# 电机选型

## 什么是步进电机的静力矩

#### 技术文章

静力矩 (保持转矩, HOLDING TORQUE)是指步进电机通电但没有转动时,定子锁住转子的力矩。它是步进电机最重要的参数之一,通 常步进电机在低速时的力矩接近保持转矩。由于步进电机的输出力矩随速度的增大而不断衰减,输出功率也随速度的增大而变化,所以 保持转矩就成为了衡量步进电机最重要的参数之一。比如, 当人们说2N.m的步进电机, 在没有特殊说明的情况下是指保持转矩为2N.m 的步进电机。

NiMotion电机: 力矩偏小, 不足以驱动底座



STM28 系列 RS485 通信一体化步进电机使用说明书 STM28 series RS485 bus integrated stepper motor instruction manual

技术规格 Technical specifications

## 3.3 电气特性 Electrical characteristics

### 3.3.1 步进电机的电气参数 Electrical parameters of stepper motor

表 3-2

型号 Model	步距角 Step angle	绕组相数 Number of phase	额定电流 Rated current (A)	静力矩(N.M) Holding torque (N.M)	集成编码器 Integrated encoder
STM2832A-485-X	1.8°	2 相	1.0	0.05	有 yes
STM2832-485-X		2 phase			无 no
STM2851A-485-X	1.8°	2 相	1.0	0.10	有 yes
STM2851-485-X		2 phase			无 no

注: X 表示忽视此位。

Note: X means ignore this bit.

57步进电机+1: 20减速器,输出力矩>=10Nm,满足要求

伞状齿轮配合教程: https://xifengboke.com/post/1152.html