# Application des méthodes de simulation du modèle 3/2 à la tarification d'options.

#### Iro R. Kouarfate, Michael A. Kouritzin et Anne Mackay

Université du Québec à Montréal Département de Mathématique

kouarfate.iro rene@courrier.uqam.ca

27 juin 2024

#### Sommaire

- Introduction et motivation
- 2 Définition du modèle 3/2
- 3 Évaluation neutre au risque et méthodes de simulation
- 4 Solution faible explicite du modèle 3/2
- 5 Application des algorithmes à la tarification
- 6 Résultats et interprétations
- Conclusion et Perspectives

#### Introduction et motivation

- Tarifier, c'est déterminer le prix à payer aujourd'hui pour acheter ou vendre un produit financier dans le futur à un prix fixé K.
- La valeur future d'un produit finacier (actif, produit dérivés) est incertaine.
- L'évolution des actifs financiers est souvent modélisée par les équations différentielles stochastique (EDS).
- L'évaluation des produits financiers est basée sur les solutions (analytiques ou numériques) des modèles financiers.
- La motivation du modèle 3/2 est liée au limites des modèles de Black-Scholes et de Heston.
- Nous présentons une méthode de simulation basée sur la solution explicite faible du modèle 3/2.

#### Définition du modèle

#### Definition (Modèle 3/2)

Sur l'espace de probabilité filtré  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{F}, \mathbb{Q})$ , la dynamique du modèle 3/2 est donnée par

$$\begin{cases}
dS_t = rS_t dt + \sqrt{V_t} S_t dZ_t \\
dV_t = \kappa V_t (\bar{V} - V_t) dt + \eta V_t^{\frac{3}{2}} dW_t
\end{cases} \tag{1}$$

avec  $S_0>0$ ,  $V_0>0$  des valeurs initiales des deux processus. r est le taux de rendement moyen sans risque, Z et W sont deux mouvements browniens standards corrélés de coefficient de corrélation  $\rho\in[-1,1]$ .  $\kappa,\ \bar{V}$  et  $\eta$  sont des nombres réels strictement positifs.

#### Définition du modèle

En posant  $X = \log(S)$  et en appliquant le lemme d'Itô au processus  $U_t = \frac{1}{V_t}$  avec  $V_t > 0$ , le modèle 3/2 est défini par le système des EDS suivant :

$$\begin{cases}
dX_t = \left(r - \frac{1}{2U_t}\right) dt + U_t^{-\frac{1}{2}} \left(\rho \ dW_t + \sqrt{1 - \rho^2} \ dB_t\right) \\
dU_t = \kappa \bar{V} \left(\frac{\kappa + \eta^2}{\kappa \bar{V}} - U_t\right) dt - \eta \sqrt{U_t} \ dW_t.
\end{cases} (2)$$

où U est le processus inverse de la variance et

$$\rho \ dW_t + \sqrt{1 - \rho^2} \ dB_t = dZ_t$$

est la décomposition de Cholesky.



## Évaluation neutre au risque

#### Theorem (Théorème fondamental de l'évaluation neutre au risque)

Sous la mesure neutre au risque, la valeur au temps t=0 de l'option d'achat européenne de maturité T et de prix d'exercice K est

$$C_0 = e^{-rT} \mathbb{E}^{\mathbb{Q}} \left[ \max \left( S_T - K, 0 \right) \right]. \tag{3}$$

## Lemma (Formule analytique du modèle 3/2 pour le prix d'une option européenne)

Le prix de cette option au temps t=0 est donné par :

$$C(S_0, K, T) = S_0 e^{-\delta T} - \frac{\sqrt{S_0 K} e^{-\frac{1}{2}(r+\delta)T}}{\pi} \int_0^{+\infty} \frac{\Re\left[e^{iuk} \phi_T \left(u - \frac{i}{2}\right)\right]}{u^2 + \frac{1}{4}} du,$$
(4)

#### Méthodes de simulation

#### La méthode de Milstein

- ullet Elle est basée sur les approximations d'ordre 1 de X et d'ordre 2 de U.
- Pour 0 < s < t, l'approximation de Milstein du modèle 3/2 est :

$$X_{t} - X_{s} \approx \left[ r - \frac{1}{2} f\left(\frac{1}{U_{s}}\right) \right] (t - s)$$

$$+ \sqrt{(t - s) f\left(U_{s}^{-1}\right)} X_{s} \left(\rho Z_{v} + \sqrt{1 - \rho^{2}} Z_{x}\right),$$

$$egin{aligned} U_t - U_s &pprox \left[\kappa + \eta^2 - \kappa ar{V} \ f\left(U_s
ight)
ight] (t-s) - \eta \sqrt{(t-s) \ f\left(U_s
ight)} \ Z_v \ &+ rac{1}{4} \eta^2 \left(Z_v^2 - 1
ight) (t-s). \end{aligned}$$

avec  $f(x) = \max(0, x)$  où  $Z_v$  et  $Z_x$  sont des réalisations de lois normales centrées réduites indépendantes.

#### Méthodes de simulation

#### La méthode exponentielle quadratique de Andersen (QE)

Elle est basée sur deux étapes :

- Une variable aléatoire khi carré peut être bien représentée par le carré d'une variable aléatoire gaussienne (Andersen 2008).
  - **1** Pour 0 < s < t,  $U(t) \mid U(s) = a_1 (b_1 + Z_v)^2$ , où  $Z_v \sim N(0, 1)$
  - a<sub>1</sub> et b<sub>1</sub> sont déterminées par la technique d'appariement des moments c'est-à-dire que :

$$\begin{split} a_1 &= \frac{m}{1+b_1^2}, b_1^2 = 2\psi^{-1} - 1 + \sqrt{2\psi^{-1}}\sqrt{2\psi^{-1} - 1}, \\ \psi &= \frac{s^2}{m^2}, m = \mathbb{E}[U(t) \mid U(s)] \text{ et } s^2 = \mathbb{V}ar[U(t) \mid U(s)]. \end{split}$$

• La deuxième étape est basée sur la la simulation exacte du processus du log-rendement de l'actif sous-jacent X = log(S)

#### Méthodes de simulation

#### La méthode QE (suite)

**1** La dérivation de  $X = \log(S)$  donne

$$X_{t} = X_{s} + \left(r - \frac{\rho \kappa \bar{V}}{\eta}\right)(t - s) + \left[\frac{\kappa + \frac{\eta^{2}}{2}}{\eta}\rho - \frac{1}{2}\right] \int_{s}^{t} \frac{1}{U_{u}} du$$
$$-\frac{\rho}{\eta} \log\left(\frac{U_{t}}{U_{s}}\right) + \sqrt{1 - \rho^{2}} \int_{s}^{t} \left(\sqrt{U_{u}}\right)^{-1} dZ_{u}. \tag{5}$$

On approxime les intégrales réelle et stochastique comme suit :

$$\int_{s}^{t} (U_{u})^{-1} du \cong (t-s) \frac{(U_{t})^{-1} + (U_{s})^{-1}}{2}$$

$$\int_{s}^{t} (\sqrt{U_{u}})^{-1} dZ_{u} \cong \sqrt{\frac{t-s}{2} \left((U_{t})^{-1} + (U_{s})^{-1}\right)} Z.$$

Nous adaptons les résultats de (Kouritzin 2018) sur le modèle de Heston au modèle 3/2.

- Condition d'existence d'une solution explicite faible du modèle
  - **1** S'il existe un entier naturel non nul n tel que  $\kappa + \eta^2 = \frac{n\eta^2}{4}$ , alors le processus U admet une solution faible explicite.
  - ② On a alors la **Condition** (C'): Il existe un nombre entier naturel n supérieur ou égal 5 tel que  $\kappa = \frac{\eta^2(n-4)}{4}$ .
- L'approche proposée est basée sur le fait que :
  - Le processus S, admet une solution exacte. (Baldeau 2012).
  - Si Condition (C') est vérifiée, alors le processus U est égal en distribution à la somme des carrés de n processus Ornstein-Uhlenbeck.



#### Dérivation de la solution explicite faible si (C') est vérifiée

Considérons la dynamique du modèle 3/2 suivante :

$$\begin{cases}
dX_t = \left(r - \frac{1}{2U_t}\right) dt + U_t^{-\frac{1}{2}} \left(\rho \ dW_t + \sqrt{1 - \rho^2} \ dB_t\right) \\
dU_t = \kappa \theta \left(\frac{\kappa + \eta^2}{\kappa \theta} - U_t\right) dt - \eta \sqrt{U_t} \ dW_t.
\end{cases} (6)$$

On a

$$X_{t} = X_{0} + \left(r - \frac{\rho \kappa \theta}{\eta}\right) t + \left[\frac{\kappa + \frac{\eta^{2}}{2}}{\eta} \rho - \frac{1}{2}\right] \int_{0}^{t} (U_{s})^{-1} ds$$
$$- \frac{\rho}{\eta} \log\left(\frac{U_{t}}{U_{0}}\right) + \sqrt{1 - \rho^{2}} \int_{0}^{t} \left(\sqrt{U_{s}}\right)^{-1} dB_{s}. \tag{7}$$

#### Theorem (Solution explicite faible du modèle 3/2.)

Supposons qu'il existe un entier naturel  $n \geq 5$  tel que la condition ( $\mathbf{C}'$ ) soit vérifiée avec ce n. Soient  $W^{(1)}, W^{(2)}, ..., W^{(n)}, B$  des MBS indépendants sur  $(\Omega, \mathcal{F}, \{\mathcal{F}_t\}_{t \in [0,T]}, \mathbb{Q})$  et  $\epsilon > 0$  un nombre réel. Soient  $S_0 > 0$  et  $U_0 > 0$  des constantes réelles. Le modèle 3/2 défini par le système (6) a une solution explicite faible définie par :

$$S_{t} = S_{0} \exp\left(\sqrt{1 - \rho^{2}} \int_{0}^{t} \sqrt{U_{s}^{-1}} dB_{s} + \left(r - \frac{\rho \kappa \theta}{\eta}\right) t + \left[\frac{\kappa + \frac{\eta^{2}}{2}}{\eta} \rho - \frac{1}{2}\right] \int_{0}^{t} \left(\hat{U}_{s}\right)^{-1} ds - \frac{\rho}{\eta} \log\left(\frac{U_{t}}{U_{0}}\right) \right)$$
(8)

$$U_t = \sum_{i=1}^n \left(Y_t^{(i)}\right)^2 \tag{9}$$

マロケス倒り (重) (重) (重)

#### Theorem (suite)

avec  $\tau_{\epsilon} = \inf\{t : U_t < \epsilon\}$  où pour  $i \in \{1, 2, ..., n\}$ ,

$$Y_t^{(i)} = -\frac{\eta}{2} \int_0^t e^{-\frac{\kappa \theta}{2}(t-u)} dW_u^{(i)} + e^{-\frac{\kappa \theta}{2}t} Y_0^{(i)}, \quad Y_0^{(i)} = \sqrt{U_0/n}$$
 (10)

sont des processus d'Ornstein-Uhlenbeck et sous la mesure  $\mathbb{Q}$ ,

$$W_{t} = \sum_{i=1}^{n} \int_{0}^{t} Y_{u}^{(i)} \left( \sum_{j=1}^{n} \left( Y_{u}^{(j)} \right)^{2} \right)^{-\frac{1}{2}} dW_{u}^{(i)}$$
(11)

est un mouvement brownien tel que

$$dU_t = \left(\kappa + \eta^2 - \kappa\theta U_t\right)dt - \eta\sqrt{U_t}dW_t$$

### Dérivation du modèle avec arrêt Si (C') n'est pas vérifiée

• Nous définissons de nouveaux paramètres pour obtenir une calibration qui vérifie ( $\mathbf{C}'$ ) comme suit. Soit  $n \geq 5$  un entier naturel,  $\kappa_{\eta}$  et  $\theta_{\eta}$  des réels positifs tel que :

$$egin{array}{lll} n & = & \left( \left\lfloor \left. rac{4\kappa}{\eta^2} + rac{1}{2} \, 
ight
floor \lor 1 
ight) + 4, \; \kappa_\eta = rac{(n-4)\eta^2}{4}, \ heta_\eta & = & rac{\kappa heta}{\kappa_\eta} \; ext{c'est-\`a-dire} \; \kappa_\eta heta_\eta = \kappa heta \end{array}$$

- U peut prendre des valeurs proches de zéro. On arrêtera le processus
   U lorsqu'il approchera zéro.
- Nous considérons les MBS indépendants  $W^{(1)}, W^{(2)}, ..., W^{(n)}$  et B définis sur  $(\Omega, \mathcal{F}, \{\mathcal{F}_t\}_{t \in [0,T]}, \mathbb{Q})$  et définissons les processus  $\hat{U}$  et  $\hat{S}$  par

$$\hat{S}_{t} = S_{0} \exp\left(\sqrt{1 - \rho^{2}} \int_{0}^{t} \sqrt{\hat{U}_{s}^{-1}} dB_{s} + \left(r - \frac{\rho \kappa \theta}{\eta}\right) t + \left[\frac{\kappa + \frac{\eta^{2}}{2}}{\eta} \rho - \frac{1}{2}\right] \int_{0}^{t} \left(\hat{U}_{s}\right)^{-1} ds - \frac{\rho}{\eta} \log\left(\frac{\hat{U}_{t}}{U_{0}}\right)\right)$$
(12)

$$\hat{U}_t = \sum_{i=1}^n \left( Y_t^{(i)} \right)^2, \tag{13}$$

où pour  $i \in \{1, 2, ..., n\}$ 

$$Y_t^{(i)} = -\frac{\eta}{2} \int_0^{t \wedge \tau_\epsilon} e^{-\frac{\kappa \theta}{2}(t-u)} dW_u^{(i)} + e^{-\frac{\kappa \theta}{2}(t \wedge \tau_\epsilon)} Y_0^{(i)}$$
(14)

avec 
$$Y_0^{(i)} = \sqrt{U_0/n}$$
,  $U_0 > \epsilon$  et  $\tau_{\epsilon} = \inf \left\{ t \in [0, T], \hat{U}_t < \epsilon \right\}$ .

• Nous construisons une mesure de probabilité artificielle sous laquelle les processus  $\hat{S}$  et  $\hat{U}$  satisfont (6)

## Lemma (Dynamique de $\hat{U}$ sous $\mathbb{Q}$ )

Soient  $(W^{(1)}, W^{(2)}, ..., W^{(n)})$  des MBS et indépendants sur  $(\Omega, \mathcal{F}, \{\mathcal{F}_t\}_{t \in [0,T]}, \mathbb{Q})$  et  $\left\{Y_t^{(i)}\right\}_{i=1}^n$  des processus de Ornstein-Ulhenbeck dont la dynamique est définie par (14). Sous la mesure  $\mathbb{Q}$ , le processus  $W_t$  défini par

$$W_{t} = \sum_{i=1}^{n} \int_{0}^{t} Y_{u}^{(i)} \left( \sum_{j=1}^{n} \left( Y_{u}^{(j)} \right)^{2} \right)^{-\frac{1}{2}} dW_{u}^{(i)},$$

est un mouvement brownien standard pour  $t \in [0, T]$  et le processus

#### Lemma (suite)

$$\hat{U}_{t} = \sum_{i=1}^{n} \left( Y_{t}^{(i)} \right)^{2} \text{ satisfait}$$

$$\begin{cases}
d\hat{U}_{t} = \left( \kappa_{\eta} + \eta^{2} - \kappa \theta \hat{U}_{t} \right) dt - \eta \sqrt{\hat{U}_{t}} dW_{t}, \text{ si } t \leq \tau_{\epsilon} \\
d\hat{U}_{t} = 0, \text{ si } t > \tau_{\epsilon}
\end{cases} \tag{15}$$

avec  $\hat{U}_0 = U_0$ .

On a que

$$\begin{split} d\hat{U}_t &= \left(\kappa_{\eta} + \eta^2 - \kappa\theta \hat{U}_t\right) dt - \eta\sqrt{\hat{U}_t} dW_t \\ &= \left(\kappa + \eta^2 - \kappa\theta \hat{U}_t\right) dt - \eta\sqrt{\hat{U}_t} \left(dW_t - \frac{\kappa_{\eta} - \kappa}{\eta\sqrt{\hat{U}_t}} dt\right). \end{split}$$

- 4 個 ト 4 恵 ト 4 恵 ト 9 Q

Notons  $\hat{W}_t$  le processus défini par  $\hat{W}_0=0$  et

$$\begin{cases}
d\hat{W}_t = dW_t + \frac{\kappa - \kappa_{\eta}}{\eta \sqrt{\hat{U}_t}} dt, \text{ si } t \leq \tau_{\epsilon} \\
d\hat{W}_t = dW_t, \text{ si } t > \tau_{\epsilon}.
\end{cases}$$
(16)

• on cherche la mesure sous laquelle  $\hat{U}_t$  a la même distribution que celle de  $U_t$  sous  $\mathbb Q$  pour  $t \leq \tau_\epsilon$ .

#### Remarque

S'il existe une mesure de probabilité sous laquelle  $\hat{W}$  est un mouvement brownien standard sur [0,T], alors sous cette mesure de probabilité,  $\hat{U}_t$  aura la même distribution que celle de  $U_t$  sous la mesure  $\mathbb Q$  jusqu'à  $\tau_\epsilon$ .

• Nous définissons une mesure de probabilité sous laquelle  $\hat{W}_t$  est un mouvement brownien.

## Lemma (Définition de la mesure artificielle $\hat{\mathbb{P}}$ )

Soient  $(W^{(1)}, W^{(2)}, ..., W^{(n)})$  des MBS et indépendants sur  $(\Omega, \mathcal{F}, \{\mathcal{F}_t\}_{t \in [0,T]}, \mathbb{Q})$  et W le MBS défini par (11). Soient  $\epsilon \in (0,1)$ ,  $T \in \mathbb{R}_+^*$  fixé,  $\tau_\epsilon = \inf \left\{ t \in [0,T], \hat{U}_t < \epsilon \right\}$  un temps d'arrêt et  $\hat{U}_0$  une constante réelle telle que  $\hat{U}_0 > \epsilon$ . On définit le processus  $\hat{L}$  par

$$\hat{L}_{t} = \exp\left(\int_{0}^{t} \frac{\kappa_{\eta} - \kappa}{\eta \sqrt{\hat{U}_{s}}} dW_{s} - \frac{1}{2} \int_{0}^{t} \frac{\left|\kappa_{\eta} - \kappa\right|^{2}}{\eta^{2} \hat{U}_{s}} ds\right), \tag{17}$$

◆ロト ◆御ト ◆恵ト ◆恵ト 恵 めへで

#### Lemma (suite)

et, on définit la mesure  $\hat{\mathbb{P}}$  telle que pour tout  $A \in \mathcal{F}_T$ ,  $\hat{\mathbb{P}}(A) = \mathbb{E}\left[\mathbb{I}_A L_T\right]$  où  $\mathbb{I}_A$  est la fonction indicatrice de A.

Alors le processus  $\hat{L}$  est une martingale sur [0,T] sous la mesure  $\mathbb{Q}$ . De plus,  $\hat{\mathbb{P}}$  définit une mesure de probabilité et enfin le processus

$$\hat{W}_{t} = \sum_{i=1}^{n} \int_{0}^{t} Y_{u}^{(i)} \left( \sum_{j=1}^{n} \left( Y_{u}^{(j)} \right)^{2} \right)^{-\frac{1}{2}} dW_{u}^{(i)} + \int_{0}^{t \wedge \tau_{\epsilon}} \frac{(\kappa - \kappa_{\eta})}{\eta \sqrt{\hat{U}_{s}}} ds$$
 (18)

est un mouvement brownien standard sur [0, T] sous la mesure  $\hat{\mathbb{P}}$  satisfaisant (16).

◆ロト ◆個ト ◆恵ト ◆恵ト ・恵 ・ 夕へで

#### Remarque

$$\begin{split} \hat{L}_t &= \exp\left(\int_0^t \frac{\kappa_{\eta} - \kappa}{\eta \sqrt{\hat{U}_s}} dW_s - \frac{1}{2} \int_0^t \frac{\left|\kappa_{\eta} - \kappa\right|^2}{\eta^2 \hat{U}_s} ds\right) \\ &= \frac{d\hat{\mathbb{P}}}{d\mathbb{Q}} \bigg| \mathcal{F}_t \end{split}$$

est la dérivée de Radon-Nikodym de  $\hat{\mathbb{P}}$  par rapport à  $\mathbb{Q}$ .  $\hat{\mathbb{L}}_t$  peut être interprétée comme étant le facteur d'ajustement appliqué à une probabilité quelconque  $\mathbb{Q}$  afin d'obtenir  $\hat{\mathbb{P}}$ .

Nous pouvons aussi voir  $\hat{L}_t$  comme étant le poids qui est donné à chaque simulation en fonction de sa vraisemblance au vrai modèle. On fait donc de l'échantillonnage préférentiel.

#### Lemma (Dynamique du processus $\hat{U}$ du modèle avec arrêt sous la mesure de probabilité artificielle $\hat{\mathbb{P}}$ .)

Sous la mesure de probabilité artificielle  $\hat{\mathbb{P}}$  le processus  $\hat{U}$  défini par (13) du modèle avec arrêt a pour dynamique

$$\begin{cases}
d\hat{U}_t = \left( (\kappa + \eta^2) - \kappa \theta \hat{U}_t \right) dt - \eta \sqrt{\hat{U}_t} d\hat{W}_t \text{ si } t \leq \tau_\epsilon \\
d\hat{U}_t = 0 \text{ si } t > \tau_\epsilon
\end{cases}$$
(19)

où W défini par (18) est un mouvement brownien standard sous  $\hat{\mathbb{P}}$ . De plus, pour t  $< \tau_{\epsilon}$ , le processus  $\hat{L}$  peut être exprimé par

$$\hat{L}_{t} = \exp\left(\frac{\kappa - \kappa_{\eta}}{\eta^{2}} \left[ \log\left(\frac{\hat{U}_{t}}{U_{0}}\right) + \int_{0}^{t} \left(\kappa\theta - \frac{\eta^{2} + 3\kappa_{\eta} - \kappa}{2\hat{U}_{s}}\right) ds \right] \right). \quad (20)$$

## Lemma (Dynamique de l'actif sous-jacent du modèle avec arrêt sous la mesure de probabilité artificielle. $\hat{\mathbb{P}}$ .)

Sous la mesure de probabilité artificielle  $\hat{\mathbb{P}}$  le processus  $\hat{S}$  défini par (12) de l'actif sous-jacent du modèle avec arrêt a pour dynamique

$$\begin{cases}
d\hat{S}_t = r\hat{S}_t dt + \hat{U}_t^{-\frac{1}{2}} \hat{S}_t \left( \rho d\hat{W}_t + \sqrt{1 - \rho^2} dB_t \right), \text{ si } t \leq \tau_{\epsilon}, \\
d\hat{S}_t = \hat{S}_t \left( r_{\epsilon} dt + \sigma_{\epsilon} dB_t \right), \text{ si } t > \tau_{\epsilon},
\end{cases} (21)$$

avec

$$\left\{ \begin{array}{ll} d\,\hat{U}_t &=& \left((\kappa+\eta^2)-\kappa\theta\,\hat{U}_t\right)dt-\eta\sqrt{\hat{U}_t}d\,\hat{W}_t, \text{ si } t\leq \tau_\epsilon, \\ d\,\hat{U}_t &=& 0 \text{ si } t\geq \tau_\epsilon, \end{array} \right.$$

où 
$$r_{\epsilon}=r-
horac{2\kappa\theta\epsilon+\eta
ho-\eta^2-2\kappa}{2\eta\epsilon}$$
,  $\sigma_{\epsilon}=\sqrt{rac{1-
ho^2}{\epsilon}}$  et  $\left(B,\hat{W}
ight)$  sont des

MBS et indépendants sous la mesure artificielle  $\hat{\mathbb{P}}$  car (B, W) sont des MBS indépendants sous la mesure  $\mathbb{Q}$ .

#### Remarque

Comme on arrête le processus  $\hat{U}$  à  $\epsilon$  après  $\tau_{\epsilon}$ , on obtient le modèle de Black-Scholes pour  $t > \tau_{\epsilon}$ .

En résumé,

 $\bullet$  La dynamique du modèle avec arrêt sous  $\hat{\mathbb{P}}$  est donnée par :

$$\begin{cases}
d\hat{S}_{t} = r\hat{S}_{t}dt + \hat{U}_{t}^{-\frac{1}{2}}\hat{S}\left(\rho d\hat{W}_{t} + \sqrt{1 - \rho^{2}}dB_{t}\right) \\
d\hat{U}_{t} = \left((\kappa + \eta^{2}) - \kappa\theta\hat{U}_{t}\right)dt - \eta\sqrt{\hat{U}_{t}}d\hat{W}_{t}
\end{cases} \text{ si } t \leq \tau_{\epsilon} \qquad (22)$$

et

$$\begin{cases}
d\hat{S}_t = \hat{S}_t (r_{\epsilon} dt + \sigma_{\epsilon} dB_t) \\
d\hat{U}_t = 0
\end{cases} \text{ si } t > \tau_{\epsilon} \tag{23}$$

où  $\tau_{\epsilon}=\inf\left\{t\in[0,T]:\hat{U}_{t}\leq\epsilon\right\}$  et B,  $\hat{W}$  deux MBS indépendants sous  $\hat{\mathbb{P}}.$ 

• Une solution explicite faible du modèle avec arrêt sous la mesure  $\hat{\mathbb{P}}$  est donnée par l'ensemble des processus suivants :

4□▶ 4□▶ 4□▶ 4□▶ € 900

$$\hat{S}_{t} = S_{0} \exp\left(\sqrt{1 - \rho^{2}} \int_{0}^{t} \sqrt{\hat{U}_{s}}^{-1} dB_{s} + \left(r - \frac{\rho \kappa \theta}{\eta}\right) t + \left[\frac{\kappa + \frac{\eta^{2}}{2}}{\eta} \rho - \frac{1}{2}\right] \int_{0}^{t} \left(\hat{U}_{s}\right)^{-1} ds - \frac{\rho}{\eta} \log\left(\frac{\hat{U}_{t}}{U_{0}}\right)\right)$$
(24)

$$\hat{U}_t = \sum_{i=1}^n \left( Y_t^{(i)} \right)^2, \tag{25}$$

$$\hat{L}_{t} = \exp\left(\frac{\kappa - \kappa_{\eta}}{\eta^{2}} \left[ \log\left(\frac{\hat{U}_{t}}{U_{0}}\right) + \int_{0}^{t} \left(\kappa\theta - \frac{\eta^{2} + 3\kappa_{\eta} - \kappa}{2\hat{U}_{s}}\right) ds \right] \right)$$
 (26)

si  $t \leq \tau_{\epsilon}$  et

$$Y_t^{(i)} = -\frac{\eta}{2} \int_0^{t \wedge \tau_\epsilon} e^{-\frac{\kappa \theta}{2}(t-u)} dW_u^{(i)} + e^{-\frac{\kappa \theta}{2}t \wedge \tau_\epsilon} Y_0^{(i)} \text{ où } Y_0^{(i)} = \sqrt{U_0/n},$$

(= )

## Méthode de simulation explicite pondérée du modèle 3/2

Soit  $\mathcal{P} = \{0, h, ..., Mh\}$  de l'intervalle [0, T] de pas uniforme  $h = \frac{T}{M}$ .

• Simuler le Ornstein-Uhlenbeck Y

$$\begin{split} Y_t &= -\frac{\eta}{2} \int_0^{t \wedge \tau_\epsilon} e^{-\frac{\kappa \theta}{2}(t-u)} dW_u + e^{-\frac{\kappa \theta}{2}t} Y_0. \\ Y_{t+h} &\stackrel{\mathcal{D}}{=} \alpha_h Y_t - \sigma_h Z, \end{split}$$

avec  $\alpha_h=e^{-\frac{\kappa\theta}{2}h}$  et  $\sigma_h=\eta\sqrt{\frac{1-e^{-\kappa\theta h}}{4\kappa\theta}}$ , on obtient où Z suit la loi normale centrée réduite

• Simuler le processus de variance VSimuler  $U_t = \sum_{i=1}^n \left(Y_t^{(i)}\right)^2$  avec  $U_t > 0$  et poser  $V_t = \frac{1}{U_t}$  où  $Y^{(i)}$  $i=1,2,\dots,n$  sont des processus construit à l'aide des mouvement

i=1,2,...,n sont des processus construit à l'aide des mouvements browniens indépendants  $\boldsymbol{W}^{(i)}$ 



## Méthode de simulation explicite pondérée du modèle 3/2

- Simuler les processus  $\hat{S}$  et  $\hat{L}$ 
  - Définir les constantes suivantes.

$$egin{aligned} a_1 &= \sqrt{1-
ho^2}, \quad b_1 &= r - rac{\kappa heta}{\eta} 
ho, \quad c_1 &= rac{\kappa + rac{\eta^2}{2}}{\eta} 
ho - rac{1}{2}, \ d_1 &= rac{
ho}{\eta}, \quad e_1 &= rac{\kappa_{\eta} - \kappa}{\eta^2}, \quad f_1 &= -e_1 \; rac{\eta^2 + 3\kappa_{\eta} - \kappa}{2}. \end{aligned}$$

② Conditionnellement à  $\hat{S}_t$ ,  $\hat{V}_t$ ,  $\hat{V}_{t+h}$  et  $\hat{L}_t$ , de (24) et (26) on a :

$$\hat{S}_{t+h} = \hat{S}_t \exp\left(a_1 \int_t^{t+h} \sqrt{\hat{V}_s} dB_s + b_1 h + c_1 \int_t^{t+h} \hat{V}_s ds + d_1 \log\left(\frac{\hat{V}_t}{\hat{V}_{t+h}}\right)\right)$$
(28)

$$\hat{L}_{t+h} = \hat{L}_t \exp\left\{e_1\left(\log(\frac{\hat{V}_t}{\hat{V}_{t+h}}) + \kappa\theta h\right) + f_1 \int_t^{t+h} \hat{V}_s ds\right\}, \text{ si } t \leq \tau_\epsilon.$$
(29)

avec 
$$\hat{V}_t = rac{1}{\hat{U}_t}$$
, où  $\hat{V}_t \geq \epsilon > 0$ 

( ) → 4回 > 4 回 > 4 回 > 1 回 → 9 へ

- La valeur d'une option d'achat européenne de maturité T et prix d'exercice K est  $C(T, S_T) = \max(S_T K, 0)$
- L'estimateur Monte Carlo  $\hat{C}$  du prix C est donné par :

$$\hat{C} = \mathbb{E}^{\mathbb{Q}} \left[ e^{-rT} \left( S_T - K \right)^+ \right] \approx \frac{e^{-rT}}{N} \sum_{i=1}^N \left( S_T^{(i)} - K \right)^+ \tag{30}$$

où  $(x - K)^+ = \max(x - K, 0)$  ou par

$$\mathbb{E}\left[C\left(T,S_{T}\right)\right] \approx \frac{\sum\limits_{k=1}^{N} \hat{L}_{T}^{(k)} C\left(\hat{S}_{T}^{(k)}, T\right) \mathbb{I}_{\left\{\hat{\tau}_{\epsilon}^{(k)} > T\right\}}}{\sum\limits_{k=1}^{N} \hat{L}_{T}^{(k)} \mathbb{I}_{\left\{\hat{\tau}_{\epsilon}^{(k)} > T\right\}}}.$$
(31)

#### Les critères de performances des algorithmes :

- La précision des algorithmes est donnée par l'erreur quadratique moyenne relative (RMSE).
- L'approximation du RMSE d'un estimateur  $\hat{C}$  de C est donnée par :

$$RMSE = \frac{\mathbb{E}\left[\left(C - \hat{C}\right)^{2}\right]}{C} \approx \frac{1}{J} \sum_{j=1}^{J} \frac{\left(C - \hat{C}^{(j)}\right)^{2}}{C}$$
(32)

L'éfficacité d'un algorithme est donnée par la formule suivante :

$$\mathcal{E}\left(\hat{\mathcal{C}}\right) = \frac{1}{RMSE \times \hat{\mathbb{E}}\left(\tau_{\hat{\mathcal{C}}}\right)} \tag{33}$$

Table – Ensembles de paramètres

	PS2	PS3	PS4	PS5
$\overline{S_0}$	100	100	100	100
$V_0$	$0.2450^2$	$0.2450^2$	$0.2450^2$	$0.2450^2$
$\kappa$	22.84	18.3184	19.76	20.48
$\theta$	$0.4669^2$	$0.4669^2$	$0.4669^2$	$0.4669^2$
$\eta$	8.56	8.56	3.2	3.2
ho	-0.99	-0.99	-0.99	-0.99
r	0.00	0.00	0.00	0.00
$\epsilon$	0.00001	0.00001	0.00001	0.00001

- PS2 ne vérifie (C'), n = 5 processus de Ornstein-Uhlenbeck et PS3 vérifie (C'), n = 5.
- (PS4) ne vérifie pas ( $\mathbf{C}'$ ), n = 12 et (PS5) vérifie ( $\mathbf{C}'$ ), n = 12.

Table – Prix exacts des options d'achat européennes avec PS2, PS3, PS4 et PS5

	Prix exact					
$K/S_0$	PS2	PS3	PS4	<i>PS</i> 5		
0.95	10.364	10.055	11.657	11.724		
1	7.3864	7.0422	8.9263	8.9987		
1.05	4.9376	4.5860	6.6360	6.7101		

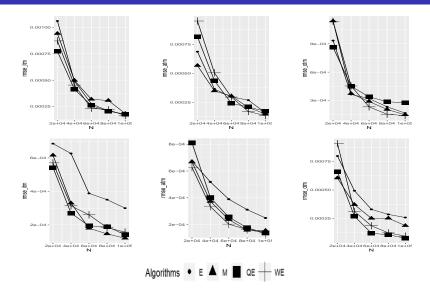


Figure – RMSE en fonction de N avec PS3 (en bas) et PS5 (en haut)

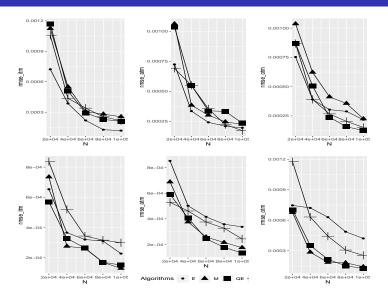


Figure – RMSE en fonction N avec PS2 (en bas) et PS4 (en haut)

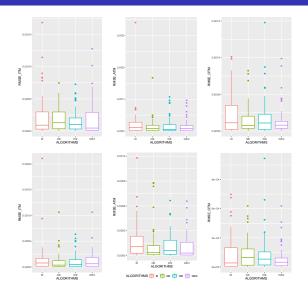


Figure – Distribution RMSE pour 100000 simulations *PS*3(en bas) *PS*5(en haut).

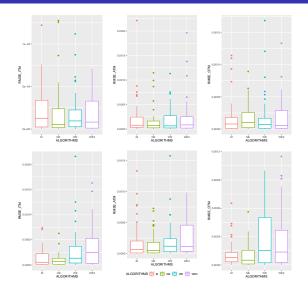


Figure – Distribution RMSE pour 100000 simulations *PS*2(en bas) *PS*4(en haut)

Table – Efficacité avec PS3

Nombre de simulations	М		Milstein	QE	Simulations pondérée
		$\hat{\mathbb{E}}\left[\left(C-\hat{C}\right)^2\right]$	0.00597	0.00570	0.00649
10000	2	$\hat{\mathbb{E}}\left( au_{\hat{\mathcal{C}}}\right)$	0.08165	0.44335	0.24975
		$\mathcal{E}\left(\hat{\mathcal{C}}\right)$	2075.65	395.71	616.60
		$\hat{\mathbb{E}}\left[\left(C-\hat{C}\right)^2\right]$	0.00160	0.00133	0.00131
50000	2	$\hat{\mathbb{E}}\left( au_{\hat{\mathcal{C}}} ight)$	0.4067	2.2157	1.3242
		$\mathcal{E}\left(\hat{\mathcal{C}}\right)$	1536.24	339.147	578.00

Table – Efficacité avec PS2

Nombre de simulations	М		Milstein	QE	Simulation pondérée
		$\hat{\mathbb{E}}\left[\left(C-\hat{C}\right)^2\right]$	0.00978	0.00736	0.01012
10000	2	$\hat{\mathbb{E}}\left( au_{\hat{\mathcal{C}}} ight)$	0.0813	0.4437	0.4752
		$\mathcal{E}\left(\hat{\mathcal{C}}\right)$	1257.68	306.14	207.85
		$\hat{\mathbb{E}}\left[\left(C-\hat{C}\right)^2\right]$	0.00222	0.00163	0.00309
50000	2	$\hat{\mathbb{E}}\left( au_{\hat{\mathcal{C}}} ight)$	0.4062	2.2151	2.1046
		$\mathcal{E}\left(\hat{\mathcal{C}}\right)$	1107.95	276.42	153.85

#### Conclusion et Perspectives

- RMSE décroit en fonction du nombre de simulations dans tous les schémas considérés.
- Lorsque (C') est vérifiée, l'algorithme est plus précis.
- Si le nombre de processus à simuler est élévé, cela améliore la précision de la simulation pondérée.
- L'algorithme est plus efficace que la méthode si (C') est vérifié et moins efficace dans le cas contraire.

## Merci pour votre attention!

#### Références



Andersen, Leif (2008). "Simple and efficient simulation of the Heston stochastic volatility model". In : *Journal of Computational Finance* 11.3, p. 1-43.



Kouritzin, Michael A (2018). "Explicit Heston solutions and stochastic approximation for path-dependent option pricing". In: *International Journal of Theoretical and Applied Finance* 21.01, p. 1850006.