

Ource OS 说明文档

《计算机操作系统》学期作业

| 姓 | 名 | 许祖耀 |
|------|---|------------|
| 学 | 号 | 2107010120 |
| 专业班级 | | 计算 2101 |
| 学 | 院 | 计算机科学与技术学院 |

2024年5月27日

目录

| 开发环境 | 1 |
|------------------------|----|
| 功能介绍 | 1 |
| 支撑功能 | 1 |
| 中断处理 | 1 |
| 时钟管理 | 2 |
| 原语操作 | 2 |
| 资源管理 | 2 |
| 进程管理 | 2 |
| 内存管理 | 2 |
| 设备管理 | 3 |
| 文件管理 | 3 |
| 更多细节 | 3 |
| 模块架构 | 3 |
| 工作流程 | 5 |
| 整体工作流程 | 5 |
| 内核主程序 bootpack. c 工作流程 | 6 |
| 详解说明 | 6 |
| B00TINFO 结构体 | 7 |
| FIF032 结构体 | 7 |
| SEGMENT_DESCRIPTOR 结构体 | 8 |
| GATE_DESCRIPTOR 结构体 | 9 |
| TIMER 结构体 | 9 |
| TIMERCTL 结构体 | 9 |
| TSS32 结构体 | 10 |
| TASK 结构体 | 10 |
| TASKLEVEL 结构体 | 11 |
| TASKCTL 结构体 | 11 |
| FILEINFO 结构体 | 12 |
| 运行测试 | 13 |
| 系统启动 | 13 |
| 相关命令 | 13 |
| 输入 help 命令,查看帮助。 | 13 |
| 输入 mem 命令,查看系统内存使用情况 | 14 |
| 输入 dir 命令,查看外存文件目录。 | 14 |
| 通过 type 命令,查看某个文件的内容 | 15 |
| 通过 cls 指令刷新屏幕 | 15 |
| 通过命令行运行. hrb 可执行二进制文件 | 16 |
| 总结 | 17 |

开发环境

Ource OS 参考川合秀实编著,周自恒翻译的《30 天自制操作系统》中的 Haribote 系统编写,原书的附带资源中提供了一系列开发工具,Ource OS 正是通过原书附带的开发工具编写而成的。

原书提供的开发工具包括但不限于以下内容:

- · GNU Make GNU 项目中的工具之一,用于自动化编译和链接程序。
- · Nask NASM 开源汇编器,支持 Intel 语法,将.nas 文件编译为.obj文件
- · cc1 GCC的一个组件,负责将C源代码编译为AT&T语法的.gas汇编文件。
- · gas2nask 作者者编写的工具,用于将 GNU 的汇编代码转换为 NASM 汇编代码。
- · obj2bim 作者编写的链接工具,可以将对象文件转换为.bim 二进制映像文件。
- · bim2hrb 作者提供的工具,可以将.bim 二进制映像文件转换为 Haribote OS 中的.hrb 可执行二进制文件。
- · edimg 用于创建和编辑磁盘映像文件。
- · makefont 可以将字库文件转换为二进制字库文件.
- · bin2obj 将二进制字库文件转换为语言数组,并储存在.obj文件中。
- · QEMU 通用开源的计算机仿真器和虚拟器。

在《30天自制操作系统》这本书的上下文中,作者为了教学与实验目的,使用了自创的. hrb 文件格式作为书中 Haribote 操作系统的可执行二进制文件的目标格式, Ource 也因此将其沿袭了下来。

Ource 是通过利用上述开发工具, 效仿书中 Haribote OS 的开发方式而编写的.

功能介绍

Ource OS 实现了操作系统内核程序应该提供的支撑功能和资源管理功能。

支撑功能

中断处理

通过初始化可编程中断控制器,设置相应的中断向量表,Ource 实现了对中

断的处理,目前支持的中断信号有:

- . 异常中断 中断信号 0x0d
- · 时钟中断 中断信号 0x20
- · 键盘中断 中断信号 0x21
- . 鼠标中断 中断信号 0x2c (支持但未使用)
- · 电气中断 中断信号 0x27
- · 系统调用 中断信号 0x40

时钟管理

通过初始化可编程中断计时器 PIC, 定义计时器数据结构,实现时钟中断服务程序, Ource 完成了时钟管理功能。

原语操作

通过汇编语言编写的_io_cli_和_io_sti_函数设置PIC的中断屏蔽位,Ource OS实现了关中断和开中断功能,以执行相应的原语操作。

资源管理

Ource 充分担当了 OS 内核应具备的资源管理者身份,实现了进程管理、内存管理、设备管理、文件管理功能。

进程管理

Ource 是一个多道分时操作系统,每一个运行在其上的程序都一一对应着一个 TCB 任务 控制块 (类似 PCB),Ource 使用多级优先队列调度算法实现任务的调度,采用时间片轮转的 方式进行任务切换,具有高优先级的任务将会被分配到更长的时间片。

内存管理

Ource 使用空闲分区链表记录和追踪内存中的空闲分区使用情况,并采用分段存储管理的方式进行内存管理,通过设置全局段描述符表 GDT 和局部段描述符表 LDT,将内核程序和不同的用户程序分配在具有不同权限的内存段中,以进行内存的管理。

设备管理

Ource 通过数个简单的. c 代码文件,分别与键盘、屏幕等设备控制器进行直接通信,实现设备的驱动和管理功能。

文件管理

Ource 使用 FAT12 文件系统进行文件管理,目前仅支持文件系统中的文件读取操作。

更多细节

Ource 以《30 天自制操作系统中的》中作者提出的. hrb 文件格式作为系统的可执行文件,并使用其提供的工具集进行程序代码编译和链接。

Ource 通过设置不同程序的内存段属性,实现操作系统和应用程序之间的隔离与保护。Ource 向用户提供了联机命令接口,用户可以通过在命令行窗口中输入命令进行操作;同时 Ource 也提供程序接口,用户程序可以通过系统调用函数,发出中断信号,转移到相应的服务例程中,目前提供了往控制台终端输出字符和换行的系统调用函数 api putchar 和 api end。

Ource 的屏幕显示模式默认为 1024x768x8bit 彩色,并通过调色板模式显示彩色,通过修改内存中 VRAM 指定的区域,Ource 控制屏幕中每个像素的显示色彩,并通过外部挂载的二进制字库文件逐像素绘制字符。

模块架构

Ource OS 的内核功能由 14 个功能模块组成, 其分别为. c 文件或. nas 汇编语言文件分别负责各个独立功能, 共同组成 Ource 的核心内核程序. Ource OS 的核心功能文件如下:

- · ipl10. nas 汇编语言编写的操作系统引导扇区 IPL 程序, 负责初始化计算机硬件并加载操作系统的其余部分.
- · asmhead.nas 汇编语言编写的内核启动代码,负责检测硬件环境,初始化内核运行环境等。
- · naskfunc.nas 定义了内核程序需要的且只能通过汇编语言实现的辅助函数等,如关中断 io cli 和开中断 io sti。
- · bootpack.c C语言编写的内核主程序,负责初始化描述符表、内存、进程

築。

- · console.c 命令行终端的相关功能实现,向用户提供命令接口。
- · dsctbl.c 用于管理各种描述表,如全局段描述符表 GDT,中断描述符表 IDT。
- · fifo.c 先入先出型缓冲区的相关实现代码。
- · file.c 对 FAT12 文件系统进行操作与管理的相关代码实现。
- · int.c 负责初始化可编程中断控制器 PIC,并实现部分必需的中断服务程序。
- · keyboard.c 负责驱动键盘,与键盘设备控制器进行通信,定义了键盘中断的中断服务程序。
- · memory.c 内存管理部分的代码实现,使用空闲分区链表进行内存分配、回收等,
- · mtask.c 任务(进程)管理的代码实现,使用多级优先队列,采用时间片轮转方式进行进程调度等。
- · timer.c 时钟管理部分的代码实现,负责初始化可编程间隔计时器,向应用程序分配计时器等,定义了时钟中断的中断服务程序。
- · graphic.c 负责驱动屏幕,进行图形绘制的相关代码实现。
- window.c 在屏幕上绘制应用窗口的相关代码。

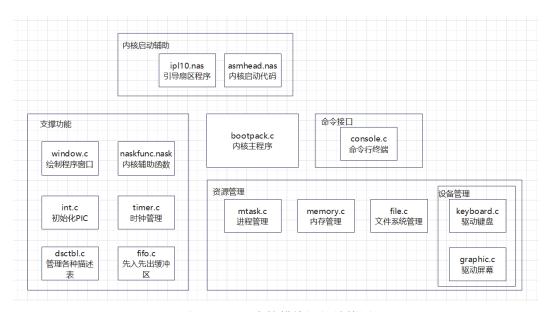


图 1 Ource 内核模块组织结构图

工作流程

整体工作流程

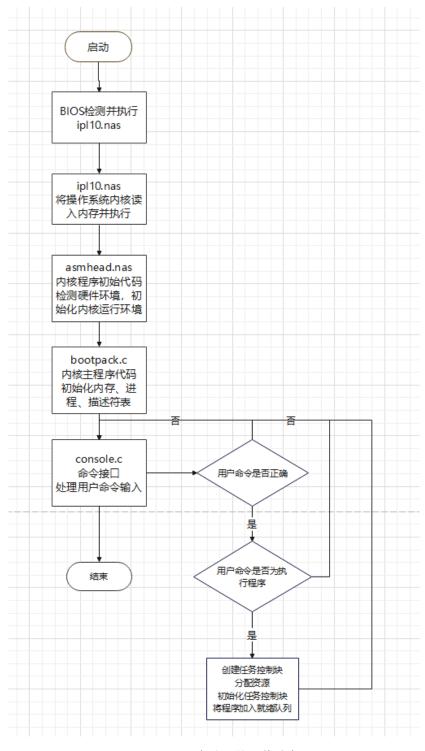


图 2 Ource 启动后的工作流程

内核主程序 bootpack. c 工作流程

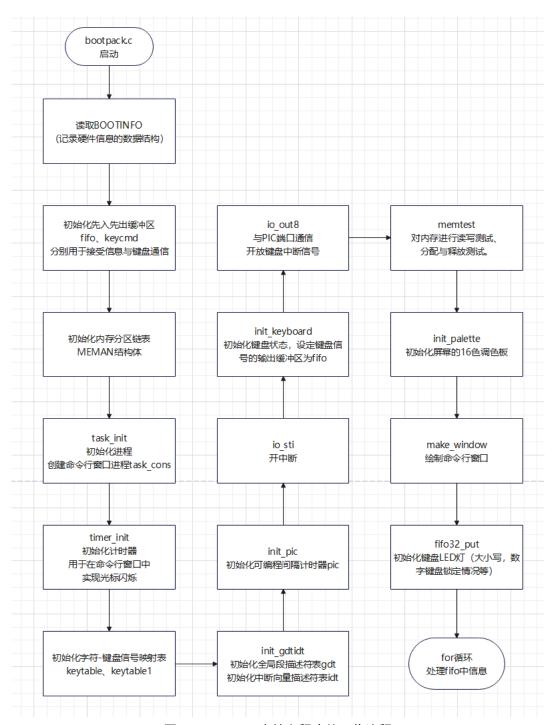


图 3 bootpack.c 内核主程序的工作流程

详解说明

Ource 的代码中有着若干个重要的数据结构,其储存了 OS 内核运行所需要的关键信息。

BOOTINFO 结构体

用于储存计算机的相关硬件信息的结构体。

```
/* asmhead.nas */
struct BOOTINFO { /* 0x0ff0-0x0fff */
    char cyls; /* 启动区读磁盘读到此为止 */
    char leds; /* 启动时键盘的LED的状态 */
    char vmode; /* 显卡模式为多少位彩色 */
    char reserve;
    short scrnx, scrny; /* 画面分辨率 */
    char *vram;
};
#define ADR_BOOTINFO 0x000000ff0
```

BOOTINFO 结构体定义在 asmhead. nas 文件中, 其位于内存地址单元 0xff0 处。

```
; BOOT_INFO 相关
CYLS
      EQU
             0x0ff0
                           ; 引导扇区设置
LEDS
      EQU
             0x0ff1
VMODE
      EQU
             0x0ff2
                           ; 关于颜色的信息
SCRNX
                           ; 分辨率X
      EQU
             0x0ff4
SCRNY
                           ; 分辨率Y
      EQU
             0x0ff6
VRAM
      EQU
             0x0ff8
                           ; 图像缓冲区的起始地址
```

成员变量说明:

· cyls: 引导扇区的结束位置

leds: 启动时键盘 LED 灯状态

· vmode: 显卡的显示模式

· reserve: 保留字节

· scrnx, scrny: 画面的横纵分辨率

· vram: 图像缓冲区的起始位置,通过修改 vram 可设置屏幕像素的显示颜色。

FIF032 结构体

实现先入先出的消息队列的数据结构,每个消息大小为 4 字节,32 位,以 int 型表示。

```
/* fifo.c */
struct FIF032 {
    int *buf;
    int p, q, size, free, flags;
    struct TASK *task;
};
void fifo32_init(struct FIF032 *fifo, int size, int *buf, struct TASK *task);
int fifo32_put(struct FIF032 *fifo, int data);
int fifo32_get(struct FIF032 *fifo);
int fifo32_status(struct FIF032 *fifo);
```

相关功能实现在 fifo. c 文件中。成员变量说明:

· buf: 指向消息队列的指针

· p: 队首指针

· q: 队尾指针

· size: 消息队列的大小

· free: 剩余的空闲空间数

· flags: 表示消息队列的状态(为1时表示发生溢出)

· task: 指向消息队列所服务的进程

SEGMENT DESCRIPTOR结构体

段描述符数据结构,用于定义段的属性。

```
struct SEGMENT_DESCRIPTOR {
    short limit_low, base_low;
    char base_mid, access_right;
    char limit_high, base_high;
};
```

相关功能实现在 dsctbl.c 文件中。成员变量说明:

· limit low: 段界限的低 16 位。

· base_low: 段基地址的低 16 位。

base mid: 段基地址的中间 8 位。

· access right:访问权限字段,定义了段的类型和访问权限。

· limit high: 段界限的最高 4 位。

· base high: 段基地址的最高 8 位。

GATE_DESCRIPTOR 结构体

门描述符数据结构,用于定义中断或异常处理程序的入口点。

```
struct GATE_DESCRIPTOR {
    short offset_low, selector;
    char dw_count, access_right;
    short offset_high;
};
```

相关功能实现在 dsctbl. c 文件中。成员变量说明:

- · offset_low: 中断或异常处理程序的偏移地址的低 16 位。
- · selector: 段选择器,指向包含中断或异常处理程序代码的段。
- · dw count:储存访问权限字段的高8位。
- · access right: 访问权限字段,定义了门的类型和访问权限。
- · offset high: 中断或异常处理程序的偏移地址的高 16 位。

TIMER 结构体

实现计时器对象的数据结构。

```
struct TIMER {
    struct TIMER *next;
    unsigned int timeout, flags;
    struct FIF032 *fifo;
    int data;
};
```

相关功能实现在 dsctbl.c 文件中。

成员变量说明:

- · next: 指向下一个 TIMER 结构体的指针,用于构建定时器链表。
- · timeout:表示定时器的超时时间。
- · flags: 用于存储定时器的状态(0 为未启用, 1 为启用)
- · fifo: 指向 FIFO32 先进先出队列, 当定时器触发时, 向该队列传输消息。
- · data: 用于存储与定时器触发时向 FIFO32 传输的数据。

TIMERCTL 结构体

计时器控制块,实现对计时器对象进行控制的数据结构。

```
struct TIMERCTL {
   unsigned int count, next;
   struct TIMER *t0;
   struct TIMER timers0[MAX_TIMER];
};
```

相关功能实现在 dsctbl. c 文件中。成员变量说明:

- · count:用于存储当前启用的定时器数量。
- next:表示下一个将要超时的定时器的时间。
- t0: 指向下一个将要超时的计时器的指针,指向计时器链表的头部。
- timers0: TIMER 结构体数组,存储系统中所有定时器对象。

TSS32 结构体

储存当前进程的处理器上下文的数据结构,包含了 CPU 在执行任务切换时需要保存和恢复的寄存器状态。

```
struct TSS32 {
   int backlink, esp0, ss0, esp1, ss1, esp2, ss2, cr3;
   int eip, eflags, eax, ecx, edx, ebx, esp, ebp, esi, edi;
   int es, cs, ss, ds, fs, gs;
   int ldtr, iomap;
};
```

相关操作实现在 mtask. c 文件中成员变量说明:

- backlink: 指向先前任务的 TSS 的链接。
- · esp0 到 ss2: 分别为不同特权级别的堆栈指针和堆栈段选择器。
- cr3: 存储当前任务的页目录基地址寄存器值。
- eip, eflags, eax 到 edi: 通用寄存器和指令指针,保存当前任务的执行状态。
- · es 到 gs: 段寄存器。
- · ldtr: 局部描述符表寄存器。
- · iomap: I/O 位图的基地址,用于处理 I/O 权限。

TASK 结构体

用于表示进程控制块 PCB 的数据结构,包含了操作系统了解进程状态,以及对进程进行管理的所有必要信息。

```
struct TASK {
    int sel, flags;    /* sel用来存放GDT的编号*/
    int level, priority; /* 优先级 */
    struct FIF032 fifo;
    struct TSS32 tss;
};
```

相关操作实现在 mtask. c 文件中成员变量说明:

- · sel: 任务的全局描述符表(GDT)编号。
- · flags: 任务的标志位。
- · level: 任务的优先级级别。
- · priority: 任务的具体优先级。
- · fifo: 一个先进先出(FIFO)消息队列
- · tss: 任务的状态,通过 TSS32 结构体定义。

TASKLEVEL 结构体

某一特定优先级级别的就绪进程队列。

```
struct TASKLEVEL {
    int running; /*正在运行的任务数量*/
    int now; /*这个变量用来记录当前正在运行的是哪个任务*/
    struct TASK *tasks[MAX_TASKS_LV];
};
```

相关操作实现在 mtask. c 文件中成员变量说明:

- · running: 当前级别上正在运行的任务数量。
- now: 当前正在运行的任务的索引。
- tasks[MAX_TASKS_LV]: 一个数组,存储指向当前级别上所有任务的指针。

TASKCTL 结构体

用于实现多级优先队列的数据结构,用于完成进程调度功能。

```
struct TASKCTL {
   int now_lv; /*现在活动中的LEVEL */
   char lv_change; /*在下次任务切换时是否需要改变LEVEL */
   struct TASKLEVEL level[MAX_TASKLEVELS];
   struct TASK tasks0[MAX_TASKS];
};
```

相关操作实现在 mtask. c 文件中成员变量说明:

- · now_lv: 当前活动的优先级级别。
- · 1v change: 指示在下次任务切换时是否需要改变优先级级别。
- · level[MAX_TASKLEVELS]:每个元素是一个 TASKLEVEL 结构体,代表一个优先级级别。
- tasks0[MAX TASKS]:存储所有进程控制块的数组。

FILEINFO 结构体

用于表示文件系统中文件基本信息的数据结构。

```
/* file.c */
struct FILEINFO {
    unsigned char name[8], ext[3], type;
    char reserve[10];
    unsigned short time, date, clustno;
    unsigned int size;
};
void file_readfat(int *fat, unsigned char *img);
void file_loadfile(int clustno, int size, char *buf, int *fat, char *img);
struct FILEINFO *file_search(char *name, struct FILEINFO *finfo, int max);
```

相关操作实现在 file.c 文件中成员变量说明:

- · name[8]: 用于存储文件的名称。
- · ext[3]: 用于存储文件的扩展名。
- · type: 用于存储文件的类型或属性。
- · reserve[10]: 10 字节的保留字段
- · time:表示文件的最后修改时间。
- · date:表示文件的最后修改日期。
- · clustno:表示文件在FAT12文件系统中的第一个簇的编号。
- · size:表示文件的大小.

以上数据结构记录了内核程序所需要的关键信息,是内核程序中的重要变量。

运行测试

系统启动

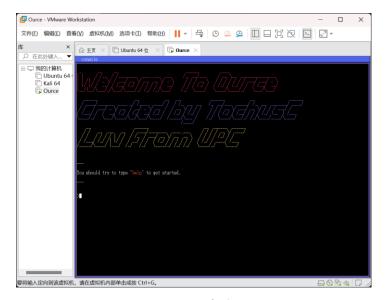


图 4 Ource 启动画面

如图 4 所示,Ource 成功启动并输出了欢迎信息及提示信息。

相关命令

输入 help 命令, 查看帮助。

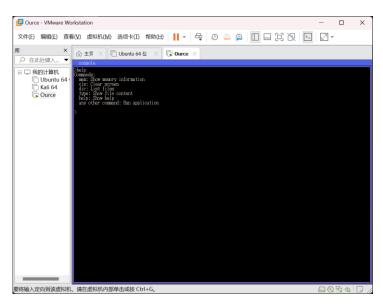


图 5 help 命令运行结果

如图 5 所示,输入 help 命令后,命令行中列出了支持的所有指令。

输入 mem 命令,查看系统内存使用情况

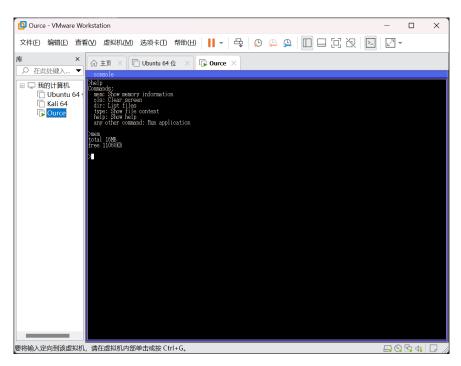


图 6 mem 命令运行结果

如图 6 所示,mem 命令输出了系统的所有内存和空闲内存情况。

输入 dir 命令,查看外存文件目录。

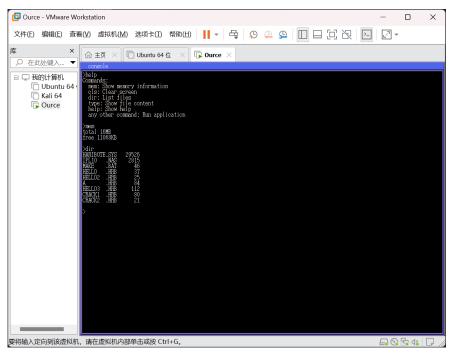


图 7 dir 命令运行结果

从图 7 可以看到,dir 命令列出了文件系统中所包含文件的基本信息。

通过 type 命令,查看某个文件的内容

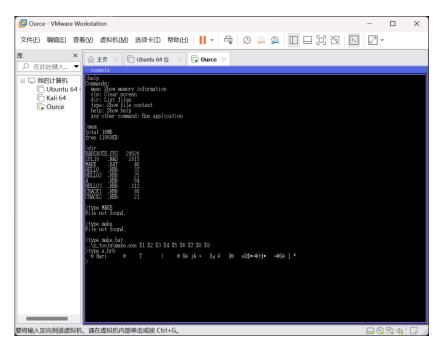


图 8 type 命令运行结果

如图 8 所示, type 命令输出了 make.bat 和 a.hrb 的内容, 其中因为 a.hrb 为二进制格式的可执行文件, 所以输出了乱码信息。

通过 cls 指令刷新屏幕

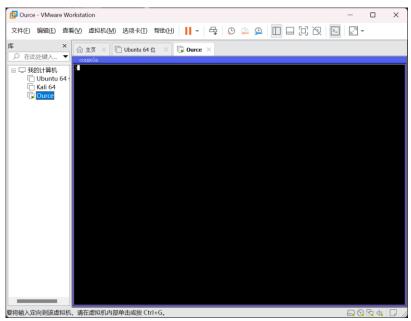


图 9 cls 命令运行结果

如图 9 所示, cls 指令刷新了命令行屏幕。

通过命令行运行.hrb 可执行二进制文件

a.hrb 是用 C 语言编写并编译的外部程序,其 C 源代码如下:

```
void api_putchar(int c);
void api_end(void);

void HariMain(void)
{
    api_putchar( C 'A');
    api_end();
}
```

图 10 a.c 内容

hello3.hrb 是用汇编语言编写并汇编的外部程序,其汇编语言源代码如下:

```
[INSTRSET "i486p"]
[BITS 32]

MOV EDX,2

MOV EBX,msg

INT 0x40

MOV EDX,4

INT 0x40

msg:

DB "hello",0
```

图 11 hello3.nas 内容

通过 Ource 运行该两个外部程序, 运行结果如图 12 所示。

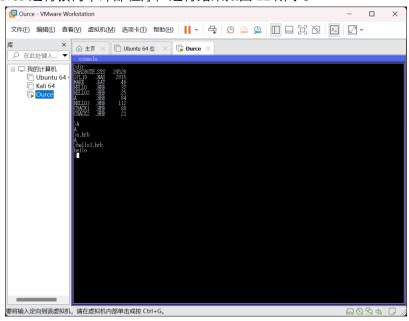


图 12 可执行二进制文件运行结果

总结

以上就是 Ource OS 的总体说明了,感谢老师您拨冗评阅我的课程作业,毫无疑问,相比于一个真正的 OS 内核来说,现在的 Ource 完全是一个用于学习的"玩具",但这也是我在有限的时间和精力下,所能做到的最好。

在一开始拿到"制作一个操作系统内核"的作业时,我可以说是完全不知道 该从何下手,但在经过不断地在网上查询学习后,我也最终确定选择依据《30天 自制操作系统》这本书作为参考,编写并制作自己地操作系统。

虽说是 30 天,但我应该在 2 周不到的时间内,把它完完全全读了下来;在 阅读完之后,我的第一感受是《30 天自制操作系统》这本书的内容还是太少、太不够充分了,作者为了"易读性"和"30 天内完成"的这两个目标,省去了很多内容的讲解,涉及的部分也不够深入。

很明显,想充分深入到操作系统的开发中,单凭这一本书的内容是远远不够的,学生我还仍需要再下功夫。

非常令我感到遗憾的一点是,相较于《30 天自制操作系统》中的 Haribote 系统,我所编写的 Ource 系统几乎没有什么核心功能上的变化,并且还删去了 Haribote 系统中的图形化界面部分。

最主要的原因是我认为在《30天自制操作系统》中的图形化界面的实现代码并不是很好,书中添加图形化界面的主要目的是为了吸引读者阅读兴趣,图形接口的很多功能的实现都比较勉强且低效,因此我有意地删去了那部分代码。

但我可以很自信地说,对于 Ource 中目前涉及到的所有代码,我都已然理解掌握,并且可以在此基础上自如修改;据我现在能力和技能来说,我有信心自己能够开发出功能更齐全、更完善的操作系统:比如进一步完善进程调度方式,采用多级反馈优先队列;亦或是添加更多的系统调用,完善文件系统功能等等。这些都只是时间和精力上的问题。但在综合取舍下,我没有继续进行下去,这学期实在是有着太多需要忙碌的事情了……

经过这次 0S 内核的开发实践后,我进一步加深了自己对操作系统的理解,并在代码能力和项目能力上有了十足长进;最后,在收获满满的同时,我心中也洋溢着成功挑战 0S 内核开发后的自豪感。

感谢老师在本学期内的辛勤教学,也再次感谢老师您阅读至此,衷心地祝愿 老师您工作顺利、生活美满。