



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

# Signali i sustavi

Profesor  
Branko Jeren

travanj 2007.



## Odziv sustava II reda na skok

- sustav pobuđujemo skokom,  $u(t) = U\mu(t)$ , pa je jednačžba

$$\ddot{y}(t) + 2\zeta\Omega_n\dot{y}(t) + \Omega_n^2y(t) = A\Omega_n^2U\mu(t)$$

- totalno rješenje je zbroj rješenja homogene jednačžbe i partikularnog rješenja
- prije su izračunate vlastite frekvencije,  
 $s_1 = -\zeta\Omega_n + j\Omega_n\sqrt{1-\zeta^2}$  i  $s_2 = -\zeta\Omega_n - j\Omega_n\sqrt{1-\zeta^2}$ , pa je homogeno rješenje

$$y_h(t) = c_1e^{s_1t} + c_2e^{s_2t}$$

- partikularno rješenje pretpostavljamo kao,  $y_p(t) = K$ , pa uvrštenjem u polaznu diferencijalnu jednačžbu, slijedi

$$\Omega_n^2K = A\Omega_n^2U \Rightarrow K = AU \Rightarrow y_p(t) = AU$$



## Odziv sustava II reda na skok

- totalno rješenje za odziv na skok je

$$y_{sk}(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t} + AU$$

- zadani početni uvjeti  $y(0^-)$  i  $\dot{y}(0^-)$  trebaju biti definirani neposredno prije djelovanja pobude, koja u ovom slučaju djeluje u  $t = 0$ , a
- konstante  $c_1$  i  $c_2$  određujemo za  $t = 0^+$ , pa je potrebno odrediti  $y(0^+)$  i  $\dot{y}(0^+)$ , uzimajući u obzir  $y(0^-)$  i  $\dot{y}(0^-)$  i djelovanje pobude
- početne uvjete  $y(0^+)$  i  $\dot{y}(0^+)$  možemo naći formalno, dva puta integrirajući polaznu jednadžbu, ili uvidom u blok dijagram
- ovdje su  $y(0^+) = y(0^-)$  i  $\dot{y}(0^+) = \dot{y}(0^-)$



## Odziv sustava II reda na skok

- iz

$$y_{sk}(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t} + AU$$

i

$$\dot{y}_{sk}(t) = s_1 c_1 e^{s_1 t} + s_2 c_2 e^{s_2 t}$$

slijedi za  $t = 0^+$

$$y(0^+) = y(0^-) = c_1 + c_2 + AU$$

$$\dot{y}(0^+) = \dot{y}(0^-) = s_1 c_1 + s_2 c_2$$

- pa su

$$c_1 = \frac{(y(0^-) - AU)s_2 - \dot{y}(0^-)}{s_2 - s_1}$$

$$c_2 = \frac{\dot{y}(0^-) - (y(0^-) - AU)s_1}{s_2 - s_1}$$



## Odziv sustava II reda na skok

- odziv na pobudu skokom  $u(t) = U\mu(t)$  je finalno

$$y_{sk}(t) = \frac{(y(0^-) - AU)s_2 - \dot{y}(0^-)}{s_2 - s_1} e^{s_1 t} + \frac{\dot{y}(0^-) - (y(0^-) - AU)s_1}{s_2 - s_1} e^{s_2 t} + AU$$

- za mirni sustav,  $y(0^-) = 0$  i  $\dot{y}(0^-) = 0$ , je odziv na jedinični skok  $U = 1$

$$y_{\mu}(t) = \frac{-As_2}{s_2 - s_1} e^{s_1 t} + \frac{As_1}{s_2 - s_1} e^{s_2 t} + A$$

- lako je provjeriti kako je

$$h(t) = \dot{y}_{\mu}(t)$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Odziv sustava II reda na jedinični skok – primjer

- razmotrimo odziv na pobudu jediničnim skokom,  
 $u(t) = \mu(t)$ , za sustav

$$\ddot{y}(t) + 0.2\dot{y}(t) + 0.16y(t) = u(t)$$

- usporedimo li s izvornom jednadžbom

$$\ddot{y}(t) + 2\zeta\Omega_n\dot{y}(t) + \Omega_n^2y(t) = A\Omega_n^2u(t) \Rightarrow$$

$\zeta = 0.25$ ,  $\Omega_n = 0.4$ ,  $A = 6.25$ , te uz karakteristične frekvencije,  $s_1 = -0.1 + j0.3873$  i  $s_2 = -0.1 - j0.3873$ , uvršteno u

$$y_\mu(t) = \frac{-As_2}{s_2 - s_1}e^{s_1t} + \frac{As_1}{s_2 - s_1}e^{s_2t} + A$$

slijedi

$$y_\mu(t) = 6.455e^{-0.1t}\cos(0.3873t + 2.8889) + 6.25;$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

# Usporedba odziva sustava II reda na jedinični skok i impulsnog odziva

- odziv sustava II reda na jedinični skok

$$\ddot{y}(t) + 0.2\dot{y}(t) + 0.16y(t) = u(t)$$





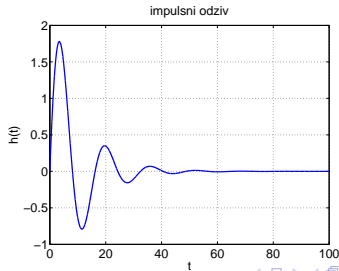
Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

# Odziv sustava II reda na jedinični skok







## Odziv pobuđenog sustava II reda

- sustav pobuđujemo pobudom  $u(t) = U_1\mu(t) + U_2\sin(\Omega_0 t)$  pa je jednadžba

$$\ddot{y}(t) + 2\zeta\Omega_n\dot{y}(t) + \Omega_n^2 y(t) = A\Omega_n^2 (U_1\mu(t) + U_2 \sin(\Omega_0 t))$$

- totalno rješenje je zbroj rješenja homogene jednadžbe i partikularnog rješenja
- prije su izračunate vlastite frekvencije  $s_1 = -\zeta\Omega_n + j\Omega_n\sqrt{1 - \zeta^2}$  i  $s_2 = -\zeta\Omega_n - j\Omega_n\sqrt{1 - \zeta^2}$  i homogeno rješenje je

$$y_h(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t}$$

- partikularno rješenje pretpostavljamo kao

$$y_p(t) = K_1 + K_2 \cos(\Omega_0 t) + K_3 \sin(\Omega_0 t)$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Odziv pobuđenog sustava II reda

- uvrštenjem pretpostavljenog rješenja u diferencijalnu jednadžbu, primjenom metode neodređenih koeficijenata, nalazimo konstante

$$K_1 = AU_1$$

$$K_2 = \frac{-2\zeta\Omega_n^3\Omega_0AU_2}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2}$$

$$K_3 = \frac{\Omega_n^2AU_2(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2}$$

- partikularno rješenje je

$$y_p(t) = AU_1 + K_2 \cos(\Omega_0 t) + K_3 \sin(\Omega_0 t)$$

$$y_p(t) = AU_1 + \frac{K_2}{\cos[\arctan(-\frac{K_3}{K_2})]} \cos[\Omega_0 t + \arctan(-\frac{K_3}{K_2})]$$



## Odziv pobuđenog sustava II reda

- totalno rješenje je

$$y(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t} + AU_1 + K_2 \cos(\Omega_0 t) + K_3 \sin(\Omega_0 t)$$

- konstante  $c_1$  i  $c_2$  određujemo iz početnih uvjeta
- i ovdje su  $y(0^+) = y(0^-)$  i  $\dot{y}(0^+) = \dot{y}(0^-)$  pa iz gornje jednadžbe i

$$\dot{y}(t) = s_1 c_1 e^{s_1 t} + s_2 c_2 e^{s_2 t} - K_2 \Omega_0 \sin(\Omega_0 t) + K_3 \Omega_0 \cos(\Omega_0 t)$$

- slijedi za  $t = 0^+$

$$y(0^+) = y(0^-) = c_1 + c_2 + AU_1 + K_2$$

$$\dot{y}(0^+) = \dot{y}(0^-) = s_1 c_1 + s_2 c_2 + K_3 \Omega_0$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Odziv pobuđenog sustava II reda

- konstante  $c_1$  i  $c_2$  su

$$c_1 = \frac{(y(0^-) - AU_1 - K_2)s_2 - (\dot{y}(0^-) - \Omega_0 K_3)}{s_2 - s_1}$$

$$c_2 = \frac{(\dot{y}(0^-) - \Omega_0 K_3) - (y(0^-) - AU_1 - K_2)s_1}{s_2 - s_1}$$

- uz prije izračunate  $K_1 = AU_1$ ,

$$K_2 = \frac{-2\zeta\Omega_n^3\Omega_0 AU_2}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2} \text{ i } K_3 = \frac{\Omega_n^2 AU_2(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2}$$

slijedi totalni odziv<sup>1</sup>

$$y(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t} + AU_1 + K_2 \cos(\Omega_0 t) + K_3 \sin(\Omega_0 t)$$

<sup>1</sup>uočiti kako na konstante  $c_1$  i  $c_2$  utječe i  $U_2$ , posredno, preko  $K_2$  i  $K_3$



## Odziv pobuđenog sustava II reda – primjer

- razmotrimo odziv na pobudu<sup>2</sup>,  $u(t) = 0.64\mu(t) + \sin(t)$ ,  
uz  $y(0^-) = -3$ ,  $\dot{y}(0^-) = -1$ , za sustav

$$\ddot{y}(t) + 0.2\dot{y}(t) + 0.16y(t) = u(t)$$

- usporedimo li s izvornom jednadžbom

$$\ddot{y}(t) + 2\zeta\Omega_n\dot{y}(t) + \Omega_n^2y(t) = A\Omega_n^2u(t) \Rightarrow$$

$$\zeta = 0.25, \quad \Omega_n = 0.4, \quad A = 6.25$$

karakteristične frekvencije su,

$$s_1 = -0.1 + j0.3873 \text{ i } s_2 = -0.1 - j0.3873,$$

- iz zadane pobude

$$u(t) = U_1\mu(t) + U_2\sin(\Omega_0 t) = 0.64\mu(t) + \sin(t) \Rightarrow$$
$$U_1 = 0.64, \quad U_2 = 1, \quad \Omega_0 = 1$$

---

<sup>2</sup>ovdje će se u određivanju odziva koristiti netom izvedeni izrazi, inače, u normalnom postupku izravno se računa zadana jednadžba



## Odziv pobuđenog sustava II reda – primjer

- izračunavamo

$$K_1 = AU_1 = 4$$

$$K_2 = \frac{-2\zeta\Omega_n^3\Omega_0 AU_2}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2} = -0.3005$$

$$K_3 = \frac{\Omega_n^2 AU_2 (\Omega_n^2 - \Omega_0^2)}{(\Omega_n^2 - \Omega_0^2)^2 - 4\zeta^2\Omega_n^2\Omega_0^2} = -1.262$$

- partikularno rješenje je

$$y_p(t) = AU_1 + \frac{K_2}{\cos[\arctan(-\frac{K_3}{K_2})]} \cos[\Omega_0 t + \arctan(-\frac{K_3}{K_2})]$$

$$y_p(t) = 4 - 1.2973 \cos(t - 1.3371)$$



## Odziv pobuđenog sustava II reda – primjer

- izračunavamo

$$c_1 = \frac{(y(0^-) - AU_1 - K_2)s_2 - (\dot{y}(0^-) - \Omega_0 K_3)}{s_2 - s_1} = 3.3909e^{j2.9857}$$

$$c_2 = \frac{(\dot{y}(0^-) - \Omega_0 K_3) - (y(0^-) - AU_1 - K_2)s_1}{s_2 - s_1} = 3.3909e^{-j2.9857}$$

- pa je totalno rješenje

$$y(t) = c_1 e^{s_1 t} + c_2 e^{s_2 t} + y_p(t)$$

odnosno

$$y(t) = 6.7818e^{-0.1t} \cos(0.3873t + 2.9857) + \\ + 4 - 1.2973 \cos(t - 1.3371)$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

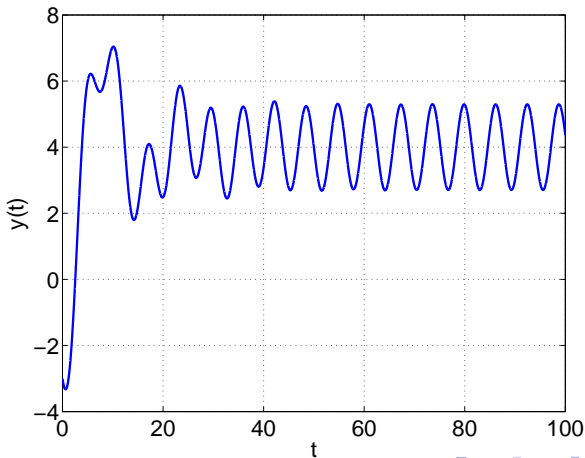
Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Odziv pobuđenog sustava II reda – primjer

$$\ddot{y}(t) + 0.2\dot{y}(t) + 0.16y(t) = 0.64\mu(t) + \sin(t)$$

$$y(0^-) = -3, \quad \dot{y}(0^-) = -1$$







Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Odziv pobuđenog sustava II reda

$$y''(t) + 0.2y'(t) + 0.16y(t) = 0.64\mu(t) + \sin(t)$$

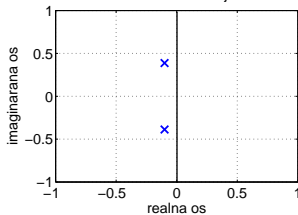
$$s_1 = -0.1 + j0.3873$$

$$s_2 = -0.1 - j0.3873$$

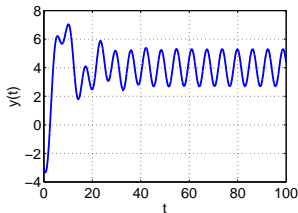
$$y(0^-) = x_1(0^-) = -3$$

$$y'(0^-) = x_2(0^-) = -1$$

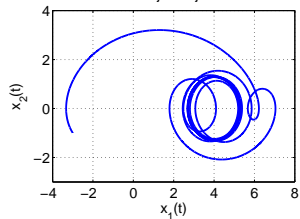
vlastite frekvencije



odziv sustava



trajektorija





## Rezonancija

- pojavu rezonancije analiziramo na primjeru kontinuiranog sustava II reda i to preko njegova odziva
- odziv mirnog sustava možemo izračunati pomoću konvolucijskog integrala

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)u(t - \tau)d\tau$$

- prije je izveden izraz za impulsni odziv sustava drugog reda

$$h(t) = \frac{-A\Omega_n^2}{s_2 - s_1}e^{s_1 t} + \frac{A\Omega_n^2}{s_2 - s_1}e^{s_2 t} \quad t \geq 0$$



Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

## Rezonancija

- pojavu rezonancije ilustrirali smo MATLAB primjerom za sustav

$$\ddot{y}(t) + \Omega_n^2 y(t) = A \Omega_n^2 u(t)$$

- vlastite frekvencije sustava su  $s_1 = j\Omega_n$  i  $s_2 = -j\Omega_n$  pa je impulsni odziv

$$h(t) = \frac{-A\Omega_n^2}{s_2 - s_1} e^{s_1 t} + \frac{A\Omega_n^2}{s_2 - s_1} e^{s_2 t} = \Omega_n A \frac{e^{j\Omega_n t} - e^{-j\Omega_n t}}{2j}$$

- pobuđen sinusnim signalom frekvencije identične vlastitoj frekvenciji sustava

$$u(t) = \sin(\Omega_n t) = \frac{e^{j\Omega_n t} - e^{-j\Omega_n t}}{2j}$$



## Rezonancija

- odziv mirnog kauzalnog sustava uz pobudu zadanu za  $t \geq 0$  izračunavamo konvolucijom

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_0^t h(\tau) u(t-\tau) d\tau = \\ &= \int_0^t \frac{\Omega_n A}{2j} [e^{j\Omega_n \tau} - e^{-j\Omega_n \tau}] \frac{1}{2j} [e^{j\Omega_n(t-\tau)} - e^{-j\Omega_n(t-\tau)}] d\tau = \\ &= -\frac{\Omega_n A}{4} \int_0^t [e^{j\Omega_n t} - e^{j\Omega_n t} e^{-j2\Omega_n \tau} - e^{-j\Omega_n t} e^{j2\Omega_n \tau} + e^{-j\Omega_n t}] d\tau = \\ &= -\frac{\Omega_n A}{4} \left\{ e^{j\Omega_n t} \int_0^t d\tau - e^{j\Omega_n t} \int_0^t e^{-j2\Omega_n \tau} d\tau - \right. \\ &\quad \left. - e^{-j\Omega_n t} \int_0^t e^{j2\Omega_n \tau} d\tau + e^{-j\Omega_n t} \int_0^t d\tau \right\} = \\ &= -\frac{\Omega_n A}{4} \left\{ t(e^{j\Omega_n t} + e^{-j\Omega_n t}) + \frac{e^{-j\Omega_n t}}{j2\Omega_n} - \frac{e^{j\Omega_n t}}{j2\Omega_n} - \frac{e^{j\Omega_n t}}{j2\Omega_n} + \frac{e^{-j\Omega_n t}}{j2\Omega_n} \right\} = \\ y(t) &= -\frac{\Omega_n A}{2} t \cos(\Omega_n t) + \frac{A}{2} \sin(\Omega_n t), \quad t \geq 0 \end{aligned}$$

- rezonancija je prema tome kumulativna pojava i ona se razvija proporcionalno s  $t$



# Odziv pri rezonanciji

Signali i  
sustavi

školska godina  
2006/2007  
Predavanje 14

Profesor  
Branko Jeren

Kontinuirani  
sustav II reda

odziv pri rezonanciji

