

1. Билет 46 формула Стокса, пример.

Теорема: Пусть γ - замкнутый контур. δ - Поверхность (кусочно гладкая), т.ч. γ является её границей, ориентация γ , δ согласованы таким образом, чтобы при взгляде с конца нормали δ контур обходился в положительном направлении (против часовой стрелки), тогда циркуляция векторного поля по контуру γ = потоку его ротора через поверхность δ :

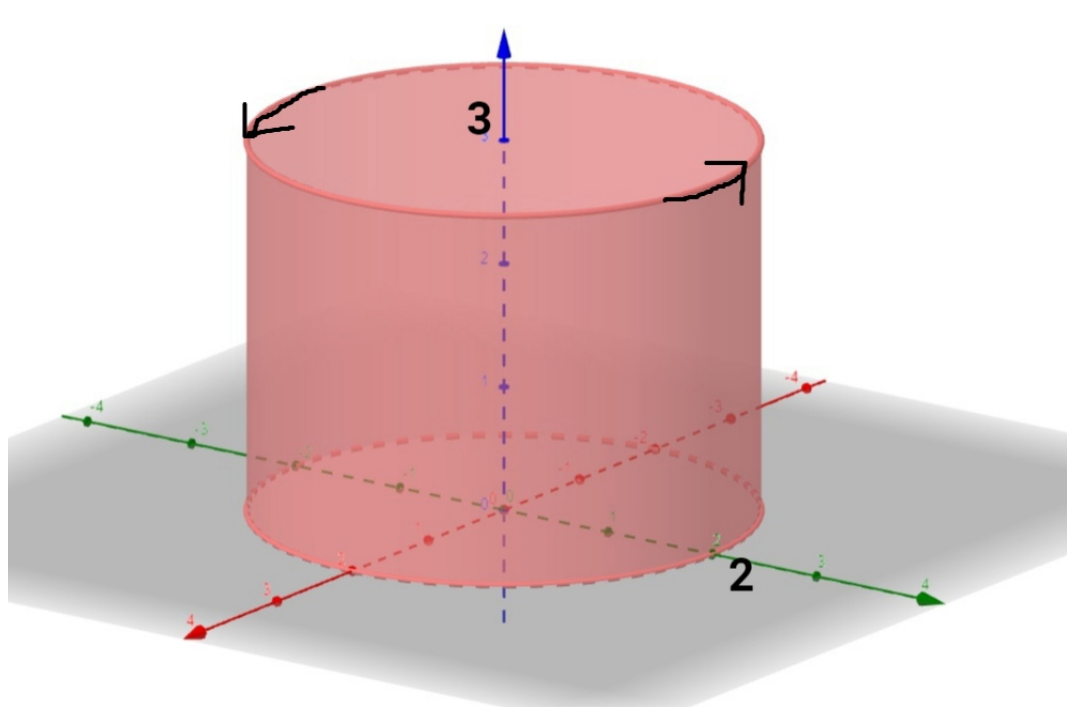


Рисунок 1.1. Продам гараж

$$\oint_{\gamma} \overline{F} d\overline{r} = \iint_{\delta} \text{rot} \overline{F} \overline{n}_0 dS \text{ или } \oint P dx + Q dy + R dz = \iint_{\delta} \begin{vmatrix} dydz & dx dz & dx dy \\ \frac{\delta}{\delta x} & \frac{\delta}{\delta y} & \frac{\delta}{\delta z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

$$\text{rot} \overline{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\delta}{\delta x} & \frac{\delta}{\delta y} & \frac{\delta}{\delta z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

1.1. Пример:

Найти циркуляцию векторного поля по контуру γ

$$\overline{F} = y\vec{i} + x^2\vec{j} - z\vec{k}$$

$$\gamma : \begin{cases} x^2 + y^2 = 4 \\ z = 3 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{Решим по Стоксу: } \operatorname{rot} \bar{F} &= \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{\delta}{\delta x} & \frac{\delta}{\delta y} & \frac{\delta}{\delta z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \\ &= \bar{i} \left(\frac{-\delta z}{\delta y} - \frac{\delta x^2}{\delta z} \right) - \bar{j} \left(\frac{-\delta z}{\delta x} - \frac{\delta y}{\delta z} \right) + \bar{k} \left(\frac{\delta x^2}{\delta x} - \frac{\delta y}{\delta y} \right) = (2x - 1)\bar{k} \end{aligned}$$

Возьмём в качестве поверхности δ область плоскости $z = 3$, ограниченную контуром (круг), тогда $\bar{n}_0 = \bar{k}$.

Применим формулу Стокса:

$$\oint_{\delta} \bar{F} d\bar{n} = \iint_{\delta} \operatorname{rot} \bar{F} \bar{n}_0 dS = \iint_{\delta} (2x - 1)\bar{k} * \bar{k} dS = \iint_{\delta} (2x - 1) dx dy =$$

$$\text{Перейдём к полярным координатам: } \gamma : \begin{cases} x = 2 \cos \phi \\ y = 2 \sin \phi \\ z = 3 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} &= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^2 (2 \cos \phi - 1) r dr = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^2 (2r^2 \cos \phi - r) dr = \\ &= \int_0^{2\pi} d\phi * \left(2\frac{r^3}{3} \cos \phi - \frac{r^2}{2} \right) \Big|_0^2 d\phi = \int_0^{2\pi} \left(\frac{16}{3} \cos \phi - r \right) d\phi = \\ &= \int_0^{2\pi} \left(\frac{16}{3} \cos 0 - r \right) d\phi = -4\pi \end{aligned}$$