

Geometrische Nichtterminierungs-Argumente

Timo Bergerbusch

18. September 2017

- 1 Einleitung
- 2 Nötiges Vorwissen
 - Integer-Transitionssysteme (ITS)
 - Definitionen
 - Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
 - SMT-Solving
- 3 Geometrische Nichtterminierung
 - Herleitung: STEM
 - Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: SMT-Problem
- 4 Beispiel eines GNAs
- 5 Resultate

1 Einleitung

2 Nötiges Vorwissen

- Integer-Transitionssysteme (ITS)
- Definitionen
- Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
- SMT-Solving

3 Geometrische Nichtterminierung

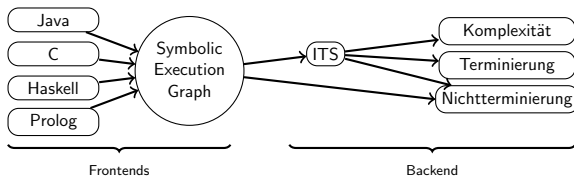
- Herleitung: STEM
- Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
- Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
- Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
- Herleitung: SMT-Problem

4 Beispiel eines GNAs

5 Resultate

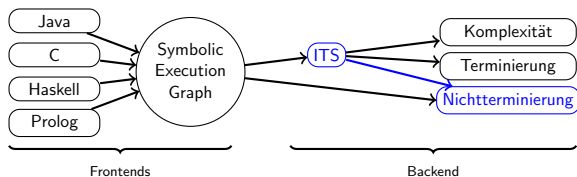
Einleitung und Motivation

- Verbreitung von Software
- Automatische Entwicklungsunterstützung \Rightarrow Halteproblem
- AProVE



Einleitung und Motivation

- Verbreitung von Software
- Automatische Entwicklungsunterstützung \Rightarrow Halteproblem
- AProVE



Beispiel C-Programm

Ein Beispiel für den gesamten Vortrag:

```
1 int main(){  
2  
3     int a;  
4     int b=1;  
5  
6     while(a+b>=4){  
7         a=3*a+b;  
8         b=2*b-5;  
9     }  
10 }
```

- einfaches C-Programm
- terminiert es?

Beispiel C-Programm

Ein Beispiel für den gesamten Vortrag:

```
1 int main(){  
2  
3     int a;  
4     int b=1;  
5  
6     while(a+b>=4){  
7         a=3*a+b;  
8         b=2*b-5;  
9     }  
10 }
```

- einfaches C-Programm
- terminiert es?

⇒ **Nein!**

wie kann man das
beweisen?

- 1 Einleitung
- 2 Nötiges Vorwissen
 - Integer-Transitionssysteme (ITS)
 - Definitionen
 - Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
 - SMT-Solving
- 3 Geometrische Nichtterminierung
 - Herleitung: STEM
 - Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: SMT-Problem
- 4 Beispiel eines GNAs
- 5 Resultate

Integer-Transitionssysteme (ITS)

Hier betrachtete Programme:

$$\begin{array}{lcl}
 & \text{(1)} & \text{(2)} \\
 1 & \overbrace{f_x} & \rightarrow \overbrace{f_y} (v_1, \dots v_n) : | : \text{cond}_1 \\
 2 & \overbrace{f_y(v_1, \dots v_n)} & \rightarrow \overbrace{f_y} \underbrace{(v'_1, \dots v'_n)}_{(3)} : | : \underbrace{\text{cond}_2}_{(4)}
 \end{array}$$

- (1) Startsymbol (keine Variablen)
- (2) Funktionssymbol
- (3) Variablen v'_i als lineare Updates der Variablen v_j
- (4) eine Menge von (Un-)Gleichungen über v_j

- Idee: Teilen des Programms in **zwei** Teile:
 - STEM: Variablen Deklaration und ggf. Initialisierung

```
1  int a;  
2  int b=1;
```

- LOOP: *while*-Bedingung und lineare Updates

```
1  while (a+b>=4) {  
2      a=3*a+b;  
3      b=2*b-5;  
4  }
```

- Suche eines GNAs (J. Leike und M. Heizmann)

Erinnerung: ITS

```
1  int a;  
2  int b=1;  <----- b' = 2 * 1 - 5 = -3  
3  while (a+b>=4) {  
4      a=3*a+b;  <----- hier: b = 1 !  
5      b=2*b-5;  <-----  
6  }
```

Beispiel

Das ITS zum Beispielprogramm:

```
1  f1      → f2(1 + 3 · a, -3) : | : a > 2  &&  8 < 3 · a  
2  f2(a, b) → f2(3 · a + b, z)   : | : a + b > 3  &&  a > 6  &&  
3          3 · a > 20  &&  5 + z = 2 · b  &&  z < -10
```

Erinnerung: ITS

$$\begin{array}{lcl} 1 & f_1 & \rightarrow f_2(1 + 3 \cdot a, -3) : | : a > 2 \ \&\& \ 8 < 3 \cdot a \\ 2 & f_2(a, b) & \rightarrow f_2(3 \cdot a + b, z) : | : a + b > 3 \ \&\& \ a > 6 \ \&\& \\ 3 & & \quad 3 \cdot a > 20 \ \&\& \ 5 + z = 2 \cdot b \ \&\& \ z < -10 \end{array}$$

Guard-Matrix & Konstanten

Vorher: Normalisieren

$$a + b > 3 \Leftrightarrow -a - b < -3 \Leftrightarrow -a - b \leq -4$$

Erinnerung: ITS

$$\begin{array}{lcl}
 1 & f_1 & \rightarrow f_2(1 + 3 \cdot a, -3) : | : a > 2 \ \&\& \ 8 < 3 \cdot a \\
 2 & f_2(a, b) & \rightarrow f_2(3 \cdot a + b, z) : | : a + b > 3 \ \&\& \ a > 6 \ \&\& \\
 3 & & 3 \cdot a > 20 \ \&\& \ 5 + z = 2 \cdot b \ \&\& \ z < -10
 \end{array}$$

Guard-Matrix & Konstanten

Vorher: Normalisieren

$$a + b > 3 \Leftrightarrow -a - b < -3 \Leftrightarrow -\textcolor{green}{a} - \textcolor{blue}{b} \leq \textcolor{red}{-4}$$

\Rightarrow Guard-Matrix G und Konstanten g :

$$G = \begin{pmatrix} \textcolor{green}{-1} & \textcolor{blue}{-1} \\ -1 & 0 \\ -3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ und } g = \begin{pmatrix} \textcolor{red}{-4} \\ -7 \\ -21 \\ -6 \end{pmatrix}$$

Erinnerung: ITS

$$\begin{aligned} 1 \quad & f_1 \rightarrow f_2(1 + 3 \cdot a, -3) : | : a > 2 \ \&\& \ 8 < 3 \cdot a \\ 2 \quad & f_2(a, b) \rightarrow f_2(3 \cdot a + b, z) : | : a + b > 3 \ \&\& \ a > 6 \ \&\& \\ 3 \quad & 3 \cdot a > 20 \ \&\& \ 5 + z = 2 \cdot b \ \&\& \ z < -10 \end{aligned}$$

Update-Matrix & Konstanten

Vorher: Ersetzen

$$5 + z = 2 \cdot b \Leftrightarrow z = 2 \cdot b - 5$$

\Rightarrow Update-Matrix U und Konstanten u :

$$U = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ und } u = \begin{pmatrix} 0 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Definition (Iteration-Matrix & Konstanten)

⇒ Iteration-Matrix A und Konstanten b wie folgt:

$$A = \begin{pmatrix} \textcolor{green}{G} & \mathbf{0} \\ \textcolor{blue}{U} & -I \\ -U & I \end{pmatrix} \text{ und } b = \begin{pmatrix} \textcolor{green}{g} \\ -u \\ \textcolor{blue}{u} \end{pmatrix}$$

Beispiel: Iteration-Matrix & Konstanten

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{-1} & \boxed{-1} & 0 & 0 \\ \boxed{-1} & 0 & 0 & 0 \\ \boxed{-3} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ \boxed{3} & \boxed{1} & -1 & 0 \\ \boxed{0} & \boxed{2} & 0 & -1 \\ -3 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} \boxed{-4} \\ \boxed{-7} \\ \boxed{-21} \\ \boxed{-6} \\ 0 \\ 5 \\ \boxed{0} \\ \boxed{-5} \end{pmatrix}$$

Definition (Geometrische Nichtterminierungs-Argumente)

Ein Tupel der Form:

$$(x, y_1, \dots, y_k, \lambda_1, \dots, \lambda_k, \mu_1, \dots, \mu_{k-1})$$

ist ein GNA der Größe k mit n Variablen g.d.w.:

$$(\text{domain}) \quad x, y_1, \dots, y_k \in \mathbb{R}^n, \lambda_1, \dots, \lambda_k, \mu_1, \dots, \mu_{k-1} \geq 0$$

(init) x repräsentiert den STEM

$$(\text{point}) \quad A \begin{pmatrix} x \\ x + \sum_i y_i \end{pmatrix} \leq b$$

$$(\text{ray}) \quad A \begin{pmatrix} y_i \\ \lambda_i y_i + \mu_{i-1} y_{i-1} \end{pmatrix} \leq 0 \text{ for all } 1 \leq i \leq k$$

Anmerkung:

- Definiere $y_0 = \mu_0 = 0$
- λ_i ist der i -te Eigenwert von U

SMT-Solving

- Grundlegende Idee:
Menge von Regeln: (Un)-Gleichungen mit Variablen
 $\xrightarrow{\text{SMT-Solver}}$ Modell oder unerfüllbarer Kern
- **Modell**: einen Wert für jede Variable
- **unerfüllbarer Kern**: eine (minimale) unerfüllbare Menge von Bedingungen

Beispiel

$$x > 5 \quad x \leq y \quad x + y \leq 20 \quad y \neq 10$$

Mögliches Modell $m_1 = \{x = 6, y = 6\}$.

$$x > 5 \quad x \leq y \quad x + y \leq 10 \quad y \neq 10$$

Unerfüllbarer Kern $\{x > 5, x \leq y, x + y \leq 10\}$

- 1 Einleitung
- 2 Nötiges Vorwissen
 - Integer-Transitionssysteme (ITS)
 - Definitionen
 - Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
 - SMT-Solving
- 3 **Geometrische Nichtterminierung**
 - Herleitung: STEM
 - Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: SMT-Problem
- 4 Beispiel eines GNAs
- 5 Resultate

Herleitung: STEM

Unterscheiden von **zwei** Möglichkeiten:

konstanter STEM : $f_1 \rightarrow f_2(10, -3) : | : \text{TRUE}$

\Rightarrow Werte ablesen:

$$\text{STEM} = \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Herleitung: STEM

Unterscheiden von **zwei** Möglichkeiten:

konstanter STEM : $f_1 \rightarrow f_2(10, -3) : | : \text{TRUE}$
 \Rightarrow Werte ablesen:

$$\text{STEM} = \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \end{pmatrix}$$

variabler STEM : $f_1 \rightarrow f_2(1 + 3a, -3) : | : a > 2 \ \&\& \ 8 < 3a$
 \Rightarrow Bedingungen einem SMT-Solver geben
 \Rightarrow Modell $m_1 = \{a = 3\}$

$$\Rightarrow \text{STEM} = \begin{pmatrix} 1 + 3 \cdot 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten

- Bedingungen: $G = \{g \mid g \text{ ist eine (Un-)Gleichung}\}$

Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten

- Bedingungen: $G = \{g \mid g \text{ ist eine (Un-)Gleichung}\}$
- **Problem:** g muss nicht die Form $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \leq c$ haben

Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten

- Bedingungen: $G = \{g \mid g \text{ ist eine (Un-)Gleichung}\}$
- **Problem:** g muss nicht die Form $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \leq c$ haben
- **Schlimmer:** g könnte mittels „ $=$ “ neue Variablen einführen

Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten

- Bedingungen: $G = \{g \mid g \text{ ist eine (Un-)Gleichung}\}$
- **Problem:** g muss nicht die Form $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \leq c$ haben
- **Schlimmer:** g könnte mittels „=“ neue Variablen einführen
- **Lösung:** Umformen von g in die gewünschte Form:
 1. Gleichungen suchen: Ersetzen „neuer“ Variablen
 2. Normalisierung (\leq): Umschreiben $<, >, \geq$ zu \leq
 3. Normalisierung (c): Umschreiben der Konstanten

- 1 filtern, welche Variable nicht vorkommen soll
- 2 Suchen einer Gleichung mit dieser Variable
- 3 umformen und substituieren

Beispiel

Geg. Bedingungen:

$$\{a + b > 3, a > 6, 3 \cdot a > 20, 5 + z = 2 \cdot b, z < -10\}$$

- 1 $z \in V_{sub} = V_{links} - V_{rechts}$
- 2 $5 + z = 2 \cdot b \Leftrightarrow z = 2 \cdot b - 5$
- 3 neue Bedingungen

$$\{a + b > 3, a > 6, 3 \cdot a > 20, 2 \cdot b - 5 < -10\}$$

Zum Schluss:

Schreibe alle übrigen Gleichungen als Ungleichungen

① Normalisierung(\leq)

bei $\geq / >$: Multipliziere mit -1 zu $\leq / <$

bei $<$: Subtrahiere 1 auf der rechten Seite und nutze \leq

② Normalisierung(c)

Subtrahiere linken konstanten Term

Beispiel

Für $g \Leftrightarrow 3a + 5 > 20$:

Schritt 1: Multipliziere mit -1 $\Rightarrow -3a - 5 < -20$

Schritt 2: Subtrahiere 1 $\Rightarrow -3a - 5 \leq -21$

Schritt 3: Subtrahiere konstanten Term $\Rightarrow -3a \leq -16$

- Jede Ungleichung hat die Form $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \leq c$
 - Herleiten der Guard-Konstanten ist nun trivial
 - Herleiten der Guard-Matrix ist einfaches Ablesen
(genauer unter der Update-Matrix)
- ⇒ Guard-Matrix & Konstanten hergeleitet ✓

Herleitung: Update-Matrix & Konstanten

- beinhalten keine (Un-)Gleichheiten
- haben die Form: $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n + c$ (nicht $v_i a_i$)
- **Problem:** könnte „neue“ Variablen aus den Guards beinhalten

Herleitung: Update-Matrix & Konstanten

- beinhalten keine (Un-)Gleichheiten
- haben die Form: $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n + c$ (nicht $v_i a_i$)
- **Problem:** könnte „neue“ Variablen aus den Guards beinhalten
Lösung: Substitutionen auf die Updates anwenden
- **Problem:** keine Struktureigenschaft wie bei den Guards

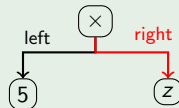
Herleitung: Update-Matrix & Konstanten

- beinhalten keine (Un-)Gleichheiten
- haben die Form: $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n + c$ (nicht $v_i a_i$)
- **Problem:** könnte „neue“ Variablen aus den Guards beinhalten
Lösung: Substitutionen auf die Updates anwenden
- **Problem:** keine Struktureigenschaft wie bei den Guards
Lösung: rekursive Suche mit zwei Eigenschaften:
 - 1 es existiert maximal eine Konstante
 - 2 die Konstante wird nicht multipliziert

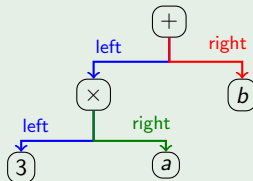
Beispiel: query= a , Result = 1

(a)

Beispiel: query= a , Result=0



Beispiel: query= a , Result=3



Iteration-Matrix & Konstanten

- Koeffizient für jede Variable und Konstante pro Update
- ⇒ Update-Matrix & Konstanten ✓

Iteration-Matrix & Konstanten

- Koeffizient für jede Variable und Konstante pro Update
- ⇒ Update-Matrix & Konstanten ✓
- Iteration-Matrix & Konstanten gegeben durch:

$$A = \begin{pmatrix} G & \mathbf{0} \\ M & -I \\ -M & I \end{pmatrix} \text{ und } b = \begin{pmatrix} g \\ -u \\ u \end{pmatrix}$$

können berechnet werden

- ⇒ Iteration-Matrix & Konstanten ✓

SMT-Problem

- Geg. Iteration-Matrix A und Iteration-Konstante b
- nutze SMT-Solver zum Beweis der (Nicht-)Existenz
- **Problem:** Teile des Ray-Kriteriums nicht linear

SMT-Problem

- Geg. Iteration-Matrix A und Iteration-Konstante b
- nutze SMT-Solver zum Beweis der (Nicht-)Existenz
- **Problem:** Teile des Ray-Kriteriums nicht linear
zwei mögliche Lösungsansätze:
 - 1 nutze *quantifier-free non-linear integer arithmetic*
 - 2 iteriere über Unbekannte

Erinnerung:

(domain) $x, y_1, \dots, y_k \in \mathbb{R}^n, \lambda_1, \dots, \lambda_k, \mu_1, \dots, \mu_{k-1} \geq 0$

\Rightarrow Bedingungen für λ_i und μ_i hinzufügen

Erinnerung:

(domain) $x, y_1, \dots, y_k \in \mathbb{R}^n, \lambda_1, \dots, \lambda_k, \mu_1, \dots, \mu_{k-1} \geq 0$

\Rightarrow Bedingungen für λ_i und μ_i hinzufügen

Erinnerung:

(init) x repräsentiert den STEM

\Rightarrow keine weiteren Bedingungen

Erinnerung:

$$\text{(point)} \quad A \left(x + \sum_i^x y_i \right) \leq b$$

$$\begin{pmatrix} G & \mathbf{0} \\ U & -I \\ -U & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ s \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} g \\ -u \\ u \end{pmatrix}$$

Erinnerung:

$$\text{(point)} \quad A \left(x + \sum_i^x y_i \right) \leq b$$

$$\begin{pmatrix} G & 0 \\ U & -I \\ -U & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ s \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} g \\ -u \\ u \end{pmatrix}$$

⇒ prüfe Guard-Bedingungen für den STEM

Erinnerung:

$$\text{(point)} \quad A \begin{pmatrix} x \\ x + \sum_i y_i \end{pmatrix} \leq b$$

$$\begin{pmatrix} G & \mathbf{0} \\ U & -I \\ -U & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ s \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} g \\ -u \\ u \end{pmatrix}$$

⇒ prüfe Guard-Bedingungen für den STEM
eine Bedingung pro s_i und
 n Bedingungen mit Gleichheit

Erinnerung: Hergeleitete Matrix und Werte

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ -3 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1,1} \\ x_{1,2} \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} -4 \\ -7 \\ -21 \\ -6 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Beispiel: Point Kriterium ($x = (10, -3)^T$)

- Guards: $-10 - (-3) \leq -4$
- Gleichheitsbedingung: $30 - 3 - s_1 = 0$
- Summenbedingungen: $s_1 = x_1 + y_{1,1} + y_{2,1}$ und $s_2 = x_2 + y_{1,2} + y_{2,2}$

Erinnerung: Ray Kriterium

$$(ray) \quad A \begin{pmatrix} y_i \\ \lambda_i y_i + \mu_{i-1} y_{i-1} \end{pmatrix} \leq 0 \text{ for all } 1 \leq i \leq k$$

Füge Bedingungen hinzu:

$$i = 1: \Rightarrow \mu_{i-1} y_{i-1} = 0 \Rightarrow A \begin{pmatrix} y_1 \\ \lambda_1 y_1 \end{pmatrix} \leq 0$$

$i > 1$: mit λ_i als den i -ten Eigenwert

\Rightarrow alle nötigen Bedingungen hinzugefügt ✓
lasse den SMT-Solver ein GNA herleiten

Erinnerung: Hergeleitete Matrix und Werte

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ -3 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_{i,1} \\ y_{i,2} \\ \lambda_i y_{i,1} + \mu_{i-1} y_{i-1,1} \\ \lambda_i y_{i,2} + \mu_{i-1} y_{i-1,2} \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Beispiel: Ray Kriterium ($\lambda_1 = 3, \lambda_2 = 2$)

$i=1$: Beispielbedingung: $-y_{1,1} - y_{1,2} \leq -4$,

$$3 \cdot y_{1,1} + y_{1,2} - 3 \cdot y_{1,1} = 0$$

$i=2$: Beispielbedingung: $-y_{2,1} - y_{2,2} \leq -4$,

$$3 \cdot y_{2,1} + y_{2,2} - 1 \cdot (2 \cdot y_{2,1} + \mu \cdot y_{1,1}) = 0$$

- 1 Einleitung
- 2 Nötiges Vorwissen
 - Integer-Transitionssysteme (ITS)
 - Definitionen
 - Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
 - SMT-Solving
- 3 Geometrische Nichtterminierung
 - Herleitung: STEM
 - Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: SMT-Problem
- 4 Beispiel eines GNAs
- 5 Resultate

Beispiel eines GNAs

Beispiel eines GNAs I

Vom SMT-Solver: $y_1 = \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \end{pmatrix}$, $y_2 = \begin{pmatrix} 8 \\ -8 \end{pmatrix}$, $\mu_1 = 0$

(domain) offensichtlich wahr ✓

(init) Berechnung des STEM (✓)

$$\text{(point)} \quad A \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \\ 10 + 9 + 8 \\ -3 + 0 + (-8) \end{pmatrix} \leq b \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \\ 27 \\ -11 \end{pmatrix} \leq b \quad \checkmark$$

Beispiel eines GNAs II

Vom SMT-Solver: $y_1 = \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \end{pmatrix}$, $y_2 = \begin{pmatrix} 8 \\ -8 \end{pmatrix}$, $\mu_1 = 0$

(ray)

$$i = 1: A \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \\ 3 \cdot 9 \\ 3 \cdot 0 \end{pmatrix} \leq 0 \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} 9 \\ 0 \\ 27 \\ 0 \end{pmatrix} \leq 0 \checkmark$$

$$i > 1: A \begin{pmatrix} 8 \\ -8 \\ 2 \cdot 8 + 0 \cdot 9 \\ 2 \cdot (-8) + 0 \cdot 0 \end{pmatrix} \leq 0 \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} 8 \\ -8 \\ 16 \\ -16 \end{pmatrix} \leq 0 \checkmark$$

\Rightarrow das GNA erfüllt alle Kriterien

\Rightarrow Nichtterminierung ist bewiesen

- 1 Einleitung
- 2 Nötiges Vorwissen
 - Integer-Transitionssysteme (ITS)
 - Definitionen
 - Geometrische Nichtterminierungs-Argumente (GNA)
 - SMT-Solving
- 3 Geometrische Nichtterminierung
 - Herleitung: STEM
 - Herleitung: Guard-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Update-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: Iteration-Matrix & Konstanten
 - Herleitung: SMT-Problem
- 4 Beispiel eines GNAs
- 5 Resultate

Resultate

Benchmark auf den 847 SV-COMP-Programmen

SV-COMP: nur GNAs

Terminierung	21	X s
Nicht-Terminierung	32	X s
Insgesamt		X s

```
1  int main(void){
2      int a, b, c;
3
4      while (a+b+c >= 4) {
5          a = b;
6          b = a+b;
7          c = b-1;
8      }
9      return 0;
10 }
```

```
1  int main(void){  
2      int a, b, c;  
3  
4      while (a+b+c >= 4) {  
5          a = b;  
6          b = a+b;  
7          c = b-1;  
8      }  
9      return 0;  
10 }
```

AProVE ohne GNAs \Rightarrow MAYBE \Rightarrow echte Verbesserung
AProVE mit GNAs \Rightarrow NO

Zusammenfassung

- Aufteilung des Programms (STEM, LOOP)
- Matrixdarstellungen der Programmbestandteile
 - Bedingungen \Rightarrow Guard-Matrix und Konstanten
 - Programm-Updates \Rightarrow Update-Matrix und Konstanten
- SMT-Solver leitet GNA her