Control Automático I 2023

Trabajo Práctico 0: Introducción

Cuestionario

- 1. Definir los siguientes términos: *variable controlada, variable manipulada o de control, planta, proceso, sistema y perturbación.*
- 2. ¿Cuál es la diferencia entre una planta o proceso y su modelo?
- 3. ¿Cuál es la diferencia entre un sistema de control a lazo abierto (sin realimentar) y uno a lazo cerrado (realimentado)? ¿Qué ventajas y desventajas puede presentar cada uno?

Problema 1: sistemas a lazo abierto vs lazo cerrado

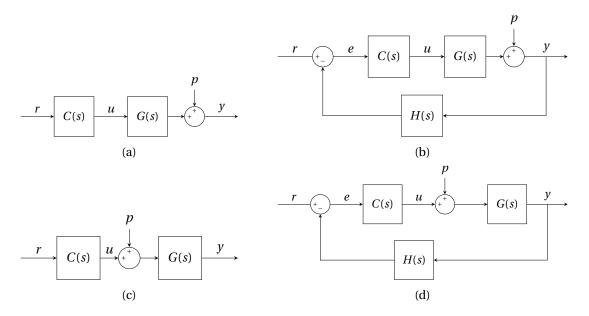
a. Deduzca la función de transferencia entre la entrada y la salida (Y(s)/R(s)) de los sistemas de la figura.



- **b**. Si se desea que la salida y de una planta, cuyo modelo está dado por G(s), copie a la referencia r, ¿cómo debería ser idealmente la transferencia C(s) en el esquema 1a?
- c. ¿qué sucede si el modelo G(s) presenta errores con respecto a la transferencia real de la planta? Analice la misma situación realimentando unitariamente al sistema.

Problema 2: perturbaciones

a. Deduzca la función de transferencia entre la perturbación y la salida (P(s)/R(s)) de los siguientes sistemas:



Control Automático I 2023

b. Compare el efecto de la perturbación sobre la salida del sistema para los casos anteriores. Si no desea hacer el análisis cualitativamente, puede asignar ganancias constantes a cada transferencia para visualizarlo más fácilmente, por ejemplo C(s) = 10, G(s) = 0.1, H(s) = 1, $p_1 = 1$, $p_2 = 10$.

c. ¿Cuál es el efecto de incrementar la ganancia del controlador? ¿En qué caso y sigue mejor a r?

Ejercicio 2: ceros y polos de lazo cerrado

Dado una lazo realimentado con G(s) en el lazo directo y H(s) en el lazo de realimentación. Qué relación hay entre los ceros de G(s) y los ceros de la transferencia a lazo cerrado? ¿Se puede decir lo mismo de los polos? Verifique con:

$$G(s) = \frac{(s+1)}{(s+3)}$$

$$H(s) = \frac{(s+2)}{(s+4)}$$

Ejercicio 3: control de velocidad de motor

Representar esquemáticamente a través de un diagrama en bloques el sistema de control a lazo cerrado que permite manejar la velocidad de un motor de corriente continua. Entre los bloques constitutivos se cuenta con:

- El motor de C.C.
- Un tacómetro (medidor de velocidad).
- Un variador de potencia (entrada tensión de 0 a 5V, salida de 0 a 48V, 2A).
- Un amplificador de señal.
- Un controlador implementado de forma analógica con amplificadores operacionales.
- Un comparador implementado de forma analógica con amplificadores operacionales.

Realice nuevamente el esquema, si ahora se reemplaza al controlador y al comparador por un micro-controlador que cuenta con conversores ADC y DAC (represente a ambos periféricos en el esquema).

Ejercicio 4: intensidad de luz

Nuestro cuerpo tiene la capacidad de ajustar sus funciones de acuerdo a distintas condiciones ambientales o necesidades. Por ejemplo, nuestra vista se puede adecuar a distintas intensidades de luz ajustando la apertura de nuestras pupilas. Describa este sistema realimentado y sus elementos de forma cualitativa mediante un diagrama de bloques.