

Массовые характеристики: выбранные компоненты  
Система координат: joint3\_frame

Центр тяжести и моменты инерции выводятся в координатной системе Assembly\_P  
Масса = 1187.24 граммов

Объем = 417290.97 кубические миллиметры

Площадь поверхности = 284479.06 квадратных миллиметры

Центр тяжести: ( миллиметры )  
X = -0.19  
Y = 111.14  
Z = -1.06

Основные оси инерции и основные моменты инерции: ( граммов \* квадратные миллиметры )  
центр тяжести

|                    |                  |
|--------------------|------------------|
| Ix = ( 0, 1, 0)    | Px = 839783.78   |
| Iy = (-1, 0, 0.02) | Py = 20885174.86 |
| Iz = ( 0.02, 0, 1) | Pz = 20982575.98 |

Моменты инерции: ( граммов \* квадратные миллиметры )

Определяются в центре тяжести и выравниваются относительно системы координат вывода. (Использование

|                   |                 |                   |
|-------------------|-----------------|-------------------|
| Lxx = 20885212.54 | Lxy = -19132.56 | Lxz = -2386.07    |
| Lyx = -19132.56   | Lyy = 839951.98 | Lyz = 54954.28    |
| Lzx = -2386.07    | Lzy = 54954.28  | Lzz = 20982370.09 |

Моменты инерции: ( граммов \* квадратные миллиметры )

Вычисляется с помощью системы координат вывода. (Использование тензорной записи.)

|                   |                 |                   |
|-------------------|-----------------|-------------------|
| Ixx = 35551056.75 | Ixy = 44786.13  | Ixz = 2141.26     |
| Iyx = 44786.13    | Iyy = 841332.28 | Iyz = 84986.18    |
| Izx = 2141.26     | Izy = 84986.18  | Izz = 35646923.76 |