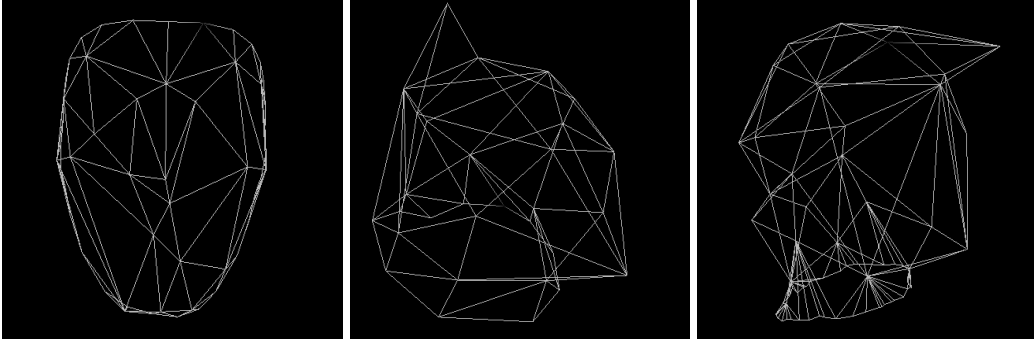


HW9 报告

ID: 16 NAME: 王宸



任务

- 网格简化的 QEM 方法
- 学习网格的拓扑关系（点、边、面）更新和维护

实现原理与方法

二次误差度量简化网格

基本思想：选择一个顶点对 (v_1, v_2) ，合并这两个点成 \bar{v} 。

我们定义符合以下条件的点对为**有效点对**：

1. (v_1, v_2) is a edge
2. $\|v_1 - v_2\| < t$, where t is a threshold parameter

每次从有效点对中选择度量误差最小的一组点对合并。

因此需要使用**二次误差** $\Delta(\mathbf{v})$ 给点对排序，即计算点到周围平面的距离和，定义如下：

$$\begin{aligned}\Delta(\mathbf{v}) &= \Delta([v_x \ v_y \ v_z \ 1]^T) = \sum_{\mathbf{p} \in \text{planes}(\mathbf{v})} (\mathbf{p}^T \mathbf{v})^2 \\ &= \sum_{\mathbf{p} \in \text{planes}(\mathbf{v})} \mathbf{v}^T (\mathbf{p} \mathbf{p}^T) \mathbf{v} \\ &= \mathbf{v}^T \left(\sum_{\mathbf{p} \in \text{planes}(\mathbf{v})} \mathbf{K}_{\mathbf{p}} \right) \mathbf{v}\end{aligned}$$

其中，

$$\begin{aligned}\mathbf{p} &= [a \ b \ c \ d]^T \\ \mathbf{K}_{\mathbf{p}} = \mathbf{p} \mathbf{p}^T &= \begin{bmatrix} a^2 & ab & ac & ad \\ ab & b^2 & bc & bd \\ ac & bc & c^2 & cd \\ ad & bd & cd & d^2 \end{bmatrix}\end{aligned}$$

即可表示任意点到平面 \mathbf{p} 的距离平方，然后我们使用 $\mathbf{Q} = \sum_{\mathbf{p} \in \text{planes}(\mathbf{v})} \mathbf{K}_{\mathbf{p}}$ 表示 \mathbf{v} 周围所有平面。

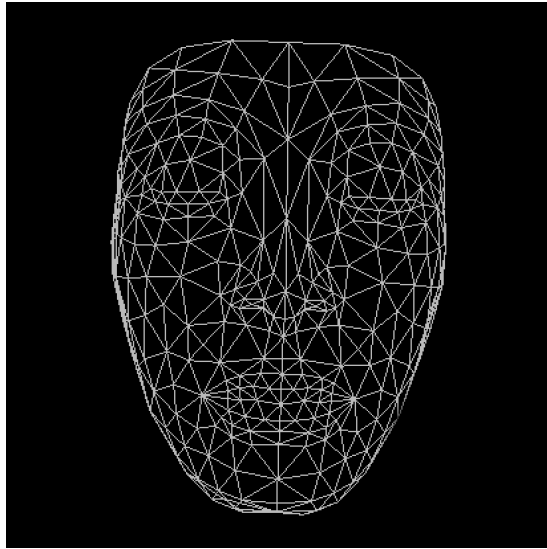
因此，度量点对合并的二次误差可表示为： $\Delta(\bar{\mathbf{v}}) = \bar{\mathbf{v}}^T (\mathbf{Q}_{\mathbf{v}_1} + \mathbf{Q}_{\mathbf{v}_2}) \bar{\mathbf{v}}$

每次选择 $\Delta(\bar{\mathbf{v}})$ 最小的点对进行合并，合并后更新网格。

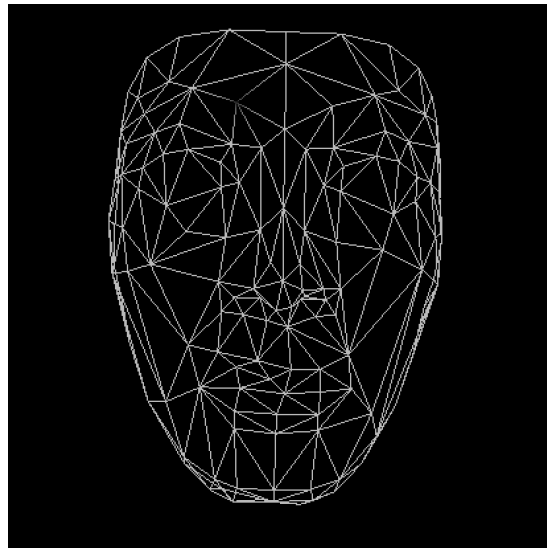
实验结果

1. 模型1

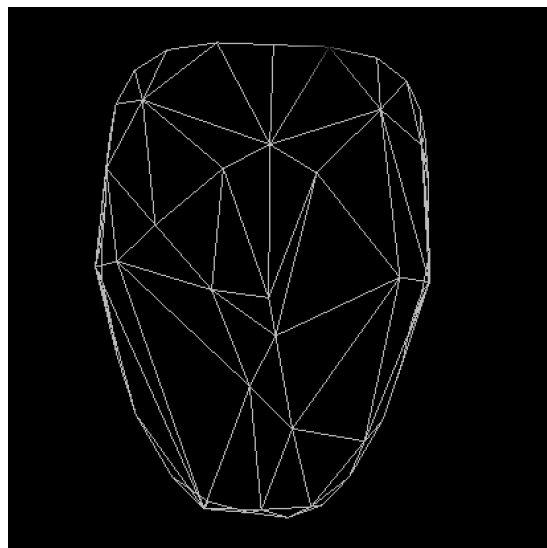
- 顶点数: 299



- 顶点数: 145

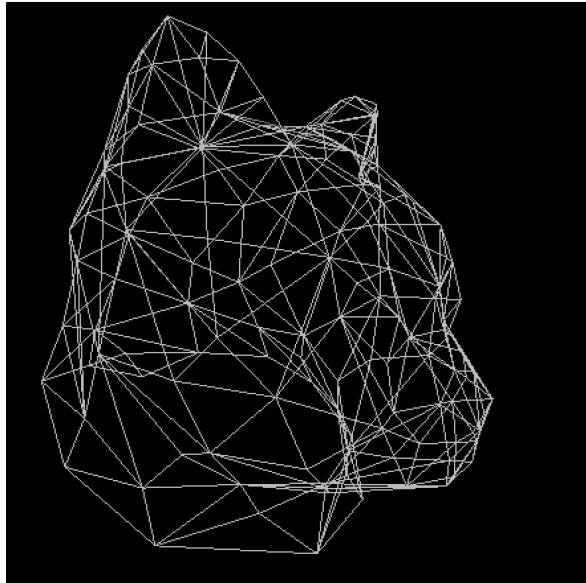


- 顶点数: 55

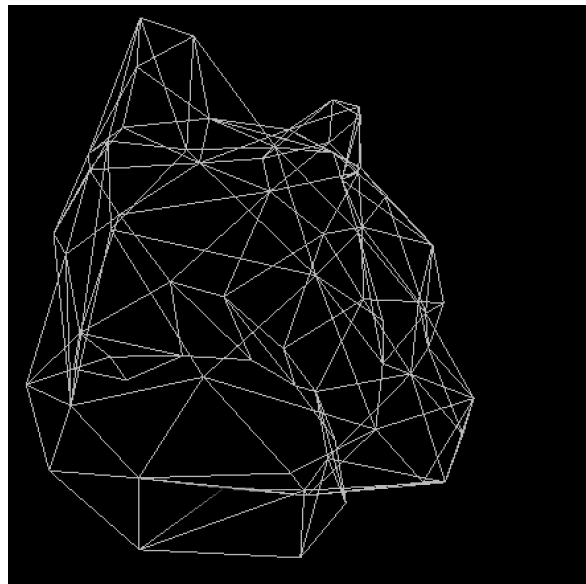


2. 模型2

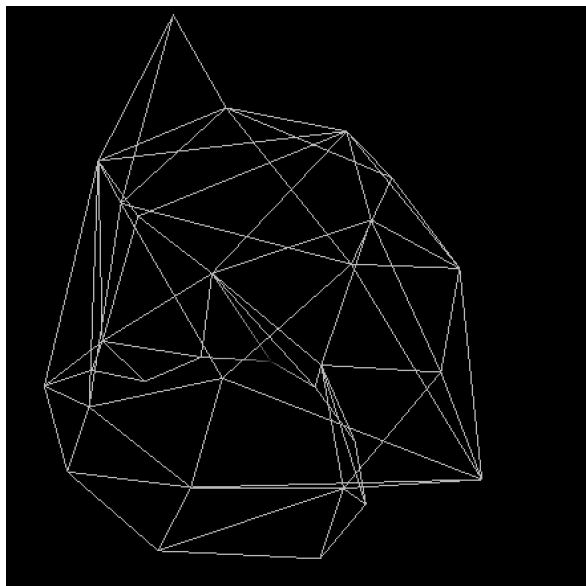
- 顶点数: 135



- 顶点数: 70

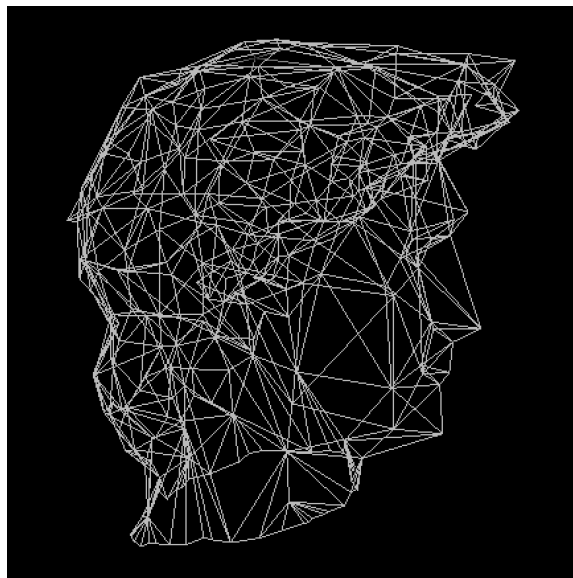


- 顶点数: 30

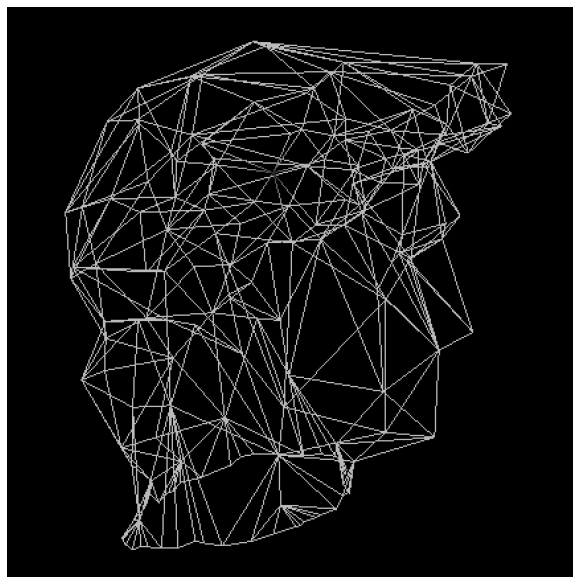


3. 模型3

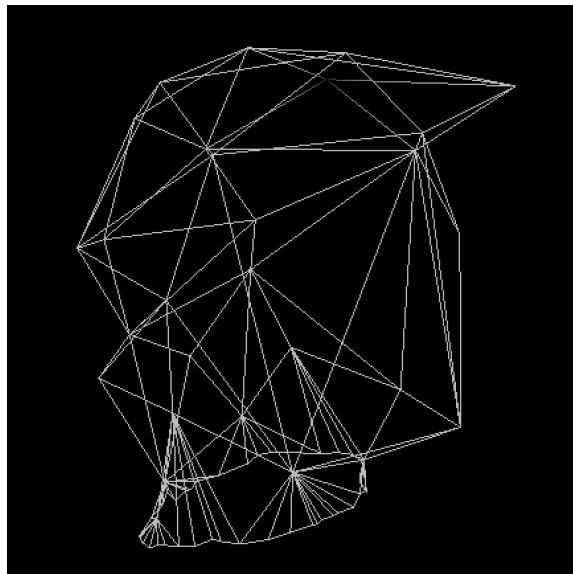
- 顶点数: 315



- 顶点数: 170



- 顶点数: 70



总结

- 网格简化的逆操作可以维护一个栈，将每次选择的点对和简化后的点压入栈，需要逆操作时，弹出栈内元素，找到简化后的点，并由保存的点对重新构建网格；

- 实现过程中对框架中的网格操作还不熟悉，未能完成网格简化的逆操作，对于边界的点对以及满足第二个条件的点对也未考虑。