



Teilnahme auf ALMA registrieren





BESPRECHUNG ÜBUNG 6



Signalverarbeitung

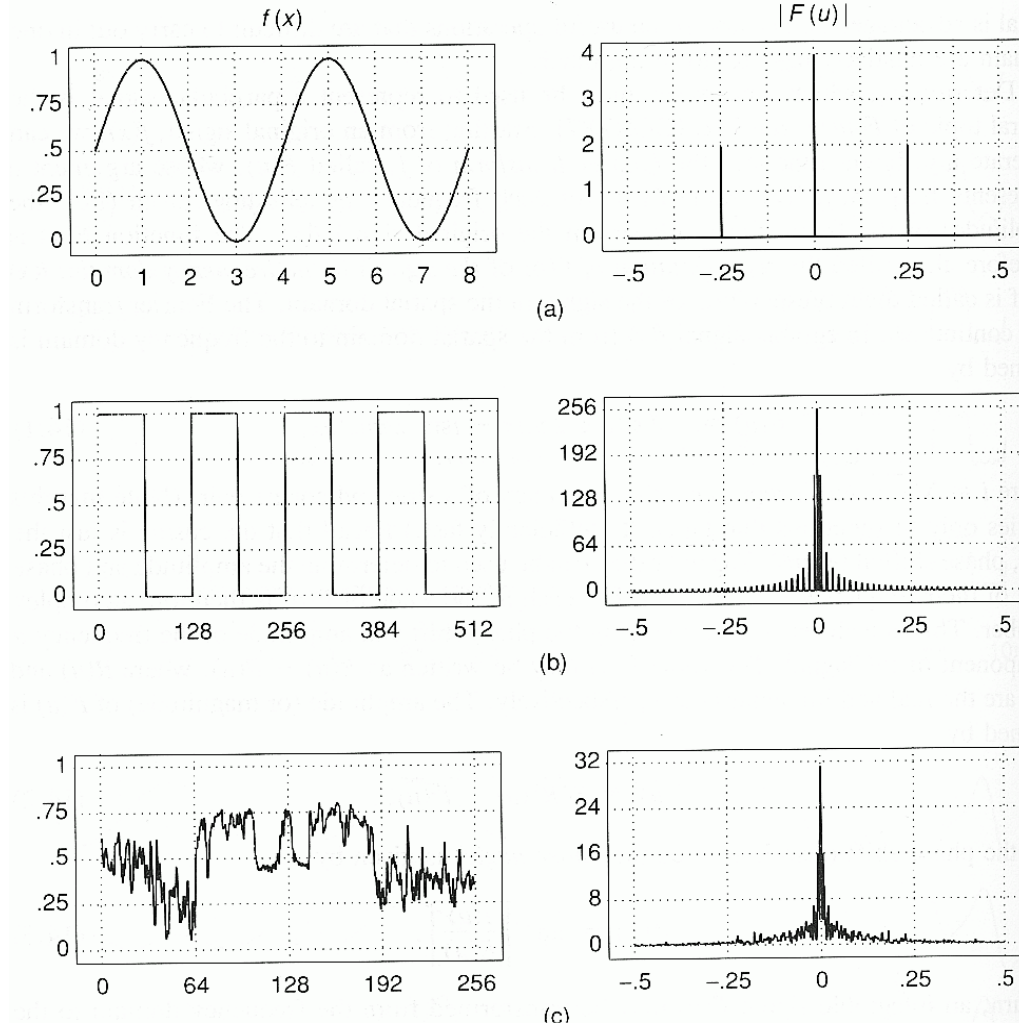


Idee der Fourier-Transformation

→ Jede Funktion lässt sich als gewichtete Summe von periodischen Grundfunktionen mit verschiedener Frequenz beschreiben

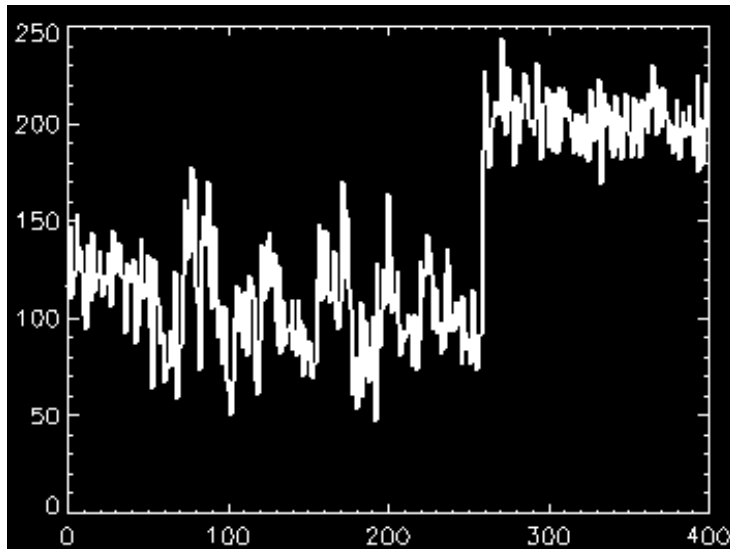
Interaktives Beispiel:

<http://www.falstad.com/fourier/>



Idee der Fourier-Transformation

- Wir betrachten Bilder also nun als Ergebnis von **Helligkeitsfunktionen**, die wir dann als gewichtete Sinus- und Cosinus-Funktionen beschreiben





Diskrete Fourier-Transformation (DFT)

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(2\pi nx) + b_n \sin(2\pi nx))$$

Wir machen und zunutze, dass folgendes gilt:

$$e^{i2\pi\omega x} = \cos(2\pi\omega x) + i \sin(2\pi\omega x)$$

Und erhalten so die Fourier-Koeffizienten aus den N Messwerten y_n :

$$a_k = \sum_{n=0}^{N-1} y_n \cdot e^{-i2\pi \frac{nk}{N}} \quad \text{mit } a_k \in \mathbb{C}$$

\Rightarrow Je größer k wird, desto höher die Frequenz des Koeffizienten



Inverse Fourier-Transformation (IDFT)

Wir summieren die Werte aller periodischen Funktionen auf, um wieder unsere Funktion zu erhalten:

$$y_n = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} a_k \cdot e^{i2\pi \frac{nk}{N}} \quad \text{mit } y_n \in \mathbb{R}$$

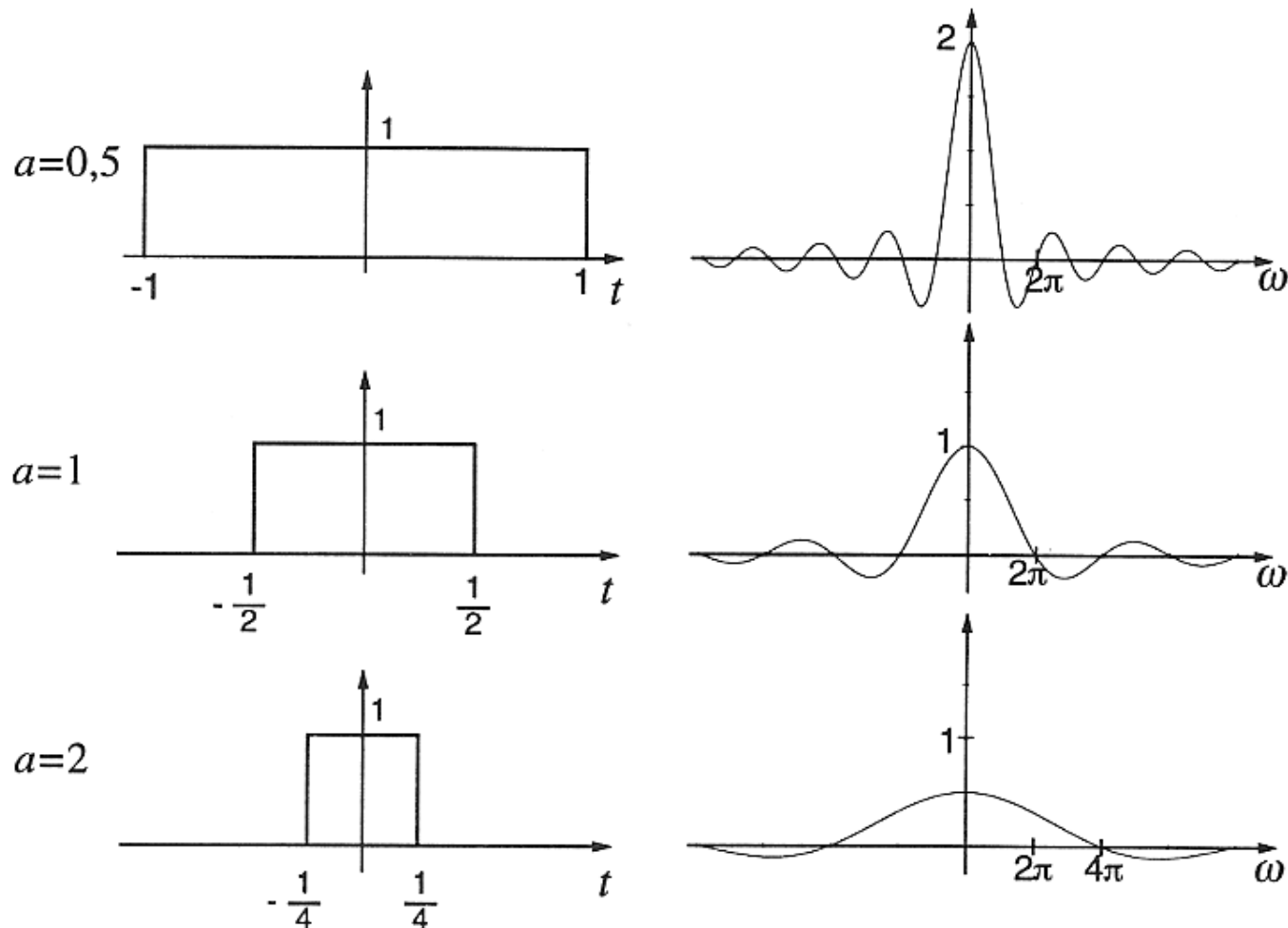
Wenn wir genügend Koeffizienten hatten, erhalten wir so die ursprünglichen Funktionswerte.

Allgemein gilt aber: Die DFT ist **nicht verlustfrei**, da viele „natürliche“ Signale nur mit unendlich vielen Koeffizienten genau dargestellt werden können.



Signalbereich vs. Frequenzebene

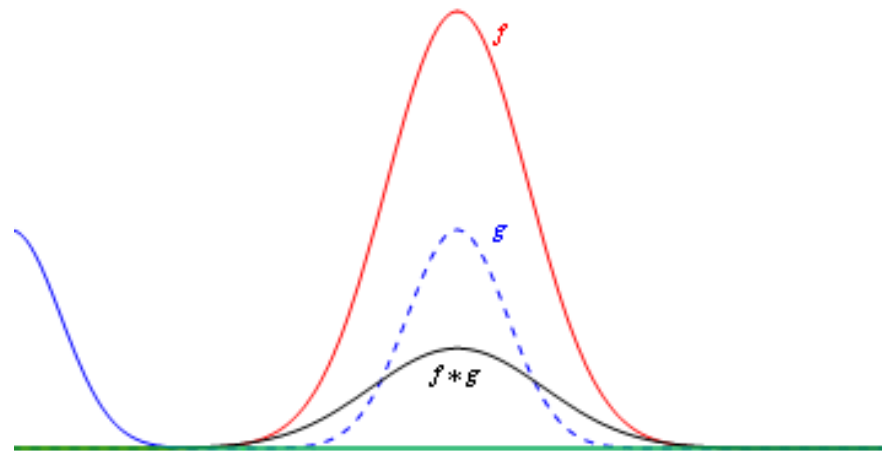
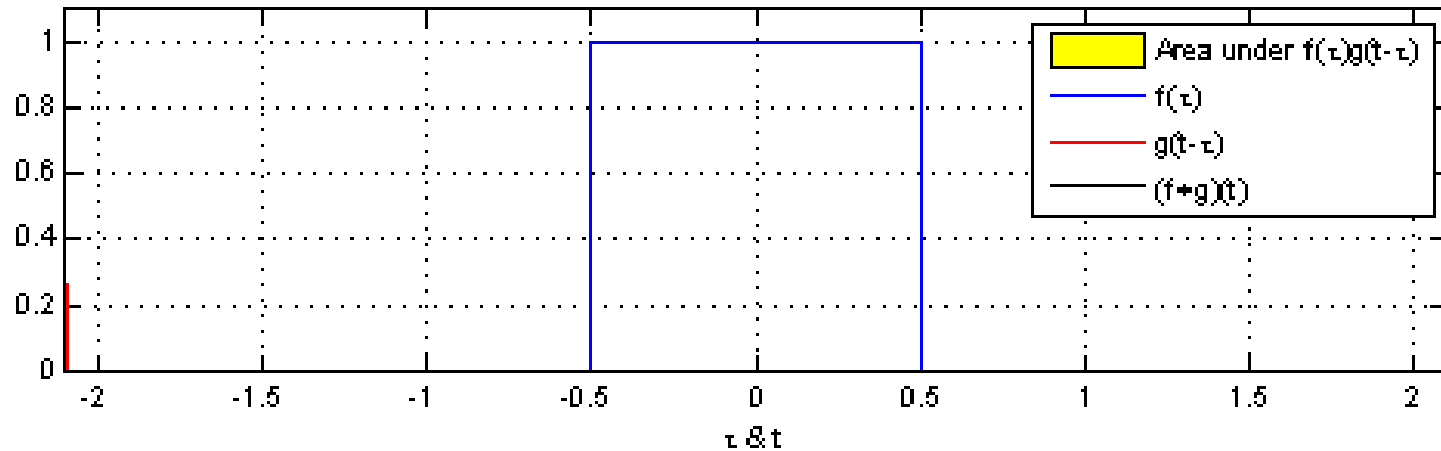
Transformationsverhalten:





Signalbereich vs. Frequenzebene

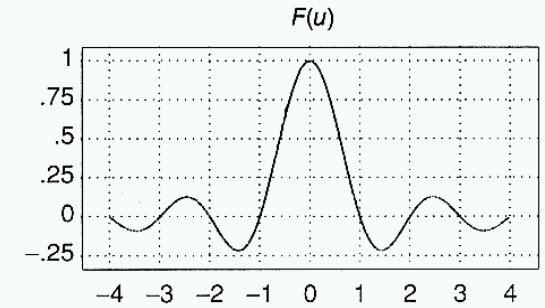
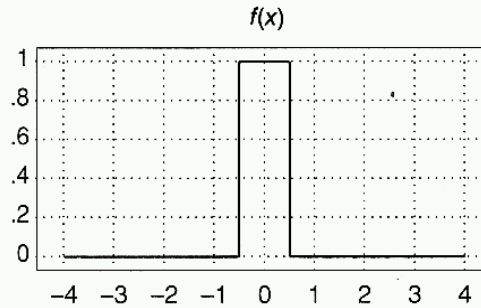
Faltung im Signalbereich = **Multiplikation** in der Frequenzebene





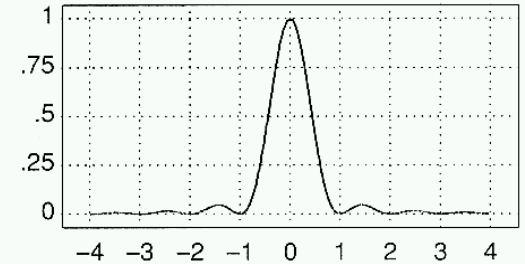
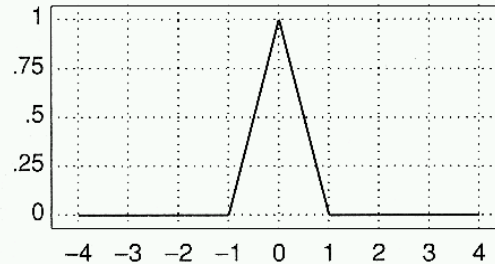
Signalbereich vs. Frequenzebene

$$\text{Box} \leftrightarrow \text{sinc}(x) = \frac{\sin(x\pi)}{x\pi}$$



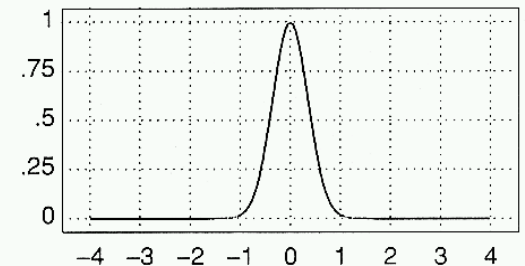
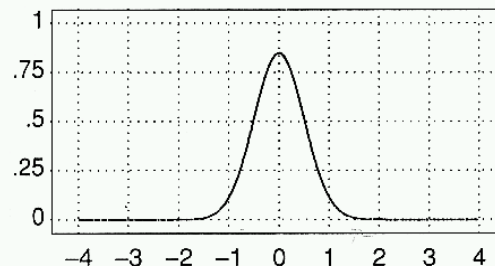
(a)

$$\text{Box} * \text{Box} \leftrightarrow \text{sinc}(x)^2$$



(b)

$$\text{Gauß} \leftrightarrow \text{Gauß}$$

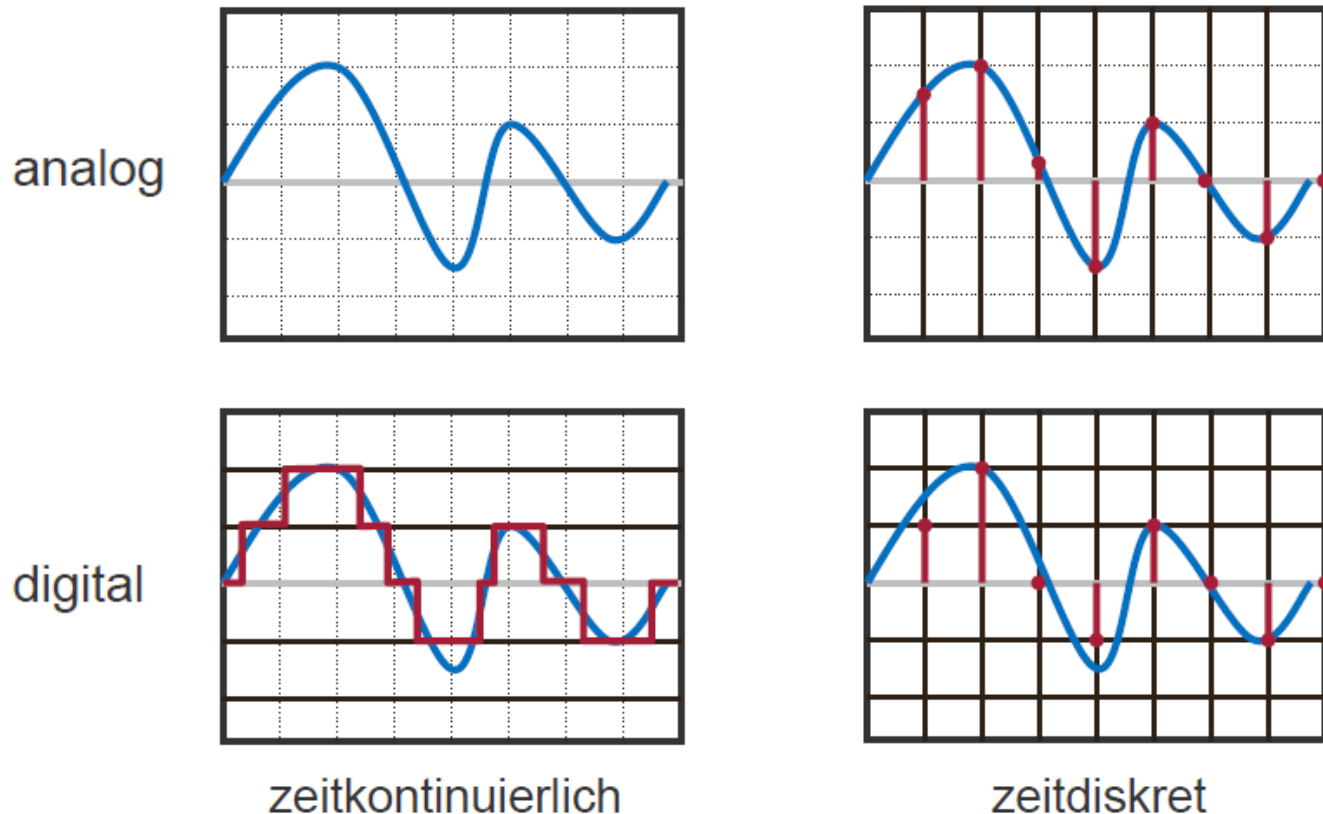


(c)



Abtastung

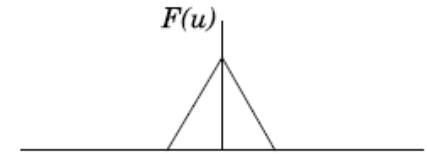
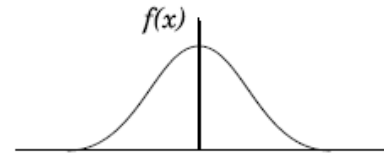
Wir wollen analoge zeitkontinuierliche Signale in digitale zeitdiskrete Signale überführen:



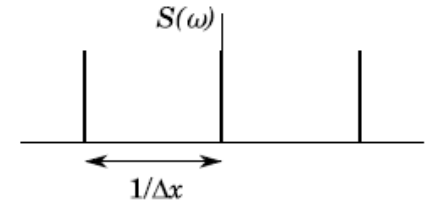
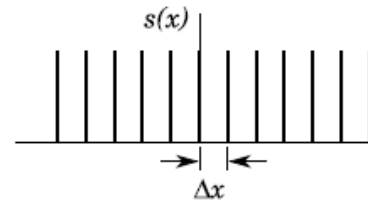


Abtastungsfehler

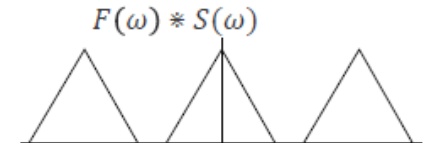
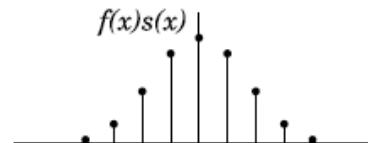
Betrachtetes Signal:



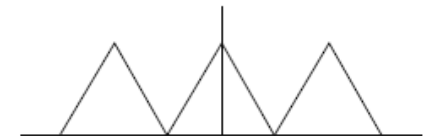
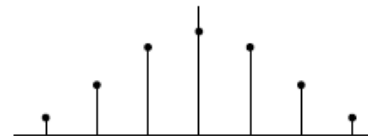
Abtastimpulse:



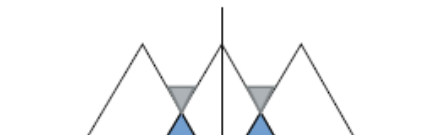
Ergebnis einer hohen Abtastfrequenz:



Ergebnis der Nyquist Abtastfrequenz:



Zu niedrige Abtastfrequenz:



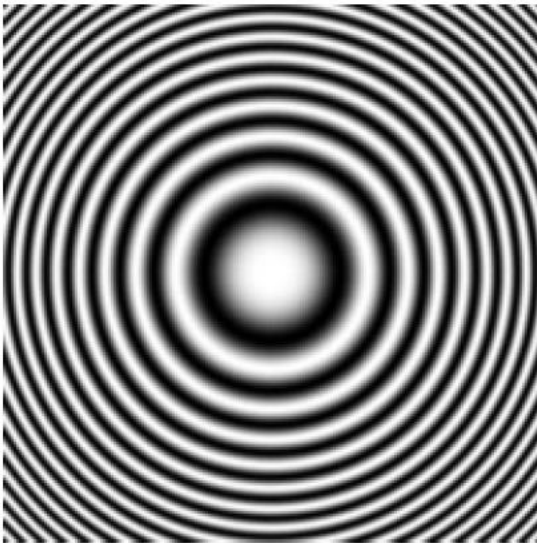


Nyquist Abtasttheorem

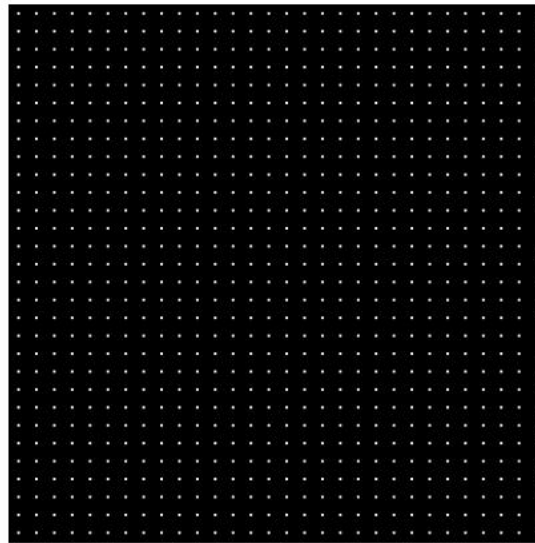
Die Rekonstruktion des Signals ist möglich, wenn:

Abtastrate $f_{sample} > 2 \cdot f_{max}$ des Signals

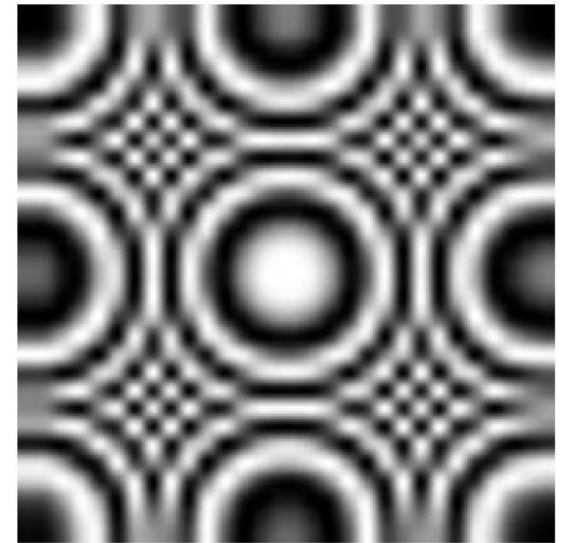
Niedrigere Abtastraten führen zu **Aliasing**:



Original



Abtastpunkte



Ergebnis