Rockchip RK2118 RT-Thread 快速入门

文档标识: RK-JC-YF-589

发布版本: V1.0.1

日期: 2024-03-15

文件密级:□绝密 □秘密 □内部资料 ■公开

免责声明

本文档按"现状"提供,瑞芯微电子股份有限公司("本公司",下同)不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因,本文档将可能在未经任何通知的情况下,不定期进行更新或修改。

商标声明

"Rockchip"、"瑞芯微"、"瑞芯"均为本公司的注册商标,归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标,由其各自拥有者所有。

版权所有 © 2024 瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

瑞芯微电子股份有限公司

Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址: 福建省福州市铜盘路软件园A区18号

网址: <u>www.rock-chips.com</u>

客户服务电话: +86-4007-700-590

客户服务传真: +86-591-83951833

客户服务邮箱: fae@rock-chips.com

前言

概述

本文主要描述了 RK2118 的基本使用方法,旨在帮助开发者快速了解并使用 RK2118 SDK 开发包。

各芯片系统支持状态

芯片名称	内核版本
RK2118	RT-Thread v4.1.x

读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2024-02-26	V1.0.0	Roger Hu	初始版本
2024-03-15	V1.0.1	Roger Hu	增加运行调试说明

目录

```
Rockchip RK2118 RT-Thread 快速入门
```

```
开发环境搭建
目录结构
配置和编译
  CPU固件编译
     自动编译打包
     编译结果清理
     手动编译打包
       模块配置
       编译
       打包
  DSP固件编译
     rk2118 evb板partybox demo
固件烧录
  注意
  Windows版升级工具
  Linux版烧录工具及命令
     UART烧写
     USB烧写
运行调试
  系统启动
  系统调试
开发指南
```

开发环境搭建

本SDK推荐的编译环境是64位的 Ubuntu 20.04 或 Ubuntu18.04 , 在其它 Linux 上尚未测试过, 所以推荐安装与RK开发者一致的发行版。

编译工具选用的是RT-Thread官方推荐的 SCons + GCC,SCons 是一套由 Python 语言编写的开源构建系统, GCC 交叉编译器由ARM官方提供,可直接使用以下命令安装所需的所有工具:

sudo apt-get install gcc-arm-embedded scons clang-format astyle libncurses5-dev build-essential python-confignarser

从 ARM 官网下载编译器,通过环境变量指定 toolchain 的路径即可,具体如下:

```
wget https://developer.arm.com/-/media/Files/downloads/gnu/13.2.rel1/binrel/arm-gnu-toolchain-13.2.rel1-x86_64-arm-none-eabi.tar.xz tar xvf arm-gnu-toolchain-13.2.rel1-x86_64-arm-none-eabi.tar.xz export RTT_EXEC_PATH=/path/to/toolchain/arm-gnu-toolchain-13.2.Rel1-x86_64-arm-none-eabi/bin
```

或者使用SDK初始发布包中的编译器: arm-gnu-toolchain-13.2.rel1-x86_64-arm-none-eabi.tar.xz, 具体如下:

```
tar -xvf arm-gnu-toolchain-13.2.rel1-x86_64-arm-none-eabi.tar.xz export RTT_EXEC_PATH=/path/to/toolchain/arm-gnu-toolchain-13.2.Rel1-x86_64-arm-none-eabi/bin
```

目录结构

以下是SDK主要目录对应的说明:

```
— applications
                   # Rockchip应用demo源码
— AUTHORS
                   # 所有芯片相关代码
├─ bsp
 ├─ rockchip
    - common
     | ├── drivers # Rockchip OS适配层通用驱动
     ├── drivers # RK2118 私有驱动目录
     │ ├── Image # 存放固件
└── tools # Rockchip 通用工具
 — ChangeLog.md
 components
                  # 系统各个组件,包括文件系统,shell和框架层等驱动
  ├── hifi4
 | ├─ dsp
                  # dsp代码
  | ├─ rtt
                  # 运行在mcu上dsp相关代码
                # mcu/dsp 公共代码
     - shared
                  # dsp固件生成工具
     └─ tools
                 # RT-Thread官方文档
├─ documentation
                  # RT-Thread例子程序和测试代码
—— examples
├─ include
                  # RT-Thread官方头文件目录
├─ Kconfig
├─ libcpu
-- LICENSE
--- README.md
- README_zh.md
- RKDocs
                 # Rockchip 文档
-- src
                  # RT-Thread内核源码
— third_party
                 # Rockchip增加的第三方代码的目录
└── tools
                   # RT-Thread官方工具目录,包括menuconfig和编译脚本
```

配置和编译

CPU固件编译

RT-Thread 用 SCons 来实现编译控制,SCons 是一套由 Python 语言编写的开源构建系统,类似于GNU Make。它采用不同于通常 Makefile 文件的方式,而使用 SConstruct 和 SConscript 文件来替代。这些文件也是 Python 脚本,能够使用标准的 Python 语法来编写。所以在 SConstruct、SConscript 文件中可以调用 Python 标准库进行各类复杂的处理,而不局限于 Makefile 设定的规则。

自动编译打包

为了简化编译流程,我们做了一个 build.sh 脚本来封包编译和打包命令,用法如下:

```
cd bsp/rockchip/rk2118
# board name就是你的板级配置名字,可以在board目录下找到; cpu0,cpu1和dual分别表示要编译
cpu0,cpu1和两个cpu一起
./build.sh <board name> [cpu0|cpu1|dual]
```

以 adsp_demo 板子为例,因为这个板子我们只提供cpu0的配置,所以只能选 cpu0 ,具体如下:

```
./build.sh adsp_demo cpu0
```

这个命令实际会执行如下操作:

- 1. 找到指定板子的cpu0默认配置,路径为: board/adsp_demo/defconfig, 用它覆盖当前目录下的menuconfig默认配置文件.config
- 2. 执行 scons menuconfig 命令,此时会弹出menuconfig的配置窗口,你可以按照你的需要修改配置并保存退出,如果想用默认配置,可以选择直接退出
- 3. 执行 scons -j\$(nproc) 命令,编译cpu0的固件
- 4. 找到指定板子的cpu0默认打包配置文件,路径为: board/adsp_demo/setting.ini, 查找这个文件中是否包含了 root.img 分区,这是用来放根文件系统的。如果找到,并且分区Flag没有设置 skip标识,则调用 mkroot.sh 脚本把 resource 目录打包成 root.img ,否则就直接跳到下一步
- 5. 用上一步找到的配置文件,来打包出最后烧录的固件 Firmware.img 执行完上面的命令,会在 Image 目录生成这些文件:

```
      -rw-r--r--
      1 rk rk 1638400 Apr 11 02:41 Firmware.img
      # 最后烧录的固件

      -rw-r--r--
      1 rk rk
      16 Apr 11 02:41 Firmware.md5
      # 固件的md5校验

      -rw-rw-r--
      1 rk rk
      154 Feb 28 09:04 config.json

      -rw-r----
      1 rk rk
      763 Mar 4 11:39 rk2118_ddr.ini

      -rw-rw-r---
      1 rk rk
      28672 Apr 11 02:41 rk2118_idb_ddr.img

      -rw-r-----
      1 rk rk
      49543 Apr 11 02:41 rk2118_loader_ddr.bin

      -rw-r-----
      1 rk rk
      763 Mar 4 12:35 rk2118_no_ddr.ini

      -rw-r------
      1 rk rk 4325376 Mar 27 03:23 root.img
      # 根文件系统镜像

      -rw-r------
      1 rk rk
      166916 Apr 11 02:41 rtthread.img
```

编译结果清理

SCons 构建系统默认是通过 MD5 来判断文件是否需要重新编译,如果你的文件内容没变,而只是时间戳变了 (例如通过 touch 更新时间戳) ,是不会重新编译这个文件及其依赖的。另外,如果仅修改无关内容,例如代码注释,则只会编译,而不会链接,因为 obj 文件内容没变。因此,在开发过程中如果碰到各种修改后实际并未生效的问题,建议在编译前做一次清理,命令如下:

```
scons -c
```

如果做完上面的清理以后,还有异常,可以强制删除所有中间文件,命令如下:

```
rm -rf build
```

其他 SCons 命令,可以看帮助或文档

```
scons -h
```

手动编译打包

前面通过 build.sh 脚本来一键编译的方式虽然方便,但是因为每次都会更新 rtconfig.h 这个模块配置文件,所以会整个CPU工程重新编译,速度上稍微会比手动编译慢一些。所以在开发过程中,也会经常用手动编译来加速开发。手动编译步骤可以分为:模块配置、编译、打包三个步骤,只要你的模块配置不需要改动,就可以跳过模块配置,同时如果CPU固件也不需要变动,也可以跳过编译只做打包。

模块配置

模块配置的目的是按产品的实际需要来选择需要的模块,可以通过如下命令来操作:

```
cd bsp/rockchip/rk2118
# 先从你的板级找一个基础配置来覆盖默认的配置文件: .config
cp board/adsp_demo/defconfig .config
# 从.config载入默认配置,并启动图形化配置界面
scons --menuconfig
```

此时会弹出如下界面,你可以根据产品需要来开关各个模块,退出保存配置会覆盖.config,同时自动生成一个rtconfig.h文件,这2个文件包含了我们选中的各种配置,最终参与编译的只有这个rtconfig.h。

```
RT-Thread Configuration

ccts submenus ---> (or empty submenus ----). Highlighted letters are hotkeys. Pressing
for Search. Legend: [*] built-in [ ] excluded <M> module <> module capable

RK2118 cpu core select (STAR-MC1 CORE0) --->
RT-Thread Kernel --->
RT-Thread Components --->
RT-Thread Utestcases --->
[ ] Enable RT-Thread online packages ----
RT-Thread rockchip common drivers --->
RT-Thread rockchip RK2118 drivers --->
RT-Thread board config --->
RT-Thread Common Test case --->
```

上图中其中第一项是选你要编译的目标CPU,RK2118有两个CPU: cpu0和cpu1。接下来三项是RT-Thread 公版的配置,再下来是RT-Thread的网络包,剩下都是BSP的驱动配置和测试用例。

menuconfig 工具的常见操作如下:

• 上下箭头: 移动

• 回车: 进入子菜单

• ESC 键:返回上级菜单或退出

• 空格、Y键或N键: 使能/禁用[*]配置选项

• 英文问号: 调出有关高亮选项的帮助菜单(退出帮助菜单,请按回车键)

• /键:寻找配置项目

每个板级目录下都至少有一个默认的配置文件 defconfig ,这是cpu0的默认配置,如果这个板级支持双核启动,还会有一个 cpu1_defconfig ,这是cpu1的默认配置。我们建议提交默认模块配置的时候,都提交到板级目录,并且尽量保持这个命名规则,防止自动编译脚本失效,不要直接提交到 .config ,这样多个板级配置之间就不会互相覆盖,方法如下:

```
# 假设前面你已经执行过sons --menuconfig, 并且退出时有保存配置 cp .config board/xxx/defconfig # xxx就是你的板级名字,如果是cpu1的配置,请改成 cpu1_defconfig
```

请注意前面提到的参与编译的只有 rtconfig.h 而不是 .config , 所以如果你退出 menuconfig 图形 界面前没弹出让你保存配置的选项,这是因为你本次执行 menuconfig 并没有修改任何选项,此时也就不会重新生成 rtconfig.h , 而你的 .config 可能被你手动覆盖过,已经和 rtconfig.h 不匹配,进而导致你当前的 .config 并不会在编译的时候生效。有两种方法可以绕过这个问题,可以根据自己需求选一个:

1. 在 menuconfig 的图形界面不要直接退出,而是先保存配置再退出,可以通过这个选项来手动保存配置

```
RK2118 cpu core select (STAR-MC1 CORE0) --->
   RT-Thread Kernel -
   RT-Thread Components -
   RT-Thread Utestcases --->
[ ] Enable RT-Thread online packages
   RT-Thread rockchip common drivers --->
   RT-Thread rockchip RK2118 drivers --->
   RT-Thread board config
   RT-Thread Common Test case --->
      <Select>
                  < Exit >
                              < Help >
                                          < Save >
                                                      < Load >
```

2. 退出后,执行命令 scons --useconfig=.config , 这样可以强制重新生成 rtconfig.h

编译

编译CPU固件非常简单,执行下面命令即可:

```
cd bsp/rockchip/rk2118
scons -j32
```

如果编译成功,会得到如下文件:

```
      -rw-r--r-- 1 rk rk 197632 Apr 11 07:08 rtt0.bin
      # cpu0的bin固件

      -rw-r--r-- 1 rk rk 1530528 Apr 11 07:08 rtt0.elf
      # cpu0的elf固件, 带符

      号表
      -rw-r--r-- 1 rk rk 110592 Apr 11 07:08 rtt1.bin
      # cpu1的bin固件

      -rw-r--r-- 1 rk rk 784044 Apr 11 07:08 rtt1.elf
      # cpu1的elf固件, 带符

      号表
      # cpu1的elf固件, 带符
```

打包

打包是为了把前面编译生成的固件,包括CPU(NPU固件暂时也放CPU这边)和DSP固件,以及loader、TFM等一起整合成一个镜像文件 Firmware.img ,最后烧录就是用这个镜像。

手动打包需要指定打包配置文件 setting.ini ,每个板级目录都至少有一个这样的配置文件,如果支持双核启动,一般会命名为 dual_cpu_setting.ini ,具体命令如下:

```
./mkimage.sh board/xxx/setting.ini # xxx是你的板级名字
```

DSP固件编译

参考<Rockchip_HiFi4_Quick_Start_CN.pdf>

rk2118 evb板partybox demo

SDK预置了一份编译好的DSP固件: components/hifi4/rtt/dsp_fw/evb_partybox_demo/

实现mp3解码(dsp2),防啸叫+混音(dsp1),人声分离(dsp0)功能。

menu(按键长按三秒): 人声分离算法+防啸叫算法 开关,默认开机人声分离关闭,防啸叫算法开。 v-/v+: 背景音音量调节,步进5db,开机默认-15db。

可通过以下操作生成Firmeware.img测试:

```
cd components/hifi4/rtt/dsp_fw
cp evb_partybox_demo/* .
cd ../../../bsp/rockchip/rk2118/
./build.sh evb
```

固件烧录

注意

- 由于打印的uart和烧写的uart是同一个,所以需要确保烧写的时候,要把串口打印的客户端先断开
- uart烧写的时候不能插usb

Windows版升级工具

工具位于: bsp/rockchip/tools/SocToolKit_v1.9_20240130_01_win.zip

烧写前先确保设备已经切到maskrom模式(*按住开发板上的MASKROOM 按键,再按RESET 按键开机*),目前Windows也支持uart和usb两种烧写方式,所以第一步先选择烧写方式,选择uart的话要指定串口号和波特率,目前最高支持1.5M波特率烧写。同时支持全固件烧写和分区烧写两种方式,其中全固件烧写方式如下:

step1:选择正确的串口

step2:选择波特率1500000

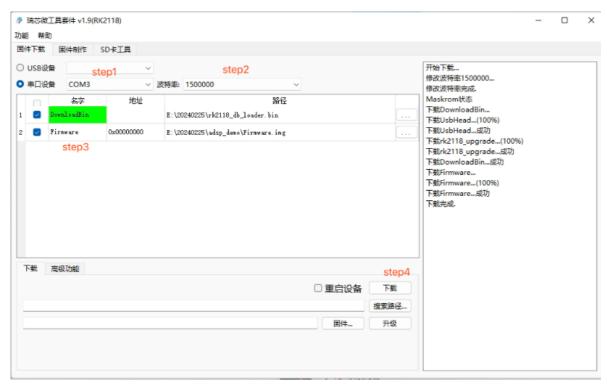
step3:添加下载固件:在空白位置右键选择添加,并填写名字,地址,路径,然后:

打勾loader: bsp/rockchip/rk2118/rkbin/rk2118_db_loader.bin

打勾Firmware.img: bsp/rockchip/rk2118/Image/Firmware.img, 地址为0x0

右键选择保存配置到自己的config_xxx.json,以便下次可以直接使用保存的固件配置。

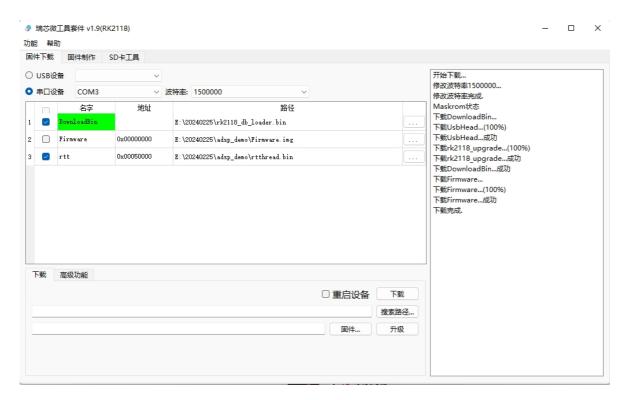
step4: 开始下载



如果想烧写指定分区(例如只修改了rtt0.bin,不需要重新升级Firmware.img以提高效率),则需要指定分区的地址,烧写方式如下:

选择loader: bsp/rockchip/rk2118/rkbin/rk2118_db_loader.bin

选择要升级的分区,如rtthread:bsp/rockchip/rk2118/rtt0.bin,地址从对应的setting.ini中查找,例如:



Linux版烧录工具及命令

UART烧写

linux下默认ttyUSB设备是没有写权限的,所以烧之前可以通过sudo chmod 666 /dev/ttyUSBx (x是你的串口号) 修改权限。

如果不想每次都去改串口权限,可以通过如下方式添加默认写权限:

```
sudo vi /etc/udev/rules.d/70-rk.rules
# 在创建中添加如下内容,保存退出即可
KERNEL=="ttyUSB[0-9]*", MODE="0666"
```

烧写方式如下:

sudo chmod 666 /dev/ttyUSB0

- # 先切到maskrom下烧db loader
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool db /dev/ttyUSBO ./Image/rk2118_db_loader.bin
- # 宗敷固件核写
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool wl /dev/ttyUSB0 0 ./Image/Firmware.img
- # 在完整固件烧完之后,开发过程可以只需要烧录有更新的固件,例如下面命令就是单独烧cpu0的rtt固件,第三个参数是固件位置,通过查看setting.ini里UserPart3分区,其PartOffset=0x280,所以这里就填0x280
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool wl /dev/ttyUSBO 0x280 ./rtthread.bin

USB烧写

烧写方式如下:

- # 先切到maskrom下烧db loader
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool db ./Image/rk2118_db_loader.bin
- # 完整固件烧写
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool wl 0 ./Image/Firmware.img
- # 在完整固件烧完之后,开发过程可以只烧录自己有更新的固件,例如下面命令就是单独烧cpu0的rtt固件,其中位置信息需要保持和setting.ini中该分区的其PartOffset相等即可
- ../tools/upgrade_tool/upgrade_tool wl 0x280 ./rtthread.bin

运行调试

系统启动

系统启动方式有以下几种:

- 1. 固件升级后,自动重新启动;
- 2. 插入电源供电直接启动;
- 3. 按Reset键启动;

系统调试

RK2118 支持串口调试。不同的硬件设备,其串口配置也会有所不同。

串口通信配置信息如下:

波特率: 1500000

数据位: 8

停止位: 1

奇偶校验: none

流控: none

成功进入调试的截图:

```
Booting TF-M 20240303
 clk_init: PLL_GPLL = 800000000
clk_init: PLL_VPLL0 = 1179648000
 c]k_init: PLL_VPLL1 = 903168000
 clk_init: PLL_GPLL_DIV = 800000000
clk_init: PLL_VPLLO_DIV = 294912000
clk_init: PLL_VPLL1_DIV = 150528000
clk_init: CLK_DSP0_SRC = 400000000
clk_init: CLK_DSP0 = 700000000
clk_init: CLK_DSP1 = 200000000
clk_init: CLK_DSP2 = 200000000
clk_init: CLK_DSP2 = 200000000
clk_init: CLK_DSP2 = 200000000

clk_init: ACLK_NPU = 400000000

clk_init: HCLK_NPU = 13333333

clk_init: CLK_STARSE0 = 400000000

clk_init: CLK_STARSE1 = 400000000

clk_init: ACLK_BUS = 266666666

clk_init: HCLK_BUS = 133333333

clk_init: PCLK_BUS = 133333333

clk_init: ACLK_HSPERI = 133333333
 clk_init: ACLK_PERIB = 1333333333
clk_init: HCLK_PERIB = 1333333333
 clk_init: CLK_INT_VOICE0 = 49152000
 clk_init: CLK_INT_VOICE1 = 45158400
| Clk_init: CLK_INT_VOICE1 = 45158400 |
| Clk_init: CLK_INT_VOICE2 = 98304000 |
| Clk_init: CLK_FRAC_UART0 = 64000000 |
| Clk_init: CLK_FRAC_UART1 = 48000000 |
| Clk_init: CLK_FRAC_VOICE0 = 24576000 |
| Clk_init: CLK_FRAC_VOICE1 = 22579200 |
| Clk_init: CLK_FRAC_COMMON0 = 12288000 |
| Clk_init: CLK_FRAC_COMMON1 = 11289600 |
| Clk_init: CLK_FRAC_COMMON2 = 8192000 |
| Clk_init: PCLK_PMU = 100000000 |
| Clk_init: CLK_JRAC_OUT = 50000000 |
| Clk_init: CLK_MAC_OUT = 50000000 |
| Clk_init: MCLK_PDM = 100000000 |
| Clk_init: CLKOUT_PDM = 3072000 |
| Clk_init: CLKOUT_PDM = 3072000
clk_init: CLKOUT_PDM = 3072000
clk_init: MCLK_SPDIFTX = 6144000
 clk_init: MCLK_OUT_SAI0 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI1 = 12288000
 clk_init: MCLK_OUT_SAI2 = 12288000
 c]k_init: MCLK_OUT_SAI3 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI4 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI5 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI6 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI7 = 12288000
clk_init: MCLK_OUT_SAI7 = 12288
clk_init: SCLK_SAI0 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI1 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI2 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI3 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI3 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI4 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI5 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI5 = 12288000
clk_init: SCLK_SAI7 = 12288000
 clk_init: SCLK_SAI7 = 122880?
 Thread Operating System
 delay 1s test start
msh >delay 1s test end
```

开发指南

请参考<Rockchip_Developer_Guide_RK2118_CN.pdf>