

Лекція 3. Статистичне виведення в R. Загальні принципи

Данило Тавров

2023-02-22

- 1 **Поняття про статистичне виведення**
- 2 Основні поняття теорії ймовірностей
- 3 Огляд деяких найважливіших розподілів

- Найближчі дві лекції ми присвятимо пригадуванню основних відомостей із теорії ймовірностей та статистики
- Сьогодні ми згадаємо основні поняття з теорії ймовірностей та подивимося, як їх реалізовано в R
- Корисними матеріалами є:
 - Мій конспект лекцій із «Теорії ймовірностей» (викладено на диску в каталозі з Лекцією 3)
 - Фундаментальна книжка *All of Statistics*, розділи 1–4 (викладено на диску в загальному каталозі з літературою)

- Під **статистичним виведенням** (statistical inference) будемо розуміти процес формування висновків про **популяцію**¹ (population) на основі деякої **вибірки** (sample)
 - Популяція містить повний набір даних про всі можливі спостереження
 - Вибірка є підмножиною популяції
- Маючи на руках дані певної вибірки, ми намагаємося з'ясувати, яка **ймовірнісна модель** (probability model, або ще кажуть **data generating process**, DGP) ці дані породила
 - У термінах теорії ймовірностей, нас цікавить **спільний розподіл** (joint probability distribution) усіх випадкових величин із вибірки
- **Параметром** (parameter) моделі є деяка її числова характеристика
- **Статистикою** (statistic) є функція від даних, яка описує вибірку
- Ми хочемо використати підраховані статистики для **виведення** (to infer) знання про параметри популяції

¹Також побутує поняття «генеральна сукупність», але ми ним користуватися не будемо

- Зв'язок між теорією ймовірностей і статистичним виведенням:

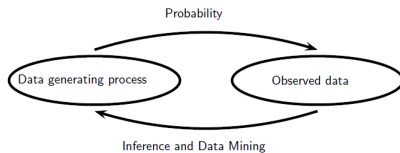


Рис. 1.1: Імовірність і виведення (Wasserman, p. ix)

- Теорія ймовірностей є формальною мовою невизначености
- У теорії ймовірностей ми намагаємося відповісти на питання: «Якщо ми знаємо DGP, які є властивості згенерованих даних?»
- У статистичному виведенні ми намагаємося відповісти на питання: «Якщо ми знаємо дані, що можна сказати про DGP, який їх згенерував?»
- Фактично статистичним виведенням значною мірою є й те, що називають data analysis, machine learning і data mining
- До статистичного виведення в широкому сенсі можна віднести як інференційний аналіз, так і прогностичний, і причиново-наслідковий
- Адже як для прогнозування, так і для встановлення причиново-наслідкових зв'язків потрібно знати характеристики DGP

І статистика, і data mining, і machine learning пов'язані зі збором та аналізом даних. Протягом певного часу статистичні дослідження виконувалися на кафедрах статистики, а data mining і machine learning досліджувалися на кафедрах комп'ютерних наук. Статистики вважали, що комп'ютерники ви-находять велосипед. Комп'ютерники вважали, що статистична теорія не розв'язує їхніх задач. (Wasserman, p. vii)

- Як рівень мінімальної зарплати впливає на безробіття?
- Який зв'язок між освітою та доходами?
- Чи зменшується розмір мозку від недосипання?
- Чи є собаки, яких вигулюють чоловіки, агресивніші?
- Які висновки можна зробити на основі соціологічного опитування?
- Які ділянки мозку відповідають за певні активності?
- Чи є ліки ефективні?

Виведення на основі даних спостережень

- В ідеалі ми воліли би провести **експеримент** (experiment) і зібрати всі потрібні дані
- Проте на практиці це можливо тільки в окремих випадках і в окремих галузях (медицині, біостатистиці, дуже обмежено в економіці тощо)
- У нашому курсі ми **не будемо** займатися питання розроблення експериментів
- Ми працюватимемо з **даними спостережень** (observational data)
- Вибірка, із якою ми працюємо, може викликати питання:
 - Чи є вибірка **репрезентативною** (representative) для популяції?
 - Чи наявні в даних спостереження відібрано з однаковою ймовірністю?
 - Які існують додаткові змінні (відомі і наявні; відомі, але **не** наявні; **не** відомі і **не** наявні), які можуть спотворити наші висновки?
 - Який вплив мають пропущені дані?
 - І т.д.
- Виконуючи статистичне виведення, потрібно завжди робити певні **припущення** (assumptions) і правильно їх мотивувати

Два різні підходи до статистичного виведення

- Згідно з **частотним підходом** (frequentist approach), імовірність деякої події — це гранична частота настання події за умови нескінченного повторювання одного й того ж експерименту
- Відтак **частотне виведення** (frequentist inference) слідує цій інтерпретації для оцінювання параметрів та керування похибками
- Згідно з **Беесівським підходом** (Bayesian approach), імовірність являє собою **ступінь упевнености** (belief) у настанні деякої події
- Відтак **Беесівське виведення** (Bayesian inference) слідує цій інтерпретації та розглядає всі невідомі параметри моделей як випадкові
- У нашому курсі розглянемо обидва підходи

- 1 **Поняття про статистичне виведення**
- 2 **Основні поняття теорії ймовірностей**
- 3 **Огляд деяких найважливіших розподілів**

- Ми коротко згадаємо основні визначення та властивості
- Ви це вже все знаєте з попередніх курсів
- Детальнішу інформацію можна почитати в конспекті лекцій з «Теорії ймовірностей» на диску (КЛТЙ)
- Якщо щось незрозуміло чи не пам'ятаєте — відразу заповнюйте прогалини

Вимірний простір

Визначення 2.1

- **Простір елементарних подій** (sample space) Ω для деякого випадкового експерименту — множина всіх можливих його результатів. Може бути:
 - Скінченний (finite): $|\Omega| < \infty$
 - Злічений (countable): $|\Omega| = \aleph_0$
 - Незлічений (uncountable): $|\Omega| = \mathfrak{c}$
- Елемент $\omega \in \Omega$ — **елементарна подія** (sample)
- **Подія** (event) A — це деяка підмножина (subset) простору Ω : $A \subseteq \Omega$



- На просторі Ω ми визначаємо **σ -алгебру** \mathcal{A} — множину подій, які нас цікавлять²
 - На скінченному й зліченому просторах ми беремо множину всіх підмножин: $\mathcal{A} = 2^\Omega$
 - На незліченому просторі (як правило, \mathbb{R} або \mathbb{R}^k) ми беремо **Борелеву σ -алгебру** (Borel σ -algebra)³ \mathcal{B} або \mathcal{B}^k

Визначення 2.2

- (Ω, \mathcal{A}) — **вимірний простір** (measurable space)
- Множини в σ -алгебрі \mathcal{A} — **вимірні множини** (measurable sets)



²Деталі можна почитати в КЛТЙ 1.5

³Еміль Борель (Félix Édouard Justin Émile Borel, 1871–1956) — французький математик

Визначення 2.3

- Функція $\mu : \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{R}$ — **міра** (measure), якщо:

- $\mu(A) \geq 0$ для всіх $A \in \mathcal{A}$
- μ є **σ -адитивною** (σ -additive):

$$\mu \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \right) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu(A_j), \quad A_j \in \mathcal{A}, j = 1, 2, \dots, \quad A_i \cap A_j = \emptyset, i \neq j \quad (2.1)$$



- Якщо $\mu(\Omega) = 1$, то μ називають **імовірнісною мірою** (probability measure) і позначають через \mathbb{P}
- Трійку $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ називають **імовірнісним простором** (probability space)
- Деякі властивості ймовірнісної міри:
 - $\mathbb{P}(\emptyset) = 0$
 - $\mathbb{P}(A) \leq 1$
 - $\mathbb{P}(A^c) = 1 - \mathbb{P}(A)$
 - $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B) - \mathbb{P}(A \cap B)$
 - Якщо $A_1 \subseteq A_2$, то $\mathbb{P}(A_1) \leq \mathbb{P}(A_2)$

Визначення 2.4

Дійснозначну⁴ функцію $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ називають **випадковою величиною** (random variable) □

- Наприклад, Ω може містити всіх можливих людей
- Тоді $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^+$ відповідає зросту кожної людини
- Випадкові величини, як правило, позначаємо великими літерами латинського алфавіту (X, Y, Z тощо)
- Значення, яких вони набувають — маленькими (x, y, z тощо)

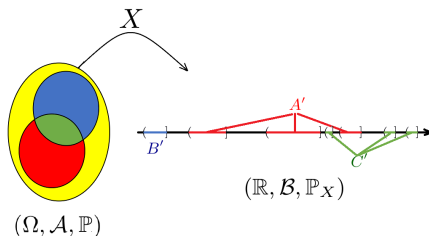
⁴Строго формально, ще й вимірну; див. КЛТЙ 4.1

Визначення 2.5

- Випадкова величина X задає на вимірному просторі $(\mathbb{R}, \mathcal{B})$ ймовірнісну міру

$$\mathbb{P}_X(A) \equiv \mathbb{P}_X(X \in A) = \mathbb{P}(X^{-1}(A)) , \quad A \in \mathcal{B} \quad (2.2)$$

- Таку міру називають **розподілом** (distribution) X
- Випадкові величини X і Y **рівні за розподілом** (equal in distribution), $X \stackrel{d}{=} Y$, якщо $\mathbb{P}_X(A) = \mathbb{P}_Y(A)$ для всіх $A \in \mathcal{B}$



Як рахувати ймовірності з випадковими величинами?

- Нехай маємо випадкову величину $X : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ з розподілом \mathbb{P}_X
- Наприклад, це може бути «вага людини, кг»
- Ми не маємо жодного уявлення про простір $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$, на якому вона визначена
- Ми тільки спостерігаємо значення X
- Нас цікавить обчислити ймовірність, наприклад, події $X > 100$
- За (2.2) ми повинні порахувати $\mathbb{P}_X(X > 100) = \mathbb{P}(X^{-1}(100; \infty))$
- Без знання простору $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ це зробити просто неможливо
- Тому на практиці використовують такі випадкові величини, розподіл яких можна **легко** характеризувати

Визначення 2.6

- Нехай на вимірному просторі (Ω, \mathcal{A}) визначено дві міри, μ і ν
- Міра ν є **абсолютно неперервною відносно** μ (absolutely continuous with respect to μ), що позначають як $\nu \ll \mu$, якщо

$$\forall A \in \mathcal{A}, \mu(A) = 0 \Rightarrow \nu(A) = 0$$



Теорема 2.7 (Теорема Радона-Никодима (Radon–Nikodym theorem)⁵)

- Нехай на вимірному просторі (Ω, \mathcal{A}) визначено дві $(\sigma$ -скінченні) міри μ і ν , $\nu \ll \mu$
- Тоді існує невід'ємна (вимірна) функція $f : \Omega \rightarrow [0; \infty)$ така, що

$$\nu(A) = \int_A f d\mu, \quad \forall A \in \mathcal{A} \quad (2.3)$$

⁵Йоганн Карл Август Радон (Johann Karl August Radon, 1887–1956) — австрійський математик. Отто Марчин Никодим (Otto Marcin Nikodym, 1887–1974) — польський математик

Два основні типи випадкових величин

- На практиці нас цікавлять такі випадкові величини X , розподіл яких \mathbb{P}_X абсолютно неперервний відносно деякої міри
- Тоді ймовірність будь-якої події $X \in A$, $A \in \mathcal{B}$, можна обчислити за допомогою

$$(2.3) \text{ як } \mathbb{P}_X(X \in A) = \int_A f d\mu$$

- ❶ Випадкова величина X **дискретна**, якщо її образ зліченний, тобто $X \in X_0 = \{x_1, x_2, \dots\}$

- Тоді можна показати, що $\mathbb{P}_X \ll \#$
- Тут $\#$ — це **лічна міра** (counting measure): $\#(A) = |X_0 \cap A|$, $A \in \mathcal{B}$
- Тоді $\mathbb{P}(X \in A) = \int_A f d\# = \sum_{x \in X_0 \cap A} f(x)$

- ❷ Випадкова величина X **неперервна**, якщо її образ незліченний і $\mathbb{P}_X \ll \lambda$

- Тут λ — це **міра Лебега** (Lebesgue measure)⁶
- Міра Лебега — **єдина** (σ -скінченна⁷) **міра**, яка має інтерпретацію довжини інтервалу
- Тобто $\lambda((a; b]) = b - a$
- Тоді⁸ $\mathbb{P}(X \in A) = \int_A f d\lambda = \int_A f(x) dx$

⁶Анрі Лебег (Henri Lebesgue, 1875–1941) — французький математик

⁷Це для нашого курсу непринципово; дис. КЛТЙ 2.4

⁸На практиці зустрічаються тільки такі величини, де перехід до інтегралу Рімана справді можливий

Функція ймовірності дискретної випадкової величини

- Отже якщо X дискретна, то $\mathbb{P}_X(X \in A) = \int_A f d\mu = \sum_{x \in X_0 \cap A} f(x)$
- **Носієм** (support) дискретної величини є її образ: $\text{supp}(X) = X_0$
 - Наприклад, X може відповідати числу дітей у сім'ї, і тоді $\text{supp}(X) = \{0, 1, 2, \dots\}$
 - Або числу гербів після підкидання двох монеток, і тоді $\text{supp}(X) = \{0, 1, 2\}$

Визначення 2.8

Таку функцію f називають **функцією ймовірності** (probability mass function) і частіше позначають через $p_X(x) \equiv \mathbb{P}_X(X = x)$



- Ця функція дає ймовірність будь-якого елемента носія
- За межами носія $p_X(x) = 0, x \notin \text{supp}(X)$
- Також повинно бути справедливим $\sum_{x \in \text{supp}(X)} p_X(x) = 1$

Щільність розподілу неперервної випадкової величини

- Якщо ж X неперервна, то $\mathbb{P}_X(X \in A) = \int_A f_X d\lambda = \int_A f_X(x) dx$
- **Носієм** неперервної величини є $\text{supp}(x) = \{x \in \mathbb{R} : f(x) > 0\}$
 - Наприклад, X може відповідати зросту людини, і тоді $\text{supp}(X) = (0; \infty)$
 - Або частці пацієнтів, що одужали після вживання ліків, і тоді $\text{supp}(X) = [0; 1]$

Визначення 2.9

Таку функцію f_X називають **щільністю розподілу** (probability density function, PDF)



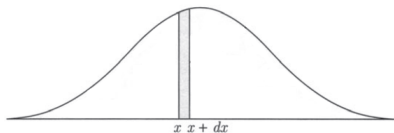
Теорема 2.10

Будь-яка функція $f : \mathbb{R} \rightarrow [0; \infty)$ є щільністю для деякого розподілу тоді й тільки тоді, коли:

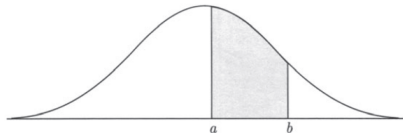
- $f(x) \geq 0$ для всіх $x \in \mathbb{R}$
- $\int_{-\infty}^{\infty} f(t) dt = 1$

Інтерпретація щільності розподілу

- Щільність розподілу дуже подібна до функції ймовірності, проте не зовсім
- Для розподілів із неперервною функцією розподілу $\mathbb{P}_X(X = x) = 0$
- А щільність розподілу — це ймовірність **нескінченно малого інтервалу**:
 $\mathbb{P}_X(X \in (x; x + dx)) = f(x)dx$



$$P(X \in dx) = f(x)dx$$



$$P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x)dx$$

- Щільність $f(x)$ сама по собі **не є ймовірністю**
- Вона навіть може перевищувати 1

- Подію A , імовірність якої $\mathbb{P}(A) = 0$, називають **подією міри нуль** (measure zero event, null set)
 - Множинами міри нуль є множини з одного елемента $\{x\}$, $x \in \mathbb{R}$
 - Також будь-які зліченні множини (\mathbb{N} , \mathbb{Z} , парні числа тощо)
 - В \mathbb{R}^k це є будь-які множини розмірності \mathbb{R}^{k-1} (лінії на площині і т.п.)
- Кажуть, що деяке твердження істинне **майже напевно** (almost surely, a.s.) або **з імовірністю 1** (with probability 1, w.p.1), якщо воно **не виконується** на множині міри нуль
- Наприклад, можемо казати, що випадкова величина $X > 0$ майже напевно
 - Це означає, що вона **може** набувати від'ємних значень, але такі події є нульовими
 - Тобто на практиці вони ніколи не виринатимуть
- Доведення низки теоретичних властивостей прекрасно працює, якщо якась властивість виконується тільки «майже» напевно
 - Наприклад, може вимагатися функція, яка є неперервною майже напевно
 - Це означає, що вона в принципі може мати зліченну кількість точок розриву
 - Наприклад, $f(x) = 1/x$ є неперервною майже напевно
- Також будь-яка щільність унікальна **з точністю до міри нуль**
 - Тобто якщо в одній точці поміняти значення щільності, суть не зміниться
 - Адже інтеграл від значення в одній точці не зміниться

Функції розподілу (1)

- Окрім дискретних і неперервних величин, існують величини мішані
- Обчислювати ймовірності з такими величинами через відповідні інтеграли неочевидно
- Існує апарат, який працює **для повністю довільних** випадкових величин

Визначення 2.11

Функцією розподілу (distribution function, інколи cumulative distribution function, CDF) випадкової величини X є функція

$$F_X(x) \equiv \mathbb{P}_X(X \leq x) = \mathbb{P}_X((-\infty; x]) , \quad x \in \mathbb{R} \quad (2.4)$$



- Можна довести, що між розподілом і функцією розподілу існує взаємно однозначне відображення
- Тобто кожна випадкова величина має функцію розподілу, навіть якщо вона не має функції ймовірності чи щільності

Функції розподілу (2)

- Функція розподілу $F_X(x)$ має такі властивості:

- Є неспадною: $F_X(x) \leq F_X(y)$, якщо $x \leq y$
- Є неперервною справа: $\lim_{x \downarrow c} F_X(x) = F_X(c)$
- Границю зліва прийнято позначати як $F_X(x-)$
- Є нормованою:

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} F_X(x) = 0, \quad \lim_{x \rightarrow \infty} F_X(x) = 1$$

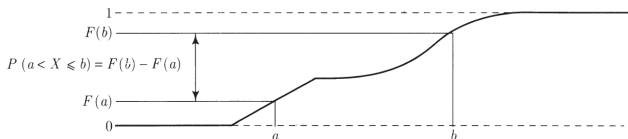
- За допомогою функцій розподілу можна обчислювати ймовірності:

- $\mathbb{P}_X(X \geq x) = 1 - F(x-)$
- $\mathbb{P}_X((a; b]) = F(b) - F(a), a, b \in \mathbb{R}$
- $\mathbb{P}_X(X = x) = F(x) - F(x-)$

- Якщо випадкова величина неперервна, то $\mathbb{P}_X(X = x) = 0$

- Відтак $\mathbb{P}_X(X \geq x) = 1 - F(x)$
- Відтак

$$\mathbb{P}_X((a; b]) = \mathbb{P}_X([a; b)) = \mathbb{P}_X((a; b)) = \mathbb{P}_X([a; b]) = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx, \\ a, b \in \mathbb{R}$$



- Для **неперервної** величини X маємо

$$F_X(x) = \mathbb{P}_X(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f_X(x) dx$$

- Іншими словами, для всіх точок x , у яких функція F_X диференційовна:

$$f_X(x) = F'_X(x) \tag{2.5}$$

- Нехай X має функцію розподілу F_X
- Нехай g — деяка вимірنا⁹ функція
- Функцію розподілу F_Y випадкової величини $Y = g(X)$ можна дістати за визначенням:

$$F_Y(y) = \mathbb{P}_Y(Y \leq y) = \mathbb{P}_X(g(X) \leq y) \quad (2.6)$$

- Якщо X дискретна,

$$\mathbb{P}_Y(Y = y) = \mathbb{P}_X(g(X) = y) = \sum_{x: g(x)=y} \mathbb{P}_X(X = x) \quad (2.7)$$

- Якщо X неперервна, то справедлива формула заміни змінних:

$$f_Y(y) = f_X(g^{-1}(y)) \cdot \left| \frac{d}{dy} g^{-1}(y) \right| \cdot \mathbb{1}\{y \in g(\text{supp}(X))\} \quad (2.8)$$

- Тут f_X неперервна на $\text{supp}(X)$
- g взаємно однозначна на $\text{supp}(X)$
- $g^{-1}(y)$ неперервно диференційовна на $g(\text{supp}(X))$

⁹Для наших цілей мова про довільну функцію

Визначення 2.12

- Вимірну функцію $\mathbf{X} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^k$ називають **випадковим вектором**
- Можна довести, що \mathbf{X} є випадковим вектором тоді й тільки тоді, коли X_i є випадковими величинами, $i = 1, \dots, k$
- Випадковий вектор $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)^\top : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow (\mathbb{R}^k, \mathcal{B}^k)$ утворює розподіл $\mathbb{P}_{\mathbf{X}}$

$$\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(A) \equiv \mathbb{P}_{\mathbf{X}}((X_1, \dots, X_k)^\top \in A), \quad A \in \mathcal{B}^k \quad (2.9)$$

- Такий розподіл називають **спільним розподілом** (joint distribution)
- Функція відповідного розподілу має вид

$$F_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = \mathbb{P}_{\mathbf{X}}(X_1 \leq x_1, \dots, X_k \leq x_k) \quad (2.10)$$

- Таку функцію розподілу називають **спільною функцією розподілу** (joint distribution function)



Визначення 2.13

- **Добутком** двох вимірних просторів, (X, \mathcal{X}) і (Y, \mathcal{Y}) (product space) називають декартів добуток $X \times Y$
- На $X \times Y$ можна визначити **добуток мір** (product measure)
 $\pi(A \times B) = \mu(A)\nu(B), A \in \mathcal{X}, B \in \mathcal{Y}$



Теорема 2.14 (Теорема Фубіні (Fubini Theorem)¹⁰)

- Нехай маємо $X \times Y$ і $(\sigma$ -скінченний) добуток мір $\mu \times \nu \equiv \pi$
- Якщо $f : X \times Y \rightarrow \mathbb{R}$ невід'ємна або інтегровна (майже напевно), то

$$\int_{X \times Y} f(x, y) d\pi = \int_X \left(\int_Y f(x, y) d\nu \right) d\mu = \int_Y \left(\int_X f(x, y) d\mu \right) d\nu \quad (2.11)$$

- Інтеграл зліва називають – **подвійним** (double), а два інші — **повторними** (iterated)

¹⁰Гвідо Фубіні (Guido Fubini, 1879–1943) – італійський математик

Спільні функція ймовірності та щільність

Визначення 2.15

- Нехай маємо **дискретний** випадковий вектор $\mathbf{X} : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow (\mathbb{R}^k, \mathcal{B}^k)$
- Його розподіл абсолютно неперервний відносно лічної міри $\# \times \dots \times \# \equiv \#_k$
- Тоді **спільною функцією ймовірності** (joint probability mass function) є

$$p_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = \mathbb{P}_{\mathbf{X}}(X_1 = x_1, \dots, X_k = x_k) \cdot \mathbb{1}\{(x_1, \dots, x_k)^\top \in \text{supp}(\mathbf{X})\} \quad (2.12)$$

- До того ж
$$\sum_{(x_1, \dots, x_k)^\top \in \text{supp}(\mathbf{X})} p_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = 1$$



Визначення 2.16

- Нехай розподіл деякого випадкового вектора $\mathbf{X} : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow (\mathbb{R}^k, \mathcal{B}^k)$ **абсолютно неперервний** відносно міри Лебега $\lambda \times \dots \times \lambda \equiv \lambda_k$
- Тоді **спільною щільністю розподілу** (joint probability density function) є функція $f_{\mathbf{X}}$ така, що

$$\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(A) = \int_A f_{\mathbf{X}} d\lambda_k = \int_A f_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) dx_1 \dots dx_k, \quad \forall A \in \mathcal{B}^k \quad (2.13)$$



- За аналогією з одновимірним випадком маємо властивість

$$F_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = \int_{-\infty}^{x_k} \dots \int_{-\infty}^{x_1} f_{\mathbf{X}}(t_1, \dots, t_k) dt_1 \dots dt_k \quad (2.14)$$

- Відповідно, маємо

$$f_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = \frac{\partial^k}{\partial x_1 \dots \partial x_k} F_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) \quad (2.15)$$

- Також можна довести, що:

- $f_{\mathbf{X}} \geq 0$
- $\int_{\mathbb{R}^k} f_{\mathbf{X}} d\lambda_k = 1$

Визначення 2.17

- Розподіл \mathbb{P}_j випадкової величини X_j — j -ої координати деякого випадкового вектора $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)$ — називають **маржинальним розподілом** (marginal distribution)
- Маржинальним розподілам відповідають **маржинальні функції розподілу** (marginal distribution function):

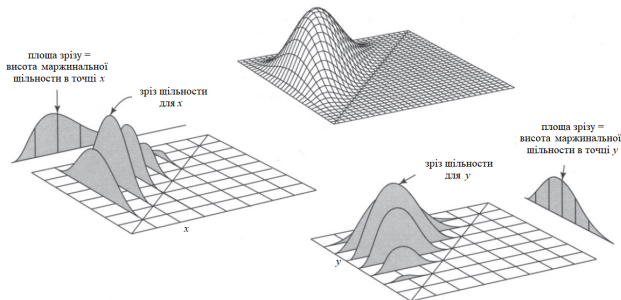
$$\begin{aligned} F_{X_j}(x) &= \mathbb{P}_{X_j}(X_j \leq x) \\ &= \mathbb{P}_{\mathbf{X}}(X_1 \in \mathbb{R}, \dots, X_{j-1} \in \mathbb{R}, \textcolor{red}{X_j} \leq \textcolor{red}{x}, X_{j+1} \in \mathbb{R}, \dots, X_k \in \mathbb{R}) \end{aligned} \quad (2.16)$$



Твердження 2.18

- Нехай $\mathbb{P}_{\mathbf{X}}$ має щільність $f_{\mathbf{X}}$
- Тоді розподіл \mathbb{P}_{X_j} має **маржинальну щільність розподілу** (marginal probability density function)

$$f_j(x) = \int_{\mathbb{R}^{k-1}} f_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_{j-1}, x, x_{j+1}, \dots, x_k) dx_1 \dots dx_{j-1} dx_{j+1} \dots dx_k \quad (2.17)$$



Спільний розподіл дискретних і випадкових величин

- На практиці зустрічаються ситуації, коли випадковий вектор \mathbf{X} складається з величин, деякі з яких є неперервними, а деякі — дискретними
- Наприклад, нас може цікавити аналіз ціни X квартири, яка має площу Y та має Z кімнат
- Спільний розподіл $(X, Y, Z)^\top$ **абсолютно неперервний** відносно добутку двох мір Лебега і лічної міри: $\lambda \times \lambda \times \#$
- Тому й обчислення спільних імовірностей буде приблизно таке:

$$\mathbb{P}_{X,Y,Z}((X, Y, Z)^\top \in A) = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \sum_{z \in \text{supp}(Z)} f_{X,Y,Z}(x, y, z) \cdot \mathbb{1}\{(x, y, z)^\top \in A\} \, dx dy$$

Визначення 2.19

- Нехай маємо вимірний простір (Ω, \mathcal{A})
- Нехай $A, B \in \mathcal{A}$ — деякі події, $\mathbb{P}(B) > 0$
- Тоді **умовна ймовірність** A за умови B (conditional probability of A given B):

$$\mathbb{P}(A | B) = \frac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)} \quad (2.18)$$

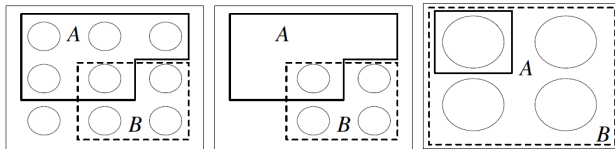
- $\mathbb{P}(A)$ — **апостеріорна ймовірність** (prior)
- $\mathbb{P}(A | B)$ — **апостеріорна ймовірність** (posterior)



- **Не існує такої події, як $A | B$! Це просто позначення!**
- Можна довести, що умовна ймовірність — це повноцінна ймовірнісна міра

Обумовлення як перенормалізація

- Обумовлення події A подією B означає, що ми **перенормалізуємо** ймовірнісну міру



- Тут $\mathbb{P}(A) = 5/9$, проте $\mathbb{P}(A | B) = 1/4$

Теорема 2.20

- Нехай $\mathbb{P}(A_1 \cap \dots \cap A_n) > 0$
- Тоді

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(A_1 \cap \dots \cap A_n) &= \mathbb{P}(A_1) \mathbb{P}(A_2 | A_1) \mathbb{P}(A_3 | A_1, A_2) \dots \mathbb{P}(A_n | A_1, \dots, A_{n-1}) \\ &= \mathbb{P}(A_2) \mathbb{P}(A_1 | A_2) \mathbb{P}(A_1 | A_2, A_3) \dots \mathbb{P}(A_n | A_1, \dots, A_{n-1}) \\ &= \dots\end{aligned}\tag{2.19}$$

- І т.д. для всіх можливих комбінацій подій

Теорема 2.21 (Теорема Беєса (Bayes' Theorem)¹¹)

- Нехай маємо вимірний простір (Ω, \mathcal{A})
- Для подій $A, B \in \mathcal{A}$, $\mathbb{P}(B) > 0$, справедливо:

$$\mathbb{P}(A | B) = \frac{\mathbb{P}(B | A) \mathbb{P}(A)}{\mathbb{P}(B)} \quad (2.20)$$

Теорема 2.22 (Закон повної ймовірності (Law of total probability))

- Нехай маємо вимірний простір (Ω, \mathcal{A})
- Розгляньмо розбиття: $\Omega = \bigcup_{i=1}^n A_i$, $A_i \cap A_j = \emptyset, i \neq j$
- Тут $\mathbb{P}(A_i) > 0$ для всіх i
- Тоді

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(B | A_i) \mathbb{P}(A_i) \quad (2.21)$$

¹¹Томас Беєс (Thomas Bayes, 1701–1761) — англійський статистик, філософ і священник

- Аналогічні результати можна показати, якщо обумовити додатковою подією
- Нехай $A, B, C \in \mathcal{A}$, $\mathbb{P}(B \cap C) > 0$
- Тоді

$$\mathbb{P}(A | B, C) = \frac{\mathbb{P}(B | A, C) \mathbb{P}(A | C)}{\mathbb{P}(B | C)} \quad (2.22)$$

- Нехай A_1, \dots, A_n утворюють розбиття Ω , і $\mathbb{P}(A_i \cap B) > 0$ для всіх i
- Тоді

$$\mathbb{P}(B | C) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(B | A_i, C) \mathbb{P}(A_i | C) \quad (2.23)$$

- На практиці ми скрізь стикаємося з ситуаціями, коли треба порахувати ймовірності подій (у тому числі з випадковими величинами) **за умови іншої випадкової величини**
- Наприклад, X відповідає ціні квартири (у грн), а Y — її площі (у кв. м)
- Нас може цікавити ймовірність $\mathbb{P}_{X|Y}(X > 100\,000 \mid Y = 70)$
- Проте ми знаємо, що для неперервної величини $\mathbb{P}_Y(Y = 70) = 0$
- Щоб обійти це обмеження, ми формально розглядаємо обумовлення σ -алгеброю, яку породжує Y
 - Деталі можна прочитати в КЛТЙ 12.2
 - Фактично, мова про те, що

$$\mathbb{P}_{X|Y}(X > 100\,000 \mid Y = 70) = \lim_{h_n \rightarrow 0} \mathbb{P}_{X|Y}(X > 100\,000 \mid Y \in (70 - h_n; 70 + h_n))$$

- На практиці нас у першу чергу цікавлять формули обчислення відповідних ймовірностей

Визначення 2.23

- Нехай випадкові величини X та Z мають спільний **дискретний** розподіл зі щільністю з функцією ймовірності $p_{Z,X} \equiv \mathbb{P}_{Z,X}((Z = z) \cap (X = x))$
- Тоді **умовною функцією ймовірності Z за умови X** (conditional probability mass function of Z given X) є

$$\mathbb{P}_{Z|X}(Z = z | X = x) = \frac{\mathbb{P}_{Z,X}((Z = z) \cap (X = x))}{\mathbb{P}_X(X = x)} \quad (2.24)$$

- Якщо $\mathbb{P}_X(X = x) = 0$ для деякого x , умовну ймовірність **не визначено**



Визначення 2.24

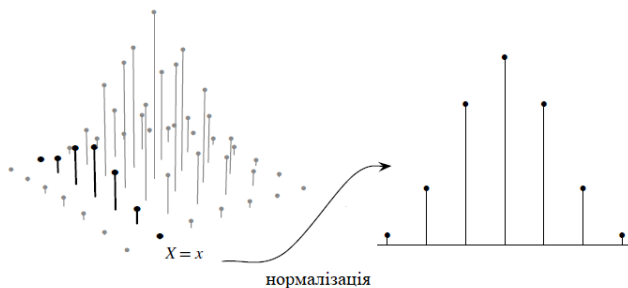
- Нехай випадкові величини X та Z мають спільний **неперервний** розподіл зі щільністю $f_{Z,X}$
- Тоді **умовною щільністю розподілу Z за умови X** (conditional probability density of Z given X) є

$$f_{Z|X}(z | x) = \begin{cases} \frac{f_{Z,X}(z, x)}{f_X(x)}, & f_X(x) \neq 0 \\ \xi(z), & f_X(x) = 0 \end{cases} \quad (2.25)$$

- Тут ξ є деякою абсолютно довільною щільністю розподілу

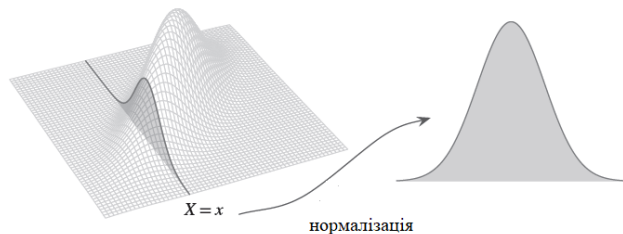
Інтуїтивна інтерпретація умовної функції ймовірності

- Ми «вирізаємо» зі спільної функції ймовірності частину, яка відповідає $X = x$
- Ми додатково **ділимо** на $\mathbb{P}_X(X = x)$ для нормалізації новоутвореної (умовної) функції ймовірності, щоб сума її значень дорівнювала 1



Інтуїтивна інтерпретація умовної щільності розподілу

- Ми «вирізаємо» зі спільної щільності розподілу частину, яка відповідає $X = x$
- Потім ми її ділимо на $f_X(x)$ для нормалізації новоутвореної (умовної) щільності розподілу, щоб її інтеграл дорівнював 1



- Для умовної щільності також, із цілком очевидних міркувань, справедлива теорема Беєса:

$$f_{Z|X}(z | x) = \frac{f_{X|Z}(x | z)f_Z(z)}{f_X(x)}, \quad f_X(x) > 0 \quad (2.26)$$

Незалежність подій

Визначення 2.25

- Події A і B називають **незалежними** (independent) ($A \perp\!\!\!\perp B$), якщо

$$\mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A) \mathbb{P}(B) \quad (2.27)$$

- Якщо $\mathbb{P}(A) > 0$ і $\mathbb{P}(B) > 0$, то маємо $\mathbb{P}(A | B) = \mathbb{P}(A)$, $\mathbb{P}(B | A) = \mathbb{P}(B)$



- Можна довести, що якщо $A \perp\!\!\!\perp B$, то $A \perp\!\!\!\perp B^c$, $A^c \perp\!\!\!\perp B$, $A^c \perp\!\!\!\perp B^c$

Визначення 2.26

- Події A_1, \dots, A_n незалежні ($A_1 \perp\!\!\!\perp \dots \perp\!\!\!\perp A_n$), якщо:
 - $\mathbb{P}(A_i \cap A_j) = \mathbb{P}(A_i) \mathbb{P}(A_j)$ для всіх $i \neq j$
 - $\mathbb{P}(A_i \cap A_j \cap A_k) = \mathbb{P}(A_i) \mathbb{P}(A_j) \mathbb{P}(A_k)$ для всіх i, j, k різних
 - і т.д.



Визначення 2.27

Події A і B **умовно незалежні** (conditionally independent) за умови настання події C ($A \perp\!\!\!\perp B | C$), якщо $\mathbb{P}(A \cap B | C) = \mathbb{P}(A | C) \mathbb{P}(B | C)$



Визначення 2.28

- Випадкові вектори $\mathbf{X}_1 : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow \mathbb{R}^{d_1}, \dots, \mathbf{X}_k : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow \mathbb{R}^{d_k}$ **незалежні** (independent), якщо

$$\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(\mathbf{X}_1 \in H_1, \dots, \mathbf{X}_k \in H_k) = \mathbb{P}_{\mathbf{X}_1}(\mathbf{X}_1 \in H_1) \cdot \dots \cdot \mathbb{P}_{\mathbf{X}_k}(\mathbf{X}_k \in H_k), \quad H_i \in \mathcal{B}^{d_i}, \quad (2.28)$$



- Можна довести, що X_1, \dots, X_k незалежні **тоді й тільки тоді**, коли
 - $F_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = F_{X_1}(x_1) \cdot \dots \cdot F_{X_k}(x_k)$, $x_i \in (-\infty; \infty) \cup \{\infty\}$
 - Якщо існують щільності, то $f_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = f_1(x_1) \cdot \dots \cdot f_k(x_k)$, $x_i \in \mathbb{R}$
 - Зокрема, для дискретних величин
$$\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(X_1 = x_1, \dots, X_k = x_k) = \mathbb{P}_{X_1}(X_1 = x_1) \cdot \dots \cdot \mathbb{P}_{X_k}(X_k = x_k)$$
- Також можна довести, що якщо незалежні випадкові величини, то незалежні й **функції** від них

Визначення 2.29

Сподіванням (expectation) будь-якої випадкової величини X є її інтеграл:

$$\mathbb{E}[X] = \int X d\mathbb{P} \quad (2.29)$$



- $\mathbb{E}[X] \in \mathbb{R}$, тобто воно є (сталим) **числом**
- Поняття сподівання подібне до поняття центру мас у фізиці

- Для **дискретної** величини X з функцією ймовірності p_X сподівання $g(X)$ дорівнює

$$\mathbb{E}[g(X)] = \int g(x) \cdot p_X(x) d\# = \sum_{x \in \text{supp}(X)} g(x) \cdot p_X(x) \quad (2.30)$$

- Для **неперервної** величини X зі щільністю f_X сподівання $g(X)$ дорівнює

$$\mathbb{E}[g(X)] = \int g(x) \cdot f_X(x) d\lambda = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \cdot f_X(x) dx \quad (2.31)$$

- Сподівання може бути нескінченним
- Сподівання може взагалі не існувати (наприклад, у розподілу Коші)
- Якщо сподівання скінченне, кажуть, що воно **існує** і що X **інтегровна**
- Для інтегровних X та Y можна довести такі властивості:
 - Якщо $X \geq 0$ майже напевно, то $\mathbb{E}[X] \geq 0$
 - Лінійність сподівання:** для всіх $a, b \in \mathbb{R}$ виконується $\mathbb{E}[aX + bY] = a\mathbb{E}[X] + b\mathbb{E}[Y]$
 - Монотонність:** якщо $X \leq Y$ майже напевно, то $\mathbb{E}[X] \leq \mathbb{E}[Y]$
 - Якщо $X = Y$ майже напевно, то $\mathbb{E}[X] = \mathbb{E}[Y]$

Визначення 2.30

- **Дисперсією** (variance) випадкової величини X є

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] \quad (2.32)$$

- **Середньоквадратичним відхиленням** (standard deviation) випадкової величини X є

$$\text{sd}(X) = \sqrt{\text{Var}(X)} \quad (2.33)$$



- Часто $\text{Var}(X)$ позначають через σ_X^2 , і тоді $\text{sd}(X)$ має позначення σ_X
- Дисперсія показує, наскільки **далеко (в середньому)** стоять від $\mathbb{E}[X]$ значення величини X
- Тобто **наскільки сильно** значення величини X **розкидано** відносно $\mathbb{E}[X]$
- Можна показати, що $\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - (\mathbb{E}[X])^2$
- Варто звернути увагу, що дисперсія не є лінійною:

$$\text{Var}(aX + b) = a^2 \text{Var}(X)$$

Теорема 2.31 (Нерівність Єнсена (Jensen's inequality)¹²)

- Нехай функція $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ **опукла**
- Нехай випадкові величини X і $\varphi(X)$ інтегровні
- Тоді

$$\mathbb{E}[\varphi(X)] \geq \varphi(\mathbb{E}[X]) \quad (2.34)$$

- Якщо функція **вгнута** (concave), тобто опукла вгору, то $\mathbb{E}[\varphi(X)] \leq \varphi(\mathbb{E}[X])$
- $\mathbb{E}[\varphi(X)] = \varphi(\mathbb{E}[X])$ тоді й тільки тоді, коли $\varphi(X) = a + bX$ майже напевно
- Конкретні приклади:
 - $\mathbb{E}[|X|] \geq |\mathbb{E}[X]|$
 - $\mathbb{E}[X^r] \geq (\mathbb{E}[X])^r$ для $r > 1$ для додатних випадкових величин X
 - $\mathbb{E}\left[\frac{1}{X}\right] \geq \frac{1}{\mathbb{E}[X]}$ для додатних випадкових величин X
 - $\mathbb{E}[\ln X] \leq \ln(\mathbb{E}[X])$ для додатних випадкових величин X
 - $\mathbb{E}[X^r] \leq (\mathbb{E}[X])^r$ для $0 < r < 1$

¹²Йоган Єнсен (Johan Ludwig William Valdemar Jensen, 1859–1925) — данський математик

Теорема 2.32 (Нерівність Маркова (Markov's inequality)¹³)

- Нехай $g : \mathbb{R} \rightarrow [0; \infty)$ — неспадна вимірна функція
- Тоді для **будь-якої** випадкової величини X має місце

$$\mathbb{P}_X (X \geq c) \leq \frac{\mathbb{E} [g(X)]}{g(c)}, \quad c > 0 \quad (2.35)$$

- Класичне формулювання, якщо $X \geq 0$ майже напевно, а $g(x) = x$:

$$\mathbb{P}_X (X \geq c) \leq \frac{\mathbb{E} [X]}{c}, \quad c > 0 \quad (2.36)$$

- Можна прибрати вимогу про невід'ємність величини X , розглянувши $|X|$:

$$\mathbb{P}_X (|X| \geq c) \leq \frac{\mathbb{E} [|X|]}{c}, \quad c > 0$$

- Або, що те ж саме:

$$\mathbb{P}_X (|X| \geq c \cdot \mathbb{E} [|X|]) \leq \frac{1}{c}, \quad c > 0$$

¹³ Андрей Марков (1856–1922) — російський математик

- Чи не **найважливішим** наслідком нерівності Маркова є **нерівність Чебишова** (Chebyshev's inequality)¹⁴:

$$\mathbb{P}_X (|X - \mathbb{E} [X]| \geq c) \leq \frac{\text{Var} (X)}{c^2} , \quad c > 0 \quad (2.37)$$

- Альтернативна форма запису цієї нерівності:

$$\mathbb{P}_X (|X - \mathbb{E} [X]| \geq c \cdot \sigma_X) \leq \frac{1}{c^2} , \quad c > 0$$

- Випадкова величина **не може** суттєво **відхилятися** від свого сподівання на деяку відстань, що вимірюється в середньоквадратичних відхиленнях
- Якщо порівняти нерівності Маркова й Чебишова, то нерівність Чебишова пропонує **точнішу** оцінку
- Проте вона вимагає існування **скінченної дисперсії** (Марков вимагає тільки існування скінченного **сподівання**)

¹⁴Пафнутій Чебишов (1821–1894) — російський математик

Теорема 2.33

- Нехай X і Y — дві незалежні випадкові величини
- Нехай $f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ — вимірні функції такі, що вони невід'ємні чи інтегровні
- Тоді

$$\mathbb{E}[f(X)g(Y)] = \mathbb{E}[f(X)] \mathbb{E}[g(Y)] \quad (2.38)$$

- Частковий випадок: якщо X_1, \dots, X_k незалежні, невід'ємні чи інтегровні, то

$$\mathbb{E}\left[\prod_{i=1}^k X_i\right] = \prod_{i=1}^k \mathbb{E}[X_i] \quad (2.39)$$

Визначення 2.34

Сподіванням (expectation) випадкового вектора

$\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)^\top : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow \mathbb{R}^k$ є вектор

$$\mathbb{E}[\mathbf{X}] = \begin{pmatrix} \mathbb{E}[X_1] \\ \vdots \\ \mathbb{E}[X_k] \end{pmatrix} \quad (2.40)$$



- За властивістю лінійности (одновимірного) сподівання:

$$\mathbb{E}[\mathbf{A}\mathbf{X} + \mathbf{b}] = \mathbf{A}\mathbb{E}[\mathbf{X}] + \mathbf{b}, \quad \mathbf{A} \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n \quad (2.41)$$

Визначення 2.35

Коваріацією (covariance) двох випадкових величин X і Y є

$$\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])] \quad (2.42)$$



- За аналогією з позначенням дисперсії σ_X^2 , коваріацію часто позначають як σ_{XY}
- Можна довести такі властивості коваріацій:
 - $\text{Cov}(X, Y) = \text{Cov}(Y, X)$
 - $\text{Cov}(X, X) = \text{Var}(X)$
 - $\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$
 - $\text{Cov}(X, a) = 0, a \in \mathbb{R}$
 - $\text{Cov}(aX + bY, cV + dW) = ac\text{Cov}(X, V) + ad\text{Cov}(X, W) + bc\text{Cov}(Y, V) + bd\text{Cov}(Y, W)$
 - $\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y) + 2\text{Cov}(X, Y)$
 - $\text{Var}\left(\sum_{i=1}^k X_i\right) = \sum_{i=1}^k \text{Var}(X_i) + 2 \sum_{i < j} \text{Cov}(X_i, X_j)$
- Можна довести, що якщо $X \perp\!\!\!\perp Y$, то $\text{Cov}(X, Y) = 0$
- Такі випадкові величини називають **некорельованими** (uncorrelated)
- При цьому дуже важливо пам'ятати, що **зворотне твердження в загальному випадку несправедливе**

Визначення 2.36

Коефіцієнтом кореляції (correlation) X та Y є

$$\text{Corr}(X, Y) = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{\text{Var}(X) \text{Var}(Y)}} \quad (2.43)$$



- Коефіцієнт кореляції часто позначають як ρ_{XY}
- Можна показати, що $\rho_{XY} \in [-1; 1]$
- Коваріація $\text{Cov}(X, Y)$ показує ступінь **лінійного** зв'язку між X та Y
 - Якщо $\text{Cov}(X, Y) > 0$, то між величинами існує **додатний** лінійний зв'язок: **більші** значення однієї величини свідчать про **більші** значення іншої
 - Якщо $\text{Cov}(X, Y) < 0$, то між величинами існує **від'ємний** лінійний зв'язок: **більші** значення однієї величини свідчать про **менші** значення іншої
 - Якщо $\text{Cov}(X, Y) = 0$, то **лінійного** зв'язку між величинами **немає**
- Аналогічно для $\text{Corr}(X, Y)$: що ближчі значення $\text{Corr}(X, Y)$ за модулем до 1, то сильніша лінійна залежність

Визначення 2.37

- Нехай $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)^\top : (\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}) \rightarrow \mathbb{R}^k$ — деякий випадковий вектор
- Тоді його **матрицею коваріацій** (covariance matrix) є матриця

$$\begin{aligned} \mathbf{Cov}(\mathbf{X}) &= \mathbb{E}[(\mathbf{X} - \mathbb{E}[\mathbf{X}])(\mathbf{X} - \mathbb{E}[\mathbf{X}])^\top] \\ &= \begin{pmatrix} \text{Var}(X_1) & \text{Cov}(X_1, X_2) & \dots & \text{Cov}(X_1, X_k) \\ \text{Cov}(X_2, X_1) & \text{Var}(X_2) & \dots & \text{Cov}(X_2, X_k) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \text{Cov}(X_k, X_1) & \text{Cov}(X_k, X_2) & \dots & \text{Var}(X_k) \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (2.44)$$



- Можна показати, що матриця коваріацій має такі властивості:
 - Симетричність:** $\Sigma^\top = \Sigma$
 - Cov** $(\mathbf{A}\mathbf{X} + \mathbf{b}) = \mathbf{A}\Sigma\mathbf{A}^\top$
 - Невід'ємна визначеність:** $\mathbf{a}^\top \Sigma \mathbf{a} \geq 0$, $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^k$

- Нехай випадкові величини X та Z мають неперервний спільний розподіл зі щільністю $f_{Z,X}$
- Нехай функція $g(Z)$ інтегровна
- Тоді **умовне сподівання** (conditional expectation) $g(Z)$ за умови X дорівнює

$$\mathbb{E}[g(Z) \mid X = x] = \int_{-\infty}^{\infty} g(z) \cdot f_{Z|X}(z \mid x) dz \quad (2.45)$$

- Варто звернути увагу, що умовне сподівання є **функцією від z** , а не сталою
- Тобто умовне сподівання є **випадковою величиною!**
- Для дискретної величини маємо

$$\mathbb{E}[g(Z) \mid X = x] = \sum_{z \in \text{supp}(Z)} g(z) \mathbb{P}(Z = z \mid X = x)$$

- Нехай події B_1, B_2, \dots утворюють не більш ніж зліченне розбиття Ω
- Тоді умовне сподівання

$$\mathbb{E}[X \mid B_i] = \frac{\int_{B_i} X d\mathbb{P}}{\mathbb{P}(B_i)} \quad (2.46)$$

- Якщо $\mathbb{P}(B_i) = 0$, то (стале) значення $\mathbb{E}[X \mid B_i]$ може бути довільне

Теорема 2.38 (Закон повного сподівання (Law of total expectation))

- Нехай події B_1, B_2, \dots утворюють не більш ніж зліченне розбиття Ω
- Тоді **безумовне** сподівання випадкової величини X дорівнює

$$\mathbb{E}[X] = \sum_i \mathbb{E}[X \mid B_i] \mathbb{P}(B_i) \quad (2.47)$$

Закон ітерованих сподівань

- Можна показати, що якщо Y і XY інтегровні, то майже напевно

$$\mathbb{E}[XY \mid X] = X\mathbb{E}[Y \mid X] \quad (2.48)$$

Теорема 2.39 (Закон ітерованих сподівань (Law of iterated expectations))

- Нехай X інтегровна
- Тоді

$$\mathbb{E}[X] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[X \mid Y]] \quad (2.49)$$

- Можна помітити, що $\mathbb{P}_X(X \in A) = \mathbb{E}[\mathbb{1}\{X \in A\}]$
- Відтак справедливий закон повної ймовірності в неперервному випадку:

$$\mathbb{P}_X(X \in A) = \int_{-\infty}^{\infty} \mathbb{P}_{X|Y}(X \in A \mid Y = y) \cdot f_Y(y) dy \quad (2.50)$$

- За аналогією з умовними сподіванням також можна визначити умовні моменти довільного порядку
- Зокрема, **умовною дисперсію** (conditional variance) величини Z за умови величини X є

$$\text{Var}(Z | X) = \mathbb{E}[(Z - \mathbb{E}[Z | X])^2 | X] \quad (2.51)$$

Теорема 2.40 (Закон повної дисперсії (Law of total variance))

- Нехай X та Z — дві випадкові величини
- Тоді дисперсію $\text{Var}(X)$, якщо вона існує, можна розписати так:

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E}[\text{Var}(X | Z)] + \text{Var}(\mathbb{E}[X | Z]) \quad (2.52)$$

- 1 Поняття про статистичне виведення
- 2 Основні поняття теорії ймовірностей
- 3 Огляд деяких найважливіших розподілів

- Ми згадаємо деякі найважливіші розподіли, які часто виринають на практиці
- В R усі ці розподіли реалізовані в пакеті `stats`
- Для кожного розподілу існує 4 функції, які мають однакову назву, але різні префікси:
 - Функція з префіксом `p` (від *probability*) реалізує функцію розподілу
 - Функція з префіксом `d` (від *density*) реалізує щільність розподілу / функцію ймовірності
 - Функція з префіксом `q` (від *quantile*) реалізує функцію квантилів
 - Функція з префіксом `r` (від *random*) реалізує генератор псевдовипадкових чисел згідно з розподілом

- Чи не найпростішим розподілом є **розподіл Бернуллі** (Bernoulli distribution)¹⁵
- Це дискретний розподіл із функцією ймовірності

$$p_X(x) = p^x (1 - p)^{1-x} \cdot \mathbb{1}_{\{x \in \{0, 1\}\}} \quad (3.1)$$

- Тобто X може набувати тільки значень 1 або 0 з імовірностями p або $1 - p$ відповідно
- Це позначають через $X \sim \text{Bern}(p)$
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = p$, а $\text{Var}(X) = p(1 - p)$

¹⁵Яків Бернуллі (Jacob Bernoulli, 1654–1705) — швейцарський математик

Біномний розподіл

- Нехай маємо $X_1, \dots, X_n \stackrel{\text{i.i.d.}}{\sim} \text{Bern}(p)$
 - Фактично маємо так звану схему Бернуллі
 - Тут i.i.d. означає **independent and identically distributed** (незалежні й однаково розподілені)
- Тоді $X = \sum_{i=1}^n X_i$ має **біномний розподіл** із параметрами n і p
- Це позначають через $X \sim \text{Binom}(n, p)$
- X відповідає загальному числу «успіхів» (подій, що стаються з імовірністю p) із-посеред n можливих
- Функція ймовірности дорівнює

$$p_X(k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \cdot \mathbb{1}\{k \in \{0, 1, \dots, n\}\} \quad (3.2)$$

- Очевидно, що якщо $X \sim \text{Bern}(p)$ і $Y \sim \text{Binom}(1, p)$, то $X \stackrel{d}{=} Y$
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = np$, а $\text{Var}(X) = np(1-p)$
- Можна показати, що якщо $X_i \sim \text{Binom}(n_i, p)$, $i = 1, \dots, k$, і всі незалежні, то $\sum_{i=1}^k X_i \sim \text{Binom}\left(\sum_{i=1}^k n_i, p\right)$

Біномний розподіл і розподіл Бернуллі в R

- Оскільки розподіл Бернуллі є частковим випадком біномного, в пакеті `stats` існує одна сім'я функцій `binom`
- Наприклад, нехай компанія виробляє гайки пакетами по 10 штук
- Нехай гайки можуть бути з дефектом з імовірністю 0.1 незалежно одна від одної
- Тоді X = «число дефективних гайок у пакеті» має розподіл $X \sim \text{Binom}(10, 0.1)$
- Наприклад, імовірність того, що в пакеті 2 дефективні гайки дорівнює

$$\mathbb{P}_X(X = 2) = \binom{10}{2} 0.1^2 (1 - 0.1)^{10-2}$$

- В R це можна порахувати так

```
dbinom(2, size = 10, prob = 0.1)
## [1] 0.1937102
```

- Компанія поверне кошти, якщо в пакеті буде більше 1 дефективної гайки
- За яку частку пакетів повернуть кошти?
- Відповідь дорівнює

$$\mathbb{P}_X(X > 1) = 1 - \mathbb{P}_X(X \leq 1) = 1 - \mathbb{P}_X(X = 0) - \mathbb{P}_X(X = 1)$$

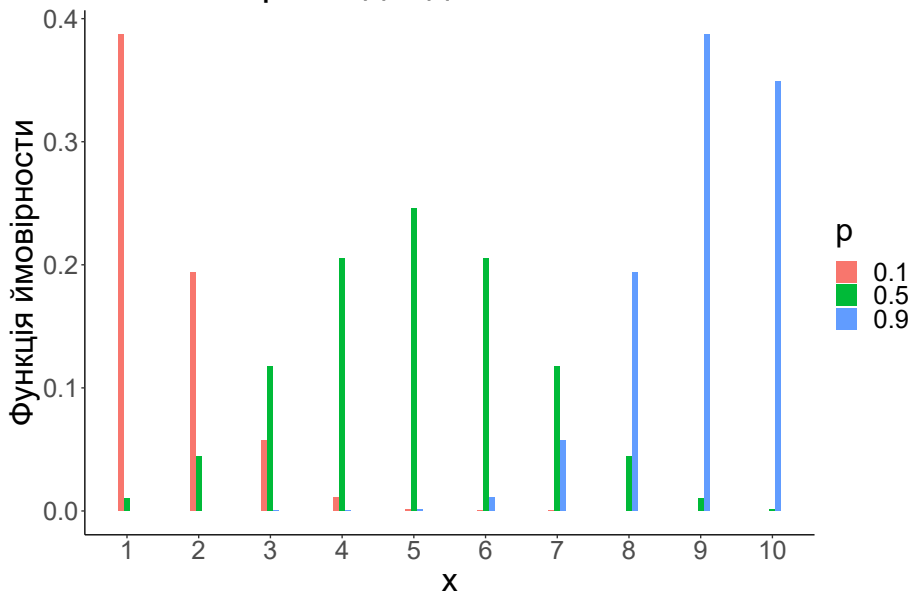
- Або

```
1 - dbinom(0, size = 10, prob = 0.1) - dbinom(1, size = 10, prob = 0.1)
## [1] 0.2639011
```

```
1 - pbinom(1, size = 10, prob = 0.1)
## [1] 0.2639011
```

```
pbinom(1, size = 10, prob = 0.1, lower.tail = FALSE)
## [1] 0.2639011
```


Біномний розподіл для $n = 10$



- Випадкова величина X має **розподіл Пуассона** (Poisson distribution)¹⁶ із параметром $\lambda > 0$, якщо її функція ймовірності має вид

$$p_X(k) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^k}{k!} \cdot \mathbb{1} \{k \in \mathbb{N} \cup \{0\}\} \quad (3.3)$$

- Це позначають через $X \sim \text{Pois}(\lambda)$
- Розподіл Пуассона використовують для моделювання явищ, які стаються нечасто
 - Кількість електронних листів, отримуваних за годину
 - Кількість шматочків шоколаду в печиві
 - Число землетрусів на рік у деякому регіоні планети
 - Число типографських помилок на окремо взятій сторінці
- Параметр λ можна інтерпретувати як частоту появи деяких подій
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = \text{Var}(X) = \lambda$
- Можна показати, що якщо $X_i \sim \text{Pois}(\lambda_i)$, $i = 1, \dots, k$, і всі незалежні, то
$$\sum_{i=1}^k X_i \sim \text{Pois}\left(\sum_{i=1}^k \lambda_i\right)$$

¹⁶Симеон Дені Пуассон (Sim'eon Denis Poisson, 1781–1840) — французький математик

- У пакеті `stats` для розподілу Пуассона існує сім'я функцій `pois`
- Наприклад, нехай число типографських помилок на окремо взятій сторінці книжки X має розподіл Пуассона $\text{Pois}(0.5)$
- Тобто в середньому 1 помилка на 2 сторінки
- Тоді ймовірність того, що на сторінці буде 2 помилки, дорівнює

$$\mathbb{P}_X(X = 2) = \frac{e^{-0.5} 0.5^2}{2!}$$

- В R це можна порахувати так

```
dpois(2, lambda = 0.5)
```

```
## [1] 0.07581633
```

- Чому дорівнює ймовірність **хоча б однієї** помилки на сторінці?
- Відповідь дорівнює $\mathbb{P}_X(X \geq 1) = 1 - \mathbb{P}_X(X < 1) = 1 - \mathbb{P}_X(X = 0)$
- Або

```
1 - dpois(0, lambda = 0.5)
```

```
## [1] 0.3934693
```

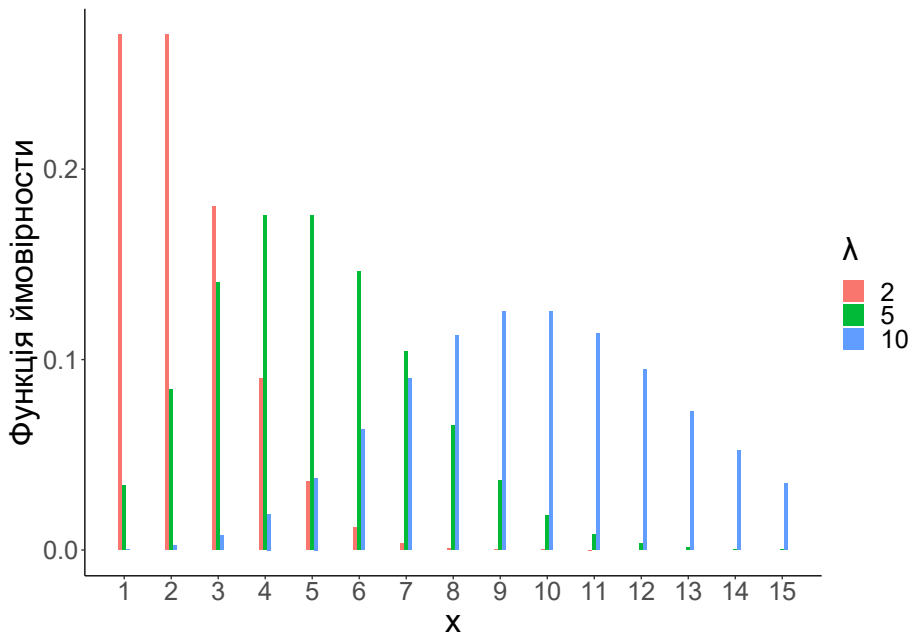
```
1 - ppois(0, lambda = 0.5) # X <= 0 <=> X < 1
```

```
## [1] 0.3934693
```

```
ppois(0, lambda = 0.5, lower.tail = FALSE)
```

```
## [1] 0.3934693
```

Функції ймовірності розподілу Пуассона



Зв'язок між розподілом Пуассона і біномним розподілом

- Можна довести таке твердження
- Нехай $X \sim \text{Binom}(n, p)$, $n \rightarrow \infty$, $p_n \rightarrow 0$, але $np_n \rightarrow \lambda$
- Тоді функція ймовірності X прямує до функції ймовірності $Y \sim \text{Pois}(\lambda)$
- Приклади застосування:
 - Число осіб у громаді, які доживуть до 100 років
 - Число неправильно набраних телефонних номерів на день
 - Число пакетів собачого корму, проданих у деякому магазині за день
 - Число клієнтів поштового відділку на день
 - Число вакансій, що відкриваються за рік у судовій системі
 - Число α -частинок, випромінюваних протягом фіксованого періоду часу
- Нехай X = «число відвідувачів вебсайту на день»
- Щодня відвідати сайт незалежно одне від одного вирішує 100 користувачів, з імовірністю відвідання $p = 0.02$
- Строго формально $X \sim \text{Binom}(100, p)$
- Проте наближено $X \sim \text{Pois}(100 \cdot 0.02) = \text{Pois}(2)$
- Справді, ймовірності, що сайт відвідують щонайменше 3 користувачі, такі:

```
pbinom(2, size = 10^2, prob = 2*10^{-2}, lower.tail = FALSE) # X >= 3 <=> X > 2
```

```
## [1] 0.3233144
```

```
ppois(2, lambda = 2, lower.tail = FALSE)
```

```
## [1] 0.3233236
```

Рівномірний розподіл

- Розгляньмо тепер неперервні випадкові величини
- Величина X має **рівномірний розподіл** (uniform distribution) на проміжку $(a; b)$, якщо її щільність дорівнює

$$f_X(x) = \frac{1}{b-a} \cdot \mathbb{1}\{x \in (a; b)\} \quad (3.4)$$

- Це позначають через $X \sim U((a; b))$
- Функція рівномірного розподілу має такий вид:

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x \mathbb{1}\{t \in (a; b]\} dt = \begin{cases} 0, & x < a \\ \frac{x-a}{b-a}, & a \leq x < b \\ 1, & x \geq b \end{cases} \quad (3.5)$$

- Можна показати, що якщо $U \sim U((0; 1])$, то $X = a + (b-a)U$
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = \frac{a+b}{2}$, а $\text{Var}(X) = \frac{(b-a)^2}{12}$

- У пакеті `stats` для розподілу Пуассона існує сім'я функцій `unif`
- Наприклад, нехай між аеропортом та містом що 15 хвилин курсує шатл
- Нехай час очікування шатла X має рівномірний розподіл $X \sim U((0; 15))$
- Чому дорівнює ймовірність, що пасажиру доведеться ждати шатл понад 6 хвилин?
- Відповідь дорівнює $\mathbb{P}_X(X \geq 6) = 1 - F_X(6) = 1 - \frac{6 - 0}{15 - 0}$
- Або

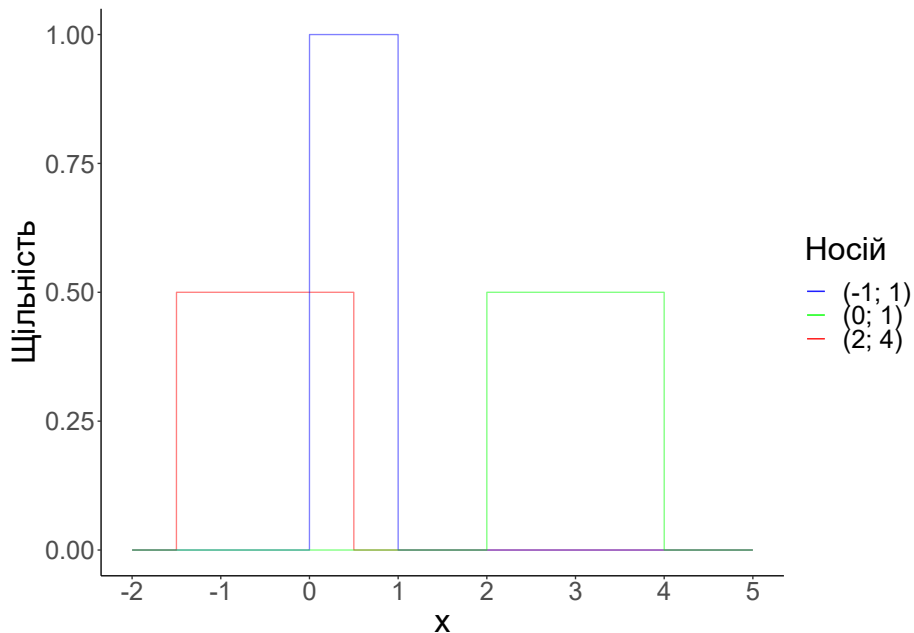
```
1 - punif(6, min = 0, max = 15)
```

```
## [1] 0.6
```

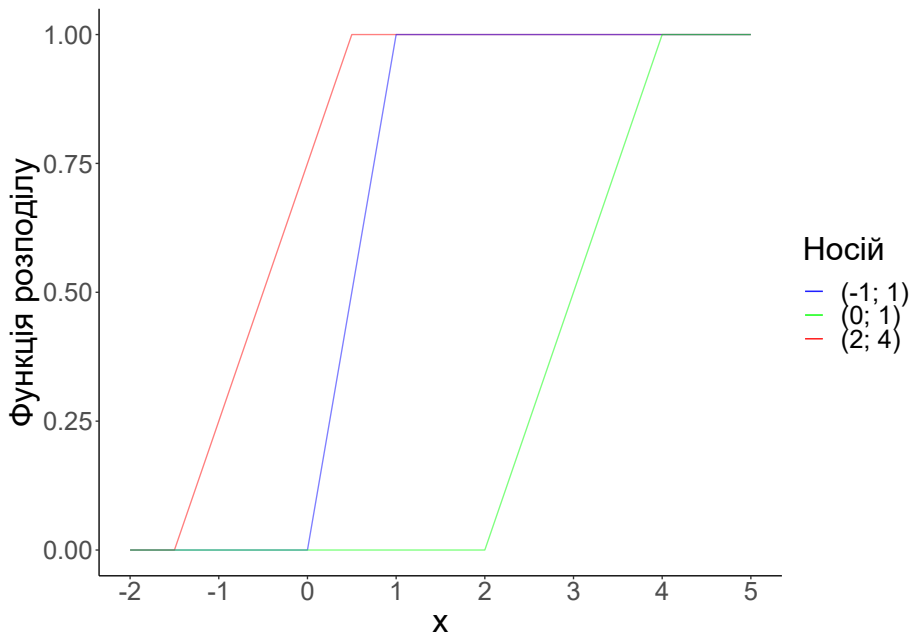
```
punif(6, min = 0, max = 15, lower.tail = FALSE)
```

```
## [1] 0.6
```

Щільності рівномірного розподілу



Функції рівномірного розподілу



Експоненційний розподіл

- Величина X має **експоненційний розподіл** (exponential distribution) із параметром $\lambda > 0$, якщо її щільність дорівнює

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x} \cdot \mathbb{1}\{x > 0\} \quad (3.6)$$

- Це позначають через $X \sim \text{Exp}(\lambda)$
- Функція експоненційного розподілу має такий вид:

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x \lambda e^{-\lambda t} \cdot \mathbb{1}\{t > 0\} dt = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ 1 - e^{-\lambda x}, & x \geq 0 \end{cases} \quad (3.7)$$

- Інтерпретація X — **час очікування** настання нової події у потоці подій з інтенсивністю λ
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = \frac{1}{\lambda}$, а $\text{Var}(X) = \frac{1}{\lambda^2}$
- Експоненційний розподіл — **єдиний неперервний**, який не має пам'яті:

$$\mathbb{P}_X(X \geq s + t \mid X \geq s) = \mathbb{P}_X(X \geq t), \quad s, t \geq 0$$

Експоненційний розподіл в R

- У пакеті `stats` для розподілу Пуассона існує сім'я функцій `exp`
- Наприклад, нехай тривалість X телефонної розмови (у хвилинах) має експоненційний розподіл із параметром $\lambda = 0.1$
- Тобто в послідовності телефонних дзвінків, де наступний починається відразу після завершення попереднього, завершення розмови стається (в середньому) 0.1 разів на хвилину, або 1 раз на 10 хвилин
- Тоді ймовірність того, що щойно розпочата розмова протриває понад 10 хвилин, дорівнює

$$\mathbb{P}_X(X > 10) = 1 - F(10) = 1 - (1 - e^{-0.1 \cdot 10}) = e^{-1}$$

- Або

```
1 - pexp(10, rate = 0.1)
## [1] 0.3678794
pexp(10, rate = 0.1, lower.tail = FALSE)
## [1] 0.3678794
```

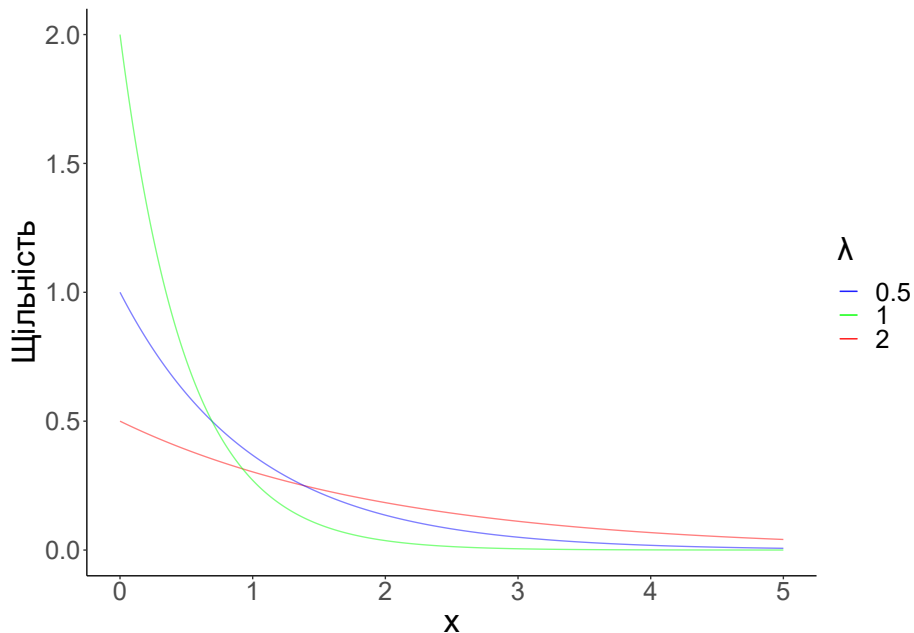
- А ймовірність того, що тривалість буде від 10 до 20 хвилин, дорівнює

$$\mathbb{P}_X(10 < X < 20) = F(20) - F(10) = e^{-1} - e^{-2}$$

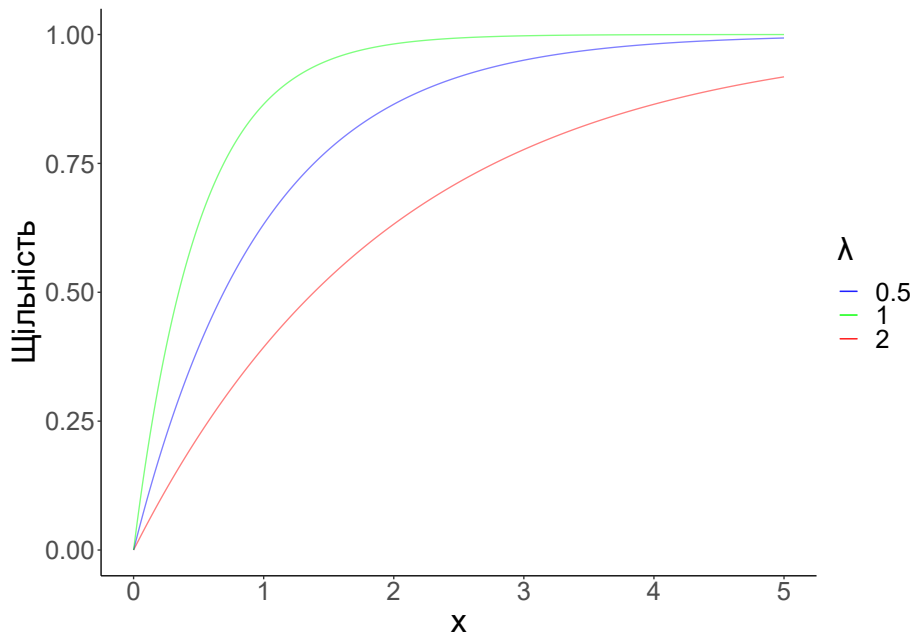
- Або

```
pexp(20, rate = 0.1) - pexp(10, rate = 0.1)
## [1] 0.2325442
```

Щільності експоненційного розподілу



Функції експоненційного розподілу



Стандартний нормальний розподіл

- Без перебільшення, **найбільш важливим розподілом у теорії ймовірностей та статистиці є нормальний розподіл** (normal distribution)
- Випадкова величина Z має **стандартний** (standard) нормальний розподіл, якщо її щільність розподілу має вид

$$\phi(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{z^2}{2}} \quad (3.8)$$

- Це позначають через $Z \sim N(0, 1)$
- Корисні властивості ϕ :
 - Вона є парною функцією: $\phi(-z) = \phi(z)$
 - $\phi'(z) = -z\phi(z)$
- Функція стандартного нормального розподілу, $\Phi(z) = \int_{-\infty}^z \phi(t) dt$, **не має** аналітичного виразу
 - Її рахують чисельно
- Корисні властивості Φ :
 - $\Phi(z) = 1 - \Phi(-z)$
 - $\Phi^{-1}(p) = -\Phi^{-1}(1 - p), p \in (0; 1)$
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = 0$, а $\text{Var}(X) = 1$
 - Звідси позначення $N(0, 1)$

- Випадкова величина X має **нормальний розподіл** (normal distribution) зі сподіванням μ та дисперсією σ^2 ($\sigma > 0$), якщо $X = \mu + \sigma Z$, де $Z \sim N(0, 1)$
- Це позначають через $X \sim N(\mu, \sigma^2)$
- Отже завжди можна перейти від X до Z , віднявши μ і поділивши на σ
 - Тоді сподівання буде 0, а дисперсія — 1
 - Це справедливо також для інших величин
 - У цьому контексті Z називають **Z -оцінкою** (Z-score)
- Існує прямий зв'язок між щільностями й функціями розподілу $N(0, 1)$ і $N(\mu, \sigma^2)$:
 - $F(x) = \Phi\left(\frac{x - \mu}{\sigma}\right)$
 - $f(x) = \frac{1}{\sigma} \cdot \phi\left(\frac{x - \mu}{\sigma}\right) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$
- Можна показати, що $aX + b \sim N(a\mu + b, a^2\sigma^2)$
- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[X] = \mu$, а $\text{Var}(X) = \sigma^2$
 - Звідси позначення $N(\mu, \sigma^2)$
- Можна показати, що якщо $X_i \sim N(\mu_i, \sigma_i^2)$, $i = 1, \dots, k$, і всі незалежні, то $\sum_{i=1}^k X_i \sim N\left(\sum_{i=1}^k \mu_i, \sum_{i=1}^k \sigma_i^2\right)$

Нормальний розподіл в R

- У пакеті `stats` для нормального розподілу існує сім'я функцій `norm`
- Наприклад, нехай розподіл IQ X серед деякої групи осіб є нормальний зі сподіванням $\mu = 105$ та середньоквадратичним відхиленням $\sigma = 20$
 - Тобто $X \sim N(105, 20^2)$
- Тоді IQ щонайбільше 80 у частки осіб

$$\mathbb{P}_X(X \leq 80) = \mathbb{P}_X\left(\frac{X - 105}{20} \leq \frac{80 - 105}{20}\right) = \Phi(-1.25)$$

- Або

```
pnorm(80, mean = 105, sd = 20)
```

```
## [1] 0.1056498
```

```
pnorm((80 - 105) / 20)
```

```
## [1] 0.1056498
```

- А, наприклад, IQ лежить між 95 і 125 у частки осіб

$$\mathbb{P}_X(95 \leq X \leq 125) = \mathbb{P}_X\left(\frac{95 - 105}{20} \leq \frac{X - 105}{20} \leq \frac{125 - 105}{20}\right) = \Phi(1) - \Phi(-0.5)$$

- Або

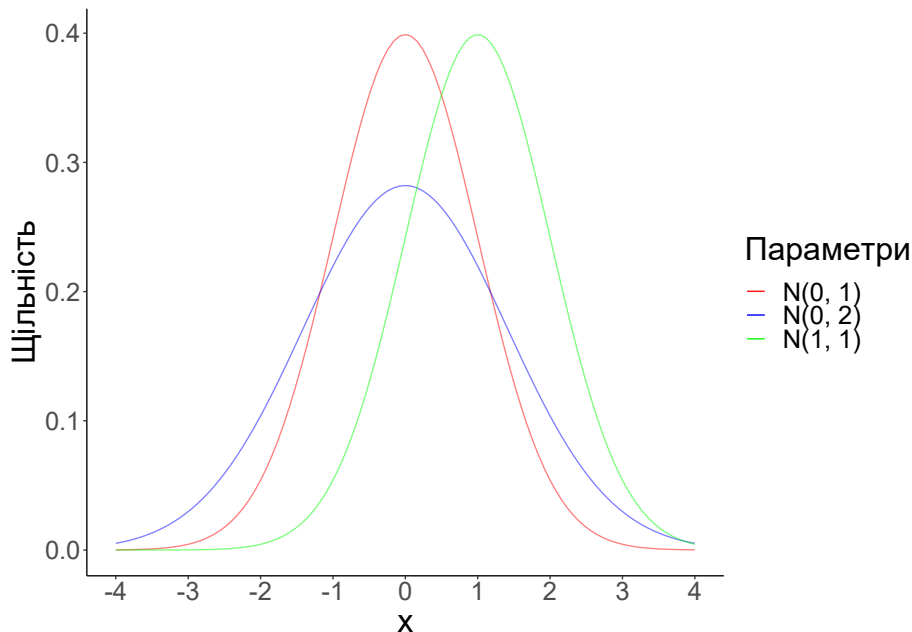
```
pnorm(125, mean = 105, sd = 20) - pnorm(95, mean = 105, sd = 20)
```

```
## [1] 0.5328072
```

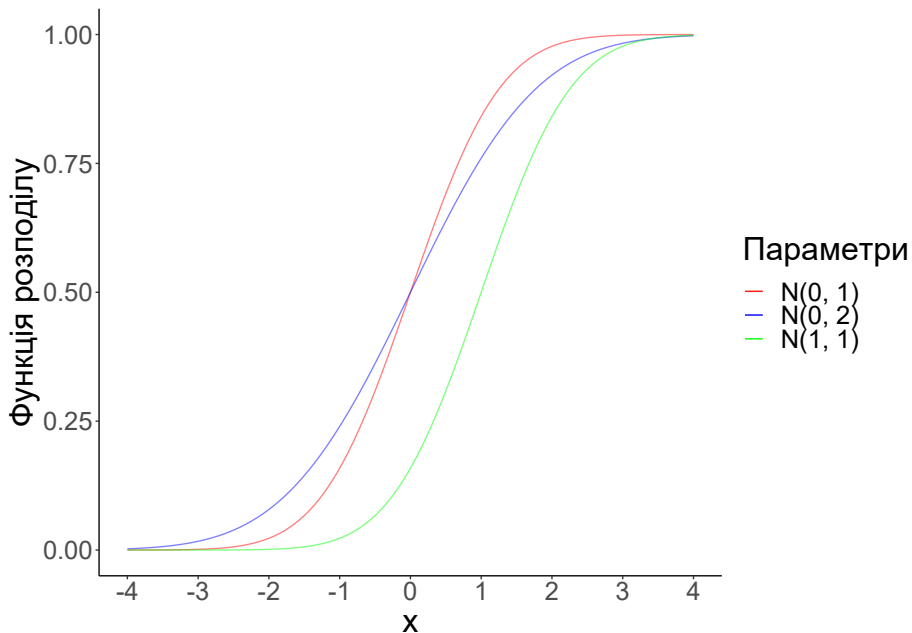
```
pnorm((125 - 105) / 20) - pnorm((95 - 105) / 20)
```

```
## [1] 0.5328072
```


Щільності нормального розподілу



Функції нормального розподілу



Правило трьох сигм (1)

- Надзвичайно корисним на практиці є так зване **правило трьох сигм** (the three sigma rule)
- Наприклад, якщо $X \sim N(\mu, \sigma^2)$,

$$\mathbb{P}_X(|X - \mu| \leq \sigma) = \mathbb{P}_X\left(\left|\frac{X - \mu}{\sigma}\right| \leq 1\right) = \mathbb{P}_Z(-1 \leq Z \leq 1)$$

- Можна обчислити

```
pnorm(1) - pnorm(-1)
```

```
## [1] 0.6826895
```

- Аналогічно для $\mathbb{P}_X(|X - \mu| \leq 2\sigma)$ і $\mathbb{P}_X(|X - \mu| \leq 3\sigma)$

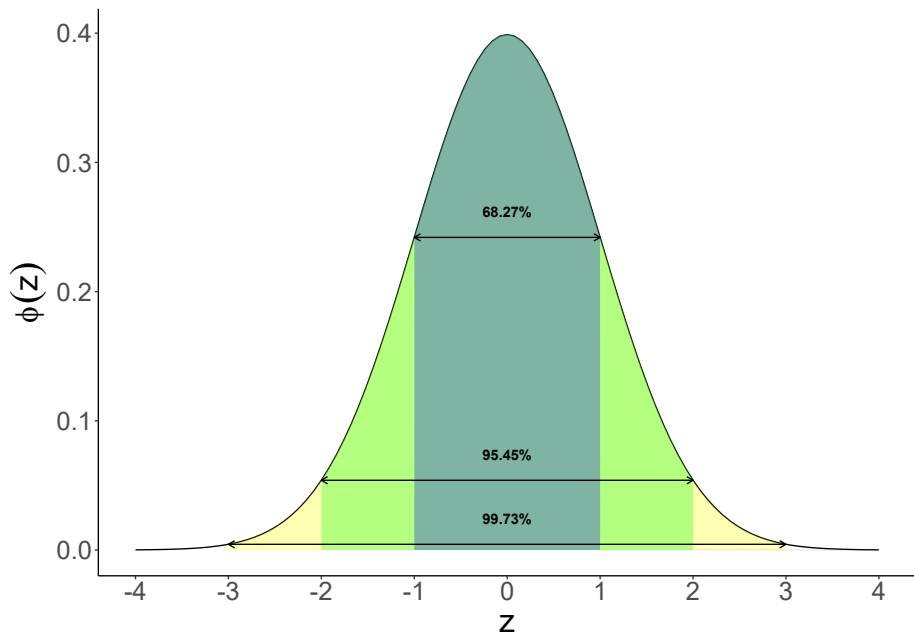
```
pnorm(2) - pnorm(-2)
```

```
## [1] 0.9544997
```

```
pnorm(3) - pnorm(-3)
```

```
## [1] 0.9973002
```

Правило трьох сигм (2)



Багатовимірний нормальний розподіл (1)

- Випадковий вектор $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)^\top$ має **багатовимірний нормальний розподіл** (multivariate normal distribution), якщо

$$\mathbf{X} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{Z} + \vec{\mu}$$

- $\Sigma = \mathbf{A}\mathbf{A}^\top$, вона є симетричною і додатно визначеною
- $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^n$ — матриця така, що Σ невироджена
- $\mathbf{Z} = (Z_1, \dots, Z_n)^\top$, $Z_i \sim N(0, 1)$, усі Z_i незалежні
- $\vec{\mu} = (\mu_1, \dots, \mu_n)^\top \in \mathbb{R}^n$
- Це позначають через $\mathbf{X} \sim N(\vec{\mu}, \Sigma)$
- Альтернативне визначення:** $\mathbf{X} \sim N(\vec{\mu}, \Sigma)$ якщо будь-яка лінійна комбінація $Y = \mathbf{c}^\top \mathbf{X}$ його координат, $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^k$, має нормальний розподіл
- Зверніть увагу: маржинальними розподілами для багатовимірного нормального є нормальні
 - Але зворотне твердження **у загальному випадку** не виконується
- Спільна щільність \mathbf{X} дорівнює

$$f_{\mathbf{X}}(x_1, \dots, x_k) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^k |\Sigma|}} e^{-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \vec{\mu})^\top \Sigma^{-1}(\mathbf{x} - \vec{\mu})} \quad (3.9)$$

- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[\mathbf{X}] = \vec{\mu}$, $\text{Cov}(\mathbf{X}) = \Sigma$

Багатовимірний нормальний розподіл (2)

- Якщо $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_k)^\top \sim N(\vec{\mu}, \Sigma)$, то $\mathbf{X}' = (X_{i_1}, \dots, X_{i_m})^\top \sim N(\vec{\mu}', \Sigma')$, де

$$\vec{\mu}' = \begin{pmatrix} \mu_{i_1} \\ \mu_{i_2} \\ \vdots \\ \mu_{i_m} \end{pmatrix}, \quad \Sigma' = \begin{pmatrix} \Sigma_{i_1, i_1} & \Sigma_{i_1, i_2} & \dots & \Sigma_{i_1, i_m} \\ \Sigma_{i_2, i_1} & \Sigma_{i_2, i_2} & \dots & \Sigma_{i_2, i_m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \Sigma_{i_m, i_1} & \Sigma_{i_m, i_2} & \dots & \Sigma_{i_m, i_m} \end{pmatrix}$$

- Наприклад, нехай $(X_1, X_2, X_3)^\top \sim N((\mu_1, \mu_2, \mu_3)^\top, \Sigma)$
 - Тоді, скажімо, $(X_1, X_3)^\top \sim N\left((\mu_1, \mu_3)^\top, \begin{pmatrix} \Sigma_{11} & \Sigma_{13} \\ \Sigma_{31} & \Sigma_{33} \end{pmatrix}\right)$
- Також для багатовимірного нормального розподілу справедлива **унікальна властивість**
- Нехай $\mathbf{X} \sim N(\vec{\mu}, \Sigma)$ можна подати як конкатенацію $\mathbf{X} = (\mathbf{X}_1^\top, \mathbf{X}_2^\top)^\top$
- Тоді якщо кореляція між будь-якою координатою \mathbf{X}_1 і будь-якою координатою \mathbf{X}_2 нульова, то $\mathbf{X}_1 \perp\!\!\!\perp \mathbf{X}_2$

Розподіл χ^2

- На основі нормального можна утворити інші розподіли, винятково важливі в статистиці
- $Z \sim N(0, 1)$, а $X = Z^2$
- Тоді X має **розподіл χ^2 з одним ступенем свободи**
- Функцію розподілу дуже просто визначити:

$$\begin{aligned}F_X(x) &= \mathbb{P}_Z(Z^2 \leq x) = (\Phi(\sqrt{x}) - \Phi(-\sqrt{x})) \cdot \mathbb{1}\{x \geq 0\} \\&= (2\Phi(\sqrt{x}) - 1) \cdot \mathbb{1}\{x \geq 0\}\end{aligned}$$

- Звідси $f_X(x) = ((2\Phi(\sqrt{x}) - 1) \cdot \mathbb{1}\{x \geq 0\})' = 2\phi(\sqrt{x}) \cdot \frac{1}{2\sqrt{x}} \cdot \mathbb{1}\{x > 0\}$
- У загальному випадку, сума $X = \sum_{i=1}^r Z_i^2$, $Z_i \sim N(0, 1)$, $i = 1, \dots, r$, де всі величини незалежні, має **розподіл χ^2 з r ступенями свободи**
- Це позначають через $X \sim \chi_r^2$
- Її щільність дорівнює¹⁷

$$f_X(x) = \frac{1}{2^{\frac{r}{2}} \Gamma(\frac{r}{2})} x^{\frac{r}{2}-1} e^{-\frac{x}{2}} \cdot \mathbb{1}\{x > 0\} \quad (3.10)$$

- Можна порахувати, що $\mathbb{E}[\chi_r^2] = r$, $\text{Var}(\chi_r^2) = 2r$
- У пакеті `stats` для розподілу χ^2 існує сім'я функцій `chisq`

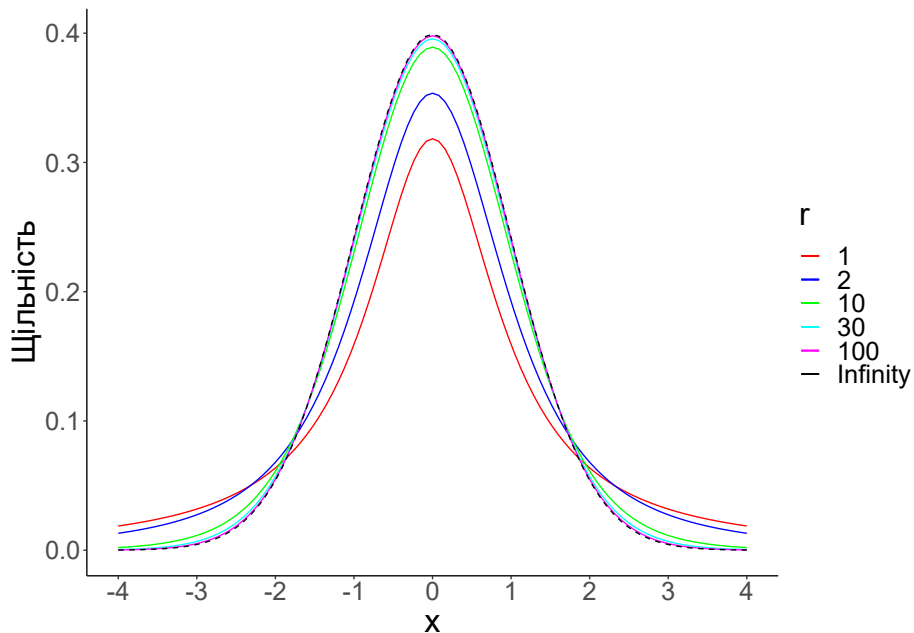
¹⁷Що можна легко вивести з властивостей Гамма-розподілу (КЛТЙ 10.2)

- На основі розподілу χ^2 можна сформулювати ще два важливі розподіли, які нам знадобляться
- Випадкова величина $T = \frac{Z}{\sqrt{Y/r}}$, де $Z \sim N(0, 1)$, $Y \sim \chi_r^2$, має **t -розподіл з r ступенями свободи** (він же розподіл Ст'юдента, Student's t -distribution)
- Це позначають через $T \sim t_r$
- Можна показати, що якщо $r = 1$, то T має розподіл Коші
- Щільність розподілу t_r дорівнює

$$f(t) = \frac{\Gamma\left(\frac{r+1}{2}\right)}{\sqrt{r\pi}\Gamma\left(\frac{r}{2}\right)} \left(1 + \frac{t^2}{r}\right)^{-\frac{r+1}{2}} \quad (3.11)$$

- У пакеті `stats` для t -розподілу існує сім'я функцій `t`
- Розподіл t прямує до стандартного нормального розподілу, коли $r \rightarrow \infty$, і до того ж дуже швидко

Розподіл t (2)



- Випадкова величина $F = \frac{X/r_1}{Y/r_2}$, де $X \sim \chi_{r_1}^2$, $Y \sim \chi_{r_2}^2$, має **F -розподіл з r_1 і r_2 ступенями свободи** (він же розподіл Фішера-Снедекора, Fisher-Snedecor distribution)
- Це позначають через $F \sim F_{r_1, r_2}$
- Щільність розподілу F_{r_1, r_2} дорівнює

$$F(x) = \frac{1}{B\left(\frac{r_1}{2}, \frac{r_2}{2}\right)} \left(\frac{r_1}{r_2}\right)^{r_1/2} x^{\frac{r_1}{2}-1} \left(1 + \frac{r_1}{r_2}x\right)^{-\frac{r_1+r_2}{2}} \quad (3.12)$$

- У пакеті `stats` для F -розподілу існує сім'я функцій `f`