Rockchip HDMI RX开发指南

文件标识: RK-KF-YF-321

发布版本: V1.0.0

日期: 2022-06-29

文件密级:□绝密 □秘密 □内部资料 ■公开

免责声明

本文档按"现状"提供,瑞芯微电子股份有限公司("本公司",下同)不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因,本文档将可能在未经任何通知的情况下,不定期进行更新或修改。

商标声明

"Rockchip"、"瑞芯微"、"瑞芯"均为本公司的注册商标,归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标,由其各自拥有者所有。

版权所有 © 2022 瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

瑞芯微电子股份有限公司

Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址: 福建省福州市铜盘路软件园A区18号

网址: <u>www.rock-chips.com</u>

客户服务电话: +86-4007-700-590

客户服务传真: +86-591-83951833

客户服务邮箱: fae@rock-chips.com

前言

本文档是基于RK3588 Android 12平台使用HDMI RX模块开发 HDMI IN功能的帮助文档。

概述

HDMI IN功能可以通过桥接芯片的方式实现,将HDMI信号转换成MIPI信号接收,RK3588芯片平台自带HDMI RX模块,可以直接接收HDMI信号。本文档主要介绍在RK3588 Android 12平台通过HDMI RX模块开发实现HDMI IN功能的方法。支持HDMI IN自适应分辨率: 4K60、4K30、1080P60、720P60等,支持HDMI IN热拔插,支持录像功能,支持EDID可配置,支持HDCP1.4/HDCP2.3,支持CEC。

产品版本

芯片名称	Kernel版本	Android版本
RK3588	Linux 5.10	Android12

读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

修订记录

版本号	作者	修改日期	修改说明
V1.0.0	温定贤/郭旺强/王杭/陈顺庆/兰顺华	2022.06.29	初始版本

Rockchip HDMI RX开发指南

- 1. HDMI IN功能概述
 - 1.1 HDMI RX模块特性简介
 - 1.2 HDMI IN功能框图
- 2. HDMI RX驱动代码和dts配置
 - 2.1 SDK版本要求
 - 2.2 驱动代码和Kernel配置
 - 2.3 dts配置说明
 - 2.3.1 HDMI RX控制器配置
 - 2.3.2 预留内存
 - 2.3.3 Audio配置
 - 2.3.4 HDCP配置
 - 2.3.5 CEC配置
 - 2.4 EDID配置方法
- 3. HDMI IN Video架构
 - 3.1 HDMI IN Video工作流程
 - 3.2 HDMI RX主要驱动架构
 - 3.3 图像Buffer轮转机制
 - 3.4 图像传输延时
- 4. HDMI IN HDCP功能
 - 4.1 HDCP1.4
 - 4.1.1 dts 配置
 - 4.1.2 Key 烧写
 - 4.1.3 HDCP1.4 状态查看
 - 4.2 HDCP2.3
 - 4.2.1 dts 配置
 - 4.2.2 打包 firmware 和 启动服务
 - 4.2.3 HDCP2.3 状态查看
- 5. HDMI IN CEC功能
- 6. HDMI IN APK适配方法
 - 6.1 APK源码路径
 - 6.2 HdmiIn预览APK说明
- 7. 驱动调试方法
 - 7.1 调试工具获取
 - 7.2 调试命令举例
 - 7.2.1 查看所有video节点
 - 7.2.2 查找rk hdmirx设备
 - 7.2.3 获取驱动tmings信息
 - 7.2.4 实时查询timings信息
 - 7.2.5 查询分辨率和图像格式
 - 7.2.6 开启图像数据流
 - 7.2.7 抓取图像文件
 - 7.2.8 正常取流log
- 8. 常见问题调试方法
 - 8.1 打开log开关
 - 8.2 通过io命令读写寄存器
 - 8.3 HDMI RX状态查询
 - 8.4 HDMI IN信号不锁定问题
- 9. 典型日志说明
 - 9.1 拔插日志
 - 9.2 切换分辨率日志
 - 9.3 信号未锁定异常日志

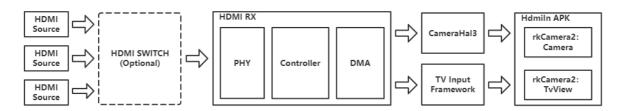
1. HDMI IN功能概述

1.1 HDMI RX模块特性简介

- HDMI 1.4b/2.0 RX: Up to 4K@60fps
- Support FMT: RGB888/YUV420/YUV422/YUV444 8bit
- Pixel clock: Up to 600MHz
- HDCP1.4/2.3
- CEC hardware engine
- E-EDID configuration
- S/PDIF 2channel output
- I2S 2/4/6/8channel output

注: RK3588S不含HDMI RX模块。

1.2 HDMI IN功能框图



根据应用场景需要,HDMI RX可适配TIF框架或是Camera框架,适配TIF框架图像传输延时更低,适配Camera框架可以使用标准Camera API,更方便录像、对接后端算法等应用功能开发。

2. HDMI RX驱动代码和dts配置

2.1 SDK版本要求

HDMI IN功能可能存在持续更新,建议将SDK版本升级到最新,SDK版本号的查询方法如下:

```
rk3588_s:/ # getprop | grep rksdk
[ro.rksdk.version]: [ANDROID12_RKR9]
```

2.2 驱动代码和Kernel配置

驱动代码:

Kernel Config配置:

```
CONFIG_VIDEO_ROCKCHIP_HDMIRX=y
```

2.3 dts配置说明

参考SDK中RK3588 EVB1的dts配置:

```
arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3588-evb1-lp4.dtsi
```

2.3.1 HDMI RX控制器配置

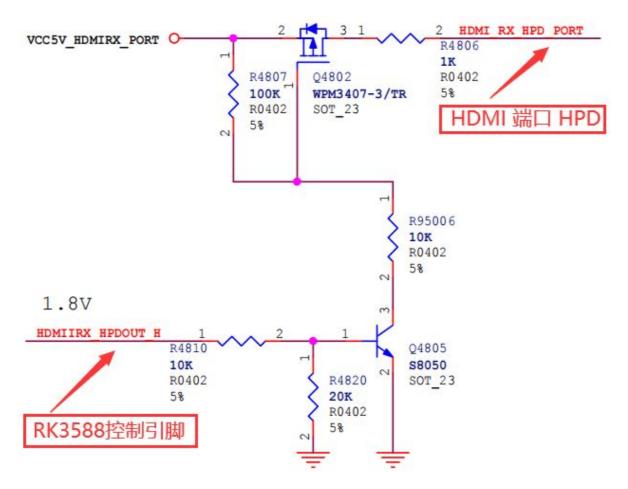
```
/* Should work with at least 128MB cma reserved above. */
&hdmirx_ctrler {
    status = "okay";

    /* Effective level used to trigger HPD: 0-low, 1-high */
    hpd-trigger-level = <1>;
    hdmirx-det-gpios = <&gpio2 RK_PB5 GPIO_ACTIVE_LOW>;
    pinctrl-names = "default";
    pinctrl-0 = <&hdmim1_rx &hdmirx_det>;
};

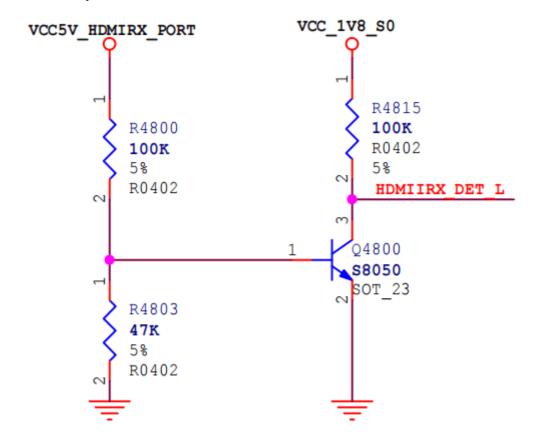
hdmi {
    hdmirx_det: hdmirx-det {
        rockchip,pins = <2 RK_PB5 RK_FUNC_GPIO &pcfg_pull_up>;
    };
};
```

板级配置需要与实际硬件电路连接对应:

• hpd-trigger-level: 触发HPD的有效电平, <1>表示RK3588控制引脚和HDMI端口HPD电平状态相同, <0>则表示相反。



• hdmirx-det-gpios: HDMI插入检测引脚,需要根据实际硬件连接配置GPIO和有效电平,低电平有效时,需要配置pinctrl为内部上拉。



2.3.2 预留内存

RK3588 HDMI RX模块只能使用物理连续内存,需要预留至少128MB的CMA内存:

注: 按3840x2160分辨率, RGB888图像格式, 4个轮转Buffer计算。

```
/* If hdmirx node is disabled, delete the reserved-memory node here. */
reserved-memory {
    #address-cells = <2>;
    #size-cells = <2>;
    ranges;

    /* Reserve 128MB memory for hdmirx-controller@fdee0000 */
    cma {
        compatible = "shared-dma-pool";
        reusable;
        reg = <0x0 (256 * 0x100000) 0x0 (128 * 0x100000)>;
        linux,cma-default;
    };
};
```

2.3.3 Audio配置

DTS添加声卡配置

```
diff --git a/arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3588-evb1-lp4.dtsi
b/arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3588-evb1-lp4.dtsi
index 4aa6a8ce9364..84c9c51d3b7f 100644
--- a/arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3588-evb1-lp4.dtsi
+++ b/arch/arm64/boot/dts/rockchip/rk3588-evb1-lp4.dtsi
@@ -47,6 +47,26 @@ play-pause-key {
                };
        };
        hdmiin dc: hdmiin-dc {
                compatible = "rockchip,dummy-codec";
                #sound-dai-cells = <0>;
        };
       hdmiin-sound {
               compatible = "simple-audio-card";
                simple-audio-card, format = "i2s";
                simple-audio-card, name = "rockchip, hdmiin";
                simple-audio-card,bitclock-master = <&dailink0 master>;
                simple-audio-card,frame-master = <&dailink0 master>;
                status = "okay";
                simple-audio-card,cpu {
                        sound-dai = <&i2s7 8ch>;
                dailink0 master: simple-audio-card, codec {
                      sound-dai = <&hdmiin dc>;
                };
+
       };
        pcie20 avdd0v85: pcie20-avdd0v85 {
```

HAL填写HDMIIN声卡信息

以上配置,默认SDK已经包含,如果客户自己修改声卡名称,则需要在HAL的HDMI_IN_NAME数组里 面添加对应的声卡信息

2.3.4 HDCP配置

RK3588有两个HDCP2.3控制器(hdcp0 和 hdcp1),每个HDCP2.3控制器都有3个port:

hdcp0: DPTX0和DPTX1

hdcp1: HDMIRX、HDMITX0和HDMITX1

若HDMIRX需要支持 HDCP2.3,则需要使能 hdcp1。

• 单独支持 HDCP1.4:

```
&hdmirx_ctrler {
    status = "okay";
    hdcp1x-enable;
};
```

• 单独支持 HDCP2.3:

```
&hdcp1 {
    status = "okay";
};

&hdmirx_ctrler {
    status = "okay";
    hdcp2x-enable;
};
```

• 同时支持 HDCP1.4 和 HDCP2.3, 开机默认打开 HDCP2.3 功能:

```
&hdcp1 {
    status = "okay";
};

&hdmirx_ctrler {
    status = "okay";
    hdcp1x-enable;
    hdcp2x-enable;
};
```

• 同时支持 HDCP1.4 和 HDCP2.3, 开机默认打开 HDCP1.4 功能:

```
&hdcp1 {
    status = "okay";
};

&hdmirx_ctrler {
    status = "okay";
    hdcp1x-default-enable;
    hdcp2x-enable;
};
```

2.3.5 CEC配置

CEC 功能内核驱动默认开启,不需要单独配置。

2.4 EDID配置方法

RK3588支持EDID可配置,目前驱动代码中EDID支持的分辨率包括:

```
3840x2160P60、3840x2160P50、3840x2160P30、3840x2160P25、3840x2160P24、
1920x1080P60、1920x1080P50、1920x1080P30、1920x1080i60、1920x1080i50、
1600x900P60、1440x900P60、1280x800P60、
1280x720P60、1280x720P50、1024x768P60、
720x576P50、720x480P60、720x576i50、720x480i60、
800x600P60、640x480P60
```

支持输入的格式包括:

```
RGB888、YUV420、YUV422、YUV444
```

当前EDID分为两组,通过上层应用可选择配置:

- edid_init_data_340M: 是pixel clk小于340M的分辨率,主要是HDMI1.4支持的分辨率,包含4K60 YUV420。
- edid_init_data_600M: 是pixel clk为594M的分辨率,支持4K60 YUV422/YUV444/RGB888。

若有EDID配置需求,可直接在驱动代码中修改相应数组:

drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c

或是通过调用vidoe节点的ioctl接口来动态配置EDID:

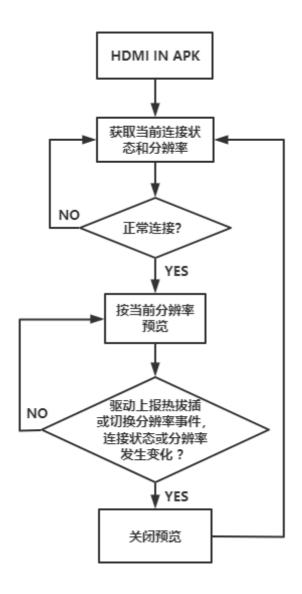
```
static const struct v412_ioctl_ops hdmirx_v412_ioctl_ops = {
    ...
    .vidioc_g_edid = hdmirx_get_edid,
    .vidioc_s_edid = hdmirx_set_edid,
    ...
};
```

可通过工具编辑配置EDID,再替换到驱动代码中,推荐EDID可视化编辑工具如下:

https://www.quantumdata.com/support/downloads/980/release 5 05/R 980mgr 5.05 Win32.msi

3. HDMI IN Video架构

3.1 HDMI IN Video工作流程

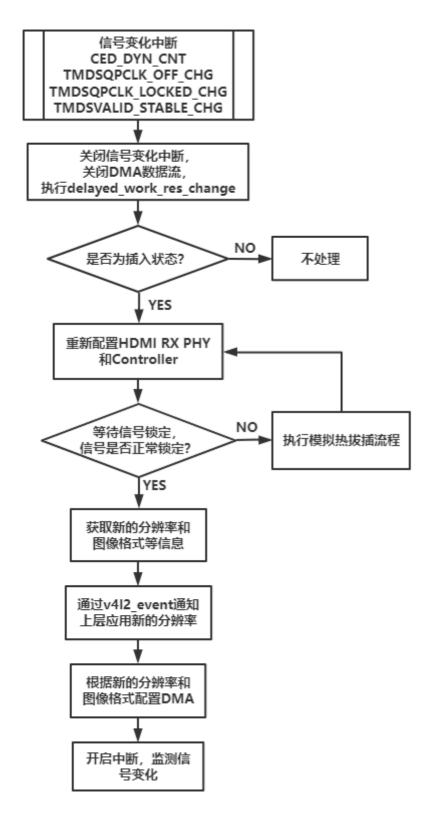


3.2 HDMI RX主要驱动架构

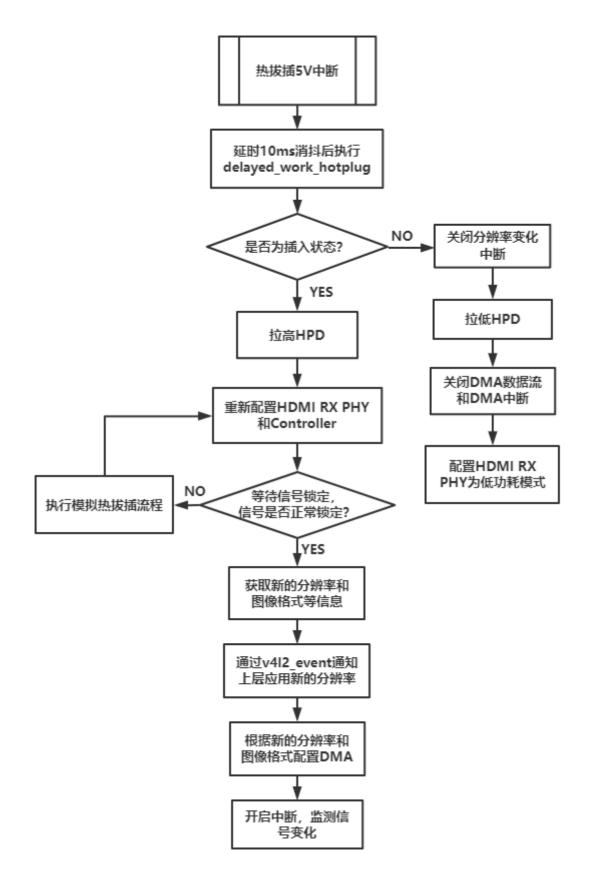
HDMI RX驱动架构中需要重点关注以下几个中断和delayed_work:

- hdmirx_5v_det_irq_handler: 5V检测中断,由gpio引脚HDMIIRX_DET_L触发,用于检测HDMI接口的拔插动作。
- hdmirx_hdmi_irq_handler: HDMI RX控制器中断,主要用于初始化配置,以及监测HDMI信号变化时使用。
- hdmirx_dma_irq_handler: HDMI RX DMA中断,主要是在图像预览过程中Buffer转轮时使用。
- hdmirx_delayed_work_hotplug: 5V检测中断对应的delayed_work,产生热拔插动作时,对HDMI RX 模块进行相应的配置处理。
- hdmirx_delayed_work_res_change: HDMI RX控制器检测到信号变化中断时,对控制器进行重新配置,等待信号锁定。

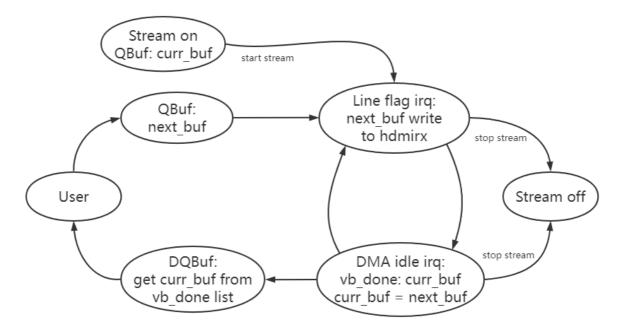
分辨率切换流程如下:



热拔插流程如下:



3.3 图像Buffer轮转机制



- QBuf/DQBuf: 用户通过QBuf传入空闲buffer,通过DQBuf获取已经完成图像数据填充的buffer。
- Line flag irq: 配置固定行数产生中断,当前是配置width/2行,即半帧时中断,在中断程序中更新buffer,buffer的物理地址写入HDMI RX控制器不会立即生效,在下一个vsync才会生效。因为vblank时间较短,可能会来不及更新buffer,导致下一帧内容覆盖到上一帧,所以需要提前更新buffer。
- DMA idle irq: DMA空闲中断,可以理解为frame end中断。一帧图像数据传输完成后,会产生此中断。中断后将buffer加入vb done list,等待用户通过DQBuf来获取。
- Stream on: 开流指令,初始buffer是使用curr buf。
- Stream off:关流指令,用户发出关流指令后,驱动会等待中断后再停止数据流,之后归还所有buffer。

3.4 图像传输延时

- 对接TIF框架后加速显示,延时约为: 20-30ms。
- 对接Camera框架,显示延时约为: 100~120ms。

4. HDMI IN HDCP功能

4.1 HDCP1.4

4.1.1 dts 配置

参考HDCP配置章节,配置为hdcp1x-enable;

4.1.2 Key 烧写

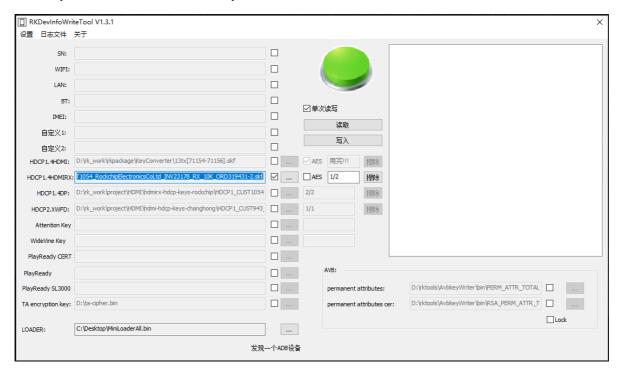
Key 拆分和转换工具从SDK获取:

RKTools/windows/RKDevInfoWriteTool-x.x.x.7z

• 先用 Key 拆分和转换工具,从原始的 Key 文件中拆出部分 Key, 然后把该 Key 转成 .skf 后缀的烧写Key.

♣ KeyConvertor vi	2.0		×
- 提取原始Key			
原始Key:		选择	
提取范围:	至	(如:1,1000)	
输出Key:		提取	
转换原始Key			
原始Key:		选择	
输出Key:		转换	
当原始Key数量超过	1万个时,请先提取部分Key,再进行转换。		

• 机器进入Loader模式,烧写工具勾选HDCP1.4HDMIRX,选择上面的.skf文件,点击写入即可完成 Key 的烧写。说明:写完一个 Key 之后自动会跳到下一个 KEY。



• HDCP1.4 Key 结构说明。

```
一个 HDCP 1.4 有 308 Byte, 分别如下:
8 Byte, 前 5 个 Byte 是 KSV, 后面 3 个 Byte 为 0x0;
280 Byte DPK;
20 Byte SHA.
```

4.1.3 HDCP1.4 状态查看

```
cat /sys/class/misc/hdcp_status

hdcp disable: hdcp1.4 没使能
hdcp_auth_start: hdcp1.4 认证过程中
hdcp_auth_success: hdcp1.4 认证成功
hdcp_auth_fail: hdcp1.4 认证失败
unknown status: 未知状态
```

4.2 HDCP2.3

4.2.1 dts 配置

参考HDCP配置章节,配置为hdcp2x-enable;

4.2.2 打包 **firmware** 和 启动服务

• WC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware 解压到 Linux 环境下,然后把 hdcp_receivers.bin 拷贝到根目录和 tools/目录下。

```
DWC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware$
cp ../hdcp_receivers.bin .
cp ../hdcp_receivers.bin tools/
```

• 修改 PKF 和 DUK

• 打包 firmware.le,包含了所有的Production Key

```
DWC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware$
./build_prod_image.sh HDCP_RX_2TX_HDMI
```

打包到 DWC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware/firmware.le,然后把 firmware.le 重命令成 hdcp2 hdmi.fw

• 生成单独的RX Key

```
DWC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware$
./build_rxkeys.sh HDCP_RX_2TX_HDMI NOUART BA

ls tools/rxkeys/hdcpkeys/
fw_hdcp_receivers_0737C22DEC.bin fw_hdcp_receivers_4D64BA99B4.bin
fw_hdcp_receivers_62CCAA07DB.bin fw_hdcp_receivers_AA113C1AFE.bin
fw_hdcp_receivers_CD23A407F3.bin fw_hdcp_receivers_9D3355F824.bin
fw_hdcp_receivers_32DC5BF80C.bin fw_hdcp_receivers_55EEC3E501.bin
fw_hdcp_receivers_B29B45664B.bin fw_hdcp_receivers_F8C83DD213.bin fw_lc128.bin
```

生成的 RX Key 在 DWC_HDCP2_BASE_ESM_Firmware/tools/rxkeys/hdcpkeys/ 目录下。

默认情况下会把 hdcp_receivers.bin 的所有 Key 都拆分出来,如果只需要拆分其中一部分,可以如下修改:

```
可以修改build_rxkeys.sh, 指定需要从第几个 key 开始拆分, 折分几个 key ./troot_config_hdcpkey_images -c $CERT -l $LIC -t ./hdcp_transmitter.temp.bin -r ./hdcp_receivers.temp.bin -o ./$DCP_RXKEY_DIR -k ./firmware.aic -a ./aictool -b 3 -n 5 -x 1234567890123456789012

-b: 从几第个key开始, -n: 生成n个key, 0表示生成所有key, 如上的修改是从第3个 Key 开始, 拆分出 5个 key, 所以 next-index 保存的应该是8.
在tools/rxkeys/next-index.txt里面会记录下个key的index, 下一次-b从next-index开始。
```

因为 RX 每台设备需要一个 Key,所以需要把 hdcp2_hdmi.fw 放到 vendor/firmware/ 目录下,然后单独的 RX Key push 到 vendor/firmware/fw hdcp receivers.bin

• 执行 hdcp2 rx tx 服务

hdcp2_tx_rx 是 RK 提供的二进制执行文件,把 hdcp2_tx_rx 放到 vendor/bin/ 目录下,执行 ./vendor/bin/hdcp2_tx_rx 1

这边需要带参数 1 (HDMITX 和 HDMIRX)。

4.2.3 HDCP2.3 状态查看

```
Cat /sys/class/misc/hdcp_status

HDCP2:
Dectypted / No dectypted: 解密 / 没解密
Capable: hdcp2.3 使能
Not capable: hdcp2.3 没使能
Authenticated success: 认证成功
Authenticated failed: 认证失败
```

5. HDMI IN CEC功能

device/rockchip/common 如下修改:

TX: ro.hdmi.device_type=4 (Playerback);

RX: ro.hdmi.device_type=0 (TV);

```
diff --git a/device.mk b/device.mk
index d600bf1..a5e9ae3 100644
 --- a/device.mk
+++ b/device.mk
@@ -699,10 +699,10 @@ endif
   endif
    # hdmi cec
-ifneq ($(filter atv box, $(strip $(TARGET_BOARD_PLATFORM PRODUCT))), )
+ifneq ($(filter atv box tablet, $(strip $(TARGET BOARD PLATFORM PRODUCT))), )
   PRODUCT COPY FILES += \
frameworks/native/data/etc/android.hardware.hdmi.cec.xml: \$ (TARGET\_COPY\_OUT\ VENDOR) + (TARGET\_COPY\_OUT\ VENDOR
)/etc/permissions/android.hardware.hdmi.cec.xml
-PRODUCT PROPERTY OVERRIDES += ro.hdmi.device type=4
+PRODUCT PROPERTY OVERRIDES += ro.hdmi.device type=0
   PRODUCT PACKAGES += \
                                   hdmi_cec.$(TARGET_BOARD_PLATFORM)
```

6. HDMI IN APK适配方法

6.1 APK源码路径

- packages/apps/TV/partner_support/samples:提供TV源数据服务,通过framework与HAL层、预览APK进行交互,由于是开机运行的隐藏服务,该APK在桌面上是隐藏图标的。
- packages/apps/rkCamera2: 预览apk,通过framework层与上述TV源数据服务进行交互,该APK在桌面上图标名称为 HdmiIn ,通常客户会二次开发替换为自己的预览APK。
- hardware/rockchip/tv_input: HAL层代码,开关流、热拔插和分辨率切换事件等与驱动进行命令交互。
- SDK默认代码HDMI IN功能是关闭的,使能HDMI IN功能,需配置如下属性,开启后会编译含上述 APK在内的相关模块:

```
vim device/rockchip/rk3588/BoardConfig.mk
BOARD_HDMI_IN_SUPPORT := true
```

6.2 HdmiIn预览APK说明

• MainActivity主界面,支持HDMI RX通路数据预览,如需自己编写预览APK,需要使用标准的 TvView控件。

```
String INPUT_ID =
"com.example.partnersupportsampletvinput/.SampleTvInputService/HW0";
Uri channelUri = TvContract.buildChannelUriForPassthroughInput(INPUT_ID);
tvView.tune(INPUT_ID, channelUri);
```

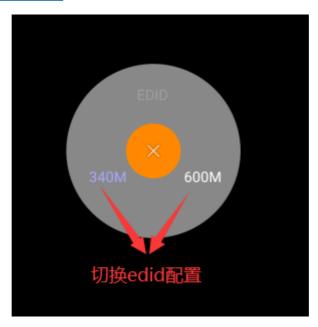
在MainActivity的预览界面点击任一位置,会出现EDID的切换UI,蓝色表示当前选中的EDID组。选中后,APK对以下节点进行写值,HDMI RX驱动会实现EDID分组切换:

```
sys/class/hdmirx/hdmirx/edid
```

为实现掉电记忆EDID分组功能,APK在选择EDID分组时,会同步将节点值存储到以下属性。在下次机器开机时,SystemServer系统服务会根据该属性值,修改edid节点:

```
persist.sys.hdmirx.edid
```

其中340M对应的属性和节点值为1,600M对应的属性和节点值为2,未配置时默认是340M。EDID详细配置说明请参考章节<u>EDID配置方法</u>。



• RockchipCamera2界面,支持HDMI TO MIPI与HDMI RX通路预览。默认情况下,点击app图标,启动的是MainActivity界面,如需启用camera通路预览,请先使能HDMI IN的camera功能,配置属性:

```
vim device/rockchip/rk3588/BoardConfig.mk
CAMERA_SUPPORT_HDMI := true
```

同时需要配置属性persist.sys.hdmiinmode值为2,此时点击HdmiIn应用,启动的是RockchipCamera2通过camera方式预览数据界面,也可以用系统自带camera相机进行预览。

7. 驱动调试方法

7.1 调试工具获取

调试需要使用v4l2-ctl工具,目前SDK编译固件时会自动拷贝集成,具体是放置在SDK目录:

```
hardware/rockchip/camera/etc/tools/
```

7.2 调试命令举例

一般在调试分析问题时,建议配置开启debug log,参考章节打开log开关。

7.2.1 查看所有video节点

```
ls /dev/video*
```

7.2.2 查找rk_hdmirx设备

使用v4l2-ctl -d参数指定vidoe节点,-D命令查看节点信息,通过Driver name确认哪个是节点是rk_hdmirx设备:

```
rk3588 s:/ # v412-ctl -d /dev/video17 -D
Driver Info:
       Driver name : rk_hdmirx
       Card type
                      : rk_hdmirx
                  : fdee0000.hdmirx-controller
       Bus info
       Driver version : 5.10.66
                     : 0x84201000
       Capabilities
              Video Capture Multiplanar
              Streaming
              Extended Pix Format
              Device Capabilities
       Device Caps
                     : 0x04201000
              Video Capture Multiplanar
              Streaming
               Extended Pix Format
```

7.2.3 获取驱动tmings信息

获取设备在信号锁定时保存的timings信息:

```
rk3588_s:/ # v412-ctl -d /dev/video17 --get-dv-timings
DV timings:
    Active width: 3840
    Active height: 2160
    Total width: 4400
    Total height: 2250
    Frame format: progressive
    Polarities: -vsync -hsync
```

```
Pixelclock: 594024000 Hz (60.00 frames per second)
Horizontal frontporch: 172
Horizontal sync: 92
Horizontal backporch: 296
Vertical frontporch: 8
Vertical sync: 10
Vertical backporch: 72
Standards:
Flags:
```

7.2.4 实时查询timings信息

实时从HDMI RX的寄存器读取timings信息:

```
rk3588_s:/ # v412-ctl -d /dev/video17 --query-dv-timings
       Active width: 3840
       Active height: 2160
       Total width: 4400
       Total height: 2250
       Frame format: progressive
       Polarities: -vsync -hsync
       Pixelclock: 594024000 Hz (60.00 frames per second)
       Horizontal frontporch: 172
       Horizontal sync: 92
       Horizontal backporch: 296
       Vertical frontporch: 8
       Vertical sync: 10
        Vertical backporch: 72
        Standards:
        Flags:
```

执行query-dv-timings时,若debug等级配置为2,通过dmesg查看kernel log,其中会打印详细的timings信息,以及pixel fmt,color depth,tmds clk等信息,参考如下:

```
[16750.029542][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_get_pix_fmt: pix_fmt: YUV422
[16750.029581][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_get_colordepth: color_depth: 24, reg_val:4
[16750.029592][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: get timings from dma
[16750.029602][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: act:3840x2160, total:4400x2250, fps:60, pixclk:594024000
[16750.029610][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: hfp:172, hs:92, hbp:296, vfp:8, vs:10, vbp:72
[16750.029618][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: tmds_clk:594024000
[16750.029626][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: interlace:0, fmt:1, vic:127, color:24, mode:hdmi
[16750.029633][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: deframer_st:0x11
[16750.029643][ T2247] fdee0000.hdmirx-controller: query_dv_timings: 3840x2160p60.00 (4400x2250)
```

7.2.5 查询分辨率和图像格式

查询当前的分辨率和图像格式:

```
rk3588 s:/ # v4l2-ctl -d /dev/video17 --get-fmt-video
Format Video Capture Multiplanar:
      Width/Height : 3840/2160
                     : 'NV16'
      Pixel Format
      Field
                     : None
      Number of planes : 1
      Flags : premultiplied-alpha, 000000fe
      Colorspace : Unknown (1025fcdc)
      Transfer Function: Unknown (00000020)
      YCbCr Encoding : Unknown (000000ff)
      Quantization : Default
      Plane 0
         Bytes per Line : 3840
         Size Image : 16588800
```

7.2.6 开启图像数据流

开启图像数据流,需要根据实际情况配置正确的video节点、分辨率、pixelformat:

```
v412-ct1 --verbose -d /dev/video17 \
--set-fmt-video=width=3840,height=2160,pixelformat='NV16' \
--stream-mmap=4
```

7.2.7 抓取图像文件

保存图像文件到设备,可adb pull到PC端,通过7yuv、YUView等工具软件查看:

```
v412-ctl --verbose -d /dev/video17 \
--set-fmt-video=width=3840,height=2160,pixelformat='NV16' \
--stream-mmap=4 --stream-skip=3 \
--stream-to=/data/4k60_nv16.yuv \
--stream-count=5 --stream-pol1
```

7.2.8 正常取流log

若一切正常,能接收到图像数据,会打出帧率,参考log如下:

```
VIDIOC_QUERYCAP: ok
VIDIOC_G_FMT: ok
VIDIOC_S_FMT: ok
Format Video Capture Multiplanar:
Width/Height : 3840/2160
Pixel Format : 'NV16'
Field : None
Number of planes : 1
```

```
Flags : premultiplied-alpha, 000000fe
       Colorspace : Unknown (1025fcdc)
       Transfer Function: Unknown (00000020)
       YCbCr Encoding : Unknown (000000ff)
       Quantization
                       : Default
       Plane 0
          Bytes per Line: 3840
          Size Image : 16588800
VIDIOC REQBUFS: ok
VIDIOC QUERYBUF: ok
VIDIOC QUERYBUF: ok
VIDIOC QBUF: ok
VIDIOC STREAMON: ok
idx: 0 seq: 0 bytesused: 16588800 ts: 103.172405
              1 bytesused: 16588800 ts: 103.189072 delta: 16.667 ms
idx: 1 seq:
              2 bytesused: 16588800 ts: 103.205738 delta: 16.666 ms
idx: 2 seq:
              3 bytesused: 16588800 ts: 103.222404 delta: 16.666 ms
idx: 3 seq:
              4 bytesused: 16588800 ts: 103.239070 delta: 16.666 ms fps: 60.00
idx: 0 seq:
idx: 1 seq:
              5 bytesused: 16588800 ts: 103.255736 delta: 16.666 ms fps: 60.00
idx: 2 seq:
             6 bytesused: 16588800 ts: 103.272402 delta: 16.666 ms fps: 60.00
```

8. 常见问题调试方法

8.1 打开log开关

• 可参考如下命令配置HDMI RX驱动的debug log等级: 0-3。然后通过demsg命令打印kernel log:

```
echo 2 > /sys/module/rockchip_hdmirx/parameters/debug
dmesg
```

• 若要抓取上电开机过程的log,建议直接修改代码并重新编译烧写kernel相关部分,参考如下补丁:

```
diff --git a/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c
b/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c
index c763a9558169..bd7f3effb45a 100644
--- a/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c
+++ b/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c
@@ -34,7 +34,7 @@
#include "rk_hdmirx_cec.h"

static struct class *hdmirx_class;
-static int debug;
+static int debug = 2;
module_param(debug, int, 0644);
MODULE_PARM_DESC(debug, "debug level (0-3)");
```

注:一般情况不建议配置debug等级为3,因为会打印大量的log。

8.2 通过io命令读写寄存器

• 可通过io命令读写HDMI RX的寄存器,需要在kernel config中使能以下配置:

```
CONFIG_DEVMEM=y
```

• io命令查询寄存器举例:

```
// 通过以下命令可查看io使用帮忙:
io -h

rk3588_s:/ # io -4 -1 0xc 0xfdee0594
fdee0594: 0000000f 80008000 00008000
```

8.3 HDMI RX状态查询

• 查询HDMI RX当前状态,包括信号锁定情况、图像格式、Timings信息、Pixl Clk等:

• 查询HDMI RX控制器寄存器信息:

```
rk3588_s:/ # cat /d/hdmirx/ctrl

-------hdmirx ctrl------
00000000: 48515258 30313130 6c753031 01000310
00000010: Reserved 31353138 30333039 32303231
00000020: WO..... 00211f01 198b7b25
00000040: WO..... 00001001 00000000
00000050: 00000001
...
```

• 查询HDMI RX PHY寄存器信息:

```
rk3588_s:/ # cat /d/hdmirx/phy
-------hdmirx phy-----
0000004f: 01000000
0000100f: 01000000
0000110f: 01000000
0000120f: 01000000
0000130f: 01000000
...
```

8.4 HDMI IN信号不锁定问题

HDMI IN信号不锁异常log如下:

```
[ 285.949990][ T191] fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx_wait_lock_and_get_timing signal not lock, tmds_clk_ratio:0
```

排查分析步骤如下:

- 测量插入检测引脚HDMIIRX_DET_L电平是否符合设计预期,拔插HDMI接口,是否会有电平跳变。
- 在HDMI插入时,在HDMI端口处测量HDMI_RX_HPD_PORT是否正常拉高,拔出时是否会拉低。
- 在HDMI插入时,用示波器实测TMDS信号是否正常输出。
- 根据log提示确认SCDC是否正常交互,HDMI协议规定,在pixel clk大于340M时tmds_clk_ratio需要配置为1。假设当前源端输出图像为4K60,pixel clk 594M,但log提示tmds_clk_ratio:0,则说明SCDC没有正常交互,需要检查HDMI的DDC通讯情况,或是拔插重试;
- 查询寄存器状态:

```
console:/ # io -4 0xfdee0050
fdee0150: 000000001 // bit0: 1表示HPD拉高, 0表示HPD拉低

// 0x0594: bit[3:0]表示scdc_ch2locked、scdc_ch1locked、scdc_ch0locked、
scdc_clockdetected;

// 0x0598: bit[31]:scdc_err_det1_valid, bit[15]:scdc_err_det0_valid, 低bit为误码数量统计;

// 0x059c: bit[31]:scdc_erdet_lane0_valid, bit[15]:scdc_err_det2_valid, 低bit为误码数量统计;

console:/ # io -4 -1 0xc 0xfdee0594
fdee0594: 00000000f 80008000 00008000 // 正常锁定时的值
```

• 部分设备拔插概率性lock,可尝试延长wait lock的等待时间,确认能否完成锁定:

```
diff --git a/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk hdmirx.c
b/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk_hdmirx.c
index 39e4e15a6e17..a612fe30bda4 100644
--- a/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk hdmirx.c
+++ b/drivers/media/platform/rockchip/hdmirx/rk hdmirx.c
@@ -1264,7 +1264,7 @@ static int hdmirx_wait_lock_and_get_timing(struct
rk_hdmirx_dev *hdmirx_dev)
       u32 mu_status, scdc_status, dma_st10, cmu_st;
        struct v412 device *v412 dev = &hdmirx dev->v412 dev;
       for (i = 0; i < 300; i++) {
       for (i = 0; i < 600; i++) {
               mu status = hdmirx readl(hdmirx dev, MAINUNIT STATUS);
                scdc status = hdmirx readl(hdmirx dev, SCDC REGBANK STATUS3);
                dma st10 = hdmirx readl(hdmirx dev, DMA STATUS10);
@@ -1283,7 +1283,7 @@ static int hdmirx_wait_lock_and_get_timing(struct
rk hdmirx dev *hdmirx dev)
               hdmirx_tmds_clk_ratio_config(hdmirx_dev);
       if (i == 300) {
       if (i == 600) {
               v412 err(v412 dev, "%s signal not lock, tmds clk ratio:%d\n",
                                 __func__, hdmirx_dev->tmds_clk_ratio);
                v412 err(v412 dev, "%s mu st:%\#x, scdc st:%\#x, dma st10:%\#x\n",
```

• 部分设备在切分辨率以后容易出现锁定失败的情况,可尝试在拉搞HPD前增加一些延时,确认是否 有改善:

9. 典型日志说明

一般需要配置debug等级为2,通过dmesg才会输出相关日志,或是直接修改代码,参考章节: <u>打开log开</u> <u>关</u>。

9.1 拔插日志

```
// 检测到拔出动作
[29830.165185][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx delayed work hotplug:
plugin:0
// 关闭中断
[29830.165203][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx interrupts setup:
disable
// 拉低HPD
[29830.165211][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx hpd ctrl: disable,
hpd trigger level:1
[29830.177109][ T598] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx query dv timings port
has no link!
// 检测到插入动作
[29843.128833][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx delayed work hotplug:
plugin:1
// 拉高hpd
[29843.139653][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx hpd ctrl: enable,
hpd trigger level:1
[29843.247796][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: wait reg bit status: i:0,
time: 10ms
[29843.286353][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: wait reg bit status: i:38,
[29843.286373][ T2655] rk hdmirx fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx audio_interrupts_setup: 1
// HDMI信号锁定
[29843.703996][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx wait lock and get timing signal lock ok, i:54!
```

```
. . .
// 图像格式
[30098.978794][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx get pix fmt: pix fmt:
[30098.978803][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx get colordepth:
color depth: 24, reg_val:4
// 详细分辨率timing
[30098.978813][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: get timings from ctrl
[30098.978819][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: act:1920x1080,
total:2200x1125, fps:60, pixclk:148500000
[30098.978825][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hfp:84, hs:48, hbp:148, vfp:4,
vs:5, vbp:36
// TMDS CLK
[30098.978829][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: tmds clk:148500000
[30098.978835][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: interlace:0, fmt:1, vic:127,
color:24, mode:hdmi
[30098.978840][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: deframer st:0x11
// 上报分辨率变化事件
[30099.023034][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx format change: New
format: 1920x1080p60.00 (2200x1125)
[30099.023039][ T2655] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_format_change: queue
res_chg_event
```

9.2 切换分辨率日志

```
// 信号变化,检测到数据误码中断
[ 312.662740][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: avpunit 0 int handler:
avp0 st:0x700000
[ 312.662750][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: mu2_st:0x2
// TMDS信号变化中断
[ 312.662756][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: mainunit_2_int_handler:
TMDSVALID STABLE CHG
[ 312.662760][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_hdmi_irq_handler:
[ 312.688916][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_delayed_work_audio: no
supported fs(0), cur state 0
[ 312.688928][ T196] rk hdmirx fdee0000.hdmirx-controller: audio off
// 进入切换分辨率流程, 当前HDMI状态为插入
[ 312.723309][ T196] fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx delayed work res change: plugin:1
[ 312.723316][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx interrupts setup:
disable
[ 312.724986][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: mu0 st:0x4000000
[ 312.724991][ C4] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_hdmi_irq_handler:
en fiq
// 相关配置完成后拉高HPD
[ 312.725000][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx hpd ctrl: enable,
hpd trigger level:1
// 信号锁定
fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx wait lock and get timing signal lock ok, i:2!
// 获取新的分辨率,图像格式等
```

```
[ 312.849040][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_get_pix_fmt: pix_fmt:
YUV420
[ 312.849049][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx_get_colordepth:
color_depth: 24, reg_val:4
[ 312.849056][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: get timings from ctrl
[ 312.849060][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: act:3840x2160,
total:4400x2250, fps:60, pixclk:296996000
[ 312.849064][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: hfp:84, hs:48, hbp:148, vfp:8,
vs:10, vbp:72
[ 312.849067][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: tmds_clk:296996000
[ 312.849070][ T196] fdee0000.hdmirx-controller: interlace:0, fmt:3, vic:127,
color:24, mode:hdmi
```

9.3 信号未锁定异常日志

```
// 信号未锁定
[ 285.949990][ T191] fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx wait lock and get timing signal not lock, tmds clk ratio:0
[ 285.950011][ T191] fdee0000.hdmirx-controller:
hdmirx_wait_lock_and_get_timing mu_st:0x0, scdc_st:0x0, dma_st10:0x10
// 读取到错误的分辨率
[ 257.222739][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: get timings from dma
[ 257.222744][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: act:39024x0, total:17732x1,
fps:8375, pixclk:148500000
[ 257.222749][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: hfp:4294904560, hs:184,
hbp:41260, vfp:1, vs:0, vbp:0
[ 257.222753][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: tmds clk:148500000
[ 257.222758][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: interlace:0, fmt:0, vic:127,
color:24, mode:dvi
// 连续读取到错误分辨率
[ 257.254994][ T193] fdee0000.hdmirx-controller: hdmirx try to get timings: res
not stable!
```