

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
федеральное государственное автономное образовательное  
учреждение высшего образования  
«Санкт-Петербургский Государственный университет Аэрокосмическо

Кафедра №14

ОТЧЕТ  
ЗАЩИЩЕН С ОЦЕНКОЙ  
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ

ДОЦ., К.Т.Н.

должность

К.А. Курицин

инициалы, фамилия

ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №2  
По курсу: «Технология программирования».

РАБОТУ ВЫПОЛНИЛ

СТУДЕНТ ГРУППЫ 1441

А.А. Протасов

подпись, дата

инициалы, фамилия

Санкт-Петербург  
2016

# 1. Постановка задачи

Реализовать класс синхронизации семафор. Класс инкапсулирует работу объекта синхронизации, который содержит счетчик между нулем и заданным максимальным значением. Значение счетчика увеличивается каждый раз, когда поток завершает ожидание освобождения семафора, и уменьшается, когда поток освобождает семафор. В случае, если значение счетчика достигает максимального значения, потоки ожидают освобождения семафора. Если указано максимальное значение счетчика, равное 1, то семафор функционально должен вести себя как критическая секция (critical section).

## 2. Листинги

---

```
1  #include <pthread.h>
2  #include <iostream>
3  #include <cstdint>
4  #include <unistd.h>
5  #include <sys/types.h>
6  #include <sys/syscall.h>
7
8  using std::cout;
9  using std::endl;
10 using std::cin;
11
12 class Event{
13     pthread_cond_t cond;
14     pthread_mutex_t mutex;
15     bool triggered;
16 public:
17     Event(){
18         pthread_cond_init(&cond, NULL);
19         pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
20         cout << endl << "PthreadCreate ID: " << syscall(SYS_gettid) << endl;
21     }
22     ~Event(){
23         cout << endl << "PthreadDestroy ID: " << syscall(SYS_gettid) << endl;
24         pthread_cond_destroy(&cond);
25         pthread_mutex_destroy(&mutex);
26     }
27     void set(){
28         pthread_mutex_lock(&mutex);
29         pthread_cond_signal(&cond);
30         cout << endl << "ThreadSignal ID: " << syscall(SYS_gettid) << endl;
31         triggered = true;
32         pthread_mutex_unlock(&mutex);
33     }
34     void reset(){
35         pthread_mutex_lock(&mutex);
36         triggered = false;
37         pthread_mutex_unlock(&mutex);
38     }
39     void wait(){
40         cout << endl << "WaitThread ID: " << syscall(SYS_gettid) << endl;
41         pthread_mutex_lock(&mutex);
```

```

42         pthread_cond_wait(&cond, &mutex);
43         pthread_mutex_unlock(&mutex);
44     }
45 };
46
47 class Lock{
48 public:
49     virtual void lock() = 0;
50     virtual void unlock() = 0;
51     virtual ~Lock() {}
52 };
53
54 class CriticalSection : public Lock{
55 private:
56     pthread_mutex_t CS;
57 public:
58     CriticalSection(){
59         pthread_mutex_init(&CS, NULL);
60     }
61     ~CriticalSection(){
62         pthread_mutex_destroy(&CS);
63     }
64     void lock(){
65         pthread_mutex_lock(&CS);
66     }
67     void unlock(){
68         pthread_mutex_unlock(&CS);
69     }
70 };
71
72 class Semaphore : public Lock{
73 private:
74     size_t count_max;
75     size_t count;
76     CriticalSection *tCS;
77     Event *event;
78 public:
79     Semaphore(int count_max) : count_max(count_max), count(0){
80         tCS = new CriticalSection;
81         event = new Event;
82     }
83     ~Semaphore(){
84         delete event;
85         delete tCS;
86     }
87     void lock(){
88         tCS->lock();
89         if(count++ < count_max){
90             tCS->unlock();
91             return;
92         }
93         tCS->unlock();
94         event->wait();
95     }

```

```

96     void unlock(){
97         tCS->lock();
98         if(count-- >= count_max){
99             event->set();
100         }
101         tCS->unlock();
102     }
103 };
104
105 Semaphore *SEMAPHORE;
106 int number = 0;
107
108 pthread_mutex_t t;
109
110 void* foo(void*){
111     SEMAPHORE->lock();
112     pthread_mutex_lock(&t);
113     ++number;
114     cout << endl << "Job " << number << " started" << endl;
115     sleep(2);
116     cout << endl << "Job " << number << " finished" << endl;
117     SEMAPHORE->unlock();
118     pthread_mutex_unlock(&t);
119     return NULL;
120 }
121
122 int main(){
123     pthread_t tid[5];
124     SEMAPHORE = new Semaphore(5);
125
126     pthread_mutex_init(&t, NULL);
127     for (size_t i = 0; i < 5; i++){
128         pthread_create(&(tid[i]), NULL, &foo, NULL);
129     }
130     for(size_t i = 0; i < 5; i++)
131         pthread_join(tid[i], NULL);
132     pthread_mutex_destroy(&t);
133     delete SEMAPHORE;
134     SEMAPHORE = NULL;
135     return 0;
136 }

```

---