

8. előadás

TÖBBVÁLTOZÓS FÜGGVÉNYEK.

Eddigi tanulmányaink során **egyváltozós analízissel**, vagyis $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ típusú (vagy másképpen fogalmazva valós-valós) függvényekkel foglalkoztunk. Láttuk, hogy az alapvető fogalmak a szóban forgó függvényeknek a *határértéke*, *folytonossága*, *deriváltja és integrálja*. A továbbiakban a **többváltozós analízis** alapjaival fogunk megismerkedni. Az egyváltozós analízis alapvető fogalmainak és eredményeinek az $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($1 \leq n, m \in \mathbb{N}$) típusú (az ún. vektor-vektor) függvényekre való kiterjesztéséről lesz szó.

De mi az alapja ennek a kiterjesztésnek? Eleveítsük fel újra a *függvény pontbeli határértékének* fogalmát! Legyen $f \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ és $a \in \mathcal{D}_f$. Azt mondjuk, hogy az f függvénynek az a pontban vett határértéke az A szám, ha

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta > 0, \forall x \in \mathcal{D}_f, 0 < |x - a| < \delta: |f(x) - A| < \varepsilon.$$

Ugyanez *környezetekkel* kifejezve:

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta > 0, \forall x \in (K_\delta(a) \setminus \{a\}) \cap \mathcal{D}_f: f(x) \in K_\varepsilon(A),$$

ahol

$$K_r(x) := \{y \in \mathbb{R} \mid |x - y| < r\} = (x - r, x + r)$$

az x valós szám $r > 0$ sugarú környezetét jelenti. Látható, hogy a fenti fogalom (még az $a \in \mathcal{D}_f$ torlódási pont fogalma is) teljesen leírható környezetekkel. Ez azt jelenti, hogy ha bevezetnénk a környezet fogalmát \mathbb{R}^n -ben, akkor változtatás nélkül általánosítani tudnánk a függvény pontbeli határértékének fogalmát.

Metrikus és normált terek

A környezet fogalma nem lehet akármilyen, mert akkor nem fogjuk tudni a határértéktől „elvárt” tulajdonságokat igazolni. A valós számok halmazán a $K_r(x)$ környezet nem más, mint azon pontok halmaza, amelyeknek távolsága az x ponttól kisebb, mint r . Ha ezen az úton maradunk, akkor csak egy *távolságfüggvényre* vagy más néven *metrikára* lesz szükségünk.

Mit jelent az, hogy metrika? Gondolhatunk arra, hogy a valós térben, ahol élünk, két pont távolsága mindig a két pontot összekötő egyenes szakasz hossza. Sajnos nem mindig tudunk egyenes úton eljutni az egyik ponttól a másikig, ezért sokszor szükséges egy ettől eltérő metrikát értelmezni. A matematikai analízis különböző metrikákat enged alkalmazni, azonban ezekkel szemben megkövetel néhány tulajdonságot.

Legyen $M \neq \emptyset$ egy adott halmaz és $d: M \times M \rightarrow \mathbb{R}$ olyan függvény, amelyre teljesül

- i. $d(x, y) \geq 0$ és $d(x, y) = 0 \iff x = y$ (pozitív definités),
- ii. $d(x, y) = d(y, x)$ (szimmetria),
- iii. $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$ (háromszög egyenlőtlenség)

minden $x, y, z \in M$ esetén. Ekkor az (M, d) együttest **metrikus térnek** nevezzük. Ugyanakkor azt mondjuk, hogy d **metrika** vagy **távolságfüggvény** M -en.

A $d(x, y) := |x - y|$ függvény metrika \mathbb{R} -en, és **természetes távolságnak** fogjuk nevezni, de ettől lényegesen eltérő metrikák is értelmezhetők. Pl. igazolható, hogy a

$$d_1(x, y) := \begin{cases} 0 & (x = y) \\ 1 & (x \neq y) \end{cases}$$

függvény metrika (ún. diszkrét metrika) \mathbb{R} -en, illetve a

$$d_2(x, y) := \frac{|x - y|}{1 + |x - y|} \quad \text{és} \quad d_3(x, y) := |e^x - e^y|$$

függvények szintén metrikák \mathbb{R} -en. Nevezetes metrika még a kódelméletben fontos szerepet játszó **Hamming-távolság**.

Ha az (M, d) metrikus tér egyben lineáris tér (vektortér), akkor minden x elem (vektor) nagyságát (hosszát) úgy értelmezzük, mint az elem nullától való távolságát. Erre a $\|x\|$ jelölést alkalmazzuk, azaz $\|x\| := d(x, 0)$. Tudjuk, hogy \mathbb{R} egy 1 dimenziós vektortérnek tekinthető, így ha d a természetes metrika, akkor $\|x\| = |x|$. Csak hogy az abszolút értéknek a következő tulajdonságai vannak:

$$\text{a) } |x| \geq 0, \quad \text{és} \quad |x| = 0 \iff x = 0,$$

$$\text{b) } |xy| = |x| |y|,$$

$$\text{c) } |x + y| \leq |x| + |y|$$

minden $x, y \in \mathbb{R}$ esetén. Ezeket az Analízis I. kurzuson igazoltuk, és számos állítás bizonyításában alkalmaztuk. Nem okoz meglepetést tehát a következő fogalom bevezetése.

Legyen $X \neq \emptyset$ egy lineáris tér \mathbb{R} -felett és $\|\cdot\| : X \rightarrow \mathbb{R}$ olyan függvény (ún. **norma**), amelyre teljesül

$$\text{i) } \|x\| \geq 0 \quad \text{és} \quad \|x\| = 0 \iff x = 0,$$

$$\text{ii) } \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \quad (\text{abszolút homogén}),$$

$$\text{iii) } \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad (\text{szubadditív})$$

minden $x, y \in X$ és $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén. Ekkor az $(X, \|\cdot\|)$ együtttest **normált térnek** nevezzük. Ugyanakkor azt mondjuk, hogy $\|x\|$ az $x \in X$ **elem normája**. Könnyen igazolható, hogy (X, d) metrikus tér, ha a d távolságot a norma segítségével értelmezzük:

$$d(x, y) := \|x - y\| \quad (x, y \in X).$$

Igazolható, hogy egy normából származó metrika abszolút homogén és eltolás invariáns, azaz

$$d(\lambda x, \lambda y) = |\lambda| d(x, y) \quad \text{és} \quad d(x + z, y + z) = d(x, y)$$

minden $x, y, z \in X$ és $\lambda \in \mathbb{R}$ esetén. Az abszolút homogenitás nem érvényes a fenti példákban szereplő d_1 , d_2 és d_3 metrikákra, de nyilván érvényes a természetes metrikára. A normákra még igazolható az

$$\left| \|x\| - \|y\| \right| \leq \|x - y\| \quad (x, y \in X)$$

egyenlőtlenséget.

A fentiek értelmében normákat kell keresünk \mathbb{R}^n -en, és rögtön hármat meg is tudunk adni:

$$\|x\|_2 := \left(\sum_{k=1}^n x_k^2 \right)^{1/2} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} \quad (\text{euklideszi norma}),$$

$$\|x\|_1 := \sum_{k=1}^n |x_k| = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n|,$$

$$\|x\|_\infty := \max\{|x_k| \mid k = 1, 2, \dots, n\} = \max\{|x_1|, |x_2|, \dots, |x_n|\},$$

ahol $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$.

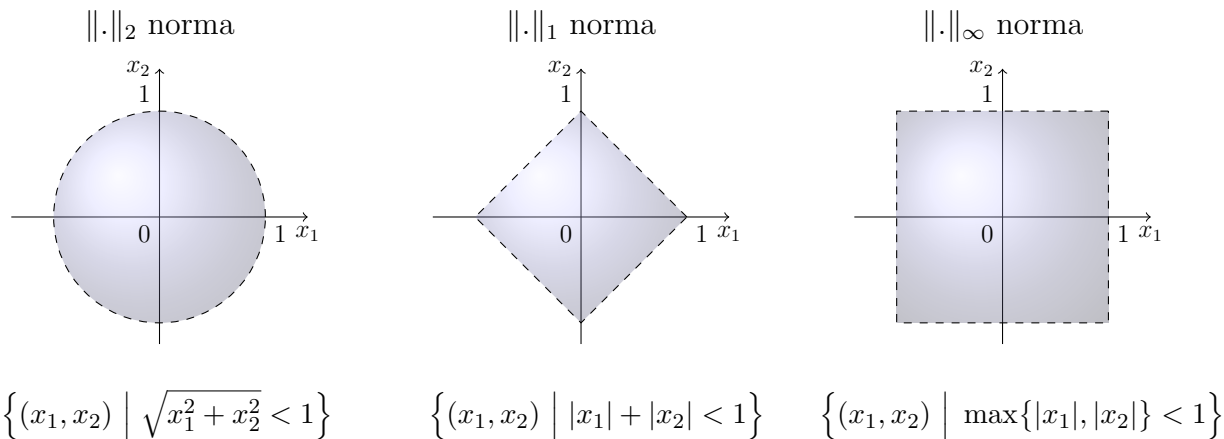
Mindhárom norma jó abban az értelemben, hogy visszaadják a szám abszolút értékét $n = 1$ esetén. Tehát mindhárom az abszolút érték általánosításának tekinthető. Akkor melyiket kellene használni? Ezek a normák egymással ekvivalensek, azaz bármelyik a másik konstansszorosával felülről becsülhető. Ez valóban így van, hiszen nem nehéz igazolni, hogy

$$\frac{1}{n} \|x\|_1 \leq \|x\|_\infty \leq \|x\|_2 \leq \|x\|_1 \quad (x \in \mathbb{R}^n).$$

De az is igaz, hogy véges dimenziós térben bármely két norma egymással ekvivalens. Ez azt jelenti hogy mindegy melyiket használunk, de mi az $\|x\|_2$ -t fogjuk preferálni. A normaekvivalencia nem azt jelenti, hogy hasonló környezeteket kapunk. A következő ábra mutatja \mathbb{R}^2 -ben a

$$K_1(0) = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid \|x - 0\| < 1\} \quad (0 = (0, 0))$$

origó középpontú egységsugarú környezetet a különböző normák szerint.



\mathbb{R}^n mint euklideszi tér

A **Matematikai alapok** tantárgyban az \mathbb{R}^n tér számos tulajdonságáról volt szó. Most felsoroljuk azokat az ismerteket, amelyekre a továbbiakban szükségünk lesz.

Legyen $n \in \mathbb{N}^+$ egy adott pozitív természetes szám. Az \mathbb{R}^n szimbólummal jelöljük a rendezett valós szám n -esek halmazát:

$$\mathbb{R}^n := \{x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \mid x_k \in \mathbb{R}, k = 1, 2, \dots, n\}.$$

Az x_1, x_2, \dots, x_n számokat az $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ pont (vektor) **koordinátáinak** vagy **komponenseinek** nevezzük.

\mathbb{R}^1 -et azonosítjuk \mathbb{R} -rel. A sík pontjai rendezett valós számpárokkal (vagyis az \mathbb{R}^2 halmaz elemeivel), a tér pontjai pedig rendezett valós számhármassokkal (vagyis \mathbb{R}^3 elemeivel) azonosíthatók. Az \mathbb{R}^n halmaz tehát ezek „természetes” általánosításaként fogható fel. Az $n > 3$ esetben \mathbb{R}^n -nek nincs szemléletes jelentése, de a fogalom mégis nélkülözhetetlen mind az elmélet, mind pedig az alkalmazások szempontjából.

A középiskolában a sík és a tér vektoraival több műveletet is értelmeztünk. Vektorok **összeadásának**, valamint **vektor** (valós) **számmal való szorzásának** a mintájára vezetjük be az \mathbb{R}^n halmazon az alábbi komponensenkénti műveleteket: ha $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, $y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ és $\lambda \in \mathbb{R}$, akkor

$$x + y := (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n), \quad \lambda \cdot x := (\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n).$$

Ezek az \mathbb{R}^n -beli műveletek rendelkeznek a sík és a tér vektorainak a középiskolában megismert 10 alapvető tulajdonságával. Röviden ezt úgy fejezzük ki, hogy \mathbb{R}^n **ezekkel a műveletekkel lineáris tér** (vagy **vektortér** \mathbb{R} **felett**). Ennek a vektortérnek a dimenziója pontosan n , azaz rendelkezik egy n darab tagból álló bázissal.

Kiemeljük azt fontos tényt is, hogy rögzített $n, m \in \mathbb{N}^+$ esetén az $n \times m$ -es valós elemű mátrixok $\mathbb{R}^{n \times m}$ szimbólummal jelölt halmazában is értelmezzük az összeadás és a számmal való szorzás műveleteket, és $\mathbb{R}^{n \times m}$ ezekkel a műveletekkel \mathbb{R} feletti lineáris tér.

A középiskolában a sík és tér vektorainak az összeadásán és a számmal való szorzásán kívül megismertedtünk még egy fontos művelettel, vektorok **skaláris szorzatával**. Ezt a fogalmat is fogjuk az \mathbb{R}^n lineáris térre is kiterjeszteni: Az $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, $y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ vektorok **skaláris szorzatát** az

$$\langle x, y \rangle := \sum_{k=1}^n x_k y_k = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$

valós számmal definiáljuk. A skaláris szorzat rendelkezik az euklideszi tér fogalmában szereplő 5 axiómával, ezért \mathbb{R}^n egy n -dimenziós euklideszi tér \mathbb{R} felett.

A skaláris szorzat segítségével értelmezhetjük \mathbb{R}^n -beli vektorok szögét, merőlegességét, illetve a hosszát (normát) és a távolságot. Ezekre a geometriában megszokott tulajdonságok jelentős része megmarad. Az $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ vektor **normáját** (**hosszát** vagy **abszolút értékét**) az

$$\|x\| := \|x\|_2 := \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

képlettel definiáljuk. Az $x, y \in \mathbb{R}^n$ vektorok **távolságán** az $\|x - y\|$ számot értjük. Ha a továbbiakban az \mathbb{R}^n euklideszi térről beszélünk, akkor mindig az \mathbb{R}^n lineáris térre és az azon értelmezett, a fenti skaláris szorzatból származó euklideszi normára gondolunk.

Egy $a \in \mathbb{R}^n$ pont $r (> 0)$ sugarú **környezetén** a

$$K_r(a) := \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - a\| < r\}$$

halmazt értjük. $n = 1$ esetén $K_r(a)$ az a pontra szimmetrikus $(a - r, a + r)$ nyílt intervallum. Ha $n = 2$, akkor $K_r(a)$ az a pont körüli r sugarú nyílt kör, $n = 3$ esetén pedig az a pont körüli r sugarú nyílt gömb. A „nyílt gömb” elnevezést használjuk akkor is, ha $n > 3$.

A $\emptyset \neq A \subset \mathbb{R}^n$ halmazt **korlátosnak** nevezzük, ha $\exists r > 0: A \subset K_r(0)$, vagyis A benne van egy 0 középpontú, alkalmas sugarú nyílt gömbben.

Környezetek segítségével (hasonlóan mint \mathbb{R} -ben) értelmezhetjük \mathbb{R}^n -ben is a következő „topológiai” fogalmakat.

Tegyük fel, hogy A az \mathbb{R}^n euklideszi térnek egy nem üres részhalmaza. Ekkor

- $a \in \mathbb{R}^n$ az A halmaz **torlódási pontja** (jelekkel $a \in A'$), ha $\forall K(a): K(a) \cap A$ végtelen halmaz, azaz az a pont minden környezete végtelen sok A -beli pontot tartalmaz,
- $a \in A$ az A halmaz **belső pontja** (jelekkel $a \in \text{int } A$), ha $\exists K(a): K(a) \subset A$,
- az A halmaz **nyílt halmaz**, ha minden pontja belső pont,
- az A halmaz **zárt halmaz**, ha $\mathbb{R}^n \setminus A$ nyílt halmaz.

Látható, hogy a környezettel kapcsolatos fogalmak és jelölés módja nem változtak a már ismert \mathbb{R} -beli fogalmakhoz és jelöléshez képest, de tulajdonságai különbözhetnek. A nyílt és zárt halmazok struktúrája jóval gazdagabb. Pl. \mathbb{R} -ben egy nyílt halmaz mindig előáll megszámlálhatóan sok nyílt intervallum uniójaként.

Többdimenziós térben nem fogunk rendezést értelmezni, így nem beszélhetünk alsó, felső korlátokról, maximum, minimumról, ill. szuprémum-, infimumról. A teret nem fogjuk bővíteni olyan ideális elemekkel, mint a $+\infty$ és a $-\infty$ szimbólumokkal tettük a valós számok halmazán.

Konvergenca az \mathbb{R}^n euklideszi térben

1. Definíció. Az $x: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$ függvényt \mathbb{R}^n -beli sorozatnak nevezzük. Az

$$x(k) =: x_k \quad (k \in \mathbb{N})$$

helyettesítési érték a sorozat **k -adik** vagy **k -indexű tagja**, a tag sorszámát jelző szám a tag **indexe**. Lehetséges jelölései:

$$x, \quad (x_k) \quad \text{vagy} \quad (x_0, x_1, x_2, \dots).$$

Mivel egy \mathbb{R}^n -beli pont koordinátáinak jelölésére szintén alsó indexet használunk, így a félreértések elkerülésére az (x_k) sorozat k -adik tagjának i -edik koordinátájára az $x_k^{(i)}$ jelölést alkalmazzuk. Adott (x_k) \mathbb{R}^n -beli sorozat és fix $i = 1, 2, \dots, n$ esetén beszélhetünk az $(x_k^{(i)})$ koordinátasorozatról, ami már valós sorozat lesz. A koordinátasorozatok fontos szerepet játszanak az \mathbb{R}^n -beli sorozatok vizsgálatában.

Azt mondjuk, hogy az (x_k) \mathbb{R}^n -beli sorozat **korlátos**, ha a sorozat értékkészlete korlátos, azaz ha az

$$\mathcal{R}_x = \{x_k \in \mathbb{R}^n \mid k \in \mathbb{N}\}$$

halmaz korlátos. Rendezés híján **egy \mathbb{R}^n -beli sorozat monotonitása nem értelmezhető**, de a koordinátasorozatok esetében van értelme a monotonitásnak.

Emlékeztetünk arra, hogy az $(x_k): \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ valós sorozatot akkor neveztük *konvergensnek*, ha

$$\exists A \in \mathbb{R} \text{ úgy, hogy } \forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists k_0 \in \mathbb{N}, \forall k > k_0: |x_k - A| < \varepsilon.$$

Látható, hogy a fogalom lényegében az \mathbb{R} -en értelmezett $d(x, y) = |x - y|$ természetes távolságon múlik. Ha ehelyett az \mathbb{R}^n euklideszi téren értelmezett $d(x, y) = \|x - y\|$ távolságfüggvényt használjuk, akkor általánosíthatjuk a sorozatok konvergenciájának fogalmát \mathbb{R}^n -re.

2. Definíció. Legyen $1 \leq n \in \mathbb{N}$. Azt mondjuk, hogy az \mathbb{R}^n euklideszi tér $(x_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$ sorozata **konvergens**, ha

$$\exists A \in \mathbb{R}^n \text{ úgy, hogy } \forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists k_0 \in \mathbb{N}, \forall k > k_0 : \|x_k - A\| < \varepsilon.$$

Ha A létezik, akkor az egyértelmű, és A -t az (x_k) sorozat **határértékének** nevezzük, és az alábbi szimbólumok valamelyikével jelöljük:

$$\lim (x_k) = A, \quad \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = A, \quad x_k \rightarrow A, \text{ ha } k \rightarrow +\infty.$$

Az (x_k) sorozat **divergens**, ha nem konvergens.

Figyeljük meg, hogy az (x_k) vektorsorozat pontosan akkor tart az A vektorhoz, ha az $\|x_k - A\|$ ($k \in \mathbb{N}$) normák sorozata \mathbb{R} -beli nullsorozat, azaz

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = A \iff \lim_{k \rightarrow +\infty} \|x_k - A\| = 0.$$

A következő tétel szerint egy vektorsorozat konvergenciája ekvivalens a koordináták sorozatainak a konvergenciájával.

1. Tétel. Legyen $n \in \mathbb{N}^+$. Egy \mathbb{R}^n -beli sorozat akkor és csak akkor konvergens, ha a sorozat minden koordinátasorozata konvergens, és a határértéke a határvektor megfelelő koordinátája, azaz

$$\mathbb{R}^n \ni x_k = (x_k^{(1)}, x_k^{(2)}, \dots, x_k^{(n)}) \rightarrow A = (A^{(1)}, A^{(2)}, \dots, A^{(n)}), \text{ ha } k \rightarrow +\infty$$

pontosan akkor igaz, ha minden $i = 1, 2, \dots, n$ koordinátára

$$x_k^{(i)} \rightarrow A^{(i)}, \text{ ha } k \rightarrow +\infty.$$

Bizonyítás. \Rightarrow Tegyük fel, hogy $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = A$, azaz $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|x_k - A\| = 0$. Rögzítsük az $i = 1, 2, \dots, n$ indexet. Mivel

$$0 \leq |x_k^{(i)} - A^{(i)}| \leq \sqrt{\sum_{j=1}^n |x_k^{(j)} - A^{(j)}|^2} = \|x_k - A\| \rightarrow 0, \text{ ha } k \rightarrow +\infty,$$

ezért a közrefogási elv szerint $\lim_{k \rightarrow +\infty} |x_k^{(i)} - A^{(i)}| = 0$, azaz $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k^{(i)} = A^{(i)}$.

\Leftarrow Tegyük fel, hogy minden $i = 1, 2, \dots, n$ indexre $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k^{(i)} = A^{(i)}$, azaz

$\lim_{k \rightarrow +\infty} |x_k^{(i)} - A^{(i)}| = 0$. Ekkor az

$$0 \leq \|x_k - A\| = \|x_k - A\|_2 \leq \|x_k - A\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_k^{(i)} - A^{(i)}| \rightarrow 0, \text{ ha } k \rightarrow +\infty,$$

egyenlőtlenség és ismét a közrefogási elv alkalmazásával azt kapjuk, hogy $\|x_k - A\| \rightarrow 0$, ha $k \rightarrow +\infty$, azaz $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = A$.

Példák:

- $\lim_{k \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{k}, \left(1 + \frac{1}{k}\right)^k \right) = (0, e)$, hiszen $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{k} = 0$ és $\lim_{k \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{k}\right)^k = e$.
- Az $x_k := \left(\frac{1}{k^2}, \frac{\sin k}{k}, k \right)$ ($k \in \mathbb{N}^+$) sorozat divergens, mert $\lim_{k \rightarrow +\infty} k = +\infty$.

A tétel segítségével a legtöbb számsorozatra vonatkozó állítást általánosíthatjuk \mathbb{R}^n -beli sorozatokra. A bizonyítás többnyire abból áll, hogy a koordináták sorozataira alkalmazzuk a megfelelő számsorozatokra vonatkozó tételt. Ezért \mathbb{R}^n -beli sorozatokra is igaz a határérték egyértelműségére vonatkozó tétel, az összegsorozat és a számszoros sorozat határértékére vonatkozó tétel, illetve a konvergens sorozat részsorozataira vonatkozó tétel.

A következő két állításban azt fogalmazzuk meg, hogy az \mathbb{R} -beli sorozatok konvergenciájára vonatkozó alapvető jelentőségű tételek az \mathbb{R}^n euklideszi térben is érvényesek.

2. Tétel (Cauchy-féle konvergenciakritérium). Legyen $n \in \mathbb{N}^+$. Az \mathbb{R}^n euklideszi tér (x_k) sorozata akkor és csak akkor konvergens, ha (x_k) Cauchy-sorozat, azaz

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists k_0 \in \mathbb{N}, \forall k, l > k_0: \|x_k - x_l\| < \varepsilon.$$

3. Tétel (Bolzano–Weierstrass-féle kiválasztási tétel). Az \mathbb{R}^n ($n \in \mathbb{N}^+$) euklideszi térben minden korlátos sorozatnak van konvergens részsorozata.

Az $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ típusú függvények

Olyan függvényekkel fogunk foglalkozni, amelyeknek értelmezési tartományuk része az \mathbb{R}^n halmaznak, és értékkészletük része az \mathbb{R}^m halmaznak, ahol n és m pozitív egész számok. Tehát

$$f: \mathbb{R}^n \ni (x_1, x_2, \dots, x_n) \mapsto (y_1, y_2, \dots, y_m) \in \mathbb{R}^m.$$

Ha $n = 1$ vagy $m = 1$, akkor ezek a függvények leegyszerűsödnek, és speciális értelmezésekkel kerülünk szembe.

1. $f \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ✓ A valós-valós függvényekkel már részletesen foglalkoztunk.

2. $f \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($m > 1$). Ekkor **valós (egy)változós vektor értékű függvényekről** beszélünk. Az ilyen függvények felírhatók

$$f(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_m(t)) \quad (t \in \mathcal{D}_f \subset \mathbb{R})$$

alakban, ahol az $x_i: \mathcal{D}_f \rightarrow \mathbb{R}$ valós-valós függvényeket **koordinátafüggvényeknek** nevezzük ($i = 1, 2, \dots, m$). Ha $m = 2$, akkor úgy tudjuk szemléltetni egy ilyen függvény értékkészletét, hogy a koordinátasíkon ábrázoljuk az $(x_1(t), x_2(t))$ koordinátájú pontokat, ahol $t \in \mathcal{D}_f$. Ha egy síkbeli görbe pontjait ilyen módon előállítjuk, akkor **paraméteres görbéről** beszélünk, ahol t a paraméter. Hasonlóan járunk el térbeli görbék esetén, ebben az esetben $m = 3$.

Matlab programmal a következő egyszerű kóddal tudunk paraméteres görbéket előállítani:

Síkbeli görbék

```
syms t
x1 = ...;           %x1(t) fv.
x2 = ...;           %x2(t) fv.
fplot(x1,x2,[a b]) %a<=t<=b
```

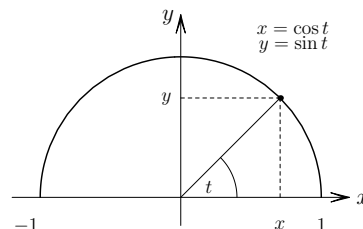
Térbeli görbék

```
syms t
x1 = ...;           %x1(t) fv.
x2 = ...;           %x2(t) fv.
x3 = ...;           %x3(t) fv.
fplot3(x1,x2,x3,[a b]) %a<=t<=b
```

Példák:

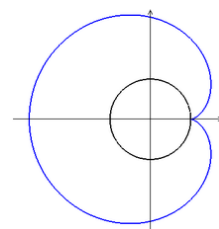
a) **a félkörív:**

$$f(t) := (\cos t, \sin t) \quad (t \in [0, \pi])$$



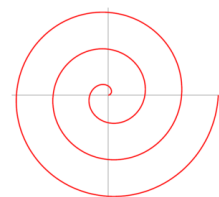
b) **a kardioid (szívgörbe):**

$$f(t) := (2 \cos t - \cos 2t, 2 \sin t - \sin 2t) \quad (t \in [0, 2\pi])$$



c) **az arkhimédészi spirális:**

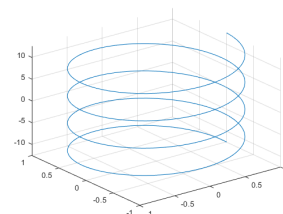
$$f(t) := (t \cos t, t \sin t) \quad (t \geq 0)$$



d) **a hengerre írható csavarvonal:**

(a sugarú, m menetemelkedésű csavarvonal)

$$f(t) := \left(a \cos t, a \sin t, \frac{m}{2\pi} t \right) \quad (t \in \mathbb{R})$$



Megjegyzések.

1. Itt hívjuk fel ismét a figyelmüket a [MacTutor](#) honlapra. Ezen – többek között – matematikusok (Arkhimédészről napjainkig) életrajzáról és munkásságáról található részletes információkat. Ugyanezen az oldalon a „CURVES” menüpont alatt számos [klasszikus görbe](#) leírását találhatják meg.
2. A [Néhány nevezetes síkgörbe](#) című segédanyagban pedig bizonyos görbék származtatásáról olvashatnak.

3. $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ($n > 1$). Ekkor **n változós valós értékű függvényekről** beszélünk. Pl.

$$f \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) := f(x_1, x_2, x_3) := \sqrt{1 - x_1^2 - x_2^2 - x_3^2} = \sqrt{1 - \|x\|^2} \quad (\|x\| \leq 1)$$

vagy

$$f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) = x^3 y - e^{xy} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2).$$

Ha $n = 2$, akkor **kétváltozós valós értékű függvényekről** beszélünk. Az ilyen függvényeket a

$$\text{Gr}_f := \{(x, y, f(x, y)) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathcal{D}_f\}$$

térbeli halmazzal, az ún. **függvény grafikonjával** tudjuk ábrázolni, ami egy térbeli felületet határoz meg. Ennek alakját úgy tudjuk szemléltetni, hogy a felületen olyan görbesereget rajzolunk fel, amelynek tagjai a felület és olyan síkok metszete, amely az xy síkra merőleges, de az x vagy az y tengellyel párhuzamos. Egy másik módszer olyan görbesereget felrajzolni, amelynek tagjai a felület és olyan síkok metszete, amely párhuzamos az xy síkkal. Adott $c \in \mathcal{R}_f$ az

$$\{(x, y, c) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in \mathcal{D}_f, f(x, y) = c\}$$

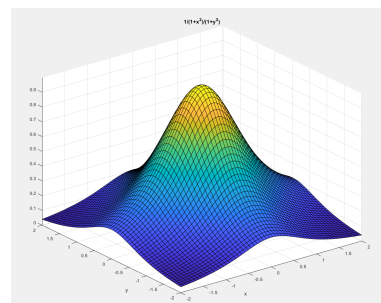
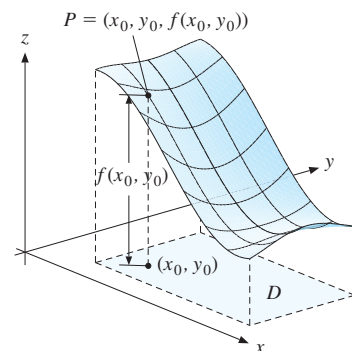
halmazt a grafikon c paraméterhez tartozó **szintvonalának** nevezzük. Ilyen ábrázolást a térképészetben használnak.

Matlab programmal az `fsurf` függvénnyel tudunk kétváltozós valós értékű függvények grafikonját ábrázolni. Pl. az

$$f(x, y) = \frac{1}{(1+x^2)(1+y^2)} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

függvény kódja:

```
syms x y
f = 1/(1+x^2)/(1+y^2);
fsurf(f, [-2, 2, -2, 2])
```



Előfordul, hogy a kétváltozós f függvény értéke minden $(x, y) \in \mathcal{D}_f$ pontban csak az $x^2 + y^2$ értéktől függ, azaz a $\|(x, y)\|$ értéktől, ami az (x, y) pont nullától (origótól) való távolsága. Ekkor a függvény szintvonalai olyan körök (vagy egy pont), amiknek középpontja a z tengelyen található. Elég lenne megtartani mindegyikből egyetlen egy pontot, és ezeket megforgatni a z tengely körül, hogy előállítsuk a felületet. Legyen ez a pont az, amire $x \geq 0$ és $y = 0$ teljesül. Így az f függvény grafikonját a

$$g(x) := f(x, 0) \quad ((x, 0) \in \mathcal{D}_f, x \geq 0)$$

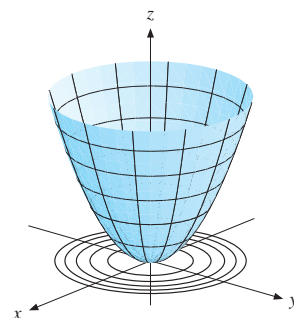
függvény a z tengely körüli megforgatásával kapjuk.

Példák:

a) **a forgásparaboloid:**

$$f(x, y) := x^2 + y^2 \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

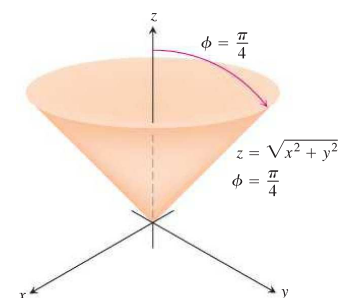
a $g(x) := x^2$ ($x \geq 0$) parabolaág megforgatásával kapott forgásfelület.



b) **a forgáskúp:**

$$f(x, y) := \sqrt{x^2 + y^2} \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

a $g(x) := \sqrt{x^2} = x$ ($x \geq 0$) félegyenes megforgatásával kapott forgásfelület.



4. $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m > 1$). Ekkor **n változós m dimenziós vektor értékű függvényekről** beszélünk röviden **vektor-vektor függvényekről**. Az ilyen függvények felírhatók

$$f(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_m(x)) \quad (x \in \mathcal{D}_f \subset \mathbb{R}^n)$$

alakban, ahol az $f_i : \mathcal{D}_f \rightarrow \mathbb{R}$ n változós valós értékű függvényeket **koordinátafüggvényeknek** nevezzük ($i = 1, 2, \dots, m$). Pl.

$$f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x) := f(x_1, x_2) := (x_1^2, x_1 + x_2, x_1 x_2 - 3) \quad ((x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2)$$

Az $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ típusú függvények folytonossága

A sorozatok határértékéhez hasonlóan a többváltozós függvények folytonosságát is a valós-valós függvények folytonosságából nyerjük az euklideszi norma alkalmazásával.

3. Definíció. Azt mondjuk, hogy az $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) függvény **folytonos az $a \in \mathcal{D}_f$ pontban**, (jelben **$f \in C\{a\}$**), ha

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta > 0, \forall x \in \mathcal{D}_f, \|x - a\| < \delta: \|f(x) - f(a)\| < \varepsilon.$$

Megjegyzések.

1. Az euklideszi normára mindig a $\|\cdot\|$ jelölést alkalmazzuk függetlenül attól, hogy hány dimenziós a benne szereplő vektor.
2. A folytonosság fogalma leírható környezetekkel. $f \in C\{a\}$, ha $a \in \mathcal{D}_f$ és

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta > 0, \forall x \in K_\delta(a) \cap \mathcal{D}_f: f(x) \in K_\varepsilon(f(a)).$$

Ez pontosan megegyezik a valós-valós függvényeknél tanult fogalmával.

3. A folytonosság most is az f függvénynek azt a szemléletes tulajdonságát fejezi ki, hogy „ha x közel van az a ponthoz, akkor az $f(x)$ függvényérték közel van $f(a)$ -hoz”. De a közelség most azt jelenti, hogy a két pont euklideszi távolsága kicsi.

Nem nehéz igazolni, hogy **a norma folytonos függvény**. Ez azért igaz, mert ha $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) := \|x\|$, akkor $\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta := \varepsilon > 0$ úgy, hogy $\forall x \in \mathbb{R}^n$ esetén, ha $\|x - a\| < \delta$, akkor

$$\|f(x) - f(a)\| = \left| \|x\| - \|a\| \right| \leq \|x - a\| < \delta = \varepsilon.$$

Másrészt, a $\text{pr}_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $\text{pr}_i(x) := x_i$ ($i = 1, 2, \dots, n$) ún. **projekciók** (a ponthoz rendeli az i -dik koordinátáját) szintén folytonos függvények. Valóban, $\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta := \varepsilon > 0$ úgy, hogy $\forall x \in \mathbb{R}^n$ esetén, ha $\|x - a\| < \delta$, akkor

$$\|\text{pr}_i(x) - \text{pr}_i(a)\| = |x_i - a_i| \leq \sqrt{\sum_{k=1}^n (x_k - a_k)^2} = \|x - a\| < \delta = \varepsilon.$$

Azt a tényt, hogy $\forall a \in \mathcal{D}_f: a \in C\{a\}$, azaz f folytonos minden értelmezési tartománybeli pontjában, az $f \in C$ jelöléssel fogjuk rövidíteni. Az előzőek szerint $\|\cdot\| \in C$ és $\text{pr}_i \in C$ ($i = 1, 2, \dots, n$).

4. Tétel (A folytonosságra vonatkozó átviteli elv). Legyen $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) és $a \in \mathcal{D}_f$. Ekkor

$$f \in C\{a\} \iff \forall (x_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{D}_f, \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a \text{ esetén } \lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) = f(a).$$

Bizonyítás. Hasonlóan igazolható, mint valós-valós függvények esetén, a környezetekkel leírt folytonosság fogalmából kiindulva.

Megjegyzés. Az átviteli elvből következik, hogy ha $\exists (x_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{D}_f$ sorozat, amely az a ponthoz konvergál, de

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) \neq f(a),$$

akkor az f függvény nem folytonos az a pontban.

Az átviteli elvvel és a sorozatok határértékére vonatkozó műveleti tételekkel nem nehéz igazolni a következő állításokat.

Műveletek folytonos függvényekkel:

1. Ha $f, g \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) és $f, g \in C\{a\}$, akkor

a) $f + g \in C\{a\}$ és $\lambda f \in C\{a\}$ ($\lambda \in \mathbb{R}$)

b) az $m = 1$ esetben $f \cdot g \in C\{a\}$ és $g(a) \neq 0$ esetén $\frac{f}{g} \in C\{a\}$.

2. Ha $g \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$), $g \in C\{a\}$ és $f \in \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$ ($m, p \in \mathbb{N}^+$), $f \in C\{g(a)\}$, akkor $f \circ g \in C\{a\}$.

Példa: A fenti állításokból igazolható, hogy

$$f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) := \frac{x+y}{x^2+1} - \sin(xe^{x-y^3} + \pi) \in C$$

hiszen $\sin, \exp \in C$, illetve ha $\text{pr}_1(x, y) := x$ és $\text{pr}_2(x, y) := y$, akkor $\text{pr}_1, \text{pr}_2 \in C$.

Példa: Az

$$f(x, y) := \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & ((x, y) \neq (0, 0)) \\ 0 & ((x, y) = (0, 0)) \end{cases}$$

függvény nem folytonos a $(0, 0)$ pontban. Valóban az átviteli elv szerint $f \notin C\{(0, 0)\}$, hiszen $(x_k, y_k) := \left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) \rightarrow (0, 0)$ ha $k \rightarrow +\infty$, de

$$f(x_k, y_k) = f\left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) = \frac{\frac{1}{k} \cdot \frac{1}{k}}{\frac{1}{k^2} + \frac{1}{k^2}} = \frac{1}{2} \not\rightarrow 0 = f(0, 0).$$

A következő tétel azt mondja ki, hogy az n változós m dimenziós vektor értékű függvények folytonossága visszavezethető n változós valós értékű függvények folytonosságára.

5. Tétel. Legyen $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) és $a \in \mathcal{D}_f$. Ekkor

$$f \in C\{a\} \iff f_i \in C\{a\} \quad (i = 1, 2, \dots, m),$$

ahol $f_i : \mathcal{D}_f \rightarrow \mathbb{R}$ az f függvény koordinátafüggvényei.

Bizonyítás. A sorozatok konvergenciája visszavezethető a koordinátasorozatok konvergenciájára. Ez azt jelenti, hogy az átviteli elv a következő alakban írható:

$$f \in C\{a\} \iff \forall (x_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{D}_f, \lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = a \text{ esetén } \lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k)^{(i)} = f(a)^{(i)}.$$

minden $i = 1, 2, \dots, m$ esetén. Ekkor a tétel állítása az $f(x)^{(i)} = f_i(x)$ ($x \in \mathcal{D}_f$) egyenlőségből következik.

Példa: A fenti állításból igazolható, hogy

$$f \in \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad f(x, y) := \left(\frac{x+y}{x^2+1}, \sin(xe^{x-y^3} + \pi) \right) \in C$$

hiszen az

$$f_1(x, y) := \frac{x+y}{x^2+1}, \quad f_2(x, y) := \sin(xe^{x-y^3} + \pi) \quad ((x, y) \in \mathbb{R}^2)$$

koordinátafüggvényeiről a műveleti tétel alapján igazolhatjuk, hogy $f_1, f_2 \in C$.

Felmerül a kérdés, hogy az n változós valós értékű függvények folytonosságát vissza tudjuk-e vezetni valós-valós függvények folytonosságára. Arra gondolnánk, hogy ha lerögzítjük az $a \in \mathcal{D}_f$ pont koordinátáit az i -edik koordináta kivételével, akkor elegendő lenne megvizsgálni a

$$g_i^{(a)}(x) := f(a_1, a_2, \dots, a_{i-1}, x, a_{i+1}, \dots, a_n) \quad (x \in \mathbb{R}, (a_1, a_2, \dots, a_{i-1}, x, a_{i+1}, \dots, a_n) \in \mathcal{D}_f)$$

függvényt minden $i = 1, 2, \dots, n$ esetén. Ez sajnos **nem igaz**. Pl. már láttuk, hogy az

$$f(x, y) := \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & ((x, y) \neq (0, 0)) \\ 0 & ((x, y) = (0, 0)) \end{cases}$$

függvény nem folytonos az $a = (0, 0)$ pontban. Azonban a $g_1^{(a)}(x) = f(x, 0) = 0$ ($x \in \mathbb{R}$) és a $g_2^{(a)}(y) = f(0, y) = 0$ ($y \in \mathbb{R}$) függvények folytonosak a 0 pontban.

6. Tétel (Weierstrass tétele.). Legyen $n \in \mathbb{N}^+$ és tegyük fel, hogy

a) $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$,

b) \mathcal{D}_f korlátos és zárt halmaz az \mathbb{R}^n euklideszi térben,

c) $f \in C$.

Ekkor az f függvénynek vannak abszolút szélsőérték helyei, azaz

$$\exists x_1 \in \mathcal{D}_f, \forall x \in \mathcal{D}_f: f(x) \leq f(x_1) \quad (x_1 \text{ abszolút maximumhely}),$$

$$\exists x_2 \in \mathcal{D}_f, \forall x \in \mathcal{D}_f: f(x_2) \leq f(x) \quad (x_2 \text{ abszolút minimumhely}).$$

Bizonyítás. Az egyváltozós esetben bemutatott bizonyítás adaptálható többváltozós esetre.

Az $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ típusú függvények határértéke

A függvény határértéke szintén a valós-valós eset általánosításaként kerül bevezetésre.

4. Definíció. Az $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) függvénynek az $a \in \mathcal{D}'_f$ pontban **van határértéke**, ha $\exists A \in \mathbb{R}^m$, hogy

$$\forall \varepsilon > 0\text{-hoz } \exists \delta > 0, \forall x \in \mathcal{D}_f, 0 < \|x - a\| < \delta: \|f(x) - A\| < \varepsilon.$$

Ekkor A -t a függvény a pontbeli határértékének nevezzük, és az alábbi szimbólumok valamelyikével jelöljük:

$$\lim_a f = A, \quad \lim_{x \rightarrow a} f(x) = A, \quad f(x) \rightarrow A, \text{ ha } x \rightarrow a.$$

A határérték fogalma is megadható környezetekkel, ami pontosan megegyezik a valós-valós függvényeknél leírtakkal. A határérték egyértelmősége környezetekkel ugyanúgy igazolható, mint valós-valós függvények esetében. Ugyanez mondható az átviteli elvre.

7. Tétel (A határértékre vonatkozó átviteli elv). Legyen $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) és $a \in \mathcal{D}'_f$. Ekkor

$$\lim_a f = A \in \mathbb{R}^m \iff \forall (x_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{D}_f \setminus \{a\}, \lim_{k \rightarrow +\infty} (x_k) = a \text{ esetén } \lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) = A.$$

Megjegyzés. Az átviteli elvből következik, hogy ha van két olyan $(x_k), (y_k) : \mathbb{N} \rightarrow \mathcal{D}_f \setminus \{a\}$ sorozat, amely az a ponthoz konvergál, de

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} f(x_k) \neq \lim_{k \rightarrow +\infty} f(y_k),$$

akkor az f függvénynek nincs határértéke az a pontban.

Példa: Az

$$f(x, y) := \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2} & ((x, y) \neq (0, 0)) \\ 0 & ((x, y) = (0, 0)) \end{cases}$$

függvénynek nincs határértéke a $(0, 0)$ pontban, hiszen ha $k \rightarrow +\infty$, akkor

$$\left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) \rightarrow (0, 0) \quad \text{és} \quad f\left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) = \frac{\frac{1}{k} \cdot \frac{1}{k}}{\frac{1}{k^2} + \frac{1}{k^2}} = \frac{1}{2},$$

$$\left(0, \frac{1}{k}\right) \rightarrow (0, 0) \quad \text{és} \quad f\left(0, \frac{1}{k}\right) = \frac{0 \cdot \frac{1}{k}}{0 + \frac{1}{k^2}} = 0.$$

Tehát két, a $(0, 0)$ ponthoz tartó sorozat képsorozatának határértéke különbözik.

A folytonosság és a határérték kapcsolatát fejezi ki a következő állítás.

8. Tétel. Tegyük fel, hogy $f \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($n, m \in \mathbb{N}^+$) és $a \in \mathcal{D}_f \cap \mathcal{D}'_f$. Ekkor

$$f \in C\{a\} \iff \exists \lim_a f \text{ és } \lim_a f = f(a).$$