

### 1. Conceptos de nSystem

- ¿Para qué sirven los procedimientos `START_CRITICAL` y `END_CRITICAL` en nSystem?
- ¿Quién los usa: el programador que usa nSystem o el programador que implementa nSystem?
- nSystem es un sistema de procesos livianos que se implementan dentro de un proceso Unix. ¿Por qué no es posible implementar procesos pesados dentro de un proceso Unix?

### 2. Se desea agregar a la implementación que actual de nSystem un nuevo mecanismo de sincronización entre procesos. Este mecanismo está basado en *condiciones*, que se manipulan con los siguientes procedimientos:

- `Condition MakeCondition()`: Construye y retorna una nueva condición.
- `void WaitCondition(Condition cond)`: Bloquea el proceso que lo invoca hasta que otro proceso invoque en el futuro *NotifyCondition* sobre *cond*. Observe que este procedimiento siempre se bloquea, sin importar los *NotifyCondition* que se hayan hecho en el pasado.
- `void NotifyCondition(Condition cond)`: Desbloquea todos los procesos que esperaban la condición *cond* y retorna de inmediato. El orden en que se retoman los procesos puede ser cualquiera.

Implemente estos procedimientos en nSystem. Suponga que nSystem no posee semáforos, ni mensajes ni monitores y por lo tanto deberá basar su solución en la API de nivel implementador para responder esta pregunta.

### 3. Implemente los procedimientos *nExitTask* y *nWaitTask* de nSystem. La descripción de estos procesos es la siguiente:

- `void nExitTask(int rc)`: Termina la ejecución de la tarea que lo invoca, *rc* es el código de retorno de la tarea.
- `int nWaitTask(nTask task)`: Espera a que una tarea termine, entrega el código de retorno dado a *nExitTask*.

Recuerde que cada *nExitTask* va asociando a un y solo un *nWaitTask*. El orden en que se invocan estos dos procedimientos es indeterminado. Suponga que el programador los utiliza correctamente y por lo tanto no necesita verificar que se invoquen una sola vez.

Para implementar estos procedimientos Ud. debe usar los siguientes procedimientos de bajo nivel de nSystem:

- `PushTask(ready_queue, task)`: Permite agregar una tarea a la cola de tareas listas para ejecutarse.
- `ResumeNextReadyTask()`: Extrae la primera tarea en la cola de tareas listas para ejecutarse y le transfiere el procesador.
- `DestroyTask(task)`: Suponga que este procedimiento libera los recursos que ocupa una tarea, como la pila y el descriptor de tarea (este procedimiento no existe realmente en `nSystem`, pero sirve para simplificar esta pregunta).

Además Ud. puede usar como estime conveniente los campos `wait_task` (de tipo `nTask`) y `rc` (de tipo `int`) presentes en el descriptor de tarea.

4. Un *lock* es una abstracción que permite sincronizar tareas. Un *lock* puede ser poseído a lo más por una tarea en un instante dado. Los procedimientos para manipular *locks* son:

- `LOCK MakeLock()`: Crea y entrega un lock.
- `void DestroyLock(LOCK lock)`: Destruye lock.
- `void AcquireLock(LOCK lock)`: Solicita lock en exclusividad. La tarea se bloquea temporalmente si lock estaba en posesión de otra tarea.
- `void ReleaseLock(LOCK lock)`: Libera lock. Si habían otras tareas en espera de lock, puede continuar aquella que pidió primero el lock.

5. En este ejercicio se debe implementar pipes para el `nSystem`. Los pipes son una forma de comunicación asíncrona e indirecta entre procesos (como los pipes de Unix). Los pipes se manejarán con los siguientes procedimientos:

- `nPipe MakePipe(int buffer_size)`: Crea un `nPipe` con un buffer interno de tamaño `buffer_size`.
- `char nGetPipe(nPipe pipe)`: Recupera un carácter desde el buffer. En caso que no hayan caracteres disponibles se debe bloquear hasta recibir uno.
- `void nPutPipe(nPipe pipe, char c)`: Agrega al buffer un carácter. En caso que hayan tareas esperando, debe despertar alguna. En caso que el buffer esté lleno debe esperar hasta que haya un espacio disponible.
- `void nClosePipe(nPipe pipe)`: Destruye y libera el `nPipe`. Sólo puede invocarse si no hay tareas emisoras o receptoras en espera.

Como simplificación, no es necesario que el pipe maneje un estado abierto/cerrado. El programa cliente esperará por productores y consumidores antes de invocar a `nClosePipe`. Utilice los procedimientos de bajo nivel disponibles en `nSystem`.