PRÁCTICO 6

Soluciones

Álgebra II - Año 2024/1 - FAMAF

- (1) Decidir si los siguientes subconjuntos de \mathbb{R}^3 son subespacios vectoriales.
 - a) $A = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 1\}.$
 - b) $B = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}.$
 - c) $C = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 \ge 0\}.$
 - d) $D = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_3 = 0\}.$
 - e) $B \cup D$.
 - f) $B \cap D$.
 - g) $G = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{Q}\}.$

Solución:

- a) No es subespacio vectorial. Por ejemplo (1,0,0) y (0,1,0) pertenecen a A, pero (1,0,0)+(0,1,0)=(1,1,0) no pertenece a A.
- *b)* Es subespacio vectorial. En efecto, si (x_1, x_2, x_3) y (y_1, y_2, y_3) pertenecen a B y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$\lambda(x_1, x_2, x_3) + \mu(y_1, y_2, y_3) = (\lambda x_1 + \mu y_1, \lambda x_2 + \mu y_2, \lambda x_3 + \mu y_3)$$

$$= (\lambda x_1 + \mu y_1) + (\lambda x_2 + \mu y_2) + (\lambda x_3 + \mu y_3)$$

$$= \lambda(x_1 + x_2 + x_3) + \mu(y_1 + y_2 + y_3)$$

$$= \lambda \cdot 0 + \mu \cdot 0 = 0.$$

- c) No es subespacio vectorial. Por ejemplo $(1,0,0) \in C$ pero $(-1)(1,0,0) = (-1,0,0) \notin C$, pues -1+0+0<0.
- *d)* Es subespacio vectorial. En efecto, si $(x_1, x_2, 0)$ y $(y_1, y_2, 0)$ pertenecen a D y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$\lambda(x_1, x_2, 0) + \mu(y_1, y_2, 0) = (\lambda x_1 + \mu y_1, \lambda x_2 + \mu y_2, 0) \in D.$$

- *e)* No es subespacio vectorial. Por ejemplo $(1,0,-1) \in B$ y (0,1,0) pertenecen a $B \cup D$, pero (1,0,-1)+(0,1,0)=(1,1,-1) no pertenece a $B \cup D$, pues $(1,1,-1) \notin B$ y $(1,1,-1) \notin D$.
 - f) Es subespacio vectorial

$$B \cap D = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0 \text{ y } x_3 = 0\}$$

= $\{(x_1, x_2, 0) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 = 0\}.$

Luego, si $(x_1, x_2, 0)$ y $(y_1, y_2, 0)$ pertenecen a $B \cap D$ y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$\lambda(x_1, x_2, 0) + \mu(y_1, y_2, 0) = (\lambda x_1 + \mu y_1, \lambda x_2 + \mu y_2, 0) \in B \cap D,$$

pues $\lambda x_1 + \mu y_1 + \lambda x_2 + \mu y_2 = \lambda (x_1 + x_2) + \mu (y_1 + y_2) = \lambda (x_1 + x_2) + \mu (y_1 + y_2) = \lambda 0 + \mu 0 = 0.$

g) No es subespacio vectorial. Por ejemplo (1,0,0) pertenece a G, pero $\sqrt{2}(1,0,0)=(\sqrt{2},0,0)$ no pertenece a G.

- (2) Decidir en cada caso si el conjunto dado es un subespacio vectorial de $M_{n\times n}(\mathbb{K})$.
 - a) El conjunto de matrices invertibles.
 - b) El conjunto de matrices A tales que AB = BA, donde B es una matriz fija.
 - c) El conjunto de matrices triangulares superiores.

Solución:

- a) No es subespacio vectorial. Por ejemplo, Id_n y $-Id_n$ son matrices invertibles, pero $Id_n + (-Id_n) = 0$ no es invertible.
- *b)* Es subespacio vectorial. En efecto, si A y A' pertenecen al conjunto y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$(\lambda A + \mu A')B = \lambda AB + \mu A'B$$

= $\lambda BA + \mu BA'$ (por hipótesis)
= $(\lambda A + \mu A')B$.

Luego $\lambda A + \mu A'$ pertenece al conjunto.

c) Es subespacio vectorial. En efecto, si A y A' son matrices triangulares superiores y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$\lambda A + \mu A' = \lambda \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} + \mu \begin{bmatrix} a'_{11} & a'_{12} & \cdots & a'_{1n} \\ 0 & a'_{22} & \cdots & a'_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a'_{nn} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ 0 & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda a_{nn} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \mu a'_{11} & \mu a'_{12} & \cdots & \mu a'_{1n} \\ 0 & \mu a'_{22} & \cdots & \mu a'_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \mu a'_{nn} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda a_{11} + \mu a'_{11} & \lambda a_{12} + \mu a'_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} + \mu a'_{1n} \\ 0 & \lambda a_{22} + \mu a'_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} + \mu a'_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda a_{nn} + \mu a'_{nn} \end{bmatrix}.$$

Luego $\lambda A + \mu A'$ es una matriz triangular superior.

(3) Sea L una recta en \mathbb{R}^2 . Dar una condición necesaria y suficiente para que L sea un subespacio vectorial de \mathbb{R}^2 .

Solución: Una recta en \mathbb{R}^2 es un subespacio vectorial si y sólo si pasa por el origen.

La ecuación general de la recta en el plano es ax + by = c con $a, b, c \in \mathbb{R}$ y a, b no ambos nulos.

- (⇒) Si L es un subespacio vectorial, entonces $(0,0) \in L$, es decir la recta pasa por el origen. Además, como $0 = a \cdot 0 + b \cdot 0 = c$, la ecuación de la recta es ax + by = 0.
- (⇐) Si la recta pasa por el origen, entonces $0 = a \cdot 0 + b \cdot 0 = c$, es decir la ecuación de la recta es ax + by = 0. Luego, si (x_1, y_1) y (x_2, y_2) pertenecen a la recta y $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, entonces

$$a(\lambda x_1 + \mu x_2) + b(\lambda y_1 + \mu y_2) = \lambda(ax_1 + by_1) + \mu(ax_2 + by_2)$$

= $\lambda \cdot 0 + \mu \cdot 0 = 0$.

Luego $\lambda(x_1, y_1) + \mu(x_2, y_2)$ pertenece a la recta y por lo tanto la recta es un subespacio vectorial.

(4) Sean V un \mathbb{K} -espacio vectorial, $v \in V$ no nulo y $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$ tales que $\lambda v = \mu v$. Probar que $\lambda = \mu$.

Solución: Si $\lambda v = \mu v$, entonces $(\lambda - \mu)v = 0$. Supongamos que $\lambda - \mu \neq 0$, entonces

$$v=1\cdot v$$
 (axioma P1 de esp. vectoriales)
$$=(\lambda-\mu)^{-1}(\lambda-\mu)v$$

$$=(\lambda-\mu)^{-1}0$$
 (por hipótesis)
$$=0.$$
 (demostrado en la teórica: $0\cdot v=0$)

Concluimos que v=0, lo cual contradice la hipótesis. El absurdo vino de suponer que $\lambda - \mu \neq 0$, luego $\lambda = \mu$.

(5) Sean W_1 , W_2 subespacios de un espacio vectorial V. Probar que $W_1 \cup W_2$ es un subespacio de V si y sólo si $W_1 \subseteq W_2$ o $W_2 \subseteq W_1$.

Solución:

(⇒) Si $W_1 \subseteq W_2$ o $W_2 \subseteq W_1$ no hay nada que demostrar. Supongamos entonces que $W_1 \nsubseteq W_2$ y $W_2 \nsubseteq W_1$. Entonces existen $w_1 \in W_1$ tal que $w_1 \notin W_2$ y $w_2 \in W_2$ tal que $w_2 \notin W_1$. Como $w_1 \in W_1$ y $w_2 \in W_2$, entonces $w_1 + w_2 \in W_1 \cup W_2$. Como $W_1 \cup W_2$ es un subespacio de V, entonces $w_1 + w_2 \in W_1 \cup W_2$ y por lo tanto $w_1 + w_2 \in W_1$ o $w_1 + w_2 \in W_2$. Supongamos que $w_1 + w_2 \in W_1$, entonces $w_2 = w_1 + w_2 - w_1 \in W_1$, lo cual es absurdo.Análogamente, si

 $w_1 + w_2 \in W_2$, entonces $w_1 \in W_2$, lo cual es absurdo. El absurdo vino de suponer que $W_1 \nsubseteq W_2$ y $W_2 \nsubseteq W_1$, luego $W_1 \subseteq W_2$ o $W_2 \subseteq W_1$.

- (⇐) Supongamos que $W_1 \subseteq W_2$. Entonces $W_1 \cup W_2 = W_2$ y por lo tanto $W_1 \cup W_2$ es un subespacio de V. Análogamente se demuestra que si $W_2 \subseteq W_1$, entonces $W_1 \cup W_2$ es un subespacio de V.
- (6) Sean u = (1, 1), v = (1, 0), w = (0, 1) y z = (3, 4) vectores de \mathbb{R}^2 .
 - a) Escribir z como combinación lineal de u, v y w, con coeficientes todos no nulos.
 - b) Escribir z como combinación lineal de u y v.
 - c) Escribir z como combinación lineal de u y w.
 - d) Escribir z como combinación lineal de v y w.

Solución: En general tenemos que resolver la ecuación $z = \lambda u + \mu v + \nu w$, bajo ciertas condiciones sobre λ, μ, ν . En cada caso, las condiciones son distintas. Si escribimos en coordenadas la ecuación es

$$(3,4) = \lambda(1,1) + \mu(1,0) + \nu(0,1)$$

= $(\lambda + \mu, \lambda + \nu)$. (*)

El sistema es sencillo de resolver, pues la segunda coordenada nos dice que $\lambda + \nu = 4$, es decir $\nu = 4 - \lambda$. Reemplazando en la primera coordenada obtenemos $\lambda + \mu = 3$, es decir $\mu = 3 - \lambda$. Por lo tanto, λ es libre y

$$z = \lambda u + \mu v + \nu w = \lambda(1, 1) + (3 - \lambda)(1, 0) + (4 - \lambda)(0, 1).$$

a) Si $\lambda = 1$, entonces $\mu = 2$ y $\nu = 3$ y por lo tanto

$$z = 1 \cdot u + 2 \cdot v + 3 \cdot w$$
.

b) Si $\lambda = 4$, entonces $\mu = -1$ y $\nu = 0$ y por lo tanto

$$z = 4 \cdot u - 1 \cdot v$$
.

c) Si $\lambda = 3$, entonces $\mu = 0$ y $\nu = 1$ y por lo tanto

$$z = 3 \cdot u + 1 \cdot w$$
.

d) Si $\lambda = 2$, entonces $\mu = 1$ y $\nu = 2$ y por lo tanto

$$z = 2 \cdot v + 2 \cdot w$$
.

- (7) Sean p(x) = (x-1)(x+2), $q(x) = x^2 1$ y $r(x) = x(x^2 1)$ en $\mathbb{R}[x]$.
 - a) Describir en forma implícita todos los polinomios de grado menor o igual que 3 que son combinación lineal de p, q \downarrow r.
 - b) Elegir a tal que el polinomio x se pueda escribir como combinación lineal de p, q y $2x^2 + a$.

Solución:

a) Escribamos la versión expandida de p, q y r:

$$p(x) = x^{2} + x - 2,$$

 $q(x) = x^{2} - 1,$
 $r(x) = x^{3} - x.$

Ahora, planteemos la ecuación

$$ax^{3} + bx^{2} + cx + d = \lambda p + \mu q + \nu r$$

$$= \lambda(x^{2} + x - 2) + \mu(x^{2} - 1) + \nu(x^{3} - x)$$

$$= \nu x^{3} + (\lambda + \mu)x^{2} + (\lambda - \nu)x + (-2\lambda - \mu).$$
(*)

Debemos encontrar todos los $(a,b,c,d) \in \mathbb{R}^4$ tales que existe $\lambda,\mu,\nu \in \mathbb{R}$ que satisfacen la ecuación anterior. Es decir, debemos encontrar todos los $(a,b,c,d) \in \mathbb{R}^4$ tales que existe $\lambda,\mu,\nu \in \mathbb{R}$ que satisfacen el sistema

$$a = v$$

$$b = \lambda + \mu$$

$$c = -\lambda - v$$

$$d = -2\lambda - \mu$$

Si consideramos a, b, c, d como constantes y λ, μ, ν como incógnitas, entonces el sistema, presentado como matriz aumentada es:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 1 & 0 & b \\ 1 & 0 & -1 & c \\ -2 & -1 & 0 & d \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 1 & 0 & b \\ 0 & -1 & -1 & -b + c \\ 0 & 1 & 0 & 2b + d \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2 - F_4} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 0 & 0 & -b - d \\ 0 & 0 & -1 & b + c + d \\ 0 & 1 & 0 & 2b + d \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_1} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 0 & 0 & -b - d \\ 0 & 0 & 0 & a + b + c + d \\ 0 & 1 & 0 & 2b + d \end{bmatrix}.$$

Luego la ecuación (*) solo puede ser satisfecha si y sólo si a+b+c+d=0 por lo tanto, el subespacio de polinomios que obtenemos es

$${ax^3 + bx^2 + cx + d: a + b + c + d = 0, a, b, c, d \in \mathbb{R}}.$$

También lo podríamos describir de la siguiente manera:

$$\{(-b-c-d)x^3 + bx^2 + cx + d: b, c, d \in \mathbb{R}\}.$$

b) Debemos encontrar a tal que existan $\lambda, \mu, \nu \in \mathbb{R}$ que satisfacen la ecuación

$$x = \lambda p + \mu q + (2x^{2} + a)v$$

$$= \lambda(x^{2} + x - 2) + \mu(x^{2} - 1) + v(2x^{2} + a)$$

$$= (\lambda + \mu + 2v)x^{2} + \lambda x + (-2\lambda - \mu - av).$$

Claramente $\lambda + \mu + 2\nu = 0$, $\lambda = 1$ y $-2\lambda - \mu - a\nu = 0$, en consecuencia

$$0 = 1 + \mu + 2\nu$$

$$0 = -2 - \mu - a\nu,$$

o, lo que es lo mismo,

$$\mu + 2\nu = -1$$
$$-\mu - a\nu = 2.$$

Planteamos la matriz aumentada correspondiente a este sistema y la escalonamos:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & | & -1 \\ -1 & -a & | & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2+F_1} \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & -1 \\ 0 & 2-a & | & 1 \end{bmatrix}.$$

Observamos entonces que si a=2 el sistema no tiene solución pues quedaría $\mu \cdot 0 + \nu \cdot 0 = 1$. Cuando $a \neq 2$, dividimos por 2-a y obtenemos $\nu = \frac{1}{2-a}$ y $\mu = -1 - 2\nu = -1 - \frac{2}{2-a} = \frac{a}{2-a}$. Por lo tanto, si $a \neq 2$, el polinomio x se puede escribir como combinación lineal de p, q y $2x^2 + a$.

(8) Dar un conjunto de generadores para los siguientes subespacios vectoriales.

- a) Los conjuntos de soluciones de los sistemas homogéneos del ejercicio (5) del Práctico 2.
- b) Los conjuntos descriptos en el ejercicio (6) del Práctico 2.

Solución:

a) Los sistemas homogéneos del ejercicio (5) del Práctico 2 son los tres primeros.

El primer sistema era

$$\begin{cases}
-x - y + 4z = 0 \\
x + 3y + 8z = 0 \\
x + 2y + 5z = 0.
\end{cases}$$

Este sistema tenía como única solución x = y = z = 0, luego el conjunto de soluciones es $\{(0,0,0)\}$ y por lo tanto el subespacio generado por las soluciones es $\{0\}$.

El segundo era

$$\begin{cases} x - 3y + 5z = 0 \\ 2x - 3y + z = 0 \\ -y + 3z = 0 \end{cases}$$

Este sistema tiene como soluciones al conjunto $\{(4t, 3t, t) : t \in \mathbb{R}\} = \{t(4, 3, 1) : t \in \mathbb{R}\}$, y por lo tanto podemos tomar como generador del subespacio al vector (4, 3, 1).

El tercero:

$$\begin{cases} x - z + 2t = 0 \\ -x + 2y - z + 2t = 0 \\ -x + y = 0. \end{cases}$$

Las soluciones de este sistema eran los vectores del subespacio

$$\{(u-2v, u-2v, u, v) : u, v \in \mathbb{R}\} = \{u(1,1,1,0) + v(-2,-2,0,1) : u, v \in \mathbb{R}\}$$

y por lo tanto podemos tomar como generadores a los vectores (1,1,1,0) y (-2,-2,0,1).

b) el primer conjunto era $\{(b_1,b_2,b_3)\in\mathbb{R}^3: -2b_1+b_2+3b_3=0\}$. Podemos despejar una de las variables respecto a las otras, por ejemplo $b_2=2b_1-3b_3$, y en ese caso el conjunto se puede escribir como

$$\{(b_1, -2b_1 - 3b_3, b_3) : b_1, b_3 \in \mathbb{R}\} = \{b_1(1, -2, 0) + b_3(0, -3, 1) : b_1, b_3 \in \mathbb{R}\}.$$

Por lo tanto, podemos tomar como generadores a los vectores (1, -2, 0) y (0, -3, 1).

El segundo conjunto era

$$\{(b_1, b_2, b_3, b_4) \in \mathbb{R}^3 : \frac{1}{2}b_1 - \frac{1}{2}b_2 + b_3 = 0 \land -\frac{1}{2}b_1 - \frac{1}{2}b_2 + b_4 = 0\}.$$

Plantemos el sistema correspondiente:

$$\begin{cases} \frac{1}{2}b_1 - \frac{1}{2}b_2 + b_3 = 0\\ -\frac{1}{2}b_1 - \frac{1}{2}b_2 + b_4 = 0. \end{cases}$$

Resolvamos el sistema:

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{2 \cdot F_1} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 + F_1} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$F_{2/(-2)} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 + F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}.$$

Luego, el conjunto de soluciones es

$$\{(b_1, b_2, b_3, b_4) \in \mathbb{R}^4 : b_1 = -b_3 + b_4 \wedge b_2 = b_3 + b_4\}.$$

Es decir, el conjunto de soluciones es

$$\{(-b_3+b_4,b_3+b_4,b_3,b_4)\in\mathbb{R}^4:b_3,b_4\in\mathbb{R}\}.$$

Escrito de otra forma, el conjunto de soluciones es

$${b_3(-1,1,1,0)+b_4(1,1,0,1)\in\mathbb{R}^4:b_3,b_4\in\mathbb{R}}.$$

Por lo tanto, podemos tomar como generadores a los vectores (-1, 1, 1, 0) y (1, 1, 0, 1).

El tercer conjunto era \mathbb{R}^3 y por lo tanto podemos tomar los generadores canónicos (1,0,0), (0,1,0) y (0,0,1).

(9) En cada caso, caracterizar con ecuaciones al subespacio vectorial dado por generadores.

a)
$$\langle (1,0,3), (0,1,-2) \rangle \subseteq \mathbb{R}^3$$
.

b)
$$\langle (1,2,0,1), (0,-1,-1,0), (2,3,-1,4) \rangle \subseteq \mathbb{R}^4$$
.

Solución:

a) El subespacio es el conjunto de combinaciones lineales de (1,0,3) y (0,1,-2), es decir

$$\{\lambda(1,0,3) + \mu(0,1,-2) : \lambda, \mu \in \mathbb{R}\} = \{(\lambda,\mu,3\lambda - 2\mu) : \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}$$
$$= \{(x,y,z) : x = \lambda, y = \mu, z = 3\lambda - 2, \mu\lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

Planteamos el sistema correspondiente:

$$\begin{cases} \lambda = x \\ \mu = y \\ 3\lambda - 2\mu = z. \end{cases}$$

Resolvamos el sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & y \\ 3 & -2 & z \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - 3F_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & y \\ 0 & -2 & z - 3x \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + 2F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & z - 3x + 2y \end{bmatrix}.$$

Luego, el subespacio se caracteriza implícitamente de la siguiente manera:

$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z - 3x + 2y = 0\}.$$

b) El subespacio es el conjunto de combinaciones lineales de (1, 2, 0, 1), (0, -1, -1, 0) y (2, 3, -1, 4), es decir

$$\{\lambda(1,2,0,1) + \mu(0,-1,-1,0) + \nu(2,3,-1,4) : \lambda, \mu, \nu \in \mathbb{R}\} =$$

$$= \{(\lambda + 2\nu, 2\lambda - \mu + 3\nu, -\mu - \nu, \lambda + 4\nu) : \lambda, \mu, \nu \in \mathbb{R}\}$$

$$= \{(x,y,z,t) : x = \lambda + 2\nu,$$

$$y = 2\lambda - \mu + 3\nu, z = -\mu - \nu, t = \lambda + 4\nu, \mu, \lambda, \nu \in \mathbb{R}\}.$$

Planteamos el sistema correspondiente:

$$\begin{cases} \lambda + 2v = x \\ 2\lambda - \mu + 3v = y \\ -\mu - v = z \\ \lambda + 4v = t \end{cases}$$

Resolvamos el sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & x \\ 2 & -1 & 3 & y \\ 0 & -1 & -1 & z \\ 1 & 0 & 4 & t \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 - 2F_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & x \\ 0 & -1 & -1 & y - 2x \\ 0 & -1 & -1 & z \\ 0 & 0 & 2 & t - x \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & x \\ 0 & -1 & -1 & y - 2x \\ 0 & 0 & 0 & 2x - y + z \\ 0 & 0 & 2 & t - x \end{bmatrix}.$$

En realidad, no es necesario resolver el sistema completamente: la última matriz nos dice que el sistema tiene solución si y sólo si 2x - y + z = 0. Luego, el subespacio se caracteriza implícitamente de la siguiente manera:

$$\{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : 2x - y + z = 0\}.$$

(10) En cada caso, determinar si el subconjunto indicado es linealmente independiente.

a)
$$\{(1,0,-1),(1,2,1),(0,-3,2)\}\subseteq \mathbb{R}^3$$
.

b)
$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \right\} \subseteq M_{2\times 3}(\mathbb{R}).$$

Solución: para determinar si un conjunto de vectores es LI debemos plantear la ecuación $\lambda_1 v_1 + \cdots + \lambda_n v_n = 0$ y resolverla. Si la única solución es $\lambda_1 = \cdots = \lambda_n = 0$, entonces el conjunto es LI. En caso contrario, el conjunto es LD.

a) Debemos resolver la ecuación

$$\lambda_1(1,0,-1) + \lambda_2(1,2,1) + \lambda_3(0,-3,2) = (0,0,0),$$

o sea

$$(\lambda_1 + \lambda_2, 2\lambda_2 - 3\lambda_3, -\lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3) = (0, 0, 0).$$

Es decir, debemos resolver el sistema

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ 2\lambda_2 - 3\lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3 = 0. \end{cases}$$

Resolvamos el sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -3 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -3 \\ 0 & 2 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2/2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3/5} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 - \frac{3}{2}F_3} \xrightarrow{F_2 + \frac{3}{2}F_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Luego como la única solución es la trivial los vectores son Ll.

b) Debemos resolver la ecuación

$$\lambda_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -3 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix} + \lambda_3 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

o sea

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 & 2\lambda_3 & 2\lambda_1 + \lambda_2 + 3\lambda_3 \\ -2\lambda_2 + 3\lambda_3 & -\lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3 & -3\lambda_1 + \lambda_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Por la igualdad de fila 1, columna 2, claramente, $\lambda_3=0$. Luego, por la igualdad de fila 2, columna 3, $\lambda_1=0$. Finalmente, por la igualdad de fila 1, columna 1, $\lambda_2=0$. Es decir, la única solución es la trivial y por lo tanto los vectores son LI.

(11) Dar un ejemplo de un conjunto de 3 vectores en \mathbb{R}^3 que sean LD, y tales que dos cualesquiera de ellos sean LI.

Solución: tomemos $v_1 = (1,0,0)$, $v_2 = (0,1,0)$ y el tercer vector la suma de ambos, es decir, $v_3 = (1,1,0)$. Por lo tanto, esos tres vectores son LD $(v_1 + v_2 - v_3 = 0)$. Ahora bien, si quitamos cualquiera de los vectores, los dos restantes son Ll. Por ejemplo, si quitamos v_1 , entonces v_2 y v_3 son Ll, pues si $\lambda v_2 + \mu v_3 = 0$, entonces $(\mu, \lambda + \mu, 0) = (0,0,0)$ y por lo tanto $\mu = 0$, luego $\lambda = 0$.

(12) Probar que si α , β y γ son vectores LI en el \mathbb{R} -espacio vectorial V, entonces $\alpha + \beta$, $\alpha + \gamma$ y $\beta + \gamma$ también son LI.

Solución: debemos plantear la ecuación

$$\lambda_1(\alpha + \beta) + \lambda_2(\alpha + \gamma) + \lambda_3(\beta + \gamma) = 0$$
,

y ver que la única solución es $\lambda_1=\lambda_2=\lambda_3=0$. La ecuación anterior es equivalente a

$$(\lambda_1 + \lambda_2)\alpha + (\lambda_1 + \lambda_3)\beta + (\lambda_2 + \lambda_3)\gamma = 0.$$

Como α , β y γ son LI por hipótesis, entonces $\lambda_1 + \lambda_2 = \lambda_1 + \lambda_3 = \lambda_2 + \lambda_3 = 0$. Resolvamos el sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 - F_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

Por lo tanto, por la tercera fila, $\lambda_3=0$, por la segunda fila se deduce que $\lambda_2=0$ y por la primera fila se deduce que $\lambda_1=0$. Es decir, la única solución es la trivial y por lo tanto los vectores son LI.

(13) Extender, de ser posible, los siguientes conjuntos a una base de los respectivos espacios vectoriales.

a) Los conjuntos del ejercicio (10).

b) $\{(1,2,0,0),(1,0,1,0)\}\subseteq \mathbb{R}^4$.

c) $\{(1,2,1,1),(1,0,1,1),(3,2,3,4)\}\subseteq \mathbb{R}^4$.

Solución:

a) Los conjuntos del ejercicio (10) son Ll. Luego el primer subconjunto es base, pues tiene 3 elementos de \mathbb{R}^3 .

El segundo subconjunto no es base pues tiene 3 vectores y $M_{2\times 3}(\mathbb{R})$ tiene dimensión 6.

Extendamos entonces

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

a una base de $M_{2\times 3}(\mathbb{R})$.

Convendrá mirar a las matrices como vectores de \mathbb{R}^6 para poder operar con estos vectores. La forma más obvia de hacerlo es construir un vector de 6 coordenadas a partir de cada matriz con la primera fila y a continuación la segunda. Haciendo esto obtenemos los vectores

$$(1,0,2,0,-1,-3), (1,0,1,-2,1,0), (1,2,3,3,2,1).$$

Una forna de extender la base es primero construir una matriz con los vectores fila y hallar la MRF. Los vectores que obtenemos en la MRF generan el mismo subespacio que los vectores originales y los podemos completar a

una base de \mathbb{R}^6 con vectores canónicos. Hagamos el procedimiento:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & -1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 - F_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 3 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2/(-1)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - 2F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{5}{2} & \frac{7}{2} \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2 \leftrightarrow F_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & 3 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{5}{2} & \frac{7}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & -3 \end{bmatrix}.$$

Luego el conjunto LI

$$\{(1,0,2,0,-1,-3),(1,0,1,-2,1,0),(1,2,3,3,2,1)\}$$

se puede completar a una base con los vectores canónicos

$$(0,0,0,1,0,0), (0,0,0,0,1,0), (0,0,0,0,0,1).$$

Volviendo a $M_{2\times 3}(\mathbb{R})$, los vectores canónicos son las matrices

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

que completan a una base.

b) Lo haremos de forma análoga alo que hicimos en a). Debemos hallar la MRF de la matriz formada por los vectores dados como filas:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 - F_1} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2/(-2)} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - 2F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix}.$$

Luego, los vectores que completan a una base son (0,0,1,0) y (0,0,0,1). Por supuesto, también podemos completar con otros pares de vectores, pero estos son los más simples.

c) Este inciso lo haremos de otra forma: primero encontraremos la forma implícita del subespacio y luego agregaremos vectores con un criterio que explicaremos más adelante. Para encontrar la forma implícita del subespacio planteamos la ecuación:

$$\lambda_1(1,2,1,1) + \lambda_2(1,0,1,1) + \lambda_3(3,2,3,4) = (b_1,b_2,b_3,b_4).$$

Es decir, debemos resolver el sistema

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + 3\lambda_3 = b_1 \\ 2\lambda_1 + 2\lambda_3 = b_2 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + 3\lambda_3 = b_3 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + 4\lambda_3 = b_4 \end{cases}$$

Planteamos la matriz ampliada y hacemos Gauss:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & b_1 \\ 2 & 0 & 2 & b_2 \\ 1 & 1 & 3 & b_3 \\ 1 & 1 & 4 & b_4 \end{bmatrix} \xrightarrow[F_4-F_1]{F_2-2F_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & b_1 \\ 0 & -2 & -4 & b_2-2b_1 \\ 0 & 0 & 0 & b_3-b_1 \\ 0 & 0 & 1 & b_4-b_1 \end{bmatrix}$$

Luego el subespacio generado por los vectores del enunciado tiene por forma implícita

$$\{(b_1, b_2, b_3, b_4) \in \mathbb{R}^4 : b_3 = b_1\}.$$

Cualquier vector que no cumpla esta condición no pertenece al subespacio y por lo tanto completa a una base. Por ejemplo, (0, 0, 1, 0) completa a una base.

(14) Dar subespacios vectoriales W_0 , W_1 , W_2 y W_3 de \mathbb{R}^3 tales que $W_0 \subset W_1 \subset W_2 \subset W_3$ y dim $W_0 = 0$, dim $W_1 = 1$, dim $W_2 = 2$ y dim $W_3 = 3$.

Solución: El único subespacio vectorial de dimensión 0 es $\{0\}$. Por lo tanto, $W_0 = \{0\}$. Sea $W_1 = \langle (1,0,0) \rangle$ y $W_2 = \langle (1,0,0), (0,1,0) \rangle$. El único subespacio de \mathbb{R}^3 de dimensión 3 es \mathbb{R}^3 . Por lo tanto, $W_3 = \mathbb{R}^3$.

(15) Sea V un espacio vectorial de dimensión n y $\mathcal{B} = \{v_1, ..., v_n\}$ una base de V.

- a) Probar que cualquier subconjunto no vacío de ${\cal B}$ es LI.
- b) Para cada $k \in \mathbb{N}_0$, con $0 \le k \le n$, dar un subespacio vectorial de V de dimensión k.

Solución:

a) Sea $W = \{v_{i_1}, ..., v_{i_k}\}$ un subconjunto no vacío de \mathcal{B} . Supongamos que W es LD. Entonces existen $\lambda_1, ..., \lambda_k \in \mathbb{K}$, no todos nulos, tales que

$$\lambda_1 v_{i_1} + \cdots + \lambda_k v_{i_k} = 0.$$

Luego existe una combinación lineal no trivial de los elementos de la base que da como resultado el vector nulo. Más explicitamente si $\mu_i = 0$ para $i \neq i_1, \ldots, i_k$ y $\mu_{i_j} = \lambda_j$ para $j = 1, \ldots, k$, entonces

$$\mu_1 v_1 + \cdots + \mu_n v_n = 0,$$

Г

y no todos los μ_i son nulos. Esto contradice que $\mathcal B$ sea una base. Por lo tanto, W es Ll.

b) Sea $W_k = \langle v_1, ..., v_k \rangle$. Entonces W_k es un subespacio de V de dimensión k. En efecto, como \mathcal{B} es una base de V, entonces W_k es un subespacio de V. Por otra parte, por a, los $v_1, ..., v_k$ son Ll. Por lo tanto, dim $W_k = k$.

(16) Dar una base y calcular la dimensión de \mathbb{C}^n como \mathbb{C} -espacio vectorial y como \mathbb{R} -espacio vectorial.

Solución: una base de \mathbb{C}^n como \mathbb{C} -espacio vectorial es $\{e_1, \ldots, e_n\}$, donde e_i es el vector cuyas coordenadas son todas nulas excepto la i-ésima que es 1. Por lo tanto, $\dim_{\mathbb{C}} \mathbb{C}^n = n$.

Una base de \mathbb{C}^n como \mathbb{R} -espacio vectorial es $\{e_1,\ldots,e_n,ie_1,\ldots,ie_n\}$, donde e_i es el vector cuyas coordenadas son todas nulas excepto la i-ésima que es 1. Por lo tanto, $\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{C}^n = 2n$.

- (17) Exhibir una base y calcular la dimensión de los siguientes subespacios.
 - a) Los subespacios del ejercicio (8).
 - b) $W = \{(x, y, z, w, u) \in \mathbb{R}^5 : y = x z, w = x + z, u = 2x 3z\}.$
 - c) $W = \langle (1,0,-1,1), (1,2,1,1), (0,1,1,0), (0,-2,-2,0) \rangle \subseteq \mathbb{R}^4$.
 - d) Matrices triangulares superiores $2 \times 2 \text{ y } 3 \times 3$.
 - e) Matrices triangulares superiores $n \times n$ para cualquier $n \in \mathbb{N}$, $n \ge 2$.

Solución:

- a) En el ejercicio (8) ya dimos conjuntos de generadores para cada subespacio y es sencillo comprobar que cada uno de estos subconjuntos son LI y por lo tanto son base. Solo resta calcular la dimensión. Listemos los subespacios y sus respectivas bases, lo cual nos dirá la dimensión de cada uno.
 - $V_1 = \{(0,0,0)\}$ es un subespacio de \mathbb{R}^3 y dim $W_1 = 0$. Luego su base es \emptyset .
 - $W_2 = \langle (4,3,1) \rangle$ es un subespacio de \mathbb{R}^3 y dim $W_2 = 1$.
 - $W_3 = \langle (1, 1, 1, 0), (-2, -2-, 0-1) \rangle$ es un subespacio de \mathbb{R}^4 y dim $W_3 = 2$.
 - $W_4 = \langle (1, -2, 0), (0, -3, 1) \rangle$ es un subespacio de \mathbb{R}^3 y dim $W_4 = 2$.
 - $W_5 = \langle (-1, 1, 1, 0), (1, 1, 0, 1) \rangle$ es un subespacio de \mathbb{R}^4 y dim $W_5 = 2$.
 - $V_6 = \langle (1,0,0), (0,1,0), (0,0,1) \rangle$ es un subespacio de \mathbb{R}^3 y dim $W_6 = 3$.
 - b) Observar que

$$W = \{(x, y, z, w, u) \in \mathbb{R}^5 : y = x - z, w = x + z, u = 2x - 3z\}$$

$$= \{(x, x - z, z, x + z, 2x - 3z) \in \mathbb{R}^5 : x, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= \{(x, x, 0, x, 2x) + (0, -z, z, z, -3z) \in \mathbb{R}^5 : x, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= \{x(1, 1, 0, 1, 2) + z(0, -1, 1, 1, -3) \in \mathbb{R}^5 : x, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= \langle (1, 1, 0, 1, 2), (0, -1, 1, 1, -3) \rangle.$$

Por lo tanto, $\{(1,1,0,1,2),(0,-1,1,1,-3)\}$ es una base y la dimensión del subespacio es 2.

c) Para ver la dimensión planteamos la matriz donde los vectores fila son los vectores del enunciado y hacemos Gauss para obtener una MRF:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2/2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Luego una base del subespacio es $\{(1,0,-\frac{1}{2},1),(0,1,\frac{1}{2},-1)\}$ y por lo tanto la dimensión es 2.

d) Una base de las matrices triangulares superiores 2×2 es

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\},\,$$

y por lo tanto su dimensión es 3.

Una base de las matrices triangulares superiores 3×3 es

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \right\},$$

y por lo tanto su dimensión es 6.

e) Este inciso es una generalización del anterior. Denotemos E_{ij} a la matriz cuyas entradas son todas nulas excepto la i-ésima fila y la j-ésima columna, que es 1. Es decir, E_{ij} es la matriz que tiene un 1 en la posición (i,j) y ceros en el resto de las posiciones. Entonces, una base de las matrices triangulares superiores $n \times n$ es

$$\mathcal{B} = \{E_{11}, E_{12}, \dots, E_{1n}, E_{22}, E_{23}, \dots, E_{2n}, \dots, E_{n-1,n}, E_{nn}\},\$$

escrito de forma más compacta y precisa,

$$\mathcal{B} = \left\{ E_{ij} \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) : 1 \le i \le j \le n \right\}.$$

Calculemos ahora la dimensión de este subespacio. Para eso debemos ver cuántos elementos tiene \mathcal{B} . Observar que la diagonal tiene n elementos de la base, todos los de la forma E_{ii} , $1 \le i \le n$. Justo encima de la diagonal hay n-1 elementos de la base, todos los de la forma $E_{i,i+1}$, $1 \le i \le n-1$. Encima de esta última diagonal "menor" hay n-2 elementos de la base, todos los de la forma $E_{i,i+2}$, $1 \le i \le n-2$. Y así sucesivamente hasta llegar a la última

diagonal menor, donde hay un solo elemento de la base, $E_{n,n}$. Por lo tanto, la cantidad de elementos de la base es

$$n + (n-1) + (n-2) + \cdots + 1 = \frac{n(n+1)}{2}$$

Luego la dimensión del subespacio formado por las matrices triangulares superiores es $\frac{n(n+1)}{2}$.

(18) Sean W_1 y W_2 los siguientes subespacios de \mathbb{R}^3 :

$$W_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y - 2z = 0\},\$$

 $W_2 = \langle (1, -1, 1), (2, 1, -2), (3, 0, -1) \rangle.$

- a) Determinar $W_1 \cap W_2$, y describirlo por generadores y con ecuaciones.
- b) Determinar $W_1 + W_2$, y describirlo por generadores y con ecuaciones.

Solución:

a) La forma más sencilla de hacer este ejercicio es encontrar la descripción de manera implícita de W_2 y agregando estas ecuaciones a las de W_1 encontramos la forma implícita de $W_1 \cap W_2$. A partir de esta forma implícita se encuentran los generadores.

Los vectores de W_2 son los (b_1, b_2, b_3) tales que

$$\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \lambda_1 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix} + \lambda_3 \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 + 2\lambda_2 + 3\lambda_3 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 \\ \lambda_1 - 2\lambda_2 - \lambda_3 \end{bmatrix}.$$

Plantemos la matriz ampliado del sistema y hallamos una MRF:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ -1 & 1 & 0 & b_2 \\ 1 & -2 & -1 & b_3 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_1} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 3 & 3 & b_1 + b_2 \\ 0 & -4 & -4 & -b_1 + b_3 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2/3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 1 & 1 & \frac{1}{3}(b_1 + b_2) \\ 0 & -4 & -4 & -b_1 + b_3 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_3 + 4F_2} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 1 & 1 & \frac{1}{3}(b_1 + b_2) \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{3}b_1 + \frac{4}{3}b_2 + b_3 \end{bmatrix}.$$

Luego

$$W_2 = \left\{ (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3 : \frac{1}{3}b_1 + \frac{4}{3}b_2 + b_3 = 0 \right\},$$

o equivalentemente,

$$W_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + 4y + 3z = 0\}.$$

Por lo tanto,

$$W_1 \cap W_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y - 2z = 0 \text{ y } x + 4y + 3z = 0\}.$$

Para encontrar una base de $W_1 \cap W_2$ debemos resolver el sistema

$$\begin{cases} x + y - 2z = 0 \\ x + 4y + 3z = 0. \end{cases}$$

Planteamos la matriz correspondiente al sistema y hacemos Gauss:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 4 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 - F_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & 5 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2/3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & \frac{5}{3} \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{11}{3} \\ 0 & 1 & \frac{5}{3} \end{bmatrix}.$$

Es decir que la solución del sistema es

$$\begin{cases} x = -\frac{11}{3}z \\ y = \frac{5}{3}z. \end{cases}$$

Por lo tanto, una base de $W_1 \cap W_2$ es $\{(-11,5,3)\}$ y la dimensión es 1.

b) Para encontrar vectores que generan $W_1 + W_2$ unimos el conjunto de vectores que generan W_1 con el conjunto de vectores que generan W_2 . Ahora bien,

$$W_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y - 2z = 0\}$$

$$= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = -y + 2z\}$$

$$= \{(-y + 2z, y, z) \in \mathbb{R}^3 : y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= \{y(-1, 1, 0) + z(2, 0, 1) \in \mathbb{R}^3 : y, z \in \mathbb{R}\}.$$

Luego $\{(-1,1,0),(2,0,1)\}$ es un conjunto de generadores de W_1 . Por otra parte, $\{(1,-1,1),(2,1,-2),(3,0,-1)\}$ es un conjunto de generadores de W_2 . Por lo tanto, $\{(-1,1,0),(2,0,1),(1,-1,1),(2,1,-2),(3,0,-1)\}$ es un conjunto de generadores de $W_1 + W_2$.

Para encontrar una base de $W_1 + W_2$ plantemos la matriz cuyas filas son los vectores del conjunto de generadores y encontramos una MRF:

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \\ 3 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 + 2F_1} \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ F_5 + 3F_1 \\ \hline \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 + 2F_1} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 3 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_5 - F_3} \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ F_5 - F_4 \\ \hline \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - F_2} \begin{bmatrix} -1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ F_5 - \frac{1}{2}F_3 \\ \hline \end{bmatrix} \xrightarrow{F_1 - F_2} \begin{bmatrix} -1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Luego $\{(-1,0,-\frac{1}{2}),(0,1,\frac{1}{2}),(0,0,1)\}$ es una base de W_1+W_2 y por lo tanto la dimensión es 3, es decir el subespacio es \mathbb{R}^3 .

- (19) Decidir si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. Justificar.
 - a) Si W_1 y W_2 son subespacios vectoriales de \mathbb{K}^8 de dimensión 5, entonces $W_1 \cap W_2 = 0$.

- b) Si W es un subespacio de $\mathbb{K}^{2\times 2}$ de dimensión 2, entonces existe una matriz triangular superior no nula que pertence a W.
- c) Sean $v_1, v_2, w \in \mathbb{K}^n$ y $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ tales que $Av_1 = Av_2 = 0 \neq Aw$. Si $\{v_1, v_2\}$ es LI, entonces $\{v_1, v_2, w\}$ también es LI.
- d) $\{1, \text{sen}(x), \cos(x)\}$ es un subconjunto LI del espacio de funciones de \mathbb{R} en \mathbb{R} .
- e) $\{1, \text{sen}^2(x), \cos^2(x)\}$ es un subconjunto LI del espacio de funciones \mathbb{R} en \mathbb{R} .
- f) $\{e^{\lambda_1 x}, e^{\lambda_2 x}, e^{\lambda_3 x}\}$ es un subconjunto LI del espacio de funciones de \mathbb{R} en \mathbb{R} , si λ_1 , λ_2 y λ_3 son todos distintos.

Solución:

- a) Falso. Por ejemplo, si $W_1 = \langle e_1, e_2, e_3, e_4, e_5 \rangle$ y $W_2 = \langle e_4, e_5, e_6, e_7, e_8 \rangle$, entonces $W_1 \cap W_2 = \langle e_4, e_5 \rangle$. En este ejemplo dim $W_1 = \dim W_2 = 5$ y dim $W_1 \cap W_2 = 2$.
 - b) Verdadero. Sean

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{bmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{bmatrix}$$

matrices que son base del subespacio de dimensión 2. Si c=0, entonces A es triangular superior. Si c'=0, entonces B es triangular superior. Si $c\neq 0$ y $c'\neq 0$, entonces $\frac{1}{c}A-\frac{1}{c'}B$ es cero en fila 2 y columna 1 y por lo tanto es triangular superior y no nula (pues A y B son LI). Es decir en cualquier caso encontramos una matriz no nula y triangular superior.

c) Verdadero. Seaan $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{K}$ tales que $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 w = 0$. Ahora bien,

$$0 = A(\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 w) = \lambda_1 A v_1 + \lambda_2 A v_2 + \lambda_3 A w = \lambda_3 A w.$$

Como $Aw \neq 0$, entonces $\lambda_3 = 0$. Por lo tanto, $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 = 0$. Como $\{v_1, v_2\}$ es LI, entonces $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$. Es decir, $\{v_1, v_2, w\}$ es LI.

d) Verdadero. Supongamos que

$$a + b\operatorname{sen}(x) + c\operatorname{cos}(x) = 0.$$

Evaluando en x=0 obtenemos a+c=0. Evaluando en $x=\pi$ obtenemos a-c=0. Sumando ambas ecuaciones obtenemos a=0. Luego c=0 y por lo tanto b=0. Es decir, $\{1, \text{sen}(x), \cos(x)\}$ es LI.

e) Falso. Por ejemplo, $\cos^2(x) = 1 - \sin^2(x)$, luego $\cos^2(x)$ es combinación lineal de 1 y $\sin^2(x)$.

f) Verdadero. Supongamos que

$$ae^{\lambda_1 x} + be^{\lambda_2 x} + ce^{\lambda_3 x} = 0. \tag{6.1}$$

Si derivamos la ecuación (6.1) obtenemos

$$a\lambda_1 e^{\lambda_1 x} + b\lambda_2 e^{\lambda_2 x} + c\lambda_3 e^{\lambda_3 x} = 0. ag{6.2}$$

Derivemos nuevamente:

$$a\lambda_1^2 e^{\lambda_1 x} + b\lambda_2^2 e^{\lambda_2 x} + c\lambda_3^2 e^{\lambda_3 x} = 0. {(6.3)}$$

Especializando (6.1), (6.2) y (6.3) en x = 0 obtenemos

$$a+b+c=0,$$

$$a\lambda_1 + b\lambda_2 + c\lambda_3 = 0$$
,

$$a\lambda_1^2 + b\lambda_2^2 + c\lambda_3^2 = 0.$$

Es decir, el sistema

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \lambda_3 \\ \lambda_1^2 & \lambda_2^2 & \lambda_3^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Observar que la matriz de la izquierda es similar a la matriz de Vandermonde y es fácil probar que tiene el mismo determinante, es decir $(\lambda_3 - \lambda_2)(\lambda_3 - \lambda_1)(\lambda_2 - \lambda_1)$ (ver práctico 4, ejercicio (9)). Como los λ_i son distintos, entonces el determinante es distinto de cero y por lo tanto la única solución del sistema es a = b = c = 0. Es decir, $\{e^{\lambda_1 x}, e^{\lambda_2 x}, e^{\lambda_3 x}\}$ es LI.