



TECHNICKÁ UNIVERZITA V LIBERCI
Fakulta mechatroniky, informatiky
a mezioborových studií ■

Koncept nízkonákladového sledovacího zařízení pro osobní automobily

Bakalářská práce

Studijní program: B2646 – Informační technologie
Studijní obor: 1802R007 – Informační technologie

Autor práce: **Tomáš Moravec**
Vedoucí práce: Ing. Lenka Kosková - Třísková





TECHNICAL UNIVERSITY OF LIBEREC
Faculty of Mechatronics, Informatics
and Interdisciplinary Studies ■

The concept of a low cost tracking device for personal cars

Bachelor thesis

Study programme: B2646 – Information Technology
Study branch: 1802R007 – Information Technology

Author: **Tomáš Moravec**
Supervisor: Ing. Lenka Kosková - Třísková



Tento list nahrad'te
originálem zadání.

Prohlášení

Byl jsem seznámen s tím, že na mou bakalářskou práci se plně vztahuje zákon č. 121/2000 Sb., o právu autorském, zejména § 60 – školní dílo.

Beru na vědomí, že Technická univerzita v Liberci (TUL) nezasahuje do mých autorských práv užitím mé bakalářské práce pro vnitřní potřebu TUL.

Užiji-li bakalářskou práci nebo poskytnu-li licenci k jejímu využití, jsem si vědom povinnosti informovat o této skutečnosti TUL; v tomto případě má TUL právo ode mne požadovat úhradu nákladů, které vynaložila na vytvoření díla, až do jejich skutečné výše.

Bakalářskou práci jsem vypracoval samostatně s použitím uvedené literatury a na základě konzultací s vedoucím mé bakalářské práce a konzultantem.

Současně čestně prohlašuji, že tištěná verze práce se shoduje s elektronickou verzí, vloženou do IS STAG.

Datum:

Podpis:

Poděkování

Děkuji vedoucí práce paní Ing. Lence Koskové Třískové za odborné vedení a poskytnuté informace při zpracování závěrečné bakalářské práce. Mé poděkování patří též Tomáši Stránskému za sdílení praktických zkušeností s použitými komponenty.

Abstrakt

Práce se zabývá problematikou sledovacích zařízení pro osobní automobily. V úvodu je definován pojem sledovacího zařízení a požadovaných vlastností. Následuje rešerše aktuální situace na trhu a srovnání užitých konceptů pro realizaci sledovacích zařízení. Na základě rešerše je navržen koncept sledovacího zařízení pro osobní automobily s cílem vytvořit levné a spolehlivé zařízení pro střední a nižší třídu vozů. Výstupem práce je prototyp cílového zařízení, který demonstruje zvolené hardwarové i softwarové řešení.

Abstract

Thesis deals with tracking devices for cars. The introduction defines the concept of surveillance equipment and required attributes. Following a research of the current market situation and comparison of the concepts used for implementing surveillance equipment. Based on the research is designed concept of tracking devices for cars in order to create a cheap and reliable device for middle and lower class cars. The outcome of this work is the prototype of the target device, which demonstrates the chosen hardware and software solution.

Obsah

Seznam zkratek	8
1 Úvod	9
1.1 Sledovací zařízení	9
1.1.1 Historie	9
1.1.2 Přítomnost	9
1.2 Požadované vlastnosti	10
1.2.1 Cena	10
1.2.2 Spolehlivost	10
1.2.3 Bezpečnost	11
1.2.4 Přívětivost	11
1.2.5 Vícejazyčnost	11
1.2.6 Nastavitelnost	12
1.2.7 Nenáročnost	12
1.3 Normy	12
2 Situace na trhu	13
2.1 Kategorie	13
2.2 Dostupná řešení	13
3 Koncept	14
3.1 Základní zapojení	14
3.2 Řídící jednotka	14
3.3 Komunikační modul	14
3.4 Senzor pohybu	14
3.5 Softwarový návrh	14
4 Prototyp	15
4.1 Vývojová deska Arduino	15
4.2 Komunikační modul GPS/GPRS/GSM	15
4.3 Napájení	15
5 Závěr	16

Seznam zkratek

GPS	Global Positioning System, družicový polohovací systém
GSM	Groupe Spécial Mobile, globální systém pro mobilní komunikaci
GPRS	General Packet Radio Service, služba pro přenos dat v mobilní síti
GLONASS	Globalnaja navigacionnaja sputnikovaja sistema, globální navigační satelitní systém

1 Úvod

Not supported yet.

1.1 Sledovací zařízení

Sledovací zařízení je přístroj, udávající svou vlastní polohu na planetě zemi, pomocí zeměpisné šířky a délky. Poloha se určuje vzhledem k systému družic GPS, které obíhají rovnoměrně rozprostřeny na oběžné dráze země. Typicky slouží ke sledování osob, vozidel, či nákladu a jeho využití najdou jak běžní domácí uživatelé a bezpečnostní agentury, usilující o bezpečnost vozidel, podniky monitorující pohyb svého vozového parku (Fleet management), nebo velké logistické společnosti, sledující pohyby zásilek nebo kontejnerů. Přesnost polohy je pro uživatelský sektor desítky metrů, zatím co autorizovaní uživatelé (americká armáda a vybrané spojenecké armády) mají k dispozici přesnost v jednotkách metrů... Vyšší přesnosti se dosahuje pomocí mnoha způsobů, jako například mobilní sítě, další navigační systémy, matematické výpočty. Za ideálních podmínek lze přesnost zvýšit i na jednotky centimetrů. Přesnost vertikální je zpravidla 2x až 3x tak horší než zmiňovaná horizontální.

1.1.1 Historie

Polohovací systém GPS je vojenský globální družicový systém, provozovaný Ministerstvem obrany Spojených států amerických. Projekt navazuje na předchozí NAVSTAR GPS a od roku 1978 bylo do dnešního dne vypuštěno celkem 32 družic. Družice nebyly vpouštěny pouze za účelem určování polohy pro navádění raket a dalších zařízení, ale také aby detekovali vypuštění balistických raket a výbuchy jaderných bomb. Všechny satelity byly také vybaveny přesnými atomovými hodinami, které dnes dodávají přesný čas po celé zemi. Původně vojenský projekt se stal dostupným i pro neautorizované uživatele z finančních důvodů, aby nemusel být zrušen. V roce 1990 během války v Zálivu byla dočasně deaktivována dostupnost pro neautorizované uživatele a zapojena byla opět v roce 1991.

1.1.2 Přítomnost

Satelitní systém GPS se stal synonymem pro sledovací zařízení a určování polohy a je celosvětově využíván ve všech lidských odvětvích. Nicméně dnes není jediným pro-

jektem poskytujícím zeměpisnou polohu. Od roku 2011 je k dispozici ruský armádní polohový systém GLONASS, který se vyznačuje stejnou přesností jako systém GPS. Pomalu ale jistě se dostává do povědomí a většina nejnovějších mobilních zařízení umí komunikovat nejenom s GPS, ale také s GLONASS, získáváním dat z více než jednoho systému satelitů, poskytuje výrazné zvýšení přesnosti polohy. Posledním, zatím nedokončeným je evropský navigační systém Galileo, který má od roku 2012 nové sídlo v Praze, měl být částečně funkční v roce 2015 (18 satelitů) a plně dokončen roku 2019/20 (30 satelitů). Bohužel v roce 2014 přišel systém o dvě nové družice, které měl vynést ruský nosič, bohužel mu selhal poslední stupeň rakety a obě byly vyneseny na špatnou oběžnou dráhu, na které jsou dodnes. Později roku 2014 byla vynesena první družice na správnou oběžnou dráhu, poté byl projekt pozastaven do té doby, než se podaří vyřešit, jak do systému zapojit družice na špatné oběžné dráze.

1.2 Požadované vlastnosti

V honu za kvalitním, ale levným sledovacím zařízením, je nutné nalézt kompromis mezi nízkou cenou a pohodlím zákazníka. Abych tohoto docílil, budu se snažit vyzdvihnout vlastnosti, které neovlivní cenu, ale výrazně posílí funkčnost a tím i konkurenční schopnost zařízení. Následující vlastnosti pro mne budou hrát důležitou roli při výběru hardwarových součástí, stejně tak mi pomohou se zaměřit na části kódu, které potřebují být optimalizovány nejlépe.

1.2.1 Cena

Koncept bude primárně zaměřen na minimalizaci případné výrobní ceny, s ohledem na zachování všech funkcí, očekávaných od sledovacího zařízení. Aby byl produkt atraktivní, ale levný, je důležité kvalitní zpracování částí, které neovlivní konečnou cenu zařízení, tedy programové části, která je slabým článkem většiny dostupných modelů, v kategorii levných sledovacích zařízení. Velkou úsporu peněz bude hrát připojení na autobaterii, kde levné modely touto možností neoplývají a jsou cenově zatíženy drahými bateriemi, které jsou mnohdy tou nejdražší částí sledovacího zařízení. Nakonec se budu pokoušet odstranit přebytečné funkce, které zbytečně komplikují provoz a přezpívají k vyšší ceně.

1.2.2 Spolehlivost

Zařízení musí být spolehlivé a poskytovat požadované informace za jakýchkoliv podmínek a to i při nízké ceně vybavení. Pokud jde o poruchovost u běžně dostupných modelů, když vynecháme faktory, které nelze ovlivnit, například nedostupný signál GPS nebo GSM sítě, je na vině buď ztráta signálu, špatným umístěním ve vozidle (o správném umístění je nutné zákazníka informovat), vybití baterie, softwarová chyba která způsobí zacyklení, nebo při provádění různých operací, ignoruje příchozí SMS. Proto je nutné číst a obsloužit všechny doručené SMS a informovat

uživatele o všech skutečnostech, například o výpadku signálu, při žádosti o získání polohy.

1.2.3 Bezpečnost

Žádný z dostupných modelů, v cenové hladině pod 6.000 Kč, nemá možnost nastavení řídicích čísel, nebo hesla pro obnovení, při jeho ztrátě. Pokud by případný zloděj, zjistit telefonní číslo, ať už odposlechem poblíž vozidla, nebo z telefonu majitele, je schopný deaktivovat zařízení na dálku a odcizit vozidlo bez sebemenší potuchy majitele. Proto je nutné myslet na bezpečnost jak při pokusu o vypnutí z cizího čísla, tak při případném odpojení od zdroje napájení, které by ve finální verzi jistila integrovaná baterie o velice malé kapacitě, která by zajistila pouze odeslání varovné SMS. Je pravděpodobné, že při odpojení od baterie by bylo sledovací zařízení odstraněno z vozidla a delší výdrž by byla zbytečná. Díky tomu se dá ušetřit na ceně, která je z velké části tvořena potřebou velkých baterií.

1.2.4 Přívětivost

SMS s řídicími příkazy musí být jednoduché, uživatelsky přívětivé a snadno zapamatovatelné, aby bylo pro zákazníka ovládání intuitivní a srozumitelné. Nejprívětivější a nejjednodušší je to, co je pro uživatele nejpřirozenější, tedy běžná slova a věty, stejně tak sledovací zařízení by ve stejné formě mělo i odpovídat. Tedy komunikace mezi uživatelem a sledovacím zařízením by mělo být formou konverzace. Například "Kde jsi", odpověď: "Má poloha bude zaslána během několika minut", později: "Nacházím se na souřadnicích...". Stejně tak instalace zařízení musí být jednoduchá a nesmí jí provázet komplikované nastavování. Vše by mělo fungovat při prvním spuštění automaticky.

1.2.5 Vícejazyčnost

Velkou nevýhodou všech dostupných sledovacích zařízení je orientace pouze jediný jazyk a to Anglický. Jazyka neznalý uživatel může být zmatený a v nestandardních situacích odkázaný pouze na manuál, které některé modely ani nemají. Na vině je primárně to, že většina dostupných modelů je přepravej čínských zařízení a žádný z českých obchodníků nemá možnost měnit jakékoliv vlastnosti zařízení které prodává. Čínští výrobci u nejlevnějších zařízení mnohdy nedodávají ani manuál, pokud ano, tak čínsky nebo anglicky, takže překlad popřípadě tvorba neexistujícího manuálu závisí na českých prodejcích. Není to problém pouze České republiky, vzhledem k tomu, že se jedná o jednoduchou softwarovou implementaci, základní komunikační rozhraní bude v českém jazyce s možností jednoduchého přepnutí na požadovanou jazykovou lokalizaci. Do finálního produktu bude pouze stačit nahrát dostatečné množství jazykových variant, které vzhledem k nízkému počtu textových řetězců a nenáročnosti jejich uložení v paměti, nebude mít žádný vliv na případnou cenu, které by jinak mohlo být způsobeno nutností navýšení paměti pro data.

1.2.6 Nastavitelnost

Další z nevýhod dostupných produktů je nemožnost jakéhokoliv vlastního nastavení, či personalizace. Ať už se jedná o citlivost senzorů, počet potřebných satelitů pro učení polohy (čím méně satelitů, tím menší přesnost, ale větší šance na získání polohy při špatném signálu), nebo nastavení jednotlivých textových řetězců. Vždy je dobré, aby měl zákazník možnost si své zařízení přizpůsobit dle libosti. Tuto možnost mu zařízení bude nabízet a vzhledem k tomu, že implementace je čistě softwarová a nebude ovlivněna cena.

1.2.7 Nenáročnost

Zařízení musí být nenáročné na údržbu, to znamená i výměna baterií, která by měla být řešena připojením na autobaterii, která dodává energii i když je motor vozidla vypnutý. Na druhou stranu, jeho spotřeba nesmí ovlivnit chod vozu, například vybitím autobaterie. Taková situace může při déle vypnutém motoru nastat velice snadno, protože spotřeba při připojení do sítě GPS je extrémně vysoká. Řešením by mělo být připojení pouze do telefonní sítě GSM, kde se bude čekat na příkazy z autorizovaného telefonního čísla. V případě neoprávněného pohybu vozidla, nelze sledovat pohyb vozu pomocí GPS, protože spotřeba by byla příliš vysoká. Je nutné najít alternativní řešení v podobě jednoho z dostupných senzorů. Běžně využívané jsou vibrační senzory, nebo senzor zrychlení, tedy akcelerometr. Ty zajistí připojení do sítě GPS, pouze v případě pohybu.

1.3 Normy

Not supported yet.

2 Situace na trhu

Na českém ani žádném sousedním trhu nejsou k dispozici s

2.1 Kategorie

Not supported yet.

2.2 Dostupná řešení

Not supported yet.

3 Koncept

Not supported yet.

3.1 Základní zapojení

Not supported yet.

3.2 Řídící jednotka

Not supported yet.

3.3 Komunikační modul

Not supported yet.

3.4 Senzor pohybu

Not supported yet.

3.5 Softwarový návrh

Not supported yet.

4 Prototyp

Not supported yet.

4.1 Vývojová deska Arduino

Not supported yet.

4.2 Komunikační modul GPS/GPRS/GSM

Not supported yet.

4.3 Napájení

Not supported yet.

5 Závěr

Not supported yet.