Министерство образования и науки Российской Федерации

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э.Баумана (национальный исследовательский университет)»

Кафедра «Прикладная математика»



### Лабораторная работа №4

по дисциплине «Методы вычислений»

# Численное решение краевых задач для двумерного уравнения Пуассона

Выполнили студенты группы ФН2-61

Разумов Т.Е. Швечков И.В.

#### 1. Ответы на контрольные вопросы

### 1) Оцените число действий необходимое для перехода на следующий слой по времени методом переменных направлений.

На первом этапе схема является неявной по направлению  $x_1$  и явной по направлению  $x_2$ . Поэтому сначала поочередно для каждого индекса  $j=1,2,\ldots,N_2-1$  вдоль направления  $x_1$  проводим первое измерение, решая систему методом прогонки. На это потребуется  $5N_1(N_2-2)$  операций. Затем на втором этапе схема является неявной по направлению  $x_2$  и явной по направлению  $x_1$ . Значит теперь мы поочередно для каждого индекса  $i=1,2,\ldots,N_1-1$  вдоль направления  $x_2$  проводим второе измерение, решая систему методом прогонки. На это потребуется  $5N_2(N_1-2)$  операций. Следовательно, для перехода на следующий временной слой, потребуется  $O(N_1N_2)$  арифметических операций.

# 2) Почему при увеличении числа измерений резко возрастает количество операций для решения неявных схем (по сравнению с одномерной схемой)?

Использование неявных разностых схем приводит к необходимости решать СЛАУ. При увеличении числа измерений повышается количество неизвестных, следовательно, возрастает количество операций.

## 3) Можно ли использовать метод переменных направлений в областях произвольной формы?

Метод переменных направлений применим для решения задач в области произвольной формы, если в данной области можно ввести связную сетку, имеющую два направления (то есть можно перейти от одного узла сетки к любому другому, пользуясь только данным шаблоном). Если область разделяется на прямоугольники, стороны которого параллельны осям координат, задача сведется к решению нескольких уравнений в прямоугольных областях, на границах которых будут заданы условия идеального контакта. В случае произвольных форм возникают проблемы с аппроксимацией граничных условий с порядком, соответствующим аппроксимации схемы во внетренних точках области.

### 4) Можно ли использовать метод переменных направлений для решения пространственных и вообще *n*-мерных задач?

Метод переменных направлений нельзя формально обобщить на случай трех пространственных переменных  $x_1, x_2, x_3$ , так как построенная схема будет неустойчива.

Универсальным методом, пригодным для решения уравнения теплопроводности с переменными и даже разрывными коэффициентами в произвольной области любого числа измерений, является локально-одномерный метод.

Локально-одномерная схема состоит в последовательном решении уравнений

$$\begin{split} \frac{y_{ijl}^{k+1/3} - y_{ijl}^{k}}{\tau} &= \Lambda_{1} y_{ijl}^{k+1/3} + \varphi_{ijl}^{k+1/3}, \quad x_{ijl} \in \omega_{h}, \\ \frac{y_{ijl}^{k+2/3} - y_{ijl}^{k+1/3}}{\tau} &= \Lambda_{2} y_{ijl}^{k+2/3} + \varphi_{ijl}^{k+2/3}, \quad x_{ijl} \in \omega_{h}, \\ \frac{y_{ijl}^{k+1} - y_{ijl}^{k+2/3}}{\tau} &= \Lambda_{3} y_{ijl}^{k+1} + \varphi_{ijl}^{k+1}, \quad x_{ijl} \in \omega_{h}. \end{split}$$

Причем  $\varphi_{ijl}$  выбираются так, чтобы суммарно аппроксимировать f. В этой схеме каждое из уравнений в отдельности не аппроксимирует исходное уравнение, однако

имеет место суммарная аппроксимация  $O(\tau + |h|^2)$ . В данном случае

$$\begin{split} \psi_1 &= -\frac{u_{ijl}^{k+1/3} - u_{ijl}^k}{\tau} + \Lambda_1 u_{ijl}^{k+1/3} = \frac{1}{3} \frac{\partial u(x_{ijl}, t_k)}{\partial t} + L_1 u(x_{ijl}, t_k) + O(\tau + h_1^2) \\ \psi_2 &= -\frac{u_{ijl}^{k+2/3} - u_{ijl}^{k+1/3}}{\tau} + \Lambda_2 u_{ijl}^{k+2/3} = \frac{1}{3} \frac{\partial u(x_{ijl}, t_k)}{\partial t} + L_2 u(x_{ijl}, t_k) + O(\tau + h_2^2) \\ \psi_3 &= -\frac{u_{ijl}^{k+1} - u_{ijl}^{k+2/3}}{\tau} + \Lambda_3 u_{ijl}^{k+1} = \frac{1}{3} \frac{\partial u(x_{ijl}, t_k)}{\partial t} + L_3 u(x_{ijl}, t_k) + O(\tau + h_3^2) \\ L_\alpha u &= \frac{\partial^2 u}{\partial x_\alpha^2} \end{split}$$

и  $\psi_1 + \psi_2 + \psi_3 = O(\tau + |h|^2).$ 

## 5) Можно ли использовать метод переменных направлений на неравномерных сетках?

Можно, но по направлению, на котором введена неравномерная сетка, скорость сходимости понизится до линейной.

#### 2. Демонстрация работоспособности программы

#### 2.1. Нестационарный процесс

Продемонстрируем, что данный метод имеет скорость сходимости  $O(\tau^2 + h_1^2 + h_2^2)$ . Решаем задачу  $u_t = \Delta u$  в области  $G = [0, \pi] \times [0, \pi]$ , T = [0, 1]. Пусть точное решение имеет вид

$$u(x_1, x_2, t) = 100\cos x_1 \sin x_2 e^{-2t}.$$

Тогда соотвествующие решению граничные условия примут вид

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{x_1 = 0} = 0, \quad \left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{x_1 = \pi} = 0,$$

$$u|_{x_2=0} = 0, \quad u|_{x_2=\pi} = 0.$$

Начальное условие

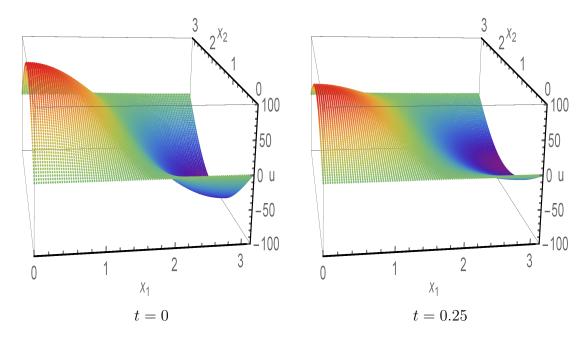
$$u|_{t=0} = 100\cos x_1 \sin x_2.$$

Погрешность решения, в зависимости от изменения узлов, приведена в таблице 1, где  $N_1, N_2$  – количиство узлов по направлению  $x_1, x_2$  соответственно, K – количиство узлов по времени.

$N_1 = 100$	$N_2 = 100$	K = 100	$z_1 = 0.0027739$
$N_1 = 200$	$N_2 = 200$	K = 200	$z_2 = 0.000686583$
$N_1 = 400$	$N_2 = 400$	K = 400	$z_3 = 0.000170775$

Таблица 1

Из таблицы видно, что  $z_1/z_2 = 4.04015$ ,  $z_2/z_3 = 4.0204$ , следовательно данный метод действительно имеет скорость сходимости  $O(\tau^2 + h_1^2 + h_2^2)$ .



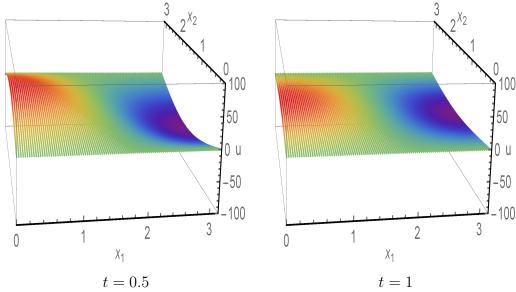


Рис. 1. Результаты расчета при  $N_1=400,\,N_2=400,\,K=400$ 

#### 2.2. Стационарный процесс

Поскольку плотность источников тепловыделения и граничные условия не зависят от времени, то естественно ожидать, что решение с течением времени будет меняться все медленнее и в пределе при  $t\to\infty$  распределение температуры становится стационарным. В нашей программе, в качестве критерия стационарности, был использован следующий критерий

$$\max_{i,j} |\hat{y} - y| < \tau \varepsilon.$$

Графически продемонстрируем результаты расчетов для тестовых примеров при  $\epsilon=10^{-2},~N_1=400,~N_2=400,~\tau=0.0025.$ 

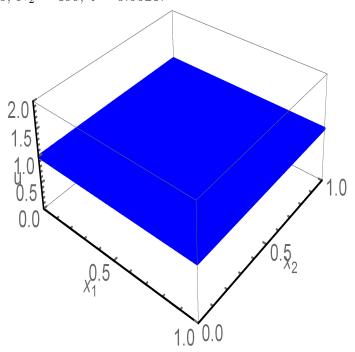
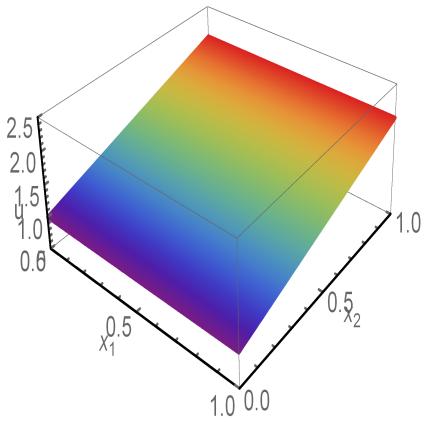


Рис. 2. Тестовый пример 1



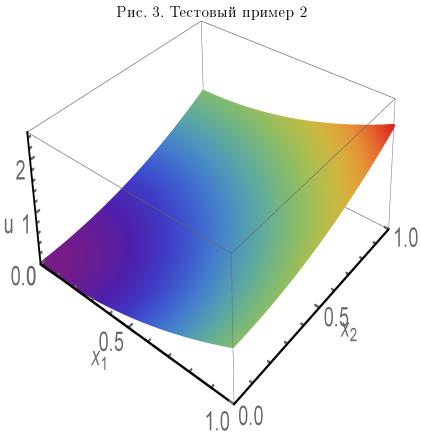


Рис. 4. Тестовый пример 3

Покажем зависимость колличества итераций от точности є для тестового примера №3 при начальном распределении температуры  $u(\vec{r},0)=1.5$  с шагами  $\tau=h_1=h_2=0.0025$ 

ε	0.1	0.01	0.001	
Итерации	2095	2895	3712	
T-6				

Таблица 2

Для тестового примера N2 при тех же параметрах

3	0.1	0.01	0.001
Итерации	287	437	747

Таблица 3

Для тестового примера №1

ε	0.1	0.01	0.001
Итерации	234	312	514

Таблица 4