

REPORT

- 1



광운대학교
KwangWoon University



과목명		
담당교수		
학과		
학년		2
학번		2019204054
이름		
제출일		2020.11.05

Computer Network Project 01

2019204054 김현준

▼ CONTENT

[Introduction](#)

[Implementation](#)

[rdt 3.0](#)

[go-back-N](#)

[selective-repeat](#)

[Timeout](#)

[Loss](#)

[Efficiency](#)

[Performance Test & Consideration](#)

[rdt 3.0](#)

[go-back-N](#)

[WindowSize = 10 이고 RTT가 다를 때](#)

[WindowSize = 100 이고 RTT가 다를 때](#)

[RTT = \[8ms, 12ms\] 이고 WindowSize가 다를 때](#)

[RTT = \[80ms, 120ms\] 이고 WindowSize가 다를 때](#)

[selective-repeat](#)

[WindowSize = 10 이고 RTT가 다를 때](#)

[WindowSize = 100 이고 RTT가 다를 때](#)

[RTT = \[8ms, 12ms\] 이고 WindowSize가 다를 때](#)

[RTT = \[80ms, 120ms\] 이고 WindowSize가 다를 때](#)

[Conclusion](#)

[Reference](#)

Introduction

본 프로젝트는 수업 시간에 배운 **rdt 3.0**, **Go-Back-N**, **Selective-Repeat** 프로토콜을 각각 구현하고, 네트워크 환경 변수에 따른 효율 변화의 측정을 목표로 한다.

*sender.py*는 Client의 역할을, *receiver.py*는 Server의 역할을 한다. 두 프로그램 모두 `sys` 모듈을 통해 명령행 인자를 받아 프로토콜을 결정하며, 항상 두 프로그램의 프로토콜 인자는 같다고 가정한다. 적절하지 않은 인자가 들어오면 즉시 프로그램을 종료한다.

*sender.py*는 `rdt3_send()`, `gbn_send()`, `sr_send()` 함수를 가지며, 각각 `ack_receive()`, `ack_receive()`, `sr_ark_receive()` 함수를 통하여 ACK를 받는다. 각 함수는 socket 객체

를 인자로 받는다. LOSS_PROB(손실 확률)을 제외한 모든 환경 변수는 *sender.py*에 위치한다.

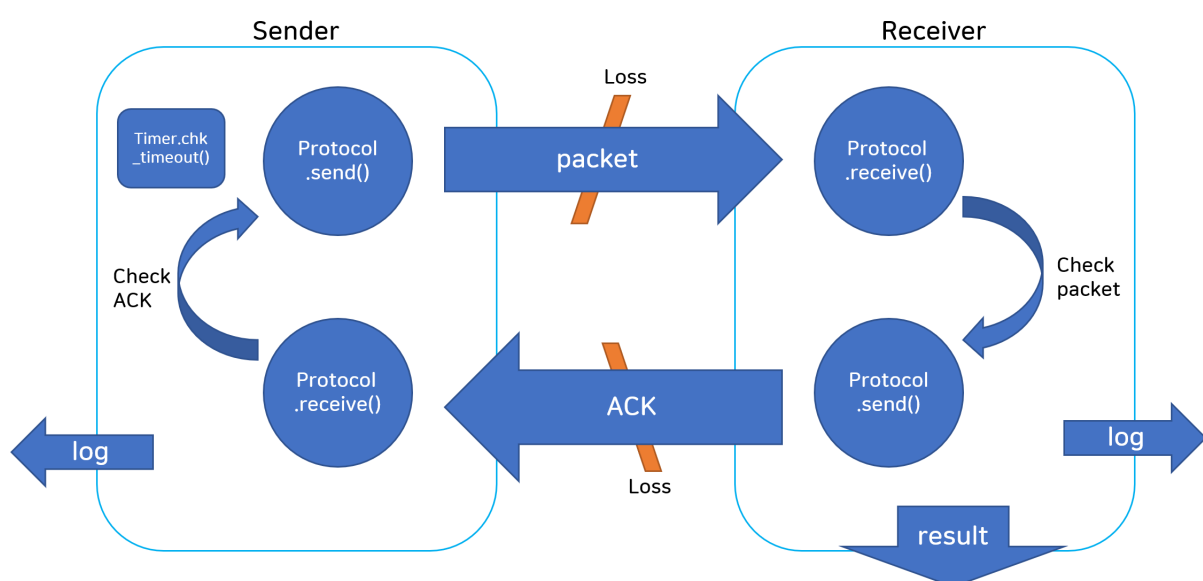
*receiver.py*는 `rdt3_receive()`, `gbn_receive()`, `sr_receive()` 함수를 가지며, 각각 패킷을 받고, ACK를 보내는 과정까지 구현되어 있다. 각 함수는 socket 객체를 인자로 받는다.

*util.py*는 각각의 프로그램에서 쓰이는 함수들과 타이머 클래스가 정의되어 있다. 확률적으로 LOSS를 발생시키는 `send()` 함수와, 패킷을 받는 `recv()` 함수, 패킷을 만드는 `make_packet()` 함수, 패킷을 해체하는 `extract_packet()` 함수로 이루어진다. 단, 패킷은 시퀀스 넘버로만 이루어져 있다고 가정한다.

콘솔 두 개를 열고 각각 `python receiver.py <protocol>`, `python sender.py <protocol>`을 입력 함으로써 시뮬레이션 할 수 있다. *sender.py*에 있는 MAXIMUM_TIME 변수값만큼만 시뮬레이션을 진행하며, 시간이 종료되면 즉시 시뮬레이션을 종료한다. 전송 시뮬레이션이 끝나면 *recvlog.txt*와 *sendlog.txt*에 각 프로그램의 로그가 작성되며, 시뮬레이션에 사용되었던 환경 변수들과 전송된 데이터의 개수를 “프로토콜 이름”.txt에 저장한다. 모든 파일은 append모드로 연다.

*graph.py*는 손실 확률에 따른 전송 효율의 그래프를 얻어내기 위한 함수로, sys모듈을 통해 명령행 인자를 받아 데이터 파일을 결정하며, 각 프로토콜 데이터 파일은 항상 LOSS확률을 기준으로 내림차순 정렬된 데이터를 가진다고 가정한다.

그래프에는 matplotlib 모듈, 확률과 무작위 값 추출에는 random모듈, 인자를 위한 sys 모듈 통신을 위한 socket모듈, 시간 측정과 로그 작성을 위한 time, datetime 모듈을 사용하며, timeout 구현을 위해 병렬 쓰레드를 사용하는데, 이를 위해 _thread 라는 저수준 모듈을 사용하였다.



간략한 흐름도

Implementation

rdt 3.0

- rdt 3.0의 구현에 사용된 알고리즘은 다음과 같다.
- 1. `sender`가 현재 시퀀스 넘버에 해당하는 패킷을 만들어 보낸다.
- 2. `timer`가 멈춰있는 상태라면 시작하고, $RTT(\tau)$ 에 해당하는 시간 만큼 *sleep*한다.
- 3. `receiver`가 패킷을 받는다. (data loss가 발생하면 4번 과정을 건너뛴다.)
- 4. 받은 패킷을 해체하여 시퀀스 넘버에 따른 적절한 행동을 취한다.
 - 1. 시퀀스 넘버가 -1인 패킷을 받았다면, 프로그램을 종료한다.
 - 2. 옳은 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷을 받았다면 저장하고, 받은 시퀀스에 대한 패킷을 만들어서 보낸다.
 - 3. 그른 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷(중복 패킷)을 받았다면, 받은 시퀀스에 대한 패킷을 만들어서 보낸다.
- 5. `sender`가 ACK를 받는다. (ACK loss가 발생하면 6번 과정을 건너뛴다.)
- 6. 받은 ACK를 해체하여 ACK에 따른 적절한 행동을 취한다.
 - 1. 적절한 ACK를 받았다면, 보내야 할 다음 시퀀스 넘버를 업데이트한다.
 - 2. 적절하지 않은 ACK를 받았다면, 아무 행동도 하지 않는다.
 - 3. `timer`를 리셋한다.
- 7. 6번 과정 후에 `sender`는 다음에 보내야 할 시퀀스 넘버를 판단한다.
 - 1. Loss가 발생하였다면 `timer class`가 가진 메소드가 timeout을 판별한다. 현재 시퀀스 넘버를 업데이트하지 않고, 1번 과정으로 돌아간다.
 - 2. Loss가 발생하지 않았다면, 현재 시퀀스 넘버를 다음 시퀀스 넘버로 업데이트하고, 1번 과정으로 돌아간다.
- 위 과정을 `sender.py`에 있는 MAXIMUM_TIME이 될 때까지 반복한다.
- MAXIMUM_TIME이 되었다면 -1이 담긴 패킷을 `receiver`에 보낸다. 그때, `receiver`는 위의 4-1 과정을 수행하게 된다.
- 시퀀스 넘버가 0부터 차례대로 증가하게 되어있다. 이는 로그를 편하게 보기 위해 임의로 수정한 것으로, 본래 rdt 3.0 프로토콜의 의도대로 돌아가려면 `sender.py`의 57,

58번째 줄을 서로 바꾸고, *receiver.py*의 48, 49번째 줄을 서로 바꾸면 된다.

go-back-N

- go-back-N의 구현에 사용된 알고리즘은 다음과 같다.
- 1. *sender*가 *base*부터 시작하여 현재 시퀀스 넘버에 해당하는 패킷을 만들어 보낸다. WINDOW_SIZE만큼 반복한다.
- 2. *timer*가 멈춰있는 상태라면 시작하고, $RTT(\tau)$ 에 해당하는 시간 만큼 *sleep*한다.
- 3. *receiver*가 패킷을 받는다. (data loss가 발생하면 4번 과정을 건너뛴다.)
- 4. 받은 패킷을 해체하여 시퀀스 넘버에 따른 적절한 행동을 취한다.
 - 1. 시퀀스 넘버가 -1인 패킷을 받았다면, 프로그램을 종료한다.
 - 2. 옳은 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷을 받았다면 저장하고, 받은 시퀀스에 대한 ACK 패킷을 만들어서 보낸다.
 - 3. 그른 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷(중복 패킷)을 받았다면, 받은 시퀀스에 대한 ACK 패킷을 만들어서 보낸다.
- 5. *sender*가 ACK를 받는다. (ACK loss가 발생하면 6번 과정을 건너뛴다.)
- 6. 받은 ACK를 해체하여 ACK에 따른 적절한 행동을 취한다.
 - 1. 적절한 ACK를 받았다면, *base*를 업데이트(Window를 Shift 하는 효과가 있다.)한다.
 - 2. 적절하지 않은 ACK를 받았다면, 아무 행동도 하지 않는다.
 - 3. *timer*를 리셋한다.
- 7. 6번 과정 후에 *sender*는 다음에 보내야 할 시퀀스 넘버를 판단한다.
 - 1. Loss가 발생하였다면 *timer class*가 가진 메소드가 *timeout*을 판별한다. *timeout*이 발견되면 *base*를 *timeout*이 생긴 시점으로 이동시키고 1번 과정으로 돌아간다.
 - 2. Loss가 발생하지 않았다면, *base*는 WINDOW_SIZE가 된다. 1번 과정으로 돌아간다.
- 위 과정을 *sender.py*에 있는 MAXIMUM_TIME이 될 때까지 반복한다.
- MAXIMUM_TIME이 되었다면 -1이 담긴 패킷을 *receiver*에 보낸다. 그때, *receiver*는 위의 4-1 과정을 수행하게 된다.

selective-repeat

- selective-repeat의 구현에 사용된 알고리즘은 다음과 같다.
 - 프로그램의 기능을 구현하기 위하여 *acked*라는 전역 배열을 사용한다.
 - 이는 Bool 대수를 저장하는 배열로, 초기에 WINDOW_SIZE만큼 선언되어 있다.
 - 시퀀스 넘버를 인덱스로 사용한다. 해당 시퀀스 넘버에 대한 ACK를 받았을 때, 값을 True로 바꾼다.
1. *sender*가 *base*부터 시작하여 현재 시퀀스 넘버에 해당하는 패킷을 만들어 보낸다. 배열의 길이만큼 반복한다.
 - 만약 현재 시퀀스 넘버에 해당하는 *acked[]* 값이 True일 경우, 패킷 전송 과정 자체를 건너뛴다.
 2. *timer*가 멈춰있는 상태라면 시작하고, RTT(t)에 해당하는 시간 만큼 *sleep*한다.
 3. *receiver*가 패킷을 받는다. (data loss가 발생하면 4번 과정을 건너뛴다.)
 4. 받은 패킷을 해체하여 시퀀스 넘버에 따른 적절한 행동을 취한다.
 1. 시퀀스 넘버가 -1인 패킷을 받았다면, 프로그램을 종료한다.
 2. 옳은 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷을 받았다면 저장하고, 받은 시퀀스에 대한 ACK 패킷을 만들어서 보낸다. 값을 저장할 때 적절한 순서가 아니라면 정렬한다.
 3. 그른 차례의 시퀀스 넘버를 가진 패킷(중복 패킷)을 받았다면 저장하고, 받은 시퀀스에 대한 ACK 패킷을 만들어서 보낸다.
 5. *sender*가 ACK를 받는다. (ACK loss가 발생하면 6번 과정을 건너뛴다.)
 6. 받은 ACK를 해체하여 ACK에 따른 적절한 행동을 취한다.
 1. 받은 ACK에 대한 *acked[]* 값을 True로 바꾼다.
 2. *acked[base]*값이 True이면, Window를 Shift하고 *acked[]*의 길이를 1 늘린다.
 3. *timer*를 리셋한다.
 4. *acked[]*를 순회하여 제일 처음 만나는 False의 인덱스값을 *base*로 가진다.
 7. 6번 과정 후에 *sender*는 다음에 보내야 할 시퀀스 넘버를 판단한다.

1. 모종의 이유(Loss, Timeout)로 받지 못한 ACK는 `acked[]`가 `False`인 인덱스를 찾음으로써 추출할 수 있다.
 2. `base`값을 추출된 인덱스로 바꾼다. (6-4에 대한 검증)
 3. 1번 과정으로 돌아간다.
- 위 과정을 `sender.py`에 있는 `MAXIMUM_TIME`이 될 때까지 반복한다.
 - `MAXIMUM_TIME`이 되었다면 -1이 담긴 패킷을 `receiver`에 보낸다. 그때, `receiver`는 위의 4-1 과정을 수행하게 된다.

Timeout

- Timer 클래스를 통해 구현한다.
- 생성 인자를 통해 임계 값을 설정한다.
- `start()` 메소드가 실행되면 `time` 모듈의 `time()` 함수를 통하여 현재 시각을 저장한다.
- `chk_timeout()` 메소드가 실행되면 (현재 시간 - 저장된 시간)이 임계 값을 넘는지 검사한다. 넘게 되면 `timeout`으로 간주한다.
- `reset()` 메소드가 실행되면 저장된 시간을 초기화한다.
- `sender`가 패킷을 보낼 때 시작해야 하고, ACK를 받을 때 종료해야 하므로 `thread`를 사용한다. 록 객체를 적절히 획득/반환하여 `timeout`을 검사한다.
- 루프 백 아이피 간의 통신은 굉장히 빠르기 때문에, `RTT_MIN`과 `RTT_MAX` 사이의 난수를 `uniform` 분포로 발생 시켜 강제로 지연시킨다.
- `timeout`의 빈도를 조절하기 위해 `TIMEOUT_THRESHOLD`를 적절히 설정한다.



대략적인 thread 흐름도

Loss

- Loss는 `utils.py`의 `send()` 함수로 구현되어 있다.
- `random` 모듈의 `random()` 함수를 통해 0과 1 사이의 난수를 가져온다.
- 가져온 난수가 설정된 `LOSS_PROB`을 넘어가면, Loss가 나지 않았다고 판별하고, 패킷을 정상적으로 보낸다. 이때, 함수의 반환 값은 `True`이다.
- 가져온 난수가 설정된 `LOSS_PROB`을 넘어가지 않으면, Loss가 났다고 판별하고, 패킷을 보내지 않는다. 이때, 함수의 반환 값은 `False`이다.
- 만약 보내야 할 패킷의 시퀀스 넘버가 -1일 경우, 프로그램의 종료를 알리는 신호이기 때문에 Loss가 나면 안 된다. 이에 대해 예외처리를 해주었다.
- sender의 `send()` 에서 Loss가 발생하면 `data Loss`, receiver의 `send()` 에서 Loss가 발생하면 `ACK Loss`라고 칭한다.

Efficiency

- 그래프를 그리기 위해 `matplotlib` 의 `pyplot` 모듈을 사용한다.
- `python graph.py <protocol>` 을 통해 그래프를 얻는다.
- 모든 데이터 파일은 항상 손실 확률을 기준으로 한 블록씩 내림차순으로 정렬되어 있다고 가정한다. 데이터는 정해진 순서에 따라 한 줄에 한 개씩 작성되며, 아래 사진과 같이 <변인1, 변인2> 형태로 총 18행의 데이터가 있다고 가정한다.


```

1  64 10 0.1 0.11 [0.08,0.12]
2  89 10 0.01 0.11 [0.08,0.12]
3  93 10 0.001 0.11 [0.08,0.12]
4  91 10 0.0001 0.11 [0.08,0.12]
5  94 10 1e-05 0.11 [0.08,0.12]
6  91 10 1e-06 0.11 [0.08,0.12]
7  94 10 1e-07 0.11 [0.08,0.12]
8  94 10 1e-08 0.11 [0.08,0.12]
9  91 10 1e-09 0.11 [0.08,0.12]
10 72 100 0.1 1.1 [0.8,1.2]
11 96 100 0.01 1.1 [0.8,1.2]
12 99 100 0.001 1.1 [0.8,1.2]
13 99 100 0.0001 1.1 [0.8,1.2]
14 101 100 1e-05 1.1 [0.8,1.2]
15 99 100 1e-06 1.1 [0.8,1.2]
16 100 100 1e-07 1.1 [0.8,1.2]
17 101 100 1e-08 1.1 [0.8,1.2]
18 98 100 1e-09 1.1 [0.8,1.2]

```

데이터셋 예시 (RDT_3.txt)

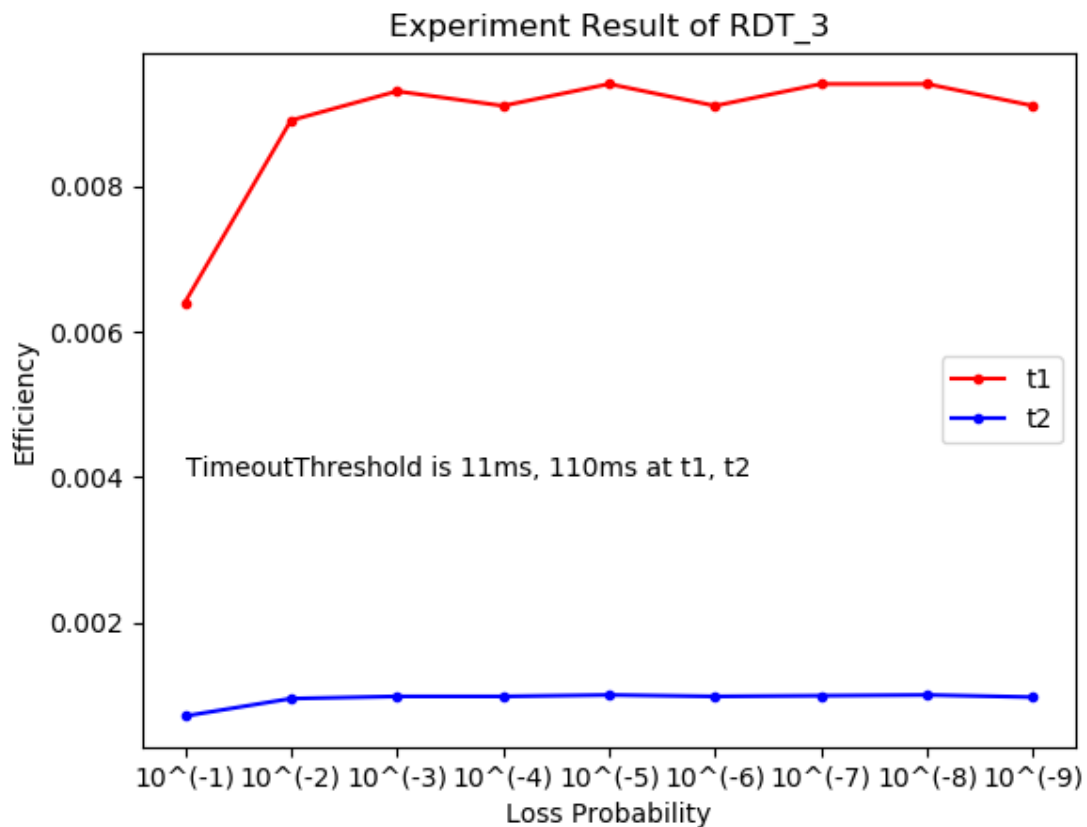
- 파일을 한 줄씩 읽어 효율 계산식 $u = n_s/t_m$ 을 통해 효율을 계산한다.
- $RTT(\tau)$ 나 WINDOW_SIZE를 변인으로 두고 (효율 - 손실확률) 그래프를 그린다.

Performance Test & Consideration

- 실험 및 개발 환경은 다음과 같다.
 - Windows 10.0.18363 Student Ver.
 - Windows PowerShell 5.1.18362.1110
 - PyCharm 2019.3 Community Edition
 - Python 3.7.5
- sender와 receiver가 모두 종료될 때, receiver는 받았던 데이터를 출력한다.
- 사용되었던 프로토콜 이름으로 .txt파일을 만들고, 전송된 데이터의 개수와 사용되었던 환경 변수를 자동으로 저장한다.
- <데이터 개수> <실험 시간(초)> <손실 확률> <timeout 임계값(ms)> < $RTT(\tau)$ > <Window 크기> 형태로 저장되며, 각 항목은 스페이스 바를 구분자로 구분되어 있다.

- 직접 프로그램을 구동시켜 모은 데이터를 *Collected_Dataset.txt*에 저장해 두었다.
- 저장된 데이터는 다음과 같다.
 - RDT 3.0
 - 실험시간 : 10초 , timeout 임계값 : 0.11ms , τ_1 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 100초 , timeout 임계값 : 1.1ms , τ_2 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - Go-Back-N
 - 실험시간 : 10초 , timeout 임계값 : 0.11ms , window 크기 : 10, τ_1 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 10초 , timeout 임계값 : 0.11ms , window 크기 : 100, τ_1 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 100초 , timeout 임계값 : 1.1ms , window 크기 : 10, τ_2 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 100초 , timeout 임계값 : 1.1ms , window 크기 : 100, τ_2 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - Selective-Repeat
 - 실험시간 : 10초 , timeout 임계값 : 0.11ms , window 크기 : 10, τ_1 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 10초 , timeout 임계값 : 0.11ms , window 크기 : 100, τ_1 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 100초 , timeout 임계값 : 1.1ms , window 크기 : 10, τ_2 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수
 - 실험시간 : 100초 , timeout 임계값 : 1.1ms , window 크기 : 100, τ_2 일때 손실 확률에 따른 전송된 데이터 개수

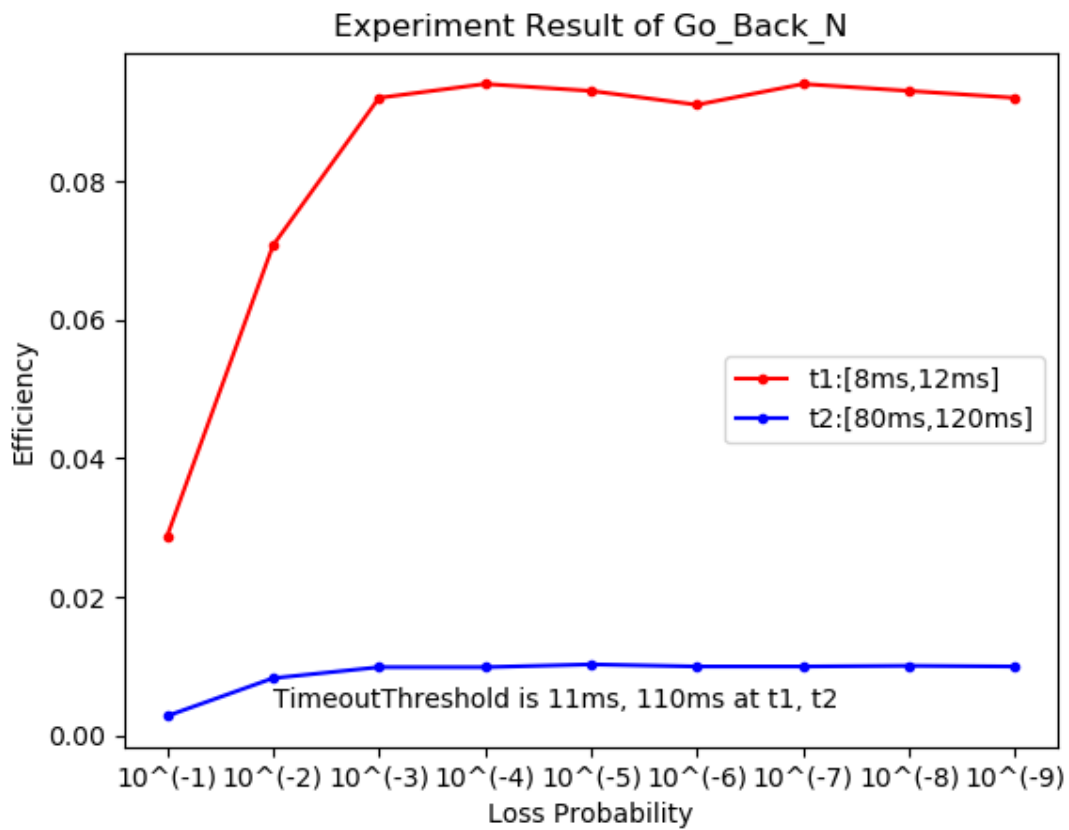
rdt 3.0



- rdt 3.0 자체가 밑의 두 프로토콜 보다 절대적인 전송 수가 적기 때문에, 효율성이 떨어진다.
- τ_1 과 τ_2 간의 전송 수는 크게 차이가 나지 않지만, t_m 이 10배 차이 나기 때문에 그래프가 위와 같은 양상을 보인다.
- 손실확률이 0으로 수렴하는 양상이라, 그래프도 일정 효율 값에 수렴하는 것처럼 보인다.

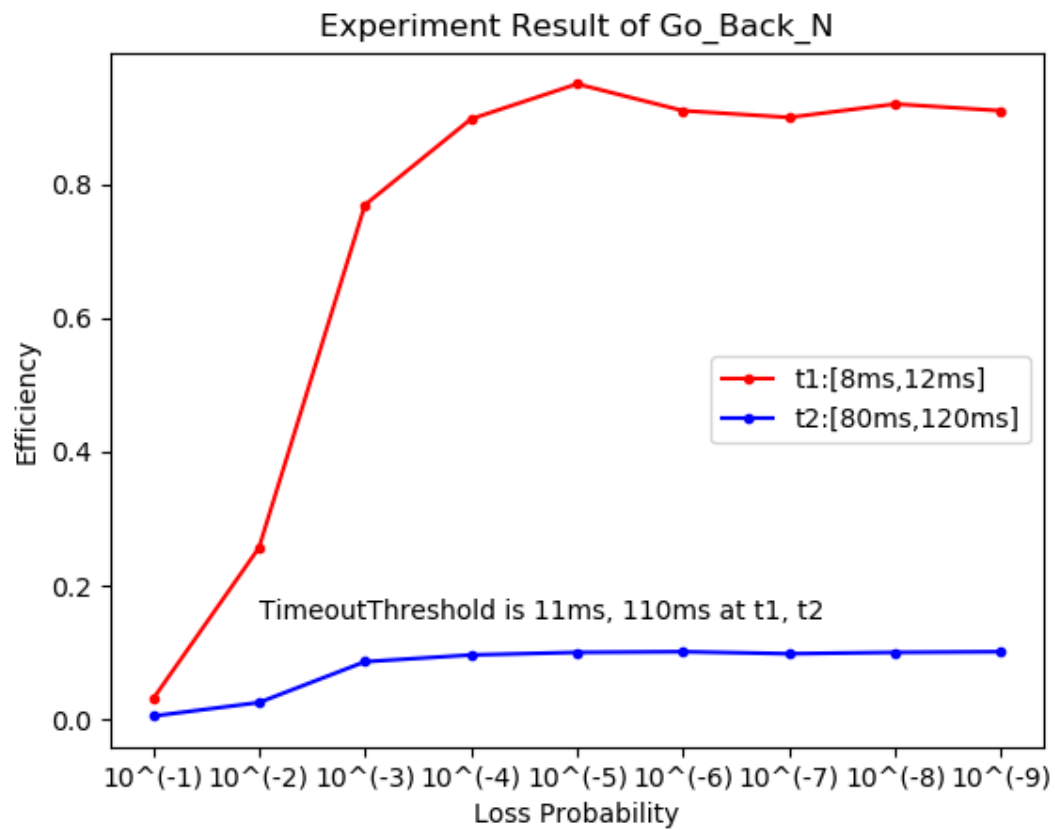
go-back-N

WindowSize = 10 이고 RTT가 다를 때



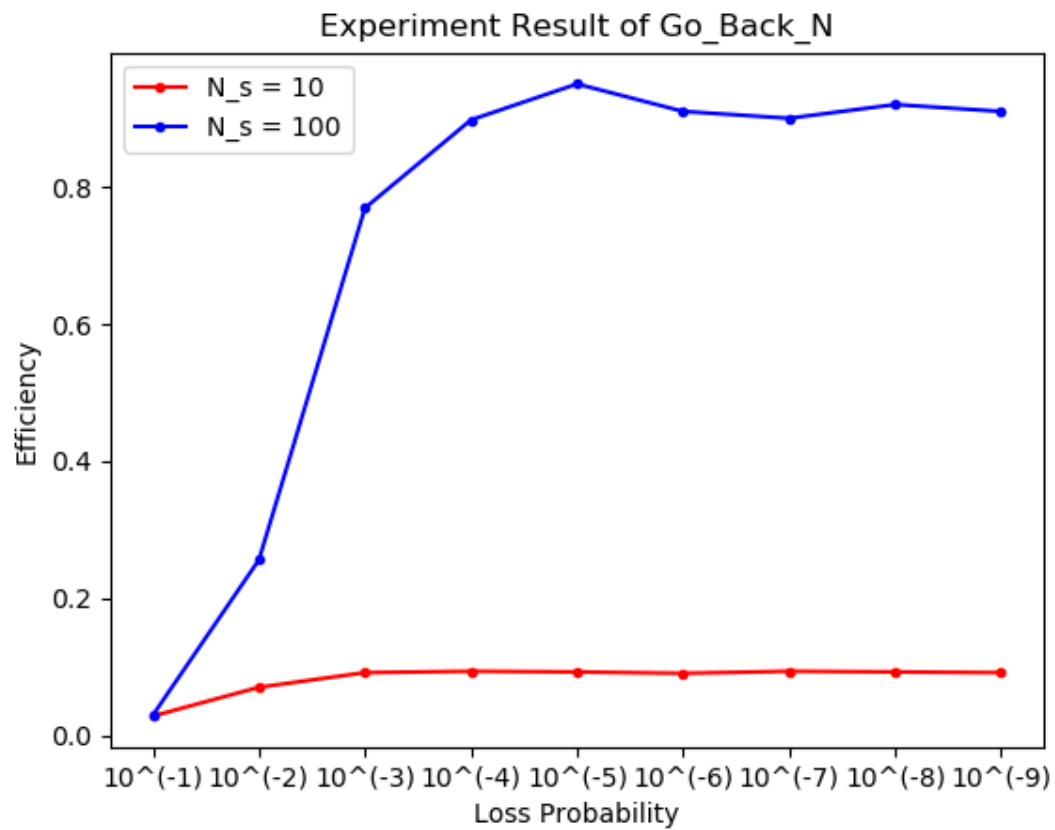
- 역시나 τ_1 의 효율이 더 높았다.
- τ_1 의 timeout 구간은 [11ms, 12ms]인 반면, τ_2 의 timeout 구간은 [110ms, 120ms]이기 때문에, timeout 빈도 자체가 τ_2 가 더 높고, t_m 이 10배 차이 나기 때문에 그래프가 위와 같은 양상을 보인다고 추측할 수 있다.

WindowSize = 100 이고 RTT가 다를 때



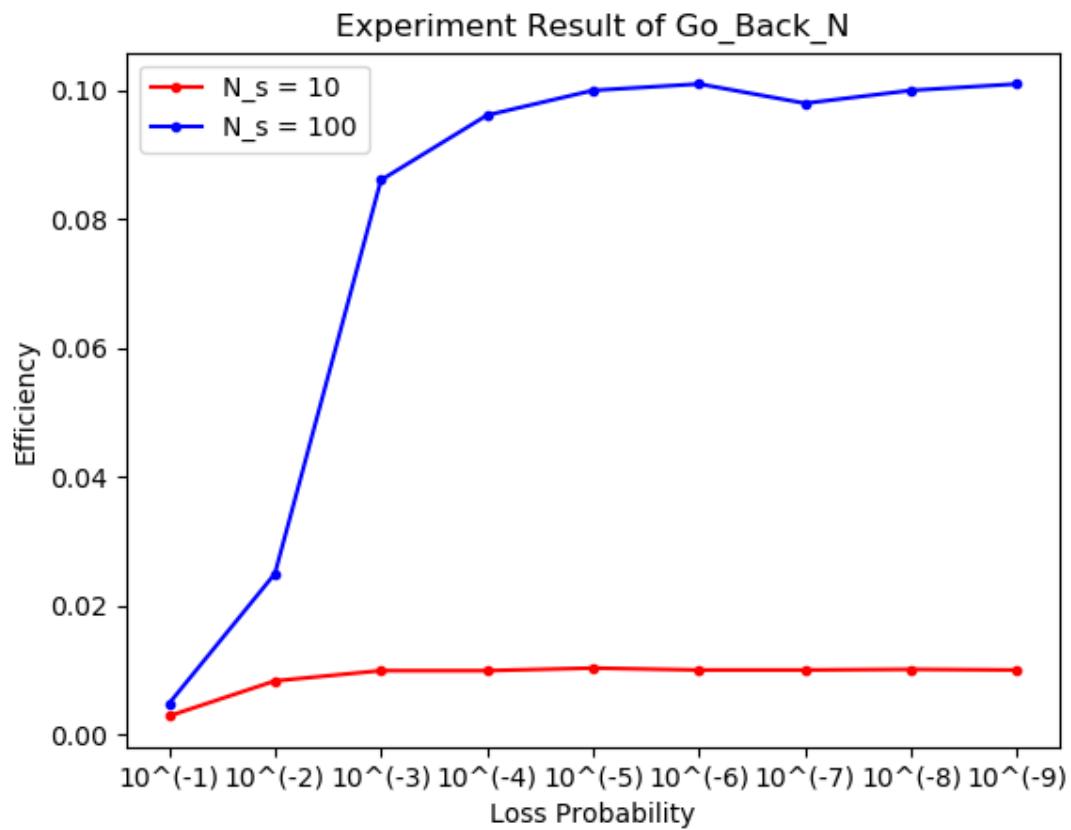
- go-back-N 전체에서, WindowSize = 100, $RTT(\tau) = \tau_1$ 일 때 가장 높은 효율을 보여주었다.

RTT = [8ms, 12ms] 이고 WindowSize가 다를 때



- 위 실험은 WindowSize가 클수록 효율이 높아진다는 것을 보여주는 단적인 예이다.
- 물론 WindowSize를 계속 늘리다 보면, 언젠가는 효율이 역행하는 모습이 나올 것이다. go-back-N의 특성상, 오류가 발생하면 Window 내의 패킷을 모두 재전송해야 하기 때문이다.

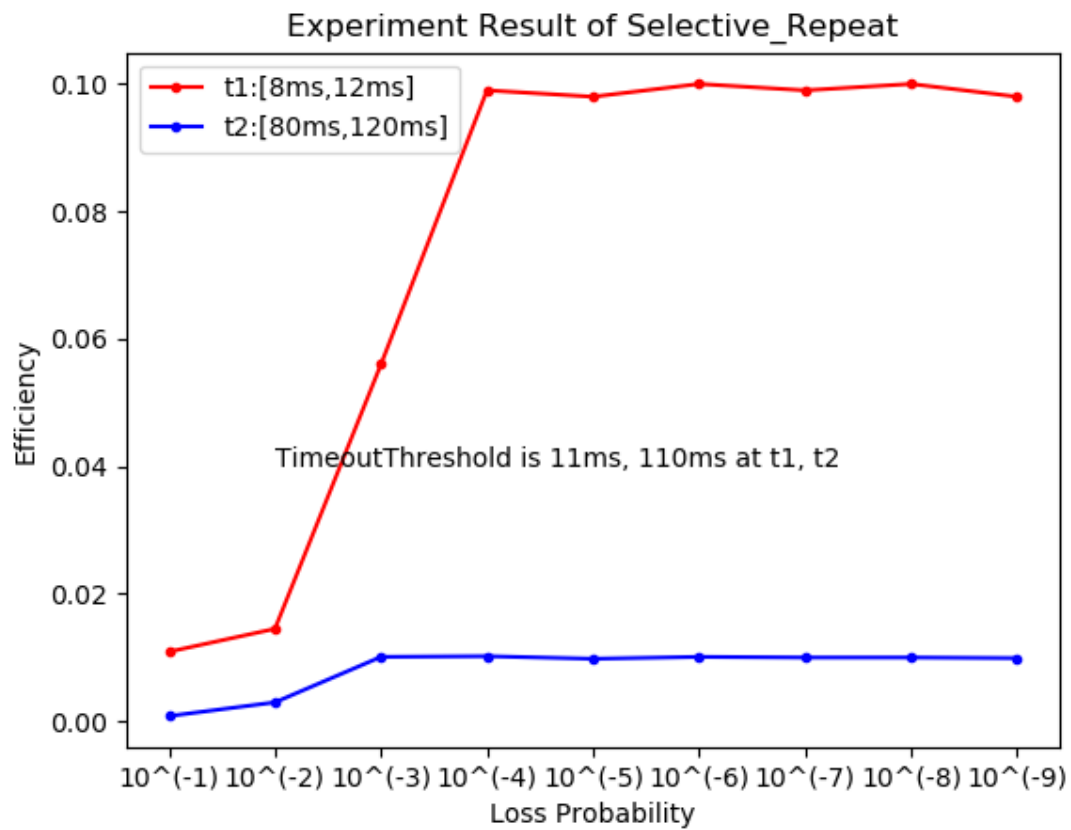
RTT = [80ms, 120ms] 이고 WindowSize가 다를 때



- 위 실험은 WindowSize가 클수록 효율이 높아진다는 것을 보여주는 단적인 예이다.
- 손실확률이 0으로 수렴하는 양상이라, 그래프도 일정 효율 값에 수렴하는 것처럼 보인다.

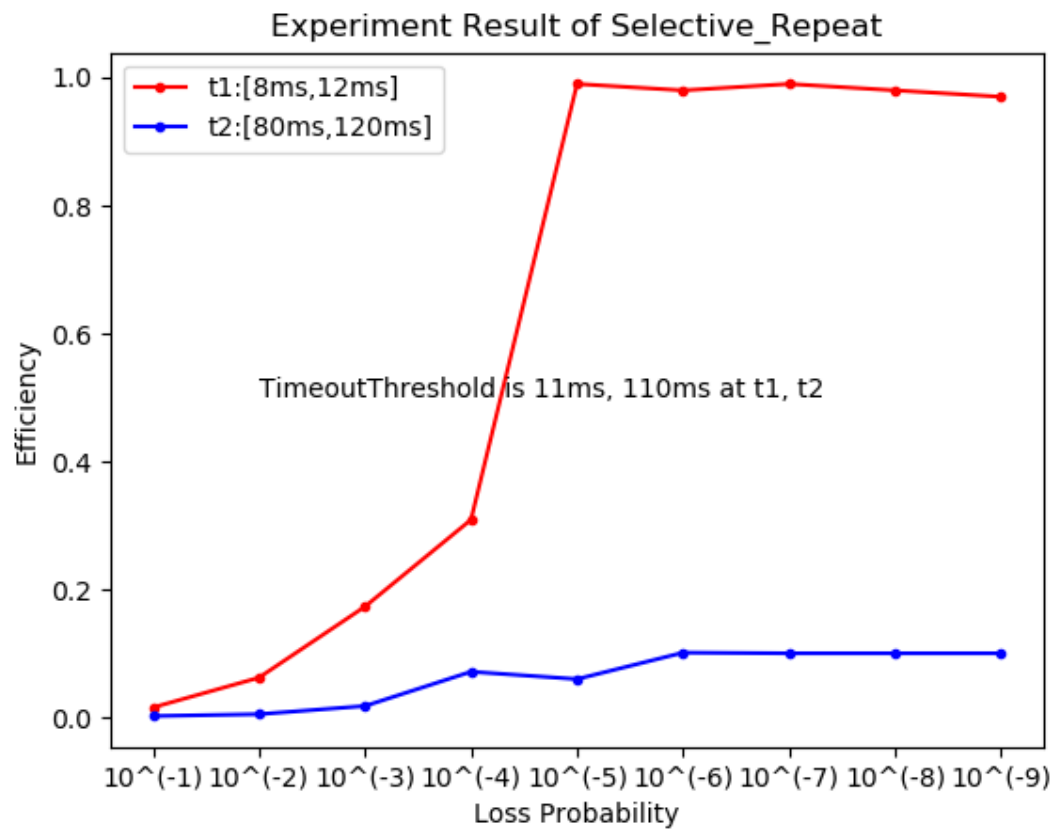
selective-repeat

WindowSize = 10 이고 RTT가 다를 때



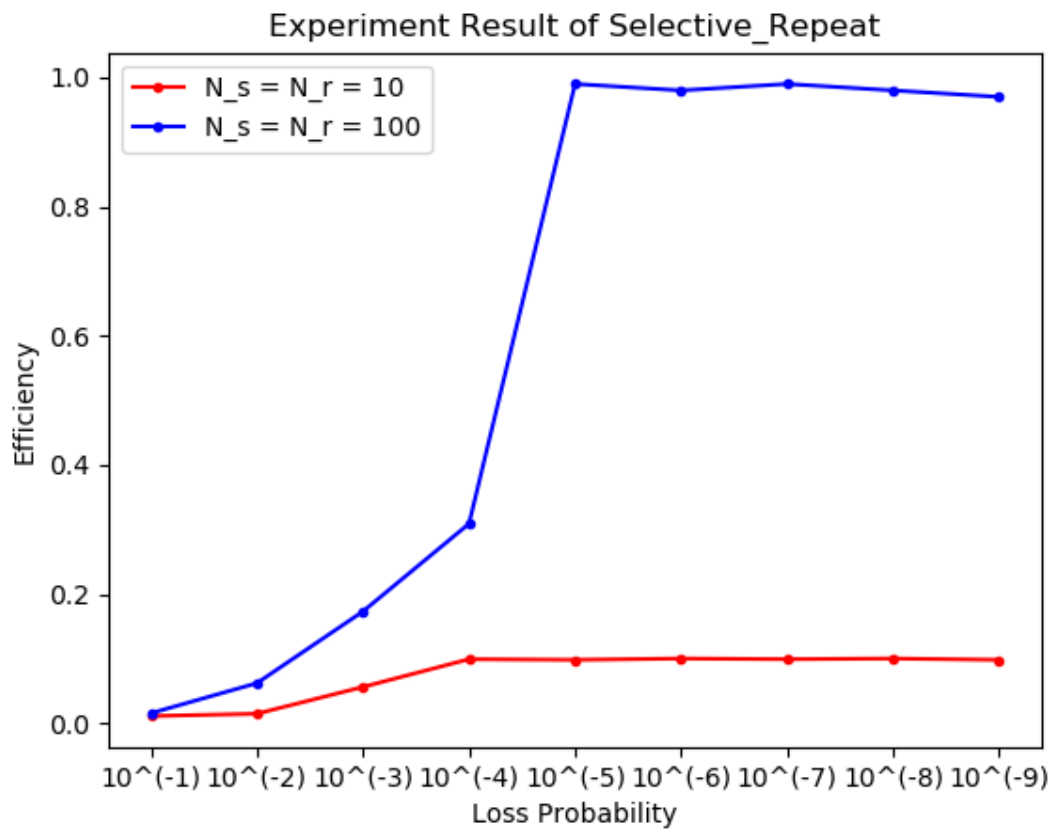
- go-back-N의 <WindowSize = 10이고 RTT가 다를 때> 와 비슷하다.
- go-back-N보다 효율성이 살짝 증가한 모습을 볼 수 있다.

WindowSize = 100 이고 RTT가 다를 때



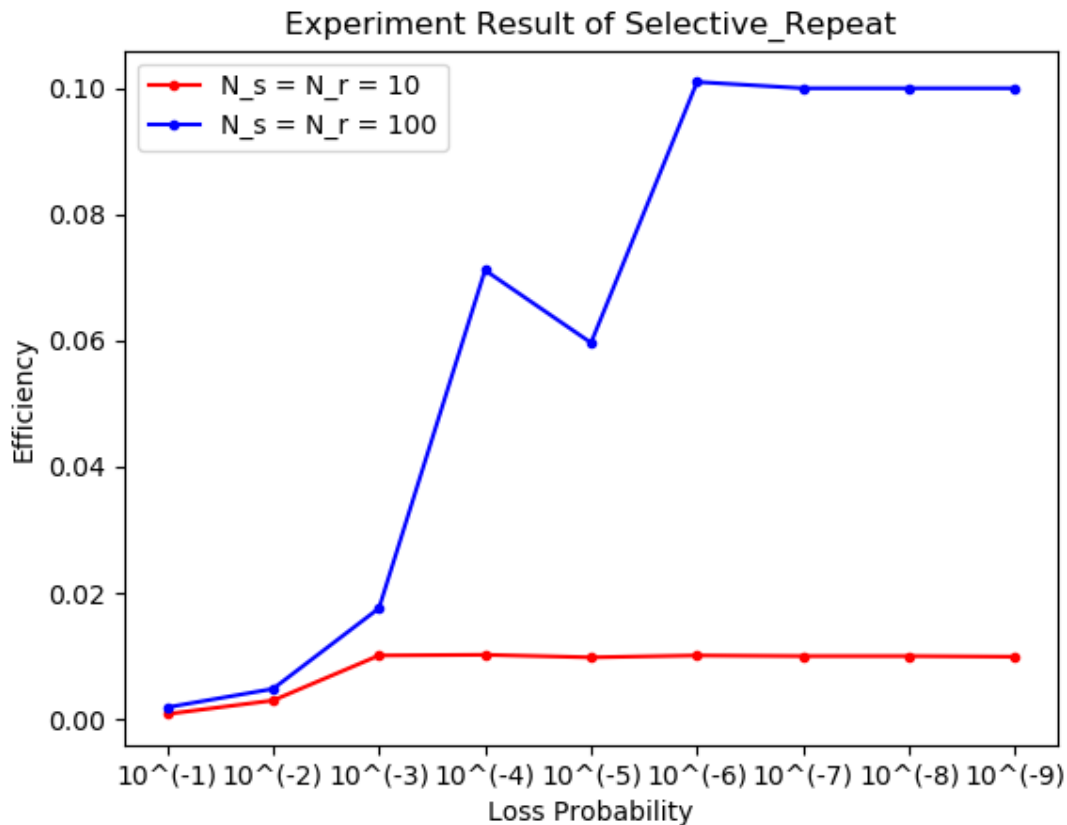
- selective-repeat 전체에서, $WindowSize = 100$, $RTT(\tau) = \tau_1$ 일 때 가장 높은 효율을 보여주었다. 효율성이 무려 1에 가까운 수치이다.

RTT = [8ms, 12ms] 이고 WindowSize가 다를 때



- 이 역시 WindowSize가 미치는 영향을 보여주는 단적인 예이다.
- selective-repeat은 실패한 패킷만 재전송하기 때문에, go-back-N보다는 효율이 역행하는 WindowSize의 임계점이 더 높을 것이다.

RTT = [80ms, 120ms] 이고 WindowSize가 다를 때



- 이 역시 WindowSize가 미치는 영향을 보여주는 단적인 예이다.
- 중간에 그래프가 크게 꺾였는데, timeout이나 loss가 많이 일어난 것 같다. 한 변인에 대하여 여러 번 측정 후 평균을 내어 그래프를 그렸으면 이런 현상이 줄어들 텐데, 시간상의 이유로 그러지 못한 점이 아쉽다.

Conclusion

- 다른 요인을 배제하고, 효율로만 따지면 rdt 3.0 <<< go-back-N < selective-repeat 순서의 퍼포먼스를 보여주었다.
- rdt 3.0의 경우, $RTT(\tau)$ 와 손실 확률이 프로토콜의 성능을 크게 좌우한다.
- go-back-N의 경우, 손실 확률이 낮을수록, WindowSize가 클수록 효율적인 측면이 강화된다. 그러나 WindowSize가 너무 커도 문제다. 효율성이 역행하는 현상이 생길 수 있으니, 적절한 WindowSize를 찾아 타협해야 한다.
- selective-repeat도 마찬가지로, 손실 확률이 낮을수록, WindowSize가 클수록 효율적인 측면이 강화된다. 이 역시 WindowSize가 매우 커졌을 때 문제가 생길 수 있

지만, 선택적인 재전송으로 go-back-N에 비해 불안정성이 크게 줄었다.

- go-back-N과 selective-repeat의 경우, $RTT(\tau)$ 값이 너무 작으면 *premature timeout*이 발생할 확률이 높아지고, 너무 크면 효율성이 급격히 떨어진다. 적절한 $RTT(\tau)$ 를 설정하였을 때, 최고의 효율을 뽑아낼 수 있다.

Reference

- Python Official documentation : `_thread` ⇒ [Link](#)
- Python Official documentation : Lock Objects ⇒ [Link](#)