



E1214 Fundamentos de las Comunicaciones
E0214 Comunicaciones
E0311/E1311 Comunicaciones

Curso 2024

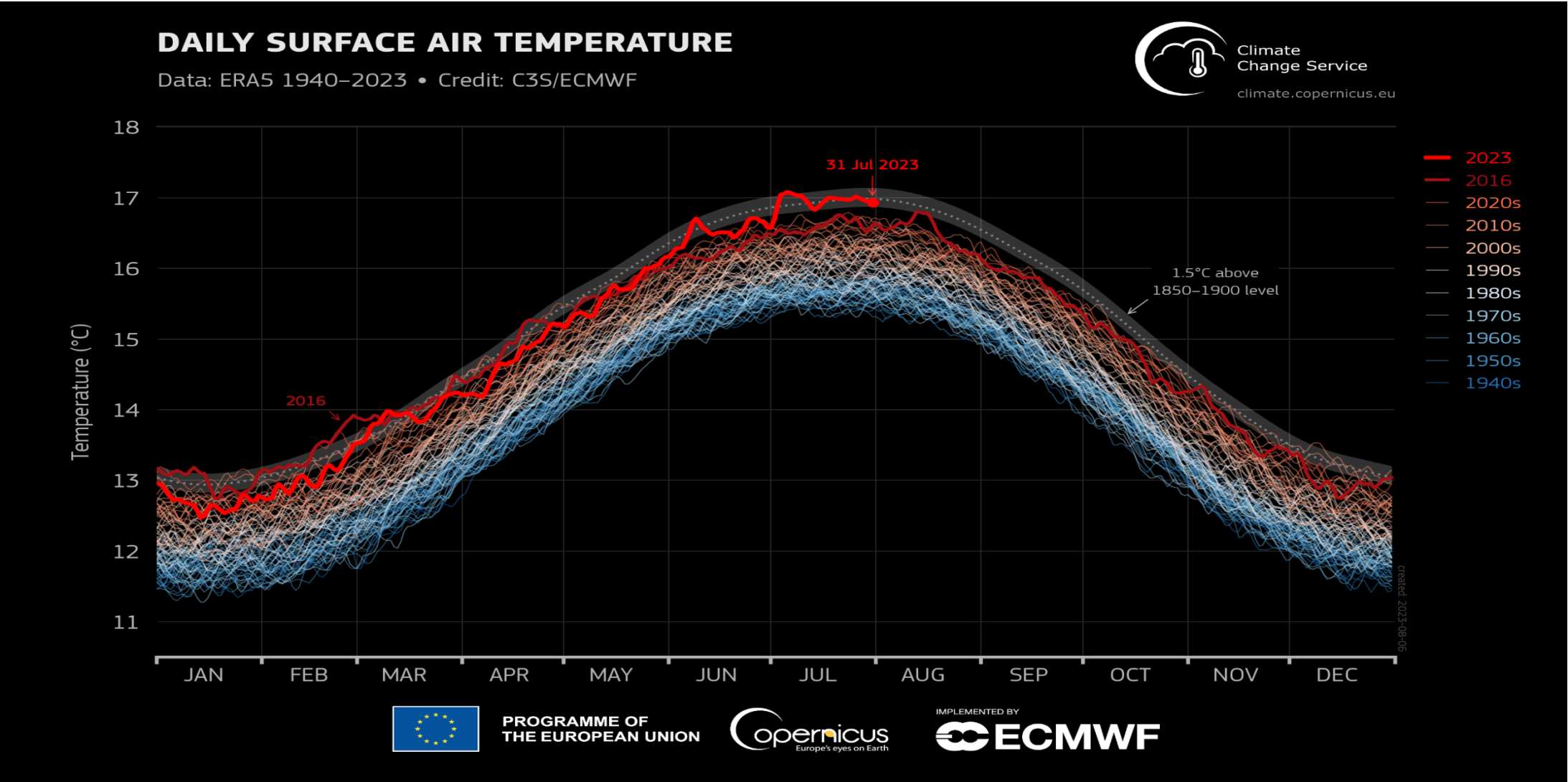
Temario

- Modelo de señal aleatorio
- Promedios temporales y estadísticos
- Correlación y Densidad Espectral de Potencia (DEP)
- Proceso ESA
- Modelo de ruido blanco
- Ancho de banda equivalente de ruido
- Intercorrelación e Inter DEP

Satélite argentino SAC-D

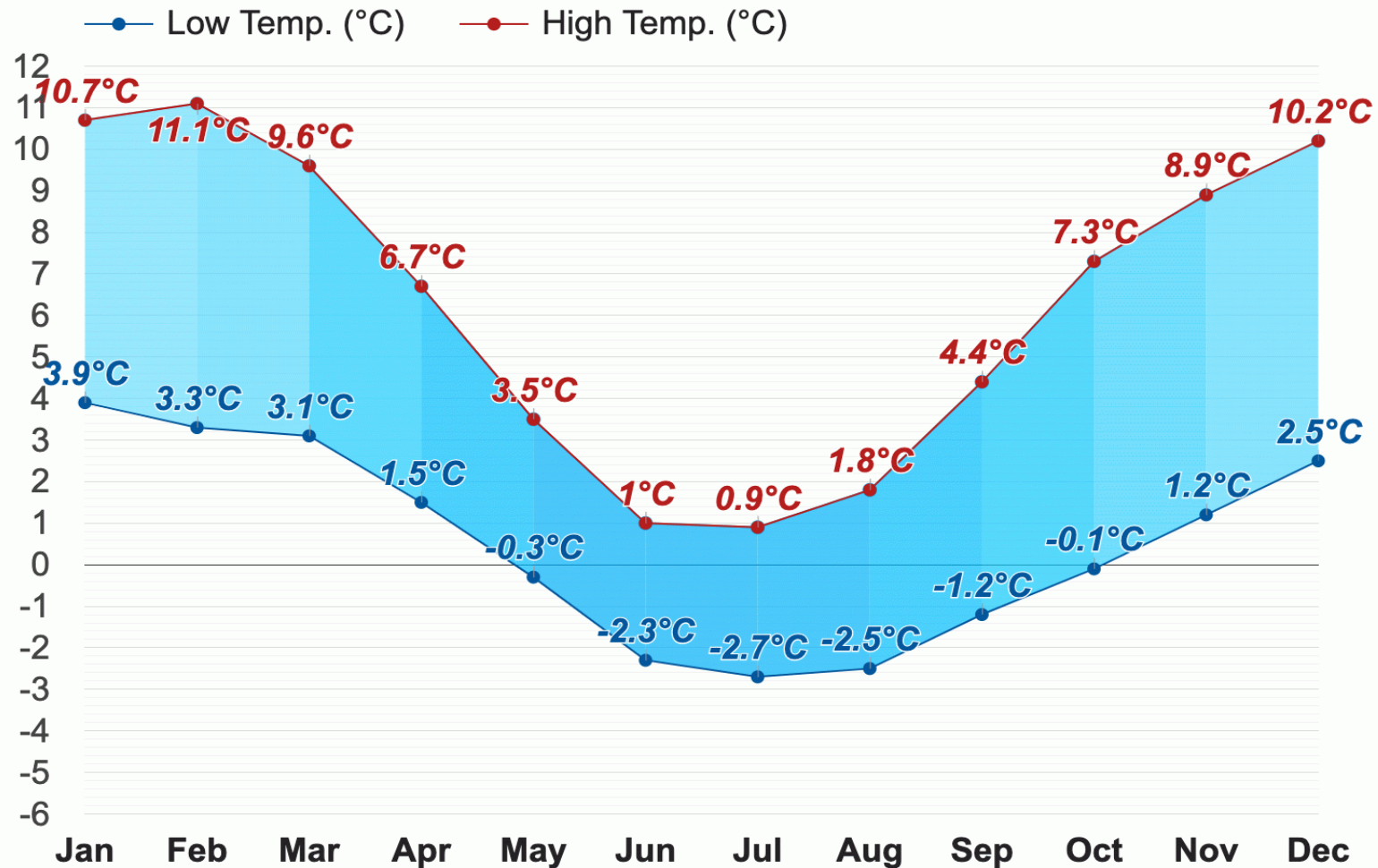


Modelo de señal ALEATORIO



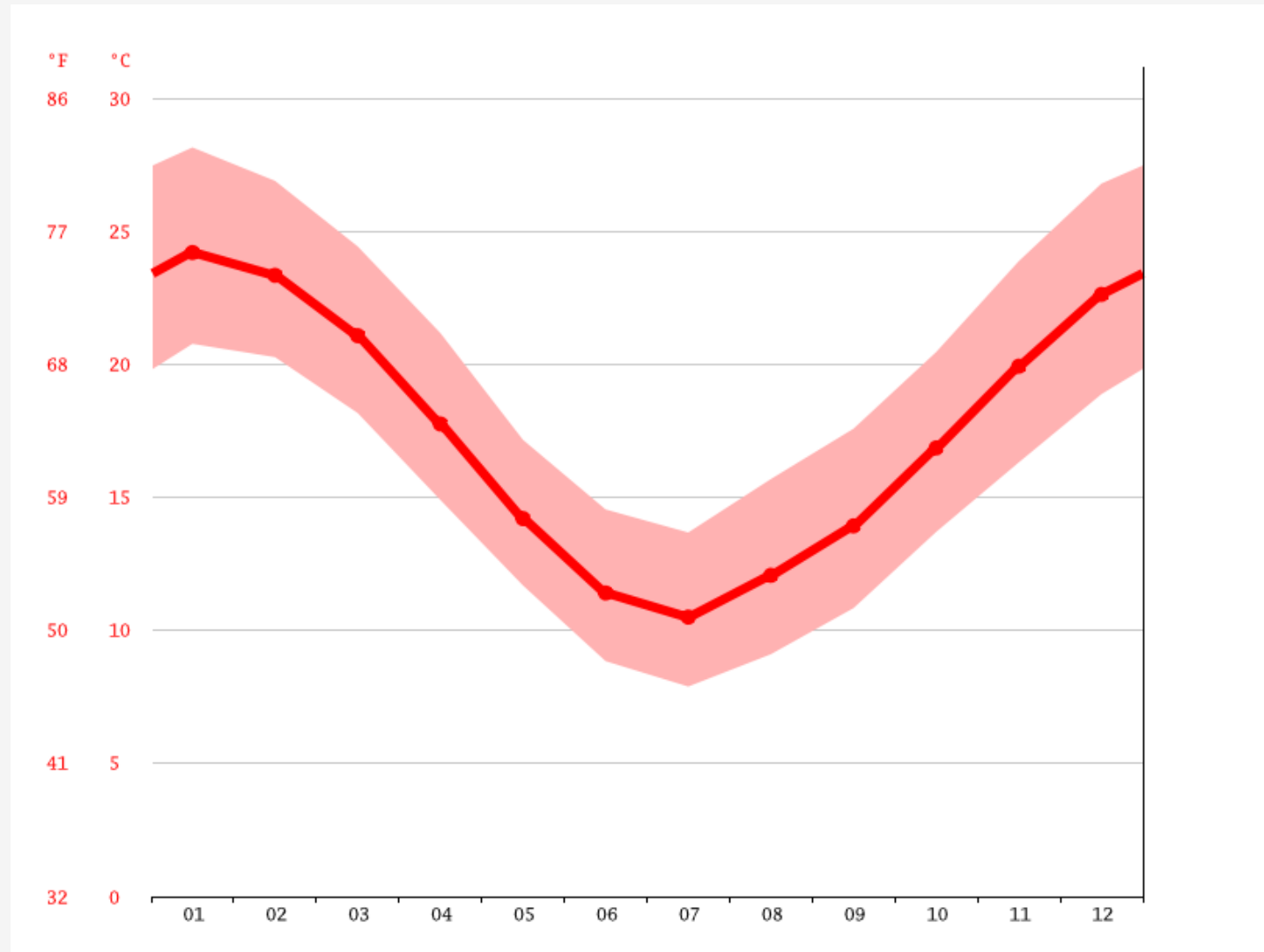
Modelo de señal ALEATORIO

Temperature - Ushuaia, Argentina

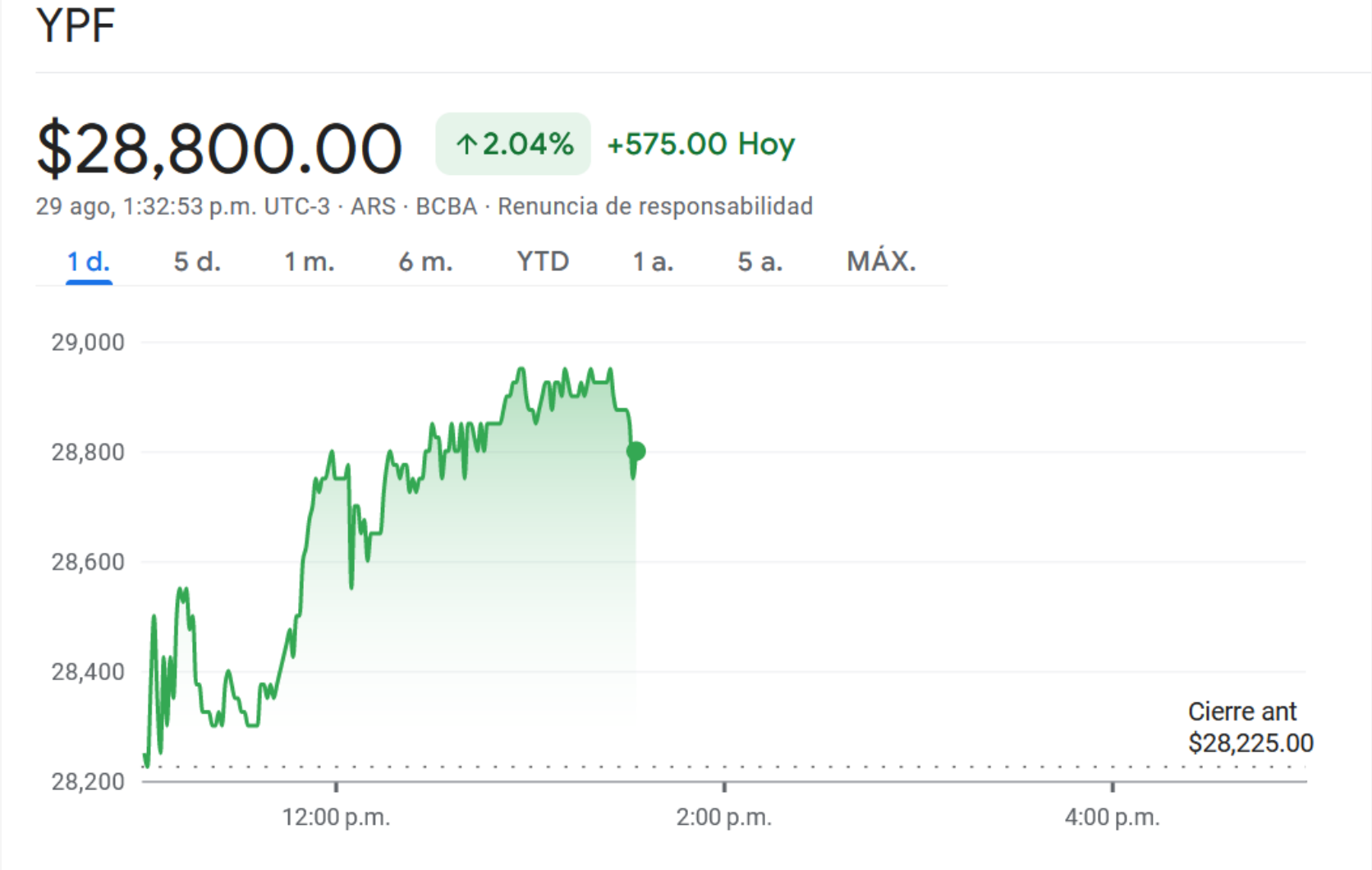


Modelo de señal ALEATORIO

Buenos Aires



Modelo de señal ALEATORIO



Modelo de señal ALEATORIO

YPF

\$28,825.00

↑ 54.86%

+10,211.15 6 meses

29 ago, 1:35:03 p.m. UTC-3 · ARS · BCBA · Renuncia de responsabilidad

1 d.

5 d.

1 m.

6 m.

YTD

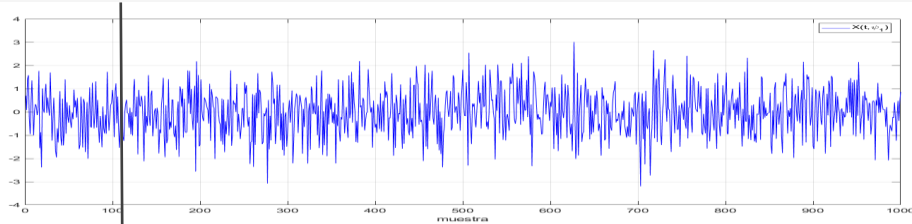
1 a.

5 a.

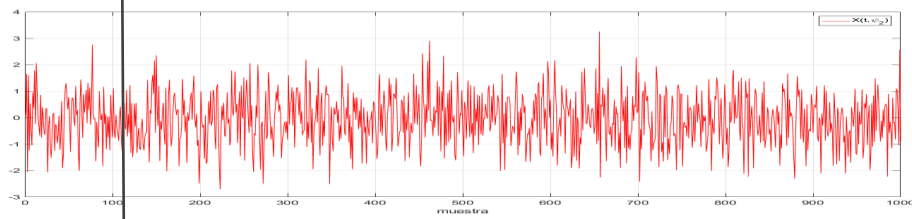
MÁX.



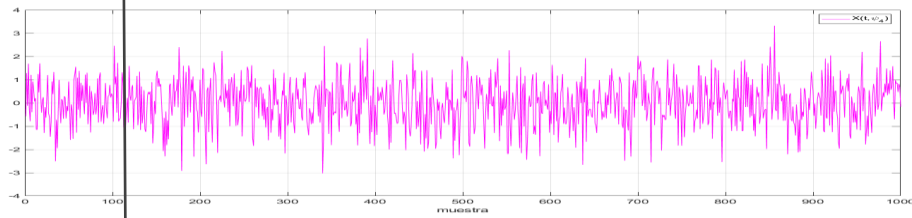
Modelo de señal ALEATORIO



Realización 1: $X(t, \psi_1)$

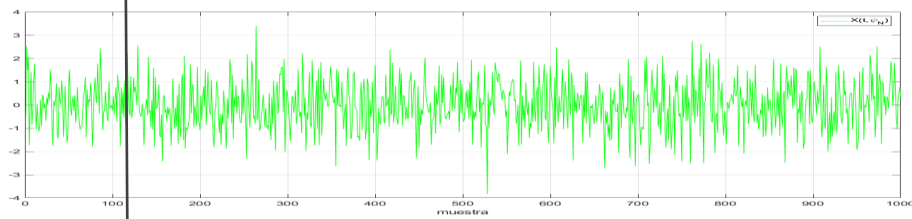


Realización 2: $X(t, \psi_2)$



Realización 3: $X(t, \psi_3)$

⋮



Realización N: $X(t, \psi_N)$

$X(t_1, \psi) = X_1$ VA $f_{X_1}(x_1, t_1) \rightarrow$ fdp

$f_{X_1}(x_1, t_1)$ fdp

$$F_{X_1}(x_1, t_1) = P\{X_1 \leq x_1\} = \int_{-\infty}^{x_1} f_{X_1}(\alpha, t_1) d\alpha$$

Proceso estocástico

$$X(t, \psi) = X(t)$$

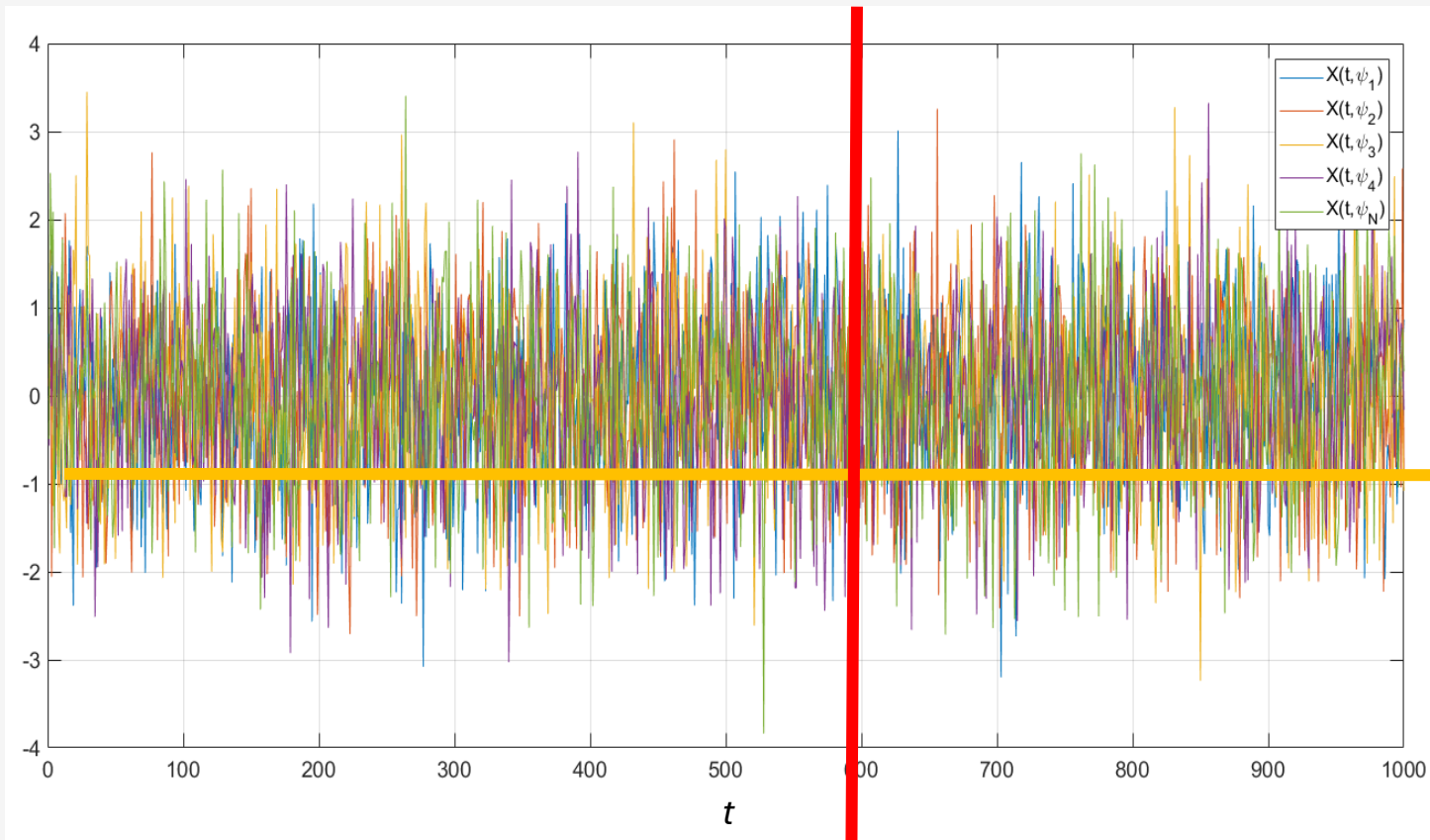
$$f_{X_i}(x_i, t_i), \quad \forall t_i \in \mathbb{R}$$

$$f_{X_i, X_j}(x_i, x_j; t_i, t_j), \quad \forall t_i, t_j$$

$$f_{X_i, X_j, X_k}(x_i, x_j, x_k; t_i, t_j, t_k), \quad \forall t_i, t_j, t_k$$

⋮

Modelo de señal ALEATORIO



Por ejemplo:

$$\langle X(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T X(t) dt \quad \text{VA}$$

$$r_{XX}(\tau) = \langle X(t + \tau) X^*(t) \rangle$$

Promedios temporales

Por ejemplo:

$$\mu_X(t) = E\{X(t)\}$$

$$R_{XX}(t + \tau, t) = E\{X(t + \tau) X^*(t)\}$$

Promedios en las realizaciones

Media estadística

Proceso de VIC, espacio de estados discreto

$$E\{X(t)\} = \sum_{i=-\infty}^{\infty} x_i P\{X(t) = x_i\} = \mu_X(t)$$

Proceso de VIC, espacio de estados continuo

$$E\{X(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x; t) dx = \mu_X(t)$$

Proceso de VID, espacio de estados discreto

$$E\{X[n]\} = \sum_{i=-\infty}^{\infty} x_i P\{X[n] = x_i\} = \mu_X[n]$$

Proceso de VID, espacio de estados continuo

$$E\{X[n]\} = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x; n) dx = \mu_X[n]$$

Comparar con media temporal

$$\langle X[n] \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N X[n]$$

$$f_X(x; t) dx \sim P\{x < X(t) < x + dx\}$$

$$F_X(x; t) = P\{X(t) \leq x\}$$

$$F_X(x; n) = P\{X[n] \leq x\}$$

No perder la intuición natural por querer memorizar un conjunto de ecuaciones, sin comprender qué es lo que representan o los que nos están “diciendo”

Correlación y DEP

Para cada realización: $r_{XX}(\tau) = \langle X(t + \tau) X^*(t) \rangle$

$$R_{XX}(t + \tau, t) = E\{X(t + \tau) X^*(t)\}$$

$|X(t)|^2$ Potencia instantánea
(es función del tiempo y de la realización)

$$\langle |X(t)|^2 \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |X(t)|^2 dt \quad \text{Potencia media (promedio temporal)} \\ \text{(es función de la realización)}$$

$$E\{|X(t)|^2\} = R_{XX}(t, t) \quad \text{Potencia media (estadística)} \\ \text{(es función del tiempo)}$$

$$P_X = \langle R_{XX}(t, t) \rangle$$

Potencia media normalizada
del proceso

Sea un PA con $R_{XX}(t, t) < \infty$

$$S_{XX}(f) \triangleq \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{E\{|X^T(f)|^2\}}{2T} \quad \text{DEP}$$

donde

$$X^T(f) = \mathcal{F}\{X_T(t)\} = \mathcal{F}\{X(t) \cap \left(\frac{t}{2T}\right)\}$$

$$P_X = \int_{-\infty}^{\infty} S_{XX}(f) df$$

Relación de Wiener - Khinchin

$$S_{XX}(f) = \mathcal{F}\{\langle R_{XX}(t + \tau, t) \rangle\}$$

Ej: Modelo p/ salida de un generador de RF

$$Y(t) = A \cos(2\pi f_p t + \theta) \quad \theta \sim U[0, \frac{\pi}{2}]$$

$$E\{Y(t)\} = E\{A \cos(2\pi f_p t + \theta)\} = \int_0^{\pi/2} A \cos(2\pi f_p t + \vartheta) \frac{2}{\pi} d\vartheta$$

$$E\{Y(t)\} = \mu_Y(t) = \frac{2A}{\pi} \cos(2\pi f_p t) + \frac{2A}{\pi} \sin(2\pi f_p t)$$

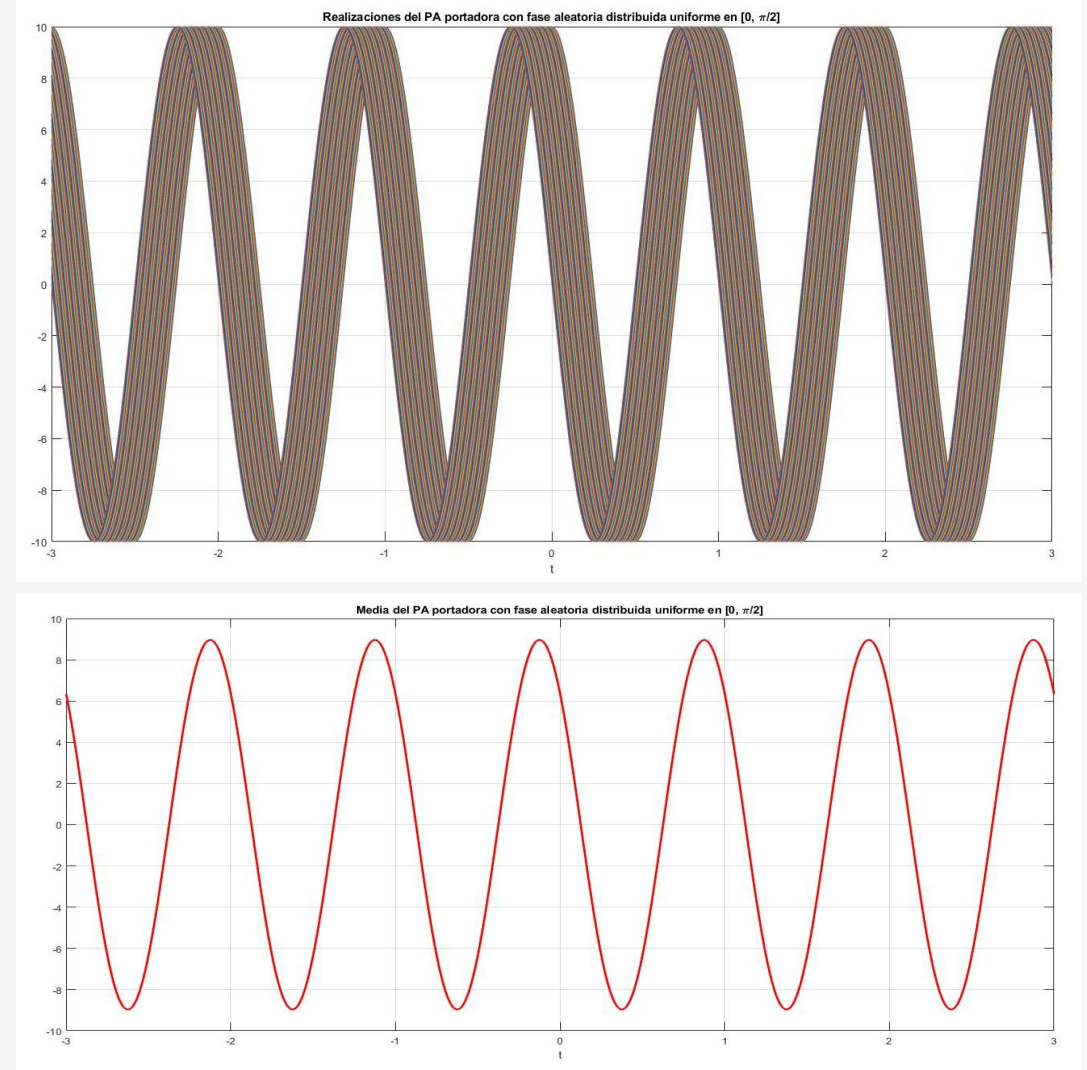
$$R_{YY}(t + \tau, t) = E\{Y(t + \tau) Y^*(t)\}$$

$$R_{YY}(t + \tau, t) = -\frac{A^2}{\pi} \sin(4\pi f_p t) + \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_p \tau)$$

$$S_{YY}(f) = \mathcal{F}\{ \langle R_{XX}(t + \tau, t) \rangle \}$$

$$S_{YY}(f) = \frac{A^2}{4} (\delta(f + f_p) + \delta(f - f_p))$$

$$P_Y = \langle R_{yy}(t, t) \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} S_{YY}(f) df = \frac{A^2}{2}$$



PAESAs

$$\left. \begin{aligned} E\{X(t)\} &= \mu_X \quad (\text{constante}) \\ R_{XX}(t + \tau, t) &= E\{X(t + \tau)X^*(t)\} = R_{XX}(\tau) \end{aligned} \right\} X(t) \text{ es ESA (PAESA)}$$
$$\left. \begin{aligned} E\{X[n]\} &= \mu_X \quad (\text{constante}) \\ R_{XX}[n + m, n] &= E\{X[n + m]X^*[n]\} = R_{XX}[m] \end{aligned} \right\} X[n] \text{ es ESA (PAESA)}$$

Secuencia aleatoria independiente e idénticamente distribuida (iid)

$X[n]$ se denomina iid cuando:

- La distribución de cada VA $X_n = X[n]$ es $F_X(x_n)$, $\forall n$ (la misma p cada VA)
- las variables aleatorias X_n son mutuamente independientes. Esto es:

$$F_X(x_1, x_2, \dots, x_m; n_1, n_2, \dots, n_m) = \prod_{i=1}^m P\{X[n_i] \leq x_i\} = \prod_{i=1}^m F_X(x_i), \forall m$$

Para procesos de VIC no existen procesos iid, pero trabajaremos con un modelo ideal: Ruido Blanco

Auto-covarianza

$$C_{XX}(t + \tau, t) = E\{(X(t + \tau) - \mu_x(t + \tau))(X(t) - \mu_x(t))^*\}$$

$$C_{XX}(t + \tau, t) = E\{X(t + \tau) X^*(t)\} - E\{X(t + \tau)\} \mu_X^*(t) - E\{X^*(t)\} \mu_X(t + \tau) + \mu_X(t + \tau) \mu_X^*(t)$$

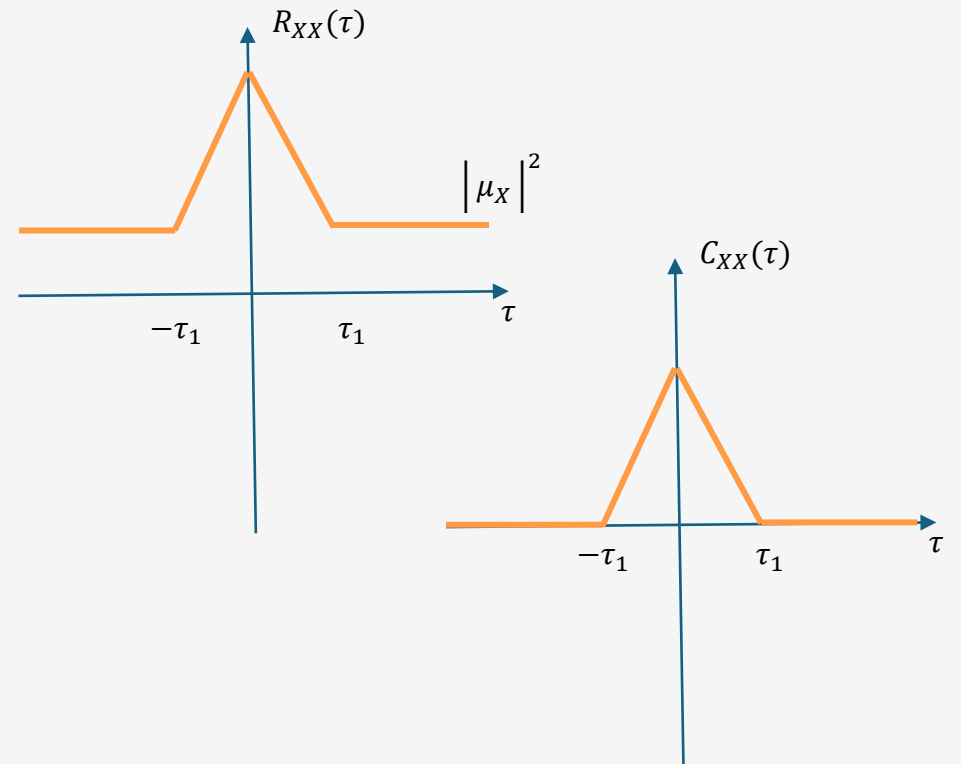
$$C_{XX}(t + \tau, t) = R_{XX}(t + \tau, t) - \mu_X(t + \tau) \mu_X^*(t)$$

En el caso de PAESA

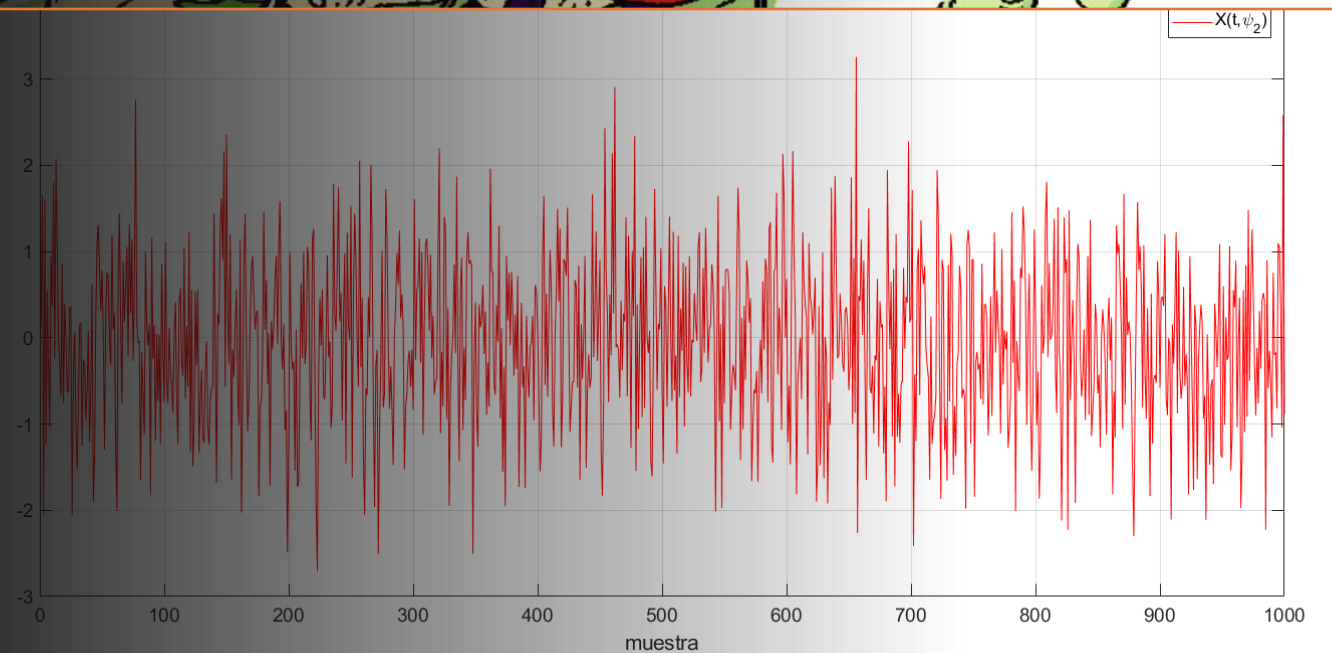
$$C_{XX}(\tau) = R_{XX}(\tau) - |\mu_X|^2 \longrightarrow R_{XX}(\tau) = C_{XX}(\tau) + |\mu_X|^2$$

Si el proceso es de media nula

$$C_{XX}(\tau) = R_{XX}(\tau)$$



Modelo: Ruido Blanco



Modelo: Ruido Blanco

Buscamos un modelo para el ruido (variaciones “rápidas” y valores que se suponen no correlacionados entre sí)

$$\begin{cases} E\{X(t)\} = \mu_X = 0 \\ R_{XX}(t, t) = E\{|X(t)|^2\} = P_X < \infty \end{cases}$$

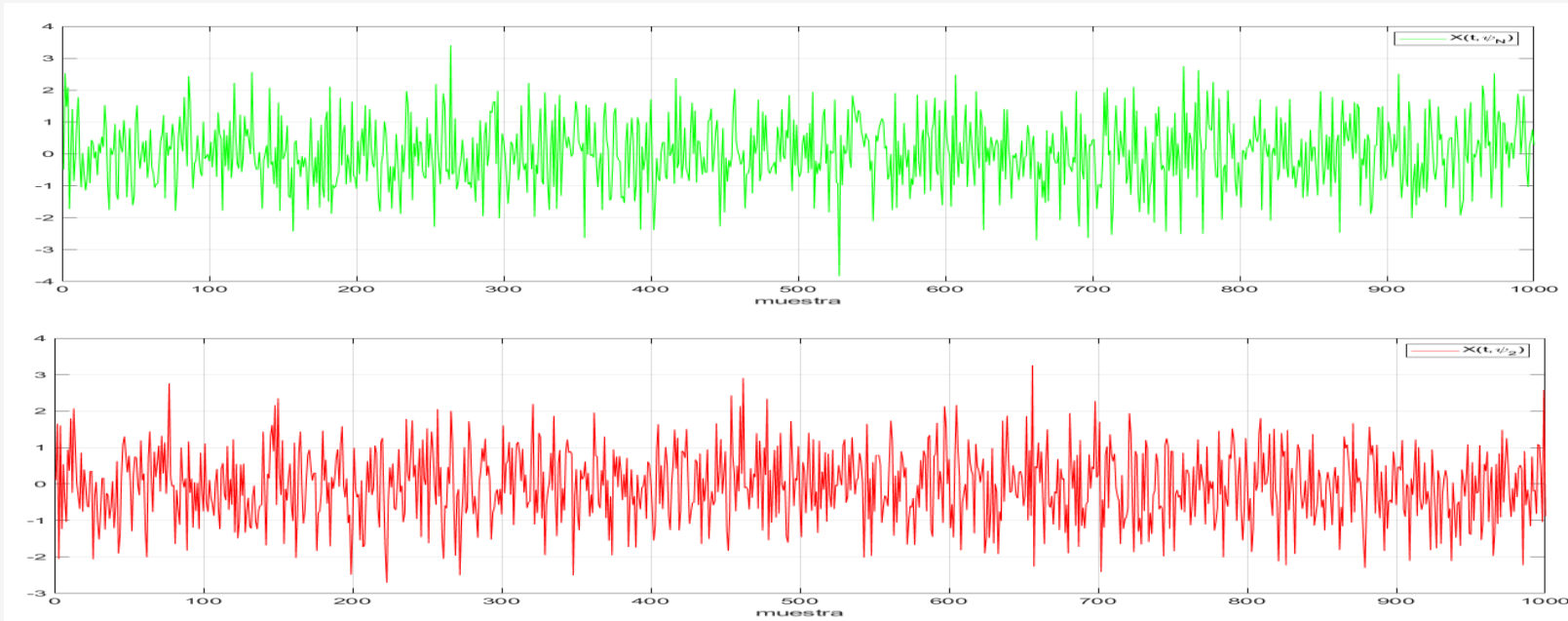


$$R_{XX}(t + \tau, t) = E\{X(t + \tau) X^*(t)\} = P_X \delta[\tau]$$

$$S_{XX}(f) = \mathcal{F}\{< R_{XX}(t + \tau, t) >\} = 0$$

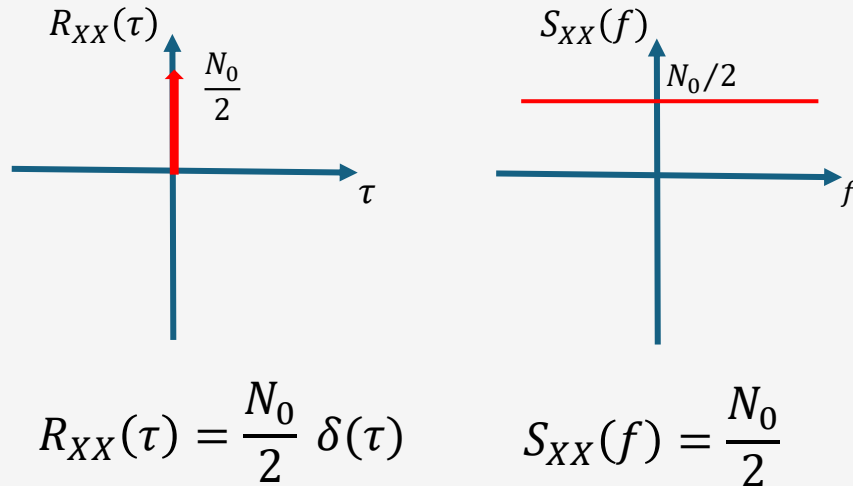
Además, supondremos que $X(t_i)$ y $X(t_j)$
no están correlacionadas $\forall t_i \neq t_j$

$$P_X = \int_{-\infty}^{\infty} \cancel{S_{XX}(f)} df = 0!!!$$

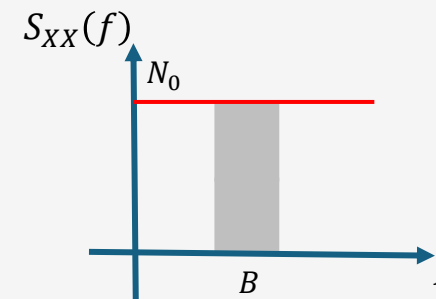


Modelo: Ruido Blanco

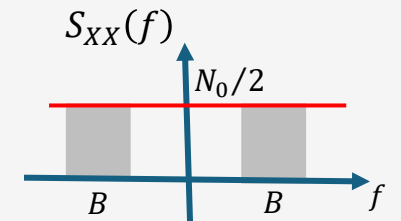
Modelo de RUIDO BLANCO: Cumple con la condición de un PA / VAs no correlacionadas entre sí, pero no con la condición de potencia finita.



$$P_X = \int_B S_{XX}(f) df = \frac{N_0}{2} 2B = N_0 B$$



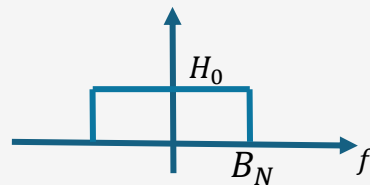
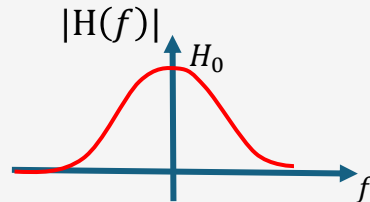
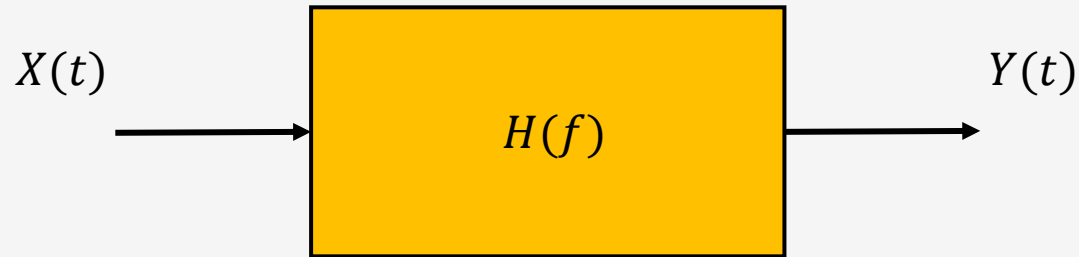
unilateral



bilateral

Gaussiano: VAs (amplitudes) son conjuntamente Gaussianas

PAs y SLITs



Ancho de Banda Equivalente
de ruido



$$E\{Y(t)\} = E\{X(t)\} H(0)$$

$$R_{YY}(t + \tau, t) = \{R_{XX} * r_{hh}\}(t + \tau, t)$$

$$r_{hh}(\tau) = \{h * h^*\}(\tau)$$

$$S_{YY}(f) = S_{XX}(f) |H(f)|^2$$

$$P_Y = \int_{-\infty}^{\infty} S_{XX}(f) |H(f)|^2 df$$

Si la entrada al sistema es ruido blanco con DEP $\frac{N_0}{2}$

$$P_Y = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{\infty} |H(f)|^2 df \stackrel{\downarrow}{=} N_0 B_N H_0^2$$

$$B_N = \frac{1}{2H_0^2} \int_{-\infty}^{\infty} |H(f)|^2 df$$

Para un filtro pasa-bajos de 1er. orden

$$B_N = \frac{\pi}{2} f_{-3dB}$$

Si la entrada es Gaussiana la salida del SLIT también lo será

Cálculo de B_N

$$B_N = \frac{1}{2H_0^2} \int_{-\infty}^{\infty} |H(f)|^2 df$$

Teorema de Parseval

$$\frac{1}{2H_0^2} \int_{-\infty}^{\infty} |H(f)|^2 df = \frac{1}{2H_0^2} \int_{-\infty}^{\infty} |h(t)|^2 dt$$

$$\frac{1}{2H_0^2} \int_{-\infty}^{\infty} |H(f)|^2 df = \frac{1}{2H_0^2} \sum_{\text{Polos de } H(S)} \text{Res}\{H(S)H(-S)\}$$

$H(S)$: Transferencia del SLIT (T. Laplace)

$$S = j2\pi f$$

Intercorrelación, Inter-DEP

También nos va a interesar la interacción entre dos PA. Consideremos dos PA de media nula y al PA $Z(t)$ a partir de ellos

$$Z(t) = a X(t) + b Y(t) \quad a, b \in \mathbb{C}$$

$$S_{XY}(f) \triangleq \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{E\{X^T(f) Y^{T*}(f)\}}{2T} = \mathcal{F}\{< R_{XY}(t + \tau, t) >\}$$

$$R_{ZZ}(t + \tau, t) = E\{[a X(t + \tau) + b Y(t + \tau)][a^* X^*(t) + b^* Y^*(t)]\}$$

$$S_{ZZ}(f) = |a|^2 S_{XX}(f) + |b|^2 S_{YY}(f) + a b^* S_{XY}(f) + b a^* S_{YX}(f)$$

$$S_{XY}(f) = S_{YX}^*(f) \quad a b^* S_{XY}(f) = [b a^* S_{YX}(f)]^*$$

$$S_{ZZ}(f) = |a|^2 S_{XX}(f) + |b|^2 S_{YY}(f) + 2 \operatorname{Re}\{a b^* S_{XY}(f)\}$$

Intercorrelación, Inter-DEP

$$S_{ZZ}(f) = |a|^2 S_{XX}(f) + |b|^2 S_{YY}(f) + 2 \operatorname{Re}\{a b^* S_{XY}(f)\}$$

- Si $S_{XY}(f) = 0$ entonces $\langle R_{XY}(t + \tau, t) \rangle = 0$ por lo que $X(t)$ e $Y(t)$ no están correlacionados y la DEP de la suma pesada de ambos es una suma pesada de las DEPs de cada uno.
- Dada $S_{ZZ}(f) \geq 0 \forall a, b, X$ e Y puede demostrarse que $|S_{YX}(f)|^2 \leq S_{XX}(f) S_{YY}(f)$, $\forall f$
- Si $X(t)$ e $Y(t)$ no “solapan” sus espectros, entonces $S_{XX}(f) S_{YY}(f) = 0$ entonces $S_{YX}(f) = 0$ por lo que $X(t)$ e $Y(t)$ no están correlacionados

Fuentes:

- Principles of Communications, 5/E by Rodger Ziemer and William Tranter, John Wiley & Sons. Inc.
- Signals and Systems (Prentice-Hall signal processing series) by Alan V. Oppenheim.
- Apuntes de cátedra de Señales y Sistemas. FI-UNLP.
- Probability, Random Variables, and Stochastic Processes; Athanasios, Unnikrishna Pillai, 2002.

