

Az  $M := M(t, k^-, k^+)$  gépi számhalmazra vonatkozó állítások közül melyik igaz?

- (A)  $M$  tartalmazza a 0-t.
- (B) Bármely két szomszédos elem távolsága azonos.
- (C)  $M$  elemei  $\varepsilon_0$ -ra szimmetrikusan helyezkednek el.
- ~~(D)  $M$  páros számú elemet tartalmaz.~~

Az alapműveletek hibakorlátaira vonatkozó ismereteink szerint mely állítás hamis?

- (A) Két egymáshoz közeli szám összegének képzése nem növeli nagy mértékben az eredmény relatív hibakorlátját.
- (B) Két egymáshoz közeli szám összegének képzése nem növeli nagy mértékben az eredmény abszolút hibakorlátját.
- (C) Két egymáshoz közeli szám különbségének képzése nem növeli nagy mértékben az eredmény relatív hibakorlátját.
- (D) Két egymáshoz közeli szám különbségének képzése nem növeli nagy mértékben az eredmény abszolút hibakorlátját.

Az  $Ax = b$  lineáris egyenletrendszer megoldását Gauss-elimináció segítségével szeretnénk kiszámítani. Az alábbi állítások közül melyik igaz?

- (A) Ha  $\det(A) = 0$ , akkor a Gauss-elimináció nem hajtható végre sor- és oszlopcsere nélkül.
- (B) Ha  $\det(A) = 0$ , akkor a lineáris egyenletrendszernek biztosan nincs megoldása.
- (C) Ha  $\det(A) \neq 0$ , akkor a Gauss-elimináció lehet, hogy nem végrehajtható sor- és oszlopcsere nélkül.
- (D) Ha  $\det(A) \neq 0$ , akkor a lineáris egyenletrendszernek lehet, hogy két megoldása van.

Melyik mátrixnorma nem indukált az alábbiak közül?

(A)  $\|\cdot\|_1$

(B)  $\|\cdot\|_2$

(C) Minden mátrixnorma indukált.

(D)  $\|\cdot\|_F$

Tekintsünk egy 23 pontra épülő interpolációs feladatot! Hány darab harmadrendű osztott differencia tartozik az adott osztópont rendszerhez?

(A) 20

~~(B) 21~~

(C) 19

(D) 0

Legyenek  $x_0 = -1, x_1 = 1, x_2 = 4$  az interpoláció alappontjai valamint  $L_2(x)$  a pontokra illeszkedő interpolációs polinom.

Bővítsük az alappontok rendszerét egy új  $x_3 = 5$  osztóponttal. Mi lesz a harmadfokú interpolációja a függvénynek az  $x_0 = -1, x_1 = 1, x_2 = 4, x_3 = 5$  alappontokra támaszkodva, ha ismerjük  $f[-1, 1, 4, 5] = \frac{2}{3}$  osztott differencia értékét?

~~(A)  $L_2(x) + \frac{2}{3}(x+1)(x-1)(x-4)(x-5)$~~

(B)  $L_2(x) - x(x+1)(x-4)$

(C)  $L_2(x) + \frac{2}{3}(x+1)(x-1)(x-4)$

(D)  $L_2(x) - \frac{2}{3}(x+1)(x-1)(x-4)$

Mely feltétel nem szükséges a Newton módszer lokális konvergenciájához?

- (A)  $f \in C^2[a, b]$
- (B)  $\exists m > 0 : \forall x \in (a, b) : |f'(x)| < m$
- (C)  $\exists M > 0 : \forall x \in (a, b) : |f''(x)| < M$
- (D) Mindháromra szükség van

Az alábbiak közül melyik intervallumon van fixpontja az  $f(x) := x^3 - 3x$  függvénynek?

- (A)  $[2.5; 3]$ .
  - (B)  $[-1; -0.5]$ .
  - (C)  $[4; 5]$ .
  - (D)  $[0; 2]$ .
- $f(x) = x$

Melyik állítás igaz az  $n$ -fokú polinomokra tanult Horner algoritmusra?

- (A) Műveletigénye a fokszámmal négyzetes arányban nő.
- (B) Tetszőleges folytonos függvény gyökeinek meghatározására alkalmazható.
- (C) Szélsőérték meghatározására is közvetlenül alkalmazható.
- (D) Polinom deriváltjainak kiszámítására is alkalmazható.

Tekintsük a következő kvadratúraformulát.

$$\int_{-3}^2 f(x) dx \approx 5 \cdot \left( A \cdot f(-3) + \frac{25}{36} f(0) + \frac{1}{12} \cdot f(2) \right)$$

Hogyan válasszuk meg az  $A$  együttható értékét, hogy interpolációs kvadratúraformulát kapjunk?

- (A)  $A = \frac{2}{3}$ .
- (B)  $A = 0$ .
- (C)  $A = \frac{2}{9}$ .
- (D)  $A = \frac{9}{2}$ .

Az alábbiak közül melyik tanult tétel garantálja a legmagasabb rendű konvergenciát?

- (A) Húrmódszer konvergenciatétele
- (B) Banach-féle fixponttétel
- (C) Newton módszer monoton konvergenciája
- (D) Mindegyik csak 1-rendű konvergenciát garantál

Legyen az  $f(x) = x^n$  függvény  $x_0, x_1, \dots, x_n$ , ( $n \geq 10$ ) különböző alappontokra illesztett interpolációs polinomja  $L_n(x)$ ! Az alábbiak közül melyik a helyes formula az interpoláció hibájára?

(A)  $f(x) - L_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} \cdot \omega_n(x)$

(B)  $f(x) - L_n(x) = 0$

(C)  $f(x) - L_n(x) = \omega_n(x)$

~~(D)  $f(x) - L_n(x) = \frac{x}{(n+1)!} \cdot \omega_n(x)$~~

Legyen  $t \in \mathbb{N}^+$ ,  $t > 4$  és tekintsük az  $M(t, t, t)$  gépi számhalmazt! Milyen hosszú lesz tetszőleges 3 egymást követő pozitív gépi szám által kifeszített intervallum?

(A) 1

(B) 3

~~(C)  $t$~~

(D) Az egymást követő  $M$ -beli pozitív gépi számok távolsága nem állandó, ezért nem lehet megmondani.

Az alábbiak közül melyik  $\varphi$  függvény kontrakció a megadott intervallumon?

(A)  $\varphi(x) = \sqrt{x+1}$ ,  $x \in [1, 2]$

(B)  $\varphi(x) = \frac{x+1}{3}$ ,  $x \in [1, 2]$

(C) Mindkettő kontrakció

~~(D) Egyik sem kontrakció~~

Az alábbi,  $P$  értékeire vonatkozó Horner-algoritmusból adódó táblázat alapján mi lesz  $(Q(3) + \frac{1}{2}) \cdot P''(1)$  értéke, ahol  $P(x) = Q(x) \cdot (x - 1)$ ?


$a_i$	1	-9	23	-15
$\xi_i$	1	1	-8	15
$a_i^{(1)}$	1	-8	15	0
$\xi_i$	1	1	-7	
$a_i^{(2)}$	1	-7	8	
$\xi_i$	1	1		
$a_i^{(3)}$	1	-6		


(A) -6

(B) 6

(C) -3

(D) 3

Az alábbi számok közül melyiket NEM tartalmazza az  $M(6, -1, 5)$  gépi számhalmaz? 

(A)  [01101 | 0]

(B) [01101 | -1]

(C) [10101 | -2]

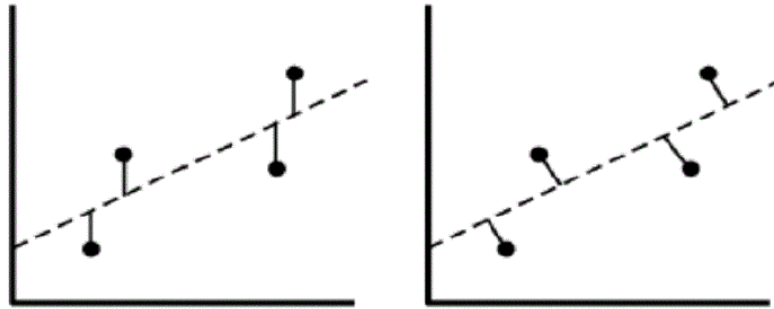
(D) Egyiket sem.

Ha az  $e$  szám értékét a 3-al közelítjük, melyik a jó abszolút hibakorlát az alábbiak közül?

- (A)  $\Delta_3 = 0.15$ .
- (B)  $\Delta_3 = 0.3$ .
- (C)  $\Delta_3 = 0.05$ .
- (D) Egyik sem.

Tekintsük az  $Ax = b$  lineáris egyenletrendszert. Mikor érdemes használni az LU felbontást?

- (A) Ha ki akarjuk számolni  $A$  sajátértékeit.
- (B) A főelemkiválasztásos GE hatékony kiszámításához.
- (C) Ha több különböző jobb oldali  $b$  vektorra akarjuk kiszámolni az egyenletrendszer megoldását.
- (D) Igazából semmire nem jó, csak a vizsgára kell...



Melyik ábra szerinti távolságok négyzetösszegét minimalizálja az előadáson tanult legkisebb négyzetes egyenesillesztés?

- (A) A bal oldali ábrán lévő távolságokat.
- (B) A jobb oldali ábrán lévő távolságokat.
- (C) Mindkettőt.
- (D) Egyiket sem.

Az alábbi,  $P$  értékeire vonatkozó Horner-algoritmusból adódó táblázat alapján mi lesz  $P'(1) + P''(1)$  értéke?

$a_i$	1	-9	23	-15
$\xi_i$	1	1	-8	15
$a_i^{(1)}$	1	-8	15	0
$\xi_i$	1	1	-7	
$a_i^{(2)}$	1	-7	8	
$\xi_i$	1	1		
$a_i^{(3)}$	1	-6		

$P'$

$P''$

- (A) 2
- (B) -2
- (C) 0
- (D) -4



Tekintsük az  $(x_i, y_i)$ ,  $i = 0, \dots, n$  alappontokra illeszkedő interpolációs polinom Lagrange-alakját  $L_n(x)$  és a Newton-alakját  $N_n(x)$ . Melyik állítás igaz az alábbiak közül?

- (A)  $\exists x \in \mathbb{R} : L_n(x) \neq N_n(x)$
- (B)  $\forall x \in \mathbb{R} : L_n(x) = N_n(x)$
- (C)  $\forall x \in \mathbb{R} : L_n(x) = N_n(x) + N_{n-1}(x)$
- (D) Mindegyik igaz.

Tekintsük az  $(x_i, y_i)$ ,  $i = 0, \dots, n$  alappontokra illeszkedő interpolációs polinom Lagrange-alakját  $L_n(x)$  és a Newton-alakját  $N_n(x)$ . Melyik állítás igaz az alábbiak közül?

- (A)  $\exists x \in \mathbb{R} : L_n(x) \neq N_n(x)$
- (B)  $\forall x \in \mathbb{R} : L_n(x) = N_n(x)$
- (C)  $\forall x \in \mathbb{R} : L_n(x) = N_n(x) + N_{n-1}(x)$
- (D) Mindegyik igaz.

Legyenek a  $\varphi_i : [a; b] \rightarrow [a; b]$  ( $i = 1, 2$ ) függvények kontrakciók az  $[a; b]$  intervallumon a  $q_1 = 1/4$  és a  $q_2 = 1/2$  kontrakciós együtthatókkal. Melyik  $\varphi$  függvénnyel definiált fixpont-iteráció lesz a gyorsabb?

- (A)  $\varphi_1$  kétszer gyorsabb, mint  $\varphi_2$
- (B)  $\varphi_2$  kétszer gyorsabb, mint  $\varphi_1$
- (C) Mindkettő ugyanolyan gyors.
- (D) Egyik sem gyors.

Legyenek az  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  szimmetrikus mátrix sajátértékei:  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ . Ha tudjuk, hogy minden  $i = 1, \dots, n$  esetén  $\lambda_i > 0$ , akkor mit lehet mondani  $A$  egy tetszőleges Schur-komplementerének  $[A|A_{11}]$  sajátértékeiről?

- (A)  $[A|A_{11}]$ -nak csak negatív sajátértékei vannak.
- (B)  $[A|A_{11}]$ -nak csak pozitív sajátértékei vannak.
- (C)  $[A|A_{11}]$ -nak pozitív és negatív sajátértékei is vannak.
- (D)  $[A|A_{11}]$ -nak lesz nulla sajátértéke.

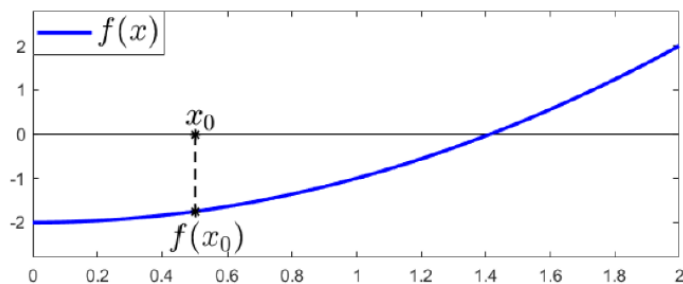
Az  $\int_{-1}^1 x^3 - x + 1 \, dx$  integrál értékét Simpson-formulával közelítjük. Mekkora az eredmény hibája?

- (A) 0
- (B)  $\frac{1}{4}$
- (C)  $\frac{1}{2}$
- (D) 1

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

A fenti mátrixsal felírt  $Ax = b$  lineáris egyenletrendszert melyik tanult módszerrel oldhatjuk meg a legkevesebb művelettel?

- (A) Gauss-eliminációval.
- (B) LU felbontással.
- (C) Progonka módszerrel.
- (D) Minegyik ugyanannyi műveletet igényel.



A monoton konvergencia tétel a fenti  $f \in C^2[0; 2]$  függvényre garantálja-e az  $x_0$ -ból indított Newton-módszer konvergenciáját?

- (A) A tétel alapján nem lehet eldönteni.
- (B) Konvergens.
- (C) Nem konvergens.
- (D) Egyik sem.

Melyik összefüggés nem helyes az  $S_m(f)$  ( $m$  páros) összetett Simpson formulára vonatkozóan?

(A)

$$S_m(f) = \frac{h}{3} \left( f(x_0) + 4 \sum_{k=1}^{m-1} f(x_k) + f(x_m) - 2 \sum_{k=1}^{\frac{m}{2}} f(x_{2k}) \right)$$

(B)

$$S_m(f) = \frac{h}{3} \left( f(x_0) + 4 \sum_{k=1}^{\frac{m}{2}} f(x_{2k-1}) + f(x_m) + 2 \sum_{k=1}^{\frac{m}{2}-1} f(x_{2k}) \right)$$

(C)  $S_m(f) = \frac{4 \cdot T_{2m}(f) + T_m(f)}{3}$

Műveletigények :

Gaus-elimináció.

$$\frac{2}{3}n^3 + \mathcal{O}(n^2).$$

Visszahelyettesítés (LER).

$$n^2 + \mathcal{O}(n).$$

LU-felbontás:

$$= \frac{2}{3}n^3 + \mathcal{O}(n^2).$$

Rovított GE (progonka módszer):

$$8n + \mathcal{O}(1).$$