

《线性代数》总结

第五章 相似矩阵与二次型

一、实对称矩阵 A , 求正交矩阵 P , 把 A 相似对角化, 即 $P^{-1}AP = \Lambda$; 【例 12, T19, T20,】

或: 用正交变换把二次型化成标准形; 【例 14, T28, T29】

二、基础知识:

1、判断二次型(或实对称矩阵)的正定性; 【例 17, T32, T33】

2、特征值与特征向量的定义、性质; 【例 7, 例 8,; T9, T12, T13, T16】

3、方阵 A, B 相似的定义与性质; A 能相似对角化的判断方法; 【例 11, T15】

4、方阵 A, B 合同的定义, 惯性定理;

例如: 求 $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2)^2 + (x_2 + x_3)^2 - (x_3 - x_1)^2$ 的秩, 正、负惯性指数.

5、正交性:

两个向量正交的定义; 施密特正交化; 正交矩阵与正交变换的定义、性质;

第四章 向量组的线性相关性

一、给出向量组 a_1, a_2, a_3, a_4, a_5 , 求向量组的秩、最大无关组, 把其余的向量用最大无关组线

性表示; 【P94 例 10, T13, T14, T29】

二、基础知识:

1、基础解系与线性方程组解的性质与结构; 【T28, T31】

2、向量组线性相关、线性无关的定义, 判断方法及相关结论; 【T3, T4, T11】

3、向量组的秩与最大无关组; 【T15, T16】

4、线性表示的定义与判断方法; 【T1, T2, T29】

(5、向量空间的基、维数、坐标, 基变换公式与坐标变换公式; 【T37, T38】)

第三章 矩阵的初等变换与线性方程组

一、判断方程组解的存在情况，解线性方程组求其通解、基础解系；

【P₇₅例13, 例12, 例10; T16, T17, T18, T19, T14, T13】

二、基础知识：

1、矩阵的秩的定义、性质；【P₆₉例7, 例9, T12】

如： $R(PA) = R(A)$ ， P 可逆； 伴随矩阵的秩 $R(A^*)$ ；

2、行变换的方法：

把 A 化成行最简形； 求 A^{-1} ； 解矩阵方程 $AX = B$ ；

3、初等矩阵的定义、性质；初等变换与矩阵乘法的等价关系；

第二章 矩阵及其运算

一、解矩阵方程；【T20, T19, T18, T17】

二、基础知识：

1、方阵可逆的定义与判断方法；【T13, T12, T11】

2、矩阵的运算规律，特别是逆矩阵、伴随矩阵、方阵的行列式、乘法的运算律；【T16, T23】

3、分块对角矩阵的行列式、逆矩阵；【T26, T28, T25】

第一章 行列式

一、特殊行列式的计算，见课件第一章的小结部分；【EX8 的 7,5,2,4,3,1】

行和相等的行列式；【P₁₂例8,】；范德蒙德行列式【P₁₈例12】

一条线的用定义：如对角行列式、副对角行列式、三角行列式等；【P₁₁例6】

两条线的直接展开：如×形行列式等；【P₁₄例11,】

三条线的化成三角形：如爪形行列式、三对角行列式等；

二、基础知识：

1、克拉默法则判断方程组解的唯一性； 2、行列式的性质；代数余子式的性质；

n 阶方阵 A 可逆的等价命题

A 可逆 $\Leftrightarrow AB = BA = E$; (定义)

$\Leftrightarrow |A| \neq 0$; (A 是非奇异矩阵)

$\Leftrightarrow AB = E$; (矩阵乘法)

$\Leftrightarrow R(A) = n$; (A 是满秩矩阵)

$\Leftrightarrow A \xrightarrow{r} E$; (A 的行最简形矩阵是单位矩阵; A 的标准形矩阵也是单位矩阵)

\Leftrightarrow A 的 n 个列向量线性无关; (对行向量也成立)

\Leftrightarrow A 的 n 个特征值都不为 0;

\Leftrightarrow 方程组 $Ax = b$ 有唯一解, 对任意的 n 维向量 b;

矩阵之间的三种关系

A, B 都是 $m \times n$ 矩阵, 则 A, B 等价 $\Leftrightarrow R(A) = R(B)$;

A, B 都是 n 阶实对称矩阵, 则 A, B 相似 \Leftrightarrow A, B 的特征值相同;

A, B 都是 n 阶实对称矩阵, 则 A, B 合同 \Leftrightarrow A, B 的正惯性指数相同、负惯性指数也相同.