

7. 从0学ARM-汇编伪指令、lds详解

原创 土豆居士 一口Linux 2020-12-10 11:55

收录于合集

#从0学arm 27 #所有原创 206

ARM系列文章，请点击以下汇总链接：

《从0学arm合集》

一、MDK和GNU伪指令区别

我们在学习汇编代码的时候经过会看到以下两种风格的代码：

gnu代码开头是：

```
.global _start
_start:      @汇编入口
    ldr sp,=0x41000000
.end         @汇编程序结束
```

MDK代码开头是：

```
AREA Example,CODE,READONLY    ;声明代码段Example
ENTRY ;程序入口
Start
    MOV R0,#0
OVER
END
```

这两种风格的代码是要使用不同的编译器，我们之前的实例代码都是MDK风格的。

那么多对于我们初学者来说要学习哪种风格呢？答案是肯定的，学习GNU风格的汇编代码，因为做Linux驱动开发必须掌握的linux内核、uboot，而这两个软件就是

GNU风格的。

为了大家不要把过多精力浪费在暂时没用的知识上，下面我们只讲GNU风格汇编。

二、GNU汇编书写格式：

1. 代码行中的注释符号：

‘@’ 整行注释符号：‘#’ 语句分离符号：

直接操作数前缀：‘#’ 或 ‘\$’

2. 全局标号：

标号只能由a~z，A~Z，0~9，“.”，_等（由点、字母、数字、下划线等组成，除局部标号外，不能以数字开头）字符组成，标号的后面加“：”。

段内标号的地址值在汇编时确定；
段外标号的地址值在连接时确定。

3. 局部标号：

局部标号主要在局部范围内使用而且局部标号可以重复出现。它由两部组成开头是一个0-99直接的数字局部标号 后面加“:”

F：指示编译器只向前搜索，代码行数增加的方向 / 代码的下一句
B：指示编译器只向后搜索，代码行数减小的方向

注意局部标号的跳转，就近原则 「举例：」

文件位置
arch/arm/kernel/entry-armv.S

```

35  /*
36  * Interrupt handling.
37  */
38  .macro irq_handler
39  #ifdef CONFIG_MULTI_IRQ_HANDLER
40      ldr r1, =handle_arch_irq
41      mov r0, sp
42      adr lr, BSYM(9997f)
43      ldr pc, [r1]
44  #else
45      arch_irq_handler_default
46  #endif
47  9997:
48  .endm
49
50  .macro pabt_helper
51      @ PABORT handler takes pt_regs in r2, fault address in r4 and psr in r5
52  #ifdef MULTI_PABORT
53      ldr ip, .LCprocfns
54      mov lr, pc
55      ldr pc, [ip, #PROCESSOR_PABT_FUNC]
56  #else
57      bl CPU_PABORT_HANDLER
58  #endif
59  .endm

```

注释

局部标号

```

261 #ifndef CONFIG_THUMB2_KERNEL
262     ldr r0, [r4, #-4]
263 #else
264     mov r1, #2
265     ldrh    r0, [r4, #-2]
266     cmp r0, #0xe800
267     blo __und_svc_fault
268     ldrh    r9, [r4]
269     add r4, r4, #2
270     str r4, [sp, #S_PC]
271     orr r0, r9, r0, lsl #16
272 #endif

```

@ Thumb instruction at LR - 2

@ 32-bit instruction if xx >= 0

@ bottom 16 bits

立即数

三、伪操作：

1. 符号定义伪指令

标号	含义
.global	使得符号对连接器可见，变为对整个工程可用的全局变量
_start	汇编程序的缺省入口是 _start 标号, 用户也可以在连接脚本文件中用 ENTRY 标志指明其它入口点.
.local	表示符号对外部不可见，只对本文件可见

2. 数据定义（Data Definition）伪操作

数据定义伪操作一般用于为特定的数据分配存储单元，同时可完成已分配存储单元的初始化。常见的数据定义伪操作有如下几种：

标号	含义
.byte	单字节定义 0x12,'a',23 【必须偶数个】
.short	定义2字节数据 0x1234,65535
.long /.word	定义4字节数据 0x12345678
.quad	定义8字节 .quad 0x1234567812345678
.float	定义浮点数 .float 0f3.2
.string/.asciz/.ascii	定义字符串 .ascii “abcd\0”， 注意：.ascii 伪操作定义的字符串需要每行添加结尾字符 '\0'，其他不需要
.space/.skip	用于分配一块连续的存储区域并初始化为指定的值，如果后面的填充值省略不写则在后面填充为0；
.rept	重复执行接下来的指令，以.rept开始，以.endr结束

【举例】

.word

```
val:    .word  0x11223344
mov r1,#val ;将值0x11223344设置到寄存器r1中
```

.space

```
label: .space size,expr      ;expr可以是4字节以内的浮点数
a:     space 8, 0x1
```

.rept

```
.rept cnt ;cnt是重复次数
.endr
```

注意：

1. 变量的定义放在，stop后，.end前
2. 标号是地址的助记符，标号不占存储空间。位置在end前就可以，相对随意。

3. if选择

语法结构

```
.if logical-expressing
.....
.else
.....
.endif
```

类似c语言里的条件编译 。

【举例】

```
.if val2==1
mov r1,#val2
.endif
```

4. macro宏定义

.macro, .endm 宏定义类似c语言里的宏函数 。

macro伪操作可以将一段代码定义为一个整体，称为宏指令。然后就可以在程序中通过宏指令多次调用该段代码。

语法格式：

```
.macro    {$label} 名字{$parameter{,$parameter}...}
.....code
.endm
```

其中，\$标号在宏指令被展开时，标号会被替换为用户定义的符号。

宏操作可以使用一个或多个参数，当宏操作被展开时，这些参数被相应的值替换。

「注意」：先定义后使用

举例：

「【例1】：没有参数的宏实现子函数返回」

```
.macro MOV_PC_LR
    MOV PC,LR
.endm
```

调用方式如下：
MOV_PC_LR

「【例2】：带参数宏实现子函数返回」

```
.macro MOV_PC_LR ,param
    mov r1,\param
    MOV PC,LR
.endm
```

调用方法如下：

```
MOV_PC_LR  #12
```

四、杂项伪操作

标号	含义
.global/	用来声明一个全局的符号
.arm	定义一下代码使用ARM指令集编译
.thumb	定义一下代码使用Thumb指令集编译
.section n	.section expr 定义一个段。expr可以使.text .data. .bss
.text	.text {subsection} 将定义符开始的代码编译到代码段

标号	含义
.data	.data {subsection} 将定义符开始的代码编译到数据段,初始化数据段
.bss	.bss {subsection} 将变量存放到.bss段,未初始化数据段
.align	.align{alignment}{,fill}{,max} 通过用零或指定的数据进行填充来使当前位置与指定边界对齐
	.align 4 --- 16字节对齐 2的4次方
	.align (4) --- 4字节对齐
.org	.org offset{,expr} 指定从当前地址加上offset开始存放代码,并且从当前地址到当前地址加上offset之间的内存单元,用零或指定的数据进行填充
.extern	用于声明一个外部符号,用于兼容性其他汇编
.code 3 2	同.arm
.code 1 6	同.thumb
.weak	用于声明一个弱符号,如果这个符号没有定义,编译就忽略,而不会报错
.end	文件结束
.include	.include "filename" 包含指定的头文件,可以把一个汇编常量定义放在头文件中
.equ	格式: .equ symbol, expression把某一个符号(symbol)定义成某一个值(expression).该指令并不分配空间,类似于c语言的 #define
.set	给一个全局变量或局部变量赋值,和.equ的功能一样

举例: .set

```
.set start, 0x40
mov r1, #start ;r1里面是0x40
```

举例 .equ

```
.equ    start, 0x40
mov r1, #start    ;r1里面是0x40
```

```
#define PI 3.1415
```

等价于

```
.equ    PI, 3.1415
```

五、GNU伪指令

关键点：伪指令在编译时会转化为对应的ARM指令

1. ADR伪指令：该指令把标签所在的地址加载到寄存器中。ADR伪指令为小范围地址读取伪指令，使用的相对偏移范围：当地址值是字节对齐（8位）时，取值范围为-255~255，当地址值是字对齐（32位）时，取值范围为-1020~1020。语法格式：

```
ADR{cond}    register,label
ADR          R0,  label
```

2. ADRL伪指令：将中等范围地址读取到寄存器中

ADRL伪指令为中等范围地址读取伪指令。使用相对偏移范围：当地址值是字节对齐时，取值范围为-64~64KB；当地址值是字对齐时，取值范围为-256~256KB

语法格式：

```
ADRL{cond}    register,label
ADRL          R0,  label
```

3. LDR伪指令：LDR伪指令装载一个32位的常数和地址到寄存器。语法格式：


```
LDR{cond} register,=[expr|label-expr]
LDR    R0, =0xFFFF0000    ; mov r1,#0x12    对比一下
```

注意：（1）ldr伪指令和ldr指令区分 下面是ldr伪指令：

```
ldr r1,=val @ r1 = val    是伪指令，将val标号地址赋给r1
【与MDK不一样，MDK只支持ldr r1,=val】
```

下面是ldr指令：

```
ldr r2,val @ r1 = *val    是arm指令，将标号val地址里的内容给r2
val: .word 0x11223344
```

（2）如何利用ldr伪指令实现长跳转

```
ldr pc, =32位地址
```

（3）编码中解决非立即数的问题 用arm伪指令ldr

```
ldr r0,=0x999    ; 0x999    不是立即数，
```

六、GNU汇编的编译

1. 不含lds文件的编译

假设我们有以下代码，包括1个main.c文件，1个start.s文件：start.s

```
.global _start
_start:    @汇编入口
    ldr sp,=0x41000000
    b main
.global mystrcopy
.text
mystrcopy: //参数dest->r0,src->r2
```

```

LDRB r2, [r1], #1
STRB r2, [r0], #1
CMP r2, #0 //判断是不是字符串尾
BNE mystrcopy
MOV pc, lr
stop:
b stop @死循环, 防止跑飞 等价于while(1)
.end @汇编程序结束

```

main.c

```

extern void mystrcopy(char *d,const char *s);
int main(void)
{
    const char *src ="yikoulinux";
    char dest[20]={};
    mystrcopy(dest,src);//调用汇编实现的mystrcopy函数
    while(1);
    return 0;
}

```

Makefile编写方法如下：

```

1. TARGET=start
2. TARGETC=main
3. all:
4.   arm-none-linux-gnueabi-gcc -O0 -g -c -o $(TARGETC).o $(TARGETC).c
5.   arm-none-linux-gnueabi-gcc -O0 -g -c -o $(TARGET).o $(TARGET).s
6.   #arm-none-linux-gnueabi-gcc -O0 -g -S -o $(TARGETC).s $(TARGETC).c
7.   arm-none-linux-gnueabi-ld $(TARGETC).o $(TARGET).o -Ttext 0x40008000 -o $(TARGET).elf
8.   arm-none-linux-gnueabi-objcopy -O binary -S $(TARGET).elf $(TARGET).bin
9. clean:
10.  rm -rf *.o *.elf *.dis *.bin

```

Makefile含义如下：

1. 定义环境变量TARGET=start，start为汇编文件的文件名
2. 定义环境变量TARGETC=main，main为c语言文件
3. 目标：all，4~8行是该指令的指令语句

4. 将main.c编译生成main.o,\$(TARGETC)会被替换成main
5. 将start.s编译生成start.o,\$(TARGET)会被替换成start
6. 4-5也可以用该行1条指令实现
7. 通过ld命令将main.o、start.o链接生成start.elf,-Ttext 0x40008000表示设置代码段起始地址为0x40008000
8. 通过objcopy将start.elf转换成start.bin文件,-O binary (或--out-target=binary) 输出为原始的二进制文件,-S (或 --strip-all)输出文件中不要重定位信息和符号信息, 缩小了文件尺寸,
9. clean目标
10. clean目标的执行语句, 删除编译产生的临时文件

【补充】

1. gcc的代码优化级别, 在 makefile 文件中的编译命令 4级 O0 -- O3 数字越大, 优化程度越高。O3最大优化
2. volatile作用 volatile修饰的变量, 编译器不再进行优化, 每次都真正访问内存地址空间。

2. 依赖lds文件编译

实际的工程文件, 段复杂程度远比我们这个要复杂的多, 尤其Linux内核有几万个文件, 段的分布及其复杂, 所以这就需要我们借助lds文件来定义内存的分布。

```
root@ubuntu:/home/peng# tree arm/
arm/
├── main.c
├── Makefile
├── map.lds
└── start.s

0 directories, 4 files
```

文件列表

main.c和start.s和上一节一致。

map.lds

```

OUTPUT_FORMAT("elf32-littlearm", "elf32-littlearm", "elf32-littlearm")

/*OUTPUT_FORMAT("elf32-arm", "elf32-arm", "elf32-arm")*/
OUTPUT_ARCH(arm)
ENTRY(_start)
SECTIONS
{
    . = 0x40008000;

    . = ALIGN(4);
    .text :
    {
        .start.o(.text)
        *(.text)
    }
    . = ALIGN(4);
    .rodata :
    { *(.rodata) }
    . = ALIGN(4);
    .data :
    { *(.data) }
    . = ALIGN(4);
    .bss :
    { *(.bss) }
}

```

解释一下上述的例子：

1. OUTPUT_FORMAT("elf32-littlearm", "elf32-littlearm", "elf32-littlearm") 指定输出object档案预设的binary 文件格式。可以使用objdump -i 列出支持的binary 文件格式；
2. OUTPUT_ARCH(arm) 指定输出的平台为arm，可以透过objdump -i查询支持平台；
3. ENTRY(_start)：将符号_start的值设置成入口地址；
4. . = 0x40008000: 把定位器符号置为0x40008000(若不指定，则该符号的初始值为0)；
5. .text : { .start.o(.text) *(.text) } :前者表示将start.o放到text段的第一个位置，后者表示将所有(*符号代表任意输入文件)输入文件的.text section合并成一个.text section；
6. .rodata : { *(.data) } : 将所有输入文件的.rodata section合并成一个.rodata section；
7. .data : { *(.data) } : 将所有输入文件的.data section合并成一个.data section；
8. .bss : { *(.bss) } : 将所有输入文件的.bss section合并成一个.bss section；该段通常存放全局未初始化变量
9. . = ALIGN(4);表示下面的段4字节对齐

连接器每读完一个section描述后，将定位器符号的值增加该section的大小。

来看下，Makefile应该如何写：

```
# CORTEX-A9 PERI DRIVER CODE
# VERSION 1.0
# ATHUOR 一□Linux
# MODIFY DATE
# 2020.11.17 Makefile

#=====#
CROSS_COMPILE = arm-none-linux-gnueabi-
NAME =start
CFLAGS=-mfloat-abi=softfp -mfpv=vfpv3 -mabi=apcs-gnu -fno-builtin -fno-builtin-function -g -O0 -c
LD = $(CROSS_COMPILE)ld
CC = $(CROSS_COMPILE)gcc
OBJCOPY = $(CROSS_COMPILE)objcopy
OBJDUMP = $(CROSS_COMPILE)objdump
OBJS=start.o main.o
#=====#
all: $(OBJS)

$(LD) $(OBJS) -T map.lds -o $(NAME).elf
$(OBJCOPY) -O binary $(NAME).elf $(NAME).bin
$(OBJDUMP) -D $(NAME).elf > $(NAME).dis
%.o: %.S
$(CC) $(CFLAGS) -c -o $@ $<
%.o: %.s
$(CC) $(CFLAGS) -c -o $@ $<
%.o: %.c
$(CC) $(CFLAGS) -c -o $@ $<
clean:
rm -rf $(OBJS) *.elf *.bin *.dis *.o
```

编译结果如下：

```
peng@ubuntu:~/arm$ make
arm-none-linux-gnueabi-gcc -mfloat-abi=softfp -mfpv=vfpv3 -mabi=apcs-gnu -fno-builtin -fno-builtin-function -g -O0 -c
-c -o start.o start.s
arm-none-linux-gnueabi-gcc -mfloat-abi=softfp -mfpv=vfpv3 -mabi=apcs-gnu -fno-builtin -fno-builtin-function -g -O0 -c
-c -o main.o main.c
arm-none-linux-gnueabi-ld start.o main.o -T map.lds -o start.elf
arm-none-linux-gnueabi-objcopy -O binary start.elf start.bin
arm-none-linux-gnueabi-objdump -D start.elf > start.dis
peng@ubuntu:~/arm$
peng@ubuntu:~/arm$
peng@ubuntu:~/arm$ ls
main.c main.o Makefile map.lds start.bin start.dis start.elf start.o start.s
```

编译结果

最终生成start.bin,改文件可以烧录到开发板测试，因为本例没有直观现象，后续文章我们加入其它功能再测试。

【注意】

1. 其中交叉编译工具链「**arm-none-linux-gnueabi-**」 要根据自己的平台来选择，本例是基于三星的exynos-4412工具链实现的。
2. 地址0x40008000也不是随便选择的，

3.1 Overview

This section describes the base address of region.

Base Address	Limit Address	Size	Description
0x0000_0000	0x0001_0000	64 KB	iROM
0x0200_0000	0x0201_0000	64 KB	iROM (mirror of 0x0 to 0x10000)
0x0202_0000	0x0206_0000	256 KB	iRAM
0x0300_0000	0x0302_0000	128 KB	Data memory or general purpose of Samsung Reconfigurable Processor SRP.
0x0302_0000	0x0303_0000	64 KB	I-cache or general purpose of SRP.
0x0303_0000	0x0303_9000	36 KB	Configuration memory (write only) of SRP
0x0381_0000	0x0383_0000	–	AudioSS's SFR region
0x0400_0000	0x0500_0000	16 MB	Bank0 of Static Read Only Memory Controller (SMC) (16-bit only)
0x0500_0000	0x0600_0000	16 MB	Bank1 of SMC
0x0600_0000	0x0700_0000	16 MB	Bank2 of SMC
0x0700_0000	0x0800_0000	16 MB	Bank3 of SMC
0x0800_0000	0x0C00_0000	64 MB	Reserved
0x0C00_0000	0x0CD0_0000	–	Reserved
0x0CE0_0000	0x0D00_0000	–	SFR region of Nand Flash Controller (NFCON)
0x1000_0000	0x1400_0000	–	SFR region
0x4000_0000	0xA000_0000	1.5 GB	Memory of Dynamic Memory Controller (DMC)-0
0xA000_0000	0x0000_0000	1.5 GB	Memory of DMC-1

exynos4412 地址分布

读者可以根据自己手里的开发板对应的soc手册查找该地址。

linux内核的异常向量表

linux内核的内存分布也是依赖lds文件定义的，linux内核的编译我们暂不讨论，编译好之后会再以下位置生成对应的lds文件：

```
arch/arm/kernel/vmlinux.lds
```

我们看下该文件的部分内容：

```

ubuntu: ~/linux-3.14-fs4412/arch/arm/kernel
496 * it under the terms of the GNU General Public License version 2 as
497 * published by the Free Software Foundation.
498 */
499 /* PAGE SHIFT determines the page size */
500 OUTPUT_ARCH(arm)
501 ENTRY(stext)
502 jiffies = jiffies_64;
503 SECTIONS
504 {
505 /*
506  * XXX: The linker does not define how output sections are
507  * assigned to input sections when there are multiple statements
508  * matching the same input section name. There is no documented
509  * order of matching.
510  *
511  * unwind exit sections must be discarded before the rest of the
512  * unwind sections get included.
513  */
514 /DISCARD/ : {
515  *(.ARM.exidx.exit.text)
516  *(.ARM.extab.exit.text)
517
518
519
520
521  *(.exitcall.exit)
522  *(.discard)
523  *(.discard.*)
524 }
525 . = 0xC0000000 + 0x00008000;
526 .head.text : {
527  _text = .;
528  *(.head.text)
529 }
530 .text : { /* Real text segment */
531  _stext = .; /* Text and read-only data */
532  __exception_text_start = .;
533  *(.exception.text)
534  __exception_text_end = .;
535
536  . = ALIGN(8); *(.text.hot) *(.text) *(.ref.text) *(.text.unlikely)
537  . = ALIGN(8); __sched_text_start = .; *(.sched.text) __sched_text_end = .;
538  . = ALIGN(8); __lock_text_start = .; *(.spinlock.text) __lock_text_end = .;
539  . = ALIGN(8); __kprobes_text_start = .; *(.kprobes.text) __kprobes_text_end = .;
540  . = ALIGN(8); __idmap_text_start = .; *(.idmap.text) __idmap_text_end = .; . = ALIGN(3)
541  *(.fixup)
542  *(.gnu.warning)
543  *(.glue 7)

```

vmlinux.lds

1. OUTPUT_ARCH(arm)制定对应的处理器；
2. ENTRY(stext)表示程序的入口是stext。

同时我们也可以看到linux内存的划分更加的复杂，后续我们讨论linux内核，再继续分析该文件。

3. elf文件和bin文件区别：

1) ELF

ELF文件格式是一个开放标准，各种UNIX系统的可执行文件都采用ELF格式，它有三种不同的类型：

- 可重定位的目标文件（Relocatable，或者Object File）
- 可执行文件（Executable）
- 共享库（Shared Object，或者Shared Library）

ELF格式提供了两种不同的视角，链接器把ELF文件看成是Section的集合，而加载器把ELF文件看成是Segment的集合。

2) bin

BIN文件是直接的二进制文件，内部没有地址标记。bin文件内部数据按照代码段或者数据段的物理空间地址来排列。一般用编程器烧写时从00开始，而如果下载运行，则下载到编译时的地址即可。

在Linux OS上，为了运行可执行文件，他们是遵循ELF格式的，通常gcc -o test test.c，生成的test文件就是ELF格式的，这样就可以运行了，执行elf文件，则内核会使用加载器来解析elf文件并执行。

在Embedded中，如果上电开始运行，没有OS系统，如果将ELF格式的文件烧写进去，包含一些ELF文件的符号表字符表之类的section，运行碰到这些，就会导致失败，如果用objcopy生成纯粹的二进制文件，去除掉符号表之类的section，只将代码段数据段保留下来，程序就可以一步一步运行。

elf文件里面包含了符号表等。BIN文件是将elf文件中的代码段，数据段，还有一些自定义的段抽取出来做成的一个内存的镜像。

并且elf文件中代码段数据段的位置并不是它实际的物理位置。他实际物理位置是在表中标记出来的。

推荐阅读

- 【1】嵌入式工程师到底要不要学习ARM汇编指令？**必读**
- 【2】Modbus协议概念最详细介绍**必读**
- 【3】IP协议入门**必读**
- 【4】【从0学ARM】你不了解的ARM处理异常之道
- 【5】4. 从0开始学ARM-ARM汇编指令其实很简单
- 【6】【典藏】大佬们都在用的结构体进阶小技巧
- 【7】[粉丝问答6]子进程进程的父进程关系

进群，请加一口君个人微信，带你嵌入式入门进阶。

收录于合集 #从0学arm 27

上一篇

嵌入式工程师到底要不要学习ARM汇编指令？

下一篇

C和汇编如何互相调用？嵌入式工程师必须掌握

阅读原文 文章已于2020-12-10修改

喜欢此内容的人还喜欢

微生物表型预测软件BugBase
大阔学生信



qvasp便捷查作业ID、计算节点、作业路径

运行节点、作业
作业ID、作业路径

pinia

睡不着所以学编程

