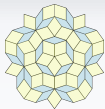


Структуры над словами: образцы и уравнения

Летняя практика, Переславль-Залесский
4–6 июля, 2022 г.



Проектирование структур с образцами

- Вопрос достижимости образца:

$f(A : x) = \text{Expr1}$

$f[] = \text{Expr2}$

$f[A] = \text{Expr3}$

- Вопрос накрытия образцами:

$f((x : y) : z) = \text{Expr1}$

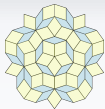
$f[] = \text{Expr2}$

- Вопрос перестановочности образцов:

$f(x : (A : y)) = \text{Expr1}$

$f(A : (y : z)) = \text{Expr2}$

...а с отказом от свободы и единственности вхождений переменных эти вопросы становятся намного сложнее.



Проектирование структур с образцами

- Вопрос достижимости образца:

$f \{x \ t \ t \ y = \text{Expr1} \}$

$f \{x \ 'A' \ t \ z1 \ 'A' \ y = \text{Expr2} \}$

$f \{x \ 'A' \ y \ 'A' \ z = \text{Expr3} \}$

- Вопрос накрытия образцами:

$f \{x1 \ (z) \ x2 \ t \ x3 \ = \text{Expr1}\}$

$f \{x \ (z) \ = \text{Expr2}\}$

$f \{t \ x \ = \text{Expr3}\}$

- Вопрос перестановочности образцов:

$f \{x, \ x \ 'A' : 'A' \ x = \text{Expr1}\}$

$f \ (x, \ x \ 'AB' : 'BA' \ x = \text{Expr2})$

Необходимо определить выразительную силу образцов — языки, которые они описывают, и свойства этих языков.



Обозначения для подстановки

В курсе алгебры результат применения подстановки σ к терму t обозначают обычно $\sigma(t)$. У логиков (и в CS) принята постфиксная нотация: $t\sigma$. Мы будем использовать её.

Почему так?

Во многих классических работах по логике (Тарский, Карри) подстановка сразу записывалась в квадратных скобках $[t/A]$. В этом случае было более естественно приписывать её в конец выражения-аргумента: например, $F(t, t)[t/A]$.

В более современных работах приняты обозначения $[t := A]$ и $[t \mapsto A]$. В последнем случае форма стрелки существенна: \rightarrow используется для выделения области определения и значений, а не подстановок.



Базовые определения

$V_{\mathcal{T}}$ — множество переменных типа \mathcal{T} , $V = \bigcup^{\mathcal{T}} V_{\mathcal{T}}$.

Рассматриваем е-переменные (типа строка/выражение) и т-переменные (типа терм). Т.е. $V = V_e \cup V_t$.

Кратность терма T в образце P обозначаем $|P|_T$.

Σ — по умолчанию неограниченный алфавит констант. $\mathcal{B}[S]$ — множество скобочных структур над строками в алфавите S .

Плоский образец P — строка в алфавите $V_e \cup \mathcal{B}[\Sigma \cup V_t]$.
Образец P линейен, если $\forall x \in V_e (|P|_x = 1)$. Подстановка в образец — гомоморфизм, сохраняющий константы (т.е. для всех $\mathbf{A} \in \Sigma \mathbf{A}\sigma = \mathbf{A}$).

Образец допускает плоское разбиение, если он плоский, либо имеет вид $(P_1) (P_2) \dots (P_n) P_{n+1}$, где все P_i допускают плоское разбиение. Максимальные плоские подобразцы такого образца называем фрагментами плоского разбиения (ФПР).

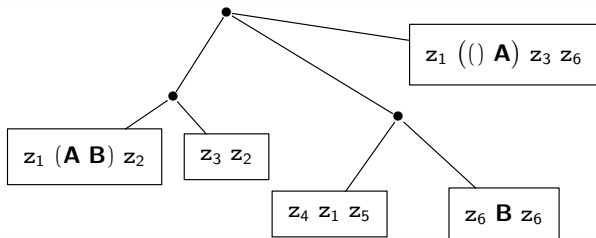


Плоские разбиения и деревья

Рассмотрим следующий образец:

$$\left((z_1 \ (\mathbf{A} \ \mathbf{B}) \ z_2) \ z_3 \ z_2 \right) \left((z_4 \ z_1 \ z_5) \ z_6 \ \mathbf{B} \ z_6 \right) z_1 \ (\ () \ \mathbf{A}) \ z_3 \ z_6$$

Структура его ФПР приведена ниже.



Поскольку скобочные структуры могут возникнуть только сразу справа от открывающей скобки, то ФПР образуют древесные структуры, аналогичные АД.

Пример образца, не разбиваемого на ФПР:

$$\begin{pmatrix} \mathbf{x}_1 & (\mathbf{A} \mathbf{x}_2) & \mathbf{x}_1 & \mathbf{x}_2 \end{pmatrix} \mathbf{x}_1$$



Языки, распознаваемые образцами

Определение

Языком $\mathcal{L}(P)$, распознаваемым образцом P , назовем множество элементов $\Phi \in \mathcal{B}[\Sigma]$, для которых существует подстановка $\sigma: P\sigma = \Phi$. Образец P_1 сводится к образцу P_2 , если $\mathcal{L}(P_1) \subseteq \mathcal{L}(P_2)$.

Подстановка $x\sigma = \varepsilon$ допустима! В терминологии pattern languages — рассматриваются E-pattern languages (EPL, сокращение от Erasing Pattern Languages, языки стирающих образцов).

- Язык, распознаваемый образцом-строкой $P \in \Sigma^*$, есть $\{P\}$.
- Язык, распознаваемый образцом $P = x_1 x_2 x_1$, есть всё множество $\mathcal{B}[\Sigma]$.



Языки, распознаваемые образцами

Определение

Языком $\mathcal{L}(P)$, распознаваемым образцом P , назовем множество элементов $\Phi \in \mathcal{B}[\Sigma]$, для которых существует подстановка $\sigma: P\sigma = \Phi$. Образец P_1 сводится к образцу P_2 , если $\mathcal{L}(P_1) \subseteq \mathcal{L}(P_2)$.

- Язык, распознаваемый образцом-строкой $P \in \Sigma^*$, есть $\{P\}$.
- Язык, распознаваемый образцом $P = x_1 x_2 x_1$, есть всё множество $\mathcal{B}[\Sigma]$.

С точки зрения семантики сопоставления, образец $x_1 x_2 x_1$ также неудачный: x_1 всегда успешно сопоставляется с ε .

Бывает и иначе: хотя $\mathcal{L}(z_1 z_2 z_2) = \mathcal{L}(x_1 x_2 x_1) = \mathcal{B}[\Sigma]^*$ из-за существования тривиальной подстановки $z_2 := \varepsilon$, но ленивое сопоставление строки **ABV** с $z_1 z_2 z_2$ построит подстановку $z_2 := \mathbf{B}$, а вовсе не $z_2 := \varepsilon$.



Сводимость и эквивалентность

Если P_1, P_2 оба из $(V_e \cup \mathcal{B}[\Sigma])^*$, то:

- P_1 сводится к $P_2 \Leftrightarrow$ существует подстановка σ такая, что $P_2\sigma = P_1$;
- если P_2 линейен, тогда вычислительная сложность проверки сводимости образца P_1 к образцу P_2 линейна от суммы длин P_1 и P_2 .

Из-за того, что образцы стирающие (определяют EPL), двухсторонняя сводимость не эквивалентна наличию переименовки: вспомним те же $x_1 x_2 x_1$ и $z_1 z_2 z_2$.



Сводимость и эквивалентность

Если P_1, P_2 оба из $(V_e \cup \mathcal{B}[\Sigma])^*$, то:

- P_1 сводится к $P_2 \Leftrightarrow$ существует подстановка σ такая, что $P_2\sigma = P_1$;
- если P_2 линейен, тогда вычислительная сложность проверки сводимости образца P_1 к образцу P_2 линейна от суммы длин P_1 и P_2 .

Если рассматривать только линейные образцы без идущих подряд переменных из V_e , тогда уже для образцов без переменных из V_t выполняется утверждение

$$\mathcal{L}(P_1) = \mathcal{L}(P_2) \Leftrightarrow \exists \sigma (P_1\sigma = P_2 \ \& \ \forall x \in V_e (x\sigma \in V_e))$$



Краткие и избыточные образцы

Определение

Образец P_1 называется кратким, если любой образец P_2 такой, что $\mathcal{L}(P_1) = \mathcal{L}(P_2)$, имеет длину, не меньшую, чем P_1 .

Иначе P_1 называется избыточным.

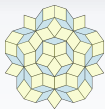
Пример

Образец $P = \boxed{x_1 \ x_2} \ A \ x_3 \ B \ \boxed{x_1 \ x_2}$ избыточен.

Образец $P' = x_1 \ x_2 \ x_2 \ x_1$ является кратким.

Алгебраисты также говорят, что избыточные образцы определяются нетривиальными неподвижными точками морфизмов над образцами (т.е. существует нетривиальная подстановка, переводящая избыточный образец в себя).

Например, для P : $x_1 \mapsto \varepsilon$, $x_2 \mapsto x_1 \ x_2$.



Критерий избыточности образца (Reidenbach, 2004)

Образец P избыточен, если существует представление $P = Q_0 R_1 Q_1 \dots R_n Q_n$, $Q_i \in \{\mathcal{B}[\Sigma] \cup V_e\}^*$, $R_i \in V_e^+ V_e^+$, такое, что:

- множества переменных образцов Q_i и R_j не пересекаются;
- в каждом слове R_i найдется имеющая единственное вхождение в R_i переменная x_i (выделенная) такая, что

$$\forall j (|R_j|_{x_i} > 0 \Rightarrow R_j = R_i).$$

Этот критерий является необходимым и достаточным условием при рассмотрении плоских образцов в $\{\mathcal{B}[\Sigma] \cup V_e\}^*$ ^a.

^aУ Рейденбаха он доказан для образцов в V_e^* . Для образцов над $\mathcal{B}[\Sigma]$ доказательство где-то в моих старых тетрадях — здесь существенно, что скобки порождают бесконечный «алфавит констант».



Критерий Рейденбаха под лупой

Пусть искомое разбиение образца P существует. Тогда по каждому блоку R_i построим подстановку σ_{fix} так: $x_i \sigma_{\text{fix}} = R_i$, а образы прочих переменных из R_i равны ε (они могут встречаться и в сочетании с другой выделенной переменной x_k в прочих R -блоках). Очевидно, $P \sigma_{\text{fix}} = P$.

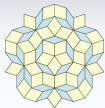
Образец $P \in V_e^*$ всегда допускает хотя бы две разные нестирающие подстановки \Leftrightarrow образец P избыточен по Рейденбаху.



Критерий Рейденбаха под лупой

Образец $P \in V_e^*$ всегда допускает хотя бы две разные нестирающие подстановки \Leftrightarrow образец P избыточен по Рейденбаху.

- Для образцов, содержащих константные фрагменты, это не верно: $x_1 \mathbf{A} x_2$ допускает много подстановок в \mathbf{A}^n , хотя является кратким. Однако это верно для фрагментов таких образцов, не содержащих констант.
- Стирающих подстановок может быть и несколько: например, $x_1 x_2 x_2 x_1$ допускает две подстановки в $\mathbf{A} \mathbf{B} \mathbf{A} \mathbf{B}$. Однако поиск возможных подстановок можно экспоненциально ускорить, если пользоваться критерием Рейденбаха.
- Иногда структура слова слишком однородна, чтобы критерий Рейденбаха гарантировал единственность подстановки: см. \mathbf{A}^n и любой краткий образец без констант, содержащий как минимум две различные переменные.



Добавление переменных типа терм

За увеличение выразительной силы образцов приходится платить усложнением теоретических конструкций.

- $\mathcal{L}(P_1) \subseteq \mathcal{L}(P_2)$ уже не определяется подстановкой.

$P_1 = \mathbf{A} \ x_1$, $P_2 = x_2 \ t$. Язык P_1 вкладывается в язык P_2 , а подстановки нет.

- Нет (пока ещё) исследованного понятия избыточного и краткого образца. Более того, образцы для одного и того же языка не образуют нижнюю полурешётку.

Образы $x \ t$ и $t \ x$ оба краткие.



Плавающие t -переменные

Определение

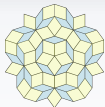
Назовем переменную t_i в плоском линейном образце P *якорной*, если

- t_i имеет кратность, не меньшую 2;
- или в P существует подслово α , не содержащее переменных из V_e , такое, что $\alpha = \alpha_1 t_i \alpha_2$, причем α_1 и α_2 оба содержат хотя бы один символ или t -переменную, имеющую кратность в P не меньше 2.

В противном случае назовем t_i *плавающей*.

Пример

Рассмотрим образец $t_1 \textcolor{red}{t_2} x_1 t_3 t_4 \textcolor{red}{t_2} x_2 t_5$. Якорными переменными являются t_2 и t_1 .

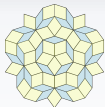


Плавающие переменные и языки образцов

Плавающая переменная в образце не подсказывает, какая конкретно буква должна быть подставлена вместо неё, а только указывает на то, что подстановка не пустая. Фрагменты образца, содержащие только e -переменные и плавающие переменные — аналог «нестираемых» фрагментов.

Плавающий сегмент линейного образца P — максимальное подслово P , содержащее только плавающие t -переменные и переменные из V_e .

Образец, в котором все e -переменные входят в плавающие сегменты — аналог нестирающего (non-erasing) образца. Хуже всего, если есть и стирающие, и нестирающие фрагменты.

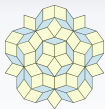


Плавающие переменные и языки образцов

Плавающий сегмент линейного образца P — максимальное подслово P , содержащее только плавающие t -переменные и переменные из V_e .

Образец, в котором все e -переменные входят в плавающие сегменты — аналог нестирающего (non-erasing) образца. Хуже всего, если есть и стирающие, и нестирающие фрагменты.

Язык образца $P_1 = \mathbf{BBA} \, x \, \mathbf{ABCD} \mathbf{A}$ вкладывается в язык образца $P_2 = z_0 \, t \, t \, z_1 \, t_1 \, t_2 \, t_3 \, t \, z_2$. Чтобы это доказать, приходится перебирать два случая: пустоты и непустоты подставляемого в x значения.



Multi-pattern languages (Kari, Salomaa)

Определение

Языком $\mathcal{L}(P)$, распознаваемым множеством образцов P_i (англ. — multi-pattern language, сокращенно MPL), назовем множество элементов $\Phi \in \mathcal{B}[\Sigma]^$, для которых существует $i \in \mathbb{N}$ и подстановка σ : $\sigma(P_i) = \Phi$.*

Множество MPL-объединений стирающих образцов совпадает с множеством MPL-объединений нестирающих образцов. Образец с плавающими t -переменными тоже определяет мультиобразец, и здесь уже смешивание стирающих и нестирающих фрагментов может быть разрешено.

Однако переход от стирающих образцов к нестирающим порождает экспоненциальное разрастание описания MPL.



Пример «плавающего» MPL

Пусть $P_1 = x_1 \mathbf{A A C} x_2 \mathbf{C A B} x_3 \mathbf{B B C}$,

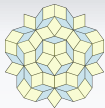
$P_2 = z_1 \mathbf{t_n t_n} z_2 \mathbf{t_{m1} z_3 t_{m2} z_4 t_{m3} z_5 t_n} z_6$.

Множество нестирающих образцов, объединению которых равен P_2 :

$$\begin{array}{l|l} P_2^1 & t_n t_n y_1 y_2 y_3 t_n \\ P_2^2 & t_n t_n y_1 y_2 y_3 t_n y_4 \\ P_2^3 & y_0 t_n t_n y_1 y_2 y_3 t_n \\ P_2^4 & y_0 t_n t_n y_1 y_2 y_3 t_n y_4 \end{array}$$

Множество нестирающих образцов, объединение которых равно P_1 , и обобщающие их подстановки в P_2 :

$$\begin{array}{l|l} \mathbf{A A C C A B B B C} & P_2^3 \sigma_1, t_n \sigma_1 = \mathbf{C} \\ \mathbf{A A C C A B} x_3 \mathbf{B B C} & P_2^3 \sigma_2, t_n \sigma_2 = \mathbf{C} \\ \mathbf{A A C} x_2 \mathbf{C A B B B C} & P_2^2 \sigma_3, t_n \sigma_3 = \mathbf{A} \\ \mathbf{A A C} x_2 \mathbf{C A B} x_3 \mathbf{B B C} & P_2^2 \sigma_4, t_n \sigma_4 = \mathbf{A} \\ x_1 \mathbf{A A C C A B B B C} & P_2^3 \sigma_5, t_n \sigma_5 = \mathbf{C} \\ x_1 \mathbf{A A C C A B} x_3 \mathbf{B B C} & P_2^3 \sigma_6, t_n \sigma_6 = \mathbf{C} \\ x_1 \mathbf{A A C} x_2 \mathbf{C A B B B C} & P_2^4 \sigma_7, t_n \sigma_7 = \mathbf{A} \\ x_1 \mathbf{A A C} x_2 \mathbf{C A B} x_3 \mathbf{B B C} & P_2^4 \sigma_8, t_n \sigma_8 = \mathbf{A} \end{array}$$



Размер алфавита

Все хорошие свойства образцов, позволяющие работать с ними обычными методами (поиск подстановки, разбиение Рейденбаха) — следствие того, что мы подразумеваем $|\Sigma| = O(|\Sigma_{\text{prog}}|^2)$, где Σ — алфавит входных данных, Σ_{prog} — множество символов, явно входящих в образцы. Допущение реалистичное, учитывая, что «буквами» выступают и константные деревья.

Языки образцов $x \mathbf{A} \mathbf{B} y \mathbf{A} z$ и $x \mathbf{A} y \mathbf{B} \mathbf{A} z$ в алфавите $\{\mathbf{A}, \mathbf{B}, \mathbf{C}\}$ очевидно не сравнимы: первый распознаёт слово **ABCA**, второй распознаёт **ACBA**. А в алфавите $\{\mathbf{A}, \mathbf{B}\}$ эти образцы описывают один и тот же язык^а.

^аИ поэтому, если алфавит входных данных явно присутствует в образцах, нужны другие способы проверки подстановок на однозначность.



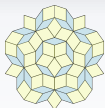
О распознаваемых словах

Предположим, мы рассматриваем краткий образец $P = x_1 x_2 x_2 x_1$. Если он сопоставляется со словом A^n , то, как уже было видно, сопоставлений может быть много. С какими ещё словами происходит такая же ситуация?

Чтобы ответить на указанный вопрос, предположим, что слово сопоставилось с P двумя разными способами. То есть нашлись x_1, x_2, z_1, z_2 такие, что $x_1 \neq z_1 \vee x_2 \neq z_2$ и при этом

$$x_1 x_2 x_2 x_1 = z_1 z_2 z_2 z_1$$

Что нам даёт такое равенство и как его упрощать? Ответы на этот вопрос потребуют краткое введение в теорию уравнений в словах.



Уравнения как способ описания однозначности образца

Скажем, что образец $P(x_1, \dots, x_n)$ однозначный, если уравнение $P(x_1, \dots, x_n) = P(z_1, \dots, z_n)$ имеет только решение $\forall i(x_i = z_i)$.

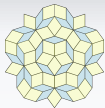
- Любой образец от одной переменной однозначен;
- Образец $(x_1 x_2)(x_2 x_2 x_1)$ однозначен, поскольку $|x_2|$ определяется как разность длин строк, сопоставляемых с его ФПР $x_1 x_2$ и $x_2 x_2 x_1$;
- Образец $(x_1 x_2)(x_2 x_3)(x_3 x_1)$ однозначен, поскольку решение на длины переменных, входящих в него, всегда единственно, если существует;
- Образец $(x_1 x_2)(x_2 x_1)$ неоднозначен (см. выше).



Однозначность длин

Пусть образец P содержит константные строки только вида $(P)^i$ для некоторого простого слова P . Тогда вопрос об его однозначности можно свести к вопросу об единственности решения уравнения на длины входящих в него переменных.

Действительно, рассмотрим слова вида $(P)^{m_j}$, сопоставляемые с ФПР такого образца. По предположению о простоте P , переменные образца получают значения вида $(P)^{k_i}$. В силу уравнения коммутативности для любых двух таких значений, получаем, что существует отображение μ сопоставлений вида $P_j : (P)^{m_j}$ в диофантовы уравнения $\mu(P_j) = m_j$ над \mathbb{N} . Такое отображение переводит переменные в себя, конкатенацию — в сложение, а константные фрагменты $(P)^i$ — в натуральные числа i .



Матрица кратностей

Имея ФПР P_1, P_2, \dots, P_n образца $P(x_1, \dots, x_m)$, можно построить матрицу $\mathcal{M}(P)$ кратностей переменных образца:
 $a_{i,j} = |P_i|_{x_j}$.

Если ранг $\mathcal{M}(P)$ равен m , то сопоставление с образцом P всегда имеет единственное решение, если существует.

Если ранг матрицы $\mathcal{M}(P)$ меньше m , то имеет смысл искать такие подмножества ФПР P_i , ранг матрицы кратности которых равен числу входящих в них различных переменных. Тогда все переменные, входящие в такие подмножества, будут сопоставлены однозначно. То есть задача поиска однозначных сопоставлений может быть аппроксимирована сверху задачей поиска ранга $\mathcal{M}(P)$.

(Для поиска целочисленных решений аналогично: [ссылка на быстрый алгоритм](#))



Некоммутативный случай

Коммутативный случай является «худшим» с точки зрения сложности сопоставлений. Но худший случай не всегда достигается, если в образцах встречаются разнородные константные фрагменты.

Образец $x_1 \mathbf{A} x_2 x_1 \mathbf{B} x_2$ однозначен (см. выше), хотя порождает уравнение на длины $2x_1 + 2x_2 + 2 = M$, имеющее много решений.



Неоднозначные сопоставления

Предположим, некоторый ФПР неоднозначен и имеет вид $x_1 \Phi_1 \dots \Phi_n x_{n+1}$, причём подмножество переменных x_i , встречающееся в других ФПР того же образца, непусто. Как эффективно организовать поиск подстановок в x_1, \dots, x_{n+1} ?

Можно заметить, что удлинение x_i может происходить не произвольно, а только так, чтобы предварить очередное вхождение Φ_i в сопоставляемую строку. Поэтому имеет смысл запоминать возможные следующие точки возврата по строке для каждой переменной, уже получившей значение.



Пример сопоставления

$(x_1 \text{ ABA } x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{ABABBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Матрица кратностей образца имеет ранг 2, а переменных в образце 4, поэтому анализ длин значений переменных не эффективен.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Приходится делать перебор по вариантам сопоставлений. Выберем лидирующим первый ФПР и обозначим $\Phi_1 = \text{ABA}$, $\Phi_2 = \text{BB}$. Присваивание $x_1\sigma = \varepsilon$ сразу же приводит к удачному сопоставлению с Φ_1 . Сопоставляем остаток:
 $(x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{BBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$



Пример сопоставления

$(x_1 \text{ ABA } x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{ABABBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Присваивание $x_1\sigma = \varepsilon$ сразу же приводит к удачному сопоставлению с Φ_1 . Сопоставляем остаток:

$(x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{BBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Опять получаем $x_2\sigma = \varepsilon$ и успех сопоставления с Φ_2 .

Поскольку $\Phi_1 x_2\sigma \Phi_2$ имеет пустое нетривиальное перекрытие с Φ_1 (не содержит Φ_1 , кроме как в позиции префикса, и не кончается префиксом Φ_1), то удлинение x_1 сдвигаем сразу за 5-ю позицию во входной строке: $x_1\sigma = \text{ABABB}++z$.

Подстановка $x_3\sigma = \text{CBBA BABB}$ определена однозначно и сразу же приводит к неудаче сопоставления во втором ФПР.

Поскольку этот ФПР мы условно прошли до конца, можно построить массив совпадений его подстрок с Φ_i . $\Phi_2 x_3\sigma$ имеет нетривиальное перекрытие с Φ_2 начиная с 4-й и 9-й позиции, и с Φ_1 на 6-й позиции. Удлиняем x_2 .



Пример сопоставления

$(x_1 \text{ ABA } x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{ABABBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Опять получаем $x_2\sigma = \varepsilon$ и успех сопоставления с Φ_2 .

Поскольку $\Phi_1 x_2\sigma \Phi_2$ имеет пустое нетривиальное перекрытие с Φ_1 (не содержит Φ_1 , кроме как в позиции префикса, и не кончается префиксом Φ_1), то удлинение x_1 сдвигаем сразу за 5-ю позицию во входной строке: $x_1\sigma = \text{ABABBV}++z$.

Подстановка $x_3\sigma = \text{CBBA BABB}$ определена однозначно и сразу же приводит к неумеху сопоставления во втором ФПР.

Поскольку этот ФПР мы условно прошли до конца, можно построить массив совпадений его подстрок с Φ_i . $\Phi_2 x_3\sigma$ имеет нетривиальное перекрытие с Φ_2 начиная с 4-й и 9-й позиции, и с Φ_1 на 6-й позиции. Удлиняем x_2 . Текущее сопоставление:

$(x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{BBABABV}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

$x_2\sigma = \text{BVC}$ (удлинение на $\text{BVCBBAVA}++z$)

$x_1\sigma = \varepsilon$ (удлинение на $\text{ABABBCBV}++z$)



Пример сопоставления

$(x_1 \text{ ABA } x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{ABABBCBBA BABB})\text{BBB}(\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Текущее сопоставление:

$(x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{BBABABBB})\text{BBB}(\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

$x_2\sigma = \text{BBC}$ (удлинение на $\text{BBCBBABA}++z$)

$x_1\sigma = \varepsilon$ (удлинение на $\text{ABABBCBB}++z$)

Здесь можно принять нетривиальное решение сразу же проверить, сопоставится ли такое значение x_2 во втором ФПР. Это сэкономит один откат. Однако мы этого не сделаем и построим очередное сопоставление вида $x_3\sigma = \text{ABABBB}$, после чего уже проверим сопоставление во втором ФПР. Опять неудача, требуется откат, и опять по x_2 .



Пример сопоставления

$$(x_1 \text{ ABA } x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{ABABBCBBA BABB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$$

Здесь можно принять нетривиальное решение сразу же проверить, сопоставится ли такое значение x_2 во втором ФПР. Это сэкономит один откат. Однако мы этого не сделаем и построим очередное сопоставление вида $x_3\sigma = \text{ABABBB}$, после чего уже проверим сопоставление во втором ФПР. Опять неудача, требуется откат, и опять по x_2 . Состояние сопоставления:

$$(x_2 \text{ BB } x_3) \text{ } x_2 \text{ } x_3 \text{ BBB } x_4 : (\text{BB}) \text{BBB} (\text{AB})^5 \text{B}^{10}$$

$$x_2\sigma = \text{BBCBBAABA} \text{ (удлинений нет)}$$

$$x_1\sigma = \varepsilon \text{ (удлинение на ABABBCBB++z)}$$

При удлинении x_1 из массива совпадений подстроки входной строки с Φ_2 удаляются элементы, позиции которых перекрываются с новым значением $x_1\sigma$ Φ_1 .



Пример сопоставления

$(x1 \text{ ABA } x2 \text{ BB } x3) \text{ } x2 \text{ } x3 \text{ BBB } x4 : (\text{ABABBCBBA BABB})\text{BBB}(\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

Состояние сопоставления:

$(x2 \text{ BB } x3) \text{ } x2 \text{ } x3 \text{ BBB } x4 : (\text{BB})\text{BBB}(\text{AB})^5 \text{B}^{10}$

$x2\sigma = \text{BBSBBAABA}$ (удлинений нет)

$x1\sigma = \varepsilon$ (удлинение на $\text{ABABBCBB}++z$)

При удлинении $x1$ из массива совпадений подстроки входной строки с Φ_2 удаляются элементы, позиции которых перекрываются с новым значением $x1\sigma \Phi_1$.

Построение подстановки $x3\sigma = \varepsilon$ приводит к неудаче при сопоставлении во втором ФПР, поэтому откатываемся на удлинение $x1$. Далее всё однозначно ($x2\sigma = x3\sigma = \varepsilon$), сопоставление со вторым ФПР оказывается успешным.