## Notiz zur Eigenwertmethode für ungedämpfte Schwingungen

Michael Karow\*

January 26, 2015

Problem: Bestimme alle Lösungen der homogenen DGL

$$\underbrace{\begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}}_{M_e} \begin{bmatrix} \ddot{w} \\ \ddot{\mu} \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} S & C \\ C^{\top} & 0 \end{bmatrix}}_{S_e} \begin{bmatrix} w \\ \mu \end{bmatrix} = 0.$$
(1)

Voraussetzungen an die Matrizen:  $M \in \mathbb{R}^{N \times N}$  symmetrisch positiv definit,  $S \in \mathbb{R}^{N \times N}$  symmetrisch positiv semidefinit,  $S_e \in \mathbb{R}^{(N+K) \times (N+K)}$  invertierbar (Folgerung: die Spalten von  $C \in \mathbb{R}^{N \times K}$  sind linear unabhängig).

<u>Notation:</u>  $A = S_e^{-1} M_e$ . <u>Ansatz:</u> Wir bestimmen zunächst Lösungen von (1) der Form

$$\begin{bmatrix} w(t) \\ \mu(t) \end{bmatrix} = f(t) \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix}, \qquad f(t) \in \mathbb{R}, \quad \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{N+K} \setminus \{0\} \text{ fest, } f \not\equiv 0. \tag{*}$$

Satz 1. (\*) ist genau dann eine Lösung von (1), wenn

$$\ddot{f} + \frac{1}{\lambda} f = 0$$
, wobei  $A \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix}$ ,  $\lambda > 0$ .

Folgerung: Sei  $\omega := 1/\sqrt{\lambda} > 0$ . Dann sind alle Lösungen f von der Form

$$f(t) = \alpha \cos(\omega t) + \frac{\beta}{\omega} \sin(\omega t) = \rho \cos(\omega t - \phi), \text{ wobei } \alpha, \beta, \phi \in \mathbb{R} \text{ beliebig}, \rho \ge 0.$$

Es ist  $\alpha = f(0)$ ,  $\beta = \dot{f}(0)$ ,  $\rho = \sqrt{\alpha^2 + (\beta/\omega)^2}$ ,  $\phi$  so dass  $\alpha = \alpha \cos(\phi)$ ,  $\beta/\omega = \rho \sin(\phi)$ .  $(\rho \text{ und } \phi \text{ sind die Polarkoordinaten des Vektors } [\alpha \quad \beta/\omega]^\top \in \mathbb{R}^2.)$ 

Interpretation im Balkenprojekt: Die Lösungen (\*) sind stehende Wellen.

Beweis von Satz 1. Einsetzen von (\*) in (1) ergibt

$$M_e \ddot{f} \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} + S_e f \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} = 0.$$

Durch Umstellen dieser Gleichung bekommt man

$$\underbrace{S_e^{-1}M_e}_{A} \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} = \underbrace{-\frac{f}{\ddot{f}}}_{-1} \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} \qquad (**).$$

Es ist  $\lambda > 0$ , denn

$$(**) \Rightarrow \begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} S & C \\ C^{\top} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_0 \\ \mu_0 \end{bmatrix}$$
$$\Rightarrow Mw_0 = \lambda Sw_0 + C\mu_0, \quad C^{\top}w_0 = 0. \quad (***)$$

Falls  $w_0 = 0$  folgt  $C\mu_0 = 0$ , und damit auch  $\mu_0 = 0$ , weil die Spalten von C linear unabhängig sind. Dies ist der triviale Fall, der in (\*) ausgeschlossen wurde. Also ist  $w_0 \neq 0$ . Multiplikation der ersten Gleichung von (\* \* \*) mit  $w_0^{\top}$  ergibt wegen positiver Definitheit von M,

$$\underbrace{w_0^\top M w_0}_{>0} = \lambda \underbrace{(w_0^\top S w_0}_{\geq 0} + \underbrace{w_0^\top C}_{(C^\top w_0)^\top = 0} \mu_0) \quad \Rightarrow \quad \lambda > 0$$

<sup>\*</sup>karow@math.tu-berlin.de

## Satz 2 (ohne Beweis).

(i) Es gibt N-K linear unabhängige Eigenvektoren  $\begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}$ , so dass

(a) 
$$A \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix} = \lambda_k \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}, \quad \lambda_k > 0,$$

(b) 
$$w_j^{\top} M w_k = 0$$
 für  $j \neq k$ . (Für  $\lambda_j \neq \lambda_k$  folgt (b) aus (a)).

(ii) Alle Lösungen der DGL (1) sind von der Form

$$\begin{bmatrix} w(t) \\ \mu(t) \end{bmatrix} = \sum_{k=1}^{N-K} \left( \alpha_k \cos(\omega_k t) + \frac{\beta_k}{\omega_k} \sin(\omega_k t) \right) \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}, \qquad \omega_k = 1/\sqrt{\lambda_k}, \quad \alpha_k, \beta_k \in \mathbb{R}.$$

Es ist

$$\alpha_k = \frac{w_k^\top M w(0)}{w_k^\top M w_k}, \qquad \beta_k = \frac{w_k^\top M \dot{w}(0)}{w_k^\top M w_k} \qquad (* * * *)$$

(das folgt aus (b), siehe Beweis unten). Die Vektoren w(0),  $\dot{w}(0) \in \mathbb{R}^N$  (Anfangswerte) können beliebig vorgegeben werden.

## Bemerkungen:

- Die Summanden in (ii) nennt man Schwingungsmoden.
- Die Matrix A hat außer den positiven Eigenwerten  $\lambda_k$  auch noch den Eigenwert 0 mit algebraischer Vielfachheit 2K.
- Berechnung der Eigenwerte und Eigenvektoren mit dem Matlab-Befehl 'eig'. Eigenvektoren zum Eigenwert 0 ignorieren.
- Die DGL (1) bezeichnet man treffender als DAE (differential algebraic equation), weil die Matrix  $M_e$ , die vor den Ableitungen steht, nicht invertierbar ist.
- Zur Herleitung von (b) für  $\lambda_j \neq \lambda_k$ : Aus (a) folgt

$$\begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix} = \lambda_k \begin{bmatrix} S & C \\ C^\top & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}.$$

Multiplikation mit dem Vektor $\begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^{\top}$ ergibt

$$w_j^{\top} M w_k = \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} M & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix} = \lambda_k \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} S & C \\ C^{\top} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix} \tag{+}$$

Dieselbe Herleitung mit vertauschten Indizes liefert

$$\boldsymbol{w}_k^{\top} \boldsymbol{M} \boldsymbol{w}_j = \begin{bmatrix} \boldsymbol{w}_k \\ \boldsymbol{\mu}_k \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} \boldsymbol{M} & \boldsymbol{0} \\ \boldsymbol{0} & \boldsymbol{0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{w}_j \\ \boldsymbol{\mu}_j \end{bmatrix} = \lambda_j \begin{bmatrix} \boldsymbol{w}_k \\ \boldsymbol{\mu}_k \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} \boldsymbol{S} & \boldsymbol{C} \\ \boldsymbol{C}^{\top} & \boldsymbol{0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{w}_j \\ \boldsymbol{\mu}_j \end{bmatrix} \qquad (++)$$

Wegen der Symmetrie der Matrizen ist

$$w_j^\top M w_k = w_k^\top M w_j, \qquad \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} S & C \\ C^\top & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} S & C \\ C^\top & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}.$$

Durch Abziehen der Gleichungen (+) und (++) folgt daher

$$0 = (\lambda_k - \lambda_j) \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} S & C \\ C^\top & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}, \text{ also } 0 = \begin{bmatrix} w_j \\ \mu_j \end{bmatrix}^\top \begin{bmatrix} S & C \\ C^\top & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_k \\ \mu_k \end{bmatrix}, \text{ also wegen (+), } w_j^\top M w_k = 0$$

• Zur Herleitung von (\* \* \*\*) aus (b): Wir haben

$$\dot{w}(0) = \sum_{k=1}^{N-K} (-\alpha_k \, \omega_k \, \sin(\omega_k \, 0) + \beta_k \, \cos(\omega_k \, 0)) \, w_k = \sum_{k=1}^{N-K} \beta_k \, w_k.$$

Multiplikation mit  $w_j^{\top} M$  ergibt wegen (b),  $w_j^{\top} M \dot{w}(0) = \beta_j w_j^{\top} M w_j$ , j = 1, ..., N - K. Hieraus folgt die Formel für  $\beta$  (Laufindix j durch k ersetzen). Die Herleitung für  $\alpha$  geht analog.

2