Rockchip RK3399 USB 开发指南

文件标识: RK-SM-YF-101

发布版本: V1.3.2

日期: 2021-01-15

文件密级:□绝密 □秘密 □内部资料 ■公开

免责声明

本文档按"现状"提供,福州瑞芯微电子股份有限公司("本公司",下同)不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因,本文档将可能在未经任何通知的情况下,不定期进行更新或修改。

商标声明

"Rockchip"、"瑞芯微"、"瑞芯"均为本公司的注册商标,归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标,由其各自拥有者所有。

版权所有© 2021瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

瑞芯微电子股份有限公司

Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址: 福建省福州市铜盘路软件园A区18号

网址: <u>www.rock-chips.com</u>

客户服务电话: +86-4007-700-590

客户服务传真: +86-591-83951833

客户服务邮箱: fae@rock-chips.com

前言

概述

本文档提供 RK3399 USB 模块在不同 Linux 内核版本的 DTS 配置方法和使用方法。RK3399 支持两个 Type-C USB 3.0(Type-C PHY is a combination of USB 3.0 SuperSpeed PHY and DisplayPort Transmit PHY)和两个 USB 2.0 Host。其中,两个 Type-C USB 3.0 控制器硬件都可以支持 OTG(USB Peripheral 和 USB Host),并且向下兼容 USB2.0/1.1/1.0。此外,Type-C USB 3.0 可以根据实际的应 用需求,将物理接口简化设计为 Type-A USB 3.0/2.0,Micro USB 3.0/2.0 等多种接口类型,内核 USB 驱动已经兼容这几种不同类型的 USB 接口,只需要根据实际的硬件设计修改对应的板级 DTS 配置,就可以使能相应的 USB 接口。

产品版本

芯片名称	内核版本
RK3399	Linux-4.4、Linux-4.19

读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师: 软件工程师 技术支持工程师

修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2018-03- 01	V1.0	吴良 峰	初始版本
2019-01- 09	V1.1	吴良 峰	使用 markdownlint 修订格式
2019-06- 25	V1.2	吴良 峰	 增加 Type-C to Type-A USB 2.0 说明 增加 VBUS 供电说明 更新文档目录名称 参考示例由 EVB 改为 Sapphire Excavator Board 修订一些错误
2019-12- 20	V1.3	吴良 峰	 增加 Type-C to Type-A USB 3.0 OTG DTS 的配置说明 增加章节《OTG 切换命令》 增加章节《Linux-4.4 与 4.19 USB 3.0 DTS配置的差异点》 修订一些排版格式
2020-02- 19	V1.3.1	吴良 峰	增加免责声明,商标声明以及版权声明
2021-01- 15	V1.3.2	吴良 峰	1. 修订文档名称 2. 修订超链接问题 3. 修订一些格式错误

Rockchip RK3399 USB 开发指南

Type-C0/1 USB 3.0 DTS
Type-C0/1 USB Contr

Type-C0/1 USB Controller DTS

Type-C0/1 USB PHY DTS

Type-C0/1 USB 3.0 PHY DTS

Type-C0/1 USB 2.0 PHY DTS

Type-C1 USB OTG Mode DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 OTG DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 Host DTS

Type-C to Micro USB 3.0 OTG Mode DTS

Type-C to Micro USB 2.0 OTG Mode DTS

Type-C to Type-A USB 2.0

Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS

Type-C to Type-A USB 2.0 Host only mode DTS

Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS and Support DP 4 Lane

USB 2.0 Host DTS

USB 2.0 Host Controller DTS
USB 2.0 Host PHY DTS
USB 3.0 force to USB 2.0
OTG 切换命令
Linux-4.4 与 4.19 USB 3.0 DTS配置的差异点
关于 USB VBUS 供电的说明
参考文档

Type-C0/1 USB 3.0 DTS

Type-C 的接口类型如下图 1-1 所示。



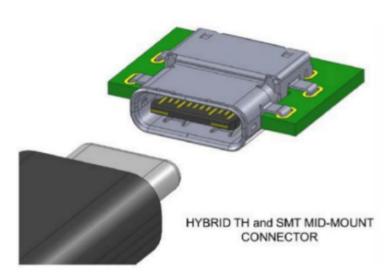


图 1-1 Type-C 接口类型示意图

RK3399 SoC 内部 4 个 USB 控制器与 USB PHY 的连接如下图 1-2 所示。

其中, DP 是指 Display Port 控制器, DP 与 USB 3.0 共用 Type-C PHY。如图 1-2 所示,一个完整的 Type-C 功能,是由 Type-C USB 3.0 PHY & DP PHY 和 USB 2.0 OTG PHY 两部分组成的,这两部分 PHY 在芯片内部的硬件模块是独立的,供电也是独立的。

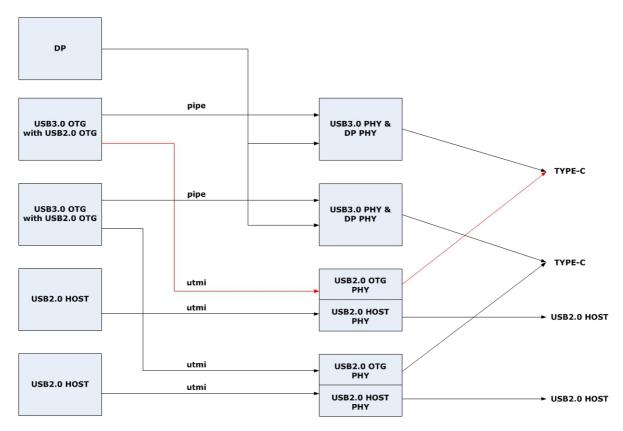


图 1-2 RK3399 USB 控制器&PHY 连接示意图

RK3399 SDK DTS 的默认配置,支持 Type-C0 USB 3.0 OTG 功能,Type-C1 USB 3.0 Host 功能。DTS 的配置主要包括 DWC3 控制器、Type-C USB 3.0 PHY 以及 USB 2.0 PHY。

Type-C0/1 USB Controller DTS

Type-C0/1 USB 控制器硬件都支持 USB 3.0 OTG(USB Peripheral 和 USB Host)功能,并且向下兼容 USB 2.0/1.1/1.0。但由于当前内核的 USB 框架只支持一个 USB 口作为 Peripheral 功能,所以 SDK 默 认配置 Type-C0 支持 OTG mode,而 Type-C1 仅支持 Host mode。如果要配置 Type-C1 支持 OTG mode,请参考:

Type-C1 USB OTG Mode DTS

以 RK3399 Sapphire Excavator Board 的 Type-CO/C1 USB 3.0 控制器 DTS 配置为例:

```
usbdrd3_0: usb0 { /* Type-C0 USB3.0 控制器DTS配置*/
                compatible = "rockchip, rk3399-dwc3";
                clocks = <&cru SCLK_USB3OTG0_REF>, <&cru SCLK_USB3OTG0_SUSPEND>,
                         <&cru ACLK_USB3OTG0>, <&cru ACLK_USB3_GRF>;
                clock-names = "ref_clk", "suspend_clk",
                              "bus_clk", "grf_clk";
                power-domains = <&power RK3399_PD_USB3>;
                resets = <&cru SRST_A_USB3_OTG0>;
                reset-names = "usb3-otg"; /* USB0 控制器的 reset */
                #address-cells = <2>;
                #size-cells = <2>;
                ranges;
                status = "disabled";
                usbdrd_dwc3_0: dwc3@fe800000 {
                        compatible = "snps,dwc3";
                        reg = <0x0 \ 0xfe800000 \ 0x0 \ 0x100000>;
                        interrupts = <GIC_SPI 105 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
```

```
dr_mode = "otg"; /* 支持OTG mode */
                        phys = <\&u2phy0_otg>, <\&tcphy0_usb3>; /* usb3/2 phy属性
*/
                        phy-names = "usb2-phy", "usb3-phy";
                        phy_type = "utmi_wide";
                        snps,dis_enblslpm_quirk;
                        snps,dis-u2-freeclk-exists-quirk;
                        snps,dis_u2_susphy_quirk;
                        snps,dis-del-phy-power-chg-quirk;
                        snps,tx-ipgap-linecheck-dis-quirk;
                        snps,xhci-slow-suspend-quirk;
                        snps,xhci-trb-ent-quirk;
                        snps,usb3-warm-reset-on-resume-quirk;
                        status = "disabled";
                };
        };
usbdrd3_1: usb1 { /* Type-C1 USB3.0 控制器DTS配置*/
                compatible = "rockchip, rk3399-dwc3";
                clocks = <&cru SCLK_USB3OTG1_REF>, <&cru SCLK_USB3OTG1_SUSPEND>,
                         <&cru ACLK_USB3OTG1>, <&cru ACLK_USB3_GRF>;
                clock-names = "ref_clk", "suspend_clk",
                              "bus_clk", "grf_clk";
                power-domains = <&power RK3399_PD_USB3>;
                resets = <&cru SRST_A_USB3_OTG1>;
                reset-names = "usb3-otg"; /* USB1 控制器的 reset */
                #address-cells = <2>;
                #size-cells = <2>;
                ranges:
                status = "disabled";
                usbdrd_dwc3_1: dwc3@fe900000 {
                        compatible = "snps,dwc3";
                        reg = <0x0 \ 0xfe900000 \ 0x0 \ 0x100000>;
                        interrupts = <GIC_SPI 110 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                        dr_mode = "host"; /* 只支持Host mode */
                        phys = <\&u2phy1\_otg>, <\&tcphy1\_usb3>; /* usb3/2 phy属性
*/
                        phy-names = "usb2-phy", "usb3-phy";
                        phy_type = "utmi_wide";
                        snps,dis_enblslpm_quirk;
                        snps.dis-u2-freeclk-exists-quirk;
                        snps,dis_u2_susphy_quirk;
                        snps,dis-del-phy-power-chg-quirk;
                        snps,tx-ipgap-linecheck-dis-quirk;
                        snps,xhci-slow-suspend-quirk;
                        snps,xhci-trb-ent-quirk;
                        snps,usb3-warm-reset-on-resume-quirk;
                        status = "disabled";
                };
        };
```

```
&usbdrd3_0 {
     extcon = <&fusb0>; /* 配置extcon属性,用于接收fusb302驱动的 UFP/DFP
notifier*/
     status = "okay";
```

Type-C0/1 USB PHY DTS

Type-C0/1 USB PHY 的硬件由 USB 3.0 PHY(只支持 Super-speed)和 USB 2.0 PHY(支持 High-speed/Full-speed/Low-speed)两部分组成。所以,对应的 USB PHY DTS 也包括 USB 3.0 PHY 和 USB 2.0 PHY 两部分。

Type-C0/1 USB 3.0 PHY DTS

以 RK3399 Sapphire Excavator Board Type-CO /1 USB 3.0 PHY DTS 配置为例:

```
tcphy0: phy@ff7c0000 {
                compatible = "rockchip, rk3399-typec-phy";
                reg = <0x0 0xff7c0000 0x0 0x40000>;
                \#phy-cells = <1>;
                clocks = <&cru SCLK_UPHY0_TCPDCORE>,
                         <&cru SCLK_UPHY0_TCPDPHY_REF>;
                clock-names = "tcpdcore", "tcpdphy-ref";
                assigned-clocks = <&cru SCLK_UPHY0_TCPDCORE>;
                assigned-clock-rates = <50000000>;
                power-domains = <&power RK3399_PD_TCPD0>;
                resets = <&cru SRST_UPHY0>,
                         <&cru SRST_UPHY0_PIPE_L00>,
                         <&cru SRST_P_UPHY0_TCPHY>;
                reset-names = "uphy", "uphy-pipe", "uphy-tcphy";
                rockchip,grf = <&grf>;
                rockchip,typec-conn-dir = <0xe580 0 16>;
                rockchip,usb3tousb2-en = <0xe580 3 19>;
                rockchip, usb3-host-disable = <0x2434 \ 0 \ 16>;
                rockchip, usb3-host-port = <0x2434 12 28>;
                rockchip,external-psm = <0xe588 14 30>;
                rockchip,pipe-status = <0xe5c0 0 0>;
                rockchip, uphy-dp-sel = <0x6268 19 19>;
                status = "disabled";
                tcphy0_dp: dp-port {
                        \#phy-cells = <0>;
                };
                tcphy0_usb3: usb3-port { /* Type-C0 USB3.0 port */
```

```
\#phy-cells = <0>;
                };
        };
tcphy1: phy@ff800000 {
                compatible = "rockchip,rk3399-typec-phy";
                reg = <0x0 \ 0xff800000 \ 0x0 \ 0x40000>;
                \#phy-cells = <1>;
                clocks = <&cru SCLK_UPHY1_TCPDCORE>,
                          <&cru SCLK_UPHY1_TCPDPHY_REF>;
                clock-names = "tcpdcore", "tcpdphy-ref";
                assigned-clocks = <&cru SCLK_UPHY1_TCPDCORE>;
                assigned-clock-rates = <50000000>;
                power-domains = <&power RK3399_PD_TCPD1>;
                resets = <<cru SRST_UPHY1>,
                         <&cru SRST_UPHY1_PIPE_L00>,
                          <&cru SRST_P_UPHY1_TCPHY>;
                reset-names = "uphy", "uphy-pipe", "uphy-tcphy";
                rockchip,grf = <&grf>;
                rockchip,typec-conn-dir = <0xe58c 0 16>;
                rockchip,usb3tousb2-en = <0xe58c 3 19>;
                rockchip,usb3-host-disable = <0x2444 0 16>;
                rockchip,usb3-host-port = <0x2444 12 28>;
                rockchip,external-psm = <0xe594 14 30>;
                rockchip,pipe-status = <0xe5c0 16 16>;
                rockchip,uphy-dp-sel = <0x6268 3 19>;
                status = "disabled";
                tcphy1_dp: dp-port {
                        \#phy-cells = <0>;
                };
                tcphy1_usb3: usb3-port { /* Type-C1 USB3.0 port */
                        \#phy-cells = <0>;
                };
        };
```

```
&tcphy0 {
        extcon = <&fusb0>;
        status = "okay";
};
&tcphy1 {
        /* Type-C1 使用的是Type-A USB接口,不用配置extcon属性 */
        status = "okay";
};
&pinctrl {
        . . . . . .
        fusb30x {
                fusb0_int: fusb0-int { /* 配置TypeC0 fusb302 中断 */
                        rockchip,pins = <1 2 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_up>;
                };
        };
};
```

```
&i2c4 { /* 配置fusb302芯片的i2c */
    status = "okay";
    i2c-scl-rising-time-ns = <475>;
    i2c-scl-falling-time-ns = <26>;

fusb0: fusb30x@22 {
        compatible = "fairchild, fusb302";
        reg = <0x22>;
        pinctrl-names = "default";
        pinctrl-0 = <&fusb0_int>;
        int-n-gpios = <&gpio1 2 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
        vbus-5v-gpios = <&gpio2 0 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
        status = "okay";
    };
};
```

Type-C0/1 USB 2.0 PHY DTS

RK3399 有两个 USB 2.0 combphy (一个 PHY 支持两个 port, 一个 port 连接 OTG,连接 port 连接 Host),本文档称之为 USB 2.0 PHY0 和 PHY1 (参考图 1-2)。其中,PHY0 的 port0 作为 Type-C0 USB 的 USB 2.0 PHY,PHY1 的 port0 作为 Type-C1 USB 的 USB 2.0 PHY。

以 RK3399 Sapphire Excavator Board Type-C0 /1 USB2.0 PHY DTS 配置为例:

```
grf: syscon@ff770000 {
                compatible = "rockchip, rk3399-grf", "syscon", "simple-mfd";
                u2phy0: usb2-phy@e450 {
                         compatible = "rockchip,rk3399-usb2phy";
                         reg = <0xe450 0x10>;
                         clocks = <&cru SCLK_USB2PHY0_REF>;
                         clock-names = "phyclk";
                         \#clock-cells = <0>;
                         clock-output-names = "clk_usbphy0_480m";
                         status = "disabled";
                         u2phy0_otg: otg-port { /* 配置Type-C0 USB2.0 PHY0 port0
*/
                                 #phy-cells = <0>;
                                 interrupts = <GIC_SPI 103 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>,
                                               <GIC_SPI 104 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>,
                                               <GIC_SPI 106 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>;
                                 interrupt-names = "otg-bvalid", "otg-id",
                                                    "linestate";
                                 status = "disabled";
                         };
                         . . . . . .
                };
                u2phy1: usb2-phy@e460 { /* 配置Type-C1 USB2.0 PHY1 port0 */
```

```
compatible = "rockchip, rk3399-usb2phy";
                         reg = <0xe460 0x10>;
                         clocks = <&cru SCLK_USB2PHY1_REF>;
                         clock-names = "phyclk";
                         \#clock-cells = <0>;
                         clock-output-names = "clk_usbphy1_480m";
                         status = "disabled";
                         u2phy1_otg: otg-port { /* Type-C1 USB2.0 PHY1 port0*/
                                  #phy-cells = <0>;
                                  interrupts = <GIC_SPI 108 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>,
                                                <GIC_SPI 109 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>,
                                                <GIC_SPI 111 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH</pre>
0>;
                                  interrupt-names = "otg-bvalid", "otg-id",
                                                     "linestate":
                                  status = "disabled";
                         };
                 };
```

```
&u2phy0 {
        status = "okay";
        extcon = <&fusb0>; /* extcon 属性*/
        u2phy0_otg: otg-port {
               status = "okay";
        };
        . . . . . .
};
&u2phy1 {
        status = "okay";
        /* u2phy1 只支持USB Host,不用配置 extcon 属性 */
        u2phy1_otg: otg-port {
               status = "okay";
        };
        . . . . . .
};
```

Type-C1 USB OTG Mode DTS

在Type-C0 /1 USB Controller DTS中已经提到,由于当前的内核 USB 框架只能支持一个 USB 口作为 Peripheral 功能,所以 RK3399 SDK 默认配置 Type-C0 作为 OTG mode 支持 USB Peripheral 功能,而 Type-C1 只支持 Host mode。实际产品中,可以根据应用需求,配置 Type-C1 为 OTG mode,支持 USB Peripheral 功能,需要修改的地方有两个:

• DTS 的"dr_mode"属性

```
&usbdrd_dwc3_1 {
    status = "okay";
    dr_mode = "otg"; /* 配置Type-C1 USB控制器为OTG mode */
    extcon = <&fusb1>; /* 注意: extcon 属性要根据实际的硬件电路设计来配置 */
};
```

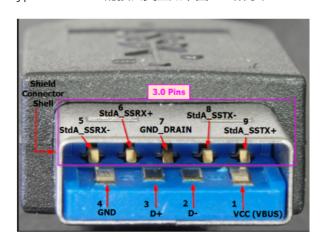
• init.rk30board.usb.rc 的 USB 控制器地址 (适用于 Android 平台) 设置 USB 控制器的地址为 Type-C1 USB 控制器的基地址: setprop sys.usb.controller "fe900000.dwc3"

Type-C to Type-A USB 3.0 DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 的硬件设计方案,可以细化为两种不同的实现形式,分别是:

- 1. Type-C to Type-A USB 3.0 OTG DTS
- 2. Type-C to Type-A USB 3.0 Host DTS

Type-A USB 3.0 的接口类型如下图 2-1 所示。



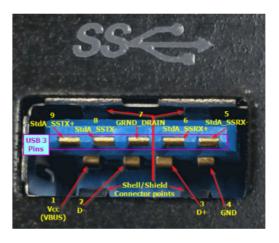


图 2-1 Type-A USB3.0 接口类型示意图

Type-C to Type-A USB 3.0 OTG DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 OTG的方案,通常应用于 RK3399 平台的 Type-C0 USB,支持 USB 3.0 OTG 功能。系统启功后,USB 控制器默认作为 OTG mode,并且无法自动切换 Device/Host mode。如果方案设计中,要求开机后 USB 默认作 Host 功能,则需要应用层通过内核提供的接口,主动设置 USB 控制器工作于 Host mode,切换命令请参考章节 OTG 切换命令。

硬件设计时,Vbus可以设计为常供电或者通过 GPIO/PMIC 进行控制,并且Type-C 的三路供电需要正常开启,如下图 2-2 所示,才能支持 USB 3.0 Super-speed。





图 2-2 Type-C 供电电路

Type-A USB3.0 OTG DTS 配置的注意点如下:

- 对应的 fusb 节点不要配置,因为 Type-A USB3.0 不需要 fusb302 芯片
- 对应的 USB PHY 节点 (tcphy 和 u2phy) 都要删除 extcon 属性

- 对应的 USB 控制器父节点 (usbdrd3) 中,删除 extcon 属性
- 对应的 USB 控制器子节点(usbdrd_dwc3)的 dr_mode 属性要配置为"otg"
 (Note: 4.19内核,还需要在USB 控制器子节点中增加 extcon 属性的配置,才能支持软件切换OTG 模式。详见 Linux-4.4 与 4.19 USB 3.0 DTS配置的差异点)
- 对应的 USB2 PHY 节点 (u2phy) 中,配置 Vbus regulator (假如需要控制Vbus)

以 Type-C0 USB 配置为 Type-C to Type-A USB 3.0 OTG mode 为例,其中,Vbus 通过 GPIO3_PC6 控制

```
/* Enable Type-C0 USB 3.0 PHY */
&tcphy0 {
        /* Type-CO使用的是Type-A USB 3.0接口,不用配置extcon属性 */
        status = "okay";
};
/* 配置Vbus regulator属性 */
vcc_otg_vbus: otg-vbus-regulator {
               compatible = "regulator-fixed";
               gpio = <&gpio3 RK_PC6 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
               pinctrl-names = "default";
               pinctrl-0 = <&otg_vbus_drv>;
                regulator-name = "vcc_otg_vbus";
                regulator-min-microvolt = <5000000>;
                regulator-max-microvolt = <5000000>;
               enable-active-high;
        };
&pinctrl {
        . . . . . .
        usb {
               otg_vbus_drv: otg-vbus-drv {
                        rockchip,pins = <3 RK_PC6 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_none>;
               };
        };
};
/* Enable Type-C0 USB 2.0 PHY */
&u2phy0 {
        /* USB 2.0 PHY 不用配置extcon属性 */
        status = "okay";
        u2phy0_otg: otg-port {
               vbus-supply = <&vcc_otg_vbus>; /* 配置vbus regulator属性, 见Note1
*/
               status = "okay";
        };
        . . . . . .
};
/* Configurate and Enable Type-CO USB 3.0 Controller */
&usbdrd3_0 {
        /* 4.4 内核中,USB控制器不用配置extcon属性,通过内核节点来切换Peripheral mode和
Host mode, 见Note2 */
        status = "okay";
};
```

```
&usbdrd_dwc3_0 {
          dr_mode = "otg"; /* USB控制器的dr_mode配置为otg */
          status = "okay";
          /* 4.19内核,还需要在这里增加 extcon 属性的配置,即 extcon = <&u2phy0>,才能支持
软件切换OTG 模式 */
};
```

Note1

假如 Vbus 为常供电(也即系统开机后,Vbus 一直为高),则不需要配置"vbus-supply"属性,但需要增加如下的 DTS 属性,否则,会出现 USB ADB 无法正常连接的情况。

以 Type-C0 USB 为例,DTS配置如下(如果是 Type-C1 USB, 应修改对应的 u2phy1_otg 节点):

```
&u2phy0_otg {
    rockchip,vbus-always-on;
};
```

Note2

切换 USB 控制器工作在 Peripheral mode 或 Host mode 的命令,请参考章节 <u>OTG 切换命令</u>

Type-C to Type-A USB 3.0 Host DTS

Type-C to Type-A USB 3.0 Host 的方案,在 RK3399 平台的 Type-C1 USB 上广泛应用。比如,RK3399 Sapphire Excavator Board 平台的 Type-C1 USB 默认设计为 Type-A USB 3.0 Host。这种设计,USB Vbus 5V 一般为常供电,不需要单独的 GPIO 控制,也不需要 fusb302 芯片,但 Type-C 的三路供电需要正常开启,如2.1章节的图 2-2 所示,才能支持 USB 3.0 Super-speed。

Type-A USB3.0 Host DTS 配置的注意点如下:

- 对应的 fusb 节点不要配置,因为 Type-A USB3.0 不需要 fusb302 芯片
- 对应的 USB 控制器父节点 (usbdrd3) 和 PHY 的节点 (tcphy 和 u2phy) 都要删除 extcon 属性
- 对应的 USB 控制器子节点 (usbdrd_dwc3) 的 dr_mode 属性要配置为"host"

以 RK3399 Sapphire Excavator Board 平台为例(Type-C1 配置为 Type-A USB 3.0 接口),Type-A USB 3.0 Host DTS 对应的配置方法如下:

arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3399-sapphire.dtsi

```
&usbdrd3_1 {
        status = "okay";
};

&usbdrd_dwc3_1 {
        /* 配置dr_mode为host,表示只支持Host only mode,并且不用配置 extcon 属性 */
        dr_mode = "host";
        status = "okay";
};
```

Type-C to Micro USB 3.0 OTG Mode DTS

Micro USB 3.0 OTG 的接口类型如下图 3-1 所示。

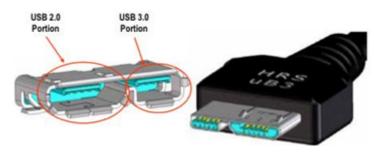


图 3-1 Micro USB3.0 OTG 接口类型示意图

为了节省硬件成本,Type-C USB 可以配置为 Micro USB 3.0 OTG 使用。这种设计,硬件上不需要 fusb302 芯片,USB Vbus 5V 一般由 GPIO 控制,Type-C 的三路供电与Type-C to Type-A USB 3.0 Host DTS的硬件电路一样,需要正常开启。

Micro USB3.0 OTG DTS 配置的注意点如下:

- 对应的 fusb 节点不要配置,因为 Micro USB3.0 不需要 fusb302 芯片
- 对应的 USB PHY 节点 (tcphy 和 u2phy) 都要删除 extcon 属性
- 对应的 USB 控制器父节点 (usbdrd3) 中, extcon 属性引用为 u2phy 的节点
- 对应的 USB 控制器子节点 (usbdrd_dwc3) 的 dr_mode 属性要配置为"otg"
- 对应的 USB2 PHY 节点 (u2phy) 中,配置 Vbus regulator
- Micro USB 3.0 OTG 是根据 ID 脚的电平变化(与 Micro USB 2.0 OTG 相同)来切换 Peripheral mode 和 Host mode

以 Type-C0 USB 配置为 Micro USB 3.0 OTG 为例:

Note1.

Kernel 4.4 最新的代码,已经将 OTG USB Vbus 的控制改为 regulator 的方式,对应的提交信息如下: commit a1ca1be8f6ed "phy: rockchip-inno-usb2: use fixed-regulator for vbus power"

参考文档:

Documentation/devicetree/bindings/phy/phy-rockchip-inno-usb2.txt

DTS 中对 USB Vbus 的控制,应该改为:

```
vcc_otg_vbus: otg-vbus-regulator {
                compatible = "regulator-fixed";
                gpio = <&gpio3 RK_PC6 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
                pinctrl-names = "default";
                pinctrl-0 = <&otg_vbus_drv>;
                regulator-name = "vcc_otg_vbus";
                regulator-min-microvolt = <5000000>;
                regulator-max-microvolt = <5000000>;
                enable-active-high;
        };
&pinctrl {
        usb {
                otg_vbus_drv: otg-vbus-drv {
                        rockchip,pins = <3 RK_PC6 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_none>;
                };
        };
};
&u2phy0 {
        status = "okay";
        u2phy0_otg: otg-port {
                vbus-supply = <&vcc_otg_vbus>; /*配置Vbus regulator属性 */
                status = "okay";
        };
        . . . . . .
};
```

Type-C to Micro USB 2.0 OTG Mode DTS

Micro USB 2.0 OTG 的接口类型如下图 4-1 所示。



图 4-1 Micro USB2.0 OTG 接口类型示意图

为了节省硬件成本, Type-C USB 可以配置为 Micro USB 2.0 OTG 使用。这种设计, 硬件上不需要 fusb302 芯片, USB Vbus 5V 一般由 GPIO 控制, 因为不需要支持 USB3.0, 所以对应的 Type-C 三路供电 (USB_AVDD_0V9, USB_AVDD_1V8, USB_AVDD_3V3) 可以关闭。

Micro USB2.0 OTG DTS 配置的注意点如下:

- 对应的 fusb 节点不要配置,因为 Micro USB2.0 不需要 fusb302 芯片
- Disable 对应的 USB3 PHY 节点 (tcphy)
- 对应的 USB2 PHY 节点 (u2phy) 要删除 extcon 属性, 并且配置 Vbus regulator
- 对应的 USB 控制器父节点 (usbdrd3) 中, extcon 属性引用为 u2phy
- 对应的 USB 控制器子节点(usbdrd_dwc3)的 dr_mode 属性要配置为"otg",maximum-speed 属性配置为 high-speed,phys 属性只引用 USB2 PHY 节点

以 Type-C0 USB 配置为 Micro USB2.0 OTG 为例:

```
/* Disable Type-C0 USB 3.0 PHY */
&tcphy0 {
       status = "disabled";
};
/* Enable Type-C0 USB 2.0 PHY */
&u2phy0 {
       /* USB 2.0 PHY 不用配置extcon属性 */
       status = "okay";
       otg-vbus-gpios = <&gpio3 RK_PC6 GPIO_ACTIVE_HIGH>; /* Vbus GPIO配置, 见
Note1 */
       u2phy1_otg: otg-port {
               status = "okay";
       };
};
/* Configurate and Enable Type-CO USB 3.0 Controller */
&usbdrd3_0 {
       /* USB控制器的extcon属性必须引用u2phy0,才能支持Peripheral mode和Host mode切换
       extcon = <&u2phy0>;
       status = "okay";
};
```

```
&usbdrd_dwc3_0 {
    dr_mode = "otg"; /* USB控制器的dr_mode配置为otg */
    maximum-speed = "high-speed"; /* maximum-speed 属性配置为high-speed */
    phys = <&u2phy0_otg>; /* phys 属性只引用USB2 PHY节点 */
    phy-names = "usb2-phy";
    status = "okay";
};
```

Note1.

Kernel 4.4 最新的代码,已经将 OTG USB Vbus 的控制改为 regulator 的方式(commit a1ca1be8f6ed "phy: rockchip-inno-usb2: use fixed-regulator for vbus power"),参考文档:

Documentation/devicetree/bindings/phy/phy-rockchip-inno-usb2.txt

所以,DTS 中对 OTG USB Vbus 的控制,请参考<u>Type-C to Micro USB 3.0 OTG Mode DTS</u>中 Vbus regulator 的配置方法。

Type-C to Type-A USB 2.0

Type-C to Type-A USB 2.0 的硬件设计方案(ID 脚悬空),可以细化为三种不同的实现形式,分别是:

- 1. Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS
- 2. Type-C to Type-A USB 2.0 Host only mode DTS
- 3. Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS and Support DP 4 Lane

以下章节详细说明上述三种 Type-C to Type-A USB 2.0 方案的 DTS 配置。

Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS

该方案的特点是,支持 USB 2.0 OTG 功能。在系统启功后,USB 控制器默认作为 OTG mode,并且无法自动切换 Device/Host mode。如果方案设计中,要求开机后 USB 默认作 Host 功能,则需要应用层通过内核提供的接口,主动设置 USB 控制器工作于 Host mode,切换命令请参考章节 OTG 切换命令

硬件设计时, Vbus 为常供电或者通过 GPIO/PMIC 控制。Type-C 的三路供电(见章节2.1 图 2-2)可以关闭。

以 Type-C0 USB 配置为 Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode 为例,其中,Vbus 通过 GPIO3_PC6 控制

```
regulator-max-microvolt = <5000000>;
               enable-active-high;
        }:
&pinctrl {
        . . . . . .
        usb {
               otg_vbus_drv: otg-vbus-drv {
                       rockchip,pins = <3 RK_PC6 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_none>;
               };
       };
};
/* Enable Type-C0 USB 2.0 PHY */
&u2phy0 {
        status = "okay";
        u2phy0_otg: otg-port {
               vbus-supply = <&vcc_otg_vbus>; /* 配置vbus regulator属性, 见Note1
*/
               status = "okay";
        };
        . . . . . .
};
/* Configurate and Enable Type-CO USB 3.0 Controller */
&usbdrd3_0 {
        /* USB控制器不用配置extcon属性,通过内核节点来切换Peripheral mode和Host mode,
见Note2 */
       status = "okay";
};
&usbdrd_dwc3_0 {
        dr_mode = "otg"; /* USB控制器的dr_mode配置为otg */
        maximum-speed = "high-speed"; /* maximum-speed 属性配置为high-speed */
        phys = <&u2phy0_otg>; /* phys 属性只引用USB2 PHY节点 */
        phy-names = "usb2-phy";
        status = "okay";
};
```

Note1

假如 Vbus 为常供电(也即系统开机后,Vbus 一直为高),则不需要配置"vbus-supply"属性,但需要增加如下的 DTS 属性,否则,会出现 USB ADB 无法正常连接的情况。

```
&u2phy0_otg {
    rockchip,vbus-always-on;
};
```

Note2

切换 USB 控制器工作在 Peripheral mode 或 Host mode 的命令,请参考章节 OTG 切换命令

Type-C to Type-A USB 2.0 Host only mode DTS

该方案的特点是,只支持 Host 功能,Vbus 为常供电,进系统后不需要 Device 功能,但可以支持固件烧录。Type-C 的三路供电(见图 2-2)可以关闭。

以 Type-C0 USB 配置为 Type-C to Type-A USB 2.0 Host mode 为例,其中,Vbus 为常供电,不需要软件控制

```
/* Disable Type-C0 USB 3.0 PHY */
&tcphy0 {
       status = "disabled";
};
/* Enable Type-C0 USB 2.0 PHY */
&u2phy0 {
       status = "okay";
       u2phy0_otg: otg-port {
               /* 不需要配置Vbus regulator属性 */
               status = "okay";
       };
        . . . . . .
};
/* Configurate and Enable Type-CO USB 3.0 Controller */
&usbdrd3_0 {
       /* USB控制器不用配置extcon属性,通过内核节点来切换Peripheral mode和Host mode */
       status = "okay";
};
&usbdrd_dwc3_0 {
        dr_mode = "host"; /* USB控制器的dr_mode配置为host only mode */
       maximum-speed = "high-speed"; /* maximum-speed 属性配置为high-speed */
        phys = <&u2phy0_otg>; /* phys 属性只引用USB2 PHY节点 */
        phy-names = "usb2-phy";
       status = "okay";
};
```

Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS and Support DP 4 Lane

该方案的特点是,支持 USB 2.0 OTG 功能,同时 USB 3.0 的 Tx 和 Rx 配置给 DP 使用,以支持 DP 4 lanes 的功能。Type-C 的三路供电(见图 2-2)需要正常开启。Rockchip SDK Kernel 默认没有支持该方案,如果要支持该方案,需要正确配置 DTS,同时,还要增加新的驱动 drivers/extcon/extcon-pd-virtual.c,该驱动的作用是替代 fusb302 驱动,发通知给 Type-C PHY 驱动和 DP 驱动,以配置 DP 4 lanes。如果有该功能需求,请提交 Issue 到 Rockchip 的 Redmine 平台,或者发邮件给本文档的作者 wulf@rock-chips.com

DTS 配置参考如下:

```
/* 配置VPD驱动,用于发送通知给Type-C PHY驱动和DP驱动,以配置DP 4 lanes */
vpd0:virtual-pd0{
    compatible = "linux,extcon-pd-virtual";
    pinctrl-names = "default";
    pinctrl-0 = <&vpd0_int>;
    dp-det-gpios = <&gpio4 25 GPIO_ACTIVE_LOW>;
    hdmi-5v-gpios = <&gpio4 29 GPIO_ACTIVE_LOW>;

/* 0: positive, 1: negative*/
    vpd,init-flip = <0>;
```

```
/* 0: u2, 1: u3*/
        vpd, init-ss = <0>;
        /* 0: dfp, 1: ufp, 2: dp 3: dp/ufp */
        vpd,init-mode = <2>;
        status = "okay";
};
&pinctrl {
       vpd {
               vpd0_int: vpd0-int {
                       rockchip,pins =
                               <4 25 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_up>;
               };
       };
};
/* 配置DP */
&cdn_dp {
        status = "okay";
        extcon = \langle \&vpd0 \rangle;
        dp\_vop\_sel = <1>;
};
/* 配置Type-C0 PHY */
&tcphy0 {
        extcon = <\&vpd0>;
        status = "okay";
};
/* 配置USB2 PHY */
&u2phy0 {
        status = "okay";
       /* 这里不需要配置extcon属性 */
        u2phy0_otg: otg-port {
               status = "okay";
        };
        u2phy0_host: host-port {
               phy-supply = <&vcc5v0_host>;
               status = "okay";
        };
};
/* 配置USB控制器 */
&usbdrd3_0 {
        /* extcon不是必要的。如果用micro OTG接口,需要配置。如果用Type-A接口,不用配置,见
Note1 */
        extcon = < &u2phy0>;
        status = "okay";
};
&usbdrd_dwc3_0 {
        dr_mode = "otg"; /* 配置为otg mode, 支持peripheral和host切换 */
        maximum-speed = "high-speed"; /* 配置最高支持 high-speed */
        phys = <&u2phy0_otg>, <&tcphy0_usb3>; /* 必须要配置U2和U3 PHY */
        phy-names = "usb2-phy", "usb3-phy";
        status = "okay";
```

Note1

如果用 Type-A 接口,系统启动后,需要应用层通过内核提供的 OTG mode 切换节点,配置 USB 控制器工作 Peripheral mode 或者 Host mode。配置方法参考Type-C to Type-A USB 2.0 OTG mode DTS

USB 2.0 Host DTS

RK3399 支持两个 USB2.0 Host 接口,对应的 USB 控制器为 EHCI&OHCI,相比 Type-C 接口的多种硬件设计方案,USB2.0 Host 的接口一般只有一种设计方案,即 Type-A USB2.0 Host 接口,对应的 DTS 配置,包括控制器 DTS 配置和 PHY DTS 配置。

实际方案中,用户一般不用重新配置 Host Controller DTS,只需要根据实际硬件电路的 USB VBUS 设计,修改 Host PHY DTS 的 "phy-supply"属性。

USB 2.0 Host Controller DTS

以 RK3399 Sapphire Excavator Board USB2.0 Host 控制器 DTS 配置为例:

```
usb_host0_ehci: usb@fe380000 {
                compatible = "generic-ehci";
                reg = <0x0 0xfe380000 0x0 0x20000>;
                interrupts = <GIC_SPI 26 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                clocks = <&cru HCLK_HOSTO>, <&cru HCLK_HOSTO_ARB>,
                          <&cru SCLK_USBPHY0_480M_SRC>;
                clock-names = "hclk_host0", "hclk_host0_arb", "usbphy0_480m";
                phys = <\&u2phy0_host>;
                phy-names = "usb";
                power-domains = <&power RK3399_PD_PERIHP>;
                status = "disabled";
        };
usb_host0_ohci: usb@fe3a0000 {
                compatible = "generic-ohci";
                reg = <0x0 \ 0xfe3a0000 \ 0x0 \ 0x20000>;
                interrupts = <GIC_SPI 28 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                clocks = <&cru HCLK_HOSTO>, <&cru HCLK_HOSTO_ARB>,
                          <&cru SCLK_USBPHY0_480M_SRC>;
                clock-names = "hclk_host0", "hclk_host0_arb", "usbphy0_480m";
                phys = <\&u2phy0_host>;
                phy-names = "usb";
                power-domains = <&power RK3399_PD_PERIHP>;
                status = "disabled";
        };
usb_host1_ehci: usb@fe3c0000 {
                compatible = "generic-ehci";
                reg = <0x0 \ 0xfe3c0000 \ 0x0 \ 0x20000>;
                interrupts = <GIC_SPI 30 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                clocks = <&cru HCLK_HOST1>, <&cru HCLK_HOST1_ARB>,
                          <&cru SCLK_USBPHY1_480M_SRC>;
                clock-names = "hclk_host1", "hclk_host1_arb", "usbphy1_480m";
                phys = <&u2phy1_host>;
```

```
phy-names = "usb";
                power-domains = <&power RK3399_PD_PERIHP>;
                status = "disabled";
        };
usb_host1_ohci: usb@fe3e0000 {
                compatible = "generic-ohci";
                reg = <0x0 \ 0xfe3e0000 \ 0x0 \ 0x20000>;
                interrupts = <GIC_SPI 32 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                clocks = <&cru HCLK_HOST1>, <&cru HCLK_HOST1_ARB>,
                         <&cru SCLK_USBPHY1_480M_SRC>;
                clock-names = "hclk_host1", "hclk_host1_arb", "usbphy1_480m";
                phys = <&u2phy1_host>;
                phy-names = "usb";
                power-domains = <&power RK3399_PD_PERIHP>;
                status = "disabled";
        };
```

USB 2.0 Host PHY DTS

以 RK3399 Sapphire Excavator Board USB2.0 Host PHY DTS 配置为例:

```
grf: syscon@ff770000 {
    compatible = "rockchip,rk3399-grf", "syscon", "simple-mfd";
    reg = <0x0 0xff770000 0x0 0x100000>;
    #address-cells = <1>;
    #size-cells = <1>;
    ......

u2phy0: usb2-phy@e450 {
    compatible = "rockchip,rk3399-usb2phy";
    reg = <0xe450 0x10>;
    clocks = <&cru SCLK_USB2PHY0_REF>;
    clock-names = "phyclk";
    #clock-cells = <0>;
    clock-output-names = "clk_usbphy0_480m";
```

```
status = "disabled";
        u2phy0_host: host-port { /* 配置USB2.0 Host0 PHY节点 */
                #phy-cells = <0>;
                interrupts = <GIC_SPI 27 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                interrupt-names = "linestate";
                status = "disabled";
        };
};
u2phy1: usb2-phy@e460 {
        compatible = "rockchip, rk3399-usb2phy";
        reg = <0xe460 0x10>;
        clocks = <&cru SCLK_USB2PHY1_REF>;
        clock-names = "phyclk";
        \#clock-cells = <0>;
        clock-output-names = "clk_usbphy1_480m";
        status = "disabled";
        . . . . . .
        u2phy1_host: host-port { /* 配置USB2.0 Host1 PHY节点 */
                #phy-cells = <0>;
                interrupts = <GIC_SPI 31 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH 0>;
                interrupt-names = "linestate";
                status = "disabled";
        };
};
```

```
/* 配置USB2.0 Host Vbus regulator */
vcc5v0_host: vcc5v0-host-regulator {
                compatible = "regulator-fixed";
                enable-active-high;
                gpio = <&gpio4 25 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
                pinctrl-names = "default";
                pinctrl-0 = <&host_vbus_drv>;
                regulator-name = "vcc5v0_host";
                regulator-always-on;
        };
&pinctrl {
        . . . . . .
        usb2 {
                host_vbus_drv: host-vbus-drv {
                        rockchip,pins =
                                 <4 25 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_none>;
                };
        };
        . . . . . .
};
&u2phy0 {
        status = "okay";
        u2phy0_host: host-port {
                /* 配置USB2.0 Host0 phy-supply属性,用于控制Vbus */
                phy-supply = <&vcc5v0_host>;
```

```
| status = "okay";
| };
| &u2phy1 {
| status = "okay";
| ...
| u2phy1_host: host-port {
| /* 配置USB2.0 Host1 phy-supply属性,用于控制vbus */
| phy-supply = <&vcc5v0_host>;
| status = "okay";
| };
| };
```

USB 3.0 force to USB 2.0

该功能是指在 USB 3.0 Tx/Rx 连接的情况下,要强制让 USB 运行在 USB 2.0 的速率。这种应用场景,一般用于硬件设计问题导致 USB 3.0 工作异常或者某些特殊的场景需求,需要去掉 USB 3.0 功能,只要支持 USB 2.0。由于这不是常规功能,所以 SDK 驱动默认没有支持该功能。Rockchip 以独立的补丁形式,发布给有这类需求的客户。如果有该功能需求,请提交 Issue 到 Rockchip 的 Redmine 平台,或者发邮件给本文档的作者 wulf@rock-chips.com

OTG 切换命令

• Linux-4.4 内核切换 USB 控制器工作在 Peripheral mode 或 Host mode 的方法 旧的接口使用方法(用于Type-C0):

```
1.Force host mode
  echo host > sys/kernel/debug/usb@fe800000/rk_usb_force_mode
2.Force peripheral mode
  echo peripheral > sys/kernel/debug/usb@fe800000/rk_usb_force_mode
```

新的接口使用方法(用于Type-C0):

```
1.Force host mode
  echo host > sys/devices/platform/usb0/dwc3_mode
2.Force peripheral mode
  echo peripheral > sys/devices/platform/usb0/dwc3_mode
```

• Linux-4.19 内核切换 USB 控制器工作在 Peripheral mode 或 Host mode 的方法

```
1.Force host mode
   echo host > sys/devices/platform/ff770000.syscon/ff770000.syscon:usb2-
phy@e450/otg_mode
2.Force peripheral mode
   echo peripheral >
sys/devices/platform/ff770000.syscon/ff770000.syscon:usb2-phy@e450/otg_mode
```

上述切换命令,都只适用于 RK3399 Type-C0 USB 控制器。假如用户需要使用 Type-C1 作为 OTG(不建议这么使用),只需要修改切换命令中 Type-C1 对应的 USB 节点路径即可。

Linux-4.4 与 4.19 USB 3.0 DTS配置的差异点

Linux-4.19 USB DWC3 控制器驱动相比 Linux-4.4 进行了较大的升级,所以, USB DWC3 对应的 DTS 配置也有所改动。Linux-4.4 和 Linux-4.19 之间 DWC3 DTS 存在差异点,主要如下:

- 1. DWC3 的power-domains属性, resets 属性, extcon 属性 引用位置不同。在Linux-4.4内核,这三个属性是放在 DWC3 控制器的父节点(usbdrd3),而在Linux-4.19内核,这三个属性移到了 DWC3 控制器的子节点(usbdrd_dwc3)。
- 2. 在配置 Type-C to Type-A USB 2.0/3.0 OTG DTS 时, Linux-4.19内核需要在USB 控制器子节点 (usbdrd_dwc3) 中增加 extcon 属性的配置,才能支持软件切换OTG 模式,而Linux-4.4 内核无此要求。

关于 USB VBUS 供电的说明

RK3399 平台的 USB Vbus 供电硬件电路设计, 主要有三种方案:

1. 使用 GPIO 控制电源稳压芯片输出 Vbus 5V 供电电压;

方案 1 是 Rockchip 平台常用的方案,可以用于 Type-C USB 接口,Type-A USB 接口,Micro USB 接口等,不同接口,对应的 DTS 配置方案不同,具体如下:

- (1) Type-C USB 接口的 Vbus GPIO 配置,参考<u>Type-C0 /1 USB 3.0 PHY DTS</u>中"vbus-5v-gpios" 属性的配置;
- (2) Type-A USB 接口的 Vbus GPIO 配置,参考<u>USB 2.0 Host PHY DTS</u>
- (3) Micro USB 的 Vbus GPIO 配置,参考Type-C to Micro USB 3.0 OTG Mode DTS
- 2. 使用 PMIC (如 RK817/RK818) 输出 Vbus 5V 供电电压;
 - (1) 如果 PMIC 使用的是 RK8xx(RK809 除外),DTS 不用配置 Vbus 的属性,如果配置,反而可能会导致 Vbus 供电异常。这种方案,驱动会通过发送 EXTCON_USB_VBUS_EN 的通知给 PMIC 驱动,以控制 Vbus 的供电。
 - (2) 如果 PMIC 使用的是其他 Vendor 的芯片,请参考驱动 drivers/power/rk818_charger.c 实现接收 EXTCON USB VBUS EN 通知的逻辑。
 - (3) 如果 PMIC 使用的是 RK809,由于该 PMIC 只有 Vbus 输出 5V 的供电功能,没有充电功能,所以不适用于使用发送 EXTCON_USB_VBUS_EN 的通知的方法。可参考:

arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3326-evb-ai-va-v11.dts

```
rk809: pmic@20 {
        regulators {
                vcc5v0_host: SWITCH_REG1 {
                         regulator-name = "vcc5v0_host";
                };
        };
};
&u2phy {
        status = "okay";
        u2phy_host: host-port {
                status = "okay";
        u2phy_otg: otg-port {
                vbus-supply = <&vcc5v0_host>;
                status = "okay";
        };
};
```

3. 开机后,硬件直接输出 Vbus 5V 供电电压,不需要软件控制,一般用于 USB Host 接口;

参考文档

- 1. kernel/Documentation/devicetree/bindings/usb/generic.txt
- 2. kernel/Documentation/devicetree/bindings/usb/dwc3.txt
- 3. kernel/Documentation/devicetree/bindings/usb/rockchip,dwc3.txt
- 4. kernel/Documentation/devicetree/bindings/usb/usb-ehci.txt
- 5. kernel/Documentation/devicetree/bindings/usb/usb-ohci.txt
- 6. kernel/Documentation/devicetree/bindings/phy/phy-rockchip-typec.txt
- 7. kernel/Documentation/devicetree/bindings/phy/phy-rockchip-inno-usb2.txt