







INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

Implementace Modbus ASCII na PC

Ing. Josef Grosman

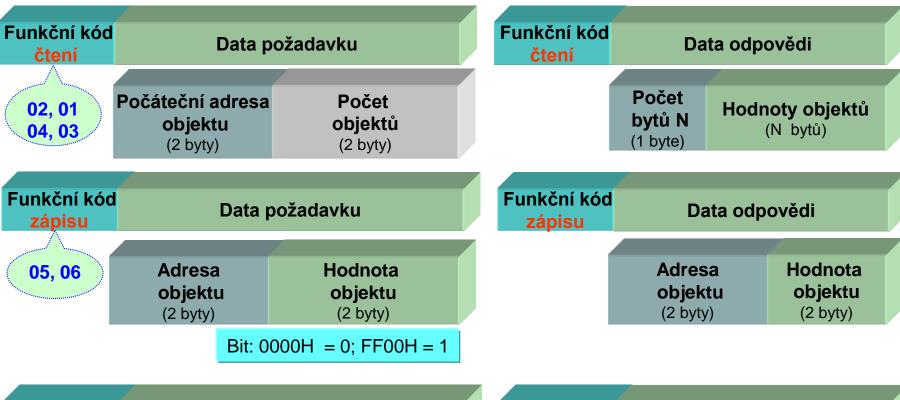
TECHNICKÁ UNIVERZITA V LIBERCI Fakulta mechatroniky, informatiky a mezioborových studií

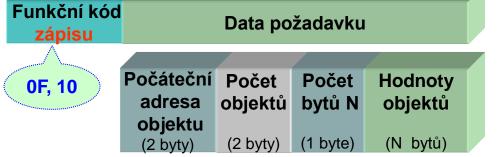


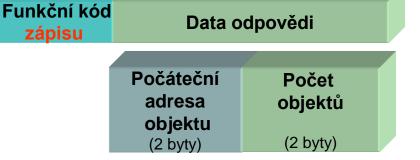




MODBUS – Aplikační vrstva













Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

MODBUS – Aplikační vrstva - kód chyby

Chybový funkční kód (funkční kód + 80H)

Kód chyby

Kód chyby 01

Neznámý kód funkce

Požadovaná funkce není ve Slavu implementována

Kód chyby 02

Neznámý objekt

Požadovaná adresa objektu ve Slavu mimo rozsah

Kód chyby 03

Chyba dat objektu

Zapisovaná data do objektu ve Slavu mimo rozsah



Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Vrstvový model

Funkce v aplikační vrstvě

Parametry

-funkční kód pro čtení objektu - adresa 1. objektu

počet objektů

adresa 1. objekt počet obiektů pro zápis jednoho objektu adresa objektu

hodnota objektu

pro zápis více objektů adresa 1. objektů počet objektů pole hodnot objektů

Výstup

- PDU (pole bytů)

Funkce v linková vrstvě protokol ASCII

Parametry

- adresa
- PDU

Zařazení počátečního znaku (:) Transformace bytů na ASCII znaky Výpočet a zařazení LRC Zařazení koncových znaků (CR,LF)

Výstup

- rámec ASCII (pole bytů)







Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Smíšený model

Funkce pro protokol ASCIII

Parametry

- adresa

funkční kód pro čtení objektu
 adresa 1. objektu
 adresa objektu

počet objektů hodnota objektu

pro zápis více objektů adresa 1. objektu počet objektů pole hodnot objektů

Zařazení počátečního znaku (:), transformace bytů na ASCII znaky, výpočet a zařazení LRC, zařazení koncových znaků (CR,LF)

Výstup

- rámec ASCII (pole bytů)







Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

MODBUS ASCII – Implementace na PC jazyk C#

C# Class lib Modbus.dll – zdrojový kód Modbus.cs

```
namespace Modbus;
public class ModbusASCII
                                    metody pro Modbus ASCII
                                                  pomocné funkce
  byte AHex(byte c);
                                      pro převod mezi binárními hodnotami a znaky
  byte HexAsc(byte b);
  byte RdByte(byte[] bf.int n);
                                                         pomocné funkce
  ushort RdWord(byte[] bf,int n);
                                                        pro operace s daty
  int WrByte(byte b,byte[] bf,int n);
  int WrWord(ushort w,byte[] bf,int n);
                                                funkce pro požadavek (MASTER – Klient)
  int Rd(byte adr,byte fce,ushort reg,int nbr,byte[] bf);
  int Wrone(byte adr,byte fce,ushort reg,ushort val,byte[] bf);
  int Wr(byte adr,byte fce,ushort reg,int nbr,byte[] vals,byte[] bf);
                                                 funkce pro odpověď (SLAVE – Server)
  int AnsRd(byte adr,byte fce,int bytes,byte[] vals,byte[] bf);
  int AnsWr(byte adr,byte fce,ushort reg,ushort val,byte[] bf);
  int AnsErr(byte adr,byte fce byte er,byte[] bf);
                                             funkce pro zabezpečení LRC
  byte Lrc(byte[] bf,int len);
  int WrEoT(byte[] bf,int n);
                                             funkce pro ukončení CR,LF
```





pomocné funkce pro převod mezi binárními hodnotami a znaky

```
7 6 5 4 3 2 1 0
0 0 0 b b b b
```

HEX → ASCII (vysílání)

```
byte HexAsc(byte b)
{
   if(b<10) return (byte)(b+'0');
   return (byte)(b-10+'A');
}</pre>
```

ASCII → HEX (příjem)

```
byte AHex(byte c)
{
   if((c>=(byte)'0')&&(c<=(byte)'9'))return (byte)(c-'0');
   if((c>=(byte)'A')&&(c<=(byte)'F'))return (byte)(c-'A'+10);
   return 0xff;
}</pre>
```





pomocné funkce pro operace s daty

Pole bytů, kam budou data zapisována

Pozice, od které budou data zapisována

```
int WrByte(byte b,byte[] bf,int n)
  bf[n++] = HexAsc((byte)(b >> 4));
  bf[n++] = HexAsc((byte)(b \& 0xF));
  return n;
              aktuální počet bytů uložených v poli bf
```

Pole bytů, kam budou data zapisována

Pozice, od které budou data zapisována

```
int WrWord(ushort w,byte[] bf,int n)
  bf[n++] = HexAsc((byte)(w >> 12));
  bf[n++] = HexAsc((byte)((w >> 8) \& 0xF));
  bf[n++] = HexAsc((byte)((w >> 4) \& 0xF));
  bf[n++] = HexAsc((byte)(w \& 0xF));
  return n;
              aktuální počet bytů uložených v poli bf
```

Pole bytů, odkud budou data čtena

Pozice, od které budou data čtena

```
byte RdByte(byte[] bf,int n)
  return (byte)(AHex(bf[n])<< 4</pre>
                AHex(bf[n+1]):
}
```

Pole bytů, odkud budou data čtena

Pozice, od které budou data čtena

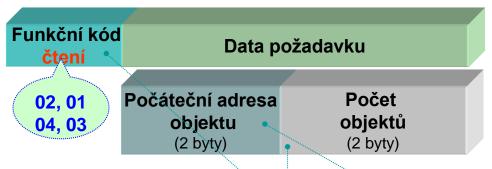
```
ushort RdWord(byte[] bf,int n)
  return (ushort)(AHex(bf[n] << 12 |</pre>
                  AHex(bf[n+1] << 8
                  AHex(bf[n+2] << 4
                   AHex(bf[n+3]);
}
```

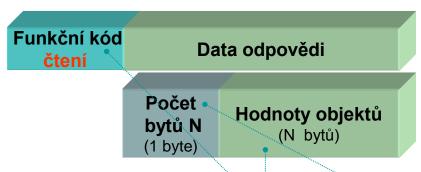






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření



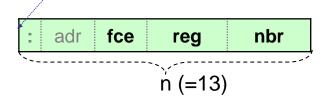


bytes

.. data ..

adr

fce

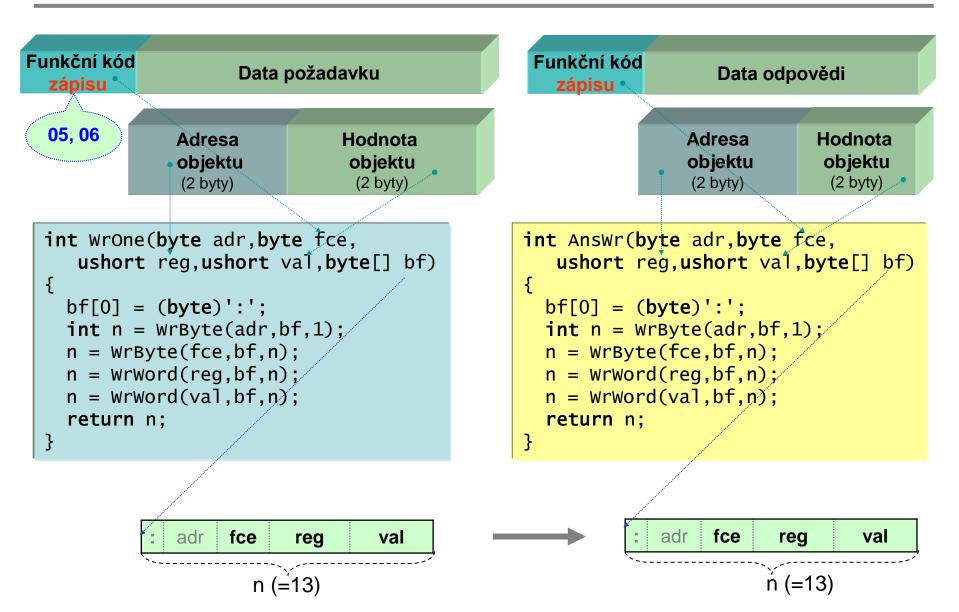
















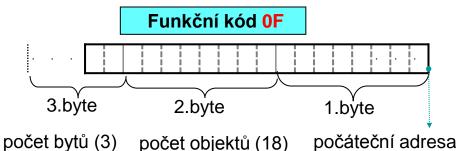




Funkční kód zápisu Data požadavku OF, 10 Poč. adr. Počet bytů N objektů objektů (2 byty) (2 byty) (1 byte) (N bytů)

```
int Wr(byte adr, byte fce, ushort reg,
          int nbr,byte[] vals,byte[] bf)
 bf[0] = (byte)':';
 int n = WrByte(adr,bf,1);
 n = WrByte(fce,bf,n);
 n = WrWord(reg,bf,n);
 n = WrWord((ushort)nbr,bf,n);
 int bytes = 0;
 switch(fce)
    case 16: bytes = 2/* nbr; break;
    case 15: bytes = (nbr+7)/8; break;
  n = WrByte((byte)bytes,bf,n);
 for(int i=0;i<bytes;i++)</pre>
          n = WrByte(vals[i],bf,n);
  return n;
```

```
Funkční kód
                   Data odpovědi
   zápisu
              Poč. adr.
                             Počet
               objektu
                            objektů
                (2 byty)
                             (2 byty) _-
int Answr(byte adr, byte fce,
   ushort reg,ushort val,byte[] bf)
  bf[0] = (byte)':';
  int n = WrByte(adr,bf,1);
  n = WrByte(fce,bf,n);
  n = WrWord(reg,bf,n);
  n = WrWord(val,bf,n);
  return n;
```









Chybová odpověď

Kód chyby 01

Neznámý kód funkce

Kód chyby

Neznámý objekt

Kód chyby 03

Chyba dat objektu

Požadovaná funkce není ve Slavu implementována

Požadovaná adresa objektu ve Slavu mimo rozsah

Zapisovaná data do objektu ve Slavu mimo rozsah

Chybový funkční kód (funkční kód + 80H)

Kód chyby

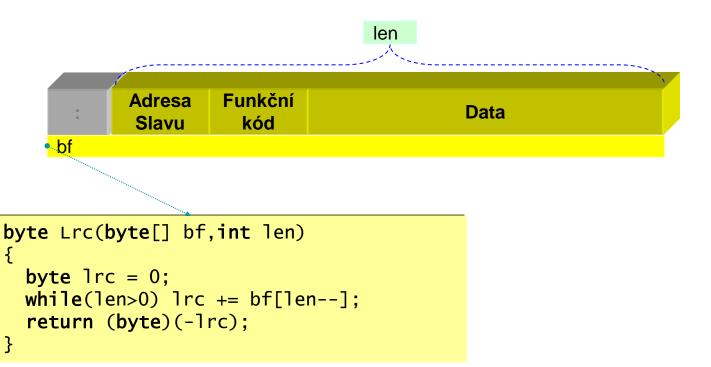
```
int AnsErr(byte adr,byte fce,byte er,byte[] bf)
{
    bf[0] = (byte)':';
    int n = WrByte(adr,bf,1);
    n = WrByte(fce,bf,n);
    n = WrByte(er,bf,n);
    return n;
}
```





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Zabezpečení - LRC

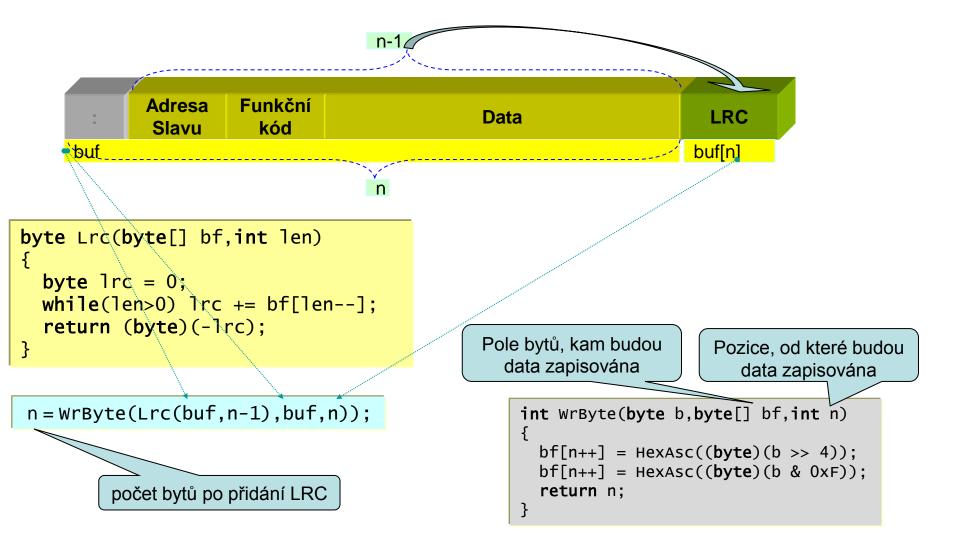






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Zabezpečení - LRC

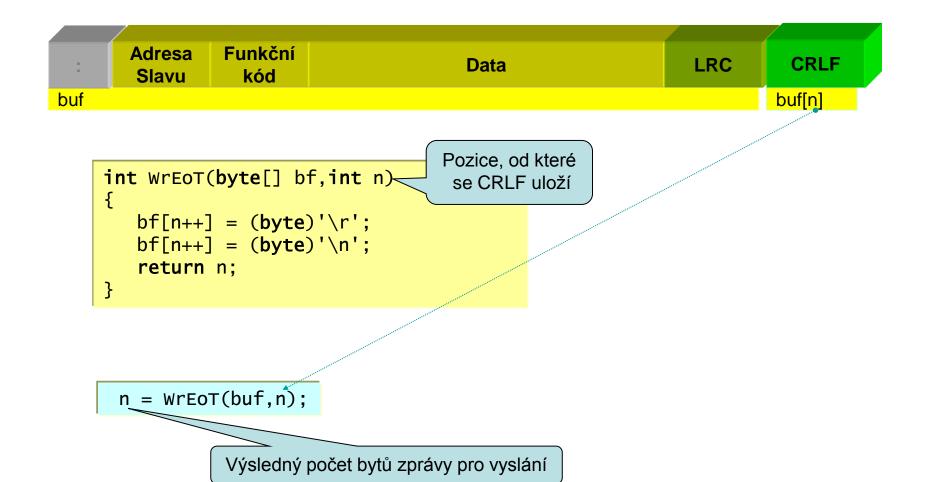






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Ukončení - EoT











bfout

RS232

bfin

RS232

```
byte []bfin = new byte[512];
byte []bfout = new byte[512];
int ix,n;
```

bfout[0] ':

bfout[1],bfout[2] adresa slavu bfout[3],bfout[4] kód funkce

.

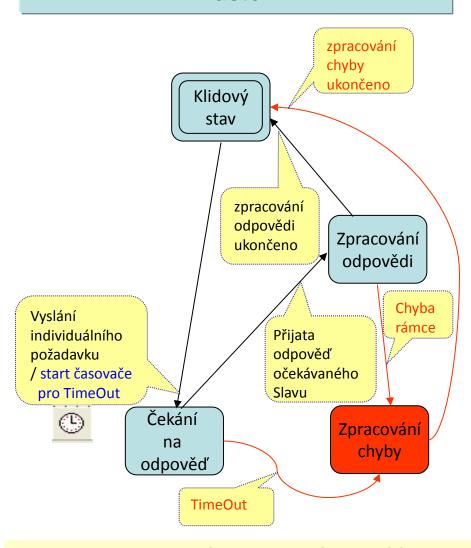






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Master



enum Tstav {stKlid,stCekani,stPrijem,stTimeOut};





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

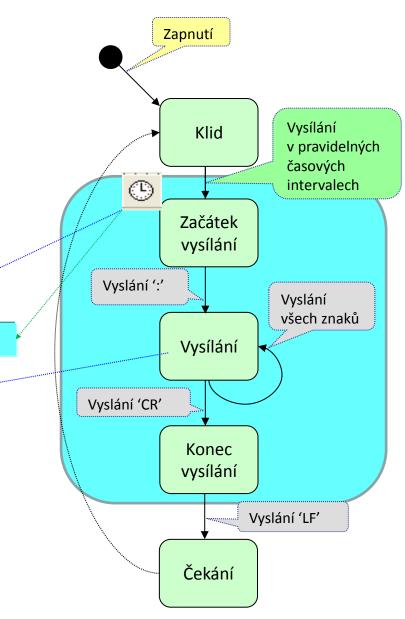
Master – vyslání požadavku

```
ModbusASCII Ma;
byte[] bfin = new byte[512];
byte[] bfout = new byte[512];
int ix,n;
Tstav stav;
```

```
n=Ma.WrOne(ADR_S,FCE_W,REG_WR,val,bfout);
```

```
n=Ma.Rd(ADR_S,FCE_R,REG_RD,1,bfout);
```

```
n=Ma.WrByte(Ma.Lrc(bfut,n-1),bfout,n);
n=Ma.WrEoT(bfout,n);
comPort.Write(bfout,0,n);
```









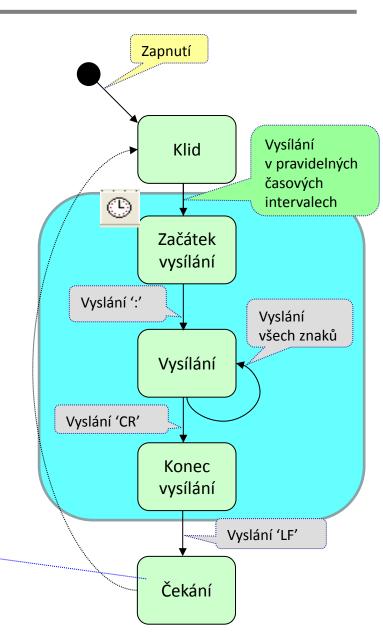
Master – vyslání požadavku

```
ModbusASCII Ma;
byte[] bfin = new byte[512];
byte[] bfout = new byte[512];
int ix,n;
Tstav stav;
```

```
n=Ma.WrOne(ADR_S,FCE_W,REG_WR,val,bfout);
```

```
n=Ma.Rd(ADR_S,FCE_R,REG_RD,1,bfout);
```

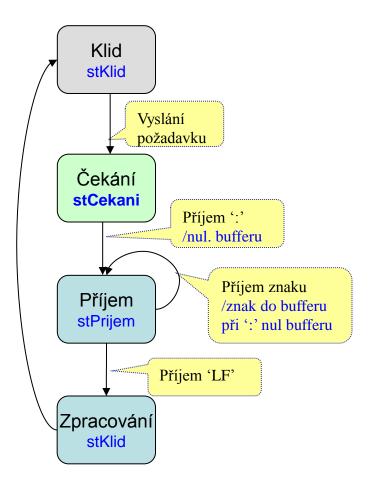
```
n=Ma.WrByte(Ma.Lrc(bfout,n-1),bfout,n);
n=Ma.WrEoT(bfout,n);
comPort.Write(bfout,0,n);
timerOut.Enable=true;
stav=Tstav.stCekani;
```







Master – příjem odpovědi



```
if(b==(byte)':')
{
    stav = Tstav.stPrijem;
    bfin[ix=0] = b;
}
```

```
if(b==(byte)':') ix=0; else ix++;
bfin[ix] = b;
```

```
if(b==(byte)'\n'){
    .
.
```

```
bfin : Lrc Lrc CR LF
```

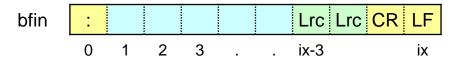






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Master – zpracování odpovědi



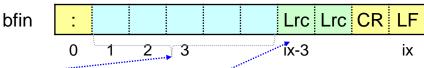






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Master – zpracování odpovědi



1. LRC

```
if(Ma.Lrc(bfin,ix-4) != Ma.RdByte(bfin,ix-3))
{
     .. informace o chybné LRC
}
```

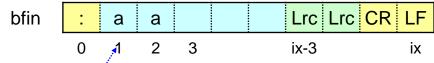






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Master – zpracování odpovědi



1. LRC

```
if(Ma.Lrc(bfin,ix-4) != Ma.RdByte(bfin,ix-3))
{
     .. informace o chybné LRC
}
```

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
```





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Master – zpracování odpovědi

bfin : a a f f Lrc Lrc CR LF

0 1 2 3 ix-3 ix

1. LRC

```
if(Ma.Lrc(bfin,ix-4) != Ma.RdByte(bfin,ix-3))
{
     .. informace o chybné LRC
}
```

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
```

3. kód funkce

kod_r = Ma.RdByte(bfin,3);







Master – zpracování odpovědi

bfin : a a f f Lrc Lrc CR LF

0 1 2 3 ix-3 ix

1. LRC

```
if(Ma.Lrc(bfin,ix-4) != Ma.RdByte(bfin,ix-3))
{
    .. informace o chybné LRC
}
```

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
```

3. kód funkce

```
kod_r = Ma.RdByte(bfin,3);
```

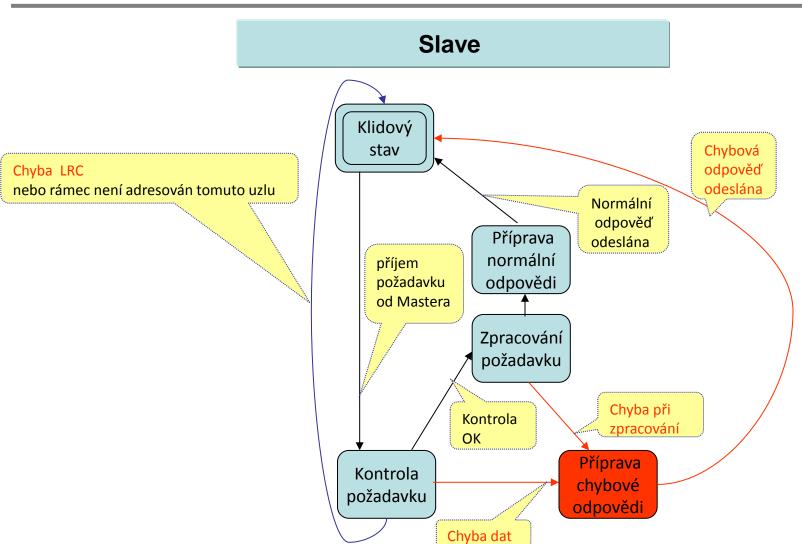
```
if(kod_r >= 0x80)
{
    .. informace o chybě SLAVE
}
else
{
    .. zpracování odpovědi na požadavek pro čtení ze SLAVE
    pocet = Ma.RdByte(bfin,5);
    valbyte1 = Ma.RdByte(bfin,7);
    .
}
```







Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření



bool fmsg; // true - příjem, false - klid a zpracování

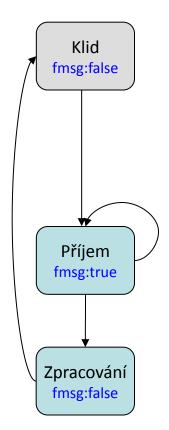






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – příjem požadavku



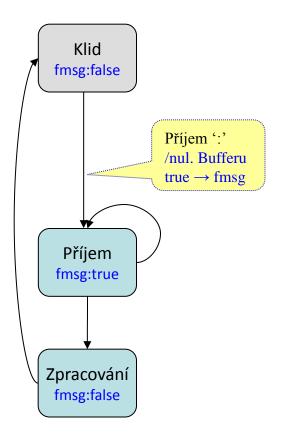
0 bfin





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – příjem požadavku



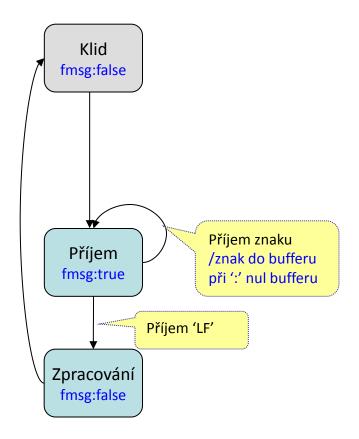
```
if(b==(byte)':')
{
    fmsg=true;
    bfin[ix=0] = b;
}
```

o bfin :





Slave – příjem požadavku



```
if(b==(byte)':')
   fmsg=true;
   bfin[ix=0] = b;
if(b==(byte)':') ix=0; else ix++;
bfin[ix] = b;
if(b==(byte)'\n' && fmsg)
   fmsg=false;
   .. zpracování požadavku
}
      0
                                      İΧ
                           Lrc Lrc CR LF
bfin
```

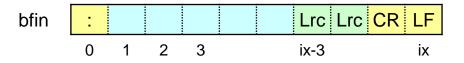






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování požadavku



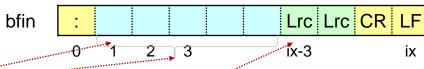






Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování požadavku



1. LRC







Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování požadavku

bfin : a a Lrc Lrc CR LF
0 1 2 3 ix-3 ix

1. LRC

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
if(adr == ADR_S) {
```





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování požadavku

bfin : a a f f Lrc Lrc CR LF

0 1 2 3 ix-3 ix

1. LRC

```
if(Ma.Lrc(bfin,ix-4) != Ma.RdByte(bfin,ix-3)) {
     .. informace o chybné LRC
}
else {
```

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
if(adr == ADR_S) {
```

3. kód funkce

```
kod_r = Ma.RdByte(bfin, 3);
```





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování požadavku

bfin : a a f f Lrc Lrc CR LF

0 1 2 3 / ix-3 ix

1. LRC

2. adresa

```
adr_r = Ma.RdByte(bfin,1);
if(adr == ADR_S) {
```

3. kód funkce

```
kod_r = Ma.RdByte(bfin,3);
```

```
.. zpracování požadavký podle funkce a příprava odpovědi reg = Ma.RdWord(bfin,5); valword = Ma.RdWord(bfin,9);
```





Slave – vyslání odpovědi

```
n = Ma.AnsWr(ADR_S, kod_r, reg, val, bfout);
```

```
n = Ma.AnsRd(ADR_S, kod_r, pocet, vals, bfout);
```

```
if(er > 0)
n=Ma.AnsErr(adr_r,(byte)(kod_r|0x80),er,bfout);
```

```
n = Ma.WrByte(Ma.Lrc(bfout,n-1),bfout,n);
n = Ma.WrEoT(bfout[n]);
comPort.Write(bfout,0,n);
```

Požadovaná funkce není ve Slavu implementována 1—er

Požadovaná adresa objektu ve Slavu mimo rozsah

2→er

Zapisovaná data do objektu ve Slavu mimo rozsah 3→er





Reflexe požadavků průmyslu na výuku v oblasti automatického řízení a měření

Slave – zpracování chyby

Požadovaná funkce není ve Slavu implementována 1→er

Požadovaná adresa objektu ve Slavu mimo rozsah 2→er

Zapisovaná data do objektu ve Slavu mimo rozsah 3→er

```
er=0;
switch(kod_r){
    case FCE_1:
        .
        case FCE_2:
        case FCE_N:
    default: er=1;
}
```

```
reg=Ma.Rdword(bfin,..);
if(reg!=ADR_REG) er=2;
```

```
val=Ma.RdWord(bfin,..);
if(val<VAL_MIN || val>VAL_MAX) er=3;
```