

Pomocni salabahteri is SIS-a

Ovo je pisano za osobne svrhe

Ali mozda vam posluzi

Uzivajte .. ako budete ista razumili ☺

P.S.

Neodgovaram za nekakve greske...

For help www.avadhuta.hr ☺

By bh.Filip



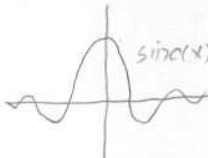
Periodičan signal \leftrightarrow Diskretni spektar
 Aperiodičan signal \leftrightarrow Kontinuirani spektar

Energija = $\int_{t_1}^{t_2} |x(t)|^2 dt$ PAZIT
AKO JE
(a+b)²
 Snaga = $\frac{1}{t_2-t_1} \int_{t_1}^{t_2} |x(t)|^2 dt$

$\arctg(\frac{b}{a})$
 $\arctg(\frac{-b}{a}) = -\arctg(\frac{b}{a})$
 $\arctg(\frac{b}{-a}) = \pi - \arctg(\frac{b}{a})$
 $\arctg(\frac{-b}{-a}) = \pi + \arctg(\frac{b}{a})$

$\int t e^{-j\omega t} dt = uv - \int v \cdot du$
 $u = t$
 $du = dt$
 $dv = e^{-j\omega t} dt$
 $v = \frac{(-1)}{j\omega} e^{-j\omega t}$

$\text{sinc}(x) = \frac{\sin(x)}{x}$
 $\cos x = \frac{1}{2}(e^{jx} + e^{-jx})$ $\text{sinc}(0) = 1$
 $\sin x = \frac{1}{2j}(e^{jx} - e^{-jx})$



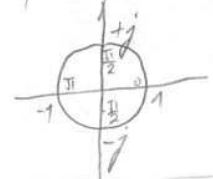
CTFS - $A \cos(\omega t + \varphi)$, $T = \frac{2\pi}{\omega}$

ω_0 - najmanji zajednički višekratnik
 X_0 - srednja vrijednost sign. - istosm. komp.

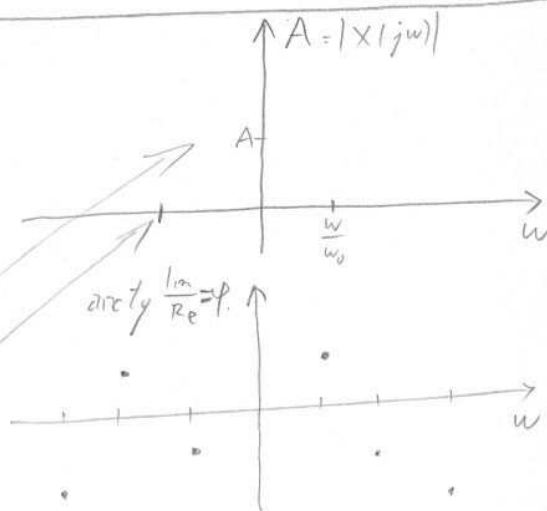
\rightarrow izračunamo ω_0 , te raspisemo sin & cos,

odvojimo i prilagodimo

"Paziti na
 j u nazivniku"



$() e^{j() \omega_0 t}$
 $X_0 = ()$
 kod PERIODIČNIH



CTFT - paziti ako je step $\mu(t-5)$, pomiče se za 5 udesno

$\frac{1}{3+j\omega}$ treba racionalizirati za Im i Re $\Rightarrow \frac{1}{3+j\omega} \cdot \frac{3-j\omega}{3-j\omega}$

DTFT - raspisemo red, onda središnju komponentu izlučimo ispred zagrade, a ostale grupiramo u sin i cos (paziti na $\frac{1}{2} \dots$)

DFT - raspisemo red tačku po tačku

- n - koja po redu (počinje od 0)
- N - ukupni broj
- $2\pi jk$ - ostaje normalno (i u REZ/bez j)

$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-2\pi j \frac{n}{N} \cdot k}$
 $x(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{2\pi j \frac{n}{N} \cdot k}$ PAZIT
BEZ
(-)

OTIPKAVANJE:

* da nedođe do aliasinga

FREKV. OTIPKAVANJA $f_s \geq 2f_0 \rightarrow$ max. frekv. u zadanom signalu $f = \frac{\omega}{2\pi}$

* otipkali sa f_s

$$T_s = \frac{1}{f_s}$$

supstitucija $\rightarrow x = nT_s \rightarrow x(nT_s)$ - umjesto t uvrstimo nT_s

npr. $T_s = \frac{\pi}{12}$

$$x(nT_s) = 4 \cos(3nT_s) + 6 \sin(6nT_s)$$

$$x(n) = 4 \cos\left(\frac{\pi}{4}n\right) + 6 \sin\left(\frac{\pi}{2}n\right)$$

PERIODIČNOST: * za diskretne:

* izlučimo ω i uvrstimo u $N = \frac{2\pi k}{\omega}$

\rightarrow ako u rezultatu imam π \rightarrow neperiodična

\rightarrow ako u rezultatu nema π \rightarrow periodičan

* onda tražimo k za

koji će biti periodičan,

tj. da ostane samo

brojnik.

\rightarrow ako je $N = 8k \rightarrow N = 8$

* za kontinuirane: zaključimo iz zadatka

\rightarrow ako su zadani samo \sin i $\cos \rightarrow$ periodičan

\rightarrow ako je ograničen na neki dio ili ima μ ili δ

PERIODIČNI SIGNAL: ENERGIJA $= \infty$, RAČUNA SE SNAGA

NEPERIODIČNI SIGNAL: SNAGA $= \infty$, RAČUNA SE ENERGIJA

SPEKTRAR

PERIODIČNE MOŽEMO SKRACENO PREKO $()e^{j()wt}$

APERIODIČNE UVRŠTAVAMO U JEDNAĐBE

KONTINUIRANI SUSTAVI

PAZIT NA ≥ 0 !

PAZIT NA $s=0$!

DERIVACIJA
 $\left(\frac{a}{b}\right)' = \frac{a'b - ab'}{b^2}$

HOMOGENO RIJEŠENJE: zamjena $y_h(t) = C e^{st}$

$$\frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

* $y'' + 2y' + y = 0 \rightarrow C e^{st} (s^2 + 2s + 1) = 0$

* jednostruke (neponavljaju se) s_1, s_2 : $y_h(t) = C_1 e^{s_1 t} + C_2 e^{s_2 t} + C_3 e^{s_3 t}$

* višestruke (ponavljaju se): $y_h(t) = C_1 e^{s_1 t} + (C_2 + C_3 t) e^{s_2 t}$

* kompleksne ($\sigma \pm j\omega$): $y_h(t) = e^{\sigma t} [A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)]$

PARTIKULARNO RIJEŠENJE:

	Pobuda $u(t)$, npr	Partikularni oblik $y_p(t)$
1.	A (konst)	K
2.	$A e^{st}$	$K e^{st} t^k$ k - koliko se puta pojavljuje kao s
3.	t^M	$K_0 + K_1 t^1 + \dots + K_M t^M$
4.	$t^M e^{st}$	$(K_0 + K_1 t^1 + \dots + K_M t^M) e^{st} t^k$

! Pazit za $s=0$, jer se može pisati kao e^{0t} , pa je $3e^{0t} t^3$!

kod uvrštavanja $y_p(t)$ u početnu, moramo izračunati i deriv. $y_p'(t), y_p''(t)$

OPĆE DIF. JEDN. SUSTAVA

- $a_0 y' + a_1 y = b_0 u' + b_1 u$
- $a_0 y'' + a_1 y' + a_2 y = b_0 u'' + b_1 u' + b_2 u$
- $a_0 y''' + a_1 y'' + a_2 y' + a_3 y = b_0 u''' + b_1 u'' + b_2 u' + b_3 u$

TOTALNI ODZIV: $y_T(t) = y_h(t) + y_p(t)$

* uvrštavaju se $y(0^+), y'(0^+)$

2. NAČIN $y_T(t) = y_h(t) + y_p(t)$

MIRNI ODZIV: $y_M(t) = y_h(t) + y_p(t)$

* uvrštavaju se $y(0^-), y'(0^-)$, s tim da se dobiju iz $y(0^-) = y'(0^-) = 0$
 (! $y(0^+) = y(0^-) \Rightarrow 0$, $y'(0^+) = y'(0^-) \Rightarrow 0$!)

NEPOBUĐENI ODZIV: $y_M(t) = y_h(t)$

* uvrštavaju se $y(0^-), y'(0^-)$

PRISILNI: partikularni dio totalnog
 NPR. REZ TOTALNOG $\Rightarrow y(t) = 1 + 5e^t - 2e^{-t} - 6t$

PRIRODNI: homogeni dio totalnog

IMPULSNI ODZIV: $h_A(t) = y_h(t)$

* uvrštimo $h_A(0^+) = 0, h_A'(0^+) = 1$, te dobijemo $h_A(t)$

* usporedimo sa jedn. sustava, da dobijemo a_0, a_1, b_0, b_1

* raspisemo po formuli (ovisno o N i M), te uvrštimo a_0, b_0 .

$$h(t) = \begin{cases} \sum_{m=0}^M (b_{N-m} \cdot D^m) \cdot h_A(t), & t \geq 0, N > M \\ b_0 \delta(t) + \sum_{m=0}^M (b_{N-m} \cdot D^m) h_A(t), & t \geq 0, N = M \end{cases}$$

DERIVACIJA
 $D^n h_A(t) = h_A^{(n)}(t)$

RACUNANJE POČETNIH UVJETA

* ako nema derivacije $u(t) \Rightarrow y(0^-) = y(0^+)$
 * ako ima onda zadani jedn. usporedimo sa općim dif. jedn. te dobijemo $a_0, a_1, b_0, b_1, \dots$
 \rightarrow zatim izaberemo neki izraz (nize), za koji nam red treba poč. uvjet, te raspisemo zamjenimo Δy i uvrštimo zadane poč. uvjete.

$$\Delta y = b_0 u(0^+)$$

$$\Delta y^{(1)} + a_1 \Delta y = b_0 u^{(1)}(0^+) + b_1 u(0^+)$$

$$\Delta y^{(2)} + a_1 \Delta y^{(1)} + a_2 \Delta y = b_0 u^{(2)}(0^+) + b_1 u^{(1)}(0^+) + b_2 u(0^+)$$

gdje je $\Delta y^{(i)} = y^{(i)}(0^+) - y^{(i)}(0^-)$

AKO SUSTAV IMA 2 POBUDE ($= u_1(t) - u_2(t)$)

* PAZIT KOD PARTIKULARNOG!
 \rightarrow prvo računamo samo za $u_1(t)$ (kao da $u_2(t)$ nepostoji), i zatim za $u_2(t)$
 \rightarrow te zbrojimo $y_p(t) = y_{p1}(t) + y_{p2}(t)$

SVOJSTVA LAPLACEOVE TRANSFORMACIJE / $x(t) \leftrightarrow X(s)$ $y(t) \leftrightarrow Y(s)$

- ① Linearnost: $\mathcal{L}\{ax(t) \pm by(t)\} = aX(s) \pm bY(s)$
- ② Pomak u vremenu: $\mathcal{L}\{x(t-t_0)\} = X(s) \cdot e^{-st_0}$
- ③ Frekv. pomak: $\mathcal{L}\{e^{at}x(t)\} = X(s-a)$
- ④ Vremenska kompresija: $\mathcal{L}\{x(at)\} = \frac{1}{a}X\left(\frac{s}{a}\right)$
- ⑤ Konvolucija u vremenu: $\mathcal{L}\{x(t)*y(t)\} = X(s) \cdot Y(s)$
- ⑥ Vremenska derivacija: $\mathcal{L}\left\{\frac{d}{dt}x(t)\right\} = sX(s) - x(0^-)$
 $\mathcal{L}\left\{\frac{d^2}{dt^2}x(t)\right\} = s^2X(s) - sx(0^-) - x'(0^-)$
 $\mathcal{L}\left\{\frac{d^3}{dt^3}x(t)\right\} = s^3X(s) - s^2x(0^-) - sx'(0^-) - x''(0^-)$

* IMPULSNI ODZIV U VREMENU
 | PRIJENOSNA F-ja U LAPLACEU
 | * STABILNOST SUSTAVA
 | → JE LI NAZIVNIK $H(s) < 0 \rightarrow$ STABILAN

- ⑦ Integracija u vremenu: $\int_0^t x(t) dt = \frac{1}{s}X(s)$
 $\int_0^t \int_0^t x(t) dt = \frac{1}{s^2}X(s)$
 $\int_0^t \int_0^t \int_0^t x(t) dt = \frac{1}{s^3}X(s)$

- ⑧ Frekv. derivacija: $\mathcal{L}\{tx(t)\} = -\frac{d}{ds}X(s)$
 $\mathcal{L}\{t^2x(t)\} = \frac{d^2}{ds^2}X(s)$

* PRVO RASPIŠEMO LAPL. TRANSF. ZA VREM. DERIV. I UVRSTIMO POČETNE UVJETE

INVERZNA LAPLACEOVA TRANSFORMACIJA /

* treba rastaviti na parcijalne, i upotrijebiti ove pore

Npr. ① $\frac{5}{(s+1)(s+2)} = \frac{C_{11}}{s+1} + \frac{C_{21}}{s+2}$

→ C_{11} : $s+1=0 \Rightarrow s=-1$, pokrijemo dio nazivnika $(s+1)$,
 te u drugi $(s+2)$ uvrstimo $(s=-1)$, tj. $\left[\frac{5}{-1+2} = 5 = C_{11}\right]$

② $\frac{5}{(s+1)^3(s+2)} = \frac{C_{11}}{(s+1)^1} + \frac{C_{12}}{(s+1)^2} + \frac{C_{13}}{(s+1)^3} + \frac{C_{21}}{(s+2)^1}$

POTENCIJA
 NAZIVNIKA
 KOJA NUL TOČKA

$C_{ij} = \frac{1}{(i-j)!} \lim_{s \rightarrow s_i} \left\{ \frac{d^{i-j}}{ds^{i-j}} [X(s) \cdot (s-s_i)^i] \right\}$ tj. $X(s)$ bez
 dijela u nazivniku koji je ispod C
 i -visedrukost korijena

$C_{11} = \frac{1}{(3-1)!} \lim_{s \rightarrow -1} \left\{ \frac{d^{3-1}}{ds^{3-1}} \left[\frac{5}{s+2} \right] \right\} \Rightarrow \frac{1}{2} \lim_{s \rightarrow -1} \left(\frac{d^2}{ds^2} \left(\frac{5}{s+2} \right) \right)$

ovaj s
 uvrstimo
 u rezultat

* PRVO RASPIŠEMO LAPL. TRANSF. ZA VREM. DERIV. I UVRSTIMO POČETNE UVJETE
 * ZAMJENIMO $y(t)$ sa $Y(s)$, i izračunamo $U(s)$ (prije); isto uvrstimo.
 * izlučimo $Y(s)$, postavimo na parcijalne i vratimo u vremensku
 to je odziv

DISKRETNi SUSTAVI

HOMOGENO RJEŠENJE: * uvrstimo zamjenu $y_h[n] = C z^n$

* izlučimo najmanji z^n , te izračunamo z_1, z_2, \dots

- ⇒ 1. ako su jednostruki z ($z_1 \neq z_2 \neq z_3$): $y_h(n) = C_1 z_1^n + C_2 z_2^n + C_3 z_3^n$
- ⇒ 2. ako se z ponavlja (višestruki $z_1 = z_2$): $y_h(n) = C_1 z_1^n + (C_2 + C_3 n + C_4 n^2) z_1^n$
- ⇒ 3. ako su kompleksni ($a \pm bj$): - prebacimo u polarne $z_{1,2} = \delta \cdot e^{\pm j\varphi}$
- $y_h(n) = \delta^n (A \cos(\varphi n) + B \sin(\varphi n))$

! cija je $\mu(n)$, u svakom rješenju treba napisati, ≥ 0 !

PARTIKULARNO RJEŠENJE:

Pobuda	npr.	Partikularni oblik = $y_p(n)$	skraćeni part. oblik
1. A - konst.	$5 \cdot \mu(n)$	K	
2. $A \cdot x^n, x \neq z$	$5 \cdot 4^n \cdot \mu(n)$	$K \cdot \delta^n$	$K \cdot \delta^n \cdot n^z$
3. $A \cdot \delta^n, \delta = z$	$5 \cdot 1^n \cdot \mu(n)$	$K \cdot \delta^n \cdot n$	z - koliko puta se ponavlja z
4. $A \cdot n^M$	$(1 + n^3) \mu(n)$	$k_0 + k_1 n + \dots + k_M \cdot n^M$	$(k_0 + k_1 n + \dots + k_M \cdot n^M) \cdot \delta^n \cdot n^z$
5. $\delta^n \cdot n^M$	$(n+1) \cdot 5^n \mu(n)$	$(k_0 + k_1 n + \dots + k_M \cdot n^M) \cdot \delta^n$	

! ako je $z=1$!
jer se može pisati: $1^n = 1$
pa ide $[4 \cdot 1^n \cdot \mu(n)]$
! paziti kod $y_p(n) = k_0 + k_1 n$
kad se uvrštava u

$$y_p(n-1) = k_0 + k_1(n-1) = k_0 + k_1 n - k_1$$

MIRNI ODZIV: $y_m(n) = y_h(n) + y_p(n)$

- * $y(-1) = y(-2) = 0 \Rightarrow$ početni uvjeti = 0
- * iz ovih izračunamo $y(0), y(1)$, i uvrstimo u $y_m(n)$

NEPOBUĐENI ODZIV: $y_h(n) = y_h(n)$

- * računamo sa uvjetima prije pobude
- ⇒ ako počima u 0, onda sa $y(-1), y(-2)$

TOTALNI ODZIV: $y_t(n) = y_h(n) + y_p(n)$

- * uvrstimo $y(0), y(1) \Rightarrow$ dobivene iz zadanih $y(-1), y(-2)$
2. NACIN $y_t(n) = y_m(n) + y_h(n) \Rightarrow$ MIRNI + NEPOBUĐENI

PRISILNI: partikularni dio totalnog odziva

NPR. rješenje tot. ode $\Rightarrow y_t(n) = -9 \cdot 3^n + 4 + n$

PRIRODNI: homogeni dio totalnog odziva

IMPULSNI

... = 1 za $y(0)$, a ... = 0, za $y(1), y(2)$
UVRSTIMO $C_{1,2} \dots$ U HOMOGENU

RACUNANJE ŽELJENIH POČETNIH UVJETA:

- * u početnoj jedn. izlučimo $y(n)$
- * zatim umjesto n , uvrstimo traženi broj (počevši od manjeg),
 $y(0) = \dots y(0-1) = 4$
- * a desno već zadano $y(-1) = \dots$

RACUNANJE ODZIV-A:

- * željene početne uvjete uvrstimo u jedn. odziva

$y_m(0) = C_1 \dots = 4 \rightarrow y(0) = 4$
ZADANI

- * sredimo i izračunamo $C_1, C_2 \dots$ i vratimo razvid

- * ako je nepobuđen ($\mu(n)=0$), onda odmah $C_1 \dots$ tražimo za $y_h(n)$

Z-TRANSFORMACIJA

Pr. $X(Z) = \sum_{x=0}^{\infty} \left(\frac{\alpha}{Z}\right)^m = \frac{1}{1 - \frac{\alpha}{Z}} = \frac{Z}{Z - \alpha}$

$$\mu(\arg) = \begin{cases} 1, & \arg \geq 0 \\ 0, & \arg < 0 \end{cases} \Rightarrow \sum_{k=0}^{\infty}$$

$$\mu(-m-1) = \begin{cases} 1 & m \leq -1 \\ 0 & m > -1 \end{cases} \Rightarrow \sum_{m=-\infty}^{-1}$$

ako imamo krive granice \Rightarrow supstitucija

npr. $\sum_{m=-\infty}^{-1} -\left(\frac{\alpha}{Z}\right)^m \Rightarrow \left| \begin{matrix} m = -k \\ m \rightarrow -1, k \rightarrow 1 \\ m \rightarrow -\infty, k \rightarrow \infty \end{matrix} \right| = \sum_{k=1}^{\infty} -\left(\frac{\alpha}{Z}\right)^{-k} = \sum_{k=1}^{\infty} -\left(\frac{Z}{\alpha}\right)^k = -\sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{Z}{\alpha}\right)^{k+1}$
 \uparrow MOŽE SE ZAMENIT (GORE/DOLE) \uparrow DODAMO +1, DA KRENJE OD $k=0$

INVERZNA Z-TRANSFORMACIJA: rastavlja se na parcijalne

* no zbog formula u brojniku treba biti Z , pa moramo prvo jednačbu podijeliti sa $Z \Rightarrow X_1(Z) = \frac{X(Z)}{Z}$, te rastavimo na parcijalne.

\rightarrow zatim sve pomnožimo sa $Z \Rightarrow X(Z) = X_1(Z) \cdot Z$, dobili te Z u brojniku

$Y(Z) = U(Z) \cdot H(Z)$ / * ako je sustav zadan sa $H(Z) = \frac{2Z(3Z-23)}{(25-6Z+Z^2)(Z-1)^2}$

$H(Z) = 6Z^{-2} + 2Z^{-3} \dots$

$h(n) = 6\delta(n-2) + 2\delta(n-3)$

$h(n) = \{0, 0, 6, 2, \dots\}$

\rightarrow razvijemo ga u red dijeleći brojnik sa nazivnikom

\rightarrow riješimo u vrem. domeni rastavom na parcijalne, te inverzom.

* odziv na $\mu(n)$ $\mu(n) \rightarrow \frac{Z}{Z-1}$
 \rightarrow nađemo $H(Z)$, te je $Y(Z) = H(Z) \cdot U(Z)$

ZA PREBACIVANJE IZ VREM. U FRZKV.

$f[n+1] \rightarrow Z F(Z) - Z f[0]$

$f[n+m] \rightarrow Z^m F(Z) - \sum_{i=0}^{m-1} f[i] Z^{m-i}$

$f[n-1] \rightarrow \frac{1}{Z} F(Z) + f[-1]$

$f[n-m] \rightarrow Z^{-m} F(Z) + \sum_{i=0}^{m-1} f[i-m] Z^{-i}$

NPR:

$f[n-2] = Z^{-2} F(Z) + f[0-2] \cdot Z^{-0} + f[1-2] \cdot Z^{-1} =$
 $= Z^{-2} F(Z) + f(-2) + f(-1) \cdot Z^{-1}$

PRIŠILJNI \rightarrow PREKO frekv. i amp. karakt.

$Y[n] = Y_1 \cos(\omega_1 n + \psi_1)$

IMPULSNI \rightarrow INVERZ OD $H(Z)$

MIRNI $\rightarrow Y(Z) = H(Z) \cdot U(Z) \rightarrow$ TRANSFORMIRAN $\mu(n)$

\rightarrow Posle pretvorbe u vremensku

FREKVENCIJSKA KARAKTERISTIKA

$$H(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{\text{karak. jedn. ulaza}}{\text{karak. jedn. izlaza}}$$

↓
PRIENOSNA
FUNKC. SUSTAVA

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{Re^2 + Im^2}}{\sqrt{Re^2 + Im^2}}$$

↓
AMPLITUDNA KARAKT. SUSTAVA

$$H(j\omega) = H(s) \Big|_{s=j\omega} \rightarrow \text{umjesto } s, \text{ uvrstimo } j\omega$$

↓
FREKVENCIJSKA
KARAK. SUSTAVA

$$\phi = \underbrace{\arctg \frac{Im}{Re}}_{\text{BROJNIKA}} - \underbrace{\arctg \frac{Im}{Re}}_{\text{NAZIVNIKA}}$$

↓
FAZNA KARAK. SUSTAVA

$$\arctg \frac{1}{1} = 45^\circ$$

$$\arctg \frac{-1}{-1} = 45^\circ + 180^\circ$$

$$\arctg \frac{1}{-1} = -45^\circ + 180^\circ$$

$$\arctg \frac{-1}{1} = -45^\circ$$

Npr. $Y'' + 3Y' + 4Y = u' + 2u$

$$Y \rightarrow Y(s) \quad 2u \rightarrow 2U(s)$$

$$Y' \rightarrow sY(s) \quad u' \rightarrow sU(s)$$

$$Y'' \rightarrow s^2 Y(s)$$

$$Y(s)(s^2 + 3s + 4) = U(s)(s + 2)$$

$$H(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{s+2}{s^2+3s+4}$$

PARTIKULARNA za sinusnu pobudu / STACIONARNO

ako je $u(t) = 5 \cos(t)$ | $u(t) = 3 \sin(2t)$

$$* Y_p(t) = K \cdot \cos(t + \theta) \quad | \quad * Y_p(t) = K \cdot \sin(2t + \theta)$$

$$\rightarrow K = 5 \cdot |H(j\omega)|_{\omega=1} \quad | \rightarrow K = 3 \cdot |H(j\omega)|_{\omega=2}$$

$$\rightarrow \theta = \theta_{ul} + \angle G(j\omega)_{\omega=\omega_0} \quad | \rightarrow \theta = \theta_{ul} + \angle G(j\omega)_{\omega=2}$$

* ako sinusna pobuda djeluje prije 0, $t < 0$
→ u totalnom odzivu $y_h(t) = 0$

* ako $u(t)$ ima više sin i cos, računamo za svaki posebno i zbrojimo na kraju

za $t \geq 0$, u $y_t(t)$ ostane samo partikularni

FREKVENCIJSKA ZA DISKRETNE

$$u(n) = A_1 \cos(\omega_1 n + \theta_1)$$

$$Y_1 = A_1 \cdot |H(e^{j\omega_1})|_{\omega_1}$$

$$H(e^{j\omega}) = H(z) \Big|_{z=e^{j\omega}}$$

$$Y[n] = Y_1 \cos(\omega_1 n + \psi_1)$$

$$\psi_1 = \theta_1 + \angle H(e^{j\omega_1})$$

$$e^{-j\omega} = \cos \omega - j \sin \omega$$

$$e^{j\omega} = \cos \omega + j \sin \omega$$

npr. $Y(n) - 0.5 Y(n-1) = u(n)$

$$Y(z)(1 - 0.5 z^{-1}) = u(z)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{U(z)}$$

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - 0.5 e^{j\omega}} = \frac{1}{1 - 0.5 \cos \omega + j \sin \omega}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{\cos^2 \omega + \sin^2 \omega}}$$

POKUSAMO DOVESTI NA $A \cos^2 \omega + A \sin^2 \omega = A$

DIREKTNO
ZAKO
JE MERNI

ako nam je ulazna pobuda sinus: $u(n) = 3 \sin(\frac{\pi}{2}n + 0.1\pi)$

→ moramo paziti kod θ , da ga prebacujemo u cos

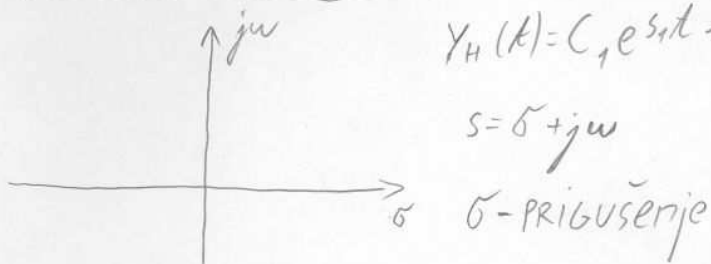
sa $\sin \alpha = \cos(\alpha - \frac{\pi}{2})$, pa je $\theta = \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}$

ZA TOTALNI ODZIV, MOŽEMO IZRACUNATI PARTIKULARNI NA OVAJ NACIN, I ONDA KLASIČNO HOMOGENI, ZBROJITI I UVRSTIT POČETNE UVJETE

STABILNOST SUSTAVA - određuje se prema karakt. frekv. sustava

ZA KONTINUIRANE:

UTJEČE SAMO REALNI DIO

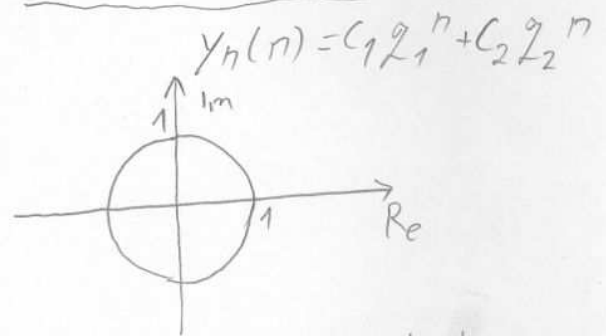


$$y_H(t) = C_1 e^{s_1 t} + C_2 e^{s_2 t}$$

$$s = \sigma + j\omega$$

σ - PRIGUŠENJE

ZA DISKRETNE:



$$y_H(n) = C_1 z_1^n + C_2 z_2^n$$

a.) za jednostruke korijene

1. $\text{Re}\{s_i\} < 0, \forall i \dots$ sustav je stabilan

2. $\text{Re}\{s_i\} = 0, \exists i \dots$ marginalno stabilan

3. $\text{Re}\{s_i\} > 0, \exists i \dots$ nestabilan

b.) za višestruke

1. $\text{Re}\{s_i\} < 0, \forall i \dots$ stabilni sustav

2. $\text{Re}\{s_i\} \geq 0, \exists i \dots$ nestabilan

Primjer: $\lim_{t \rightarrow \infty} (C_1 + C_2 t) e^{s_1 t} \rightarrow$ nestabilan

a.) jednostruki & višestruki

1. $|s_i| < 1, \forall i \dots$ stabilan

2. $|s_i| = 1, \exists i \dots$ marginalno stab.

3. $|s_i| > 1, \exists i \dots$ nestabilan

MOŽEMO VIDJETI I IZ $H(z)$ ✓

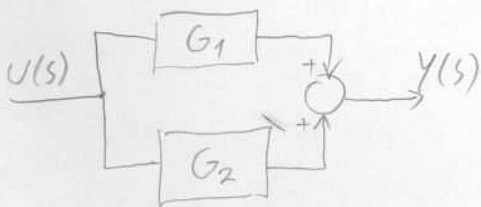
POZIVNIKU KOLIKO JE POL

$$H(z) = \frac{z}{z - \frac{1}{2}} \quad \text{pol} = \frac{1}{2}$$

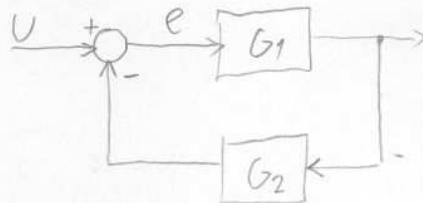
BLOKOVSKI DIJAGRAMI



$$G = G_1 \cdot G_2$$



$$Y = U G_1 + U G_2 = U (G_1 + G_2)$$



$$e = U - G_2 y$$

$$Y(s) = E(s) \cdot G_1(s)$$

$$Y(s) = (U(s) - G_2(s) Y(s)) \cdot G_1(s)$$

$$Y(s) = (1 + G_1 G_2) = U(s) \cdot G_1(s)$$

$$\frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{G_1}{1 + G_1 G_2} \rightarrow \text{Prijenosna f-ja}$$

KONTINUIRANI

* CRTANJE IZ DIF. JEDN.

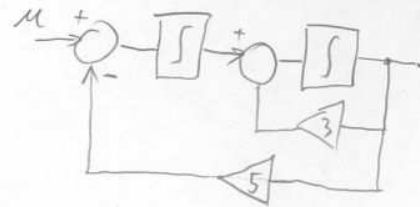
- izlučim. najveću derivaciju sa leve strane
- zatim se rješimo te leve derivacije integriranjem n-puta cijeli izraz
- zatim izlučimo (grupiramo) integrale
- crtamo od izlaza y , prema lijevo

npr. $y'' - 3y' + 5y = u$

$$y'' = u + 3y' - 5y / \int$$

$$y' = \int [u + 3y' - 5y]$$

$$y = \int [3y + \int (u - 5y)]$$



* VARIABLE STANJA

- x - stanje sustava $\rightarrow n$
- u - ulazna pobuda $\rightarrow m$
- y - broj izlaza $\rightarrow k$

$$\dot{x} = Ax + Bu$$

$$y = Cx + Du$$

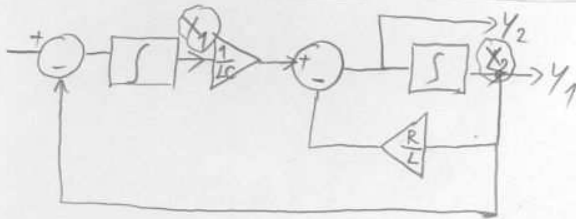
A - matrica dinamike $n \times n$

B - ulazna matrica $n \times m$

C - izlazna matrica $k \times n$

D - ulazno/izlazna $k \times m$

→ vađenje matrica iz blokovskog diagrama / jednačbi



NPR!

$$x_1 = \int (u - y) /$$

$$\dot{x}_1 = u - y$$

$$\dot{x}_1 = u - x_2$$

$$x_2 = \int \left(\frac{1}{LC} x_1 - \frac{R}{L} y \right) /$$

$$\dot{x}_2 = \frac{1}{LC} x_1 - \frac{R}{L} x_2$$

$$y_1 = x_2$$

$$y_2 = \frac{1}{LC} x_1 - \frac{R}{L} x_2$$

* izlaz svakog integratora

označimo sa x_1, \dots, x_2

* napišemo jednačbe za svaki x i y

* da izgubimo integrale (i dobijemo \dot{x}_1, \dot{x}_2), cijele x -ove izderiviramo

* umjesto y uvrstimo njihove jednačbe

→ uvrstavamo u matrice

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ \frac{1}{LC} & -\frac{R}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u \end{bmatrix}$$

$[n \times 1]$ $[n \times n]$ $[n \times 1]$ $[n \times m]$ $[m \times 1]$
A B

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \frac{1}{LC} & -\frac{R}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u \end{bmatrix}$$

$[k \times 1]$ $[k \times n]$ $[n \times 1]$ $[k \times m]$ $[m \times 1]$
C D

DISKRETNi / -isto kao gore samo što

umjesto \int imamo E , što znači

da član iza kasni za 1 $E^{-1} u(n) = u(n-1)$

$$x(k+1) = Ax(k) + Bu(k)$$

$$y(k) = Cx(k) + Du(k)$$

ODZIV SUSTAVA $y(n) = C \cdot x(n) + D u(n)$, $n=0$

ODZIV STANJA SUST. $x(n) = A^n \cdot x(0) + \sum_{m=0}^{n-1} A^{n-1-m} \cdot B u(m)$, $n > 0$

$$H(s) = C(sI - A)^{-1} B + D$$

$$H(z) = C(zI - A)^{-1} B + D$$

$$X = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} X^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

$$sI = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix}$$

ZA NEPOBUĐENI = 0

MATRICE REALIZACIJE

* PRVO VIDIMO ŠTO NAM TREBA I RASTAVIMO

KASKADA

$$\frac{z}{z-z_1} \cdot \frac{z}{z-z_2} \cdot \frac{z}{z-z_3}$$

PARALELA

$$\frac{A}{s+1} + \frac{B}{s+2} + \frac{C}{s+3}$$

* ZATIM ODVOJIMO SVAKI POSEBNO I RACUNAMO

$$H_1 = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{3}{s+1} \Rightarrow Y_1(s) = 3 \frac{U(s)}{s+1} = 3X_1(s) \quad X_1(s) = \frac{U(s)}{s+1}$$

$H_2 = \dots$ ZA DRUGIE ISTO...

$X_1(s)$

ovo ubacimo u Y MATRICU

$$X_1(s) = \frac{U(s)}{s+1} \quad \swarrow \cdot s+1$$

$$Y(t) = [3 \dots] \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{bmatrix} + [0] u(t)$$

$$sX_1(s) + X_1(s) = U(s) \quad \swarrow \text{TRANSF}$$

$$X_1' + X_1 = U(t)$$

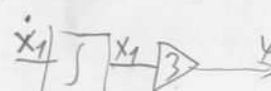
$$\dot{X}_1 = -X_1 + U(t) \rightarrow \text{UBACIMO U MATRICU}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{X}_1 \\ \dot{X}_2 \\ \dot{X}_3 \end{bmatrix} = \dots$$

CRTANJE:

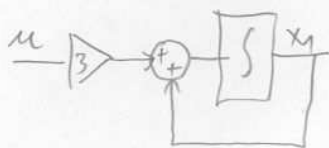
* gledamo sa Y što dolazi na izlaz

npr $Y = 3X_1$



* a sa \dot{X}_1 što ulazi u integrator

$$\dot{X}_1 = -X_1 + 3u$$



pa je grana

