

В работе была построена математическая модель вертикального движения баллистической ракеты. Разобраны частные случаи построенной модели и для каждого случая получено точное аналитическое решение и проведено его исследование. Проведен численный анализ этой модели при  $n = 7/4$ .

$P \equiv 0$				$P = P_0 - aH$			
$n$	1	7/4	2	$n$	1	7/4	2
$v(\text{м/с})$	90.56	93.61	95.05	$v(\text{м/с})$	97.57	96.27	93.46
$H(\text{м})$	102.48	103.21	104.80	$H(\text{м})$	6.18	6.84	8.24

Таблица 1

Таблица 2

Из таблиц 1,2 заметим, что при изменении параметра  $n$  скорость ракеты изменяется нелинейно как с силой тяги, так и без неё. (В качестве остальных параметров были взяты:  $m = 20000(\text{кг})$ ,  $V = 10(\text{м}^3)$ ,  $v_0 = 100(\text{м/с})$ ,  $v_1 = 90(\text{м/с})$ ,  $H_0 = 200(\text{м})$ ,  $H_1 = 100(\text{м})$ ,  $P_0 = 250000(\text{Н})$ ,  $a = 25$ ,  $k = 10$ , а вычисления текущего значения глубины и скорости для таблиц 1,2 были проведены для моментов времени  $t_1 = 1(\text{с})$ ,  $t_2 = 3(\text{с})$  соответственно)

## Список литературы

1. Агафонов С.А., Герман А.Д., Муратова Т.В. Дифференциальные уравнения: Учеб. для вузов. 2-е изд. / Под ред. В.С. Зарубина, А.П. Крищенко. М.: Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2000. 348 с. (Сер. Математика в техническом университете. Вып. VIII).
2. Пономарев К.К. Составление и решение дифференциальных уравнений инженерно-технических задач. М.: Учпедгиз, 1962. 184 с.