



Politechnika Wrocławska

Wydział Matematyki

Kierunek studiów: Matematyka

Specjalność: Matematyka teoretyczna

Praca dyplomowa – licencjacka

## TYTUŁ PRACY DYPLOMOWEJ

Imię i nazwisko dyplomanta

słowa kluczowe:  
tutaj podajemy najważniejsze słowa kluczowe (łącznie nie powinny być dłuższe niż 150 znaków).

krótkie streszczenie:

Tutaj piszemy krótkie streszczenie pracy (nie powinno być dłuższe niż 530 znaków).

Opiekun pracy dyplomowej	dr inż. Dawid Huczek	.....	.....
	Tytuł/stopień naukowy/imię i nazwisko	ocena	podpis

*Do celów archiwalnych pracę dyplomową zakwalifikowano do:\**

*a) kategorii A (akta wieczyste)*

*b) kategorii BE 50 (po 50 latach podlegające ekspertyzie)*

*\* niepotrzebne skreślić*

pieczętka wydziałowa

Wrocław, rok 2019





Wrocław University  
of Science and Technology

Faculty of Pure and Applied Mathematics

Field of study: Mathematics

Specialty: Theoretical Mathematics

Bachelor's Thesis

## TYTUŁ PRACY DYPLOMOWEJ W JĘZYKU ANGIELSKIM

Imię i nazwisko dyplomanta

keywords:

tutaj podajemy najważniejsze słowa kluczowe w języku angielskim (łącznie nie powinny być dłuższe niż 150 znaków)

short summary:

Tutaj piszemy krótkie streszczenie pracy w języku angielskim (nie powinno być dłuższe niż 530 znaków).

Supervisor	dr inż. Dawid Huczek	.....	.....
	Title/degree/name and surname	grade	signature

*For the purposes of archival thesis qualified to:\**

*a) category A (perpetual files)*

*b) category BE 50 (subject to expertise after 50 years)*

*\* delete as appropriate*

stamp of the faculty

Wrocław, 2019



# Spis treści

<b>Wstęp</b>	<b>3</b>
0.1 Motywacje . . . . .	3
0.2 Historia badań nad układami dynamicznymi . . . . .	3
0.2.1 Od starożytności do Newtona . . . . .	3
0.2.2 Problem stabilności układu słonecznego . . . . .	3
0.2.3 Lorenz i jego atraktor . . . . .	3
0.2.4 Mandelbrodt i fraktale . . . . .	3
0.2.5 Chaos . . . . .	3
<b>1 Wprowadzenie</b>	<b>5</b>
1.1 Definicje . . . . .	5
1.1.1 Definicje i fakty ogólne . . . . .	6
1.1.2 Definicje dotyczące zwartych przestrzeni metrycznych . . . . .	6
1.1.3 Fakty ogólne, dotyczące zwartych przestrzeni metrycznych . . . . .	9
1.1.4 Definicje dotyczące układów dynamicznych . . . . .	10
1.1.5 Entropia topologiczna . . . . .	10
1.1.6 Chaos . . . . .	11
1.1.7 Odwzorowania trójkątne . . . . .	13
1.1.8 Definicje utworzone na potrzeby dowodu twierdzenia o rozszerzaniu	13
1.2 Lematy . . . . .	13
<b>2 Twierdzenie o rozszerzaniu odwzorowań chaotycznych w sensie Deva-</b>	
<b>neya</b>	<b>17</b>
<b>Podsumowanie</b>	<b>21</b>
<b>Dodatek</b>	<b>23</b>
<b>Bibliografia</b>	<b>24</b>



# Wstęp

## 0.1 Motywacje

Studia matematyczne podjąłem w dość późnym wieku, już po ukończeniu innych kierunków. Od zawsze jednak matematyka pociągała mnie jako klucz do zrozumienia pozostałych dziedzin, jako narzędzie pozwalające dostrzec lepiej i głębiej urodę przyrody. Wykorzystując matematykę, możemy uchwycić reguły, wzorce i schematy które opisują niewyobrażalną złożoność świata w którym żyjemy. Matematykę postrzegam jako klamrę spinającą wszystkie dziedziny intelektualnej działalności człowieka, poczynsz od fizyki, poprzez chemię, biologię, aż po psychologię czy nauki społeczne. Decyzję o rozpoczęciu studiów matematycznych podjąłem w lecie siedząc nad rzeką i przyglądając się hipnotyzującym zawirowaniom na powierzchni wody płynącej w rzece Odrze przepływającej przez Wrocław, oraz leniwemu ruchowi fraktalnych kształtów chmur na błękitnym niebie. Byłem wówczas absolwentem wyższej uczelni, w którym wciąż żyło pragnienie poznawania głębiej wszystkich tych pięknych zjawisk, które nas otaczają. Byłem również świeżo po lekturze inspirującej popularnonaukowej książki Jamesa Gleicka zatytułowanej „Chaos” [5]...

## 0.2 Historia badań nad układami dynamicznymi

### 0.2.1 Od starożytności do Newtona

### 0.2.2 Problem stabilności układu słonecznego

### 0.2.3 Lorenz i jego atraktor

### 0.2.4 Mandelbrodt i fraktale

### 0.2.5 Chaos

Li-Yorke, Von Neumann, Birkhoff, Smale, Szarkowski, Devaney





# Rozdział 1

## Wprowadzenie

### 1.1 Definicje

1. ciąg
2. podciąg TODO: Dopisać do sekcji definicji definicję punktu skupienia ciągu.
3. ciąg Cauchy'ego (pojawia się w definicji zupełności, TODO ma być tutaj czy w faktach ogólnych dotyczących zwartych przestrzeni metrycznych?)
4. topologia zbieżności jednostajnej (pojawia się w definicji metryki na przestrzeni odwzorowań trojkatnych)
5. zbiór domknięty w przestrzeni metrycznej
6. zbiór nigdziegęsty
7. ośrodkowość
8. baza topologii w przestrzeni zwartej (kule o środkach w środku i promieniach wymiernych - potrzebne w dowodzie ogólnym patrz TODO na czerwono)
9. punkt izolowany w przestrzeni metrycznej
10. Ciągłość funkcji na przestrzeni metrycznej
11. (zbiór  $C(X)$ )
12. iteracja odwzorowania
13. orbita okresowa
14. niezmienniczość zbioru ze względu na odwzorowanie
15. topologiczna tranzytywność
16. entropia topologiczna Adler
17. entropia topologiczna Bowen
18. entropia topologiczna - dowód równoważności (książka Misiurewicz combinatorial dynamics and entropy in dimension one oraz książka Ruelle rozdział 4)

19. wrażliwość na warunki początkowe
20. RODZAJE CHAOSU (Devaney, Li Yorke)
21. napisać ze chaotyczność odwzorowania rozumieniem przez chaotyczność odpowiedniego układu dynamicznego
22. zbiór rezydualny
23. separable, second category (czyli 1 i 2 kategoria Baire'a)
24. twierdzenie Baire'a dla przestrzeni metrycznych zupełnych napisać
25.  $\epsilon$ -delta
26. odwzorowania trójkątne, zbiór  $C_\Delta(X \times I)$

### 1.1.1 Definicje i fakty ogólne

**Definicja 1.1** (Ciąg). Ciąg  $(x_n)_{n=1}^\infty$  jest to funkcja określona na zbiorze liczb naturalnych. Wartości tej funkcji dla kolejnych liczb naturalnych nazywamy wyrazami ciągu i oznaczamy:  $x_1, x_2, \dots$ . Niekiedy ciąg oznaczamy skrótowo przez  $(x_n)$ . W pracy rozważać będziemy ciągi w przestrzeniach metrycznych, czyli funkcje postaci  $x : \mathbb{N} \rightarrow X$ , gdzie  $X$  jest rozważaną przestrzenią metryczną

**Definicja 1.2** (Podciąg).

**Definicja 1.3** (Granica ciągu).

**Definicja 1.4** (Punkt skupienia ciągu).

**Definicja 1.5** (Ciąg Cauchy'ego). Ciągiem Cauchyego w przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$  nazywamy ciąg  $(x_n)$  spełniający warunek:

$$\forall \epsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} \forall n, m > N \rho(x_n, x_m) < \epsilon.$$

### 1.1.2 Definicje dotyczące zwartych przestrzeni metrycznych

**Definicja 1.6** (Metryka). Metryką na zbiorze  $X$  nazywamy funkcję  $\rho : X \times X \rightarrow \mathbb{R}_+ \cup \{0\}$  spełniającą następujące warunki:

1.  $\forall x, y \in X : \rho(x, y) = 0 \iff x = y$ ,
2.  $\forall x, y \in X : \rho(x, y) = \rho(y, x)$ ,
3.  $\forall x, y, z \in X : \rho(x, y) \leq \rho(x, z) + \rho(z, y)$ .

Warunek 3 nazywany jest zwykle nierównością trójkąta.

**Definicja 1.7** (Przestrzeń metryczna). Przestrzenią metryczną nazywamy parę  $(X, \rho)$ , gdzie  $X$  jest zbiorem a  $\rho$  zdefiniowaną na nim metryką. Czasami, tam gdzie nie będzie prowadziło to do nieporozumień, przestrzeń metryczną  $(X, \rho)$  będziemy oznaczać przez samo  $X$ .

**Definicja 1.8** (Kula otwarta). Kulą otwartą w przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$  nazywamy zbiór:  $K(s, r) = \{x \in X : \rho(s, x) < r\}$ . Punkt  $s$  nazywamy wówczas środkiem kuli  $K$ , a  $r \in \mathbb{R}_+ \cup \{0\}$  jej promieniem.

**Definicja 1.9** (Zbiór otwarty). Zbiór  $A$  w przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$  nazywamy otwartym wtedy i tylko wtedy gdy, dla każdego  $a \in A$  istnieje kula otwarta o środku w  $a$ , zawierająca się w  $A$ .

**Lemat 1.10** (Kula otwarta w przestrzeni metrycznej jest zbiorem otwartym). *W przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$ , każda kula otwarta jest zbiorem otwartym.*

*Dowód.* Niech  $(X, \rho)$  będzie przestrzenią metryczną. Weźmy dowolną kulę otwartą  $K = K(s, r) \subseteq X$ . Weźmy teraz dowolny punkt  $k \in K$ . Wiemy, że  $\rho(s, k) < r$ , czyli  $r - \rho(s, k) = \epsilon > 0$ . Zatem, jeżeli weźmiemy  $r_k = \frac{\epsilon}{2}$  to  $K_2 = K(k, r_k) \subset K$ , ponieważ

$$\begin{aligned} \forall a \in K_2 \\ \rho(s, a) &\leq \rho(s, k) + \rho(k, a) \leq \rho(s, k) + r_k \\ &= \rho(s, k) + \frac{\epsilon}{2} = \rho(s, k) + \frac{r}{2} - \frac{\rho(s, k)}{2} \\ &= \frac{\rho(s, k)}{2} + \frac{r}{2} < r, \end{aligned} \tag{1.1}$$

czyli  $\forall a \in K_2 \ a \in K$ . Z dowolności  $k$  otrzymujemy, że kula  $K$  jest otwarta a z dowolności wyboru kuli  $K$  otrzymujemy tezę.  $\square$

**Definicja 1.11** (Otoczenie punktu). W przestrzeni metrycznej  $X$  zbiór  $V \subseteq X$  nazywamy otoczeniem punktu  $x$ , jeżeli istnieje zbiór otwarty  $U \subseteq X$  taki, że  $x \in U \subseteq V$ .

**Definicja 1.12** (Sąsiedztwo punktu). Sąsiedztwem punktu  $x \in X$  nazywamy każdy zbiór  $V_x = V \setminus \{x\}$ , gdzie  $V$  jest pewnym otoczeniem punktu  $x$ .

**Definicja 1.13** (Wnętrze zbioru). W przestrzeni metrycznej, wnętrzem zbioru  $A$  nazywamy zbiór wszystkich punktów, które należą do  $A$  wraz z pewnym swoim otoczeniem.

**Definicja 1.14** (Domknięcie zbioru). Domknięciem zbioru  $A \subset X$  nazywamy zbiór  $\{x \in X : \forall_{r>0} K(x, r) \cap A \neq \emptyset\}$ . Domknięcie zbioru  $A$  oznaczamy przez  $\bar{A}$  lub  $\text{Cl}(A)$ .

**Definicja 1.15** (Zbiór domknięty). Zbiór  $A$  jest domknięty gdy  $A = \text{Cl}(A)$ .

**Definicja 1.16** (Zbiór gęsty). Dla danej przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$ . Zbiór  $A \subset X$  nazwiemy gęstym, gdy  $\forall_{x \in X} \forall_{\epsilon > 0} \exists_{a \in A} : \rho(x, a) < \epsilon$ .

**Definicja 1.17** (Zbiór nigdziegęsty). Dla danej przestrzeni metrycznej  $(X, \rho)$ . Zbiór  $A \subset X$  nazwiemy nigdziegęstym, gdy wnętrze domknięcia tego zbioru jest puste.

**Definicja 1.18** (Pokrycie otwarte). [6, s. 195] Pokryciem otwartym przestrzeni metrycznej  $X$  nazywamy rodzinę zbiorów otwartych  $(U_i)_{i \in I}$  taką, że  $X = \bigcup_{i \in I} U_i$ .

**Definicja 1.19** (Przestrzeń metryczna zwarta, definicja pokrywowa). [6, s. 196] **TODO:** Nieznacznie zmieniliśmy definicję względem tej która pojawia się u Ruelle (tam była mowa o topologii indukowanej na  $Y$ , a my zastąpiliśmy to po prostu przez podprzestrzeń  $(Y, \rho)$ ) czy w takim razie usunąć cytowanie? Przestrzeń metryczną  $(X, \rho)$  nazywamy zwartą jeżeli każde pokrycie otwarte  $(U_i)_{i \in I}$  tej przestrzeni zawiera podpokrycie skończone, to znaczy istnieje skończony zbiór indeksów  $J \subset I$  taki, że  $X = \bigcup_{i \in J} U_i$ . Podzbiór  $Y \subset X$  jest zwarty jeżeli  $(Y, \rho)$  jest przestrzenią zwartą.

**Twierdzenie 1.20** (Ciągowa charakteryzacja zwartości przestrzeni metrycznej). *Przestrzeń metryczna  $(X, \rho)$  jest zwarta wtedy i tylko wtedy, gdy z każdego ciągu  $(x_n) \subset X$  można wybrać podciąg zbieżny.*

*Dowód. TODO: przyjrzec sie temu dowodowi czy pasuje teraz do sformulowania twierdzenia oraz sprobować poprawić dowód implikacji w lewa strone (problem z tym ze rodzina tylko przeliczalna a nie uwzględniamy nieprzeliczalnych) ( $\Rightarrow$ )* Załóżmy, że z dowolnego pokrycia  $X$  zbiorami otwartymi możemy wybrać podpokrycie skończone. Weźmy dowolny ciąg  $(x_n) \in X$ . Pokażę, że ten ciąg ma punkt skupienia w  $X$ . Załóżmy, że ciąg  $(x_n)$  nie ma punktu skupienia w  $X$ , to znaczy  $\forall_{x \in X} x$  nie jest punktem skupienia  $x_n$ , czyli  $\forall_{x \in X} \exists_{\epsilon > 0} K(x, \epsilon) \setminus \{x\} \cap \{x_n\}_{n=1}^\infty = \emptyset$ . Utwórzmy pokrycie  $X$  w następujący sposób:

$$\mathcal{A} = \bigcup_{x \in X} K(x, \epsilon_x),$$

gdzie  $\epsilon_x > 0$  jest liczbą spełniającą warunek  $K(x, \epsilon_x) \setminus \{x\} \cap \{x_n\}_{n=1}^\infty = \emptyset$ . Oczywiście rodzina  $\mathcal{A}$  jest pokryciem otwartym przestrzeni  $X$ . Zgodnie z założeniem, z pokrycia  $\mathcal{A}$  możemy wybrać podpokrycie skończone. Każdy zbiór  $A \in \mathcal{A}$  zawiera najwyżej jeden element ciągu  $(x_n)$ . Skończenie wiele zbiorów zawierających po co najwyżej jednym elemencie ciągu prowadzi do wniosku, że przestrzeń  $X$  zawiera skończenie wiele elementów nieskończonego ciągu co stanowi sprzeczność.

Oznaczmy przez  $g$  punkt skupienia ciągu  $(x_n)$ . Oznaczmy przez  $y_1$  pierwszy element ciągu  $(x_n)$  różny od  $g$ . przez  $y_2$  pierwszy element ciągu  $(x_n)$  różny od  $g$  i taki, że  $y_2 \in K(g, \frac{d}{2})$ , gdzie  $d = \rho(y_1, g)$ . Następnie niech  $y_n$  będzie pierwszym elementem ciągu  $(x_n)$  różnym od  $g$  i spełniającym warunek  $y_n \in K(g, \frac{d_{n-1}}{2})$ , gdzie  $d_{n-1} = \rho(y_{n-1}, g)$ . Powstały w ten sposób podciąg  $(y_n) \subset (x_n)$  jest zbieżny do  $g \in X$ . W przypadku gdyby na którymś etapie powyższej konstrukcji nie można było wskazać kolejnego elementu różnego od  $g$ , znaczyłoby to, że od pewnego miejsca ciąg  $(x_n)$  jest stale równy  $g$ , a więc zbieżny.

( $\Leftarrow$ ) Złożmy, że  $X$  spełnia definicję pokryciową. Dowód przez kontrapozycję (TODO: Opisać na czym polega kontrapozycja w logice czy to zbyt elementarne na poziom pracy licencjackiej?). Pokażemy, że jeżeli istnieje pokrycie  $X$ , z którego nie można wybrać podpokrycia skończonego to istnieje ciąg z którego nie można wybrać podciągu zbieżnego.

Założmy zatem, że nieskończona, przeliczalna rodzina zbiorów otwartych  $\{U_i\}_{i=1}^\infty$  stanowi pokrycie  $X$ . Skonstruujmy następujący ciąg:

$$x_1 \notin U_1$$

$$x_n \notin \bigcup_{k=1}^{n-1} U_k$$

Zawsze znajdziemy taki  $x_n \in X$ , gdyż gdyby taki nie istniał znaczyłoby to, że  $\bigcup_{i=1}^{n-1} U_{k_i} = X$ , czyli istniałoby podpokrycie skończone. Załóżmy teraz, że ciąg  $(x_n)$  ma podciąg zbieżny. Wtedy istniałaby jego granica, tj. element  $g \in X$  taki że dla każdego  $\epsilon > 0$  nieskończenie wiele elementów ciągu leży wewnątrz kuli  $B(g, \epsilon)$ , z kolei z otwartości zbiorów  $U_n$  możemy wybrać taki  $\epsilon$ , że  $B(g, \epsilon) \subset U_k$ , gdzie  $U_k$  jest dowolnym zbiorem z pokrycia  $X$ , zawierającym  $g$ . Z konstrukcji naszego ciągu wynika jednak, że  $\forall_{n \in \mathbb{N}} \forall_{m > n} x_m \notin U_n$ , czyli do każdego  $U_n$  należy jedynie skończenie wiele elementów. Zatem otrzymujemy sprzeczność. Czyli ciąg  $(x_n)$  nie zawiera podciągu zbieżnego.  $\square$

### 1.1.3 Fakty ogólne, dotyczące zwartych przestrzeni metrycznych

**Definicja 1.21** (Ośrodkowość).

**Definicja 1.22** (Zupełność). Przestrzeń metryczna jest zupełna jeśli każdy ciąg Cauchy'ego jest zbieżny.

**Twierdzenie 1.23** (Ośrodkowość zwartych przestrzeni metrycznych). *Jeżeli przestrzeń metryczna jest zwarta to jest również ośrodkowa.*

*Dowód.* Niech  $(X, \rho)$  będzie przestrzenią metryczną zwartą. Oznacza to, że z każdego pokrycia  $X$  zbiorami otwartymi, można wybrać podpokrycie skończone.

Dla  $i \in \mathbb{N}$ , niech  $\mathcal{A}_i = \{K(x, \frac{1}{i}) : x \in X\}$ ,  $\mathcal{A}_i$  jest oczywiście pokryciem  $X$  zbiorami otwartymi, zatem z każdej rodziny  $\mathcal{A}_i$  możemy wybrać podpokrycie skończone, oznaczmy je przez  $\mathcal{B}_i$ . Rozważmy teraz następującą rodzinę:

$$B = \bigcup_{i=1}^{\infty} \mathcal{B}_i.$$

Składa się ona ze zbiorów postaci  $K(x, \frac{1}{i})$  dla pewnych  $i \in \mathbb{N}$  i  $x \in X$  i jako przeliczalna suma rodzin skończonych jest przeliczalną rodziną zbiorów. Niech teraz

$$C = \{s : \exists_{i \in \mathbb{N}} K(s, \frac{1}{i}) \in B\}.$$

Zbiór  $C$  jest równoliczny ze zbiorem  $B$ , a więc przeliczalny. Ponadto  $C$  jest gęsty w  $X$ : Niech  $\epsilon > 0$ . Weźmy dowolny  $x \in X$ . Oczywiście istnieje  $i_0 \in \mathbb{N}$  takie, że  $\frac{1}{i_0} < \epsilon$ . Wiemy, że  $\mathcal{B}_{i_0}$  stanowi pokrycie  $X$  i składa się ze zbiorów postaci  $K(s, \frac{1}{i_0})$ , gdzie  $s \in X$ . Skoro  $\mathcal{B}_{i_0}$  jest pokryciem  $X$  to  $\exists_{K(s, \frac{1}{i_0}) \in \mathcal{B}_{i_0}} : x \in K(s, \frac{1}{i_0})$ , czyli  $\rho(x, s) < \frac{1}{i_0} < \epsilon$ , natomiast  $s \in C$  z definicji zbioru  $C$

Czyli  $X$  zawiera podzbiór przeliczalny i gęsty, zatem przestrzeń  $(X, \rho)$  jest ośrodkowa.  $\square$

**Twierdzenie 1.24** (Zupełność zwartych przestrzeni metrycznych). *Każda zwarta przestrzeń metryczna jest zupełna.*

*Dowód.* Niech  $(X, \rho)$  będzie przestrzenią zwartą. Weźmy ciąg Cauchy'ego  $(x_n)$  elementów  $X$ . Ze zwartości (twierdzenie 1.20) wynika, że istnieje podciąg  $(y_{n_k})$  ciągu  $(x_n)$  zbieżny do jakiegoś  $g \in X$ . Zatem  $\forall_{\epsilon > 0} \exists_{n_0 \in \mathbb{N}} \forall_{n > n_0} \rho(y_n, g) < \epsilon$ . Pokażemy, że  $(x_n)$  zbiega do  $g$ .

Ustalmy  $\epsilon > 0$ . Z faktu, że  $(x_n)$  jest ciągiem Cauchy'ego wynika, że

$$\exists_{N \in \mathbb{N}} \forall_{n, m > N} \rho(x_m, x_n) < \frac{\epsilon}{2}$$

Ponadto

$$\exists_{n_0 \in \mathbb{N}} \forall_{n > n_0} \rho(y_n, g) < \frac{\epsilon}{2}$$

Weźmy teraz element  $y_k$  podciągu  $(y_n)$ , taki że  $y_k = x_M$ , gdzie  $M > N \wedge M > n_0$ . Wówczas

$$M > N \implies \forall_{n > N} \rho(x_M, x_n) < \frac{\epsilon}{2}$$

$$M > n_0 \implies \rho(x_M, g) < \frac{\epsilon}{2}$$

Zatem  $\forall_{n > N} : \rho(x_n, g) \leq \rho(x_n, x_M) + \rho(x_M, g) < \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon$ , czyli  $g \in X$  jest granicą ciągu  $(x_n)$ , a więc  $(x_n)$  jest zbieżny w  $(X, \rho)$ .  $\square$

### 1.1.4 Definicje dotyczące układów dynamicznych

**Definicja 1.25** (Układ dynamiczny). Układem dynamicznym nazywamy parę  $(X, T)$ , gdzie  $X$  jest zbiorem a  $T : X \rightarrow X$  przekształceniem (odwzorowaniem).

**Definicja 1.26** (Orbita). Orbita punktu  $x$  to ciąg  $x, Tx, T^2x, T^3x, \dots$ , czyli

$$O_T(x) = \{T^n x : n = 0, 1, 2, \dots\}.$$

Jeśli  $T$  jest odwracalne (czyli różnowartościowe i iniekt), to możemy rozważać orbitę obustronną:

$$\{T^n x : n \in \mathbb{Z}\}.$$

**Definicja 1.27** (Iterata przekształcenia). Iterata przekształcenia  $T$  to potęga przekształcenia  $T^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ .

**Definicja 1.28** (Punkt stały). Punkt  $x$  jest stały, gdy  $Tx = x$ .

**Definicja 1.29** (Punkt okresowy odwzorowania). Punkt  $x$  jest okresowy, gdy jest stały dla jakiejś iteraty, tzn. gdy  $\exists_{n \in \mathbb{N}} T^n x = x$ .

**Definicja 1.30** (Orbita okresowa).

**Definicja 1.31** (Niezmienniczość zbioru ze względu na odwzorowanie).

**Definicja 1.32** (Topologiczna tranzytywność).

### 1.1.5 Entropia topologiczna

**Definicja 1.33** (Entropia topologiczna pokrycia). Na podstawie [2]. Rozważamy układ dynamiczny  $(X, f)$ , gdzie  $X$  jest zwartą przestrzenią metryczną. Niech  $\mathcal{A}$  będzie otwartym pokryciem  $X$ . Wprowadzamy oznaczenia:

$$\bigvee_{i=1}^n \mathcal{A}_i = \{A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n : A_1 \in \mathcal{A}_1, A_2 \in \mathcal{A}_2, \dots, A_n \in \mathcal{A}_n, A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n \neq \emptyset\},$$

gdzie  $\mathcal{A}_1, \mathcal{A}_2, \dots, \mathcal{A}_n$  są otwartymi pokryciami  $X$ .

$$f^{-n}(\mathcal{A}) = \{f^{-n}(A) : A \in \mathcal{A}\},$$

$$\mathcal{A}^n = \bigvee_{i=0}^{n-1} f^{-i}(\mathcal{A}).$$

Ponadto niech  $\mathcal{N}(\mathcal{A})$  będzie najmniejszą możliwą mocą podpokrycia wybranego z  $\mathcal{A}$  (tzn. licznością podrodziny rodziny  $\mathcal{A}$ , która również jest pokryciem  $X$ ). Moc tej rodziny możemy utożsamiać z licznością ponieważ zawsze istnieje podpokrycie skończone, gdyż  $X$  jest zwarta.

Wtedy entropię topologiczną odwzorowania  $f$  przy pokryciu  $\mathcal{A}$  nazywamy wartością:

$$h(f, \mathcal{A}) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \log \mathcal{N}(\mathcal{A}^n)$$

**Definicja 1.34** (Entropia topologiczna Adler, Konheim, McAndrew). Na podstawie [2]. Adler, Konheim i McAndrew entropię topologiczną odwzorowania  $f$  definiują następująco:

$$h(f) = \sup h(f, \mathcal{A}),$$

gdzie supremum jest brane po wszystkich otwartych pokryciach  $\mathcal{A}$  przestrzeni  $X$ .

**Definicja 1.35** (Entropia topologiczna Bowen). TODO: entropia topologiczna - dowód rownowaznosci (ksiazka misiurewicz combinatorial dynamics and entropy in dimension one oraz ksiazka ruette rozdzial 4)

**Twierdzenie 1.36** (Dolne ograniczenie na entropię na odcinku). [6] *Jeżeli  $f$  jest topologicznie tranzytywne, to entropia topologiczna  $h(f) \geq \frac{1}{2} \log(2)$ . TODO*

*Dowód.* TODO □

### 1.1.6 Chaos

[4]

Pomimo dużej popularności chaotycznych układów dynamicznych, przez długi czas nie było jednej powszechnia akceptowanej definicji chaosu.

**Definicja 1.37** (Tranzytywność). [4]

**Definicja 1.38** (Wrażliwość na warunki początkowe). [3] Niech  $(X, \rho)$  będzie przestrzenią metryczną, a  $f : X \rightarrow X$  odwzorowaniem ciągłym. Mówimy, że  $f$  jest wrażliwe na warunki początkowe jeżeli istnieje  $\delta > 0$  taki, że dla każdego  $x \in X$  i dla każdego sąsiedztwa  $U$  punktu  $x$ , istnieją  $y \in U$  i  $n \geq 0$  dla których zachodzi  $\rho(f^n(x), f^n(y)) > \delta$ .

**Definicja 1.39** (Chaos w sensie Devaneya). [4] Niech  $X$  będzie przestrzenią metryczną. Ciągłe odwzorowanie  $f : X \rightarrow X$  nazywamy chaotycznym na  $X$  jeżeli:

1.  $f$  jest tranzytywne,
2. zbiór punktów okresowych  $f$  jest gęsty w  $X$ ,
3.  $f$  jest wrażliwe na warunki początkowe.

**Twierdzenie 1.40** (Warunki dostateczne chaotyczności w sensie Devaneya). [4] *Niech  $(X, \rho)$  będzie przestrzenią metryczną oraz niech  $X$  nie będzie zbiorem skończonym. Jeżeli  $f : X \rightarrow X$  jest tranzytywne i posiada gęsty zbiór punktów okresowych to  $f$  jest wrażliwe na warunki początkowe.*

*Dowód.* [4] Załóżmy, że  $f : X \rightarrow X$  jest tranzytywne i posiada gęsty zbiór punktów okresowych.

W pierwszej kolejności zauważmy, że istnieje liczba  $\delta_0 > 0$  taka, że dla każdego  $x \in X$  istnieje punkt okresowy  $q \in X$ , którego orbita  $O(q)$  jest w odległości co najmniej  $\frac{\delta_0}{2}$  od  $x$ :

Wybermy dwa dowolne punkty okresowe  $q_1$  i  $q_2$  o rozłącznych (TODO: Trzeba uzasadnić dlaczego mogę wybrać w punkty o rozłącznych orbitach?) orbitach  $O(q_1), O(q_2)$ . Oznaczmy przez  $\delta_0$  odległość między  $O(q_1)$  a  $O(q_2)$ . Wówczas z nierówności trójkąta, każdy punkt  $x \in X$  jest w odległości co najmniej  $\frac{\delta_0}{2}$  od jednej z dwóch wybranych orbit. Pokażemy, że  $f$  jest wrażliwe na warunki początkowe ze stałą (ang. *sensitivity constant*)  $\delta = \frac{\delta_0}{8}$ .

Weźmy dowolny punkt  $x \in X$  i niech  $N$  będzie pewnym otoczeniem punktu  $x$ . Ponieważ zbiór punktów okresowych odwzorowania  $f$  jest gęsty, to istnieje punkt okresowy  $p$  należący do przekroju  $U = N \cap K(x, \delta)$ . Niech  $n$  oznacza okres punktu  $p$ . Z wcześniejszych rozważań wiemy, że istnieje punkt okresowy  $q \in X$ , którego orbita  $O(q)$  jest w odległości co najmniej  $4\delta$  od  $x$ . Oznaczmy

$$V = \bigcap_{i=0}^n f^{-i}(K(f^i(q), \delta)).$$

Zbiór  $V$  jest otwarty i niepusty, gdyż  $q \in V$ . W związku z tym, ponieważ  $f$  jest tranzytywne, to istnieją  $y \in U$  i  $k \in \mathbb{N}$  takie, że  $f^k(y) \in V$ .

Niech teraz  $j$  będzie częścią całkowitą z  $\frac{k}{n} + 1$ . Wtedy  $1 \leq nj - k \leq n$ . Z konstrukcji mamy

$$f^{nj}(y) = f^{nj-k}(f^k(y)) \in f^{nj-k}(V) \subseteq K(f^{nj-k}(q), \delta).$$

Liczba  $n$  jest okresem  $p$ , więc  $f^{nj}(p) = p$ , a z nierówności trójkąta otrzymujemy:

$$\begin{aligned} \rho(f^{nj}(p), f^{nj}(y)) &= \rho(p, f^{nj}(y)) \\ &\geq \rho(x, f^{nj-k}(q)) - \rho(f^{nj-k}(q), f^{nj}(y)) - \rho(p, x), \end{aligned} \tag{1.2}$$

Następnie, ponieważ  $p \in K(x, \delta)$  oraz  $f^{nj}(y) \in K(f^{nj-k}(q), \delta)$  otrzymujemy

$$\rho(f^{nj}(p), f^{nj}(y)) > 4\delta - \delta - \delta = 2\delta.$$

Ostatecznie, korzystając z nierówności trójkąta dostajemy, że albo  $\rho(f^{nj}(x), f^{nj}(y)) > \delta$ , albo  $\rho(f^{nj}(x), f^{nj}(p)) > \delta$ . W obu przypadkach znaleźliśmy punkt, którego  $nj$ -ta iterata jest w odległości większej od  $\delta$  od  $f^{nj}(x)$ .  $\square$

**Lemat 1.41** (Warunki dostateczne chaotyczności w sensie Devaneya alternatywa). *Niech  $(X, \rho)$  będzie nieskończoną i zwartą przestrzenią metryczną, a  $f : X \rightarrow X$  odwzorowaniem ciągłym. Wówczas jeżeli  $f$  jest topologicznie tranzytywne i zbiór punktów okresowych odwzorowania  $f$  jest gęsty w  $X$ , to  $f$  jest wrażliwe na warunki początkowe. Oznacza to, że dla przestrzeni metrycznych nieskończonych i zwartych dwa pierwsze warunki z definicji chaotyczności w sensie Devaneya implikują trzeci, a więc ich spełnienie pociąga za sobą chaotyczność odwzorowania.*

*Dowód.* Dowód przytaczamy na podstawie [?]. Załóżmy, że  $(X, \rho)$  jest nieskończona i zwarta, a ciągle odwzorowanie  $f : X \rightarrow X$  jest topologicznie tranzytywne i ma gęsty zbiór punktów okresowych, ale nie jest wrażliwe na warunki początkowe.

TODO: zaprzeczyc sobie warzliwosci na warunki poczatkowe

Niech  $x_0$  będzie punktem okresowym,  $U$  otoczeniem punktu  $x_0$  takim, że dla każdego  $y \in U$ ,  $n \in \mathbb{N}$  zachodzi  $\rho(f^n(x_0), f^n(y)) \leq \epsilon$ . Z gęstości zbioru punktów okresowych istnieje  $z \in U$  taki, że  $f^k(z) = z$  dla pewnego  $k$ .

Wówczas

$$\forall_{n,m} \rho(f^{n+mk}(x_0), f^n(x_0)) < \rho(f^{n+mk}(x_0), f^{n+mk}(z)) + \rho(f^n(z), f^n(x_0)) < 2\epsilon.$$

Zatem  $\rho(f^{mk}(w), w) < 2\epsilon$  dla każdego  $w \in X$  i każdego  $m$ . (TODO: ponizsze jest tłumaczeniem na zwykca zrozumiec i dowiedziec sie co to znaczy equicontinuity) (To implikuje equicontinuity; tranzytywność implikuje minimalność a skoro punkty okresowe są gęste  $X$  musi być skończony). Co prowadzi do sprzeczności z założeniem o nieskończoności  $X$ .  $\square$

**Definicja 1.42** (Chaos w sensie Li-Yorke'a).



### 1.1.7 Odwzorowania trójkątne

**Definicja 1.43** (Odwzorowanie trójkątne). Rozważmy „prostokąt”  $X \times Y$ , gdzie  $X, Y$  są przestrzeniami metrycznymi. Odwzorowaniem trójkątnym nazywamy funkcję  $F : X \times Y \rightarrow X \times Y$  postaci:

$$F(x, y) = (f(x), g(x, y)).$$

**Definicja 1.44** (Ciągłość odwzorowań trójkątnych). W pracy rozważać będziemy wyłącznie odwzorowania ciągłe, tj. takie trójkątne  $F$  dla których  $f \in C(X)$  i  $g$  jest ciągłą funkcją z  $X \times Y$  w  $Y$ . Zbiór takich odwzorowań oznaczamy będziemy  $C_\Delta(X \times Y)$ . Zamiast  $g(x, y)$  będziemy pisać  $g_x(y)$ , gdzie  $g_x : Y \rightarrow Y$  jest rodziną ciągłych przekształceń zależną w sposób ciągły od  $x \in X$ .

**Definicja 1.45** (Odwzorowanie bazowe). Odwzorowanie  $f$  nazywamy odwzorowaniem bazowym (ang. *basis map*) odwzorowania  $F = (f, g_x)$

**Definicja 1.46** (Odwzorowania włóknowe). Odwzorowania  $g_x$  dla  $x \in X$  nazywamy odwzorowaniami włóknowymi (ang. *fibre maps*) odwzorowania  $F = (f, g_x)$ .

### 1.1.8 Definicje utworzone na potrzeby dowodu twierdzenia o rozszerzaniu

Definicje i własności odwzorowań trójkątnych podajemy na podstawie pracy [3].

Na potrzeby dowodu wprowadzimy pojęcia odległości między odwzorowaniami oraz dwie funkcje:  $\text{pr}_1(x, y)$  i  $\text{pr}_2(x, y)$ .

**Definicja 1.47** (Metryka na przestrzeni funkcji ciągłych w przestrzeni metrycznej). Niech  $(M, \sigma)$  będzie zwartą przestrzenią metryczną, rozważmy odwzorowania  $h, k \in C(M)$ . Odległość między nimi zdefiniujemy jako  $\max_{m \in M} \sigma(h(m), k(m))$  i oznaczmy ją jako  $d_1(h, k)$ .

**Definicja 1.48** (Metryka na przestrzeni odwzorowań trójkątnych). Odległość między odwzorowaniami trójkątnymi definiujemy wówczas następująco: Niech  $(X, \rho)$  i  $(Y, \tau)$  będą zwartymi przestrzeniami metrycznymi a  $F(x, y) = (f(x), g_x(y))$  i  $\Phi(x, y) = (\phi(x), \psi_x(y))$  trójkątnymi odwzorowaniami należącymi do  $C_\Delta(X \times Y)$ . Odległość definiujemy wówczas jako

$$\begin{aligned} d_2(F, \Phi) &= \max_{(x, y) \in X \times Y} \max\{\rho(f(x), \phi(x)), \tau(g_x(y), \psi_x(y))\} \\ &= \max\{d_1(f, \phi), \max_{x \in X} d_1(g_x, \psi_x)\} \end{aligned}$$

Zauważmy, że jak wynika z lematu 1.50 przestrzenie metryczne  $(C(X), d_1)$  oraz  $(C_\Delta(X \times Y), d_2)$  są zupełne i odpowiednie topologie na nich są topologiami zbieżności jednostajnej.

**Definicja 1.49** ( $\text{pr}_1(x, y)$ ,  $\text{pr}_2(x, y)$ ). Dla  $(x, y) \in X \times Y$  niech  $\text{pr}_1(x, y) = x$  i  $\text{pr}_2(x, y) = y$ . Odwzorowanie identycznościowe na  $Y$  będziemy oznaczać przez  $\text{Id}_Y$  lub krótko  $\text{Id}$ . W dalszej części pracy przestrzeń  $Y$  będzie odcinkiem rzeczywistym  $I = [0, 1]$ .

## 1.2 Lematy

**Lemat 1.50.**

**Lemat 1.51.**

**Lemat 1.52.**

**Lemat 1.53.**

**Lemat 1.54.**

**Twierdzenie 1.55.** [1] - dowód twierdzenia 1.5

**Lemat 1.56.**

**Lemat 1.57.**

**Lemat 1.58.** W głównej pracy to był lemat 3

**Lemat 1.59.**

**Lemat 1.60.** [1] Niech  $(X, \rho)$  będzie zwartą przestrzenią metryczną i niech  $F = (f, g_x)$  będzie odwzorowaniem należącym do  $C_\Delta(X \times I)$  którego wszystkie odwzorowania włóknowe są niemalejące i pozostawiają krance  $I$  niezmiennione. Niech  $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$  będzie podzbiorem  $X$  oraz dla  $i = 1, 2, \dots, n$  niech  $U_i$  będą parami rozłącznymi zbiorami otwartymi takimi, że  $a_i \in U_i$ . Załóżmy, że  $h_i$  są niemalejącymi odwzorowaniami z  $C(I)$  pozostawiającymi krance  $I$  niezmiennione i spełniającymi  $d_1(h_i, g_{a_i}) < \epsilon$  dla pewnego dodatniego  $\epsilon$  i każdego  $i = 1, 2, \dots, n$ . Wówczas istnieje odwzorowanie  $\tilde{F} = (f, \tilde{g}_x) \in C_\Delta(X \times I)$  spełniające cztery następujące warunki:

1. wszystkie odwzorowania włóknowe  $\tilde{F}$  są niemalejące i pozostawiające krance  $I$  niezmiennione,
2.  $d_2(F, \tilde{F}) < \epsilon$ ,
3.  $\tilde{g}_{a_i} = h_i$  dla  $i = 1, 2, \dots, n$ ,
4.  $\tilde{g}_x = g_x$  dla  $x \in X \setminus \bigcup_{i=1}^n U_i$ .

*Dowód.* [1] Dla każdego  $i = 1, 2, \dots, n$  niech  $V_i \subset U_i$  będzie otwartym sąsiedztwem  $a_i$  takim, że dla pewnego dodatniego  $\tilde{\epsilon} < \epsilon$ ,  $d_1(h_i, g_x) < \tilde{\epsilon}$  zawsze wtedy gdy  $x \in V_i$ .

Oznaczmy  $U = \bigcup_{i=1}^n U_i$ ,  $V = \bigcup_{i=1}^n V_i$ . Niech  $u : X \rightarrow [0, 1]$  **TODO: ćwiczenie - dlaczego funkcja  $u$  istnieje?** będzie ciągłą funkcją, przyjmującą wartość 1 na zbiorze  $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ , natomiast 0 poza zbiorem  $V$ . Zastąpmy każde odwzorowanie włóknowe  $g_x$  przez  $\tilde{g}_x$ , gdzie

$$\tilde{g}_x(y) = \begin{cases} g_x(y) & \text{dla } x \in X \setminus V, \\ g_x(y)(1 - u(x)) + h_i(y)u(x) & \text{dla } x \in V_i : i \in \{1, 2, \dots, n\}. \end{cases} \quad (1.3)$$

**TODO: Przemysleć, w kontekście powyższego zdanie: kombinacja wypukła odwzorowań niemalejących jest niemalejąca - do czego to tutaj jest potrzebne**

dla każdego  $y \in I$ . Zauważmy ponadto, że dla  $x \in V_i$  oraz  $i \in \{1, 2, \dots, n\}$  możemy równoważnie napisać

$$\tilde{g}_x(y) = u(x)(h_i(y) - g_x(y)) + g_x(y). \quad (1.4)$$

Rozważmy odwzorowanie  $\tilde{F} = (f, \tilde{g}_x)$ . Należy ono do  $C_\Delta(X \times I)$ . Z równości 1.3 widzimy, że wszystkie odwzorowania włóknowe  $\tilde{g}_x$  są niemalejące i krańce przedziału  $I$  są ich punktami stałymi. Ponadto  $\tilde{g}_{a_i} = h_i$  dla każdego  $i$  oraz  $\tilde{g}_x = g_x$  dla  $x \in X \setminus V \supset X \setminus U$ . Ponieważ dla  $x \in V_i$ , gdzie  $i \in \{1, 2, \dots, n\}$  mamy  $d_1(h_i, g_x) < \tilde{\epsilon}$  oraz  $u(x) \in [0, 1]$ , zatem z równości 1.4 otrzymujemy  $d_1(g_x, \tilde{g}_x) < \tilde{\epsilon}$  dla każdego  $x \in V$ . Wynika z tego, że  $d_2(F, \tilde{F}) \leq \tilde{\epsilon} < \epsilon$  (TODO uzasadnić tutaj wewnątrz to ostatnie przejście od  $d_1$  do  $d_2$  z definicji  $d_1$  i  $d_2$ ), co kończy dowód. □

**Lemat 1.61.**

**Lemat 1.62.**

**Lemat 1.63.**

**Lemat 1.64.**

**Lemat 1.65.**

**Lemat 1.66.**

**Lemat 1.67.**



## Rozdział 2

# Twierdzenie o rozszerzaniu odwzorowań chaotycznych w sensie Devaneya

**Twierdzenie 2.1** (O rozszerzaniu). *Twierdzenie wraz z dowodem przytaczamy za pracą [3] Niech  $(X, \rho)$  będzie zwartą przestrzenią metryczną bez punktów izolowanych oraz niech  $f \in C(X)$  będzie odwzorowaniem chaotycznym w sensie Devaneya. Wówczas odwzorowanie  $f$  można rozszerzyć do odwzorowania  $F \in C_\Delta(X \times I)$  (to znaczy tak, że  $f$  jest odwzorowaniem bazowym dla  $F$ ) w taki sposób, że:*

- (i)  $F$  jest również chaotyczne w sensie Devaneya,
- (ii)  $F$  ma taką samą entropię topologiczną jak  $f$ ,
- (iii) zbiory  $X \times \{0\}$  i  $X \times \{1\}$  są niezmiennicze ze względu na  $F$ .

*Dowód twierdzenia o rozszerzaniu.* Odwzorowanie  $f$  jest chaotyczne w sensie Devaneya, zatem spełnia warunek (2), czyli ma gęsty zbiór punktów okresowych, w szczególności istnieje orbita okresowa. Możemy zatem ustalić okresową orbitę  $P_0$  odwzorowania  $f$ . Ponieważ  $P_0$  jest zbiorem skończonym a  $X$  nie ma punktów izolowanych, to  $P_0$  jest nigdziegęstym domkniętym podzbiorem  $X$ .

Rozważmy zbiór  $\mathcal{F}$  wszystkich odwzorowań  $F = (f, g_x)$  ze zbioru  $C_\Delta(X \times I)$  spełniających następujące warunki:

1. Odwzorowanie bazowe  $f$  spełnia założenia twierdzenia 2.1.
2.  $\forall_{x \in X}$  odwzorowanie  $g_x$  jest niemalejące i krańce przedziału  $I$  pozostawia niezmiennicze.
3.  $\forall_{x \in P_0}$   $g_x$  jest identycznością

Warunek ?? implikuje, że dla każdego odwzorowania z  $\mathcal{F}$  zbiory  $X \times \{0\}$  i  $X \times \{1\}$  są niezmiennicze, czyli  $\forall_{F \in \mathcal{F}}$  zachodzi warunek (iii) twierdzenia 2.1. Zachodzenie warunku (ii) twierdzenia 2.1 dla każdego odwzorowania  $F \in \mathcal{F}$  wynika z lematu 1.51. Pozostaje zatem wykazać prawdziwość warunku (i), czyli chaotyczność w sensie Devaneya jakiegoś odwzorowania  $F \in \mathcal{F}$ . Takie odwzorowanie będzie bowiem łącznie spełniało wszystkie 3 warunki, czyli tezę twierdzenia.

Z lematu 1.40 wynika, że aby odwzorowanie  $F$  było chaotyczne w sensie Devaneya potrzeba i wystarcza, żeby spełniało dwa poniższe warunki:

1.  $F$  jest topologicznie tranzytywne
2. zbiór punktów okresowych odwzorowania  $F$  jest gęsty w  $(X \times I)$

Jest tak gdyż przestrzeń  $(X \times I)$  spełnia założenia lematu, tj. jest przestrzenią nieskończoną i zwartą.

Chcemy wykazać, że istnieje  $F \in \mathcal{F}$  będące jednocześnie topologicznie tranzytywne i posiadające gęsty w  $(X \times I)$  zbiór punktów okresowych. Z lematu 1.52 wiemy, że  $\mathcal{F}$  jest niepustym, domkniętym podzbiorem przestrzeni  $C_\Delta(X \times I)$ , która jak wynika z lematu 1.53 jest przestrzenią metryczną zupełną.

Przekrój dwóch zbiorów rezydualnych jest rezydualny (patrz lemat 1.54) a więc niepusty. Wystarczy zatem pokazać, że oba zbiory:

- zbiór odwzorowań topologicznie tranzytywnych
- zbiór odwzorowań, których zbiór punktów okresowych jest gęsty w  $(X \times I)$

są rezydualne w  $\mathcal{F}$ . Wówczas każde odwzorowanie należące do ich przekroju będzie spełniało wszystkie trzy warunki tezy twierdzenia 2.1

Zbiór odwzorowań tranzytywnych jest rezydualny w  $\mathcal{F}$ , zostało to udowodnione w twierdzeniu 1.55

Pozostało wykazać, że również zbiór odwzorowań posiadających gęsty zbiór punktów okresowych jest rezydualny w  $\mathcal{F}$ . Oznaczmy zbiór takich odwzorowań (jednocześnie należących do  $\mathcal{F}$ ) przez  $\mathcal{F}_{DP}$ .

Niech  $\{U_i^X\}_{i=1}^\infty$  będzie **TODO: bazą topologii komentarz: moze nie pisac ogolnie o bazie topologii tylko o konkretnej bazie dla przypadku przestrzeni zwartej tzn baza - rodzina kul o srodkach w osrodku i promieniach wymiernych**  $X$  i niech  $\{U_i^I\}_{i=1}^\infty$  będzie zbiorem wszystkich odcinków otwartych o końcach wymiernych, należących do odcinka otwartego  $(0, 1)$ . Niech  $\{U_i\}_{i=1}^\infty$  będzie ponumerowaniem zbioru  $\{U_i^X \times U_j^I : i, j \in \mathbb{N}\}$ . Wtedy każda kula otwarta w  $X \times I$  zawiera jakiś spośród otwartych zbiorów  $U_i$ .

Dla każdego  $i = 1, 2, \dots$  niech zbiór  $\mathcal{F}_{SO}^i$  („S” - stabilny, „O” - okresowy) będzie zdefiniowany następująco. Odwzorowanie  $G$  należy do  $\mathcal{F}_{SO}^i$  wtedy i tylko wtedy, gdy należy do  $\mathcal{F}$ , posiada punkt okresowy w  $U_i$  oraz wszystkie dostatecznie bliskie  $G$  odwzorowania z  $\mathcal{F}$  również posiadają punkt okresowy w  $U_i$  (być może różne od punktów okresowych odwzorowania  $G$ ). Zbiory  $\mathcal{F}_{SO}^i$  są otwartymi podzbiarami  $\mathcal{F}$  (patrz lemat 1.56). Ponieważ  $\mathcal{F}_{DP} \supseteq \bigcap_{i=1}^\infty \mathcal{F}_{SO}^i$  aby pokazać, że  $\mathcal{F}_{DP}$  jest rezydualny w  $\mathcal{F}$  wystarczy pokazać, że  $\forall i \in \mathbb{N} \mathcal{F}_{SO}^i$  jest gęsty w  $\mathcal{F}$ . (Wynika to z faktów: 1.61 i 1.62).

Aby wykazać że każdy zbiór  $\mathcal{F}_{SO}^i$  jest gęsty w  $\mathcal{F}$  ustalmy dowolne:  $i \in \mathbb{N}$ ,  $F = (f, g_x) \in \mathcal{F}$  i  $\epsilon > 0$ . Pokażemy, że istnieje odwzorowanie  $G \in \mathcal{F}_{SO}^i$ , którego odległość od  $F$  nie przekracza  $\epsilon$ . Dla uproszczenia sytuacji założmy, że  $\rho(\text{pr}_1(U_i), P_0) > 0$  (Jeżeli tak nie jest, zawsze możemy wziąć zamiast  $U_i$  mniejszy prostokąt  $U_i^* \subset U_i$ ).

Weźmy dodatnią liczbę naturalną  $N \geq \frac{4}{\epsilon}$ . Następnie rozważmy otwarte sąsiedztwo  $V$  orbity  $P_0$  w przestrzeni  $(X, \rho)$  takie, że  $\rho(\text{pr}_1(U_i), V) \geq 0$  oraz  $d_1(g_x, \text{Id}) < \frac{\epsilon}{4}$  dla każdego  $x \in V$  (pamiętamy, że  $g_x = \text{Id}$  dla  $x \in P_0$ ).

$P_0$  jest zbiorem niezmienniczym ze względu na  $f$ , na mocy lematu 1.57 istnieje niepusty zbiór otwarty  $W \subseteq V$  taki, że  $W \cup f(W) \cup \dots \cup f^N(W) \subseteq V$ . Na mocy lematu 1.58 istnieje punkt okresowy  $x_0$  odwzorowania  $f$  taki, że  $x_0 \in \text{pr}_1(U_i)$  oraz orbita  $x_0$  kroi się niepusto ze zbiorem  $W$ . Niech  $r > 0$  będzie pierwszą dodatnią liczbą całkowitą dla której  $f^r(x_0) \in W$ . Wtedy  $f^r(x_0), f^{r+1}(x_0), \dots, f^{r+N-1}(x_0) \in V$ . Niech  $s \geq 0$  będzie pierwszą nieujemną liczbą całkowitą dla której  $f^{r+N+s}(x_0) = x_0$ , tj.  $r + N + s$  jest okresem punktu

$x_0$ . Weźmy  $y_0$  takie, że  $(x_0, y_0) \in U_i$ . Ponieważ wszystkie odwzorowania włóknowe ( $g_x$ ) odwzorowania  $F$  są „na”, to istnieje punkt  $y^* \in (0, 1)$  taki, że  $F^s(f^{r+N}(x_0), y^*) = (x_0, y_0)$  (patrz lemat 1.59).

Przypadek 1.  $z = \text{pr}_2(F^r(x_0, y_0))$  jest różne od 0 i 1. Oznaczmy przez  $g$  odwzorowanie z  $C(I)$  posiadające następujące trzy własności:

$$(g1) \quad d_1(g, \text{Id}) < \frac{\epsilon}{4},$$

(g2)  $g$  jest odwzorowaniem niemalejącym, pozostawiającym końce przedziału  $I$  niezmiennicze,

$$(g3) \quad g^N(z) = y^*.$$

Następnie, rozważmy odwzorowanie  $h \in C(I)$  posiadające trzy następujące własności:

$$(h1) \quad d_1(h, g_{x_0}) < \frac{\epsilon}{4},$$

$$(h2) \quad h(y_0) = g_{x_0}(y_0),$$

(h3)  $h$  jest stałe na zwartym odcinku  $[a, b] \subseteq \text{pr}_2(U_i)$  zawierającym punkt  $y_0$  w swoim wnętrzu.

Weźmy teraz odwzorowanie  $G = (f, \tilde{g}_x) \in \mathcal{F}$  takie, że  $d_2(G, F) < \frac{\epsilon}{2}$  oraz

$$\tilde{g}_x = \begin{cases} h & \text{if } x = x_0, \\ g & \text{if } x \in \{f^k(x_0) : r \leq k \leq r + N - 1\}, \\ g_x & \text{if } x \in \{f^k(x_0) : 1 \leq k \leq r - 1 \text{ or } r + N \leq k \leq r + N + s - 1\}. \end{cases} \quad (2.1)$$

Odwzorowanie takie istnieje na mocy lematu 1.60, ponieważ

$$d_1(\tilde{g}_{x_0}, g_{x_0}) = d_1(h, g_{x_0}) < \frac{\epsilon}{4}$$

oraz dla  $x \in \{f^r(x_0), f^{r+1}(x_0), \dots, f^{r+N-1}(x_0)\}$ ,

$$d_1(\tilde{g}_x, g_x) = d_1(g, g_x) \leq d_1(g, \text{Id}) + d_1(\text{Id}, g_x) < \frac{\epsilon}{4} + \frac{\epsilon}{4} = \frac{\epsilon}{2}$$

Punkt  $(x_0, y_0) \in U_i$  jest punktem okresowym odwzorowania  $G$ , ponieważ

$$\begin{aligned} G^{r+N+s}(x_0, y_0) &= G^{r+N+s-1}(G(x_0, y_0)) \\ &= G^{r+N+s-1}(F(x_0, y_0)) = G^{N+s}(F^r(x_0, y_0)) \\ &= G^{N+s}(f^r(x_0), z) = G^s(f^{r+N}(x_0), y^*) \\ &= F^s(f^{r+N}(x_0), y^*) = (x_0, y_0). \end{aligned} \quad (2.2)$$

**TODO: Szczegółowe uzasadnienie powyższej równości:**

Ponadto, ze względu na (h3), na mocy 1.63 zachodzi

$$G^{r+N+s}(\{x_0\} \times [a, b]) = \{(x_0, y_0)\}.$$

Z faktu  $y_0 \in (a, b)$  oraz 1.64 wynika, że każde odwzorowanie  $\tilde{G} \in \mathcal{F}$  dostatecznie bliskie  $G$  posiada własność

$$\tilde{G}^{r+N+s}(\{x_0\} \times [a, b]) \subseteq \{x_0\} \times [a, b].$$

Zatem  $\tilde{G}$  posiada punkt okresowy w  $\{x_0\} \times [a, b] \subseteq U_i$ . Zatem  $G \in \mathcal{F}_{SO}^i$ , co kończy dowód dla przypadku 1.

Przypadek 2.  $\text{pr}_2(F^r(x_0, y_0))$  jest równy 0 lub 1.

W takim przypadku użyjemy lematu 1.60 aby dostać odwzorowanie  $H = (f, h_x) \in \mathcal{F}$  takie, że  $d_2(H, F) < \frac{\epsilon}{2}$  i dla  $x \in \{x_0, f(x_0), \dots, f^{r-1}(x_0)\}$  odwzorowania włóknowe  $h_x$  są ściśle rosnące. (Odwzorowanie takie istnieje na mocy 1.65) Ponieważ  $y_0$  jest różne od 0 i 1 dostajemy, że  $\text{pr}_2(H^r(x_0, y_0))$  również jest różne od 0 i 1 (uzasadnienie w 1.66). Następnie korzystając z przypadku 1 i z lematu 1.67 dostajemy odwzorowanie  $G \in \mathcal{F}_{SO}^i$ , dla którego zachodzi nierówność  $d_2(G, H) < \frac{\epsilon}{2}$ . Wówczas  $d_2(G, F) < \epsilon$ . (TODO powołać się na nierównosc trojkata)

□



# Podsumowanie

Podsumowanie w pracach matematycznych nie jest obligatoryjne. Warto jednak na zakończenie krótko napisać, co udało nam się zrobić w pracy, a czasem także o tym, czego nie udało się zrobić.



# Dodatek

Dodatek w pracach matematycznych również nie jest wymagany. Można w nim przedstawić np. jakiś dłuższy dowód, który z pewnych przyczyn pominęliśmy we właściwej części pracy lub (np. w przypadku prac statystycznych) umieścić dane, które analizowaliśmy.



# Bibliografia

- [1] ALSEDA, L., KOLYADA, S., LLIBRE, J., SNOHA, L. Entropy and periodic points for transitive maps. *Transactions of the American Mathematical Society* 351, 4 (1999), 1551–1573.
- [2] ALSEDA, L., LLIBRE, J., MISIUREWICZ, M. *Combinatorial Dynamics and Entropy in Dimension One*, vol. 5. 1993.
- [3] BALIBREA, F., SNOHA, L. Topological entropy of devaney chaotic maps. *Topology and its Applications* 133, 3 (2003), 225–239.
- [4] BANKS, J., BROOKS, J., CAIRNS, G., DAVIS, G., STACEY, P. On devaney’s definition of chaos. *The American Mathematical Monthly* 99, 4 (1992), 332–334.
- [5] GLEICK, J. *Chaos: Making a New Science*. Penguin Books, New York, NY, USA, 1987.
- [6] RUETTE, S. *Chaos on the Interval*. 2018.