# CAPITULO 1 Matrices.

$$U_1(s) = Z_{11}(s)I_1(s) + Z_{12}(s)I_2(s)$$
  

$$U_2(s) = Z_{21}(s)I_1(s) + Z_{22}(s)I_2(s)$$

(a) Ecuaciones Z

$$\begin{split} U_{1}(s) &= h_{11}(s) I_{1}(s) + h_{12}(s) U_{2}(s) \\ I_{2}(s) &= h_{21}(s) I_{1}(s) + h_{22}(s) U_{2}(s) \end{split}$$

(c) Ecuaciones H

$$U_1(s) = A(s)U_2(s) - B(s)I_2(s)$$
  
$$I_1(s) = C(s)U_2(s) - D(s)I_2(s)$$

(b) Ecuaciones T (Convención con corrientes entrantes al cuadripolo.)

$$I_1(s) = g_{11}(s)U_1(s) + g_{12}(s)I_2(s)$$
  

$$U_2(s) = g_{21}(s)U_1(s) + g_{22}(s)I_2(s)$$

(d) Ecuaciones G

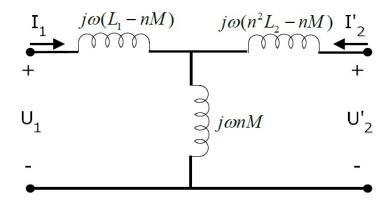
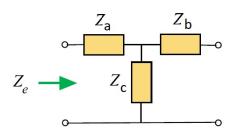


Figure 1: Modelo de trafo

Si se tiene un cuadripolo T como el siguiente: Sus matrices Z y T serán las siguientes:



$$Z = \begin{bmatrix} Z_a + Z_c & Z_c \\ Z_c & Z_b + Z_c \end{bmatrix}$$

$$T = \begin{bmatrix} \frac{Z_a + Z_c}{Z_c} & \frac{Z_a Z_c + Z_a Z_b + Z_c Z_b}{Z_c} \\ \frac{1}{Z_c} & \frac{Z_c + Z_b}{Z_c} \end{bmatrix}$$

Las demás matrices salen de usar estas dos.

#### Matriz H

$$h_{11}(s) = \frac{U_1(s)}{I_1(s)} \Big|_{U_2(s)=0} = \frac{1}{Y_{11}(s)} = \frac{Z_{22}(s)}{|\mathbf{Z}(s)|}$$

$$h_{12}(s) = \frac{U_1(s)}{U_2(s)} \Big|_{I_1(s)=0} = -\frac{Y_{12}(s)}{Y_{11}(s)} = \frac{Z_{12}(s)}{Z_{22}(s)}$$

$$h_{21}(s) = \frac{I_2(s)}{I_1(s)} \Big|_{U_2(s)=0} = \frac{Y_{21}(s)}{Y_{11}(s)} = -\frac{Z_{21}(s)}{Z_{22}(s)}$$

$$h_{22}(s) = \frac{I_2(s)}{U_2(s)} \Big|_{I_1(s)=0} = \frac{|\mathbf{Y}(s)|}{Y_{11}(s)} = \frac{1}{Z_{22}(s)}$$

#### Matriz G

$$\begin{split} g_{11}(s) &= \frac{I_{1}(s)}{U_{1}(s)} \bigg|_{I_{2}(s)=0} = \frac{1}{Z_{11}(s)} = \frac{\left| \mathbf{Y}(\mathbf{s}) \right|}{Y_{22}(s)} \\ g_{12}(s) &= \frac{I_{1}(s)}{I_{2}(s)} \bigg|_{U_{1}(s)=0} = \frac{Y_{12}(s)}{Y_{22}(s)} = -\frac{Z_{12}(s)}{Z_{11}(s)} \\ g_{21}(s) &= \frac{U_{2}(s)}{U_{1}(s)} \bigg|_{I_{2}(s)=0} = -\frac{Y_{21}(s)}{Y_{11}(s)} = \frac{Z_{21}(s)}{Z_{22}(s)} \\ g_{22}(s) &= \frac{U_{2}(s)}{I_{2}(s)} \bigg|_{U_{1}(s)=0} = \frac{\left| \mathbf{Z}(\mathbf{s}) \right|}{Z_{11}(s)} = \frac{1}{Y_{22}(s)} \end{split}$$

## Matriz T

#### Simetrías.

#### •Simetría balanceada

Respecto de un eje de simetría horizontal: Genera cuadripolos balanceados o equilibrados (no tienen conexión común).

#### •Simetría de transferencia

Respecto de un eje de simetría vertical: Genera cuadripolos simétricos (no cambia si invertimos la entrada por la salida).

$$A(s) = \frac{U_1(s)}{U_2(s)}\Big|_{I_2(s)=0} = -\frac{Y_{22}(s)}{Y_{21}(s)} = \frac{Z_{11}(s)}{Z_{21}(s)}$$

$$B(s) = \frac{U_1(s)}{-I_2(s)}\Big|_{U_2(s)=0} = -\frac{1}{Y_{21}(s)} = \frac{\left|\mathbf{Z}(s)\right|}{Z_{21}(s)}$$

$$C(s) = \frac{I_1(s)}{U_2(s)}\Big|_{I_2(s)=0} = \frac{1}{Z_{21}(s)} = -\frac{\left|\mathbf{Y}(s)\right|}{Y_{21}(s)}$$

$$D(s) = \frac{I_1(s)}{-I_2(s)}\Big|_{U_2(s)=0} = -\frac{Y_{11}(s)}{Y_{21}(s)} = \frac{Z_{22}(s)}{Z_{21}(s)}$$

## •Recíprocos o bilaterales

Tiene que ser una red pasiva y lineal.

Cuando un cuadripolo es simétrico  $Z_{11} = Z_{22}$  o  $Y_{11} = Y_{22}$ .

Cuando un cuadripolo es bilateral  $Z_{12} = Z_{21}$  o  $Y_{12} = Y_{21}$ .

# CAPITULO 2

# Matriz de Admitancia Indefinida.

#### Propiedades.

La suma de todos los elementos de una fila debe dar 0.

La suma de todos los elementos de una columna debe dar 0.

#### •Puesta de nodo comun.

Para hacer que uno de los terminales de una red multiterminales sea el terminal común de una red de n puertas puesta a tierra, basta **suprimir la fila y la columna** correspondiente a dicho terminal de la matriz Admitancia Indefinida. Esto resulta en una matriz de Admitancias de Cortocircuito, con el terminal suprimido como el nodo común de todas las n-puertas. **La operación inversa es**: Dada la matriz de Impedancias en corto circuito de una red de n puertas con terminal común, **se le agrega a dicha matriz** otra fila, cuyos elementos sean las sumas, cambiadas de signo, de todos los elementos de cada columna. Luego se agrega otra columna, cada uno de cuyos elementos es igual a la suma, cambiada de signo, de todos los elementos de la fila correspondiente". Esto resulta en una matriz Admitancia Indefinida.

#### •Unión de dos terminales.

Si unimos dos terminales de una red de n terminales, las dos corrientes se suman y las tensiones son iguales. Luego la matriz Admitancia Indefinida resultante (para la red de n-1 terminales), se obtiene sumando las dos filas y las dos columnas correspondientes de la matriz original, sustituyendo estas sumas a las dos filas y dos columnas originales.

## •Supresión de un terminal.

Se debe primero obtener la MAI, luego aplicar la siguiente fórmula:

$$[Y_{indefinida}(s)] = ([Y_{aa}(s) - [Y_{ab}(s)][Y_{ba}]^{-1}[Y_{bb}(s)])$$

Suponiendo que:

$$Y_{indefinida} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -6 \\ 6 & 5 & 4 & -15 \\ 7 & 8 & 9 & -24 \\ -14 & -15 & -16 & 45 \end{bmatrix}$$

Y queremos suprimir el nodo 4, tenemos que:

$$\mathbf{Y_{aa}} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 6 & 5 & 4 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Y_{ab}} = \begin{bmatrix} -6 \\ -15 \\ -24 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Y_{ba}} = \begin{bmatrix} -14 & -15 & -16 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Y_{bb}} = \begin{bmatrix} 45 \end{bmatrix}$$

## CAPITULO 3

•Potencia compleja.

$$\mathbf{S} = P + jQ = \mathbf{U} * \mathbf{I}^*$$

•Potencia máxima.

$$P_{max} = \frac{U_1^2}{4R_1}$$

•Rendimiento.

$$\eta = \frac{P_{carga}}{P_{fuente}} = \frac{|S_{carga}| cos(\phi_{carga})}{|S_{fuente}| cos(\phi_{fuente})}$$

4

# CAPITULO 4

# Relizabilidad RLC/LC.

#### •RLC.

Para que un circuito sea realizable RLC, F(s) tiene que ser una función racional-real real-positiva, para ello debe cumplir lo siguiente

- 1) F(s) debe ser racional-real. Es decir, tiene que ser una función racional con coeficientes reales.
- 2) Para que F(s) sea real positiva debe cumplir que:

$$Re[F(s)] \ge 0 \ \forall \ s/Re[s] \ge 0$$

Si es muy complicado demostrarlo (pasa siempre), debemos mostrar que al menos se cumplan las siguientes 2 codicones:

$$Re[F(j\omega)] \ge 0 \ \forall \ \omega \in \Re$$

Y que todos los polos de F(s) están en el **semiplano izquierdo cerrado**, y los polos que haya en el eje imaginario son simples y sus residuos asociados son reales y positivos.

#### •LC.

Para que un circuito sea realizable LC, F(s) tiene que cumplir lo siguiente

- 1) F(s) debe ser racional-real. Es decir, tiene que ser una función racional con coeficientes reales.
- $\mathbf{2})F(s)$  debe cumplir lo siguiente:

$$Re[F(j\omega)] = 0 \ \forall \ \omega \in \Re$$

O lo que es equivalente, que F(s) sea **impar**.

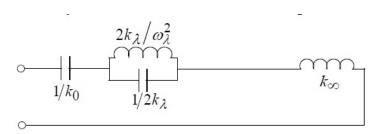
Y además, todos los polos de F(s) están en el eje imaginario, son simples y sus residuos asociados son reales y positivos.

## •Foster.

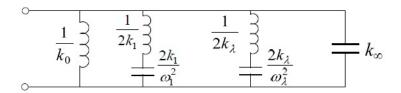
La fórmula de Foster es:

$$F\left(s\right) = \frac{k_0}{s} + k_{\infty}s + \sum_{\lambda} \frac{2k_{\lambda}s}{s^2 + \omega_{\lambda}^2} = \frac{1}{\frac{1}{k_0}s} + \sum_{\lambda=1}^{n} \frac{1}{\frac{1}{2k_{\lambda}}s + \frac{1}{\frac{2k_{\lambda}}{\omega_{\lambda}^2}s}} + k_{\infty}s$$

Síntesis por **Foster I**:

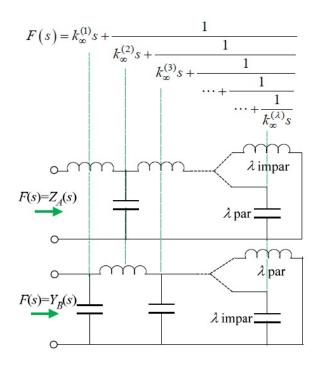


Síntesis por Foster II:

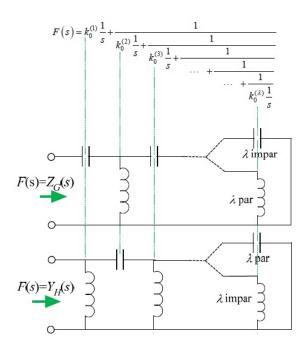


# $\bullet$ Cauer.

# Síntesis por Cauer I:



# Síntesis por Cauer II:



# CAPITULO 5

# Sintesis de cuadripolos.

Siempre se da de dato  $Y_{11}/Z_{11}$  y  $Y_{12}/Z_{12}$ .

- 1. Se comprueba realizabilidad igual que para circuitos LC/RLC.
- 2. Se calculan los residuos de  $Y_{11}/Z_{11}$  y  $Y_{12}/Z_{12}$  y se escribe en fracciones simples a ambas expresiones.
- 3. Se remueven los polos particulares de la inmitancia de entrada.
- 4. Se sintetiza a través del diagrama cero-polar.
- 5. SE CHEQUEA EL FACTOR DE CORRECCIÓN. Esto se puede hacer mirando el comportamiento asintótico de manera muy fácil (recomendado) o por definición (no recomendado).

#### •Pérdidas de inserción.

La función pérdidas de inserción debe cumplir con los requisitos de una función conductancia  $G(\omega)$ , parte real de una función admitancia Y, debiendo obedecer a las siguientes condiciones:

- a) Ser una función racional par en  $\omega$ , con coeficientes reales y positivos.
- **b)** Dado que tiene que ser  $0 \le |\rho_1(s)|^2 \le 1$ , en consecuencia  $t \le P_{20}/P_2(\omega) \le \infty$  para todas las frecuencias.
- c) Además  $P_{20}/P_2(s)$  no puede tener ceros imaginarios puros, y todos los ceros deben tener una disposición simétrica respecto del origen.

#### Procedimiento de síntesis

- 1) Verificar si  $P_{20}/P_2(\omega)$  cumple los requisitos de realizabilidad.
- 2) Si  $P_{20}/P_2$  es realizable, se calcula t mediante la expresión 1c.
- 3) Se calcula  $|\rho_1(s)|^2$  mediante la ecuación 1a y se determinan sus singularidades.
- **4)** Se obtiene  $|\rho_1(s)|$  considerando **solo** los polos ubicados en el SPI (la mitad de polos de  $|\rho_1(s)|^2$ . Puede haber dos soluciones posibles: $\rho_{1a}(s)$  con los *ceros* en el SPI y  $\rho_{1b}$  con los *ceros* en el SPD.
- 5) Se calcula la impedancia y admitancia de entrada mediante las expresiones 2b y 2a.
- 6) Se sintetizan Z(s) ó Y(s) de modo de realizar la mitad de los polos de la función pérdidas de inserción que se encuentran en el SPI (o sea los puntos de pérdidas infinitas  $P_2 = 0$ ). Se empleará alguna de las formas canónicas, según la ubicación de los polos sobre el eje imaginario.

#### **Ecuaciones mencionadas:**

$$|\rho_1(s)|^2 = 1 - t\Phi(s)$$
 (1a)

$$\Phi(s) = \frac{P_2}{P_{20}}(\omega) \bigg|_{\omega = \frac{s}{j}} \tag{1b}$$

$$t = \frac{4R_1R_2}{(R_1 + R_2)^2} \tag{1c}$$

$$Z(s) = \left(\frac{1 - \rho_1(s)}{1 + \rho_1(s)}\right)^{\pm 1} \tag{2a}$$

$$Y(s) = \left(\frac{1 + \rho_1(s)}{1 - \rho_1(s)}\right)^{\pm 1} \tag{2b}$$

## CAPITULO 6

Normalizaciones/Desnormalizaciones.

•Normalización de impedancia:

$$\frac{1}{sC_N} = \left(\frac{1}{sC}\right) \frac{1}{R_0} \to C_N = CR_0$$

$$sL_N = sL\frac{1}{R_0} \to L_N = L/R_0$$

$$sR_N = sR\frac{1}{R_0} \to R_N = R/R_0$$

•Desnormalización de impedancia:

$$\frac{1}{sC} = \left(\frac{1}{sC_N}\right) R_0 \to C = \frac{C_N}{R_0}$$

$$sL = sL_N R_0 \to L = L_N R_0$$

$$sR = sR_N R_0 \to R = R_N R_0$$

•Normalización en frecuencia:

$$\frac{1}{\hat{s}C_N} = \frac{1}{\frac{s}{\omega_0}(\omega_0 C)} \to C_N = \omega_0 C$$
$$\hat{s}L_N = \frac{s}{\omega_0}(\omega_0 L) \to L_N = \omega_0 L$$
$$R_N = R \to R_N = R$$

•Desnormalización en frecuencia:

$$\frac{1}{sC} = \frac{1}{\hat{s}\omega_0 \frac{C_N}{\omega_0}} \to C = \frac{C_N}{\omega_0}$$
$$sL = \hat{s}\omega_0 \frac{L_N}{\omega_0} \to L = \frac{L_N}{\omega_0}$$
$$R = R_N \to R = R_N$$

Transformaciones en frecuencia.

•Transormación proporcional:

$$\hat{s} = \frac{1}{\omega_C} s$$

•Transformación recíproca de la frecuencia:

$$\hat{s} = \frac{K}{s}$$

•Transformación pasa bajos-pasa altos sin normalizar ni desnormalizar:

$$\hat{s} = \frac{1}{s}$$

8

•Transformación pasa bajos-pasa altos normalizando o desnormalizando:

$$\hat{s} = \frac{\omega_c}{s}$$

$$\begin{cases} \overline{sL} = \frac{\omega_c \overline{L}}{s} & \Rightarrow \quad C = \frac{1}{\omega_c \overline{L}} \\ \frac{1}{s\overline{C}} = \frac{s}{\omega_c \overline{C}} & \Rightarrow \quad L = \frac{1}{\omega_c \overline{C}} \\ \overline{R} = R \end{cases} \qquad \begin{array}{c} \overline{L} & C = \frac{1}{\omega_c \overline{L}} \\ \overline{C} & \Rightarrow & -\frac{1}{\omega_c \overline{C}} \\ \overline{R} & \overline{R} = R \end{cases}$$

•Transformación pasa bajos-pasa banda (y viceversa): De filtro pasa bajos normalizado a filtro pasa banda NO normalizado con ancho de banda  $\Delta\omega$ . Si el filtro está normalizado  $\Delta\omega=1$ :

$$\hat{s} = \frac{s^2 + \omega_0^2}{\Delta \omega s}$$

•Transformación pasa bajos-suprime banda (y viceversa): De filtro pasa bajos normalizado a filtro rechaza banda NO normalizado con ancho de supresión de banda  $\Delta\omega$ . Si el filtro está normalizado  $\Delta\omega=1$ :

$$\hat{s} = \frac{\Delta \omega s}{s^2 + \omega_0^2}$$

$$\overline{sL} = \frac{\Delta \omega \, s}{s^2 + \omega_0^2} \, \overline{L} = \frac{1}{\frac{1}{\Delta \omega \, \overline{L}} \, s + \frac{\omega_0^2}{\Delta \omega \, \overline{L}} \, \overline{s}} \qquad \Rightarrow \qquad \begin{cases}
L = \frac{\Delta \omega \, \overline{L}}{\omega_0^2} & \overline{L} & \overline{L} & \overline{L} = \frac{\Delta \omega \, \overline{L}}{\omega_0^2} \\
C = \frac{1}{\Delta \omega \, \overline{L}} & \overline{C} & \overline{C} & \overline{C} = \frac{1}{\Delta \omega \, \overline{L}} \\
C = \frac{1}{\Delta \omega \, \overline{L}} & \overline{C} & \overline{C} & \overline{C} = \frac{\Delta \omega \, \overline{C}}{\omega_0^2} \, L = \frac{1}{\Delta \omega \, \overline{C}} \\
C = \frac{\Delta \omega \, \overline{C}}{\omega_0^2} & \overline{R} & \overline{R} = \overline{R} \\
\overline{R} = R & Fig. 7.11$$

Recordar que para hallar  $\Delta f_{3dB}$  tenemos:

Si  $f_0 \gg \Delta f$ :  $f_1 = f_0 - \Delta f/2$  y  $f_2 = f_0 + \Delta f/2$ . Pero si  $f_0$  no es mucho mayor que  $\Delta f$  entonces, para hallar  $f_1$  y  $f_2$  debemos hacer:

$$\Delta f = f_2 - f_1$$
$$f_0^2 = f_1 f_2$$