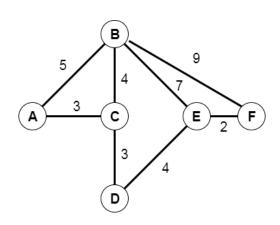
一、 Dijkstra 與 Kruskal 流程圖

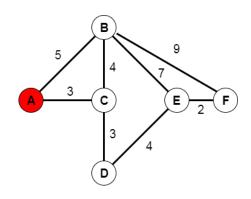
Dijkstra



	Α	В	С	D	Е	F
Α	0	5	3	∞	∞	∞
В	5	0	4	∞	7	9
С	3	4	0	3	∞	∞
D	∞	∞	3	0	4	∞
Е	8	7	∞	4	0	2
F	8	9	∞	D∞304∞	2	0

將左圖轉換成右圖的矩陣,如果是走到自己距離為0;無法走到的點為無限。

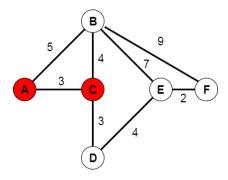
<Step1>



	Α	В	С	D	Ε	F
Α	0	5	3	∞	∞	∞

- 1. 選擇起始點 A。
- 2. 標記 A 點到各點的距離。
- 3. 將 A 欄位標記為「已計算出最小距離」的記號,起始點到 A 點的最小距離 為 0。

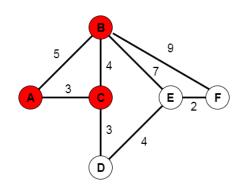
<Step2>



	Α	В	С	D	Ε	F
Α						
A C	0	5	3	6	∞	∞

- 1. 從 A 列中除了已被標記為「已計算出最小距離」的點外,選擇離起始點最近的點 C。
- 2. 新增 A C 列,更新 A C 列的數值。如果加入 C 點後,從起始點 A 到其他點的 距離相對沒有加入 C 點還短則更新數值。其中 D 點距離起始點的距離縮短 為 6
- 3. 將 C 欄位標記為「已計算出最小距離」的記號,起始點到 C 點的最小距離為 3。

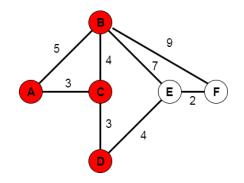
<Step3>



	Α	В	С	D	Е	F
Α	0	5	3	∞	∞	∞
A C	0	5	3	6	∞	∞
АСВ	0	5	3	6	12	14

- 2. 新增 A C B 列,更新 A C B 列的數值。如果加入 B 點後,從起始點 A 到其他 點的距離相對沒有加入 B 點還短則更新數值。其中 E、F 點距離起始點的距 離縮短為 12、14。
- 3. 將 B 欄位標記為「已計算出最小距離」的記號,起始點到 B 點的最小距離為 5。

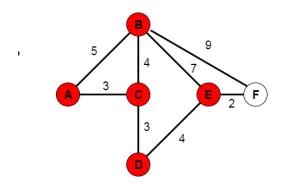
<Step4>



					Е	F
Α	0	5	3	∞	∞	∞
A C	0	5	3	6	∞	∞
ACB	0	5	3	6	12	14
A C A C B A C B D	0	5	3	6	10	14

- 1. 從 A C B 列中除了已被標記為「已計算出最小距離」的點外,選擇離起始點 最近的點 D。
- 2. 新增 A C B D 列,更新 A C B D 列的數值。如果加入 D 點後,從起始點 A 到其他點的距離相對沒有加入 D 點還短則更新數值。其中 E 點距離起始點的距離縮短為 10。
- 3. 將 D 欄位標記為「已計算出最小距離」的記號,起始點到 D 點的最小距離 為 6。

<Step5>

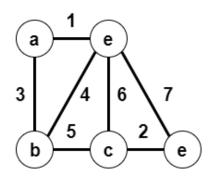


	Α	В	С	D	Ε	F
Α	0	5	3	8		∞
A C	0	5	3	6	∞	∞
ACB	0	5	3	6	12	14
ACBD	0	5	3	6	10	14
AC ACB ACBD ACBDE	0	5	3	6	10	12

- 1. 從 A C B D 列中除了已被標記為「已計算出最小距離」的點外,選擇離起始 點最近的點 E。
- 2. 新增 A C B D E 列,更新 A C B D E 列的數值。如果加入 E 點後,從起始點 A 到其他點的距離相對沒有加入 E 點還短則更新數值。其中 F 點距離起始點的距離縮短為 12。
- 3. 將 E 欄位標記為「已計算出最小距離」的記號,起始點到 E 點的最小距離為 10。

結束

Kruskal



<Step1>

- 1. 將各邊線依權值大小由小到大排列。
- 2. 建立 disjoint set。在初始情况下,每個 vertex 的 root 都是自己本身。
- 3. 在初始情況下,MST 的每個 vertex 都未相連。

Minimum Spanning Tree

(a) (e)



權值	S	D
1	а	е
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	е	d

Disjoint Set

vertex	а	b	С	d	е
root	а	b	С	d	е

<Step2>

- 1. 從權值最低的邊依序選起,其中一點為 start,另一點為 destination
- 2. 分別檢查 start 和 destination 的 root,如果 root 相同代表有迴路,不選;如果不同則在 minimum spanning tree 中連接該兩點
- 3. 在 disjoint set 中將 destination 的 root 改成 start 的 root。
- 4. 將其他與 start 原本的 root 相同的 vertex 的 root 改成 start 新的 root。
- 5. 直到在 minimum spanning tree 中連接了 | V | -1 條邊線結束

<Step2-1>





權值	S	D
1	а	Φ
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	е	d

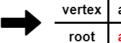
_	$\overline{}$
/	
(h
1	
_	





Disjoint Set

vertex	а	b	С	d	е
root	а	b	С	d	е



vertex	а	b	С	d	е
root	а	b	С	d	а

<Step2-2>

Minimum Spanning Tree



權值	S	D
1	а	е
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	٩	Ь



Disjoint Set

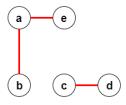
vertex	а	b	С	d	е
root	а	b	С	d	а



vertex	а	b	С	d	е
root	а	b	С	С	а

<Step2-3>

Minimum Spanning Tree

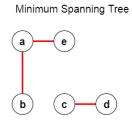


權值	S	D
1	а	е
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	е	d

Disjoint Set

vertex	а	b	С	d	е		vertex	а	b	
root	а	b	С	С	а	—	root	а	а	•

<Step2-4>



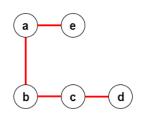
權值	S	D
1	а	е
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	е	d

Disjoint Set

vertex	а	b	С	d	е	_	vertex	а	b	С	d	е
root	а	а	С	С	а		root	а	а	С	С	а

<Step2-5>

Minimum Spanning Tree



權值	S	D
1	а	е
2	С	d
3	а	b
4	b	е
5	b	С
6	е	С
7	е	d

Disjoint Set

vertex	а	b	С	d	е	_	vertex	а	b	С	d	е
root	а	а	С	c	а	—	root	а	а	а	а	а

二、 程式碼學習歷程

改良版 Dijkstra:

```
8 class Graph():
          def __init__(self, vertices):
    self.V = vertices
10
11
               self.graph = [[None for column in range(vertices)] for row in range(vertices)]
self.index = []
               self.outcome =
                                     dict()
               self.finished = [False] * vertices
15
16
        def addEdge(self,u,v,w):
               if u not in self.index:
self.index.append(u)
19
20
                     self.outcome[str(u)] = None
                      self.graph[self.index.index(u)][self.index.index(u)] = 0
22
                if v not in self.index:
23
                     self.index.append(v)
self.outcome[str(v)] = None
24
26
                     self.graph[self.index.index(v)][self.index.index(v)] = 0
27
               self.graph[self.index.index(u)][self.index.index(v)] = w
self.graph[self.index.index(v)][self.index.index(u)] = w
28
       def Dijkstra(self, s, initialize = True):
32
               if initialize == True:
                     initialize == irue:
s_index = self.index.index(s)
for i in self.index:
    d_index = self.index.index(i)
35
                          cost = self.graph[s_index][d_index]
self.outcome[str(i)] = cost
38
                    self.finished[s_index] = True
                    base = self.outcome[str(s)]
41
                     s_index = self.index.index(s)
                     for i in self.index:
                          d_index = self.index.index(i)
if s != i and self.graph[s_index][d_index] != None:
    d = base + self.graph[s_index][d_index]
    if self.outcome[str(i)] == None and self.finished[d_index] == False:
        self.outcome[str(i)] = d
47
                                elif self.outcome[str(i)] != None and d < self.outcome[str(i)]:
                    self.outcome[str(i)] = d
self.finished[s_index] = True
50
              if False in self.finished:
                     cost = 999
                     for i in self.outcome.items():
                          s_index = self.index.index(int(i[0]))
if self.finished[s_index] == False and i[1] != None:
                                if i[1] < cost:
    target = int(i[0])
    cost = i[1]</pre>
61
                     return self.Dijkstra(target, initialize = False)
                     return self.outcome
```

圖中每個點的值本身沒有意義,可以是 0, 1, 2, 3,、A, B, C, D 或 37, 44,12, 13。為了因應點的值不規則的情況,增設 self.index 這個陣列,在進行 self.addEdge 時,把每個點 append 進 index 這個陣列中,每個值的索引值為 index.index(),範圍為 range(0,self.V)。這樣就可以把每值在 Index 這個陣列中的索引值對應到 Self.graph 這個 matrix 中,之後要呼叫每個值時就直接呼叫該值在 index 這個陣列中的索引值,並拿這個索引值找到該值在 Self.graph 的位置。

程式碼說明 - Kruskal Algorithm:

```
1 class Graph():
 def __init__(self, vertices):
self.V = vertices
           self.graph2 = []
           self.outcome2 = dict()
  6
           self.dj = dict()
 8
 9
      def addEdge(self,u,v,w):
 10
           self.graph2.append((w, u, v))
 11
           if u not in self.dj.keys():
               self.dj[u] = u
 15
           if v not in self.dj.keys():
               self.dj[v] = v
 16
 17
     def Kruskal(self):
 18
           self.graph2 = sorted(self.graph2, key = lambda item:item[0])
 19
 20
 21
           for edge in self.graph2:
               w, s, d = edge[0], edge[1], edge[2]
               if self.dj[d] != self.dj[s]:
                   tmp = self.dj[d]
                   self.dj[d] = self.dj[s]
 26
 27
                   for point in self.dj.keys():
 28
 29
                        if self.dj[point] == tmp:
                          self.dj[point] = self.dj[s]
 30
 31
                   key = str(s) + '-' + str(d)
 32
 33
                   self.outcome2[key] = w
               if len(self.outcome2) == self.V - 1:
                   break
 37
 38
          return self.outcome2
```

第 5~7 行。self.graph2 用來存放權重(w)、出發點(s)、目的點(d)。self.outcome 用來存放最後 spanning tree 的邊。Self.dj 為 disjoint set。

第 24~26 行。分別檢查 start 和 destination 的 root,如果 root 相同代表有迴路,不選;如果不同則在 minimum spanning tree 中連接該兩點。在 disjoint set 中將 destination 的 root 改成 start 的 root。

第 28~30。將其他與 start 原本的 root 相同的 vertex 的 root 改成 start 新的 root。

程式碼說明 - Dijkstra Algorithm:

```
1 class Graph():
      def __init__(self, vertices):
          self.V = vertices
         self.graph = [[None for column in range(vertices)] for row in range(vertices)]
         self.outcome = dict()
8
         self.finished = [False] * vertices
      def Dijkstra(self, s, initialize = True):
               for i, j in zip(range(self.V), self.graph[s]):
                   self.outcome[str(i)] = j
               self.finished[s] = True
         else:
              base = self.outcome[str(s)]
              for i in range(self.V):
                   if s != i and self.graph[s][i] != 0:
                       d = base + self.graph[s][i]
                      if self.outcome[str(i)] == 0 and self.finished[i] == False:
                           self.outcome[str(i)] = d
29
30
31
                       elif self.outcome[str(i)] != 0 and d < self.outcome[str(i)]:</pre>
                          self.outcome[str(i)] = d
              self.finished[s] = True
          if False in self.finished:
              order = sorted(self.outcome.items(), key = lambda item:item[1])
target = None
                   if self.finished[int(i[0])] == False and i[1] != 0:
                       target = int(i[0])
               return self.Dijkstra(target, initialize = False)
          else:
48
               return self.outcome
```

第 6~8 行。self.graph 用來存放 adjacent matrix;self.outcome 用來存放起始點到 各點的最短距離;self.finished 用來標記該點使否已計算玩最短距離。

第 11~16 行。計算起始點到各點的最短距離。其中 initialize 為 True, 之後的遞迴 程式的 initialize 設為 False。

第 20~43 行。除了已被標記為「已計算出最小距離」的點外,選擇離起始點最近的點選擇離起始點最近的點。更新起始點到各點的最短距離,從起始點到各點的距離相對沒有加入新的點還短時則更新數值,標記選擇過的為「已計算出最小距離」的記號。

第 45 行。如仍有點的最短距離還未被計算完則進行遞迴。

三、 Dijkstra 與 Kruskal 原理說明

Shortest Path

想要知道從高雄到台南,如果開車的話,通常會利用查詢的交通網路來取得:最短路徑或者走哪一條路最符合經濟效益。諾以圖形網路來思考,就是任意兩個頂點之間的最短路徑或最少花費。

Dijkstra Algorithm

該方法用於計算由某個頂點到其他頂點的最短路徑。

D[k] = A[F, k], (k = 1, N)

 $S = \{F\}, V = \{1, 2,, N\}$

- A[F, k] 為頂點 F 到 k 的距離。
- D 為一個 N 維陣列用來存放某一頂點到所有頂點的最短距離。
- F表示起始頂點,V是網路中所有頂點的集合。
- S 也是頂點的集合。

重複執行以下兩個步驟,直到 V-S 是空集合為止。

- 1. 從 V-S 集合中找到一個頂點 x, 使得 D(x) 為最小值, 並把 x 放入 S 集合中。
- 2. 依 D[k] = min(D[k], D[x] + A[x, k])來調整陣列 D 得值。

該方法具有下列幾項特性:

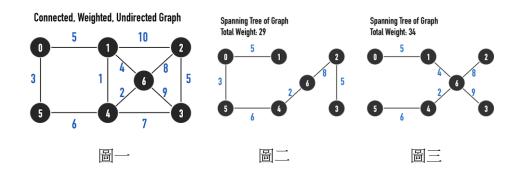
- 1. 如果 u 是目前所找到最短路徑之下一個節點,則 u 必屬於 V-S 集合中最小花費成本的邊。
- 2. 若 u 被選中,將 u 加入 S 集合中,則產生目前由起始點到 u 的最短路徑。

Minimum Spanning Tree (MST)

Spanning Tree 需滿足三個條件:

- 1. 連結所有 Graph 中的 vertex (點)的樹。
- 2. 沒有 cycle,代表一個 vertex 只能有一個 root。
- 3.若 Graph 有 V 個 vertex, Spanning Tree 只有 | V | -1 條 edge。

如圖一,考慮一個 connected、weighted 的 undirected graph,相同的 vertex 會有不同的 Spanning Tree,如圖二、三皆為其 Spanning Tree 的寫法。



由於 Graph 具有 weight,因此,不同的 Spanning Tree,可能有不同的 weight 總和,而其中,具有最小 weight 總和的樹,稱為 Minimum Spanning Tree (MST)。 MST 有很多實際應用。將網路頂點看做城市,邊看做連線城市的通訊網,邊的權重看做連線城市的通訊線路的成本,根據最小生成樹建立的通訊網就是這些城市之間成本最低的通訊網。其中如果有相同權值的邊線時,MST 並非唯一;如邊線的權值均不同,則 MST 唯一。

Kruskal Algorithm

Kruskal Algorithm 為建立 MST 的其中一種方法。該演算法將各邊線依權值大小由小到大排列,從權值最低的邊線開始架構 MST,依序拿最小成本的邊來搭建 MST,如果加入的邊線會造成迴路則捨棄不用,直到加入了 | V | -1 條邊線為止。

四、參考資料

Dijkstra 與 Kruskal 原理說明:

- 1. http://alrightchiu.github.io/SecondRound/minimum-spanning-treeintrojian-jie.h tml
- 2. http://alrightchiu.github.io/SecondRound/minimum-spanning-treekruskals-algorithm.html
- 3. 課堂 Minimum Spanning Tree 講義
- 4. 課堂 Shortest Path 講義
- 5. 李淑馨,資料結構使用 PYTHON,深石出版,2019

程式碼:

- 1. 課堂 Minimum Spanning Tree 講義
- 2. 課堂 Shortest Path 講義