

# Rockchip 电源 独立 DCDC 开发指南

发布版本:1.0

日期:2017.07

## 前言

### 概述

### 产品版本

芯片名称	内核版本
RK3399	Linux4.4
RK3328	Linux4.4
RK3368	Linux4.4
RK3288	Linux4.4
RK3036	Linux4.4
RK312X	Linux4.4

### 读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

## 修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2017-07-24	V1.0	ZQ	初始版本

## 目录

1	PWM	调压	.1-1
	1.1	驱动文件与 DTS 节点:	.1-1
2	SYR8	XX 调压	.2-1
	2.1	驱动文件与 DTS 节点:	.2-1
3	XZ32	1X 调压	.3-1
	3.1	驱动文件与 DTS 节点:	.3-1
4	DEBL	JG 接口	.4-1
	4.1	读取电源树:	.4-1
	4.2	手动设置电压	.4-1

## 1 PWM 调压

### 1.1 驱动文件与 DTS 节点:

```
驱动文件所在位置:
   drivers/regulator/PWM-regulator.c
   DTS 节点:
   vdd_center: vdd-center {
         compatible = "pwm-regulator";
         rockchip,pwm_id = <2>;
         rockchip,pwm voltage = <900000>;
         pwms = < &pwm2 0 25000 1>;
         regulator-name = "vdd_center";
         regulator-min-microvolt = <800000>;
         regulator-max-microvolt = <1400000>;
         regulator-always-on;
         regulator-boot-on;
      };
   参数说明:
   (1)
   rockchip,pwm_id = <2>;//pwm2
   rockchip,pwm_voltage = <900000>;//U-Boot 中 Init 的电压
  这两个参数主要是给 U-Boot 使用, kernel 不使用。
   (2)
   pwms = <&pwm2 0 25000 1>;
   PWM2 是引用 pwm2 节点, 25000 是 PWM 的周期, 1 是 PWM 电路极性是反极性。
   PWM 电路极性:
   正极性: PWM 占空比越大,输出电压越高
   反极性: PWM 占空比越大,输出电压越低
   (3)
   regulator-name = "vdd_center";
   PWM 输出电源的 name,用于调压时引用
   (4)
   regulator-min-microvolt = <800000>;
   regulator-max-microvolt = <1400000>;
   PWM 电路硬件支持的最大最小电压。这个一定要是实际的硬件值。(测试方法:把 PWM 口
强制拉高或拉低后对应输出的电压)
   (5)
   regulator-always-on;
   电源是否是常供电的,如果需要自己管理控制开关,此属性去掉。
   (6)
   regulator-boot-on;
```

U-Boot 中使用,用于判读此路是否需要在 U-Boot 阶段就开启。

## 2 SYR8XX 调压

#### 驱动文件与 DTS 节点: 2.1

驱动文件所在位置:

```
drivers/regulator/fan53555.c
DTS 节点:
vdd_cpu_b: syr827@40 {
      compatible = "silergy,syr827";
      reg = <0x40>;
      vin-supply = < &vcc5v0 sys>;
      regulator-compatible = "fan53555-reg";
      pinctrl-0 = <&vsel1_gpio>;
      vsel-gpios = <&gpio1 17 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
      regulator-name = "vdd_cpu_b";
      regulator-min-microvolt = <712500>;
      regulator-max-microvolt = <1500000>;
      regulator-ramp-delay = <1000>;
      fcs, suspend-voltage-selector = <1>;
      regulator-always-on;
      regulator-boot-on;
      regulator-initial-state = <3>;
          regulator-state-mem {
          regulator-off-in-suspend;
      };
   };
参数说明:
(1)
vin-supply = < &vcc5v0_sys>;
硬件输入电压,没有实际意义,主要是为了构建电源树使用。
(2)
pinctrl-0 = < \&vsel1 qpio>;
vsel-gpios = <&gpio1 17 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
fcs, suspend-voltage-selector = <1>;
这个重点说明一下。
这个 IO 是用来切换两组不同电压的,但是当前的做法是用来快速切换开关的。
fcs, suspend-voltage-selector = <1>;
vsel 脚为低的时候输出电压,拉高时关闭电压。默认是下拉的 IO。
fcs, suspend-voltage-selector = <0>;
vsel 脚为高的时候输出电压,拉低时关闭电压。默认是上拉的 IO。
这个要以实际的硬件填写。
备注:
VSEL 脚的功能也可以不做快速切换开关,用于休眠唤醒切换电压,只要去掉:
pinctrl-0 = <&vsel1_gpio>;
```

#### vsel-gpios = <&gpio1 17 GPIO\_ACTIVE\_HIGH>;

此时 vsel 脚接到 pmic sleep 上,功能:

#### fcs, suspend-voltage-selector = <1>;

vsel 脚为低的时候输出运行电压,拉高时输出待机电压(也可以设置成待机关闭)。默认是下拉的 IO。

#### fcs, suspend-voltage-selector = <0>;

vsel 脚为高的时候输出运行电压,拉低时输出待机电压也可以设置成待机关闭)。默认是上拉的 IO。

(3)

#### regulator-name = "vdd\_cpu\_b";

PWM 输出电源的 name,用于调压时引用

(4)

#### regulator-min-microvolt = <712500>;

#### regulator-max-microvolt = <1500000>;

软件限定的最大和最小值,超出范围后不允许设置。

(5)

#### regulator-always-on;

电源是否是常供电的,如果需要自己管理控制开关,此属性去掉。

(6)

#### regulator-boot-on;

U-Boot 中使用,用于判读此路是否需要在 U-Boot 阶段就开启。

(7)

#### regulator-ramp-delay = <1000>;

这个是控制调整电压的上升速度的。一般不需要修改,已经配置成最优了。

## 3 XZ321X 调压

#### 驱动文件与 DTS 节点: 3.1

驱动文件所在位置:

```
drivers/regulator/xz3216.c
DTS 节点:
xz3216: xz3216@60 {
      compatible = "xz3216";
      reg = <0x60>;
      status = "okay";
      regulators {
           \#address-cells = <1>;
           \#size-cells = <0>;
           xz3216_dc1: regulator@0 {
           req = <0>;
           regulator-compatible = "xz_dcdc1";
           regulator-name = "vdd cpu l";
           regulator-min-microvolt = <712500>;
           regulator-max-microvolt = <1400000>;
           regulator-always-on;
            regulator-boot-on;
           //regulator-initial-mode = <0x1>;
           regulator-initial-state = <3>;
           regulator-state-mem {
                regulator-off-in-suspend;
                regulator-suspend-microvolt = <1100000>;
            };
       };
    };
 };
参数说明:
备注:
regulator-name = "vdd_cpu_l";
输出电源的 name,用于调压时引用
(2)
regulator-min-microvolt = <712500>;
regulator-max-microvolt = <1500000>;
软件限定的最大和最小值,超出范围后不允许设置。
(3)
regulator-always-on;
电源是否是常供电的,如果需要自己管理控制开关,此属性去掉。
(4)
```

注意调频调压的改动:

如果此路是给 CPU 小核使用,还要修改:

```
&cpu_l0 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
    };
    &cpu_l1 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
    };
    &cpu_l2 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
    };
    &cpu_l3 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
    };
};
```

如果此路是给 CPU 大核使用,还要修改:

```
&cpu_b0 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
};
&cpu_b1 {
    cpu-supply = <&xz3216_dc1>;
};
```

如果此路给 GPU 使用,还需要修改:

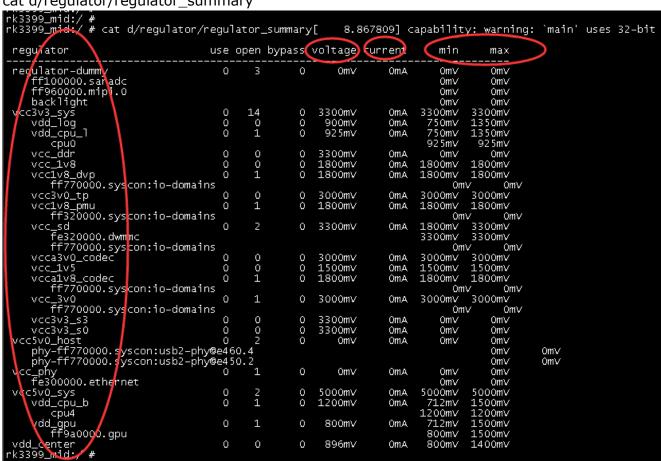
```
&gpu {
    status = "okay";
    mali-supply = <&xz3216_dc1>;
};
```

这个配置,要依据硬件中 Xz3126 实际的供电情况决定。(默认是按照发布的硬件电路配置的)

## 4 DEBUG 接口

### 4.1 读取电源树:

cat d/regulator/regulator\_summary



### 4.2 手动设置电压

```
开启宏:
```

Device Drivers ->

SOC (System On Chip) specific Drivers ->

选择 Rockchip pm\_test support

设置电压接口:

echo vdd\_center 1000000 > sys/pm\_tests/clk\_volt