

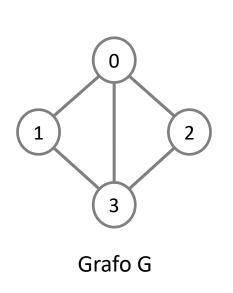
Estruturas de Dados Avançadas- INF1010

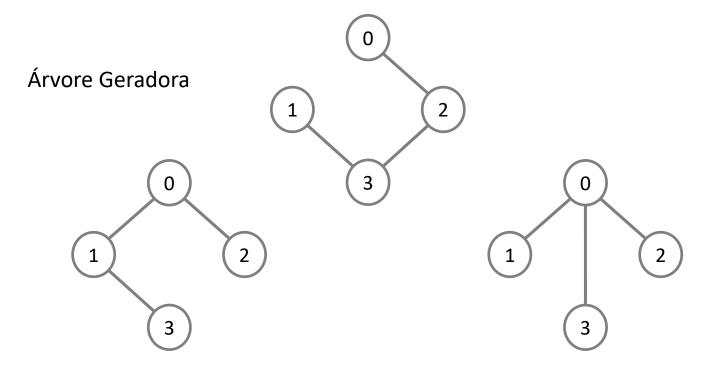
Árvore Geradora Mínima (Algoritmo de Kruskal)



Árvore Geradora (Spanning Tree)

 A árvore geradora é um subgrafo acíclico de um grafo conectado, que contem todos os vértices, com caminhos entre quaisquer dois vértices (subconjunto de arestas)





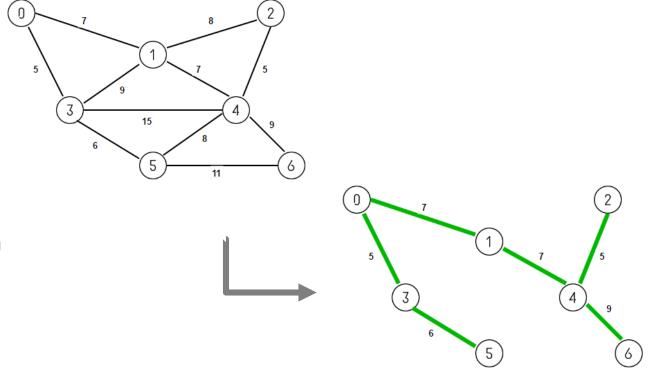
Árvore Geradora Mínima (Minimum Spanning Tree)

 Dado um grafo ponderado G = (V,E,p), uma árvore geradora de custo mínimo é uma árvore geradora de G tal que a soma dos pesos das arestas é mínima, dentre todas as árvores geradoras de G.

Diversas aplicações:

estradas, circuitos eletrônicos, redes de computadores, controle de processos, ...

Algoritmos: Kruskal, Prim ou Borůvka os três algoritmos adotam um método "guloso" construção da solução em etapas/passos, com a seleção de um item em cada passo



Entrada:

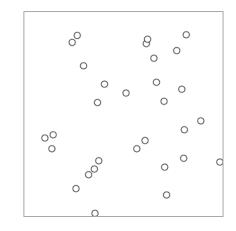
— um grafo ponderado G = (V,E,p)

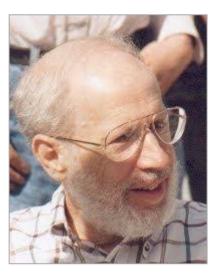
• Saída:

árvore geradora de custo mínimo

Algoritmo:

- 1. Considere cada nó em V como uma árvore separada (formando uma "floresta")
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a.
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados.





Joseph Bernard Kruskal, Jr

```
Algoritmo Kruskal(G):

A := ∅

para cada v ∈ G.V faça:

MAKE-SET(v)

para cada (u, v) em G.E ordenado pelo custo(u, v), faça

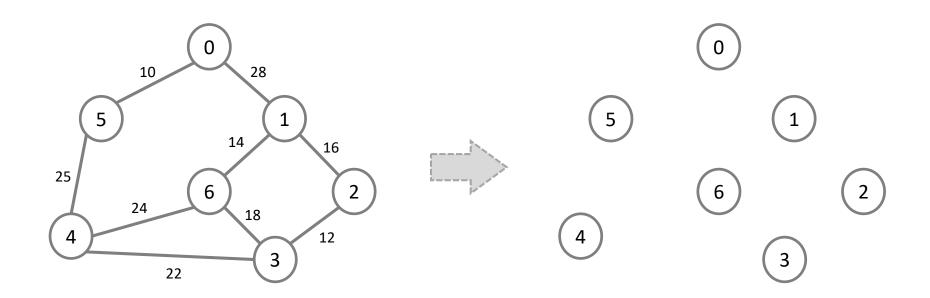
Se FIND-SET(u) ≠ FIND-SET(v) então

A := A U {(u, v)}

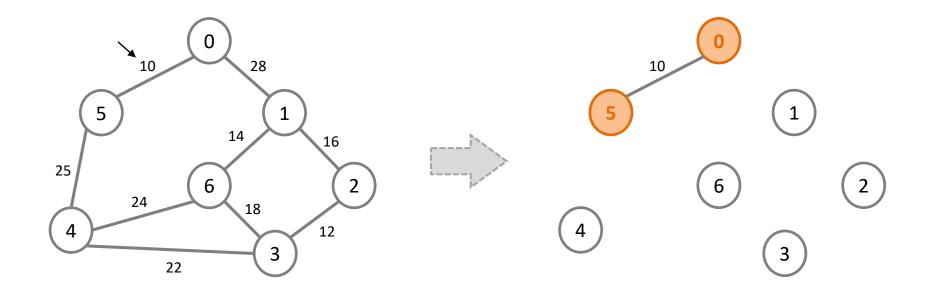
UNION(FIND-SET(u), FIND-SET(v))

retorna A
```

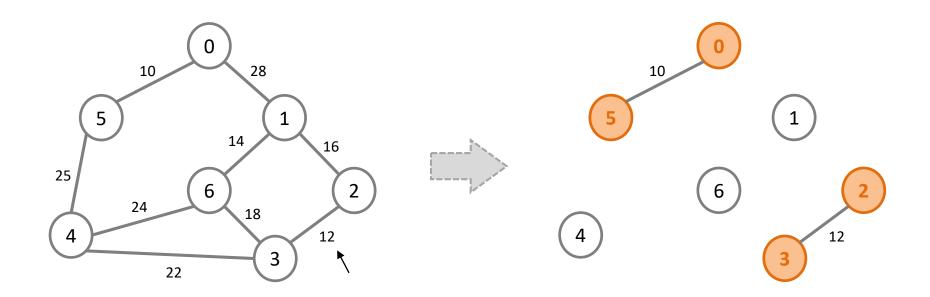
 1. Considere cada nó como uma árvore separada (formando uma floresta – Make-Set)



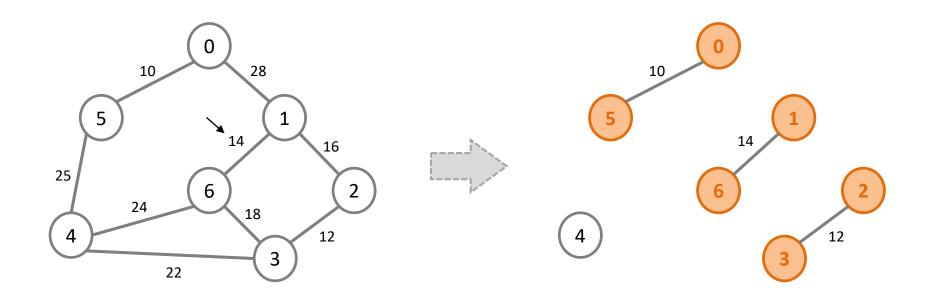
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



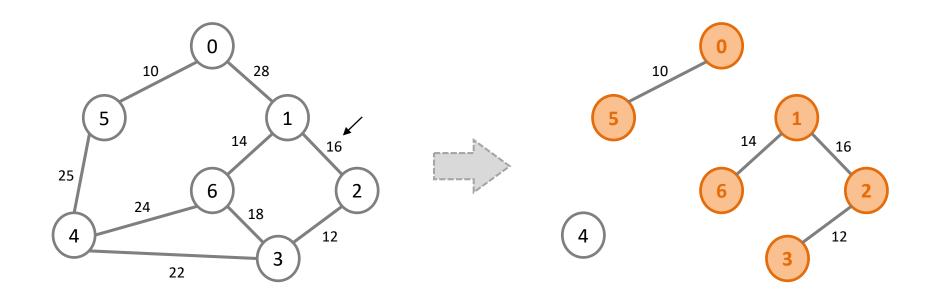
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



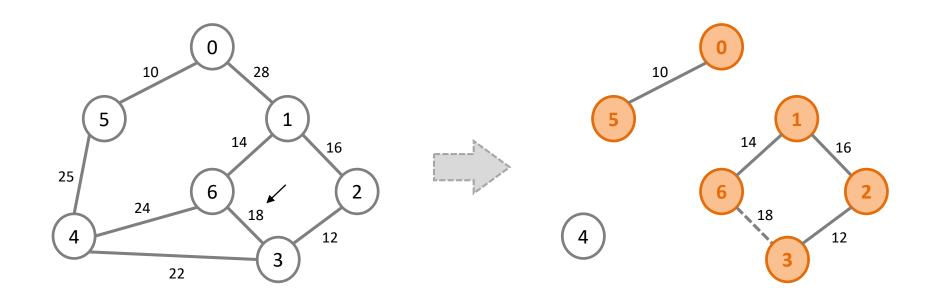
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



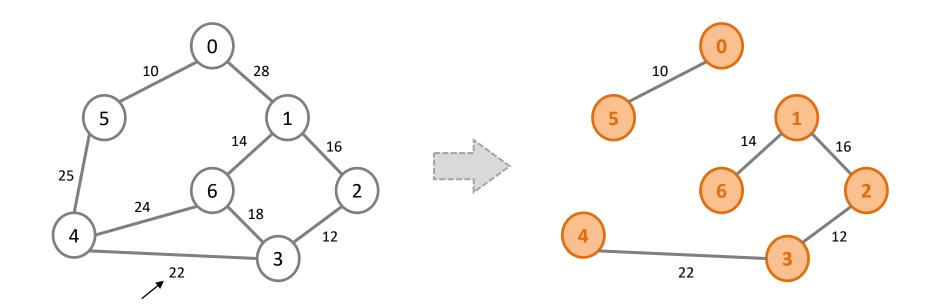
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



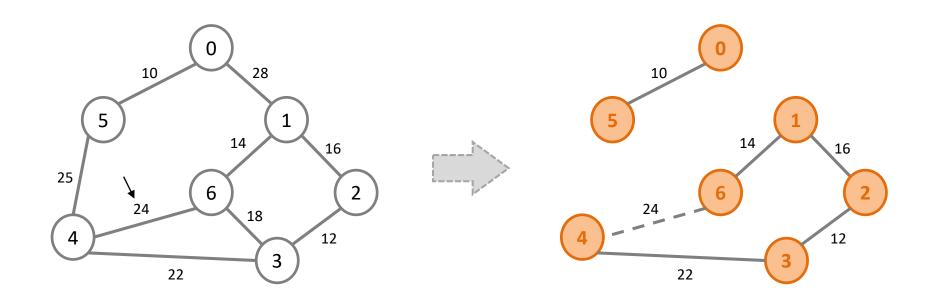
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



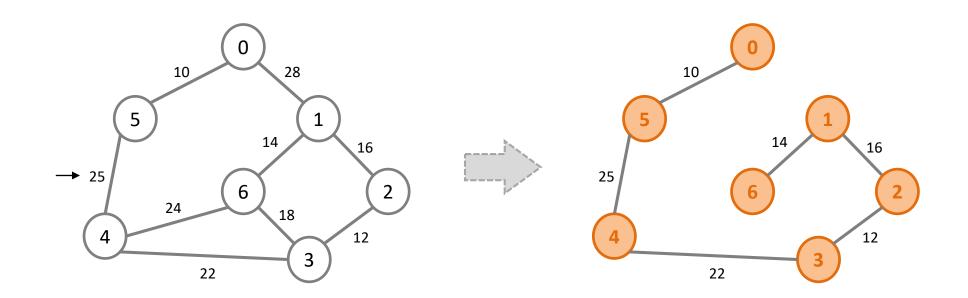
- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados



- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós etarem conectados



- 2. Examine a aresta de menor custo. Se ela unir duas árvores na floresta, inclua-a
- 3. Repita o passo 2 até todos os nós estarem conectados





Estruturas de Dados Avançadas- INF1010

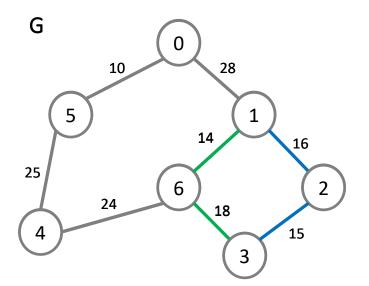
Caminho mais curto (Algoritmo de Dijkstra)





Introdução

- O problema do caminho mais curto (ou caminho mínimo) procura minimizar o custo de um percurso entre dois vértices
 - O custo do percurso é a soma dos pesos de cada aresta percorrida.
 - Calcula-se o caminho entre nós *i* (origem) e *j* (destino) com menor peso total.



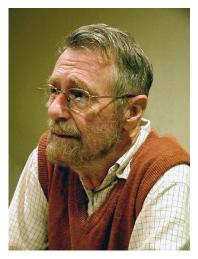
Aplicações:

peso \rightarrow custo, tempo, ...

- roteamento em redes
- deslocamento de caminhões
- desenho de chips
- roteamento de mensagens em telecomunicações
- jogos
- ...

• Entradas:

- Um grafo ponderado G = (V,E,p)
- Um vértice V do grafo



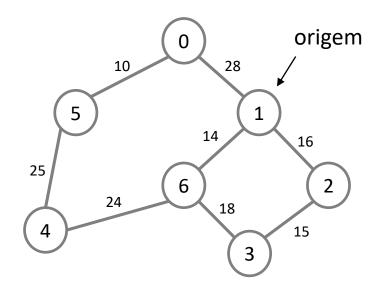
Edsger W. Dijkstra

Saída:

• Menor caminho entre V e cada um dos nós do grafo

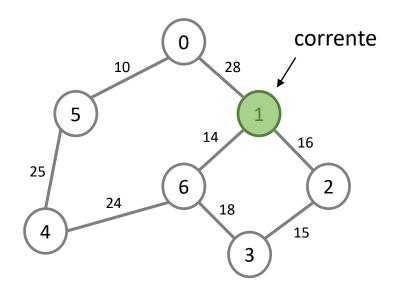
• Ideia básica:

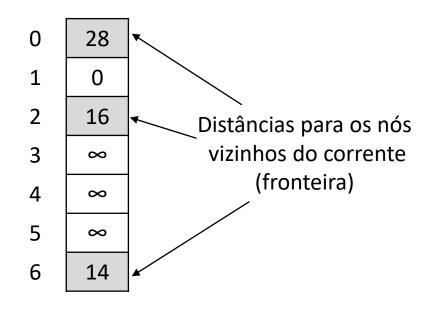
 construir os caminhos mínimos na ordem crescente de distâncias dos vértices ao vértice "origem" (i.e., começando pelos nós mais "próximos")



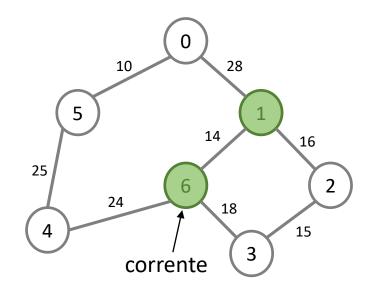
	_
0	8
1	0
2	8
3	8
4	8
5	8
6	∞

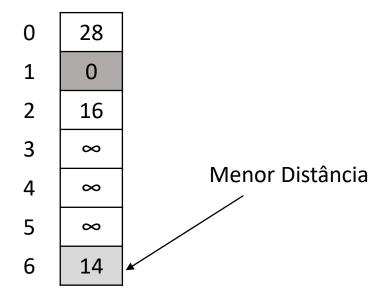
- 1. Defina o nó de origem
- 2. Atribua a todos os nós um valor de distância ao nó de origem: valor zero ao nó de origem, e infinito para todos os outros nós.



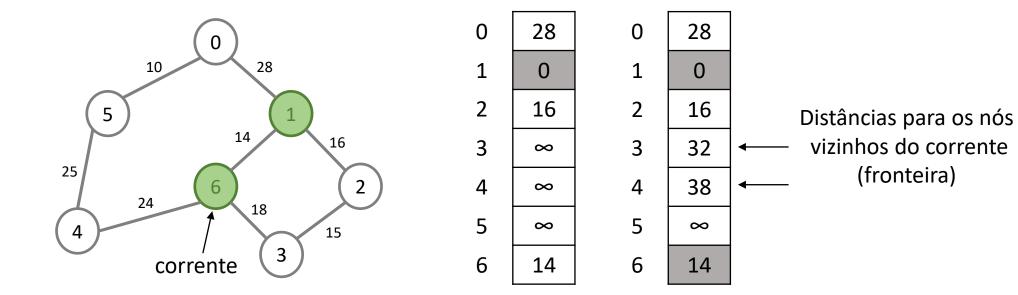


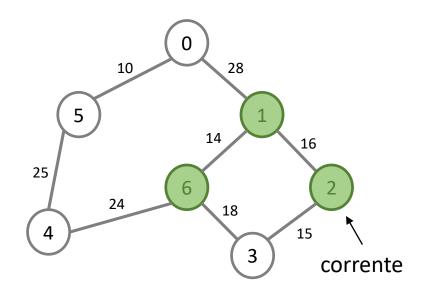
- 3. Marque todos os demais nós como **não visitados** e o nó origem como corrente.
- 4. Considere a distância de todos os nós vizinhos não visitados ao nó corrente e calcule uma distância deles ao nó origem através do nó corrente.

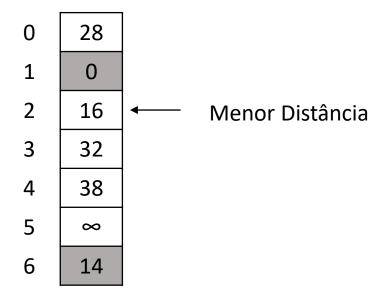


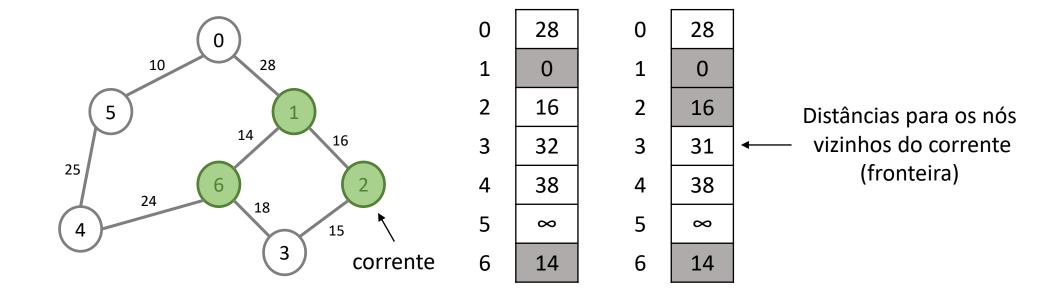


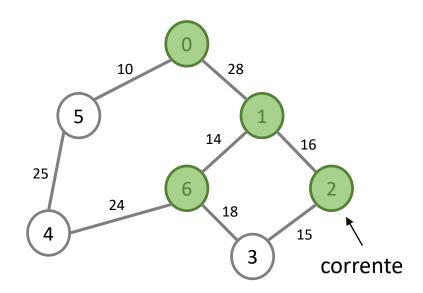
5. Ao terminar de considerar todos os vizinhos do nó atual A, marque-o como visitado. Um nó visitado não será mais verificado; sua distância registrada agora é final e mínima.

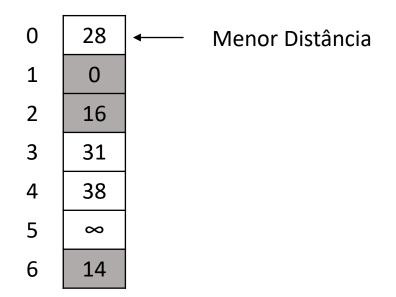


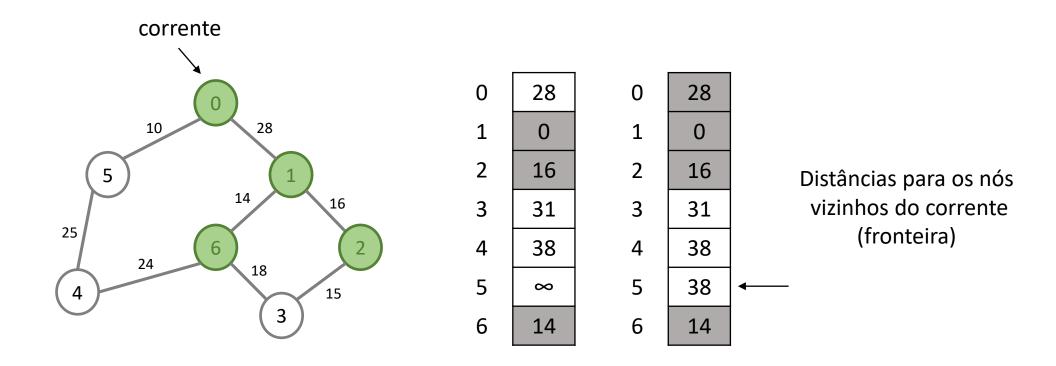


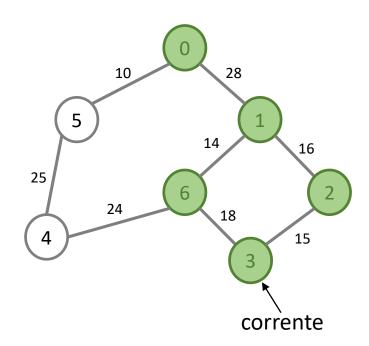




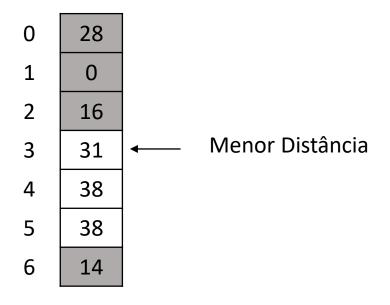


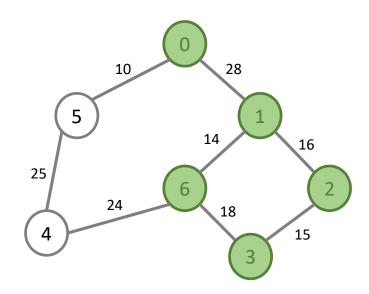


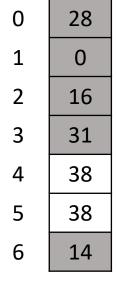




não tem vizinhos não visitados!





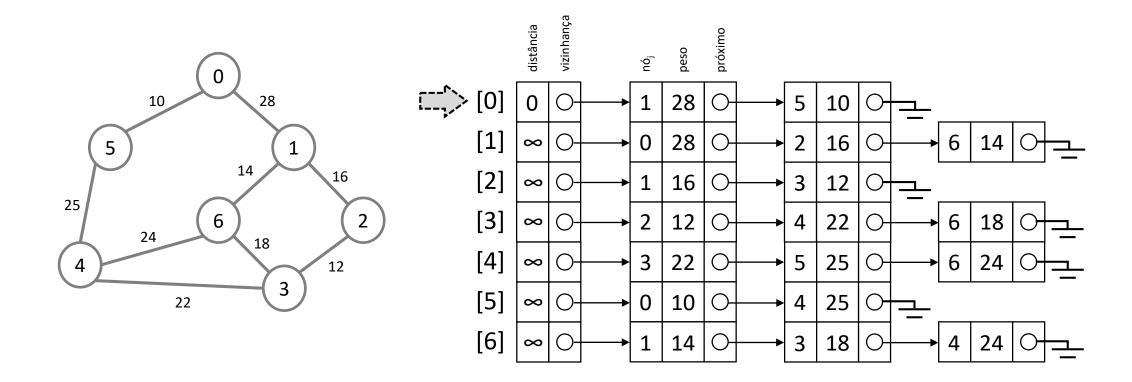


não há caminhos mais curtos para encontrar

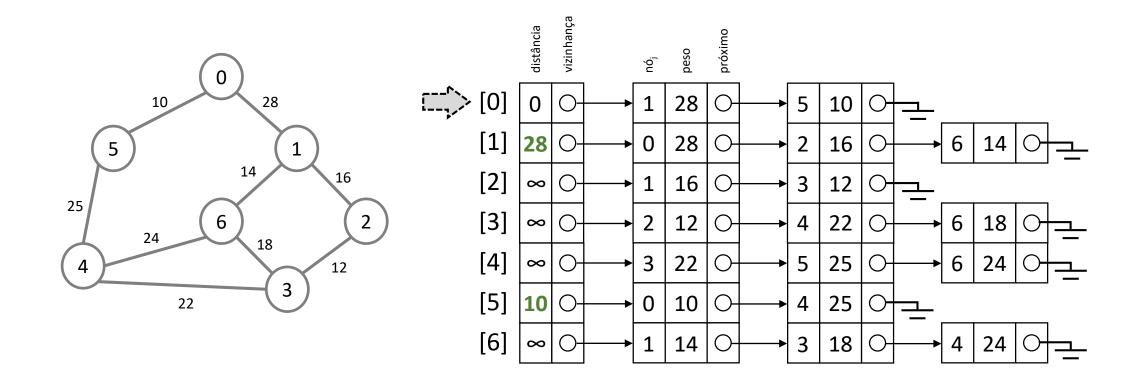
- 1. Defina o nó de origem
- 2. Atribua a todos os nós um valor de distância ao nó de origem: valor zero ao nó de origem, e *infinito* para todos os outros nós.
- 3. Marque todos os demais nós como não visitados e o nó origem como corrente (A).
- 4. Considere a distância de todos os nós vizinhos não visitados ao nó corrente e calcule uma distância deles ao nó origem através do nó corrente.
 - Por exemplo, se o nó atual A tiver distância 6 e houver uma aresta de peso 2 conectando-o com um outro nó B, a distância de B através de A será 8.
 - Se essa distância for menor do que a distância registrada anteriormente (infinito, na primeira rodada; zero para o nó de origem), sobrescreva a distância de B.
- 5. Ao terminar de considerar todos os vizinhos do nó atual A, marque-o como visitado. Um nó visitado não será mais verificado; sua distância registrada agora é final e mínima.
- 6. Se todos os nós tiverem sido visitados, termine. Caso contrário, marque o nó não visitado com a menor distância (ao nó de origem) como o próximo "nó corrente", e repita a partir do passo 4.

Ao final, tem-se a menor distância entre o nó de origem e cada um dos nós do grafo.

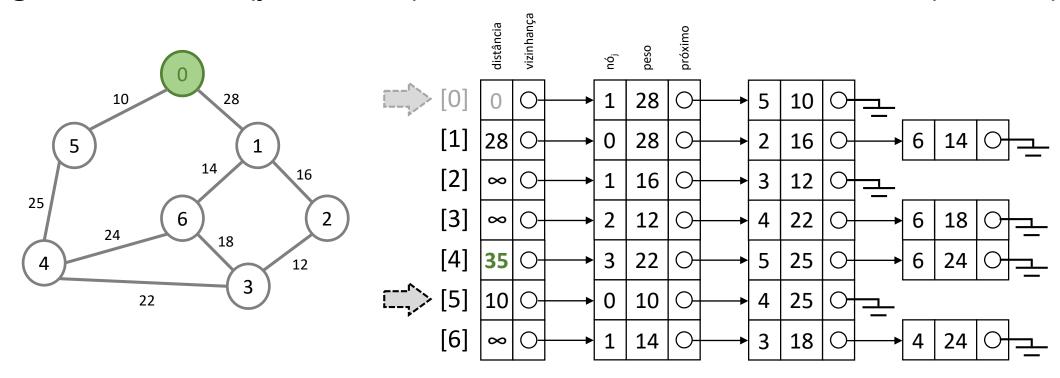
• Vértice Inicial: 0



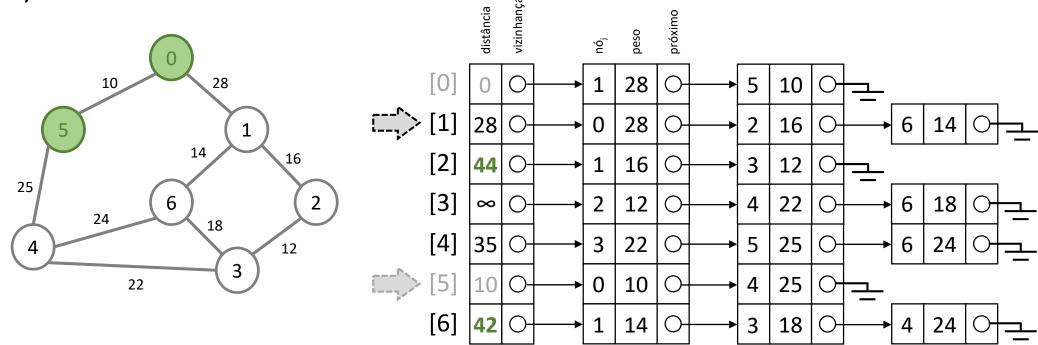
• Modifica distâncias dos vértices 1 e 5



- Marca o vértice 0 como visitado
- Seleciona o vértice 5 (vértice não visitado de menor distância)
- Ignora vértice 0 (já visitado) e modifica distância do vértice 4 (10 + 25)

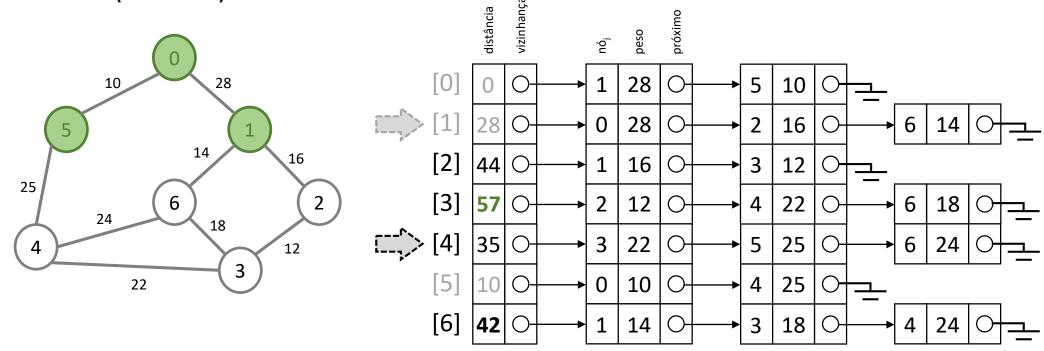


- Marca o vértice 5 como visitado
- Seleciona o vértice 1 (vértice não visitado de menor distância)
- Ignora vértice 0 (já visitado) e modifica distância do vértice 2 (28 + 16) e 6 (28 + 14)

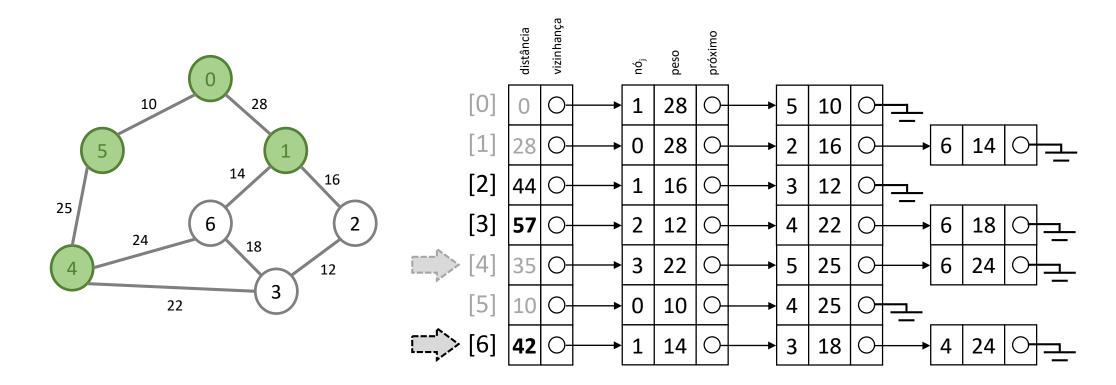


- Marca o vértice 1 como visitado
- Seleciona o vértice 4 (vértice não visitado de menor distância)

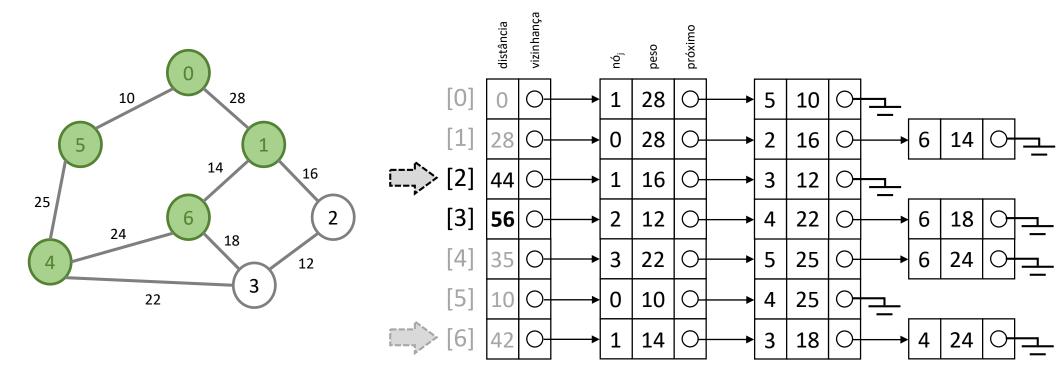
 Modifica distância do vértice 3 (35 + 22); ignora vértice 5; mantém a distância do vértice 6 (35 + 24)



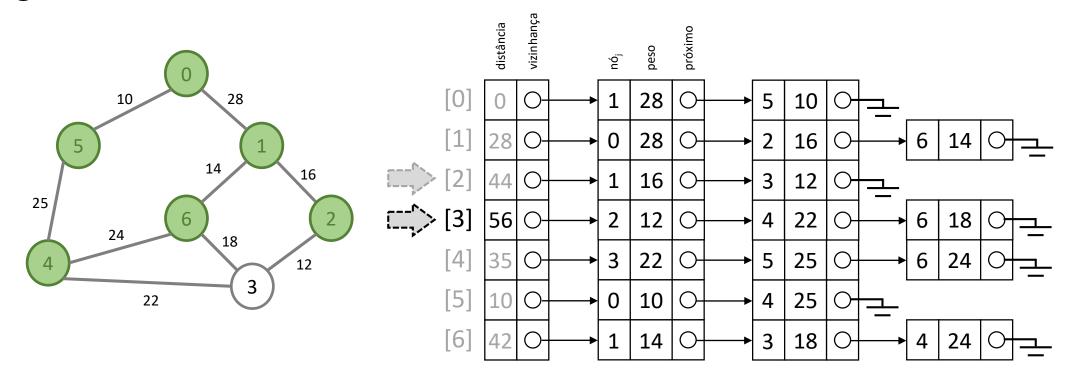
- Marca o vértice 4 como visitado
- Seleciona o vértice 6 (vértice não visitado de menor distância)
- Ignora vértice 1; mantém distância do vértice 3 (42 + 18); ignora vértice 4



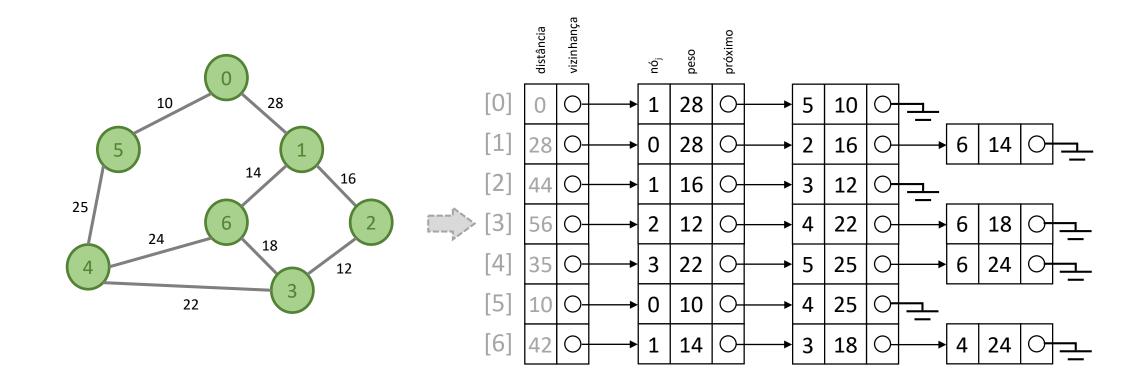
- Marca o vértice 6 como visitado
- Seleciona o vértice 2 (vértice não visitado de menor distância)
- ignora vértice 1; modifica distância do vértice 3 (44 + 12)



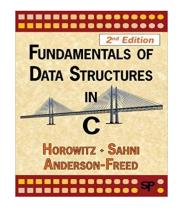
- Marca o vértice 2 como visitado
- seleciona o vértice 3 (vértice não visitado de menor distância)
- Ignora vértices 2, 4 e 6



- Marca o vértice 3 como visitado
- Não há mais vértices não visitados FIM!



Leitura Complementar



- Celes, W., Cerqueira, R., Rangel, J.L., Introdução a Estruturas de Dados Uma introdução com técnicas de programação em C, Ed. Campus, 2004
 - Capítulo 22 Grafos; 22.5 Caminho mínimo



- Capítulo 6: Graphs; 6.4 Shortest Paths and Transitive Closure
- Kruse, R.; Tondo, C.; Leung, B.; Mogalla, S.; Data Structures and Program Design in C, 2nd edition. Pearson, 1996.
 - Capítulo 11: Graphs; 11.5 Djkistra's Algorith: Shortest Paths
- ROCHA, A.; Estruturas De Dados E Algoritmos Em C, 3ª Edição, Ed. FCA, 2014
 - Capítulo 10: Grafos; 10.9.2 Caminho Mais Curto; 10.9.3 Todos os Pares de Caminhos mais Curtos

