# Sprawozdanie – Laboratorium nr 8

# Interpolacja funkcjami sklejanymi poprzez wyznaczenie wartości drugich pochodnych w węzłach

# Tomasz Rajchel 2019/04/25

### Wstęp teoretyczny

#### Interpolacja funkcjami sklejanymi

W przedziale [a, b] mamy n+1 punktów takich że:

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b \tag{1}$$

Punkty te określają podział przedziału [a, b] na n podprzedziałów tj. [ $x_i$ ,  $x_{i+1}$ ].

Funkcję s(x) określoną na przedziale [a,b] nazywamy funkcją sklejaną stopnia m (m≥1) jeżeli:

- 1. s(x) jest wielomianem stopnia conajwyżej m na każdym podprzedziale  $(x_i, x_{i+1})$ , i = 0,  $1, \ldots, n-1$
- 2.  $s(x) \in C^m$

Punkty  $x_j$  nazywamy węzłami funkcji sklejanej. W każdym przedziale ( $x_i$ ,  $x_{i+1}$ ) funkcja s(x) jest wielomianem stopnia conajwyżej m:

$$s_i(x) = c_{im} + c_{im-1}x^{m-1} + \dots + c_{i1}x + c_{i0}, \qquad x \in (x_i, x_{i+1})$$
(2)

Funkcja interpolująca jest kombinacją liniową elementów bazy  $\{s_i(x)\}$ 

$$s(x) = \sum_{i=0}^{n-1} c_i s_i(x), \qquad x \in [a,b]$$
(3)

#### Funkcje sklejane trzeciego stopnia

Funkcję s(x) nazywamy interpolacyjną funkcją sklejaną stopnia trzeciego dla funkcji f(x), jeżeli:

$$s(x_i) = f(x_i) = y_i, i = 0, 1, ..., n; n \ge 2$$
 (4)

Do określenia funkcji s(x) stopnia trzeciego konieczne jest wyznaczenie (n+3) parametrów. Ponieważ ilość węzłów jest równa n+1 pozostają 2 stopnie swobody. Musimy nałożyć dwa dodatkowe warunki. Rodzaj tych warunków zależy od funkcji f(x) lub od znajomości jej zachowania w pobliżu końców przedziału [a,b]:

- 1. rodzaj (1 pochodna)  $s^{(1)}(a+0)=\alpha_1$ ,  $s^{(1)}(b-0)=\beta_1$
- 2. rodzaj (2 pochodna)  $s^{(2)}(a+0) = \alpha_2$ ,  $s^{(2)}(b-0) = \beta_2$

3. rodzaj (funkcje okresowe)  $s^{(i)}(a+0)=s^{(i)}(b-0), i=1,2$ 

#### Interpolacja funkcjami sklejanymi poprzez wyznaczenie wartości drugich pochodnych w węzłach

Oznaczamy

$$M_j = s^{(2)}(x_j), j = 0, 1, ..., n$$
 (5)

Zgodnie z założeniem druga pochodna funkcji s(x) jest ciągła i liniowa w każdym z podprzedziałów  $[x_{i-1}, x_i]$ . Możemy więc zapisać:

$$s_{i-1}^{(2)}(x) = M_{i-1} \frac{x_i - x}{h_i} + M_i \frac{x - x_{i-1}}{h_i}, \quad x \in [x_{i-1}, x_i], \quad h_i = x_i - x_{i-1}$$
(6)

Całkujemy dwuktornie powyższe wyrażenie i otrzymujemy wzór:

$$s_{i-1}(x) = M_{i-1} \frac{(x_i - x)^3}{6h_i} + m_i \frac{(x - x_{i-1})^3}{6h_i} + A_i(x - x_{i-1}) + B_i$$
 (7)

Stałe A<sub>i</sub> i B<sub>i</sub> wyznaczamy korzystając z warunku interpolacji

$$B_i = y_{i-1} - M_{i-1} \frac{h_i^2}{6} \tag{8}$$

$$A_{i} = \frac{y_{i} - y_{i-1}}{h_{i}} - \frac{h_{i}}{6} (M_{i} - M_{i-1})$$
(9)

W punkcie x<sub>i</sub> pochodna musi być ciągła

$$s_{i-1}^{(1)}(x_i) = s_i^{(1)}(x_i), \ i = 1, 2, ..., n$$
(10)

$$s_{i-1}^{(1)}(x_i - 0) = \frac{h_i}{6} M_{i-1} + \frac{h_i}{3} M_i + \frac{y_i - y_{i-1}}{h_i}$$
(11)

$$s_i^{(1)}(x_i + 0) = \frac{-h_{i+1}}{3} M_i - \frac{h_{i+1}}{6} M_{i+1} + \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}}$$
(12)

Porównując prawe strony dwóch powyższych równań dla każdego z węzłów uzyskamy (n-1) równań, które można zapisać w postaci:

$$\mu_i M_{i-1} + 2M_i + \lambda_i M_{i+1} = d_i, i = 1, 2, ..., n-1$$
 (13)

Gdzie:

$$\lambda_i = \frac{h_{i+1}}{h_i + h_{i+1}}, \ \mu_i = 1 - \lambda_i \tag{14}$$

$$d_{i} = \frac{6}{h_{i} + h_{i+1}} \left( \frac{y_{i+1} - y_{i}}{h_{i+1}} - \frac{y_{i} - y_{i-1}}{h_{i}} \right) = 6f(x_{i-1}; x_{i}; x_{i+1})$$
(15)

Do układu równań należy dołączyć jeszcze 2 równania wynikające z dodatkowych warunków. Dla warunków z jedną pochodną:

$$2M_0 + M_1 = d_0, d_0 = \frac{6}{h_1} \left( \frac{y_1 - y_0}{h_1} - \alpha_1 \right) (16)$$

$$M_{n-1} + M_n = d_n, \qquad d_n = \frac{6}{h_1} \left( \beta_1 - \frac{y_n - y_{n-1}}{h_n} \right)$$
 (17)

Dla warunków z drugą pochodną:

$$M_0 = \alpha_2, \qquad M_n = \beta_2 \tag{18}$$

Otrzymujemy układ równań który można przedstawić w postaci macierzowej:

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \mu_{1} & 2 & \lambda_{1} & \cdots & 0 \\ 0 & \mu_{2} & 2 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \vdots \\ 0 & \cdots & & 2 & \lambda_{n-1} \\ 0 & \cdots & & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_{0} \\ M_{1} \\ \vdots \\ \vdots \\ M_{n-1} \\ M_{n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_{0} \\ d_{1} \\ \vdots \\ \vdots \\ d_{n-1} \\ d_{n} \end{bmatrix}$$

$$(19)$$

Układ ten ma jednoznaczne rozwiązanie – istnieje dokładnie jedna interpolacyjna funkcja sklejana stopnia trzeciego spełniająca przyjęte warunki dodatkowe.

Po rozwiązaniu układu równań wyznaczamy funkcję sklejaną według wzoru (7).

#### **Opis zadania**

Naszym zadaniem będzie napisanie programu do interpolacji przy pomocy funkcji sklejanych będących wielomianami 3 stopnia poprzez wyznaczenie wartości drugich pochodnych w węzłach.

Mamy do wykonania następujące czynności:

1. Napisać procedurę do wyznaczania wartości drugich pochodnych w węzłach.

void wyznaczM(double\* xw, double\* yw, double\* m, int n, double alfa, double beta)

 $x_w$  – wektor z położeniami węzłów

y<sub>w</sub> – wektor z wartościami funkcji

m - wektor do którego procedura zapisze wartości drugich pochodnych

n – liczba węzłów

alfa, beta – wartości drugich pochodnych w skrajnych węzłach

2. Napisać procedurę do wyznaczania wartości funkcji w położeniu międzywezłowym.

double wyznaczSx(double\* xw, double\* yw, double\* m, int n, double x)

x – aktualna wartość argumentu

Reszta argumentów identycznie jak powyżej.

3. Napisać program do interpolacji funkcjami sklejanymi, który będzie korzystał z dwóch powyższych procedur. Przeprowadzić interpolację funkcji:

$$f_1(x) = \frac{1}{1+x^2} \tag{20}$$

$$f_2(x) = \cos(2x) \tag{21}$$

Przyjąć warunki z drugą pochodną równą 0 na obu krańcach przedziału interpolacji ( $\alpha = \beta = 0$ )

4. Dla funkcji f₁(x) oraz n = 10 węzłów w przedziale x ∈ [−5, 5] należy wyznaczyć wartości drugich pochodnych i porównać je z "dokładniejszymi" wartościami liczonymi zgodnie z wzorem:

$$\frac{d^2 f}{dx^2} \approx \frac{f(x - \Delta x) - 2f(x) + f(x + \Delta x)}{(\Delta x)^2}$$
(22)

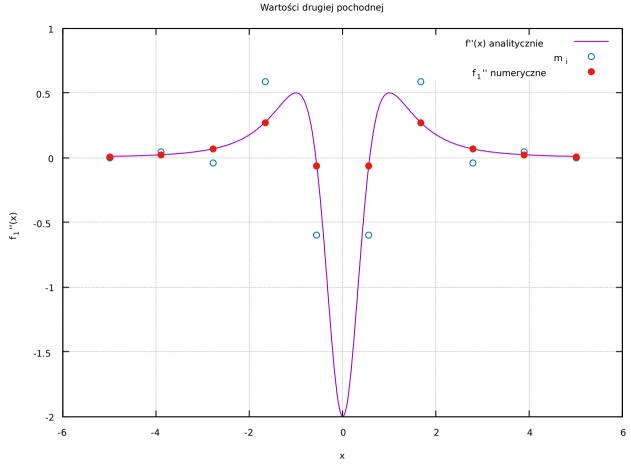
Przyjąć  $\Delta x = 0.01$ 

5. Wykonać interpolację dla  $f_1(x)$  oraz  $f_2(x)$  w przedziale  $x \in [-5, 5]$ , dla liczby węzłów: n = 5, 8, 21.

Sporządzić wykresy funkcji interpolowanej [f(x)] i interpolującej [s(x)] dla każdego przypadku na jednym rysunku.

## Wyniki

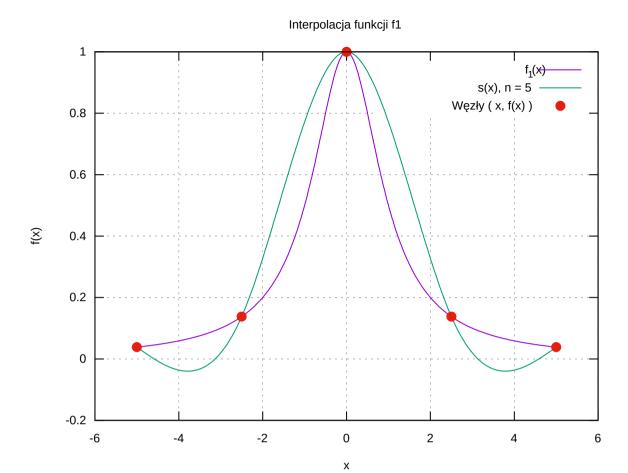
#### Ad 4 - Druga pochodna funkcji f<sub>1</sub>

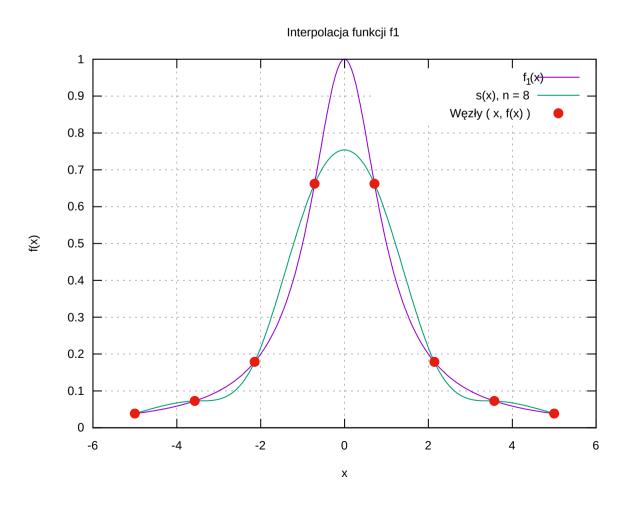


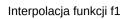
Rysunek 1: Wartości drugich pochodnych wyznaczone algorytmem interpolacji funkcji  $f_1(x)$  kubicznymi funkcjami sklejanymi dla n = 10 węzłów porównane z wartościami wynikającymi z ilorazu różnicowego oraz z pochodną wyprowadzoną analitycznie.

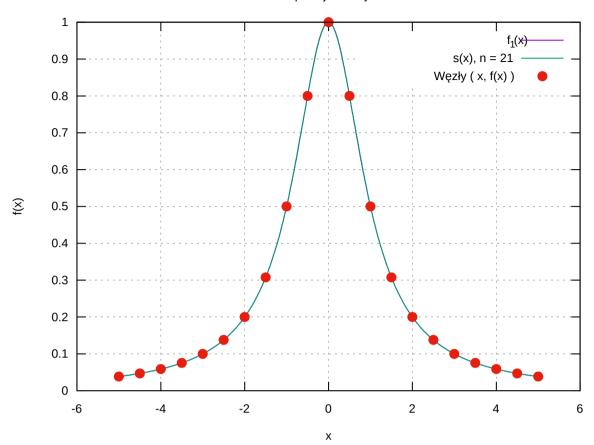
Jak widać na powyższym obrazku wartości drugiej pochodnej funkcji  $f_1$  wyznaczone algorytmem interpolacji dla n = 10 węzłów znacznie odbiegają od tych dokładniejszych (wyznaczonych analitycznie). Im dalej od krańców przedziału tym błąd jest większy.

# Ad 5 – interpolacja dla funkcji f<sub>1</sub>

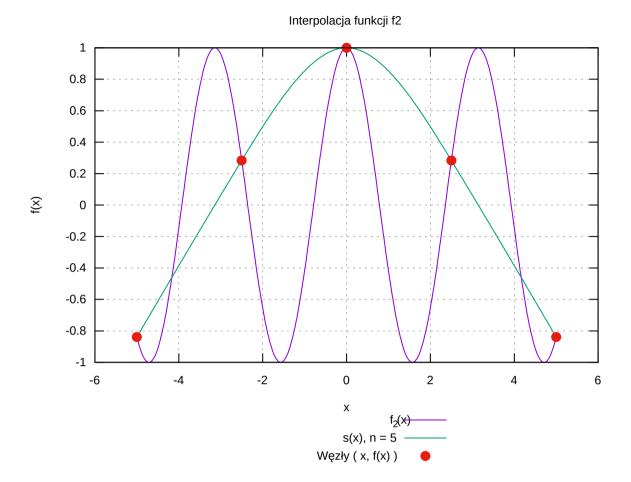


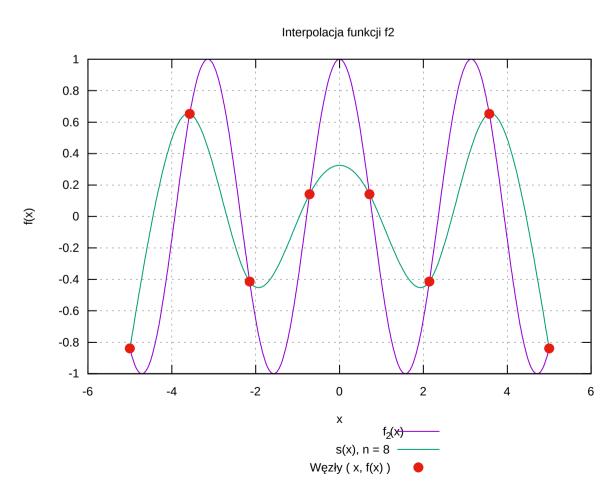


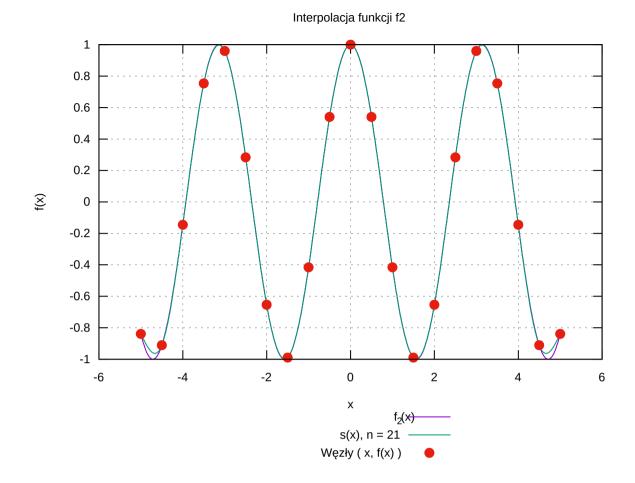




# Ad 5 – interpolacja dla funkcji f<sub>2</sub>







### Wnioski

Interpolacja funkcjami kubicznymi dla równoodległych węzłów daje bardzo dobre rezultaty dla funkcji hiperbolicznych i trygonometrycznych. Warunkiem dobrej jakości interpolacji jest odpowiednia ilość węzłów i ich właściwy dobór. Dobrze jeżeli węzły pokryją się z ekstremami funkcji.

Dla funkcji  $f_1$  uzyskaliśmy dobrą jakość dla n = 21 węzłów. Trudno odróżnić gołym okiem funkcję interpolującą od interpolowaną.

Dla funkcji  $f_2$ , dla n = 5 węzłów funkcja interpolująca składała się z niewystarczającej liczby funkcji składowych by dokładnie odwzorować kształt funkcji trygonometrycznej. Po zwiększeniu liczby węzłów do n = 21 otrzymaliśmy o wiele dokładniejszą interpolację,