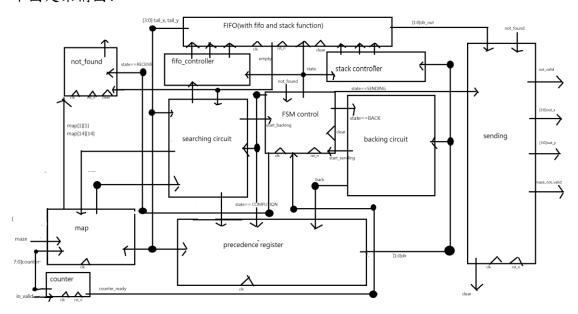
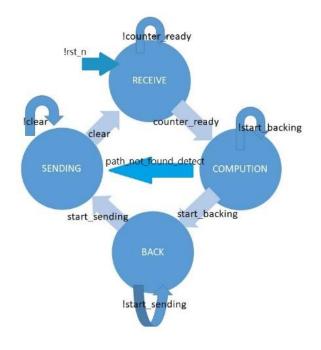
架構與原理

演算法是先從尾巴利用 bfs 與上左下右優先順序找路徑,再反推,最後送出。 下圖是架構圖:



FSM control:

將電路分成四個階段,接收、bfs、反推路徑、送出資料,並利用fsm控制。每個階段結束前一個cycle 由一個訊號觸發,使fsm往下一個state 移動。Compution state 時,若not_found 且!in_valid(避免在in_valid 時開始送資料),下一個cycle 往 sending 移動。



receiving:

用一個 8 bit counter,當 in_valid 時 counter+1。當 state==RECEIVE 時,通過 counter 來對 map 給值,每次 rst_n 和 clear 時使 map[1][1]和 map[14][14]兩個 DFF 值=0,此外 map 外圍值固定成 1。

Not found:

由於每次 rst_n 或 clear 時,map[1][1]=0 且 map[14][14]=0,因此當 state==RECEIVE 時,偵測到 map[1][1]==1 or map[14][14]==1 時讓 not_found=1。此外,由於每次 rst_n 或 clear 時 fifo 大小均不=0(原因在 fifo),只有當 searching 找不到路後 fifo 大小才會=0,因此 fifo empty 時讓 not_found=1。

searching:

當 state== COMPUTION 時,每個 clk 正緣觸發,map 接收 fifo tail 座標,並將 tail 四周位置資料回傳給 searching circuit,同時 searching circuit 將四周有更新的位置通過 fifo controller 加入 fifo,直到(1,1)加入 fifo(即 tail=(1,2), (2,1)),此時送出訊號給 fsm。

此外,map, precedence 接收 tail 位置,並由 searching circuit 控制周圍是否更新。

Backing:

當 state==BACK 時,每個 clk 正緣觸發,back 從(1,1)開始向 precedence 讀相對位置,back 利用相對位置更新 back 位置,同時將相對位置通過 stack controller 加入 stack。當 back==(14,14)時,送出訊號給 fsm。

FIFO:

利用 fsm 控制,可利用分時(共用記憶體)方法同時有 fifo 和 stack,當 state==COMPUTION 時當 fifo,當 state==BACK 或 state==SENDING 時當 stack。

當 fifo 時,會接收四組有優先順序的絕對位置,以及要加入 fifo 的數量,每次正緣觸發時,依據要加的數量,從優先順序大的加到優先順序小的當 stack 時,接收是否讀以及是否寫的資料(每當讀一次資料刪除一次),以及一組相對位置,並回傳最後加入的相對位置。

為了減少 cycle,當 clear 或 rst_n 時,將(14,14)加入 fifo,因此 fifo 大小=1,此外歸零 stack。

實現方法

針對 fifo,用 head_pointer和 tail_pointer,當 empty 時 head_pointer==tail_pointer,增加資料時 head_pointer加上加入的資料量,刪除一個資料時 tail_pointer加一,因此從 tail_pointer到 head_pointer-l都是有效的資料。輸出資料為 tail_pointer 位置資料。

針對 stack,用一個 pointer,增加資料時 pointer+1,減少資料時 pointer-1,因此從 0 到 pointer-1 都是有效的資料。輸出資料為 pointer-1 位置資料。

記憶體控制電路分成兩個部分,並且由 fsm 控制電路是否有效。

FIFO controller:

當 COMPUTION 時,通過接收 searching circuit 四個方位的位置,以及四個方位各別要不要加入訊號,和 state 訊號,並通過組合邏輯方式,產生要加入 fifo 的數量,並將要加入的資料依優先順序進行排序,並傳入 fifo。

Stack controller:

通過 state 控制是否讀或寫,只有當 state==BACK 時要寫,只有 state==SENDING 時要讀。同時將資料直接送入 fifo。

Sending:

當 state = SENDING 時,每次正緣觸發,從(14,14)開始,利用 stack 的資料決定下個位置。用 not_found 判斷是否找到路徑。結束前一個 cycle 送出 clear 訊號,clear 後歸零必要的 DFF。

out_valid == state==SENDING o clear==maze_not_valid || (out==(1,1)) o maze_not_valid== out_valid && not_found o

减少面積方法

- 1. precedence 只記錄相對位置
- 2. map和distance共用,只要=1就不能走
- 3. map和 precedence 周圍 DFF 固定成常數
- 4. precedence[14][14]固定成常數
- 5. stack, fifo 共用記憶體
- 6. 大部分 DFF 不 rst_n
- 7. 判斷 state 是哪個共用電路
- 8. COMPUTION 時找 tail 旁四個位置電路共用加法器
- 9. BACK 時找下一個 back 位置電路共用加法器
- 10. SENDING 時找下一個 out 位置電路共用加法器

加速方法

- 1. rst_n 或 clear 之後,就直接加(14,14)到 fifo 內
- 2. 不等 in valid 結束就進入運算
- 3. 偵測到 not_found 且!in_valid 就直接 sending

心得報告

我覺得這次作業比較麻煩的地方是,不能從頭找到尾,因為經過我多次嘗試,任何的優先順序,都有可能跟題目的規定找到的不同。此外,這次 project 對於 fifo 和 stack 大小決定很重要,太大面積會太大,太小會 fail,經過計算與測試,我選定 fifo size=8*32,stack size=2*128,兩者剛好一樣,且應該是最佳解(當大小= 2^x x)。