

SiS – 2. MI 15.5.2009. – grupa A

1. $x(n) = \{0, 1, 0, 0, 0, -1\}$

$k = 3$

$N = 6$

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) e^{-\frac{2\pi jkn}{N}}$$

$$X_3 = \sum_{n=0}^5 x(n) e^{-\frac{2\pi j3n}{6}} = \sum_{n=0}^5 x(n) e^{-j\pi n}$$

$$e^{-j\pi n} = (-1)^n$$

$$X_3 = \sum_{n=0}^5 x(n) (-1)^n = (-1)^0 x(0) + (-1)^1 x(1) + (-1)^2 x(2) + (-1)^3 x(3) + (-1)^4 x(4) + (-1)^5 x(5) = 0$$

2. $X(k) = \{1, -j, -1, j\}$

$n = 1$

$$x(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) e^{\frac{2\pi jkn}{N}}$$

$$x(1) = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 X(k) e^{\frac{2\pi jk}{4}} = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 X(k) e^{\frac{jk\pi}{2}}$$

$$e^{\frac{jk\pi}{2}} = (-1)^k j$$

$$x(1) = \frac{1}{4} j (X(0)(-1)^0 + X(1)(-1)^1 + X(2)(-1)^2 + X(3)(-1)^3) = 0$$

3. $\omega_s = 2\omega_{max}, \omega = 0$

Ovako, kolega Wolfman ga je objasnio na lakši način, nešto da piše tako u slajdovima :D Ali nisam baš čitao slajdove pa sam išao na ovaj način. Iz slike sam očitao $X(j\omega)$, pretvorio ga u kontinuirani $x(t)$, otipkao ga, i onda našao DTFT :D I iz toga očitao.

Iz slike:

$$X(j\omega) = \begin{cases} 1 + \frac{1}{\omega_{max}} \omega, & \omega \in (-\omega_{max}, 0) \\ 1 - \frac{1}{\omega_{max}} \omega, & \omega \in (0, \omega_{max}) \\ 0, & \text{inače} \end{cases}$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi} \left(\int_{-\omega_{max}}^0 \left(1 + \frac{1}{\omega_{max}} \omega\right) e^{j\omega t} d\omega + \int_0^{\omega_{max}} \left(1 - \frac{1}{\omega_{max}} \omega\right) e^{j\omega t} d\omega \right) = \dots =$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left(\frac{2 \sin(\omega_{max} t)}{t} - \frac{1}{\omega_{max}} \left(-\frac{2}{t^2} + \frac{2e^{j\omega_{max} t}}{t^2} \right) \right)$$

Iz $\omega_s = 2\omega_{max}$ dobijemo da je $f_s = \frac{\omega_{max}}{\pi} \rightarrow T_s = \frac{\pi}{\omega_{max}}$ pa kad očitamo signal $x(t)$ dobijemo $x(n)$:

$$x(n) = (\text{nakon svih silnih uvrštavanja i kraćenja}) = \frac{\omega_{max}}{n^2 \pi^3} (1 - (1 -)^n)$$

I onda tražimo DTFT:

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) e^{-j\omega n}$$

Obzirom da se traži za $\omega = 0$ dobijemo:

$$X(e^{j\omega}) = \frac{\omega_{max}}{\pi^3} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1 - (1 -)^n}{n^2}$$

Kad je n paran nemamo ništa, kad je $n = 2k + 1$ imamo 2:

$$X(e^{j\omega}) = \frac{2\omega_{max}}{\pi^3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{1}{(2k + 1)^2} = \frac{2\omega_{max}}{\pi^3} \frac{\pi^2}{4} = \frac{\omega_{max}}{2\pi}$$

Pa je $|X(e^{j\omega})| = \frac{\omega_{max}}{2\pi}$.

$$4. x(t) = \sin(20\pi t) + \sin(70\pi t) + \sin(150\pi t)$$

Obzirom da je frekvencija otipkavanja $F_s = 100$ Hz, ona mora biti veća od $2F_{max}$, gdje je F_{max} najveća frekvencija u signalu. Za prvi sinus imamo $F_1 = 10$ Hz, za drugi sinus $F_2 = 35$ Hz, a za treći sinus $F_3 = 75$ Hz. Najveća frekvencija $F_{max} = F_3 = 75$ Hz, što znači da treba biti $F_s \geq 2 F_{max} = 150$ Hz. Očito je da će samo ovaj treći sinus biti prigušen pa kad ga metnemo u filter, van nam izađu samo one dvije sinusoide $\sin(20\pi t) + \sin(70\pi t)$.

5. Slajdovi

6. Zadani sustav sam po sebi nije vremenski stalan ($A = \lambda$):

1) Prvo zakasnimo samo ulaz:

$$y_1(n) = \sin(A n) x^2(n - N)$$

2) Onda zakasnimo sve:

$$y_2(n - N) = \sin(A(n - N)) x^2(n - N)$$

Obzirom da $y_1(n)$ nije isto što i $y_2(n - N)$, sustav nije stalan. Biti će stalan jedino ako je $\sin(A n) = 0$ što vrijedi kada je $A = (2k + 1)\pi$.

7. Koji je sustav linearan? Linearnost kaže:

$$u(t) = \alpha u_1(t) + \beta u_2(t)$$

$$y(t) = S(u(t)) = S(\alpha u_1(t) + \beta u_2(t)) = \alpha S(u_1(t)) + \beta S(u_2(t)) = \alpha y_1(t) + \beta y_2(t)$$

Ovo će vrijediti samo za sustav $y(t) = t \cdot u(t)$. Dokažimo to:

$$u(t) = \alpha u_1(t) + \beta u_2(t)$$

$$y(t) = t[\alpha u_1(t) + \beta u_2(t)] = t\alpha u_1(t) + t\beta u_2(t) = \alpha y_1(t) + \beta y_2(t)$$

8. Ispitat ćemo tri svojstva (u rješenjima su navedeni linearnost, vremenska promjenjivost i memorija):

1) Linearnost:

$$u(t) = \alpha u_1(t) + \beta u_2(t)$$

$$y(t) = \int_t^{\infty} (\alpha u_1(\tau) + \beta u_2(\tau)) d\tau = \alpha \int_t^{\infty} u_1(\tau) d\tau + \beta \int_t^{\infty} u_2(\tau) d\tau = \alpha y_1(t) + \beta y_2(t)$$

LINEARAN

2) Vrem. promjenjivost:

Prvo zakasnimo samo ulaz:

$$y_1(t) = \int_t^{\infty} u(\tau - T) d\tau = \left[\begin{array}{l} \tau - T = a \\ d\tau = da \\ \text{granice: } t - T \text{ do } \infty \end{array} \right] = \int_{t-T}^{\infty} u(a) da$$

*Znači, najprije smo zakasnili ulaz $u(t - T)$, pa kad ga stavimo pod integral t postaje TAU.

Onda zakasnimo sve:

$$y_2(t - T) = \int_{t-T}^{\infty} u(\tau) d\tau$$

*Primijetite da kad zakasnimo „sve“ da zakasnimo samo tamo gdje piše t ! Unutar integrala je TAU pa to ne diramo.

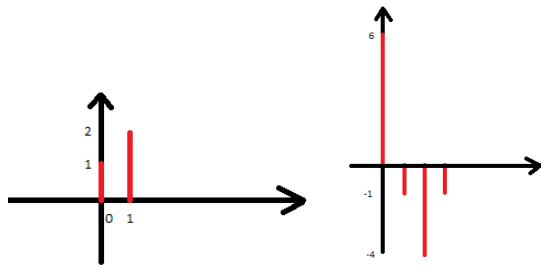
Vidimo da je $y_1(t) = y_2(t - T)$. VREMESNSKI STALAN/VREMENSKI NEPROMJENJIV

3) Memorijski: DA. Integral je ☺

Odgovor je: **memorijski i vremenski nepromjenjiv**.

9., 10. i 11. su matrice ☺

12. Signal $x(n) = \{1, 2\}$ i $y(n) = \{6, -1, -4, -1\}$ konvoluiraju. Kada nacrtate ta dva signala i pomičete signale jedan preko drugoga (to je ono grafičko objašnjenje konvolucije, imate na predavanjima), vidimo da će se u 5 koraka preklopiti. S time da obrnete ili y , odnosno dobijete $y(n - m)$, ili x , odnosno $x(n - m)$.



Znači (uzeo sam da sam x obrnuo i pomicao ga preko y):

- 0) preklapaju se visina 1 od x i visina 6 od y
- 1) preklapaju se visina 1 od x i visina -1 od y , te visina 2 od x i visina 6 od y
- 2) preklapaju se visina 1 od x i visina -4 od y , te visina 2 od x i visina -1 od y
- 3) preklapaju se visina 1 od x i visina -1 od y , te visina 2 od x te visina -4 od y
- 4) preklapaju se visina 2 od x i visina -1 od y

Zapisano matematički:

$$\begin{aligned}(x * y)(n) &= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)y(n-m) = \sum_{m=0}^4 x(m)y(n-m) = \\ &= x(0)y(n) + x(1)y(n-1) + x(2)y(n-2) + x(3)y(n-3) + x(4)y(n-4)\end{aligned}$$

Obzirom da su $x(2) = x(3) = x(4) = 0$, dobijemo samo:

$$(x * y)(n) = x(0)y(n) + x(1)y(n-1)$$

$$0: (x * y)(0) = x(0)y(0) + x(1)y(-1) = 6$$

$$1: (x * y)(1) = x(0)y(1) + x(1)y(0) = 11$$

$$2: (x * y)(2) = x(0)y(2) + x(1)y(1) = -6$$

$$3: (x * y)(3) = x(0)y(3) + x(1)y(2) = -9$$

$$4: (x * y)(4) = x(0)y(4) + x(1)y(3) = -2$$

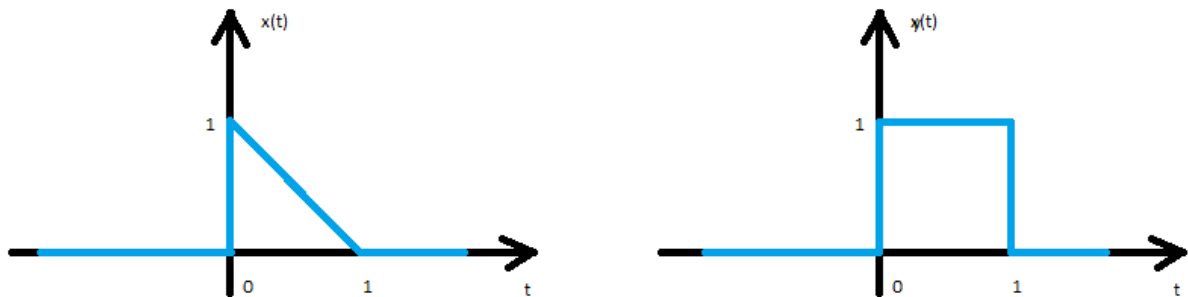
$$(x * y)(n) = \{6, 11, -6, -9, -2\}$$

13. Ako imamo zadan impulsni odziv $h(n)$, onda možemo odrediti odziv $y(n)$ na bilo koju pobudu $u(n)$ preko konvolucije:

$$\begin{aligned}y(n) &= \sum_{m=-\infty}^{\infty} u(m)h(n-m) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} 2^m \mu(m) 3^{n-m} \mu(n-m) = \left(\sum_{m=0}^n 2^m 3^{n-m} \right) \mu(n) = \\ &= 3^n \left(\sum_{m=0}^n \left(\frac{2}{3} \right)^m \right) \mu(n) = 3^n \frac{\left(\frac{2}{3} \right)^{n+1} - 1}{\frac{2}{3} - 1} \mu(n) = (3^{n+1} - 2^{n+1}) \mu(n)\end{aligned}$$

14. Konvolucija :D

Daklem, imamo zadana dva signala slikom.



Daklem, obzirom da se konvolucija kontinuiranih signala definira kao:

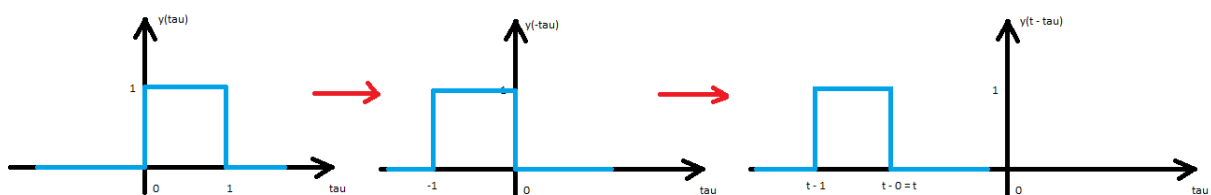
$$(x * y)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)y(t - \tau)d\tau$$

napraviti ćemo sljedeće:

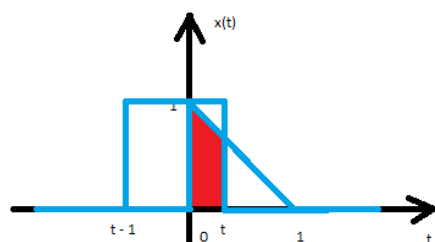
1. vidimo da se integrira po TAU! Od sad slike imaju TAU kao glavnu varijablu.
2. najprije signal $y(t)$ zapišemo kao $y(\tau)$ (zbog ovog što smo naveli iznad), zatim ga obrnemo pa dobijemo $y(-\tau)$ i onda ga pomaknemo za neki t ulijevo pa dobijemo $y(t - \tau)$
3. pomičemo $y(t - \tau)$ prema $x(\tau)$ (i kod x smo promijenili varijablu!), i tu imamo tri koraka:
 - 3.1. $y(t - \tau)$ ulazi u $x(\tau)$
 - 3.2. $y(t - \tau)$ i $x(\tau)$ se preklapaju
 - 3.3. $y(t - \tau)$ izlazi iz $x(\tau)$

Demonstrirajmo sve to ☺

1.



2. $y(t - \tau)$ ulazi u $x(\tau)$



Dakle, morate paziti kada će signal $y(t - \tau)$ ulaziti u $x(\tau)$: granice integracije su od 0 do t , zato što je sa njima omeđena ova crvena površina. To vrijedi sve dok se t nalazi između 0 i 1, odnosno $0 < t < 1$. Pa je konvolucijski integral jednak:

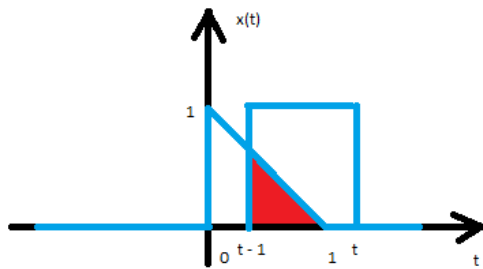
$$(x * y)(t) = \int_0^t (1 - \tau) \cdot 1 d\tau = \left(t - \frac{t^2}{2}\right) (\mu(t) - \mu(t - 1))$$

Visina signala $y(t - \tau) = 1$, visina signala $x(\tau) = 1 - \tau$ (to je ovaj kosi pravac). Pomnožili smo sve sa gate funkcijom zato da pokažemo da to vrijedi kada je $0 < t < 1$.

3. $y(t - \tau)$ se preklapa sa $x(\tau)$

Ovo vrijedi samo kada je $t = 1$, pa tu nije potrebno pisati nikakav integral. znači, t se ne nalazi između ničega.

4. $y(t - \tau)$ izlazi iz $x(\tau)$



Dakle, morate paziti kada će signal $y(t - \tau)$ izlaziti u $x(\tau)$: granice integracije su od $t - 1$ do 1 , zato što je sa njima omeđena ova crvena površina. To vrijedi sve dok se $t - 1$ nalazi između 0 i 1 , odnosno $0 < t - 1 < 1$, odnosno $1 < t < 2$. Pa je konvolucijski integral jednak:

$$(x * y)(t) = \int_{t-1}^1 (1 - \tau) \cdot 1 d\tau = \left(\frac{t^2}{2} - 2t + 2\right) (\mu(t - 1) - \mu(t - 2))$$

Visina signala $y(t - \tau) = 1$, visina signala $x(\tau) = 1 - \tau$ (to je ovaj kosi pravac). Pomnožili smo sve sa gate funkcijom zato da pokažemo da to vrijedi kada je $1 < t < 2$.

Konačno je to jednako:

$$(x * y)(t) = \left(t - \frac{t^2}{2}\right) (\mu(t) - \mu(t - 1)) + \left(\frac{t^2}{2} - 2t + 2\right) (\mu(t - 1) - \mu(t - 2))$$

pa kada se to raspiše i zbroji:

$$(x * y)(t) = \mu(t) \left(t - \frac{t^2}{2}\right) + \mu(t - 1) (t^2 - 3t + 2) + \mu(t - 2) \left(2t - 2 - \frac{t^2}{2}\right)$$

15.

$$(3n + 3) * \delta(2n - 4) = (3n + 3) * \delta(2(n - 2)) = 3(n - 2) + 3 = 3n - 6 + 3 = 3n - 3$$

16. Imamo zadanu jednadžbu diferencija za sustav, i pobudu. Prisilni odziv sustava je partikularno rješenje. Pobuda $u(n)$ oblika $u(n) = (A_1n + A_0)\mu(n)$, onda je partikularno rješenje $y_p(n) = (K_1n + K_0)\mu(n)$ (pogledajte slideove!).

Dakle, to rješavamo na način da partikularno rješenje ubacimo u početnu jednadžbu diferencija koja je zadana, s time da umjesto pobude $u(n)$ pišemo zadanu pobudu:

$$y(n) - 7y(n-1) + 10y(n-2) = u(n)$$

$$(K_1n + K_0)\mu(n) - 7((K_1(n-1) + K_0)\mu(n)) + 10((K_1(n-2) + K_0)\mu(n)) = (4n + 7)\mu(n)$$

Maknemo step i malo izmnožimo:

$$4K_1n + 4K_0 - 13K_1 = 4n + 7$$

$$4K_1 = 4 \rightarrow K_1 = 1$$

$$4K_0 - 13K_1 = 7 \rightarrow 4K_0 - 13 = 7 \rightarrow K_0 = 5$$

Prisilni odziv je:

$$y_p(n) = (n + 5)\mu(n)$$

17. Isti zadatak, sve isto, traži se prirodni odziv. To je homogeno rješenje.

$$y_h(n) = cq^n$$

Ubacimo u početnu jednadžbu, s time da je sada pobuda 0.

$$cq^n - 7cq^{n-1} + 10cq^{n-2} = 0$$

$$q^2 - 7q + 10 = 0 \rightarrow q_1 = 2, q_2 = 5$$

Partikularno rješenje smo već dobili u 16., pa imamo:

$$y(n) = y_h(n) + y_p(n)$$

$$y(n) = c_12^n + c_25^n + (n + 5)\mu(n)$$

Iz početnih uvjeta odredimo konstante:

$$y(-1) = \frac{c_1}{2} + \frac{c_2}{5} + (-1 + 5)\mu(-1) = \frac{c_1}{2} + \frac{c_2}{5} = 0$$

$$y(-2) = \frac{c_1}{4} + \frac{c_2}{25} + (-2 + 5)\mu(-2) = \frac{c_1}{4} + \frac{c_2}{25} = \frac{8}{5}$$

$$c_2 = -\frac{80}{3}$$

$$c_1 = \frac{32}{3}$$

E sad, ovdje možemo odmah napisati i **18.** zadatak, jerbo je rješenje za nepobuđeni sustav isto homogeno. Ali, kod njega neće biti step funkcije (baš zato ejr nije pobuđen s pobudom koja ima step u sebi – barem sam ja to tako shvatio, a i nema drugačijeg ponuđenog rješenja).

$$17. \left(\frac{32}{3} 2^n - \frac{80}{3} 5^n \right) \mu(n)$$

$$18. \frac{32}{3} 2^n - \frac{80}{3} 5^n$$

19. Miran je sustav $\rightarrow y(-2) = y(-1) = 0$, iz čega je također $h(-1) = 0$ što će nam trebati. Trebamo odrediti impulsni odziv. Mislim da oni to zovu „iterativna metoda“ – kaj got!

Dakle, impulsni odziv, pa nam jednadžba diferencija postaje:

$$h(n) - 3h(n-1) = \delta(n) \rightarrow h(n) = 3h(n-1) + \delta(n)$$

$$h(0) = 3h(-1) + \delta(0) = 3 \cdot 0 + 1 = 1$$

$$h(1) = 3h(0) + \delta(1) = 3 \cdot 1 + 0 = 3$$

$$h(2) = 3h(1) + \delta(2) = 3 \cdot 3 + 0 = 9$$

$$h(3) = 3h(2) + \delta(3) = 3 \cdot 9 + 0 = 27$$

....zaključujemo da je opći oblik 3^n pa je:

$$h(n) = 3^n$$

20.

Ok znači, prvo treba riješiti sustav za n između 0 i 1000. Tu je općenito pobuda $1 \rightarrow$ gate funkcija.

Najprije nađemo homogeno rješenje:

$$y_h(n) = cq^n$$

Ubacimo u početnu jednadžbu, s time da je pobuda 0.

$$cq^n - \frac{1}{2}cq^{n-1} = 0$$

$$q - \frac{1}{2} = 0 \rightarrow q = \frac{1}{2}$$

Homogeno je rješenje dakle

$$y_h(n) = c \left(\frac{1}{2} \right)^n$$

Zatim nađemo partikularno rješenje. Pobuda je konstanta pa je i partikularno rješenje konstanta.

$$K - \frac{1}{2}K = 1 \rightarrow K = 2$$

Pa je rješenje:

$$y(n) = c \left(\frac{1}{2}\right)^n + 2$$

Iz početnog uvjeta $y(-1) = 6$ dobijemo $c = 2$.

$$y(n) = 2 \left(\frac{1}{2}\right)^n + 2$$

Eeee sad, kad je $n = 1000$ došli smo do kraja i nadalje će pobuda biti 0 jer je kraj gate funkcije. Tu možemo izračunati početni uvjet za daljnje računanje:

$$y(1000) = 2 \left(\frac{1}{2}\right)^{1000} + 2$$

Računajući sada novo homogeno i partikularno rješenje, dobijemo $K = 0$ a homogeno ostaje isto kao i prije, to jest imamo:

$$y(n) = c \left(\frac{1}{2}\right)^n$$

Pa iz početnog uvjeta

$$y(1000) = 2 \left(\frac{1}{2}\right)^{1000} + 2$$

sada možemo dobiti konstantu

$$c = 2 + 2^{1001}$$

Odnosno imamo:

$$y(n) = (2 + 2^{1001}) \left(\frac{1}{2}\right)^n$$

Za $n = 2000$ dobijemo:

$$y(2000) = (2 + 2^{1001}) \left(\frac{1}{2}\right)^{2000} = 2^{-1999} + 2^{-999}$$