

第四讲 白驹过隙

《庄子·知北游》中提到"人生天地之间,若白驹之过邻,忽然而已。" 时间像白色骏马在细小的缝隙前跑过一样过得极快。 可以用稍纵即逝来形容,时间是连续的,模拟量与数字量最大的区别也在于连续,本讲讲结合时钟中断,完成对 ADC 的控制与读取。记住!时间很宝贵!稍纵即逝!人生没有第二次!

本讲学习目标:

- 1、了解定时器时钟体系。
- 2、熟练配置 ADC。
- 3、完成简单的定时采样程序。

A: 感悟 STM32 学习过程

时间也过得极快 STM32F103 的资源正在被我主讲的稀里糊涂学 STM32 侵蚀,我已经通过前三讲将 STM32 整体体系、软件分层、时钟源分配、GPIO 控制、NVIC 体系结构、外部中断、串口中断一一深入的讲明,除了讲义以外聊天记录中还涉及了很多旁路知识,上完本讲,今天希望大家能细细的思考下,现在的 STM32,是否还有我讲课之前的那么混沌?是否自己对其有了新的认识。

在这里先打个招呼,笔者最近世事缠身,疲于分身做 N 件事,尤其是新唐 MO 相关的 文档以及手册的重新规整与学习笔记的整理,所以时间掌控的不是很好,讲义的速度也慢了 下来,每周六开课,到周四的时候才来得及写讲义,对朋友们来说是很抱歉,过意不去。在 此报以歉意,这小小的 QQ 群三位管理员中 Second Life 进步的是最快的,在我引导下已经 可以使用从未学过的 VB 来编写串口程序了,打通上位机真的我替他高兴,他自身的努力也



Ling.Ju

是息息相关的。在这里我也要感谢他以及另外群友对我课程的反馈。

重新回顾一下我们对应一个新的芯片的学习过程:

- 一. 理清其芯片结构,清楚知道其架构背景以及学习资源
- 二. 了解其编程环境与调试方式
- 三. 了解时钟体系与 GPIO 结构,对其简单控制并能有效的将这一过程映射到其他外设中
- 四. 熟能生巧,将所学融会贯通。

第一讲学习中是对应整体架构的理解,不仅对芯片本身,而且对其资源(注意:资源不只是外设,包括相关的 Datasheet、固件库函数等都是芯片的配套资源)应有整体理解。

以下是我按照上面对软件结构的理解,建立的一套工程模板。原因是如果使用库,那么建立工程时会很繁琐,如果有了一套适宜自己的模板,那么相信开发起来会很顺手。



第二讲的学习中,我是先列出了相关的寄存器,然后对相应库函数进行的归类和分析, 将相关函数对应程序的位置找到,了解函数的输入输出,对"剪刀加浆糊"是很有帮助的。

知道了这几个时钟,我们来认识一下相关的几个寄存器:

| 时钟控制寄存器(RCC_CR) | 时钟配置寄存器(RCC_CFGR) |
|------------------------------|-----------------------------|
| APB2外设复位寄存器 (RCC_APB2RSTR) | APB1 外设复位寄存器 (RCC_APB1RSTR) |
| AHB外设时钟使能寄存器(RCC_AHBENR) | APB2 外设时钟使能寄存器(RCC_APB2ENR) |
| APB1 外设时钟使能寄存器 (RCC_APB1ENR) | AHB 外设时钟复位寄存器 (RCC_AHBRSTR) |

部分对应库函数:

| 函数名 | rcc.c | 函数作用 |
|---------------|-------|-------------------|
| RCC_DeInit | 00216 | 将外设 RCC 寄存器重设为缺省值 |
| RCC_HSEConfig | 00269 | 设置外部高速晶振 (HSE) |



Ling.Ju

第三讲中有这么两段,可以看见这是对函数以及结构体的总结,其实是<u>对寄存器到程序</u>的一个升华。希望能学会这种方式方法。

软件配置:

1、NVIC_Configuration(void)——用以配置中断组与中断优先级;(参看第二版库中文说明)

| 设置优先级分组: 先占优先级和从优先级 | NVIC_PriorityGroupConfig | |
|-----------------------------|--|--|
| 使能或者失能指定的 IRQ 通道 | NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel | |
| 设置了成员 NVIC_IRQChannel 中的先占优 | NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPree | |
| 先級 | mptionPriority | |
| 设置了成员 NVIC_IRQChannel 中的从优先 | NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSub | |
| 级 | Priority | |
| 设置了中断功能(失能/使能) | NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd | |

注意串口的 GPIO 复用设置:

/* A9 USART1_Tx */

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_9;

GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_50MHz;

GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AF_PP; //推挽输出-TX

GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

/* A10 USART1_Rx */

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_10;

GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IN_FLOATING;//浮空输入-RX

GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

以上是对 STM32 学习过程的回顾,是否有想过什么是最优的学习?其实就是最适合自己,也有可能你在我所讲的学习过程中一无所获,但是请不要放弃,只要坚持不懈你一定会找到属于自己的学习方式。而我本人是属于比较笨的,比较死板的学习,所以我觉得我的学习方式应该能适合大多数人。



Ling.Ju

B: STM32-ADC 简单设置与使用

通过上面的回顾,本讲的 B 知识点,利用以下资源独立完整的对一个资源进行解析,希望能学会过程,死学是没用的。

第一步:了解软硬件结构与资源

第二步:了解其相关寄存器及函数作用

第三步: 寄存器到程序的升华

资源的联想与积累:

1、硬件部分资源片段:

A: 100 脚和 144 脚封装: 为了确保输入为低压时获得更好精度,用户可以连接一个独立的外部参考电压 ADC 到 VREF+和 VREF-脚上。在 VREF+的电压范围为 2.4V~VDDA。

64 脚或更少封装:没有 VREF+和 VREF-引脚,他们在芯片内部与 ADC 的电源(VDDA)和地(VSSA)相联。

B: 时钟:

C: 特性: 12 位 ADC 是一种逐次逼近型模拟数字转换器。它有多达 18 个通道,可测量 16 个外部和 2 个内部信号源。各通道的 A/D 转换可以单次、连续、扫描或间断模式 执行。ADC 的结果可以左对齐或右对齐方式存储在 16 位数据寄存器中。



Ling.Ju



- 2、寄存器与库函数部分的资源片段:
- A: 相关寄存器:

```
▶ 11.12 ADC寄存器
  ♣ 11.12.1 ADC状态寄存器(ADC_SR)
  № 11.12.2 ADC控制寄存器1(ADC_CR1)
  ♣ 11.12.3 ADC控制寄存器2(ADC_CR2)
  ♣ 11.12.4 ADC采样时间寄存器1(ADC_SMPR1)
  ♣ 11.12.5 ADC采样时间寄存器2(ADC_SMPR2)
  № 11.12.6 ADC注入通道数据偏移寄存器x (ADC_JOFRx)(x=1..4)
  🔼 11.12.7 ADC看门狗高阀值寄存器(ADC_HTR)
  № 11.12.8 ADC看门狗低阀值寄存器(ADC_LRT)
  ♣ 11.12.9 ADC规则序列寄存器1(ADC_SQR1)
  🔼 11.12.10 ADC规则序列寄存器2(ADC_SQR2)
  🔼 11.12.11 ADC规则序列寄存器3(ADC_SQR3)
  ♣ 11.12.12 ADC注入序列寄存器(ADC_JSQR)
  № 11.12.13 ADC 注入数据寄存器x (ADC_JDRx) (x= 1..4)
  ♣ 11.12.14 ADC规则数据寄存器(ADC_DR)
  ♣ 11.12.15 ADC寄存器地址映像
```

B: 库函数资源片段:

结构体:

```
typedef struct
{
    uint32_t ADC_Mode;
    FunctionalState ADC_ScanConvMode;
    FunctionalState ADC_ContinuousConvMode;
    uint32_t ADC_ExternalTrigConv;
    uint32_t ADC_DataAlign;
    uint8_t ADC_NbrOfChannel;
}ADC_InitTypeDef;
```

操作函数:

ADC_RegularChannelConfig ADC_Cmd ADC_SoftwareStartConvCmd ADC_GetFlagStatus ADC_GetConversionValue

3、资源的整合和利用:

概念解析:

1:(间断模式)规则组与注入组:规则组由多达 16 个转换组成。规则通道和它们的



Ling.Ju

转换顺序在 ADC_SQRx 寄存器中选择。规则组中转换的总数应写入 ADC_SQR1 寄存器的 L[3:0]位中。

注入组由多达 4 个转换组成。注入通道和它们的转换顺序在 ADC_JSQR 寄存器中选择。 注入组里的转换总数目应写入 ADC_JSQR 寄存器的 L[1:0]位中。如果 ADC_SQRx 或 ADC_JSQR 寄存器在转换期间被更改,当前的转换被清除,一个新的启动脉冲将发送到 ADC 以转换新选择的组。

2: 单与多:

单次转换模式下, ADC 只执行一次转换。

在连续转换模式中,当前面 ADC 转换一结束马上就启动另一次转换。

3: 中断与标志

ADC中断

| 中断事件 | 事件标志 | 使能控制位 |
|-------------|------|--------|
| 规则组转换结束 | EOC | EOCIE |
| 注入组转换结束 | JEOC | JEOCIE |
| 设置了模拟看门狗状态位 | AWD | AWDIE |

过程描述:

 $RCC \longrightarrow GPIO \longrightarrow ADC \longrightarrow while (1) \{XXX\}$

实际操作:

ADC Init 函数设置ADC相关模式的配置

ADC_RegularChannelConfig 设置对应ADC参数

ADC_Cmd 使能ADC

ADC_SoftwareStartConvCmd 开始ADC转换

ADC_GetFlagStatus 读取ADC转换标志位

ADC_GetConversionValue 读取ADC数据



```
以下程序源于网络,使用独立模式,单通道连续采样
                                                                                   ADC_InitStructure.ADC_Mode =
ADC_InitStructure.ADC_ScanConvMode =
ADC_InitStructure.ADC_ContinuousConvMode =
ADC_InitStructure.ADC_ExternalTrigConv =
ADC_InitStructure.ADC_DataAlign =
ADC_InitStructure.ADC_NbrOfChannel =
ADC_InitStructure.ADC_InitStructure);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         void ADC_Configuration(void)
ADC_Cmd (ADC1, ENABLE); /* Enable ADC1
ADC_SoftwareStartConvCmd(ADC1,ENABLE);/* Start ADC1 Software Conversion
                                     ADC RegularChannelConfig(ADC1, ADC Channel 9, //通道x,采用时间为55.5周期,1代表规则通道第1个
                                                                                                                                                                                                                                              GPIO_Init(GPIOB, &GPIO_InitStructure);
                                                                                                                                                                                                                                                               GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AIN;
                                                                                                                                                                                                                                                                                 GPIO_InitStructure.GPIO_Pin
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_ADC1, ENABLE);
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOB, ENABLE);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        GPIO_InitTypeDef
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           ADC_InitTypeDef
                                                                                                                                                                                                                  /* ADC1 */
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       /* PB1*/
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     GPIO_InitStructure;
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         ADC_InitStructure;
                                                                                                                                                                                                                                                                                  GPIO_Pin_1;
                                                                                                                                                                 II
                                                                                                              II
                                                                                                                              П
                                                                                                                                               П
                                                                                                                     ADC_ExternalTrigConv_None;
ADC_DataAlign_Right;
                                                                                                                                                              ENABLE;
                                                                                                                                                                              ENABLE;
                                                                                                                                                                                             ADC_Mode_
                                                      ۲
                                                   ADC_SampleTime_55Cycles5);
                                                                                                                                                                                                 Independent;
                                                                                                        //独立模式
//连续多通道模式
//连续转换
//连续转换
; //转换不受外界决定
//右对齐
    //使能转换开始
```



Ling.Ju

```
u16 TestAdc(void)

{
    u16 adc;
    if(ADC_GetFlagStatus(ADC1, ADC_FLAG_EOC) == SET)
    {
        adc=ADC_GetConversionValue(ADC1);
    }
    return adc;
}
```

这只是一种简单的ADC应用,STM32的ADC可谓博大精深,方式有N种,甚至有利用此片上ADC设计简易示波器的,虽然是等效采样,但是能做出来也是相当不错的,在此不能一一赘述,但是我真诚希望能掌握此种学习方式这样能对今后的STM32乃至别的芯片的学习有着很大的帮助。

C: 课后练习

第四讲旨在学习 STM32 学习过程,将 STM32 资源按照学习过程分析。课上内容十分多,远比讲义来得深,希望课后能对我课上深入强调的一些我对概念、模式的理解加以巩固,课后加以练习,完成串口输出 ADC 采样数据的过程。

另:下节课(第五讲)将会是一个整合,将之前所讲进行回顾与整合,利用串口完成一模拟数据的采样,可以说是承上启下的过程,希望能好好听下去。有兴趣的也可以试着编写下程序。要求如下:

下位机利用外部中断触发 ADC 采样,并利用串口将数据传回上位机或串口助手,PC 发送指令#OK 点亮 STM32 板上指示灯(绿),若返回#ERROR 点亮 STM32 板上指示灯(红)。



D: 听课笔记

稀里糊涂学 STM32

Ling.Ju

| | |
|------|------|
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |